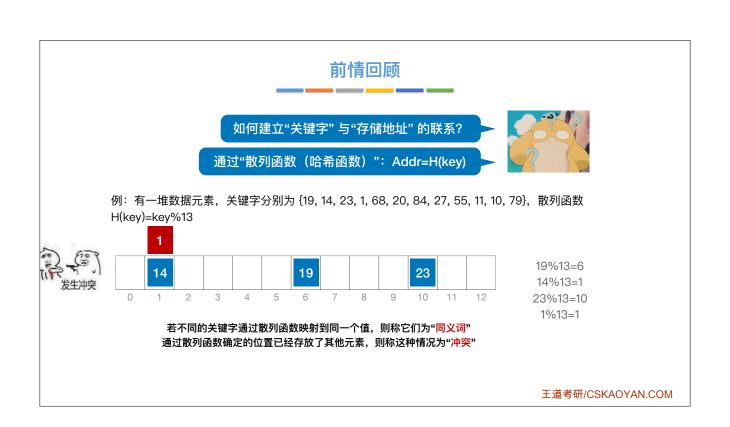
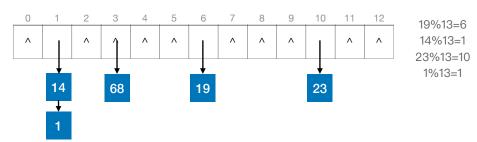
散列查找



处理冲突的方法——拉链法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



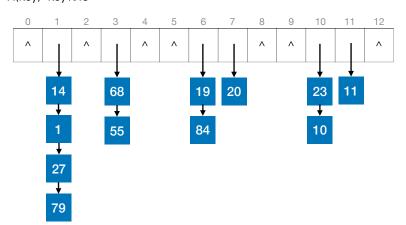
用拉链法(又称链接法、链地址法)处理"冲突": 把所有"同义词"存储在一个链表中

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——拉链法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



用拉链法(又称链接法、链地址法)处理"冲突":把所有"同义词"存储在一个链表中

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法 ②平方探测法 ③ 伪随机序列法

开放定址法

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=1%13=1

 $H_0=(1+d_0)\%16=1$ $\xrightarrow{\mu\nu}$ $H_1=(1+d_1)\%16=2$

发生第1次冲突后重新 计算得到的哈希地址

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法** $--d_i=0,1,2,3,...,m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=1%13=1

 $H_0=(1+d_0)\%16=1$ $\xrightarrow{\mu\rho}$ $H_1=(1+d_1)\%16=2$

发生第1次冲突后重新 计算得到的哈希地址

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓开放定址法,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

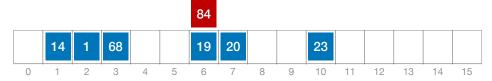
 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=68%13=3 20%13=7

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法** $--d_i=0,1,2,3,...,m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

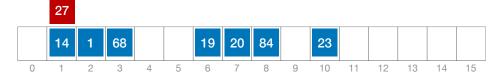
H(key)=84%13=6 $H_0=(6+0)\%16=6$ $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_1=(6+1)\%16=7}$ $\frac{\dot{m}_{\infty}}{H_2=8}$

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开 放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1 $\frac{\dot{m}\dot{p}}{H_1=2}$ $H_1=2$ $\frac{\dot{m}\dot{p}}{H_2=3}$ $H_3=4$

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i=0,1,2,...,k $(k \le m-1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法——** $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=55%13=3 **冲突** H₁=4 **冲突** H₂=5

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

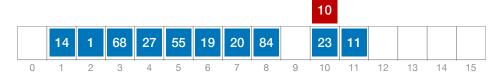
 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=11%13=11

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

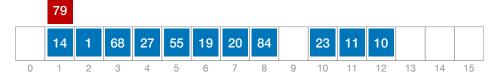
①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

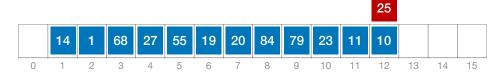
 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=79%13=1 $\frac{\mu_{\infty}}{\mu_{\infty}}$ $H_{1}=2$ $\frac{\mu_{\infty}}{\mu_{\infty}}$ $H_{2}=3$... $\frac{\mu_{\infty}}{\mu_{\infty}}$ $H_{8}=9$

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k ($k \le m - 1$) ,m表示<mark>散列表表长</mark>; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①**线性探测法** $--d_i=0,1,2,3,...,m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空



H(25)=25%13=12

 $H_1=(H(key)+1)\%$ 16 = 13

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

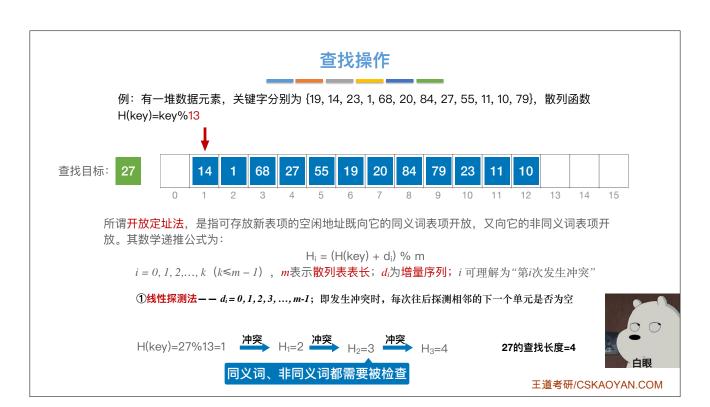
①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

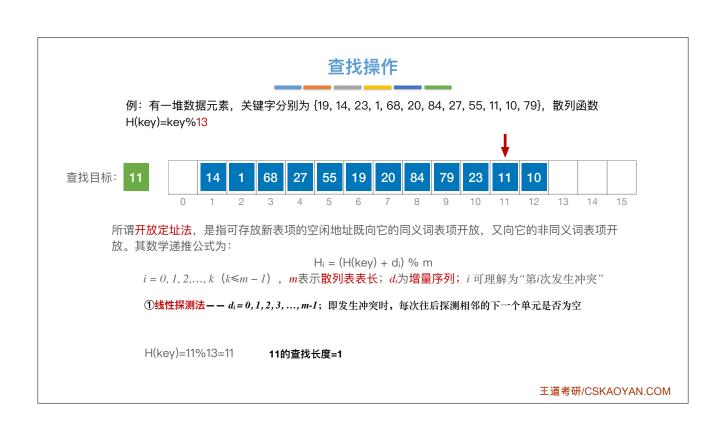


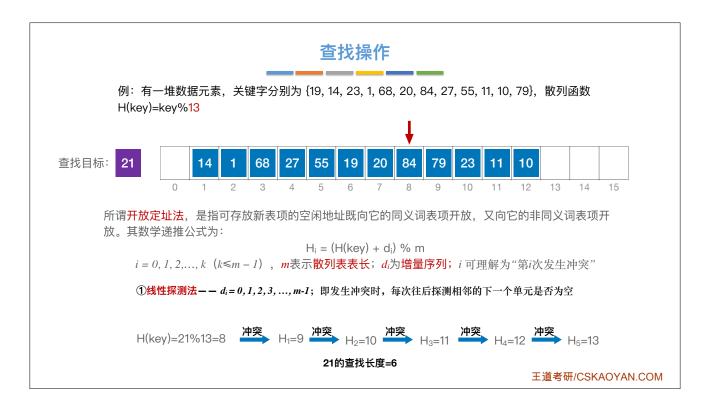
H(25)=25%13 = 12

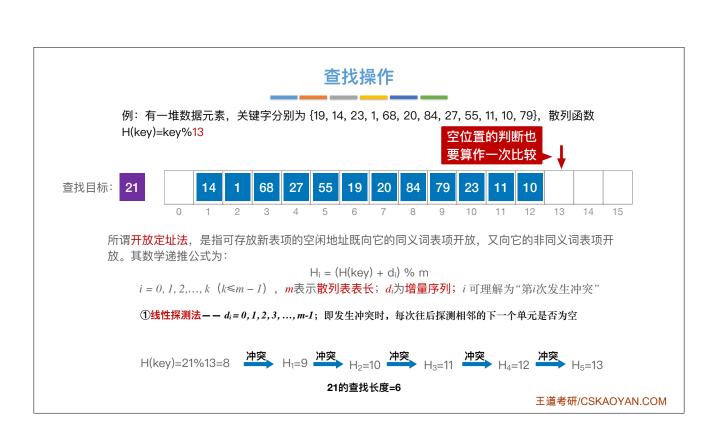
 $H_1=(H(key)+1)\%\frac{16}{16}=13$

哈希函数值域[0,12] 冲突处理函数值域[0,15]

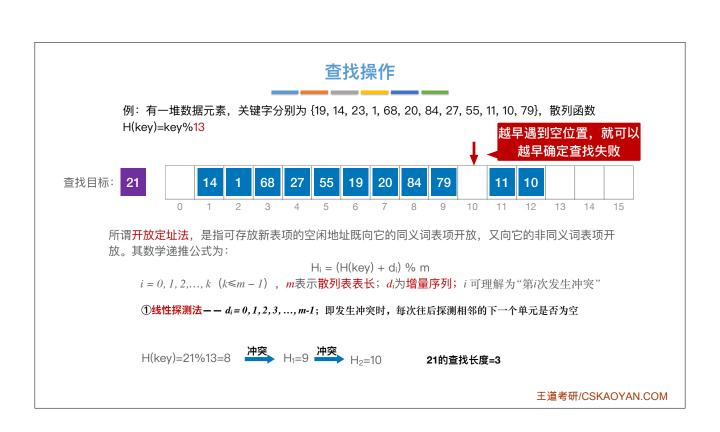












删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示<mark>散列表表长</mark>; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

查找目标: 27



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i=0,1,2,...,k $(k \le m-1)$,m表示散列表表长; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1 **冲突** H₁=2



例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13

碰到空位置,查找失败?

查找目标:





所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k ($k \le m - 1$) ,m表示散列表表长; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

H(key)=27%13=1



H₁=2

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

删除操作

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



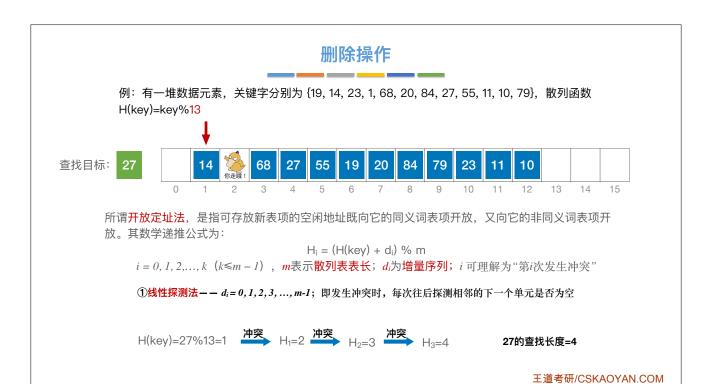
所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

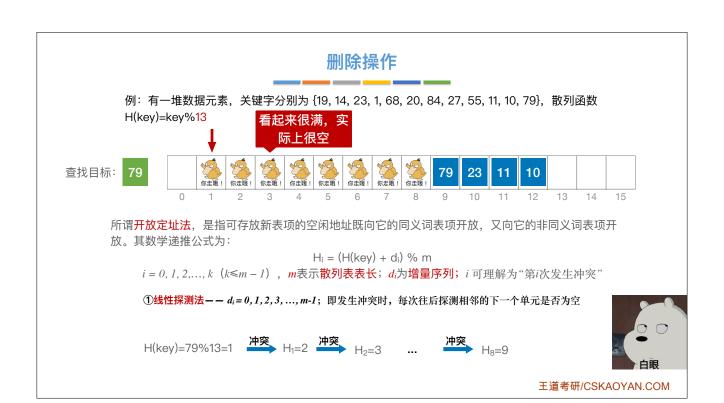
 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

注意:采用"开放定址法"时,删除结点不能简单地将被删结点的空间置为空,否则将截断在它之后填入 散列表的同义词结点的查找路径,可以做一个"删除标记",进行逻辑删除





查找效率分析 (ASL)

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79},散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i = 0, 1, 2, ..., k ($k \le m - 1$) ,m表示<mark>散列表表长</mark>; d_i 为增量序列;i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

查找效率分析 (ASL)

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

$$H_i = (H(key) + d_i) \% m$$

i=0,1,2,...,k $(k \le m-1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①线性探测法—— $d_i=0,1,2,3,...,m-1$; 即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

查找效率分析(ASL)

例:有一堆数据元素,关键字分别为 {19, 14, 23, 1, 68, 20, 84, 27, 55, 11, 10, 79}, 散列函数 H(key)=key%13



所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

①<mark>线性探测法—— $d_i = 0, 1, 2, 3, ..., m-1$;</mark>即发生冲突时,每次往后探测相邻的下一个单元是否为空

线性探测法很容易造成同义词、非同义词的"聚集(堆积)"现象,严重影响查找效率

产生原因——冲突后再探测一定是放在某个连续的位置

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法 例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突 84 71 58 45 32 19 6 开放定址法: H_i = (H(key) + d_i) % m i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; ②平方探测法。当di = 0², 1², -1², 2², -2², ..., k², -k²时, 称为平方探测法, 又称二次探测法其中k≤m/2 $d_0 = 0$ $d_1 = 1$ $d_2 = -1$ $d_3 = 4$ $d_4 = -4$ $d_5 = 9$ $d_6 = -9$ 王道考研/CSKAOYAN.COM

例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突



开放定址法: H_i = (H(key) + d_i) % m

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列;

②平方探测法。当d_i = 0², 1², -1², 2², -2², ..., k², -k²时,称为平方探测法,又称二次探测法其中k≤m/2

 $d_0=\,0$

 $d_1 = 1$

注意负数的模运算, (-3)%27 = 24, 而不是3

 $d_2 = -1$ $d_3 = 4$

《数论》中模运算的规则:a MOD m == (a+km) MOD m, 其中, k为任意整数

 $d_4 = -4$ $d_5 = 9$

 $d_6 = -9$

....

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——开放定址法

例: 散列函数 H(key)=key%13, 采用平方探测法处理冲突



开放定址法: H_i = (H(key) + d_i) % m

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列;

②平方探测法。当d_i = 0², 1², -1², 2², -2², ..., k², -k²时,称为平方探测法,又称二次探测法其中k≤m/2

 $d_0 = 0$

 $d_1 = 1$

平方探测法: 比起线性探测法更不易产生"聚集(堆积)"问题

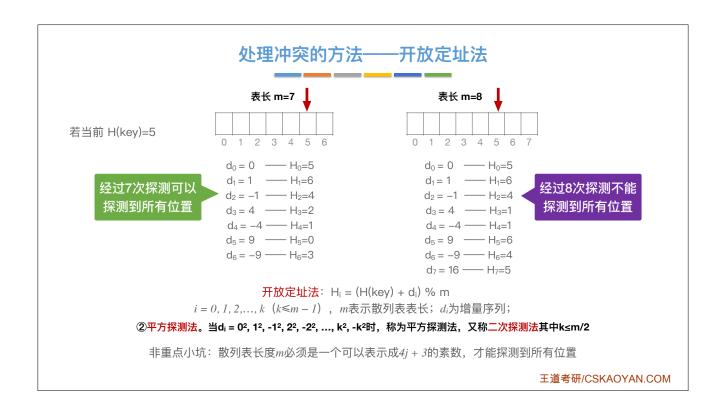
 $d_2 = -1$

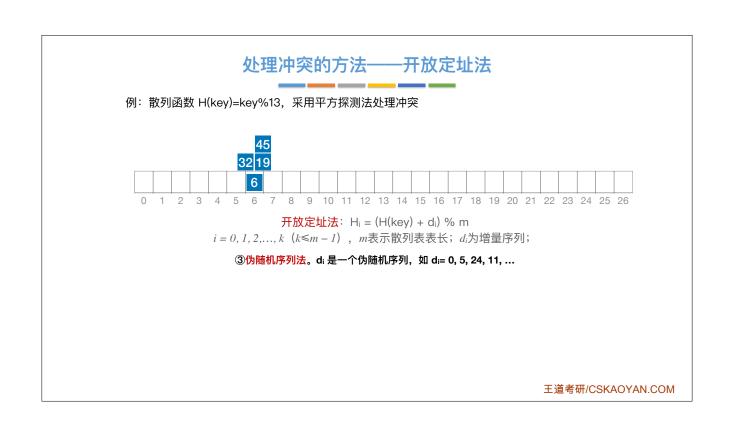
 $d_3 = 4$

 $d_4 = -4$

 $d_5 = 9$

 $d_6 = -9$





所谓<mark>开放定址法</mark>,是指可存放新表项的空闲地址既向它的同义词表项开放,又向它的非同义词表项开放。其数学递推公式为:

 $H_i = (H(key) + d_i) \% m$

i = 0, 1, 2, ..., k $(k \le m - 1)$, m表示散列表表长; d_i 为增量序列; i 可理解为"第i次发生冲突"

注意:采用"开放定址法"时,删除结点不能简单地将被删结点的空间置为空,否则将截断在它之后填入 散列表的同义词结点的查找路径,可以做一个"删除标记",进行逻辑删除

王道考研/CSKAOYAN.COM

公众号: 考研发条 一手课程!

处理冲突的方法——再散列法

严蔚敏《数据结构》

再散列法(再哈希法):除了原始的散列函数 H(key) 之外,多准备几个散列函数, 当散列函数冲突时,用下一个散列函数计算一个新地址,直到不冲突为止:



 $H_i = RH_i(Key)$ i=1,2,3...,k

王道《数据结构》

3)再散列法。当 d_i = Hash₂(key)时,称为再散列法,又称双散列法。需要使用两个散列函数,当通过第一个散列函数 H(key)得到的地址发生冲突时,则利用第二个散列函数 Hash₂(key) 计算该关键字的地址增量。它的具体散列函数形式如下: \triangleleft



변화하는 HD 조건

 $H_i = (H(\text{key}) + i \times \text{Hash}_2(\text{key})) \% m$

初始探测位置 H_0 = H(key) % m。i 是冲突的次数,初始为 0。在散列法中,最多经过 m − 1 次探测就会遍历表中所有位置,回到 H_0 位置。 \leftarrow

