Classification automatique

Chapitre 6 : Classification de séries temporelles

Allou Samé allou.same@ifsttar.fr

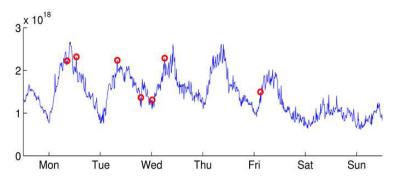
Plan

- 1 Segmentation d'une série temporelle
 - Segmentation optimale
 - Algorithme de programmation dynamique

- 2 Classification de séries temporelles
 - Méthodes directes
 - Méthodes basées sur l'extraction de caractéristiques

Series temporelles

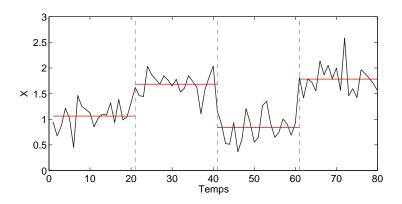
- lacksquare Suite de valeurs numériques indicées par le temps : (x_1,\ldots,x_n)
- Plusieurs domaines d'application : économie, finance, météorologie, monitoring à but médical ou non, détection de fraude bancaire, etc.
- **Problèmes**: prédiction, prévision (futur), approximation de fonctions, classification automatique (segmentation d'une série, classification d'un ensemble de séries)



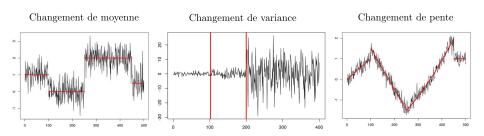
Segmentation d'une série temporelle

Objectifs

- Résumer/synthétiser une série à l'aide d'un nombre réduit de prototypes
- Trouver les instants de rupture dans la série



Exemples



Segmentation optimale

Objectifs

Découpage de la série (x_1,\ldots,x_n) en K segments, qui minimise le critère d'inertie intra-classe (\longrightarrow problème de classification automatique contraint)

$$C(au) = \sum_{k=1}^K \sum_{t \in I_k} \parallel x_t - \mu_k \parallel^2,$$

où les instants de rupture sont notés ici $\boldsymbol{\tau}=(t_1,\ldots,t_{K-1})$ et les segments sont notés $I_1=[1;t_1-1],\ I_k=[t_k;t_{k+1}-1],\ I_K=[t_{K-1};n]$

La partition obtenue dans ce cas est constituée d'intervalles de temps contigus

Méthode de Fisher et Bellman

Origines

W. D. Fisher (1958) et R. Bellman (1962)

Objectifs

Trouver la segmentation en K segments qui minimise le critère d'inertie intra-classe re-formulé comme suit :

$$\left\{ \begin{array}{ll} C(\tau) & = & D(1,t_1-1) + \left(\sum_{k=2}^{K-1} D(t_{k-1},t_k-1)\right) + \\ & & D(t_{K-1},n) \quad \text{si } K \geq 3 \\ C(t_1) & = & D(1,t_1-1) + D(t_1,n) \quad \text{si } K = 2 \end{array} \right.$$

$$\text{avec } D(a,b) = \sum_{i=a}^b \parallel \boldsymbol{x}_i - \boldsymbol{\mu}_{ab} \parallel^2 \qquad \text{ et } \qquad \boldsymbol{\mu}_{ab} = \frac{\sum_{i=a}^b \boldsymbol{x}_i}{b-a+1}$$

Algorithme de programmation dynamique « toute sous partition d'une partition optimale est optimale »

Etape 1 : calcul de la matrice triangulaire supérieure D

$$\forall a = 1, \dots, n, \ b = a, \dots, n$$

$$D(a,b) = \sum_{i=a}^b \parallel oldsymbol{x}_i - oldsymbol{\mu}_{ab} \parallel^2 \qquad ext{ et } \qquad oldsymbol{\mu}_{ab} = rac{\sum_{i=a}^b oldsymbol{x}_i}{b-a+1}$$

Etape 2 : calcul récursif des critères optimaux (Forward) $\forall i = 1, \ldots, n$

$$\forall k = 2, \dots, K, i = k, \dots, n$$

$$\forall \kappa = 2, \ldots, \kappa, \ i = \kappa, \ldots, i$$

$$v_{ll} = 2, \ldots, 11, \ v = lv, \ldots, lv$$

$$\begin{array}{lcl} M_1[i,k] & = & \min \Big\{ M_1[t-1,k-1] + D[t,i] & \text{avec} & t=k,\dots,i \Big\} \\ \\ M_2[i,k] & = & \arg \min \Big\{ M_1[t-1,k-1] + D[t,i] & \text{avec} & t=k,\dots,i \Big\} \end{array}$$

 $M_1[i,1] = D[1,i]$

Algorithme de programmation dynamique

Etape 3 : calcul des instants de changement optimaux (Backward)

$$k = K - 1$$

$$r = n$$

Tant que $k \ge 1$

$$t_k = M_2(r, k+1)$$

$$r = t_k - 1$$

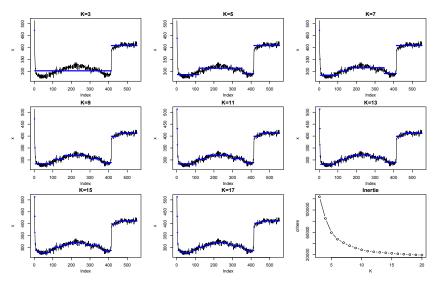
$$k = k - 1$$

Choix de K

- Méthode du coude appliquée au critère d'inertie intra-classe
- Critère intra-classe pénalisé

Exemples

Exemple de segmentation (données aiguillage)



Autres méthodes de segmentation

- Chaînes de markov Cachées ou Hidden Markov Models (HMM)
- Modèles de mélange (avec des contraintes sur les poids du mélange)
- Méthodes de segmentation on line

Segmentation de séries temporelles sous R

```
library(changepoint)
set.seed(10)
x=c(rnorm(100,0,1),rnorm(100,1,1),
                    rnorm(100,0,1),rnorm(100,0.2,1))
ts.plot(x,xlab="Index")
# choix automatique du nombre de segments
res=cpt.mean(x,method="PELT")
cpts(res)
plot(res,type="l",cpt.col="blue",xlab="Index",cpt.width=4)
# choix manuel du nombre de segment (fixé ici à 4)
res=cpt.mean(x,penalty="Manual",pen.value=0,Q=4,
                                        method="SegNeigh")
cpts(res)
plot(res,type="1",cpt.col="blue",xlab="Index",cpt.width=4)
```

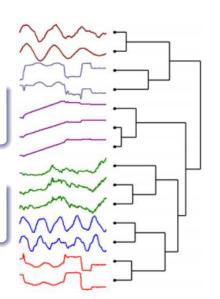
Classification de séries temporelles



Regrouper un ensemble de séries temporelles en classes homogènes

Notations

 $(\mathbf{x}_1,\ldots,\mathbf{x}_n)$: ensemble de n séries temporelles, avec $\mathbf{x}_i=(x_1,\ldots,x_N)$



Différentes familles de méthodes

Famille 1: méthodes directes

- Chaque série temporelle est traitée comme une observation multivariée
- La classification s'effectue par des méthodes classiques (ex. CAH, k-means, PAM, Fuzzy k-means) et en utilisant des distances telles que
 - la distance euclidienne
 - la distance basée sur la corrélation
 - la distance Dynamic Time Warping (DTW) (voir ci-après)

Différentes familles de méthodes

Famille 2 : méthodes basées sur l'extraction de caractéristiques

- Etape 1 : extraction préalable de caractéristiques pour chaque série
 - segmentation et discrétisation : ex. méthode SAX
 - extraction de coefficients de Fourier ou d'ondelettes
 - extraction de coefficients à partir de modèles de type AR
 - analyse en composantes principales fonctionnelles (FPCA)
- Etape 2 : classification des vecteurs de caractéristiques à l'aide de méthodes classiques

Différentes familles de méthodes

Famille 3 : modèles probabilistes adaptés aux séries temporelles

- Modèles (chaque classe est régie par une distribution de probabilité)
 - Mélanges de régressions polynomiales
 - Mélanges de modèles ARMA
 - Mélanges de processus markoviens
- Algorithmes
 - Estimation des paramètres des modèles à l'aide d'algorithmes adaptés (ex. algorithme Espérance-Maximisation (EM))

Classification basée sur des distances classiques

Distance euclidienne

$$d_{EUC}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{\sum_{i=1}^{N} (x_i - y_i)^2}$$

Distance basée sur la corrélation

$$d_{COR}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{2(1 - |COR(\mathbf{x}, \mathbf{y})|)}$$

où $COR(\mathbf{x},\mathbf{y})$ est le coefficient de corrélation entre les séries \mathbf{x} et \mathbf{y}

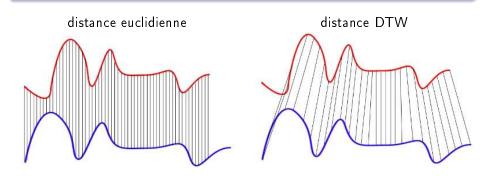
Classification

Regroupement automatique des séries temporelles en utilisant des techniques classiques (ex. CAH, PAM, k-means) à partir des distances (euclidienne ou basée sur la corrélation)

Classification basée sur la distance DTW

Distance DTW

- Mesure l'appariement (alignement) optimal entre deux séries
- Tient compte de la forme des séries



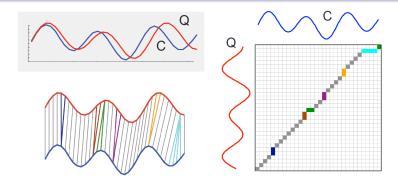
Classification

Application des techniques classiques (ex. CAH, PAM) à partir du tableau de distances DTW

Classification basée sur la distance DTW

Distance DTW

- Mesure l'appariement (alignement) optimal entre deux séries
- Tient compte de la forme des séries



Classification

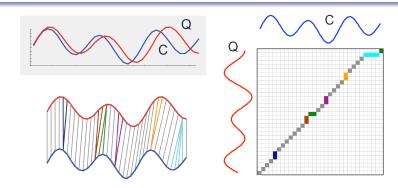
Application des techniques classiques (ex. CAH, PAM) à partir du tableau de distances DTW

Classification basée sur la distance DTW

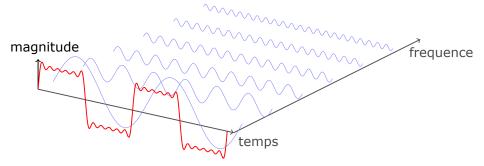
Distance DTW

$$d_{DTW}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \min_{r \in M} \sum_{i=1,\dots,m} |x_{a_i} - y_{b_i}|^2$$

où M est l'ensemble des paires $r=((a_1,b_1),\ldots,(a_m,b_m))$ vérifiant $a_i,b_i\in\{1,\ldots,N\}$ tel que $a_1=b_1=1,\ a_m=b_m=N,$ et $a_{i+1}=(a_i$ ou $a_i+1),\ b_{i+1}=(b_i$ ou $b_i+1)$



Classification basée sur la décomposition en série de Fourier



Décomposition en séries de Fourier

$$\mathbf{x} \approx \sum_{i=1}^{M} \alpha_{m1}^{(x)} \cos\left(\frac{2\pi j}{N}t\right) + \alpha_{m2}^{(x)} \sin\left(\frac{2\pi j}{N}t\right)$$

Généralement, on choisit $M \leq \left\lceil \frac{N}{2} \right\rceil + 1$

Classification basée sur la décomposition en série de Fourier

Méthode de classification

Application des techniques classiques (ex. CAH, PAM, k-means) en utilisant la distance euclidienne

$$d_{DFT}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{\sum_{m=1}^{M} (\alpha_m^{(x)} - \alpha_m^{(y)})^2}$$

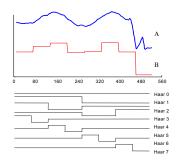
 $lpha_m^{(x)}$ et $lpha_m^{(y)}$: coefficients issus de la décomposition de ${f x}$ et ${f y}$

$$\mathbf{x}_{t} \approx \sum_{j=1}^{M} \alpha_{m1}^{(x)} \cos \left(\frac{2\pi j}{N}t\right) + \alpha_{m2}^{(x)} \sin \left(\frac{2\pi j}{N}t\right)$$

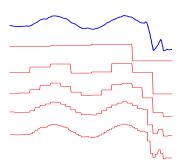
$$\mathbf{y}_{t} \approx \sum_{j=1}^{M} \alpha_{m1}^{(y)} \cos \left(\frac{2\pi j}{N}t\right) + \alpha_{m2}^{(y)} \sin \left(\frac{2\pi j}{N}t\right)$$

Classification basée sur les ondelettes

Décomposition d'une série selon une base d'ondelettes



Différents niveaux d'approximation



Classification de séries

Application des techniques classiques (ex. CAH, PAM, k-means)

$$d_{DWT}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{\sum_{m=1}^{M} (\alpha_m^{(x)} - \alpha_m^{(y)})^2}$$

 $lpha_m^{(x)}$ et $lpha_m^{(y)}$: coefficients issus de la décomposition de ${f x}$ et ${f y}$

Classification basée sur le processus ARIMA

$$d_{AR}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{\sum_{m=1}^{M} (\gamma_m^{(x)} - \gamma_m^{(y)})^2}$$

 $\gamma_m^{(x)}$ et $\gamma_m^{(y)}$: coefficients issus de la modélisation ARIMA de ${f x}$ et ${f y}$

Il est possible d'utiliser d'autres distances telles que la distance de Mahalanobis sur les coefficients des modèles ARIMA

Classification basée sur l'ACP fonctionnelle

Méthode

- I Transformation de chaque série \mathbf{x}_i en une courbe ou fonction $f_i(t)$: lissage polynomial, par splines ou par séries de Fourier
- f 2 Discrétisation des fonctions : création, pour chaque série $f x_i$, du vecteur

$$\widetilde{\mathbf{x}}_i = (f_i(\tau_1), \dots, f_i(\tau_m))$$

- où les $au_j \in \{1,\ldots,N\}$ sont des instants communs à toutes les séries
- 3 Réduction de la dimension : application d'une ACP sur les données $(\widetilde{\mathbf{x}}_1,\dots,\widetilde{\mathbf{x}}_n)$
- Classification des scores fournis par l'ACP à l'aide des méthodes de classification déjà étudiées dans les chapitres précédents

Classification basée sur l'approximation SAX (Symbolic Aggregate approXimation)

Objectifs

- Transformer les séries à classifier en séquences symboliques de longueur plus petite que les séries initiales
- Opérer la classification sur les séries symboliques

Notations

- lacksquare Série temporelle : $\mathbf{x}=(x_1,\ldots,x_n)$
- Approximation constante par morceaux de la série

$$\bar{\mathbf{x}} = (\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_m)$$

avec m le nombre de segments choisi généralement << n

■ Représentation symbolique de la série

$$\hat{\mathbf{x}} = (\hat{x}_1, \dots, \hat{x}_m)$$
 ex. $\hat{\mathbf{x}} = (aabcaabbcdcca)$

avec $\hat{x}_j \in \mathcal{A}$, où \mathcal{A} est l'alphabet choisi. Exemple $\mathcal{A} = \{a,b,c,d\}$

SAX : Symbolic Aggregate approXimation

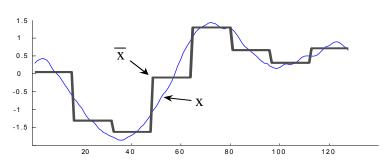
Principales étapes

- I Transformation de la série ${\bf x}$ en une série $\bar{{\bf x}}$ constante par morceaux (PAA)
- f z Transformation de la série ar x en une séquence symbolique $\hat x$
- 3 Utilisation de la représentation symbolique pour classifier les séries

SAX (Etape 1): Piecewise Aggregate Approximation (PAA)

- I Subdivision de l'intervalle de temps $\{1,\ldots,n\}$ en m intervalles de même longueur égale à n/m
- 2 Calcul de la moyenne de chaque intervalle

$$\bar{x}_j = \frac{m}{n} \sum_{i=\frac{n}{m}(i-1)+1}^{\frac{n}{m}i} x_i$$



SAX (Etape 2) : agrégation des segments

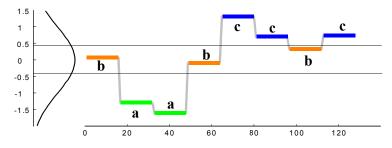
lacktriangle Découpage de l'axe des ordonnées en p>2 segments :

$$[-\infty; \beta_1[; [\beta_1; \beta_2[; \dots; [\beta_{p-2}; \beta_{p-1}[; [\beta_{p-1}; \infty[$$

avec $\beta_u = F_{\mathcal{N}(0,1)}^{-1}(u/p)$: fractile d'ordre $\frac{u}{p}$ de la loi $\mathcal{N}(0,1)$

2 Agrégation des segments :

$$\begin{array}{lll} \text{si} & \bar{x}_j \in]-\infty; \beta_1[& \text{alors} & \hat{x}_j=a \\ \text{si} & \bar{x}_j \in [\beta_1; \beta_2[& \text{alors} & \hat{x}_j=b \\ \text{si} & \bar{x}_j \in [\beta_2; +\infty[& \text{alors} & \hat{x}_j=c \end{array}$$

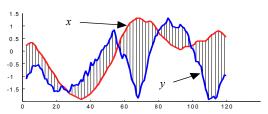


SAX (Etape 2) : agrégation des segments

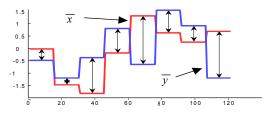
${\sf Valeurs}$ de eta									
	р	3	4	5	6	7	8	9	10
β_1		-0.43	-0.67	-0.84	-0.97	-1.07	-1.15	-1.22	-1.28
β_2		0.43	0	-0.25	-0.43	-0.57	-0.67	-0.76	-0.84
β_3			0.67	0.25	0	-0.18	-0.32	-0.43	-0.52
β_4				0.84	0.43	0.18	0	-0.14	-0.25
β_5					0.97	0.57	0.32	0.14	0
β_6						1.07	0.67	0.43	0.25
β_7							1.15	0.76	0.52
β_8								1.22	0.84
β_9									1.28

SAX (Etape 3) : distance entre séries temporelles

$$D(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - y_i)^2}$$



$$D(\bar{\mathbf{x}}, \bar{\mathbf{y}}) = \sqrt{\frac{n}{m}} \sqrt{\sum_{j=1}^{m} (\bar{x}_j - \bar{y}_j)^2}$$



SAX (Etape 3) : distance entre séries temporelles

$$D(\hat{\mathbf{x}}, \hat{\mathbf{y}}) = \sqrt{\frac{n}{m}} \sqrt{\sum_{j=1}^{m} \widetilde{d}(\hat{x}_{j}, \hat{y}_{j})^{2}}$$

$$\hat{x} = \mathbf{b} \mathbf{a} \mathbf{a} \mathbf{b} \mathbf{c} \mathbf{c} \mathbf{b} \mathbf{c}$$

$$\updownarrow \updownarrow \updownarrow \updownarrow \updownarrow \updownarrow \updownarrow \updownarrow \updownarrow$$

$$\hat{y} = \mathbf{b} \mathbf{a} \mathbf{b} \mathbf{c} \mathbf{a} \mathbf{c} \mathbf{c} \mathbf{a}$$

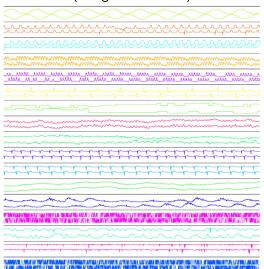
avec

$$\widetilde{d}(c_r,c_s) = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } |r-s| \leq 1 \\ \beta_{\max{(r,s)}-1} - \beta_{\min{(r,s)}} & \text{sinon} \end{array} \right.$$

avec $r, s = 1, \ldots, p$ et $c_r, c_s \in \mathcal{A}$

Exemple d'application

Appariement de séries temporelles issues de différents domaines (Keogh et al. 2004)



Classification de séries temporelles avec R

```
library(TSdist)
library(TSclust)
library(cluster)
data("synthetic.tseries")
true_cluster=rep(1:6, each=3)
ts.plot(synthetic.tseries)
# distance euclidienne
clus.eucl = pam(diss(synthetic.tseries, "EUCL"), k=6)
# distance basée sur la correlation (Pearson)
clus.cor = pam(diss(synthetic.tseries, "COR"), k=6)
# distance Dynamic Time Warping
clus.dtw = pam(diss(synthetic.tseries, "DTW"), k=6)
# distance basée sur les coefficients de Fourier
clus.four = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "fourier")
# distance basée sur les coefficients d'ondelettes
clus.dwt = pam(diss(synthetic.tseries, "DWT"), k=6)
# distance basée sur les coefficients d'un modele ARIMA
clus.ar = pam(diss(synthetic.tseries, "AR.PIC"), k=6)
# distance basée sur la representation SAX
SAX.plot(synthetic.tseries[,1:2],w=50,alpha=7)
clus.sax = pam(diss(synthetic.tseries, "MINDIST.SAX",w=50,alpha=7), k=6)
```

Classification de séries temporelles avec R

```
library(TSdist)
library(TSclust)
library(cluster)
data("synthetic.tseries")
true_cluster=rep(1:6, each=3)
ts.plot(synthetic.tseries)
# distance euclidienne
clus.eucl = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "euclidean")
# distance basée sur la correlation (Pearson)
clus.cor = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "cor")
# distance Dynamic Time Warping
clus.dtw = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "dtw")
# distance basée sur les coefficients de Fourier
clus.four = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "fourier")
# distance basée sur les coefficients d'un modele ARIMA
clus.ar = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "ar.pic")
# distance basée sur la representation SAX
SAX.plot(synthetic.tseries[,1:2],w=50,alpha=7)
clus.sax = KMedoids(data=synthetic.tseries, k=6, "mindist.sax", w=50,alpha=7)
```