

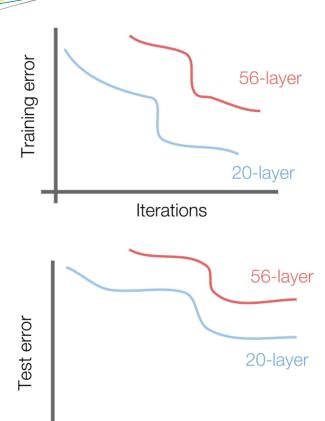
مبانی بینایی کامپیوتر

مدرس: محمدرضا محمدی

معماریهای CNN

CNN Architectures

ResNet

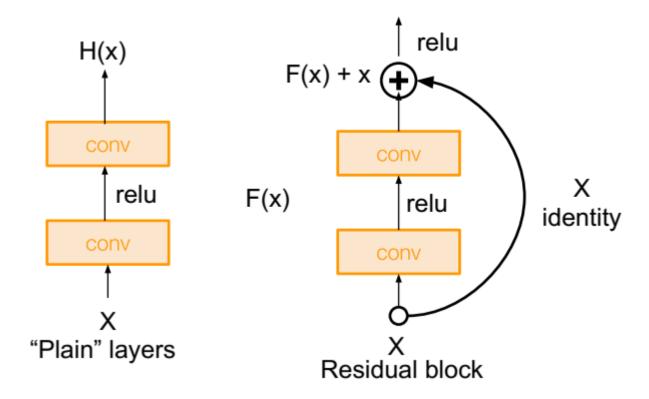


Iterations

- اگر تعداد لایههای کانولوشنی ساده را بسیار زیاد کنیم چه اتفاقی میافتد؟
- چرا شبکه عمیقتر هم در آموزش و هم در آزمون عملکرد ضعیفتری دارد؟
 - البته مشكل از overfitting نيست!
 - فرضیه: مشکل در مسئله بهینهسازی است
 - بهینهسازی مدلهای عمیقتر دشوارتر است
- عملکرد مدلهای عمیقتر باید حداقل به خوبی مدلهای با عمق کمتر باشد
 - می توان وزنهای مدل کم عمق را به لایه های نخست شبکه عمیق کپی کرد و لایه های اضافی را به گونه ای تنظیم کرد که نگاشت همانی را انجام دهند
- ایده ResNet آن است که لایههای شبکه بجای آموختن نگاشت مطلوب، باقیمانده آن را یاد بگیرند

ResNet

ليهها بايد H(x) F(x) = H(x) - x بياموزند



34-layer residual 7x7 conv, 64, /2 7x7 conv, 64, /2 3x3 conv, 64 3x3 conv, 64 3x3 conv. 64 3x3 conv, 64 3x3 conv, 64

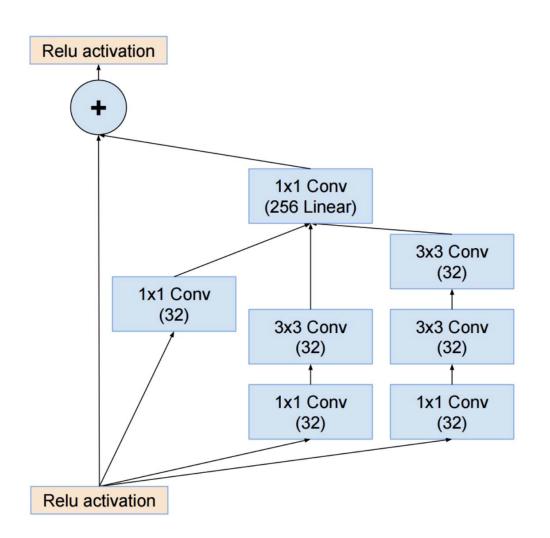
ResNet

- از تعداد زیادی بلوک باقیمانده تشکیل شده است
- هر بلوک باقیمانده دارای ۲ لایه کانولوشنی ۳×۳ است
- به طور دورهای، تعداد فیلترها ۲ برابر شده و رزولوشن مکانی نصف میشود
 - در ابتدا دارای یک لایه کانولوشنی است
- پس از آخرین بلوک باقیمانده، ابعاد دادهها با استفاده از Average Pooling کاهش می یابد و یک لایه FC برای دسته بندی استفاده می شود
- برای مسئله ImageNet عمقهای مختلف شبکه شامل ۳۴، ۵۰، ۱۰۱ و ۱۵۲ استفاده شدهاند
 - در شبکههای عمیقتر، از لایه کانولوشنی ۱×۱ برای بهبود بهرهوری استفاده شده است

ResNet

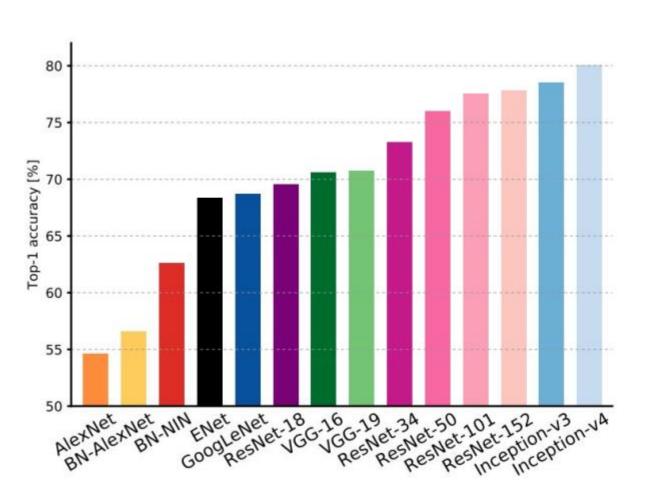
layer name	output size	18-layer	34-layer	50-layer 101-layer		152-layer	
conv1	112×112	7×7, 64, stride 2					
		3×3 max pool, stride 2					
conv2_x	56×56	$\left[\begin{array}{c} 3\times3, 64\\ 3\times3, 64 \end{array}\right]\times2$	$\left[\begin{array}{c} 3\times3, 64\\ 3\times3, 64 \end{array}\right]\times3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 64 \\ 3 \times 3, 64 \\ 1 \times 1, 256 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 64 \\ 3 \times 3, 64 \\ 1 \times 1, 256 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 64 \\ 3 \times 3, 64 \\ 1 \times 1, 256 \end{bmatrix} \times 3$	
conv3_x	28×28	$\left[\begin{array}{c} 3\times3, 128\\ 3\times3, 128 \end{array}\right] \times 2$	$\left[\begin{array}{c} 3\times3, 128\\ 3\times3, 128 \end{array}\right] \times 4$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 128 \\ 3 \times 3, 128 \\ 1 \times 1, 512 \end{bmatrix} \times 4$	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 128 \\ 3 \times 3, 128 \\ 1 \times 1, 512 \end{array}\right] \times 4 $	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 128 \\ 3 \times 3, 128 \\ 1 \times 1, 512 \end{array}\right] \times 8 $	
conv4_x	14×14	$\left[\begin{array}{c}3\times3,256\\3\times3,256\end{array}\right]\times2$	$\left[\begin{array}{c} 3\times3,256\\ 3\times3,256 \end{array}\right]\times6$	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 256 \\ 3 \times 3, 256 \\ 1 \times 1, 1024 \end{array}\right] \times 6 $	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 256 \\ 3 \times 3, 256 \\ 1 \times 1, 1024 \end{array}\right] \times 23 $	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 256 \\ 3 \times 3, 256 \\ 1 \times 1, 1024 \end{array}\right] \times 36 $	
conv5_x	7×7	$\left[\begin{array}{c}3\times3,512\\3\times3,512\end{array}\right]\times2$	$\left[\begin{array}{c}3\times3,512\\3\times3,512\end{array}\right]\times3$	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 512 \\ 3 \times 3, 512 \\ 1 \times 1, 2048 \end{array}\right] \times 3 $	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 512 \\ 3 \times 3, 512 \\ 1 \times 1, 2048 \end{array}\right] \times 3 $	$ \left[\begin{array}{c} 1 \times 1, 512 \\ 3 \times 3, 512 \\ 1 \times 1, 2048 \end{array}\right] \times 3 $	
	1×1	average pool, 1000-d fc, softmax					
FLOPs		1.8×10^9	3.6×10^9	3.8×10^9	7.6×10 ⁹	11.3×10 ⁹	

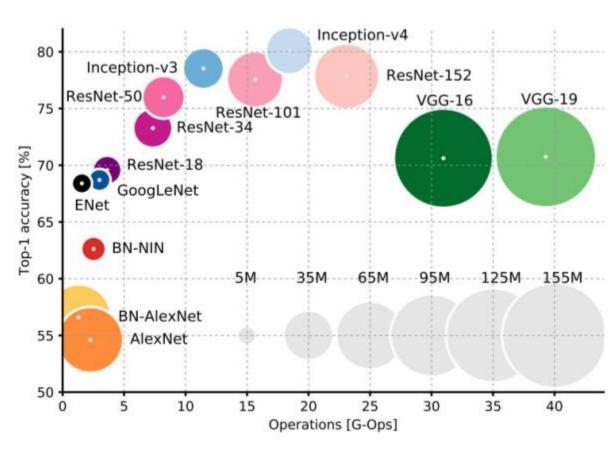
Inception V4



• ورودی همانی به ماژول Inception افزوده شده است

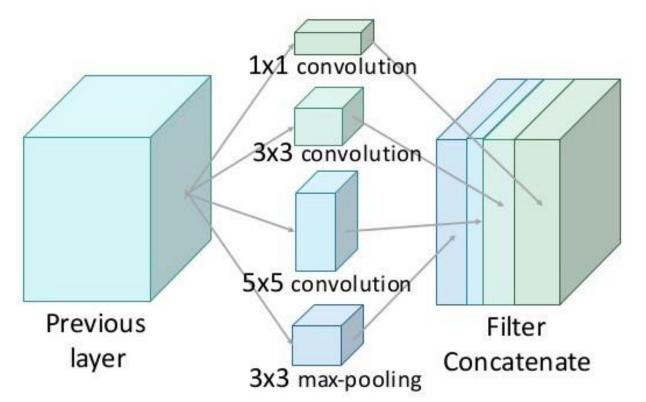
مقايسه



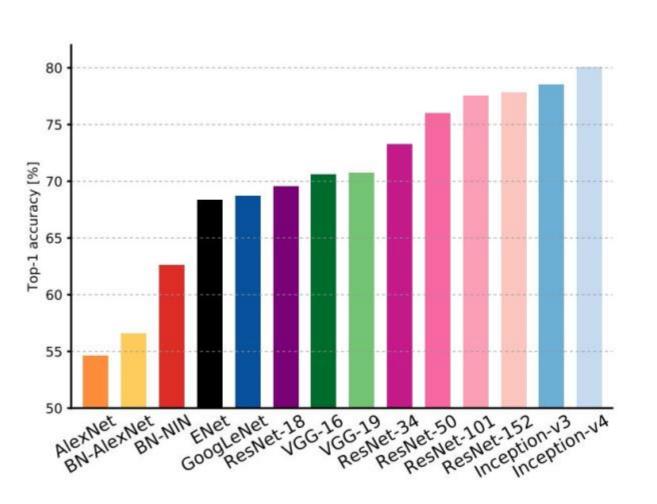


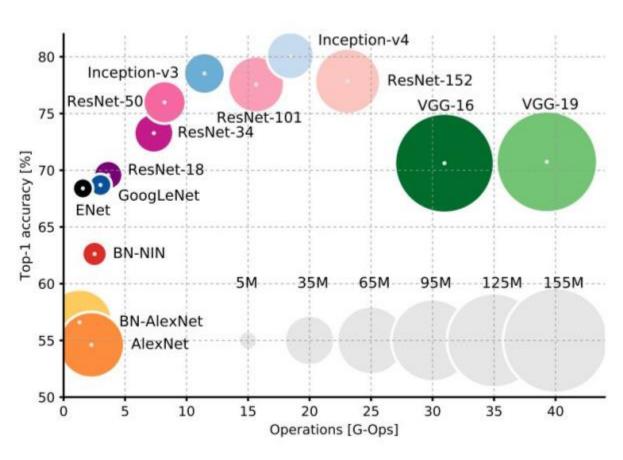
مدلهای Functional Keras models Inception Module Sequential API

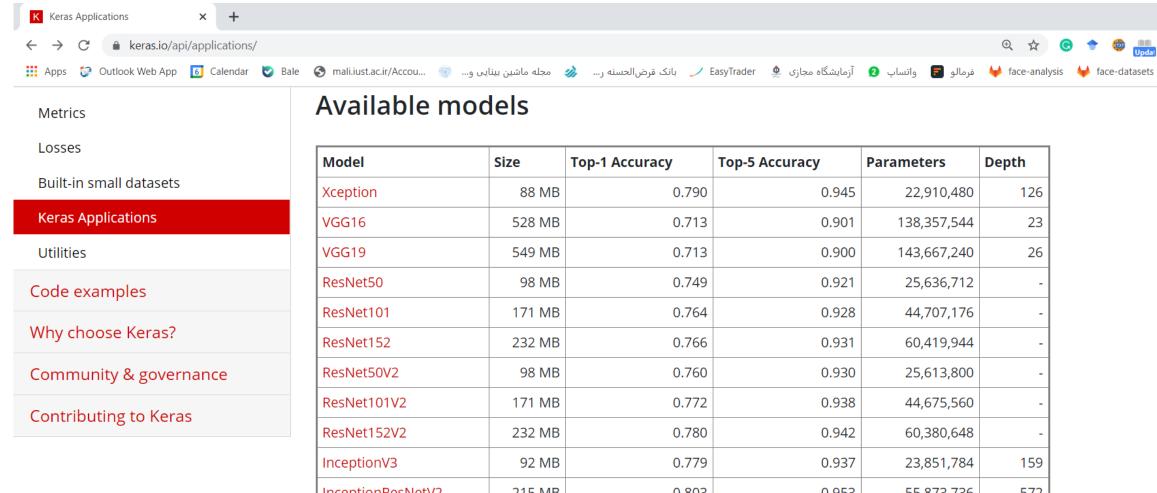
Functional API



مقايسا







Available models

Model	Size	Top-1 Accuracy	Top-5 Accuracy	Parameters	Depth
Xception	88 MB	0.790	0.945	22,910,480	126
VGG16	528 MB	0.713	0.901	138,357,544	23
VGG19	549 MB	0.713	0.900	143,667,240	26
ResNet50	98 MB	0.749	0.921	25,636,712	-
ResNet101	171 MB	0.764	0.928	44,707,176	-
ResNet152	232 MB	0.766	0.931	60,419,944	-
ResNet50V2	98 MB	0.760	0.930	25,613,800	-
ResNet101V2	171 MB	0.772	0.938	44,675,560	-
ResNet152V2	232 MB	0.780	0.942	60,380,648	-
InceptionV3	92 MB	0.779	0.937	23,851,784	159
InceptionResNetV2	215 MB	0.803	0.953	55,873,736	572
MobileNet	16 MB	0.704	0.895	4,253,864	88
MobileNetV2	14 MB	0.713	0.901	3,538,984	88
DenseNet121	33 MB	0.750	0.923	8,062,504	121
DenseNet169	57 MB	0.762	0.932	14,307,880	169
DenseNet201	80 MB	0.773	0.936	20,242,984	201
NASNetMohile	23 MR	n 744	N 919	5 326 716	_

Cars Dataset



Overview

The Cars dataset contains 16,185 images of 196 classes of cars. The data is split into 8,144 training images and 8,041 testing images, where each class has been split roughly in a 50-50 split. Classes are typically at the level of *Make, Model, Year*, e.g. 2012 Tesla Model S or 2012 BMW M3 coupe.

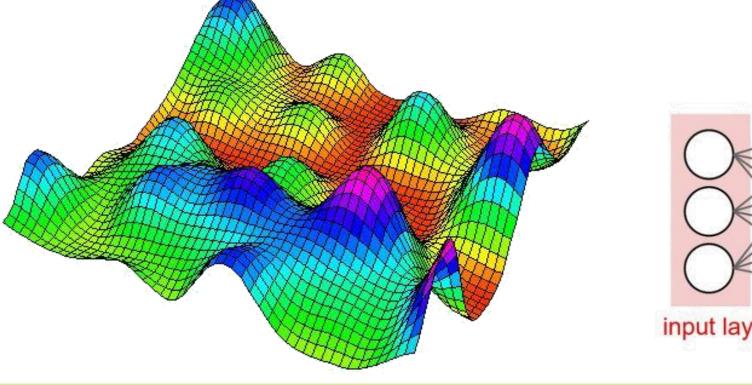


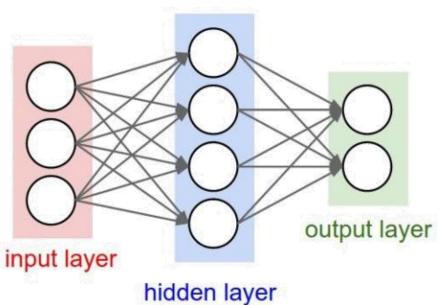
مقداردهی اولیه وزنها

Weight Initialization

مقداردهی اولیه

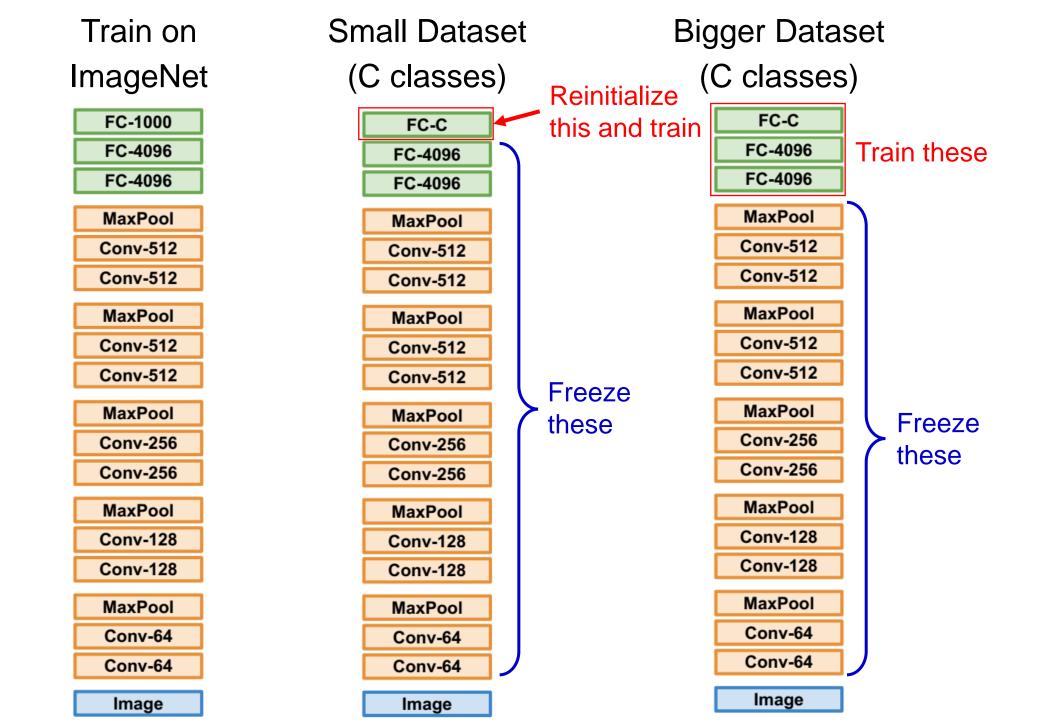
- در روشهای بهینهسازی مبتنی بر تکرار، نقطه شروع بهینهسازی بسیار مهم است
- اگر در ابتدای کار تمام وزنهای شبکه مقدار صفر داشته باشند چه اتفاقی میافتد؟

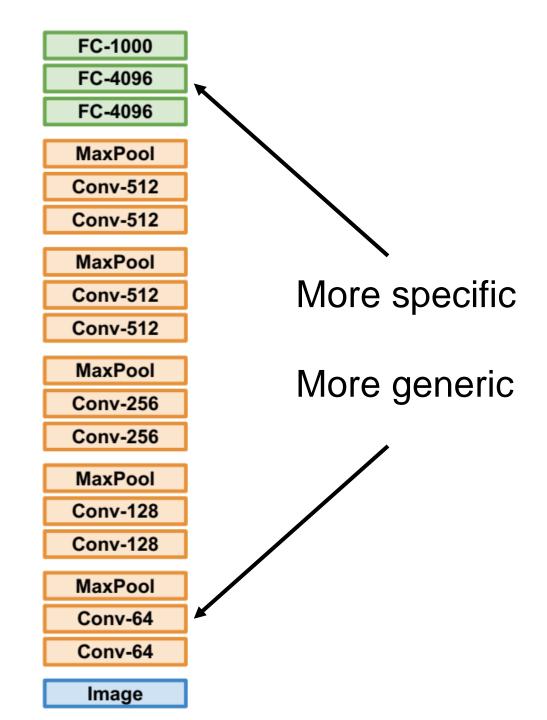




مقداردهي اوليه

- روش مقداردهی اولیه Xavier یکی از معروفترین روشهای وزندهای اولیه است
 - مقداردهی اولیه مناسب هنوز یک زمینه تحقیقاتی فعال است
- به خصوص برای مجموعه دادههای کوچک، مقداردهی اولیه بسیار حائز اهمیت است
- برای آموزش یک شبکه CNN با میلیونها پارامتر، حجم زیادی از دادههای آموزشی لازم است
- با استفاده از تقویت داده و دیگر روشهای تنظیم پارامترهای شبکه میتوان تا حدی کمبود داده را جبران کرد
- یکی از بهترین روشها برای مقداردهی اولیه پارامترهای یک شبکه استفاده از شبکههای pretrained است
- انتقال یادگیری روش بسیار موثری است تا دانش بدست آمده توسط یک شبکه به شبکه جدید منتقل شود





FC-4096

FC-4096

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-256

Conv-256

MaxPool

Conv-128

Conv-128

MaxPool

Conv-64

Conv-64

مجموعه داده بسیار متفاوت	مجموعه داده بسیار مشابه	
?	?	مجموعه داده خیلی کم
?	?	مجموعه داده زیاد

FC-4096

FC-4096

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-256

Conv-256

MaxPool

Conv-128

Conv-128

MaxPool

Conv-64

Conv-64

مجموعه داده بسیار مشابه مجموعه داده بسیار متفاوت از یک دستهبند خطی در آخرین مجموعه داده خیلی کم لایه استفاده شود مجموعه داده زیاد

FC-4096

FC-4096

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-256

Conv-256

MaxPool

Conv-128

Conv-128

MaxPool

Conv-64

Conv-64

مجموعه داده بسیار مشابه مجموعه داده بسیار متفاوت از یک دستهبند خطی در آخرین مجموعه داده خیلی کم لایه استفاده شود تعدادی از لایههای مجموعه داده زیاد انتهایی تنظیم دقیق شوند

FC-4096

FC-4096

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-256

Conv-256

MaxPool

Conv-128

Conv-128

MaxPool

Conv-64

Conv-64

مجموعه داده بسیار متفاوت	مجموعه داده بسیار مشابه	
مشکل است! می توان دسته بند خطی را در گامهای مختلف امتحان کرد	از یک دستهبند خطی در آخرین لایه استفاده شود	مجموعه داده خیلی کم
?	تعدادی از لایههای انتهایی تنظیم دقیق شوند	مجموعه داده زیاد

FC-4096

FC-4096

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-512

Conv-512

MaxPool

Conv-256

Conv-256

MaxPool

Conv-128

Conv-128

MaxPool

Conv-64

Conv-64

مجموعه داده بسیار متفاوت	مجموعه داده بسیار مشابه	
مشکل است! می توان دسته بند خطی را در گامهای مختلف امتحان کرد	از یک دستهبند خطی در آخرین لایه استفاده شود	مجموعه داده خیلی کم
تعداد زیادی از لایههای انتهایی تنظیم دقیق شوند	تعدادی از لایههای انتهایی تنظیم دقیق شوند	مجموعه داده زیاد

انتقال یادگیری

- در صورتیکه مجموعه دادههای شما به اندازه کافی بزرگ نیست و مسئله پیچیده است (شبکه دارای پارامترهای زیادی است):
- یک مجموعه داده بسیار بزرگ که به مجموعه داده مورد نظر مشابه است انتخاب و شبکه کانولوشنی با آن آموزش ببیند
 - انتقال یادگیری به مجموعه داده مورد نظر انجام شود
 - خوشبختانه مدلهای پیش آموخته زیادی در دسترس هستند

PyTorch: https://github.com/pytorch/vision

TensorFlow: https://github.com/tensorflow/models

Caffe: https://github.com/BVLC/caffe/wiki/Model-Zoo

MatConvNet: http://www.vlfeat.org/matconvnet/pretrained/

Keras: https://github.com/fchollet/deep-learning-models/releases/