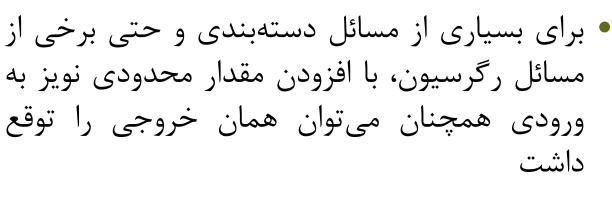


# منظمسازى

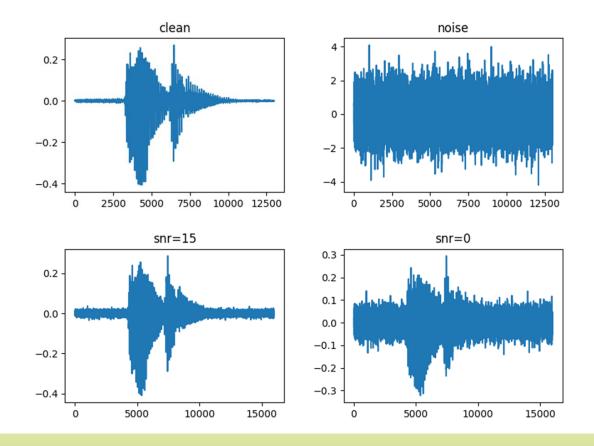
# Regularization

# دادهافزایی: افزودن نویز

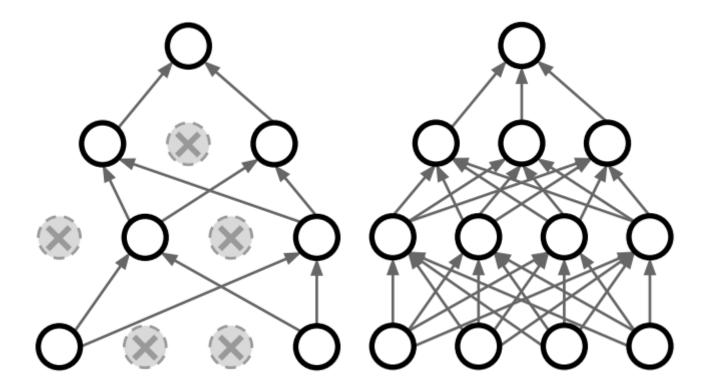
• افزودن نویز در ورودی به یک شبکه عصبی میتواند به عنوان نوعی دادهافزایی در نظر گرفته شود



• افزودن نویز می تواند در لایههای میانی شبکه نیز انجام شود

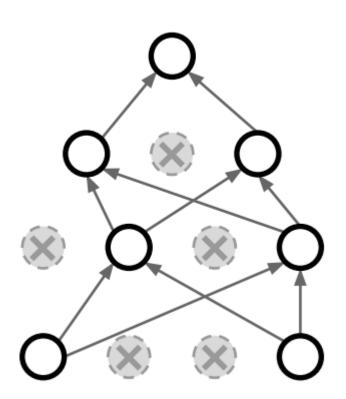


- در هر تکرار، به صورت تصادفی مقدار تعدادی نورون را صفر می کند
  - مشابه با نویز ضربشونده با مقادیر باینری است
    - احتمال حذف هر واحد یک ابرپارامتر است
      - مقدار 0.5 متداول است



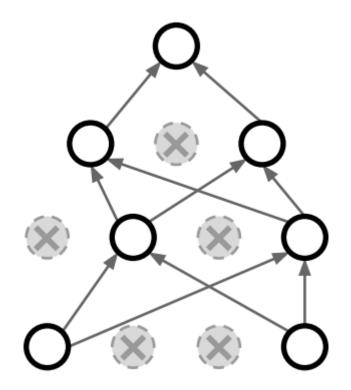


```
p = 0.5 \# probability of keeping a unit active. higher = less dropout
def train step(X):
  """ X contains the data """
  # forward pass for example 3-layer neural network
  H1 = np.maximum(0, np.dot(W1, X) + b1)
  U1 = np.random.rand(*H1.shape) < p # first dropout mask
  H1 *= U1 # drop!
  H2 = np.maximum(0, np.dot(W2, H1) + b2)
  U2 = np.random.rand(*H2.shape) < p # second dropout mask
  H2 *= U2 # drop!
  out = np.dot(W3, H2) + b3
  # backward pass: compute gradients... (not shown)
  # perform parameter update... (not shown)
```



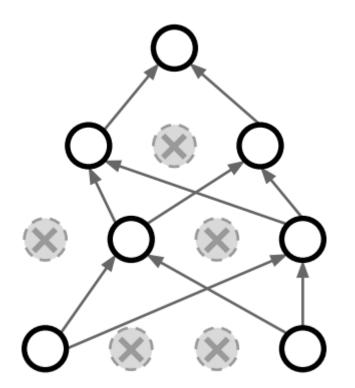
• با استفاده از Dropout، یک مجموعه (ensemble) بزرگ از مدلها آموزش میبینند که دارای پارامترهای مشترک هستند

- هر ماسک باینری یک مدل است
- یک لایه FC با ۴۰۹۶ واحد دارای ۲<sup>۴۰۹۶</sup> × ۱۰۱۲۳۳ ماسک متفاوت است!
  - در زمان تست از کدام ماسک استفاده کنیم؟
  - اگر در زمان تست هم ماسک تصادفی انتخاب شود، خروجی تصادفی میشود



• می توانیم در زمان تست امید ریاضی خروجی را محاسبه کنیم

- میانگین وزن دار خروجی به ازای تمام ماسکهای ممکن



$$y = f(x) = E_z[f(x,z)] = \sum_{z} p(z)f(x,z)$$

• این محاسبات بسیار سنگین است

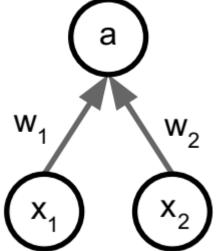
$$y = f(x) = E_z[f(x,z)] = \sum_{z} p(z)f(x,z)$$

• یک نورون ساده با دو ورودی را در نظر بگیرید:

$$E[a] = p^{2}(w_{1}x_{1} + w_{2}x_{2}) + p(1-p)(w_{1}x_{1} + w_{2}0)$$

$$+ (1-p)p(w_{1}0 + w_{2}x_{2}) + (1-p)^{2}(w_{1}0 + w_{2}0)$$

$$= p(w_{1}x_{1} + w_{2}x_{2})$$



 $oldsymbol{p}$  در زمان تست، تمام نورونها فعال هستند اما خروجی هر نورون را در ضریب فرب ضرب می کنیم

$$y = f(x) = E_z[f(x,z)] = \sum_{z} p(z)f(x,z)$$

یک نورون ساده با دو ورودی را در نظر بگیرید:

$$E[a] = p^{2}(w_{1}x_{1} + w_{2}x_{2}) + p(1-p)(w_{1}x_{1} + w_{2}0)$$

$$+ (1-p)p(w_{1}0 + w_{2}x_{2}) + (1-p)^{2}(w_{1}0 + w_{2}0)$$

$$= p(w_{1}x_{1} + w_{2}x_{2})$$

```
w_1 w_2 x_1 x_2
```

```
def predict(X):
```

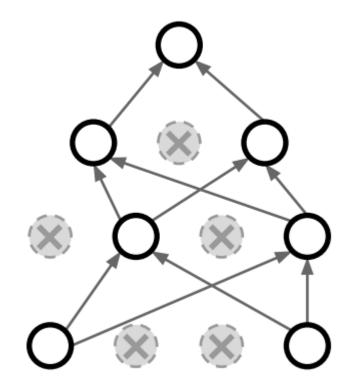
```
# ensembled forward pass

H1 = np.maximum(0, np.dot(W1, X) + b1) * p # NOTE: scale the activations

H2 = np.maximum(0, np.dot(W2, H1) + b2) * p # NOTE: scale the activations

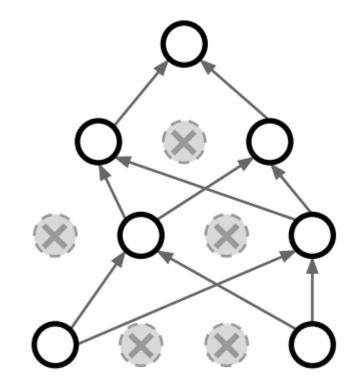
ut = np.dot(W3, H2) + b3
```

```
p = 0.5 # probability of keeping a unit active. higher = less dropout
def train step(X):
  # forward pass for example 3-layer neural network
  H1 = np.maximum(0, np.dot(W1, X) + b1)
  U1 = (np.random.rand(*H1.shape) < p) # first dropout mask.
 H1 *= U1 # drop!
  H2 = np.maximum(0, np.dot(W2, H1) + b2)
  U2 = (np.random.rand(*H2.shape) < p) # second dropout mask.
 H2 *= U2 # drop!
  out = np.dot(W3, H2) + b3
                             drop in forward pas
  # backward pass: compute gradients... (not shown)
  # perform parameter update... (not shown)
def predict (X):
                                           scale at test time
  # ensembled forward pass
  H1 = np.maximum(0, np.dot(W1, X) + b1) * p # scale the activations
  H2 = np.maximum(0, np.dot(W2, H1) + b2) * p # scale the activations
 out = np.dot(W3, H2) + b3
```



### Inverted Dropout

```
p = 0.5 # probability of keeping a unit active. higher = less dropout
def train step(X):
  # forward pass for example 3-layer neural network
  H1 = np.maximum(0, np.dot(W1, X) + b1)
  U1 = (np.random.rand(*H1.shape) < p) / p # first dropout mask. Notice /p!
  H1 *= U1 # drop!
  H2 = np.maximum(0, np.dot(W2, H1) + b2)
  U2 = (np.random.rand(*H2.shape) < p) / p # second dropout mask. Notice /p!
  H2 *= U2 # drop!
  out = np.dot(W3, H2) + b3
                                            drop in forward pass
  # backward pass: compute gradients... (not shown)
  # perform parameter update... (not shown)
def predict(X):
                                      test time is unchanged
  # ensembled forward pass
  H1 = np.maximum(0, np.dot(W1, X) + b1) # no scaling necessary
  H2 = np.maximum(0, np.dot(W2, H1) + b2)
  out = np.dot(W3, H2) + b3
```



# افزودن نویز در خروجی مطلوب

- اکثر مجموعههای داده مقداری اشتباه در برچسبهای y دارند  $\bullet$
- ماکزیمم کردن  $\log p(y|x)$  زمانیکه y اشتباه است میتواند خیلی مضر باشد  $\bullet$

#### Labeled Faces in the Wild



#### Menu

- LFW Home
  - Explore
  - Download
  - o Train/Test
  - ResultsInformation
  - o Errata
  - Reference
  - o Resources
  - o Contact
  - Support
  - Changes
- Part Labels
- UMass Vision

#### **Labeled Faces in the Wild Home**



Recep\_Tayyip\_Erdogan\_0004 is incorrect (it is an image of Abdullah Gul):



# افزودن نویز در خروجی مطلوب

- اکثر مجموعههای داده مقداری اشتباه در برچسبهای y دارند
- ماکزیمم کردن  $\log p(y|x)$  زمانیکه y اشتباه است میتواند خیلی مضر باشد
- میتوانیم فرض کنیم برچسب موجود در مجموعه داده با احتمال  $\epsilon$  1 درست است که  $\epsilon$  یک عدد کوچک است
- با استفاده از Label Smoothing، بجای آنکه خروجی مطلوب برای دستهبند را مقادیر سخت  $\epsilon$  و  $\epsilon$  قرار دهیم، از مقادیر نرم شده  $\epsilon/(k-1)$  و  $\epsilon$  استفاده می کنیم



• از این مقادیر در تابع ضرر cross entropy استاندارد استفاده می کنیم

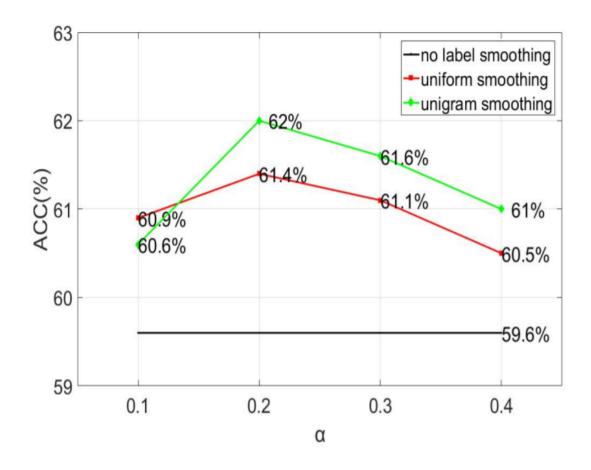
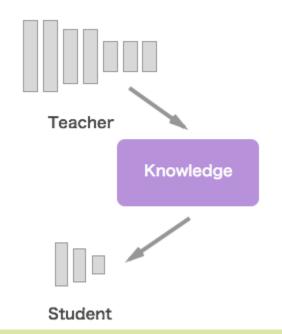
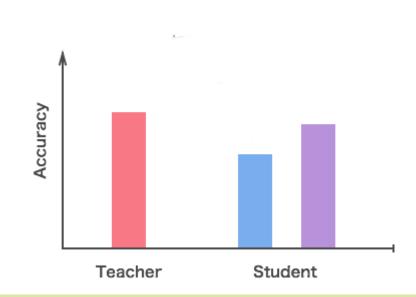


Figure 5: The performance of different label smoothing methods.

# تقطیر دانش (Knowledge Distillation)

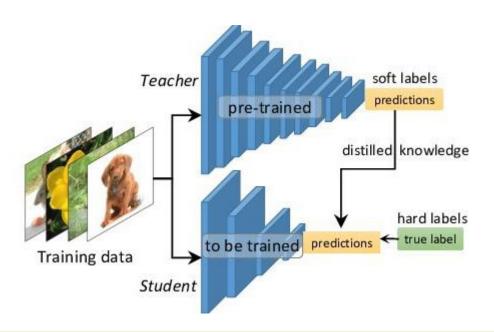
- در یادگیری ماشین، تقطیر دانش به فرآیندی گفته میشود که دانش از یک مدل بزرگتر (معلم) به یک مدل کوچکتر (دانشآموز) منتقل میشود
  - یکی از کاربردهای آن توسعه مدلهای سریع با دقت مناسب است





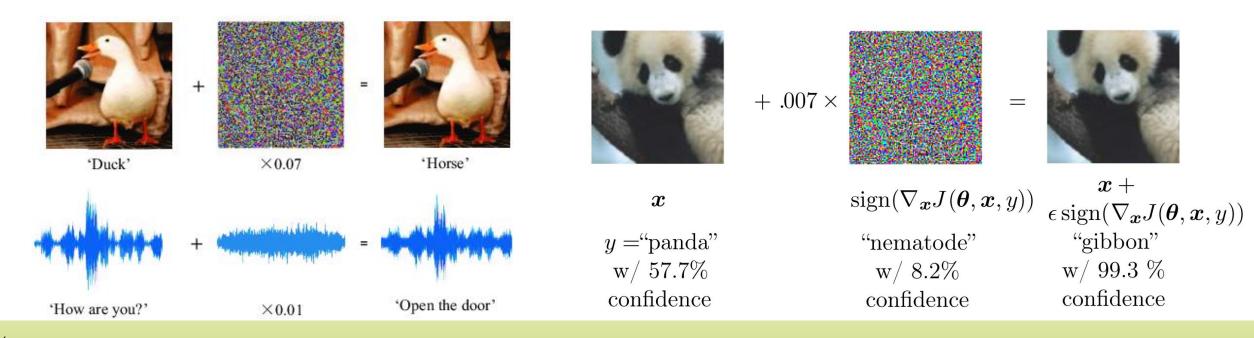
## تقطير دانش

- روشهای مختلفی برای تقطیر دانش پیشنهاد شده است که یکی از آنها تقطیر در سطح پاسخ یا خروجی شبکه است
- از پیشبینی شبکه معلم برای نظارت بر پاسخ شبکه دانشآموز به عنوان برچسبهای نرم استفاده میشود



# آموزش تخاصمی (Adversarial Training)

- در بسیاری از موارد، شبکههای عمیق توانستهاند به کارآیی در حد انسان دست بیابند
- به منظور بررسی سطح درک یک شبکه از مسئله مورد نظر، میتوانیم نمونههایی را بررسی کنیم که مدل آنها را نادرست دستهبندی کرده است



# آموزش تخاصمي

- مى توانيم نرخ خطا روى مجموعه تست را با استفاده از يادگيرى تخاصمى كاهش دهيم
  - آموزش بر روی نمونههایی از مجموعه آموزشی که به صورت تخاصمی ساخته شدهاند

