

本科课程项目报告 UNDERGRADUATE COURSE PROJECT REPORT

HW2: 嵌入式系统开发

姓 名: Brian Li

学 号: 521030990021

课 程: MST4311-智能芯片与系统设计

任课教师: 刘婷

学院(系): 电子信息与电气工程学院

开课学期: 2024年(秋季)

2024年12月26日



目 录

目	录.		. 1
第1	章	引言	. 2
	1.1	实验目的	. 2
	1.2	实验内容	. 2
第 2	章	实验设计	. 3
	2.1	Vivado 工程设计	. 4
		2.1.1 Zynq 核	. 4
		2.1.2 GPIO	. 4
		2.1.3 其它 IP	. 5
		2.1.4 硬件综合	. 6
		2.1.5 IO 规划	. 6
	2.2	SDK 编程	. 7
		2.2.1 GIC 初始化	. 7
		2.2.2 GPIO 配置	. 7
		2.2.3 AXI Timer 配置	. 8
		2.2.4 主循环	. 8
笙 3	音	总结	10



第1章 引言

1.1 实验目的

- 学会使用双通道 GPIO
- 学会使用中断
- 理解 IP 的设置和使用
- 实现简单的嵌入式系统的开发

1.2 实验内容

在 lab5 基础上, 计数周期的计算改为 ONE_TENTH * (2 bit SW + 2bit BTN)

- 双通道 GPIO 设计: 将 2 个 switch 按键 (SW0, 1) 和两个 button 按键 (BTN2, BTN3) 采用同一个 GPIO 接口挂在 AXI 总线上
- **中断程序设计**: 捕捉来自 PL BTN0 和 BTN1 的中断, 使得按下按键0(1)时, 通过 UART 串口输出 "Interrupt valid, Button 0(1) is pressed"
- 中断屏蔽设计: 一次中断触发后, 1 s 内不响应第二次中断本实验基于 Vivado 2018.2 实现。



第2章 实验设计

本实验的系统框图如图2.1所示。

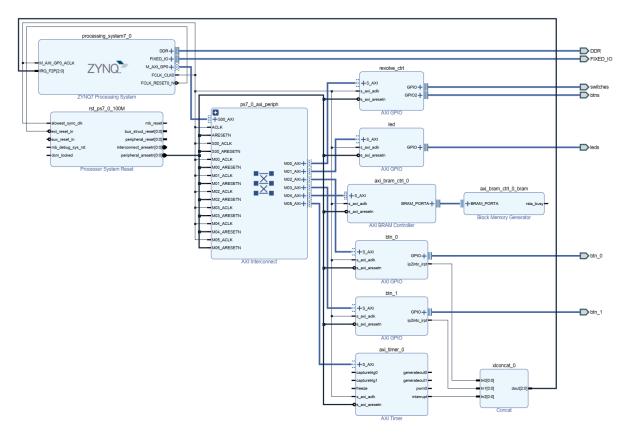


图 2.1 Block Design

考虑到实验要求中断的实现**尽量使用添加硬件管脚后利用软件驱动的方式**,这里不添加 AXI Interrupt Controller,而是在 Zynq 核上添加 PL-PS 中断端口,后续通过编写 SDK 中的 .c 文件实现中断初始化、中断处理程序、中断屏蔽等。

图2.1中,按键 SWITCH 和 BUTTON 作为 AXI GPIO 的输入,LED 作为 AXI GPIO 的输出。在执行 lab5 跑马灯程序的同时,当 AXI GPIO 检测到按键0或1状态发生变化时,AXI GPIO 就会产生一个中断信号,直接传入 Zynq 核上的 PL-PS 中断端口,Zynq 核通过接收到的中断信号控制 UART 端口输出指定信息。



2.1 Vivado 工程设计

2.1.1 Zynq 核

创建一个空白 Zybo 工程,并新建 Block design。添加 IP: ZYNQ7 Processing System, 执行 Run Block Automation,并按照 lab1 Configure the processing block with just UART 1 peripheral enabled 节中的指导,去掉如下端口:

- ENET
- USB 0
- SD 0
- GPIO MIO
- Quad SPI Flash
- Timer 0

之后如图2.2所示,添加 PL-PS 中断端口。

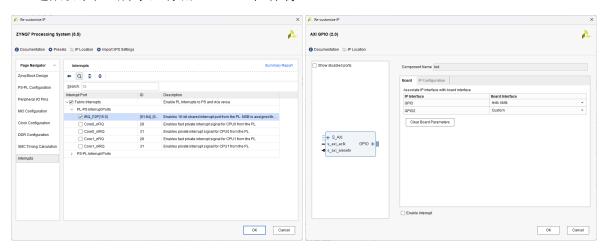


图 2.2 PL-PS 中断端口设置

图 2.3 LED GPIO 端口设置

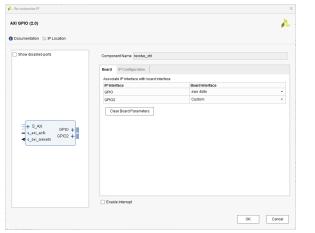
2.1.2 **GPIO**

接下来添加 IP: AXI GPIO。共需要添加4个 AXI GPIO, 分别用于 LED0-3 (走马灯), SW0-1 & BTN2-3 (走马灯控制信号), BTN0 (生成中断), BTN1 (生成中断)。

如图2.3所示,设置 LED 的 AXI GPIO 端口。

如图2.4所示,设置 SW0-3 和 BTN2-3 的 AXI GPIO 端口。该 GPIO 为双通道,通道一用于 SW0-3,通道二用于 BTN2-3。由于 BTN0 和 BTN1 需要另外用于产生中断,因此通道二不能设置为 btns_4bit,需要先设置为 custom 2 bit,后续在2.1.5节设置管脚约束。





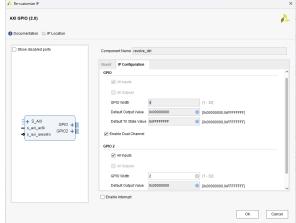
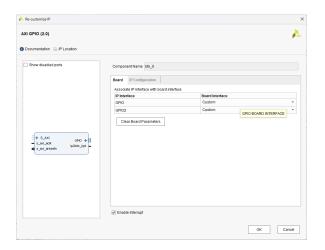


图 2.4 SW0-3 和 BTN2-3 的 AXI GPIO 端口设置

如图2.5所示,设置 BTN0,1的**两个** AXI GPIO 端口。通道设置为 custom 1 bit。此处应勾选*Generate Interrupt*以使该模块在 GPIO 信号改变时产生中断信号。



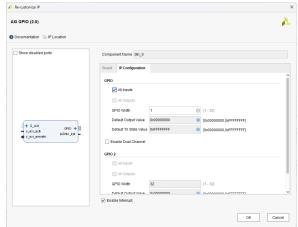


图 2.5 BTN0, 1 的 AXI GPIO 端口设置

2.1.3 其它 IP

添加 IP: AXI Timer, 用于为中断屏蔽提供定时器, 如图2.6所示。

添加 IP: Concat, 用于将来自 BTN0, 1,以及 AXI Timer 的中断信号组合为 3 bit 的总线,并输出给 Zynq 核,如图2.7所示。



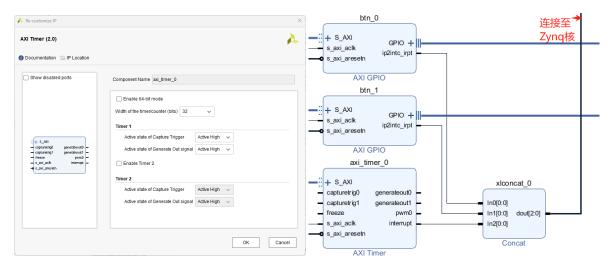


图 2.6 Timer IP 设置

图 2.7 Concat 端口连线

2.1.4 硬件综合

点击 Run Connection Automation, 完成连接, 至此 Block design 设计完成, Block design 应如图2.1所示。之后, 按照 lab1 Generate Top-Level and Export to SDK 节中的指导, 执行 Generate Output Products, 生成 HDL Wrapper, 并执行 Run Synthesis。

2.1.5 IO 规划

打开 Synthesized Design, 切换到 I/O Planning 视图,设置管脚约束。SW0-3 以及 LED0-3 的管脚已设置好,接下来设置 BTN0-3 的管脚约束,如图2.8所示,将管脚约束保存为.xdc 文件。

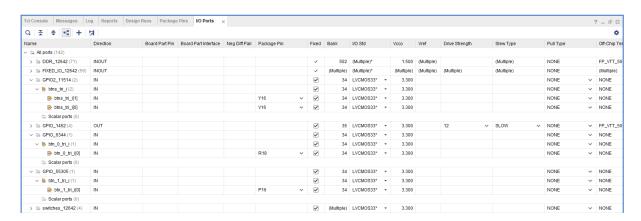


图 2.8 BTN0-3 管脚约束设置



2.2 SDK 编程

执行 Generate Bitstream。在 Vivado 中点击 File -> Export -> Export Hardware,选择 Include Bitstream,点击 OK。之后点击 File -> Launch SDK,在 SDK 中创建一个新的工程,选择 Empty Application。

以下代码主要参考2014年柏林应用科技大学 (BHT) 的 Adam P. Taylor 教授编写的讲义 *How to Use Interrupts on the Zyng SoC* 以及 SDK BSP 中提供的示例代码。

2.2.1 GIC 初始化

该部分代码可复制自 SDK BSP 中的 xscugic_example.c 文件,将部分函数参数修改为本实验所用的对象即可。

2.2.2 GPIO 配置

本实验中, GPIO 模块包括:

- BTN0, BTN1: 用于产生中断
- BTN2-3 和 SW0-1 用于控制 LED 走马灯周期
- LED0-3: 走马灯

各模块的初始化代码可复制自 SDK BSP 中的 xgpio_intr_example.c 文件。

由于 BTN0 和 BTN1 分别引出一条 IRQ_F2P 中断输入 Zynq 核,需要各配置一个中断处理程序。先关闭两个按键的中断响应,然后在中断处理程序中输出指定信息,最后设置 AXI Timer 开始倒计时 1 s,使得 1 s 后再次开启中断响应。以下以 BTN0 为例,展示中断处理程序的代码。

```
1 void BTN0_Handler(void *CallbackRef)
2 {
3
       XGpio *GpioPtr = (XGpio *)CallbackRef;
       /* Clear and disable the Interrupt */
5
       XGpio_InterruptClear(GpioPtr, GPIO_CHANNEL_MASK);
6
7
       XGpio_InterruptGlobalDisable(GpioPtr);
       XGpio_InterruptGlobalDisable(&btn1);
8
       /* Export message to UART terminal */
10
11
       xil_printf("Button 0 pressed\r\n");
12
13
       /* Restart the AXI timer for interrupt blocking */
```



BTN2-3 和 SW0-1 通过 GPIO 读取状态, LED0-3 通过 GPIO 输出状态。

2.2.3 AXI Timer 配置

本实验中,AXI Timer 用于实现中断屏蔽功能。其初始化代码可复制自 SDK BSP中的 *xtmrctr_intr_example.c* 文件。其中计时器在按钮按下后复位的值应设置为 *xtime_l.h* 中 1 s 的计数值 *COUNTS_PER_SECOND*,如下所示。

```
1 XTmrCtr_SetResetValue(&TmrCtr, TIMER_CNTR_0, COUNTS_PER_SECOND);
```

在 AXI Timer 的中断处理程序中,则需要重新使能 BTN0 和 BTN1 的中断响应。

```
void TmrCtrHandler(void *CallBackRef, u8 TmrCtrNumber)

{
    xil_printf(" Button 0 and 1 interrupt re-enabled\r\n");

/* Enable the GPIO channel interrupts */

XGpio_InterruptGlobalEnable(&btn0);

XGpio_InterruptGlobalEnable(&btn1);

}
```

2.2.4 主循环

在 lab5 的基础上,由于走马灯周期改为了 $ONE_TENTH*(2 \ bit \ SW+2 \ bit \ BTN)$,因此需要在主循环中读取 SW0-1 和 BTN2-3 的状态,计算走马灯周期,同时去掉"按下按钮退出循环"的功能。

```
1 // Read led control switches & buttons
2 dip_check = XGpio_DiscreteRead(&ctrl, 1);
3 psb_check = XGpio_DiscreteRead(&ctrl, 2);
4 if (dip_check != dip_check_prev || psb_check != psb_check_prev)
5 {
6     xil_printf("DIP Switch Status \%x, \%x\r\n",
7          dip_check_prev, dip_check);
8     xil_printf("Push Button Status \%x, \%x\r\n",
9     psb_check_prev, psb_check);
```



```
dip_check_prev = dip_check;
psb_check_prev = psb_check;

// load timer with the new switch settings

XScuTimer_LoadTimer(TimerInstancePtr,

ONE_TENTH * (dip_check + psb_check));

count = 0;
```

另外,由于LED 模块相比 lab5,改为了使用 GPIO 模块实现,其写入函数应改为:

```
1 XGpio_DiscreteWrite(&led, 1, count);
```



第3章 总结

本实验中,我学会了使用双通道 GPIO 和 AXI Timer,实现了中断的初始化、中断处理程序、中断屏蔽等功能。

通过实验,我们对于 Zynq SoC 的中断机制有了更深入的理解,掌握了嵌入式开发的基本方法和 Vivado 使用相关技能。

实验中遇到了许多困难,感谢助教老师们的无私帮助,使得我能够顺利完成本实验。