

# 鹿逸远

(+86) 151-6950-7851

中国海洋大学

计算机科学与技术

anduin3054@icloud.com · github.com/Shadow-Song



本人是一名 2021 级的本科生，目前就读于中国海洋大学计算机科学与技术专业。我最擅长的技术栈是 iOS 原生开发，能够熟练地使用 SwiftUI、Moya 与 SwiftyJSON 等框架。因此我希望能够在贵公司的 iOS 开发部门实习，提升自己的技术水平，同时为公司的发展贡献力量。

## 教育背景

21.09 - 24.06 | 中国海洋大学 · 计算机技术学院 · 计算机科学与技术（中外合作办学）  
24.09 - 25.06 | 赫瑞-瓦特大学 · 数学与计算机科学学院 · 机器人工程学

## 专业技能

操作系统 Linux, MacOS  
掌握 Swift, Python, C, Java, ARM 汇编  
熟悉 SwiftUI, FastAPI, Flask, MySQL, Git, Vim, SSH  
了解 Linux, 深度学习  
英语 IELTS 6.0（听力 5.5，口语 6.0，阅读 5.5，写作 6.0）

## 获奖情况

2023 全国大学生挑战者杯 全国三等奖 2023 年 12 月  
2024 美国大学生数学建模竞赛 S 奖 2024 年 05 月  
2023 中国海洋大学奖学金 创新创业奖学金 2023 年 10 月

## 项目经历

Ocean BB Lite 个人项目 2023 年 12 月 - 2024 年 6 月

iOS 原生开发, SwiftUI, FastAPI, MySQL

为中国海洋大学本科生设计，对接学校 Blackboard 平台，提供作业查询，待办事项，提交作业等功能。

- 使用 Moya 和 SwiftyJSON 对 Blackboard API 进行封装，实现了对学校 Blackboard 平台的访问
- 使用 SwiftUI 构建页面
- 使用 FastAPI 与 MySQL 搭建后端，实现作业提醒功能。
- 从前后端实现到备案、上架 App Store，完全由个人完成。

基于树莓派 4B 的机器小车 课程项目 2023 年 09 月 - 2024 年 1 月

Python, Linux, OpenCV, GPIO

基于树莓派 4B 的机器小车，实现了自动寻迹，避障，遥控等功能。

- 使用 OpenCV 进行图像处理，实现了自动寻迹功能
- 使用 Python 控制 GPIO 以及连接的传感器与电机，实现了避障功能
- 使用蓝牙与 PyGame 库连接 DualShock 4 手柄，实现了遥控功能

基于 Jetson Nano 的机械臂 课程项目 2024 年 02 月 - 2024 年 06 月

Python, Linux, YoloV5, Dji-RoboMaster

基于 Jetson Nano 的机械臂，实现了自动抓取，识别不同颜色的易拉罐等功能。

- 使用自己的数据集训练 YoloV5 模型，实现了识别不同颜色的易拉罐
- 使用 Python 控制机械臂，实现了自动抓取并放置在不同位置的功能
- 使用 Python 控制 Dji-RoboMaster，实现了定点移动的功能

## 校园经历

---

**iOS Club** 技术负责人

2022 年 09 月 - 2024 年 09 月

在没有老师教授相关知识的情况下，自学 iOS 开发与 SwiftUI，组织了多次线上活动，帮助同学学习 iOS 开发。帮助社团构建了 iOS 的知识体系，为新成立的 iOS Club 产出了第一个项目。