

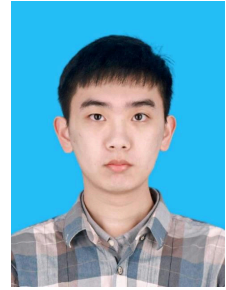
鹿逸远

(+86) 151-6950-7851 .

中国海洋大学 .

计算机科学与技术 .

anduin3054@icloud.com . github.com/Shadow-Song



本人是一名 2021 级的本科生，目前就读于中国海洋大学计算机科学与技术专业。我最擅长的技术栈是 iOS 原生开发，能够熟练地使用 SwiftUI、Moya 与 SwiftyJSON 等框架。因此我希望能够在贵公司的 iOS 开发部门实习，提升自己的技术水平，同时为公司的发展贡献力量。

教育背景

21.09 - 24.06 | 中国海洋大学 · 计算机技术学院 · 计算机科学与技术（中外合作办学）
24.09 - 25.06 | 赫瑞-瓦特大学 · 数学与计算机科学学院 · 机器人工程学

专业技能

操作系统 Linux, MacOS
掌握 Swift, Python, C, Java, ARM 汇编
熟悉 SwiftUI, FastAPI, Flask, MySQL, Linux
了解 OpenCV, 深度学习
英语 IELTS 6.0（听力 5.5, 口语 6.0, 阅读 5.5, 写作 6.0）

获奖情况

2023 全国大学生挑战者杯	全国三等奖	2023 年 12 月
2024 美国大学生数学建模竞赛	S 奖	2024 年 05 月
2023 中国海洋大学奖学金	创新创业奖学金	2023 年 10 月

项目经历

Ocean BB Lite 个人项目 2023 年 12 月 - 2024 年 6 月

iOS 原生开发, SwiftUI, FastAPI, MySQL

为中国海洋大学本科生设计，对接学校 Blackboard 平台，提供作业查询，待办事项，提交作业等功能。

- 使用 Moya 和 SwiftyJSON 对 Blackboard API 进行封装，实现了对学校 Blackboard 平台的访问
- 使用 SwiftUI 构建页面
- 使用 FastAPI 与 MySQL 搭建后端，实现作业提醒功能。
- 从前后端实现到备案、上架 App Store，完全由个人完成。

基于树莓派 4B 的机器小车 课程项目 2023 年 09 月 - 2024 年 1 月

Python, Linux, OpenCV, GPIO

基于树莓派 4B 的机器小车，实现了自动寻迹，避障，遥控等功能。

- 使用 OpenCV 进行图像处理，实现了自动寻迹功能
- 使用 Python 控制 GPIO 以及连接的传感器与电机，实现了避障功能
- 使用蓝牙与 PyGame 库连接 DualShock 4 手柄，实现了遥控功能

基于 Jetson Nano 的机械臂 课程项目 2024 年 02 月 - 2024 年 06 月

Python, Linux, YoloV5, Dji-RoboMaster

基于 Jetson Nano 的机械臂，实现了自动抓取，识别不同颜色的易拉罐等功能。

- › 使用自己的数据集训练 YoloV5 模型，实现了识别不同颜色的易拉罐
- › 使用 Python 控制机械臂，实现了自动抓取并放置在不同位置的功能
- › 使用 Python 控制 Dji-RoboMaster，实现了定点移动的功能

校园经历

iOS Club 技术负责人

2022 年 09 月 - 2024 年 09 月

在没有老师教授相关知识的情况下，自学 iOS 开发与 SwiftUI，组织了多次线上活动，帮助同学学习 iOS 开发。帮助社团构建了 iOS 的知识体系，为新成立的 iOS Club 产出了第一个项目。