

# 离散时间信号与系统

## 数字信号处理第一讲讲义

### 1.1. 序列的运算

#### 1.1.1. 加法、乘法、累加、差分

##### ■ 加法、乘法、累加、差分

加法  $x(n) + y(n) = z(n)$

乘法  $x(n) \cdot y(n) = z(n)$

累加  $y(n) = \sum_{k=-\infty}^n x(k)$

前向差分  $\Delta x(n) = x(n+1) - x(n)$

后向差分  $\nabla x(n) = x(n) - x(n-1)$

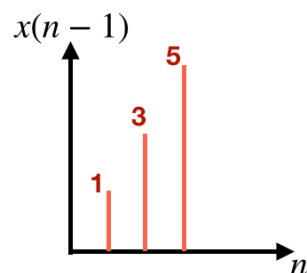
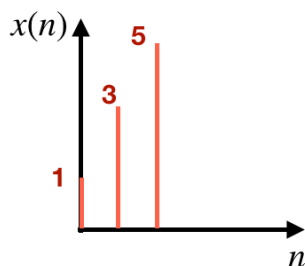
#### 1.1.2. 移位、翻转

##### ■ 移位、翻转

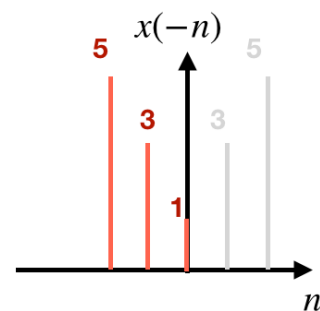
移位  $x(n) \rightarrow x(n+m)$  或

$x(n) \rightarrow x(n-m)$

移位遵循左加又减



翻转  $x(n) \rightarrow x(-n)$



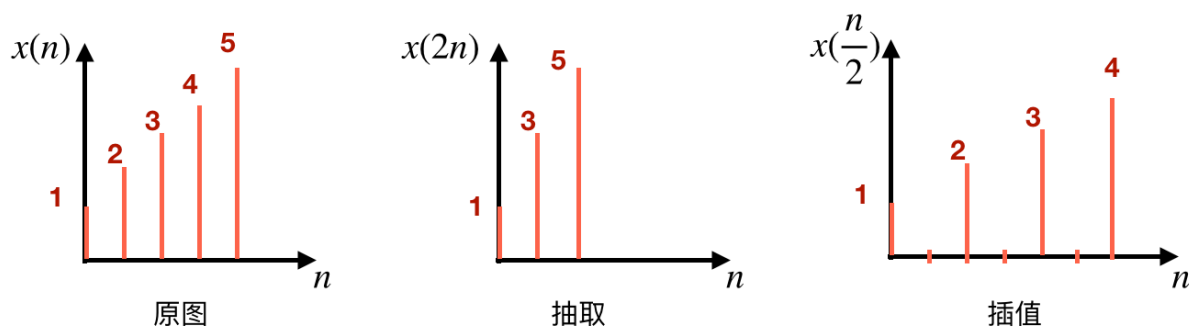
### 1.1.3.抽取、插值

#### ■ 抽取、插值

时间上的尺度变换，假设有一个正整数  $D$ ：

抽取序列  $x(Dn)$  是  $x(n)$  的抽取序列，即每  $D$  个样值抽取一个

差值序列  $x(n/D)$  是  $x(n)$  的抽取序列，即每两个样值中插入  $(D - 1)$  个零



### 1.1.4.卷积

#### ■ 卷积

序列的卷积的定义式：
$$x(n) * h(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m)h(n - m)$$

设  $x(n)$  长度为  $N$ ， $h(n)$  长度为  $M$ ，那么卷积后序列的长度为  $N + M - 1$ 。

对有限长序列，使用不进位乘法计算较为简便。

常用公式  $x(n) * \delta(n) = x(n)$ 。

## ■ 例题1-1

求下列两个序列的卷积结果？其长度为多少？

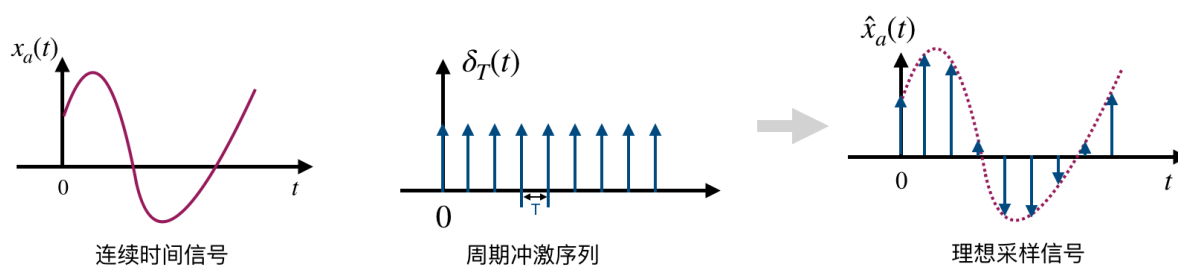
$$x(n) = \{ \underline{4} \quad 5 \quad 2 \quad 1 \} \quad h(n) = \{ 1 \quad \underline{3} \quad 6 \}$$

## 1.2. 常见序列

### 1.2.1. 单位抽样序列

■ 单位抽样序列  $\delta(n)$ 

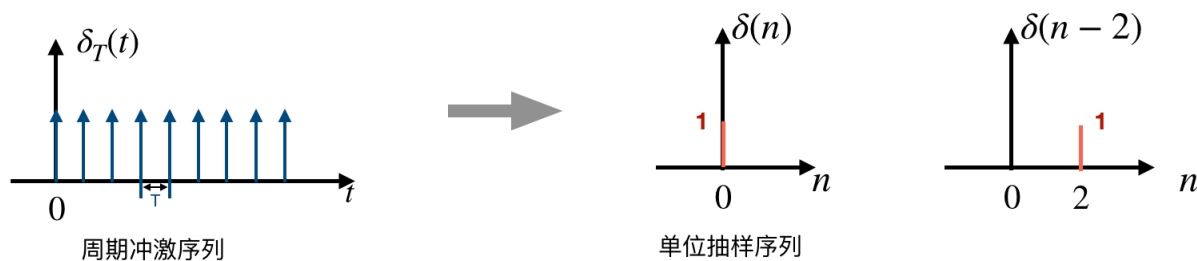
连续时间信号抽样的过程：



$$\text{周期冲激序列: } \delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

$$\text{对连续时间信号采样后的理想采样序列: } \hat{x}_a(t) = x_a(t) \cdot \delta_T(t) = x_a(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

单位抽样序列是最基本的序列，可以用来表示任意序列。



### 1.2.2.单位阶跃序列

#### ■ 单位阶跃序列 $u(n)$

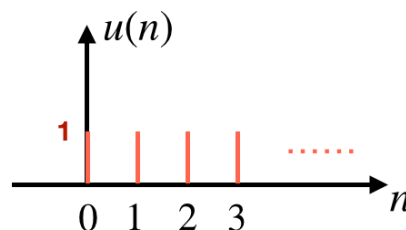
单位阶跃序列类似阶跃函数。

单位抽样序列转化为单位阶跃序列：

$$\delta(n) = u(n) - u(n-1);$$

单位阶跃序列转化为单位抽样序列：

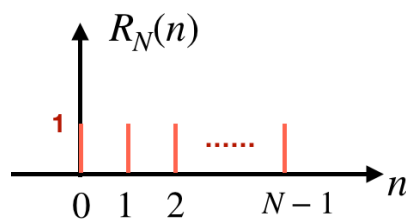
$$u(n) = \delta(n) + \delta(n-1) + \delta(n-2) + \dots = \sum_{m=0}^{\infty} \delta(n-m)。$$



### 1.2.3.矩形序列

#### ■ 矩形序列 $R_N(n)$

$$\text{单矩形序列的定义: } R_N(n) = \begin{cases} 1 & 0 \leq n \leq N-1 \\ 0 & \text{其他} \end{cases}$$



矩形序列与单位阶跃序列的关系： $R_N(n) = u(n) - u(n-N)$ ;

矩形序列与单位抽样序列的关系：

$$R_N(n) = \delta(n) + \delta(n-1) + \dots + \delta(n-(N-1)) = \sum_{m=0}^{N-1} \delta(n-m)。$$

### 1.2.4.指数序列

#### ■ 指数序列

实指数序列 $x(n) = a^n u(n)$ ，其中 $a$ 为实数

若 $|a| < 1$ 序列收敛，若 $|a| > 1$ 序列发散

虚指数序列 $x(n) = e^{(\sigma + j\omega_0)n} = e^{\sigma n} e^{j\omega_0 n} = e^{\sigma n} (\cos \omega_0 n + j \sin \omega_0 n)$

若 $\sigma = 0$ ，则 $x(n) = e^{j\omega_0 n}$

### 1.2.5. 正弦序列

#### ■ 正弦序列

正弦序列定义为  $x(n) = A \sin(n\omega_0 + \phi)$ ，其中  $\omega_0$  为数字频率，需要注意其与模拟频率的区别。

#### ■ 周期序列及周期序列的周期

正弦序列  $x(n) = A \sin(n\omega_0 + \phi)$ ，其中  $\omega_0$  为数字频率

指数序列  $x(n) = e^{j\omega_0 n} = \cos(\omega_0 n) + j \sin(\omega_0 n)$

对序列  $x(n)$ ，若有  $x(n) = x(n + N)$ ，则称其为周期序列，周期为  $N$ ；

引入  $\frac{2\pi}{\omega_0}$  间接计算周期：(1)  $\frac{2\pi}{\omega_0} = N$  为整数时， $x(n)$  为周期序列，周期为  $N$ ；(2)  $\frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{P}{Q}$

为有理数时， $x(n)$  为周期序列，周期为  $N = P$ ；(3)  $\frac{2\pi}{\omega_0}$  的结果为无理数（通常带有  $\pi$ ）时，

不是周期序列。

#### ■ 例题1-2

判断下列序列是否为周期序列，若是，求其周期。

$$(1) x_1(n) = \sin\left(\frac{\pi}{8}n\right) \quad (2) x_2(n) = \sin\left(\frac{3\pi}{10}n\right)$$

$$(3) x_3(n) = \sin(0.4n)$$

## 1.3. 数字频率与模拟频率

### 1.3.1. 数字频率与模拟频率的概念

#### ■ 数字频率与模拟频率的概念

对于一个连续时间信号  $x_a(t) = A \sin(\Omega_0 t + \phi)$ ，模拟角频率为  $\Omega_0 = 2\pi f_0 = \frac{2\pi}{T_0}$ ；

其中  $\Omega_0$  为模拟角频率，表示每秒经历多少弧度，单位为弧度/秒

$f_0$  为模拟频率，表示每秒经过多少个周期，单位为  $Hz$ ，即  $1/s$

$T_0 = \frac{1}{f_0}$  为周期，表示每个周期的时间，单位为秒( $s$ )

对于正弦序列  $x(n) = A \sin(n\omega_0 + \phi)$  或指数序列  $x(n) = e^{j\omega_0 n} = \cos(\omega_0 n) + j \sin(\omega_0 n)$ ，数字频率为  $\omega_0$ 。

其中  $\omega_0$  为数字域频率，表示每个采样点间隔之间的弧度，单位为弧度( $rad$ )，取值范围  $(0, 2\pi]$

### 1.3.2. 数字频率与模拟频率的关系

#### ■ 模拟频率与抽样频率视角下的两者关系

对连续时间正弦信号以时间间隔  $T$  进行抽样：

其中，连续时间信号  $x_a(t) = A \sin(\Omega_0 t + \phi)$  中，对应模拟角频率  $\Omega_0 = 2\pi f_0 = \frac{2\pi}{T_0}$ ；

而抽样信号  $x(n) = x_a(t)|_{t=nT} = A \sin(\Omega_0 nT + \phi) = A \sin(\omega_0 n + \phi)$  中，对应数字频率  $\omega_0$ 。

数字域频率与模拟角频率的关系： $\omega_0 = \Omega_0 T = 2\pi f_0 \cdot T$ ；

抽样频率表示为  $f_s = \frac{1}{T}$ ，将上式去除下标  $\omega = \Omega T = 2\pi f \cdot T = 2\pi \frac{f}{f_s}$ ；

不难发现，数字域频率是一个相对频率，单位是弧度，与抽样频率 $f_s$ 有关。数字域频率与模拟角频率的关系：

$$\omega = \Omega T = 2\pi f \cdot T = 2\pi \frac{f}{f_s};$$

当模拟频率与抽样频率相等 $f = f_s$ 时， $\Omega = 2\pi f = 2\pi f_s = \Omega_s$ ， $\omega = 2\pi \frac{f}{f_s} = 2\pi$ ；

当模拟频率与抽样频率满足 $f = \frac{1}{2}f_s$ 时， $\Omega = 2\pi f = 2\pi \cdot \frac{f_s}{2} = \frac{\Omega_s}{2}$ ， $\omega = 2\pi \frac{f}{f_s} = \pi$ 称之为

为折叠频率，折叠频率是抽样时不产生混叠的最高频率。

### ■ 周期与采样间隔视角下的两者关系

引入 $\frac{2\pi}{\omega_0}$ 间接计算周期，已知当 $\frac{2\pi}{\omega_0}$ 为有理数时，抽样得到的序列是周期序列；

$$\text{推导得 } \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{\Omega_0 T} = \frac{2\pi}{2\pi f_0 T} = \frac{1}{f_0 T} = \frac{T_0}{T};$$

即正弦信号的周期 $T_0$ 与采样间隔 $T$ 互为素数的整数时，抽样得到的正弦序列是周期序列。

## 1.4.线性时不变系统

### 1.4.1.线性、时不变的定义

#### ■ 线性系统与叠加原理

叠加原理：包含可加性和齐次性，即：

$$a_1 y_1(n) + a_2 y_2(n) = a_1 T[x_1(n)] + a_2 T[x_2(n)] = T[a_1 x_1(n)] + T[a_2 x_2(n)]$$

线性系统：满足叠加原理的离散时间系统。

对于线性系统，因为满足叠加原理，零输入一定产生零输出。

#### ■ 时不变系统

时不变系统：参数不随时间而变化，即输入输出关系不随时间而变化的系统，若

$$T[x(n)] = y(n), \text{ 则 } T[x(n - n_0)] = y(n - n_0)。$$

存在以下情况为时变系统：

- 1) 系统有时变的增益，如：  $y(n) = nx(n)$
- 2) 系统在时间轴上有任何的压缩或扩展，如：  $y(n) = x(2n)$

### ■ 例题1-3

判断下列系统是否是线性时不变系统。

- (1)  $y(n) = x(-n)$
- (2)  $y(n) = x(n^2)$
- (3)  $y(n) = x(n - n_0)$

## 1.4.2.因果、稳定的定义

---

### ■ 因果系统

因果系统指系统的输出不发生在输入之前的系统，即  $n$  时刻的输出只与  $n$  时刻及其以前的时刻有关；

因果系统的充要条件：单位冲激响应是因果序列，即在  $n < 0$  时  $h(n) = 0$ 。

### ■ 稳定系统

稳定系统指有界输入产生有界输出的系统；

稳定系统的充要条件：单位冲激响应绝对可和，即  $\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h(n)| = P < \infty$ 。

### ■ 例题1-4

判断下列系统是否是因果、稳定系统。

- (1)  $T[x(n)] = g(n)x(n)$
- (2)  $T[x(n)] = x(n + 5) + ax(n)$
- (3)  $T[x(n)] = 2nx(n)$



微信扫描二维码获取更多课程



斐多课堂   
Phaedo Classes