Processamento de Imagens

Configuração do ambiente Windows

1 - Instale o pacote WinPython 3.10. Você pode instalar a versão para máquinas de 32 bits em máquinas de 32 e 64 bits. O WinPython inclui todos os pacotes necessários para as atividades: matplotlib, numpy e scipy.

https://sourceforge.net/projects/winpython/files/WinPython 3.10/

Configuração do ambiente Linux - Ubuntu

1 - Rode

sudo apt-get install python3 idle python3-numpy python3-scipy
python3-matplotlib python3-dateutil python3-pyparsing

Configuração do ambiente Linux - Archlinux

1 - Rode

sudo pacman -S python python-numpy python-scipy python-matplotlib python-dateutil python-pyparsing cblas gcc

Dicas sobre Python

O Python é uma linguagem interpretada muito flexível. Seu ambiente de programação, o **idle**, permite que o programador rode instruções de maneira interativa, o que facilita os testes do código sendo desenvolvido. Existem centenas de bibliotecas disponiveis que podem ser usadas para aumentar as funcionalidades da linguagem. A indentação é obrigatória e é usada para delimitar blocos, como as chaves na linguagem C.

Para usar funções de uma biblioteca, usar o comando import. Um exemplo de biblioteca bastante útil é a biblioteca **os**. Para importá-la, rodar: import os

```
Algumas funções úteis da biblioteca os:
os.listdir(".") lista os arquivos do diretório ".", ou seja, do diretório atual.
os.chdir("..") acessa o diretório "..", ou seja, o pai do diretório atual.
os.getcwd() mostra o nome do diretório atual.
```

Uma vez que sua biblioteca foi carregada, ela fica na memória, e modificações no arquivo fonte são ignoradas até que a sua biblioteca seja recarregada com a função reload da biblioteca **importlib**.

Preparando o ambiente

Abra um prompt de comandos chamando: cmd se você estiver no Windows xterm ou terminal se você estiver no Linux

A partir do prompt de comandos, crie um diretório para este projeto, onde serão armazenadas as imagens e o arquivo da biblioteca usando:

```
md se você estiver no Windows mkdir se você estiver no Linux
```

Acesse o diretório usando cd. Execute o comando idle para abrir o Python Shell. Verifique se a versão é a 3. Observe que o Python Shell possui um prompt como este >>>

De dentro do Python Shell, execute os comandos abaixo para testar se o matplotlib e o numpy estão corretamente instalados. Se não retornarem mensagens de erro, significa que a instalação está correta.

```
>>> import matplotlib.pyplot as mp
>>> import numpy as np
```

Salve um conjunto de imagens no diretório do projeto.

Todas as funções abaixo devem funcionar tanto em imagens RGB quanto em escala de cinza, exceto a questão 14, que precisa funcionar apenas em escala de cinza.

A grande maioria recebe imagens em formato numpy.ndarray. Apenas duas recebem o nome do arquivo contendo a imagem, nas questões 2 e 6.

Exercícios

- 0.1 Crie uma bibliotca em Python para armazenar suas funções.
- 0.2 Crie uma função chamada imread que recebe um nome de arquivo e retorna a imagem lida. O tipo da imagem retornada deve ser numpy.ndarray e o de seus pixels, uint8.
- a) Abra uma imagem colorida e a exiba usando o Python Shell.
- b) Abra uma imagem em escala de cinza e a exiba usando o Python Shell.
- c) Abra uma imagem pequena, com até 50 pixels de lado, e a exiba usando o Python Shell.

```
def imread(filename):
    im = mp.imread(filename)
    if (im.dtype == "float32"):
        im = np.uint8(255*im)
    if (len(im.shape) >= 3 and im.shape[2] > 3):
        im = im[:, :, 0:3]
    return im
```

0.3 - Crie uma função chamada imshow que recebe uma imagem como parâmetro e a exibe. Se a imagem for em escala de cinza, exiba com **colormap gray**. Sempre usar interpolação **nearest** para que os pixels apareçam como quadrados ao dar zoom ou exibir imagens pequenas.

```
def imshow(im):
    plot = mp.imshow(im, cmap=mp.gray(), origin="upper")
    plot.set_interpolation('nearest')
    mp.show()
```

- 1 Crie uma função chamada nchannels que retorna o número de canais da imagem de entrada.
- 2 Crie uma função chamada size que retorna um vetor onde a primeira posição é a largura e a segunda é a altura em pixels da imagem de entrada.
- 3 Crie uma função chamada rgb2gray, que recebe uma imagem RGB e retorna outra imagem igual à imagem de entrada convertida para escala de cinza. Para converter um pixel de RGB para escala de cinza, faça a média ponderada dos valores (R, G, B) com os pesos (0.299, 0.587, 0.114) respectivamente.

ATENÇÃO: verifique se a imagem de entrada permanece inalterada após o término da execução.

- 4 Crie uma função chamada imreadgray, que recebe um nome de arquivo e retorna a imagem lida em escala de cinza. Deve funcionar com imagens de entrada RGB e escala de cinza.
- 5 Crie uma função chamada thresh, que recebe uma imagem e um valor de limiar. Retorna uma imagem onde cada pixel tem intensidade máxima onde o pixel correspondemte da imagem de entrada tiver intensidade maior ou igual ao limiar, e intensidade mínima caso contrário.
- 6 Crie uma função chamada negative, que recebe uma imagem e retorna sua negativa.
- 7 Crie uma função chamada contrast, que recebe uma imagem f, real r e um real m. Retorna uma imagem g = r(f m) + m.
- a) Modifique a função imshow para que exiba a imagem sem modificar as escalas de cinza.
- 8 Crie uma função chamada hist, que retorna uma matriz coluna onde cada posição contém o número de pixels com cada intensidade de cinza. Caso a imagem seja RGB, retorne uma matriz com 3 colunas.
- 9 Crie uma função chamada showhist, que recebe a saída da função anterior e mostra um gráfico de barras. Caso a matriz recebida tenha três colunas, ou seja, se referente a uma imagem RGB, desenhe para cada intensidade uma barra com cada uma das três cores.

- 10 Altere a função anterior, adicionando um segundo parâmetro opcional chamado binsize. Seu valor padrão deve ser 1, o tipo é inteiro e serve para agrupar os itens do vetor recebido no primeiro parâmetro. Ou seja, se binsize == 5, cada barra corresponderá a um grupo de 5 intensidades consecutivas.
- 11 Crie uma função chamada histeq, que calcula a equalização do histograma da imagem de entrada e retorna a imagem resultante. Deve funcionar para imagens em escala de cinza.
- 12 Crie uma função chamada convolve, que recebe uma imagem de entrada e uma máscara com valores reais. Retorna a convolução da imagem de entrada pela máscara. Nesta e nas próxomas questões, quando necessário extrapolar, use o valor do pixel mais próximo pertencente à borda.
- 13 Crie uma função chamada maskBlur, que retorna a máscara 1/16 * [[1, 2, 1], [2, 4, 2], [1, 2, 1]].
- 14 Crie uma função chamada blur, que convolve a imagem de entrada pela máscara retornada pela função maskBlur.
- 15 Crie uma função chamada seSquare3, que retorna o elemento estruturante binário [[1, 1, 1], [1, 1, 1], [1, 1, 1]].
- 16 Crie uma função chamada secross3, que retorna o elemento estruturante binário [[0, 1, 0], [1, 1, 1], [0, 1, 0]].
- 17 Crie uma função chamada erode, que recebe uma imagem e um elemento estruturante binário. Retorna uma imagem onde cada pixel (i, j) da saída é igual ao menor valor presente no conjunto de pixels definido pelo elemento estruturante centrado no pixel (i, j) da entrada. São considerados apenas os pixels diferentes de zero no elemento estruturante.
- 18 Crie uma função chamada dilate, semelhande erode da questão anterior, retornando porém o maior valor no lugar do menor. Na dilatação, o elemento estruturante deve ser espelhado em todas as dimensões.