ЛЕКЦИЯ № 12

Евклидовы пространства.

Определение евклидова пространства. Скалярное произведение векторов. Нормированные пространства. Угол между векторами. Неравенство Коши-Буняковского. Матрица Грама. Решение задач.

Определение. Линейное пространство Е называется **евклидовым пространством**, если в нем задано скалярное произведение.

Определение. Скалярным произведением векторов $\bar{x}, \bar{y} \in \mathbb{E}$ называется числовая функция (\bar{x}, \bar{y}) , если выполнены условия (аксиомы):

$$\forall \bar{x}, \bar{y}, \bar{z} \in E, \forall \lambda \in \mathbb{R}$$

- 1) $(\bar{x}, \bar{y}) = (\bar{y}, \bar{x})$
- 2) $(\lambda \bar{x}, \bar{y}) = \lambda(\bar{x}, \bar{y})$
- 3) $(\vec{x} + \vec{z}, \vec{y}) = (\vec{x}, \vec{y}) + (\vec{z}, \vec{y});$
- 4) $(\bar{x}, \bar{x}) \ge 0$, причем $(\bar{x}, \bar{x}) = 0 \Leftrightarrow \bar{x} = \overline{0}$;

Другими словами, скалярное произведение — симметричная билинейная форма. Причем, соответствующая ей квадратичная формаположительно определенная.

В произвольном линейном пространстве можно ввести скалярное произведение, причем различными способами.

Примеры:

$$B V_3: (\bar{x}, \bar{y}) = |\bar{x}||\bar{y}|\cos(\hat{x}, \bar{y})$$

$$\mathrm{B}\,R^n:\;(\bar x,\bar y)=x_1y_1+\ldots+x_ny_n$$

В С[0;1] (линейное пространство функций, непрерывных на [0;1]): $(f,g) = \int_0^1 f(x)g(x)dx$

Можно легко убедиться, что определенные таким образом скалярные произведения удовлетворяют определению.

Свойства скалярного произведения:

- 1) $(\vec{x}, \lambda \vec{y}) = \lambda(\vec{x}, \vec{y})$
- 2) $(\vec{x}, \vec{y} + \vec{z}) = (\vec{x}, \vec{y}) + (\vec{x}, \vec{z})$
- 3) $(\vec{x}, \vec{0}) = 0$
- 4) $\sum_{k=1}^{m} (a_k \overrightarrow{x_k}, \overrightarrow{y}) = \sum_{k=1}^{m} a_k (\overrightarrow{x}_k, \overrightarrow{y}); a_k \in \mathbb{R}$
- 5) Если для любого \vec{z} , $(\vec{x}, \vec{z}) = (\vec{y}, \vec{z})$, то $\vec{x} = \vec{y}$

Теорема (неравенство Коши-Буняковского).

Для любых векторов \vec{x} , \vec{y} евклидова пространства справедливо неравенство Коши-Буняковского $(\overline{x}, \overline{y})^2 \leq (\vec{x}, \vec{x}) \cdot (\vec{y}, \vec{y})$



- 1. При $\bar{x}=\overline{0}$ обе части неравенства равны 0 => неравенство выполняется
- 2. Пусть $\bar{x} \neq \overline{0}$ $(\lambda \bar{x} \bar{y}, \lambda \bar{x} \bar{y}) \geq 0 \,\forall \, \lambda$ в силу аксиомы 4. $(\lambda \bar{x}, \lambda \bar{x} \bar{y}) (\bar{y}, \lambda \bar{x} \bar{y}) = \lambda^2(\bar{x}, \bar{x}) \lambda(\bar{x}, \bar{y}) \lambda(\bar{y}, \bar{x}) + (\bar{y}, \bar{y}) = \lambda^2(\bar{x}, \bar{x}) 2\lambda(\bar{x}, \bar{y}) + (\bar{y}, \bar{y}) \geq 0$

Это квадратный трехчлен относительно λ.

$$(\bar{x},\bar{x})>0=>$$
 трехчлен ≥ 0 , если $D\leq 0$

$$D = 4(\bar{x}, \bar{y})^2 - 4(\bar{x}, \bar{x})(\bar{y}, \bar{y}) \le 0 =>$$

$$(\bar{x},\bar{y})^2 \leq (\vec{x},\vec{x})\cdot(\vec{y},\vec{y}); \blacktriangleright$$

Примеры неравенства Коши - Буняковского:

В линейном пространстве R^n : $(a_1b_1+\dots+a_nb_n)^2 \le (a_1^2+\dots+a_n^2)(b_1^2+\dots+b_n^2)$

В пространстве функций, непрерывных на отрезке C[0;1] : $\left(\int_0^1 f(x)g(x)dx\right)^2 \leq \int_0^1 f(x)^2 dx \cdot \int_0^1 g(x)^2 dx$

Определение. Функцию, заданную на линейном пространстве L, которая каждому вектору $\vec{x} \in L$ ставит в соответствие действительное число $||\bar{x}||$, называют **нормой**, если она удовлетворяет следующим аксиомам нормы:

- а) $\|\bar{x}\| \ge 0$, причем $\|\bar{x}\| = 0 \Leftrightarrow \bar{x} = \vec{0}$;
- δ) $||λ\bar{x}|| = |λ| ||\bar{x}||$; λεR.
- в) $\|\overline{x} + \overline{y}\| \le \|\overline{x}\| + \|\overline{y}\|$ (неравенство треугольника)

Определение. Линейное пространство, в котором задана норма вектора, называется *нормированным*.

Теорема. Всякое скалярное произведение в евклидовом пространстве определяет норму вектора согласно формуле: $||\bar{x}|| = \sqrt{(\bar{x}, \bar{x})}$. Эта норма называется *евклидовой*.

- ◆ Согласно аксиоме скалярного произведения для (\bar{x}, \bar{x}) ≥ 0; $\forall x^- =>$ функция $||\bar{x}|| = \sqrt{(\bar{x}, \bar{x})}$ определена $\forall x^- \in \mathbb{E}$ евклидову пространству. Проверим выполнение всех аксиом нормы.
- а) следует из аксиомы 4 скалярного произведения;
- б) следует из аксиомы 2 скалярного произведения;

$$\|\lambda \bar{x}\| = \sqrt{(\lambda \bar{x}, \lambda \bar{x})} = \sqrt{\lambda^2(\bar{x}, \bar{x})} = |\lambda| \|\bar{x}\|$$

в) запишем неравенство Коши-Буняковского в виде:

$$(\bar{x}, \bar{y}) \leq \sqrt{(\bar{x}, \bar{x})} \sqrt{(\bar{y}, \bar{y})}, \text{ r.e. } (\bar{x}, \bar{y}) \leq ||\bar{x}|| \cdot ||\bar{y}||;$$
$$||\bar{x} + \bar{y}||^2 = (\bar{x} + \bar{y}, \bar{x} + \bar{y}) = (\bar{x}, \bar{x}) + 2(\bar{x}, \bar{y}) + (\bar{y}, \bar{y}) \leq$$
$$(\bar{x}, \bar{x}) + 2||\bar{x}|| \cdot ||\bar{y}|| + (\bar{y}, \bar{y}) = (||\bar{x}|| + ||\bar{y}||)^2 = >$$

$$\|\overline{x} + \overline{y}\| \le \|\overline{x}\| + \|\overline{y}\| \triangleright$$

Существуют также другие способы определения нормы, например:

$$\|x^-\|_\infty = \max\{|x_1|,|x_2|,\dots|x_n|\}$$

Легко проверить, что $\|x^{-}\|_{\infty}$ удовлетворяет аксиомам нормы.

<u>Определение:</u> Углом между ненулевыми векторами в евклидовом пространстве называют значение $\varphi \in [0,\pi]$, определяемое равенством

$$\cos \varphi = \frac{(\bar{x}, \bar{y})}{\|\bar{x}\| \cdot \|\bar{y}\|}$$

Корректность формулы следует из неравенства Коши-Буняковского:

$$\forall \vec{x}, \vec{y} \in E \mid (\bar{x}, \bar{y}) \mid \leq ||\bar{x}|| \cdot ||\bar{y}||$$

Если один из векторов нулевой, то угол не определен.

Определение: Два ненулевых вектора называются *ортогональными*, если их скалярное произведение равно нулю. Обозначается $\bar{x} \perp \bar{y}$.

<u>Пример.</u> Доказать , что в евклидовом пространстве C[0;1] векторы $f(x) \equiv 2$ и g(x) = 2x-1 ортогональны.

$$(f,g) = \int_0^1 fg dx = \int_0^1 2(2x-1)dx = 2(x^2-x)|_0^1 = 0 = f \perp g.$$

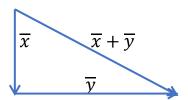
<u>Утверждение.</u> Нулевой вектор ортогонален любому вектору.

$$(\bar{x},\bar{0})=(\bar{x},0\cdot\bar{0})=0(\bar{x},\bar{0})=0.$$

Теорема. Если \bar{x} u \bar{y} \in Е ортогональны, то $\|\bar{x} + \bar{y}\|^2 = \|\bar{x}\|^2 + \|\bar{y}\|^2$

$$= \|\bar{x}\|^2 + \|\bar{y}\|^2$$
; так как $(\bar{x}, \bar{y}) = 0$

Таким образом, теорема Пифагора распространяется на произвольное евклидово пространство.



Определение. Вектор называется **нормированным**, если $\|\bar{x}\|=1$ **Определение.** Система векторов $\{\overline{x}_1,...\overline{x}_n\}$ называется **ортогональной**, если $(\overline{x}_i\overline{x}_i)=0$, если $i \neq j$; $i ; j=\overline{1,n}$

Определение. Система векторов $\{\overline{x}_1,...\overline{x}_n\}$ называется ортонормированной, если $(\overline{x}_i\overline{x}_j)=\delta_{ij}=\begin{cases} 1,\, \text{если}\ i=j\\ 0,\,\, \text{если}\ i\neq j\end{cases}, i;j=\overline{1,n}$ $(\delta_{ij}-\text{символ Кронекера}).$

Ортонормированная система ортогональна и $\|\bar{x}_i\|=1$ для $\forall i$.

Утверждение. Если векторы \overline{x} и \overline{y} ортогональны, то \overline{x} и $\lambda \overline{y}$ также ортогональны.

Теорема. Любая ортогональная система ненулевых векторов линейно независима.

■ Рассмотрим произвольную ортогональную систему ненулевых векторов $\{\overline{e}_1, ... \overline{e}_n\}$. Предположим, что для некоторых действительных коэффициентов $\alpha_1 ... \alpha_n$ выполняется $\alpha_1 \overline{e}_1 + \cdots + \alpha_n \overline{e}_n = \overline{0}$. Умножим обе части равенства скалярно на \overline{e}_i .

$$\begin{split} &(\alpha_1\overline{e}_1+\dots+\alpha_n\overline{e}_n,\overline{e}_i) = (\overline{0},\overline{e}_i) = 0, => \\ &\alpha_1(\overline{e}_1,\overline{e}_i)+\dots+\alpha_i(\overline{e}_i,\overline{e}_i) + \dots + \alpha_n(\overline{e}_n,\overline{e}_i) = 0, \end{split}$$

Векторы ортонональны => все слагаемые кроме одного обращаются в ноль => α_i (\overline{e}_i , \overline{e}_i) = 0 => α_i = 0, так как (\overline{e}_i , \overline{e}_i) \neq 0 по аксиоме 4.

Таким образом доказывается , что $\alpha_i=0$ для $\forall~i=>\{\overline{e}_1,...\overline{e}_n\}$ л.н.з. \blacktriangleright

Теорема. Любая ортогональная система из п векторов в евклидовом пространстве размерности п образует базис.

◆ Ортогональная система из п векторов в евклидовом пространстве линейно-независима, а линейно-независимая система из п векторов в линейном пространстве размерности п образует базис.

Определение. Базис $\{\vec{e}_1...\vec{e}_n\}$ называется *ортоонармированным*, если векторы единичной длины и попарно ортогональны, то есть:

$$(\vec{e}_i, \vec{e}_j) = \begin{cases} 0 \text{ при } i \neq j, \\ 1 \text{ при } i = j. \end{cases}$$

Ортогональный базис легко превратить в ортонормированный, если каждый вектор разделить на его норму.

Координатная форма скалярного произведения в ортонормированном базисе: $(\vec{x}, \vec{y}) = x_1 y_1 + \ldots + x_n y_n$.

Норма вектора
$$\|\bar{x}\| = \sqrt{{x_1}^2 + \dots + {x_n}^2}$$

Матрица Грама

Определение. Матрица из попарных скалярных произведений векторов в фиксированном базисе Б называется матрицей Грама скалярного произведения в этом базисе:

$$G_{\vec{b}} = \begin{pmatrix} (\vec{e}_1, \vec{e}_1) & (\vec{e}_1, \vec{e}_2) & \dots & (\vec{e}_1, \vec{e}_n) \\ (\vec{e}_2, \vec{e}_1) & (\vec{e}_2, \vec{e}_2) & \dots & (\vec{e}_2, \vec{e}_n) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ (\vec{e}_n, \vec{e}_1) & (\vec{e}_n, \vec{e}_2) & \dots & (\vec{e}_n, \vec{e}_n) \end{pmatrix}$$

Пусть в евклидовом пространстве в некотором базисе заданы два вектора

$$\overline{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \dots \\ x_n \end{pmatrix}; \ \overline{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ \dots \\ y_n \end{pmatrix};$$

тогда
$$(\bar{x},\bar{y})=\sum_{i=1}^n\sum_{j=1}^ng_{ij}x_i\,y_j=(x_1\dots x_n)\cdot G\cdot \begin{pmatrix} y_1\\\dots\\y_n\end{pmatrix}=X^T\cdot G\cdot Y;$$

Критерий матрицы Грама скалярного произведения.

Теорема. Матрица G является матрицей Грама некоторого скалярного произведения в евклидовом пространстве тогда и только тогда, когда она 1) симметричная;

- 2) положительно определенная, т.е. все ее главные миноры положительные.
- **■** <u>Необходимость:</u> $G=\{g_{ij}\}$ матрица скалярного произведения => $(\overline{e}_i, \overline{e}_j)=(\overline{e}_j, \overline{e}_i)=g_{ij}$ => матрица Грама симметричная;

 $(\bar{x}, \bar{x}) = X^T G X > 0$, при $\bar{x} \neq \overline{0}$ по аксиоме 4 скалярного произведения; => G задает положительно определенную квадратичную форму, следовательно по критерию Сильвестра все ее главные миноры положительные;

<u>Достаточность:</u> Если G симметричная и положительно определенная, то она задает некий закон $(\bar{x}, \bar{y}) = X^T G Y$, удовлетворяющий свойствам скалярного произведения => G- матрица Грама.

Скалярное произведение векторов не зависит от базиса пространства, но матрица Грама меняется при замене базиса. ►

Теорема. При замене базиса матрица Грама меняется по формуле $G_2 = P^T G_1 P$; где G_1 и G_2 — матрицы Грама в базисах G_1 и G_2 соответственно, а P - матрица перехода от базиса G_1 к базису G_2 .

◄ Пусть X_{B_1} и Y_{B_1} — столбцы координат векторов \overline{x} и \overline{y} в базисе B_1 ; а X_{B_2} и Y_{B_2} - в базисе B_2 ;

$$(\bar{x}, \bar{y}) = X_{B_1}^T G_1 Y_{B_1} = (PX_{B_2})^T G_1 (PY_{B_2}) = X_{B_2}^T (P^T G_1 P) Y_{B_2} = X_{B_2}^T G_2 Y_{B_2} => G_2 = P^T G_1 P$$

Матрица Грама в ортонормированном базисе является единичной матрицей. Для скалярного произведения в трёхмерном пространстве матрица Грама в ортонормированном базисе:

$$G_{\text{ортонормир.базис}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = E$$

Решение задач

Задача 1. В евклидовом пространстве R^4 найти угол между векторами, заданными в каноническом базисе: $\bar{x} = (-1,1,0,2); \bar{y} = (2,-1,1,0)$ Решение.

Канонический базис ортонормированный =>

$$\cos\varphi = \frac{-2-1}{\sqrt{1+1+4}\sqrt{4+1+1}} = -0.5$$

Задача 2

Базис задан своими координатами в ортонормированном базисе $\{i,j,k\}, \overline{e}_1=(1,1,1); \overline{e}_2=(2,0,1); \overline{e}_3=(1,1,0)$. Найти матрицу Грама в этом базисе.

Решение.

$$\underline{1 \text{ способ}}$$
. $(\vec{e}_1, \vec{e}_1) = 3$; $(\vec{e}_2, \vec{e}_2) = 5$; $(\vec{e}_1, \vec{e}_2) = 3$; $(\vec{e}_1, \vec{e}_3) = 2$; $(\vec{e}_3, \vec{e}_3) = 2$; $(\vec{e}_2, \vec{e}_3) = 2$;

$$G_2 = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 2 \\ 3 & 5 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

2 способ.

$$G_2 = P^T G_1 P = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 3 & 2 \\ 3 & 5 & 2 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

<u>Пример 3.</u> Дана матрица Грама скалярного произведения $G = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix}$ в базисе $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$.

Найти:

- длины базисных векторов $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$;
- угол между базисными векторами $\{\vec{e}_1,\vec{e}_2\}$;
- длины заданных векторов $\vec{x} = (1; 3)$ и $\vec{y} = (-2; 1);$
- угол между векторами \vec{x} и \vec{y} ;

Решение.

Длины базисных векторов: $|\vec{e}_1| = \sqrt{(\vec{e}_1,\vec{e}_1)} = \sqrt{2}$, $|\vec{e}_2| = \sqrt{(\vec{e}_2,\vec{e}_2)} = \sqrt{5}$, угол между базисными векторами $(\widehat{\vec{e}_1},\widehat{\vec{e}_2}) = \arccos\frac{(\vec{e}_1,\vec{e}_2)}{|\vec{e}_1||\vec{e}_2|} = \arccos\frac{-2}{\sqrt{10}} = \pi - \arccos\frac{2}{\sqrt{10}}$.

Вычислим длины данных векторов и угол между ними.

$$(\vec{x}, \vec{y}) = (x_1 \quad x_2)G\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

$$(\vec{x}, \vec{x}) = (1 \ 3) \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = 35,$$

$$(\vec{x}, \vec{y}) = (1 \ 3) \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = 21,$$

$$(\vec{y}, \vec{y}) = (-2 \ 1) \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = 17.$$

$$(\vec{x}, \vec{y}) = \arccos\frac{(\vec{x}, \vec{y})}{|\vec{x}||\vec{y}|} = \arccos\frac{21}{\sqrt{35}\sqrt{17}}$$

 $\underline{\text{Задача 4}}$. Дана матрица $G=\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{pmatrix}$ квадратичной формы $\varphi(\vec{x})$ в

базисе

$$S = {\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3};$$

- а) Показать, что матрица G является матрицей Грама.
- b) Найти длины базисных векторов и углы между ними.
- с) Найти длины векторов \vec{x} =(1,2, 3) и \vec{y} =(2, -1,2) и угол между ними.
- d) Найти матрицу Грама квадратичной формы $\varphi(\vec{x})$ в базисе $S_1=\{\vec{f}_1,\vec{f}_2,\vec{f}_3\}$,

$$\vec{f}_1 = \vec{e}_1$$
 $\vec{f}_2 = \vec{e}_1 + \vec{e}_2$
 $\vec{f}_3 = \vec{e}_1 + \vec{e}_2 - \vec{e}_3$.

Решение:

a)

- матрица симметрична относительно главной диагонали, то есть равны элементы $a_{ij}=a_{ji}$;
- все главные миноры строго положительны,

$$\Delta_1 = 1 > 0; \ \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 4 \end{vmatrix} = 3 > 0; \ \Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{vmatrix} = 3 > 0.$$

Все условия критерия матрицы Грама выполнены, значит данная матрица G является матрицей Грама.

b) длины базисных векторов и углы между ними.

С помощью матрицы Грама

$$\begin{split} |\vec{e}_1| &= \sqrt{(\vec{e}_1, \vec{e}_1)} = \sqrt{1} = 1; \, |\vec{e}_2| = \sqrt{(\vec{e}_2, \vec{e}_2)} = \sqrt{4} = 2; \, |\vec{e}_3| = \sqrt{(\vec{e}_3, \vec{e}_3)} = \sqrt{5} \\ (\widehat{\vec{e}_1, \vec{e}_2}) &= \arccos\frac{(\vec{e}_1, \vec{e}_2)}{|\vec{e}_1| |\vec{e}_2|} = \arccos\frac{-1}{2} = \frac{2}{3}\pi \\ (\widehat{\vec{e}_1, \vec{e}_3}) &= \arccos\frac{(\vec{e}_1, \vec{e}_3)}{|\vec{e}_1| |\vec{e}_3|} = \arccos\frac{1}{\sqrt{5}} \end{split}$$

$$(\widehat{\vec{e}_2}, \widehat{\vec{e}_3}) = \arccos \frac{(\vec{e}_2, \vec{e}_3)}{|\vec{e}_2| |\vec{e}_3|} = \arccos \frac{-4}{2\sqrt{5}} = \pi - \arccos \frac{2}{\sqrt{5}}$$

с) длины векторов \vec{x} = (1,2, 3) и \vec{y} =(2, -1,2) и угол между ними.

Найдем попарные скалярные произведения данных векторов с помощью матрицы Грама:

$$(\vec{x}, \vec{x}) = (1 \quad 2 \quad 3) \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = (2 \quad -5 \quad 8) \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} = 16$$

$$(\vec{y}, \vec{y}) = (2 \quad -1 \quad 2) \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = (5 \quad -14 \quad 16) \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = 56$$

$$(\vec{x}, \vec{y}) = (1 \quad 2 \quad 3) \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = (2 - 5 \quad 8) \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = 25$$

Тогда длины данных векторов:

$$|\vec{x}| = \sqrt{(\vec{x}, \vec{x})} = \sqrt{16} = 4; \ |\vec{y}| = \sqrt{(\vec{y}, \vec{y})} = \sqrt{56},$$

угол между данными векторами

$$(\widehat{\vec{x}}, \widehat{\vec{y}}) = \arccos \frac{(\vec{x}, \vec{y})}{|\vec{x}||\vec{y}|} = \arccos \frac{25}{4 \cdot \sqrt{56}}$$

d) найдём матрицу Грама квадратичной формы $\varphi(\vec{x})$ в базисе $S_1 = \{\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3\}$ с помощью матрицы перехода:

$$G_{S_{1}} = P^{T}GP; P_{S \to S_{1}} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$G_{S_{1}} = P^{T}GP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 4 & -4 \\ 1 & -4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & -3 \\ -1 & 7 & -8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & 6 \\ -1 & 6 & 14 \end{pmatrix}.$$

Убедимся, что полученная матрица является матрицей Грама:

- матрица симметрична относительно главной диагонали, то есть равны элементы

$$a_{ij}=a_{ji}$$
;

- все главные миноры строго положительны, в полученной матрице это

$$\Delta_1 = 1 > 0; \ \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{vmatrix} = 3 > 0; \ \Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 3 & 6 \\ -1 & 6 & 14 \end{vmatrix} = 3 > 0.$$

Все условия критерия матрицы Грама выполнены, значит полученная матрица G_{S_1} является матрицей Грама.