

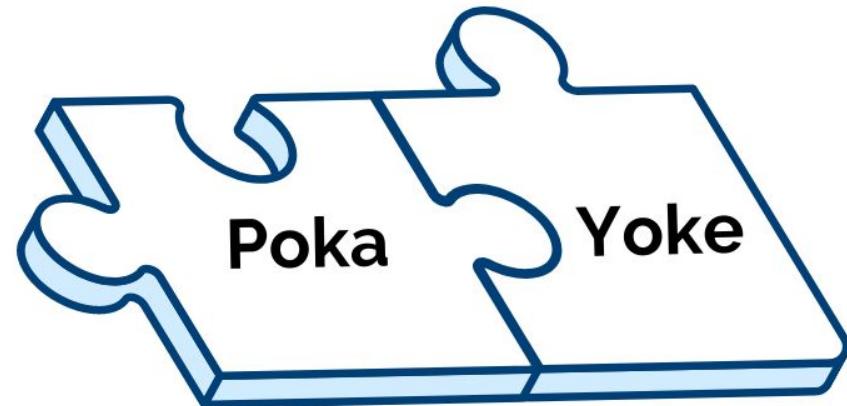
Gruppe 5:

Poke Yoke sorting system using a

UR3e robot

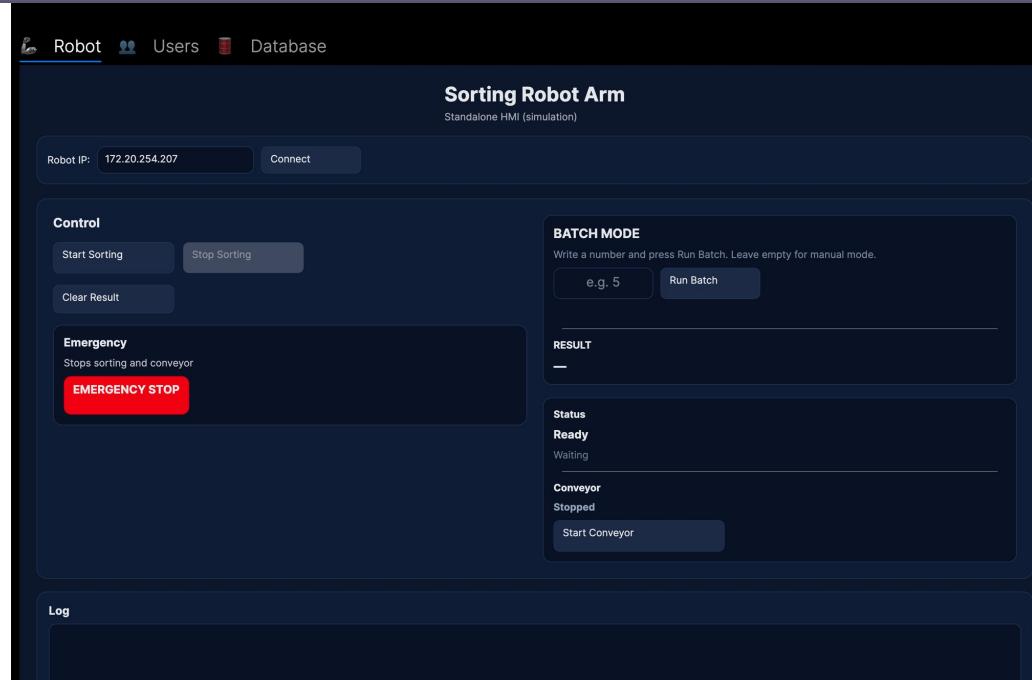
Problem

- Poka-yoke
- Industry 4.0 setting
- Consistency, reliability & stability
- Representative case -> real production environment
- Changed several times



Løsning

- Kiss principle
- Desktop GUI
- Login as safety measure
- Role based access
- Easy to use
- Robotic side -> motion pendant
- Stops when criteria is met



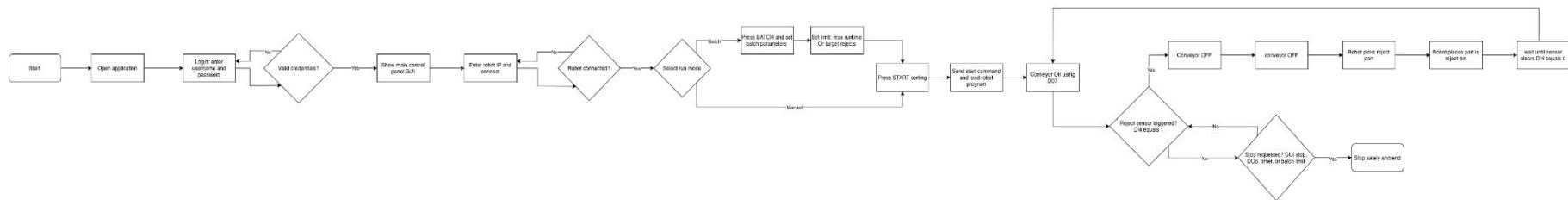
Video af projekt:

<https://www.youtube.com/watch?v=CZpJa-QoSUE>

Design og implementering: System Overview:

- PC side: Login + GUI + Database
- Network: TCP/IP to Ur robot
- Robot side: UR program + Input/Output
- Hardware: Conveyor + Reject sensor (DI4)

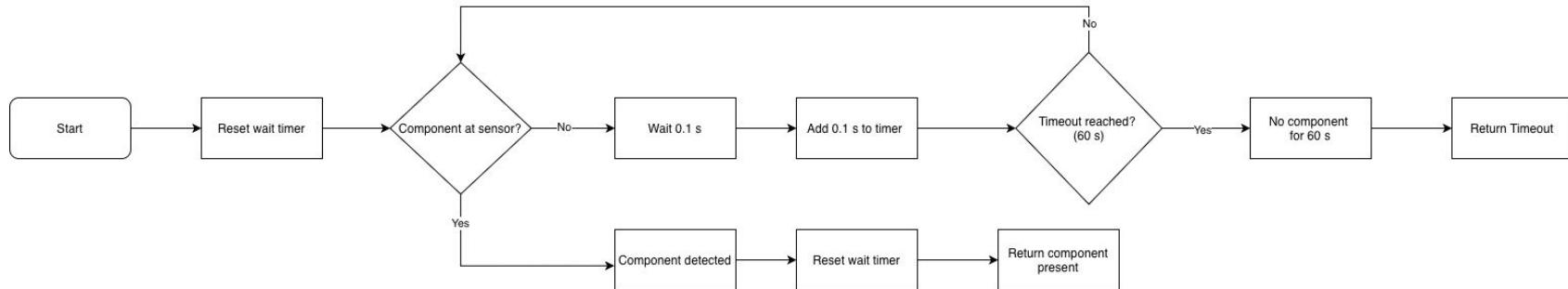
Operator -> Login -> GUI -> (dashboard 29999 + URScript 30002) -> Robot program -> DI4 sensor + Conveyor -> Reject bin /Output.



Design og implementering: Sorting logic on robot (Event-driven):

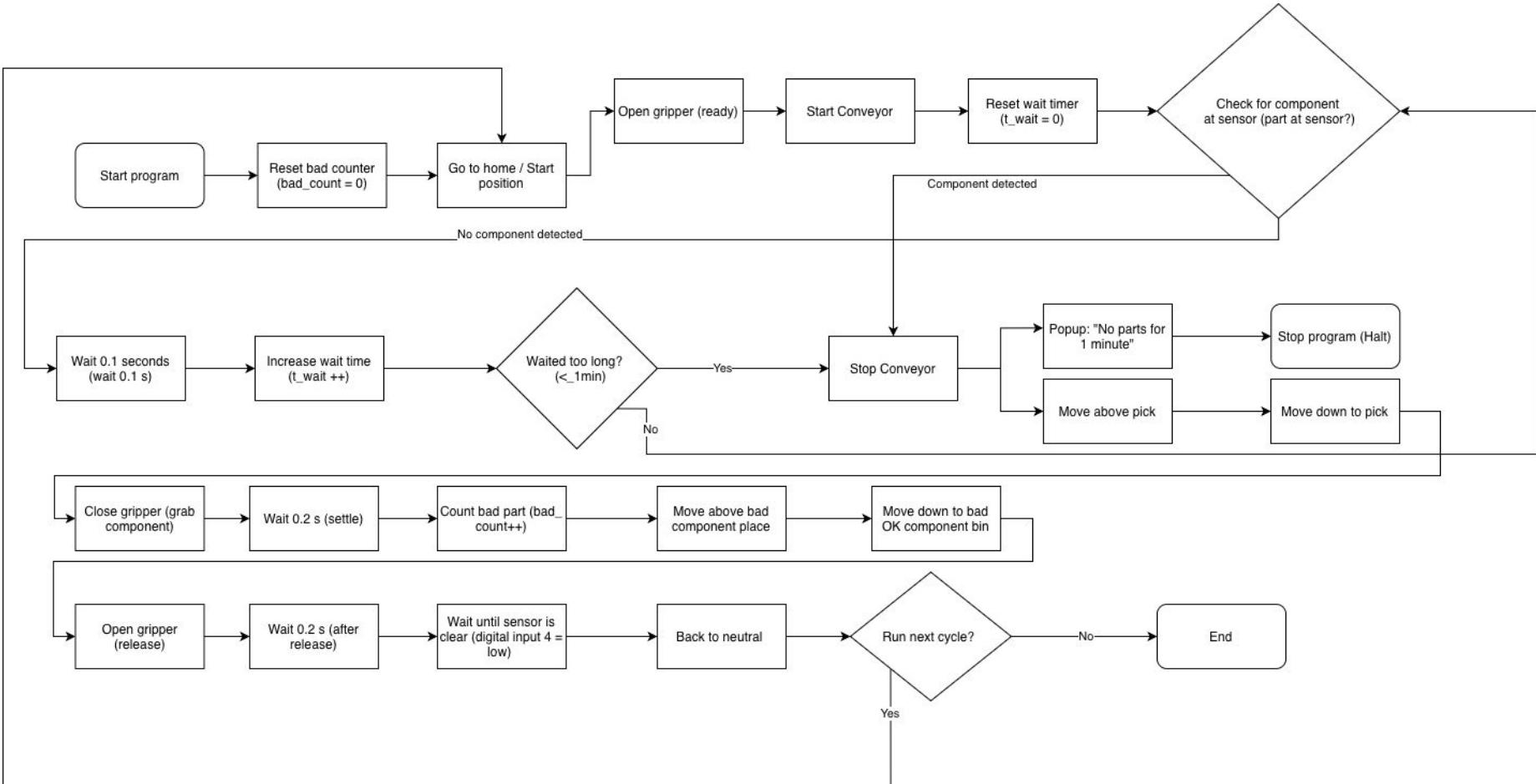
- Event-driven loop
- DI4 triggers only rejects
- Conveyor OFF -> pick reject -> place reject -> resume
- Correct parts pass through (no DI4)

Conveyor ON -> wait DI4 -> if DI4=1: stop belt -> pick -> place -> home -> wait clear -> resume.



Design og implementering: GUI design: minimal + access control:

- Minimal operator panel (not programming)
- Login + roles: Operator vs Admin
- Admin: create users + DB maintenance
- Controls: Connect/Start/Stop/Status.



Design og implementering: Trade-off + forbedring

- Trade-off: no validated live counter in GUI
 - reason: robot loop runs robot-side -> PC needs confirmed feedback
- Batch/timeout added for predictable demos
- Next. 2nd sensor (count all parts) + robot -> PC feedback

Programmering

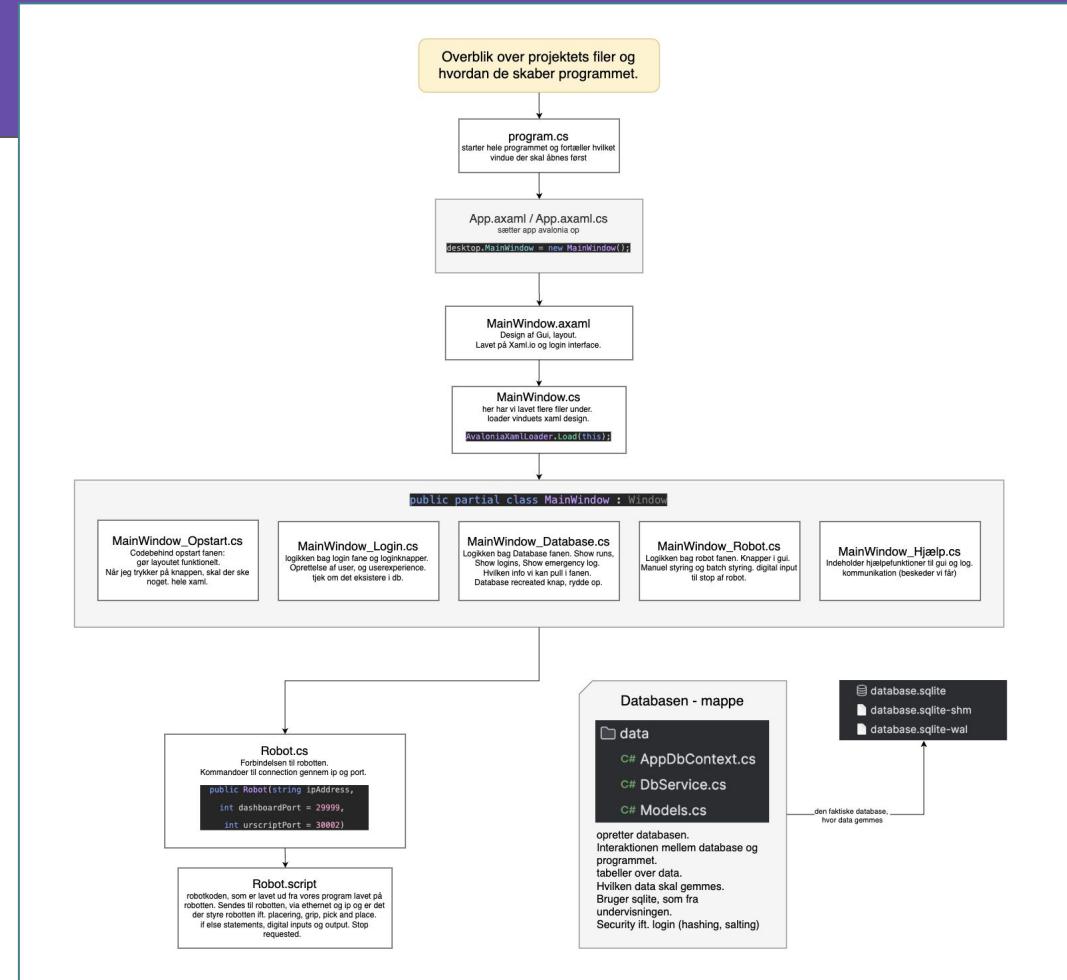
Practice makes perfect
simplicity and competence.

Opbygning af vores
solution

Mainwindow class
classes

Overblik og overskuelighed

Målet og det store billede



Overblik over projektets filer og
hvordan de skaber programmet.



program.cs
starter hele programmet og fortæller hvilket vindue der skal åbnes først



App.axaml / App.axaml.cs
sætter app avalonia op

```
desktop.MainWindow = new MainWindow();
```



MainWindow.axaml
Design af Gui, layout.
Lavet på Xaml.io og login interface.



MainWindow.cs
her har vi lavet flere filer under.
loader vinduets xaml design.

```
AvaloniaXamlLoader.Load(this);
```

public partial class MainWindow : Window

MainWindow_Opstart.cs

Codebehind opstart fanen:
gør layoutet funktionelt.
Når jeg trykker på knappen, skal der ske
noget. hele xaml.

MainWindow_Login.cs

Logikken bag login fane og loginknapper.
Oprettelse af user, og userexperience.
tjek om det eksistere i db.

MainWindow_Database.cs

Logikken bag Database fanen. Show runs,
Show logs, Show emergency log.
Hvilken info vi kan pull i fanen.
Database recreated knap, rydde op.

MainWindow_Robot.cs

Logikken bag robot fanen. Knapper i gui.
Manuel styring og batch styring. digital input
til stop af robot.

MainWindow_Hjælp.cs

Indholder hjælpefunktioner til gui og log.
kommunikation (beskeder vi får)

Robot.cs

Forbindelsen til robotten.
Kommandoer til connection gennem ip og port.

```
public Robot(string ipAddress,
    int dashboardPort = 29999,
    int urscriptPort = 30002)
```

Robot.script

robotkoden, som er lavet ud fra vores program lavet på
robotten. Sendes til robotten, via ethernet og ip og er det
der styre robotten ift. placering, grip, pick and place.
if else statements, digital inputs og output. Stop
requested.

Databasen - mappe

data

C# AppDbContext.cs

C# DbService.cs

C# Models.cs

database.sqlite
database.sqlite-shm
database.sqlite-wal

opretter databasen.
Interaktionen mellem database og
programmet.
tabeller over data.
Hvilken data skal gemmes.
Bruger sqlite, som fra
undervisningen.
Security ift. login (hashing, salting)

den faktiske database,
hvor data gemmes

Koder og logikken bag

Logik fra undervisning

foreach statement:

`foreach (var r in batchRuns)`

går igennem hver gemt

batch-kørsel én ad gangen.

Branching and boolean logic:

if

else

&&/||

Branching bruges til at sikre, at
robotten reagerer korrekt på
stop, sensorer og fejl.

```
foreach (var r in batchRuns)
{
    var endedLocal = r.EndedAt.ToLocalTime();

    _ = TryParseBatchMeta(r.Username, out var who, out var batchCycles, out var secStartUtc, out var secEndUtc);

    Log(${"endedLocal:yy-MM-dd HH:mm:ss" | Batch finished");
    Log($" User: {who}");
    Log($" Batch cycles: {batchCycles}");
    Log($" Security: {secStartUtc:yyyy-MM-dd HH:mm:ss}Z -> {secEndUtc:yyyy-MM-dd HH:mm:ss}Z");
}

Log("-----");
catch (Exception ex)
{
    Log("Show runs error: " + ex.Message);
}
```

```
if (_robot == null || !_robot.Connected)
```

```
if (u.IsAdmin)
return "YES";
else
return "NO";
```

```
public async void ShowAllLoginsButton_OnClick(object? sender, RoutedEventArgs e)
{
    try
    {
        var users = await _db.Accounts
            .OrderBy(a => a.Username)
            .ToListAsync();

        Log("---- All logins ----");
        if (users.Count == 0)
        {
            Log("(no users)");
        }
        else
        {
            foreach (var u in users)
                Log($"{u.Username},-18 | admin={(u.IsAdmin ? "YES" : "NO")}");
        }
        Log("-----");
    }
    catch (Exception ex)
    {
        Log("Show all logins error: " + ex.Message);
    }
}
```

Loops og kontinuerlige processer

Brug ift. automation

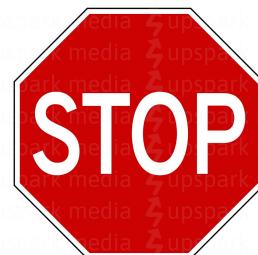
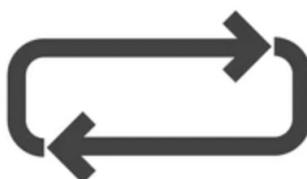
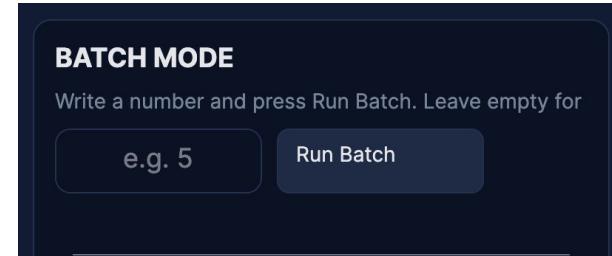
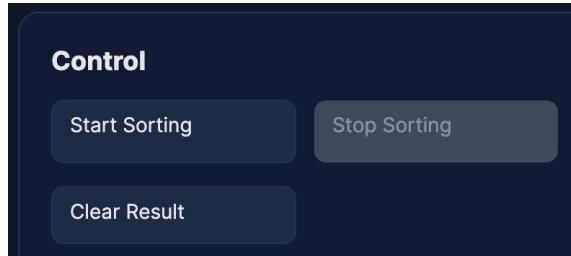
Loops ift. manual sorting og batch mode.

Batch cycles

Sikkerhed ift. conveyor, spild af ressource, forebyggende håndtering

Loop+sensor= realistisk industri

Gentagne flow.



```
# Kør conveyor 60 sek og stop ALT (ingen popups)
def security_stop():
    set_standard_digital_out(7, True)
    sleep(60.0)
    set_standard_digital_out(7, False)
    halt
end
```

```
# 0 = manuel mode (kører uendeligt)
# >0 = batch mode (kører præcis N cycles)
max_cycles = {{MAX_CYCLES}}
cycles_done = 0 # tæller hvor mange cycles der er kørt
```

Sikkerhed og database

Gemme data pga sporbarhed,
log, håndtere fejl og
sikkerhedshændelser.

sikkerhed ift. login
puzzle

samme kode = forskellige
hashes pga. salt.

beskyttelse mod angreb

- vi gemmer ikke kodeord,
kun hash og salt, for at
beskytte mod data
beskadigelse.

```
26-01-21 09.34.54 | ---- All logins ----  
26-01-21 09.34.54 | admin           | admin=YES  
26-01-21 09.34.54 | ayse            | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | hej              | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | hejalle          | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | jacob             | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | prathiga          | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | ratatouille       | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | shamla            | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | user              | admin=NO  
26-01-21 09.34.54 | -----
```

```
public AccountService(AppDbContext db, PasswordHasher hasher)  
{  
    _db = db;  
    _hasher = hasher;  
}
```



```
public async Task NewAccountAsync(string username, string password, bool isAdmin = false)  
{  
    var (salt:byte[], saltedPasswordHash:byte[]) = _hasher.Hash(password);  
  
    _db.Add(new Account  
    {  
        Username = username,  
        Salt = salt,  
        SaltedPasswordHash = saltedPasswordHash,  
        IsAdmin = isAdmin  
    });  
  
    await _db.SaveChangesAsync();  
}
```

Diskussion

Design og scope

- Klart afgrænset projekt
- Fokus på stabil og forudsigelig drift
- Bevidste designvalg frem for høj performance
- Afvejning mellem enkelhed og gennemløbstid
- Tilpasninger undervejs baseret på test

Industriel relevans og læring

- Simpel og pålidelig sortering af fejl
- Prototype med industriel relevans
- Robotten bruges kun, når der er en fejl
- Mindre behov for manuel inspektion
- Læring om industriel programmering og samarbejde

