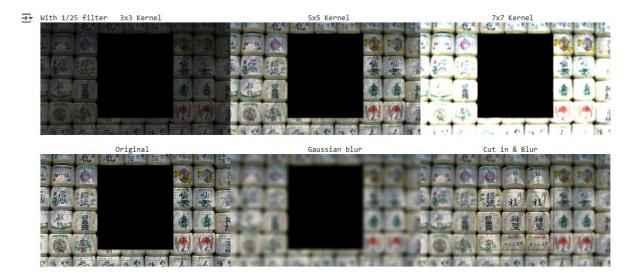
Region Blurred

21 cv2_imshow(res2)

Code ที่ใช้

```
1 kernel_3 = np.array([
      2
                              [1, 1, 1],
      3
                              [1, 1, 1],
      4
                              [1, 1, 1]
      5])
      7 kernel_5 = np.array([
                              [1, 1, 1, 1, 1],
     9
                              [1, 1, 1, 1, 1],
     10
                              [1, 1, 1, 1, 1],
                              [1, 1, 1, 1, 1],
     11
     12
                              [1, 1, 1, 1, 1],
     13 ])
     15 kernel_7 = np.array([
     16
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
     17
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
     18
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
     19
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
     20
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
     21
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1],
     22
                              [1, 1, 1, 1, 1, 1, 1]
     23])
     25 print(f"Kernel size = 3x3: {kernel_3.shape}, 5x5: {kernel_5.shape}, 7x7: {kernel_7.shape}")
 ₹ Kernel size = 3x3: (3, 3), 5x5: (5, 5), 7x7: (7, 7)
[63] 1 filtered_3x3_image = cv.filter2D(cut_out, -1, (1/25.0)*kernel_3)
      2 filtered_5x5_image = cv.filter2D(cut_out, -1, (1/25.0)*kernel_5)
      3 filtered_7x7_image = cv.filter2D(cut_out, -1, (1/25.0)*kernel_7)
      4 # when depth=-1, the output image will have the same depth as the source.
      6 resize_value = (350, 207)
      7 rs_cutout = cv.resize(cut_out, resize_value)
      8 rs_3x3 = cv.resize(filtered_3x3_image, resize_value)
      9 rs 5x5 = cv.resize(filtered 5x5 image, resize value)
     10 rs_7x7 = cv.resize(filtered_7x7_image, resize_value)
     11 img_gblur = cv.GaussianBlur(rs_cutout, (9,9), 5)
     12 rs_cutin = cv.resize(img_final, resize_value)
     14 res1 = np.hstack((rs_3x3, rs_5x5, rs_7x7))
     15 res2 = np.hstack((rs_cutout, img_gblur, rs_cutin))
     17 print('With 1/25 filter 3x3 Kernel\t\t\t\t\t\t5x5 Kernel\t\t\t\t\
     18 cv2 imshow(res1)
     19 print('')
     20 print('\t\t Original\t\t\t\tGaussian blur\t\t\t Cut in & Blur')
```

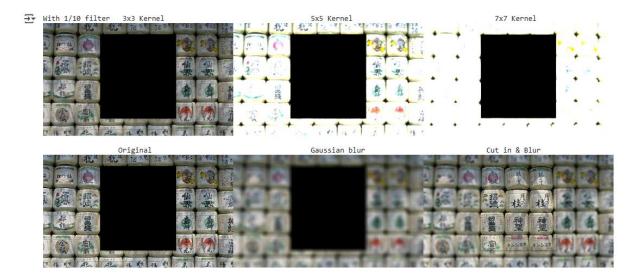
ผลที่ได้



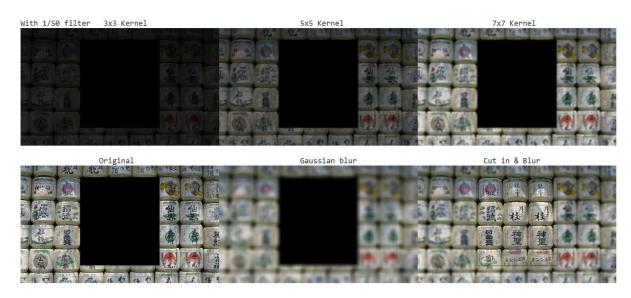
จากผลที่ออกมาจะพบว่าการใช้สูตร 1/25 จะได้ผลที่ไม่เหมือนกันสำหรับ kernel ในแต่ละขนาด ซึ่ง kernel ยิ่งมีขนาดที่ใหญ่ขึ้นภาพจะยิ่งมีค่าที่ใกล้สีขาวมากขึ้น สาเหตุเพราะขนาดของ kernel เป็นตัวกำหนด จุดของ pixel ที่จะมาทำการรวมกันแล้วแล้วมาหารด้วยค่าที่เรากำหนดไว้ ซึ่งจะแตกต่างกับภาพที่ถูกเบลอด้วย เทคนิค Gaussian blur ที่ในสูตรจะมีการคำนวณและ weight ค่าให้เหมาะสมในแต่ละพื้นที่

หากลองปรับค่าคงที่ในการทำ filter ให้เป็น 1/10 และ 1/50 ผลที่ได้จะเป็นดังรูปถัดไป

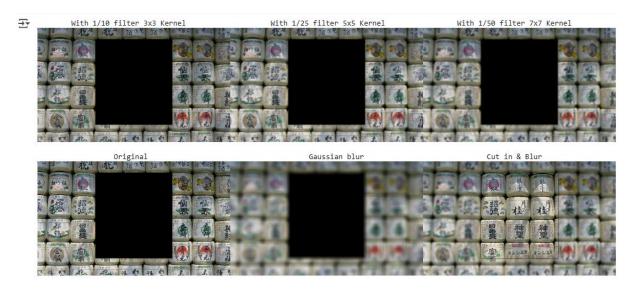
ค่าคงที่ = 1/10



ค่าคงที่ = 1/50



ผลที่ได้จากการเปลี่ยนค่าคงที่ทำให้ทราบว่า ยิ่งค่าที่หารกับ 1 ยิ่งน้อยเท่าไหร่ภาพจะยิ่งสว่าง(ค่าที่หาร ออกมาเข้าใกล้ 1) และค่าที่หารกับ 1 ยิ่งมากเท่าไหร่ภาพจะมืดขึ้น(ค่าที่หารออกมาเข้าใกล้ 0) เราจึงควรตั้ง ขนาด kernel และค่าคงตัวให้สัมพันธ์กันเพื่อหลีกเลี่ยงภาพที่สว่างหรือมืดเกินไป



หลังจากเลือกค่าคงตัวที่เหมาะสมกับแต่ละ kernel แล้วจะพบว่า kernel ยิ่งขนาดใหญ่เท่าไหร่ภาพ จะมีความเบลอมากขึ้นเท่านั้นเนื่องจาก kernel ยิ่งกว้างการเฉลี่ยค่าจาก pixel รอบด้านยิ่งเยอะเท่านั้น