

6. 实验[6] 汉明码译码器设计

6.1 实验目的

通过实验加深对线性分组码基本概念及原理的掌握。

充分理解汉明码的基本原理，熟练掌握其编码译码过程。

6.2 实验主要器材和设备

电脑，LabVIEW 程序开发和应用环境。

6.3 实验原理

6.3.1 线性分组码及其校正子

二进制线性分组码用长度为 n 的一组码字，来传送 k 比特长的信息分组，经常记作 (n, k) 。其中， n 是码组长度，简称码长； k 是信息比特位数。另外， $r = n - k$ 表示一个码组中监督码元位数。

奇偶校验码是简单的线性分组码之一，其校验方程为

$$a_{n-1} \oplus a_{n-2} \oplus \dots \oplus a_1 \oplus a_0 = 0 \quad (1)$$

式中， a_0 为校验位（监督码元），其他为信息位。

线性分组码的每一监督码元只与本组的信息码元发生关系，而与其他组的码元无关，且监督码元和信息码元之间由一些线性代数方程相关联。以由式 1 构成的偶校验码为例，在接收端进行译码校验实际上就是计算

$$S = a_{n-1} \oplus a_{n-2} \oplus \dots \oplus a_1 \oplus a_0 \quad (2)$$

若 $S = 0$ ，就认为无错码；若 $S = 1$ ，就认为有错码。这一联系监督位和信息位的模二和代数方程式（式 2）称为监督关系式， S 称为校正子。

6.3.2 汉明码举例

汉明码是一种特殊但在工程上又十分常用的线性分组码。对二进制汉明码而言，满足 $n = 2^r - 1$ 和 $k = 2^r - 1 - r$ 的关系式。

考虑构造 $(7, 4)$ 汉明码，则监督位数为 3。用 $a_6a_5a_4a_3a_2a_1a_0$ 表示该 $(7, 4)$ 码的 7 位码元，其中 $a_2a_1a_0$ 是监督码， $a_6a_5a_4a_3$ 是信息码。若用 S_1 、 S_2 、 S_3 表示三个监督关系式中的校正子，假如将 $S_1S_2S_3$ 的取值与错码位置的对应关系设定如表 6-1 所示。

表 6-1 $(7, 4)$ 分组码的校正子与错码位置的关系

$S_1S_2S_3$	错码位置	$S_1S_2S_3$	错码位置
001	a_0	101	a_4
010	a_1	110	a_5
100	a_2	111	a_6
011	a_3	000	无错

由表 6-1 中的设定可知，当 $S_1 = 1$ 时有错码，错码位置在 a_6, a_5, a_4, a_2 ，意味着这四个码元构成的偶校验关系

$$S_1 = a_6 \oplus a_5 \oplus a_4 \oplus a_2 \quad (3)$$

同理， $S_2 = 1$ 时有错码，错码位置在 a_6, a_5, a_3, a_1 ，则有

$$S_2 = a_6 \oplus a_5 \oplus a_3 \oplus a_1 \quad (4)$$

同理， $S_3 = 1$ 时有错码，错码位置在 a_6, a_4, a_3, a_0 ，则有

$$S_3 = a_6 \oplus a_4 \oplus a_3 \oplus a_0 \quad (5)$$

在发送端编码时，信息码 a_6, a_5, a_4, a_3 的取值取决于输入传输信息。而监督码 a_2, a_1, a_0 则应根据信息码的取值，通过式 3、4、5 计算而定。由偶校验关系可知，只有当三个校正子 S_1, S_2, S_3 均为零时，才能确定监督码，所以

$$\begin{cases} a_6 \oplus a_5 \oplus a_4 \oplus a_2 = 0 \\ a_6 \oplus a_5 \oplus a_3 \oplus a_1 = 0 \\ a_6 \oplus a_4 \oplus a_3 \oplus a_0 = 0 \end{cases} \quad (6)$$

可解出监督码

$$\begin{cases} a_2 = a_6 \oplus a_5 \oplus a_4 \\ a_1 = a_6 \oplus a_5 \oplus a_3 \\ a_0 = a_6 \oplus a_4 \oplus a_3 \end{cases} \quad (7)$$

1. 生成矩阵与编码

式 7 可以改写为矩阵形式：

$$\begin{bmatrix} a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_6 \\ a_5 \\ a_4 \\ a_3 \end{bmatrix} = \mathbf{P} \begin{bmatrix} a_6 \\ a_5 \\ a_4 \\ a_3 \end{bmatrix} \quad (8)$$

或者

$$\begin{bmatrix} a_2 & a_1 & a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_6 & a_5 & a_4 & a_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_6 & a_5 & a_4 & a_3 \end{bmatrix} \mathbf{Q} \quad (9)$$

显然， \mathbf{Q} 为 $k \times r$ 阶矩阵，是 \mathbf{P} 的转置，即

$$\mathbf{Q} = \mathbf{P}^T \quad (10)$$

若给定 \mathbf{Q} ，则根据式 9 可以由信息码元计算出监督码元。

在 \mathbf{Q} 的左边加上一个 $k \times k$ 阶单位矩阵就构成一个 $n \times k$ 的新矩阵 \mathbf{G} ：

$$\mathbf{G} = [\mathbf{I}_k : \mathbf{Q}] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (11)$$

\mathbf{G} 为生成矩阵，由 \mathbf{G} 和信息码组 \mathbf{m} 就可以产生许用码组 \mathbf{A} 。

$$\mathbf{A} = [a_6 \ a_5 \ a_4 \ a_3 \ a_2 \ a_1 \ a_0] = [a_6 \ a_5 \ a_4 \ a_3] \cdot \mathbf{G} = \mathbf{m} \cdot \mathbf{G} \quad (12)$$

2. 监督矩阵与译码

将监督方程式 6 改写成如下形式：

$$\begin{cases} 1 \cdot a_6 \oplus 1 \cdot a_5 \oplus 1 \cdot a_4 \oplus 0 \cdot a_3 \oplus 1 \cdot a_2 \oplus 0 \cdot a_1 \oplus 0 \cdot a_0 = 0 \\ 1 \cdot a_6 \oplus 1 \cdot a_5 \oplus 0 \cdot a_4 \oplus 1 \cdot a_3 \oplus 0 \cdot a_2 \oplus 1 \cdot a_1 \oplus 0 \cdot a_0 = 0 \\ 1 \cdot a_6 \oplus 0 \cdot a_5 \oplus 1 \cdot a_4 \oplus 1 \cdot a_3 \oplus 0 \cdot a_2 \oplus 0 \cdot a_1 \oplus 1 \cdot a_0 = 0 \end{cases} \quad (13)$$

其矩阵形式可以表达为：

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_6 \\ a_5 \\ a_4 \\ a_3 \\ a_2 \\ a_1 \\ a_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \pmod{2} \quad (14)$$

简记为

$$\mathbf{H} \cdot \mathbf{A}^T = \mathbf{0}^T \quad (15)$$

其中，

$$H = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
$$A = [a_6 \ a_5 \ a_4 \ a_3 \ a_2 \ a_1 \ a_0]$$
$$\mathbf{0} = [0 \ 0 \ 0]$$

H 为监督矩阵，反应监督码元与信息码元之间的校验关系。

显然，(7,4) 汉明码的生成矩阵、监督矩阵以及校正子与错码位置的对应关系不是唯一的。本实验中，生成矩阵、监督矩阵等将与以上举例有所不同。

6.4 实验内容与要求

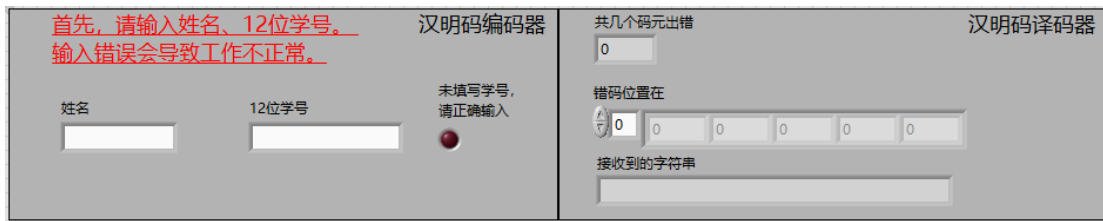


图 1 编码器/译码器前面板

请从课程 CANVAS 网站下载指定的 LABVIEW 程序。该程序 3 个 vi 的调用层次关系为：LAB6_template.vi 调用 LAB6_sub.vi，后者进一步调用 decimal_to_binary.vi。其中已含一个汉明码编码器（源代码加密且进制破译），学生需要在前面板（如图 1 左部）准确输入个人学号，它才能正确工作。已知原始信息是一段 10 个字符的 ASCII 码序列，每个字符对应 8 比特。按 (7,4) 汉明码，生成矩阵如式 16。

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (16)$$

对原始信息每 4 比特编制一个 7 比特码组，然后模拟随机产生错误码元。生成共 140 比特的二进制码元序列。每个码组最多 1 位差错；整个序列的错误码元限定为 3 到 5 个。

6.4.1 实验任务 6_1

请写出指定汉明码编码的监督矩阵 H。

请填写写出校正子 S 与错误图像 E 及错码位置的对应关系。注：用 $a_6 \ a_5 \ a_4 \ a_3 \ a_2 \ a_1 \ a_0$ 表示一个码组的 7 位码元。

表 6-2 指定编码器的校正子 S 与错误图像 E 及错码位置的关系

S	E	错码位置	S	E	错码位置
001	0000001	a_0	101		
010			110		
100			111		
011			000	0000000	无错

6.4.2 实验任务 6_2

请分析以上问题，编写完善 LabVIEW 程序完成相应的译码，指出误码数量和所在位置，正确纠错和回复原始字符串，前面板应采用图 1 右部样式。

6.5 实验报告

本实验仅需提交简易实验结果记录报告，可参考课程提供的本实验的报告模板。

（袁焱 李安琪 编写 2022 年 12 月 14 日）