

آزمایشگاه سختافزار

گزارش چهارم دانشکده مهندسی کامپیوتر

> دانشگاه صنعتی شریف ترم تابستان ۱۴۰۱

> > استاد:

جناب آقای دکتر اجلالی دستیار آموزشی: جناب آقای فصحتی موضوع پروژه: عصای هوشمند شماره گروه: ۲ محمد فراهانی ۹۷۱۰۶۱۲۵ کسری عبداللهی ۹۷۱۰۶۱۲۱

کارهای انجام شده در هفتهی گذشته

• اتصال سنسورها به Arduino

سنسورهای فاصله سنج به Arduino وصل شده اند و کدی برای فاصله سنجی و نمایش این فاصله ها زده شده است. البته مشکلی در این باره بود که به دلیل اینکه به هر سنسور باید به VCC وصل می شد و نمی شد با ۵ ولت کردن پایه های عادی از آن به جای VCC برای سنسورها استفاده کرد مجبور شدیم قسمتی از مدار را به Bread Board منتقل کنیم تا VCC را به همه سنسورها بدهیم که با انجام این کار مشاهده کردیم که همه سنسورها فاصله \cdot را نشان می دهند (حتی اگر یک سنسور به Bread Board وصل باشد) که نشانگر این است که VCC و VCC به خوبی به آن ها وصل نشده است که VCC را نجام دادیم :

- 1. سنسور دیگر را به طور مستقیم از پشت (قسمت لحیم شده) Arduino به VCC آن وصل کردیم و سنسور دیگر به طور عادی از طریق مادگی و دیدیم هر دو درست کار میکنند. پس پایه VCC برای قطعه Arduino درست کار میکرد.
 - 2. قطعه Arduino خود را با آداپتور مخصوص به برق زدیم باز هم سنسورها · را گزارش میکردند پس مشکل از جریان دهی Arduino نبود.
 - 3. سیمها را عوض کردیم و آزمایش را تکرار کردیم. پس سیمهای نری به نری ما هم مشکل نداشتند.
 - 4. چند پایه عادی Arduino را ۵ ولت گذاشتیم و از آن برای VCC بقیه سنسورها استفاده کردیم. چون جریان دهی این پایههای عادی خوب نبود جواب تغییری نکرد.
- 5. در نهایت برای اتصال VCC و GND به Bread Board از سیمهای مفتولی مسی استفاده کردیم و توانستیم تا به حداکثر سه سنسور جریان دهی مناسب برای اندازه گیری فاصله داشته باشیم.

● ارسال اخطار برای اشیاء از طریق Bluetooth

کد Arduino به گونهای زده شده است که اگر فاصله مانع کمتر از نیم متر بود، جهت سنسور را از طریق Bluetooth برای نرمافزار اندرویدی ارسال کند و نرم افزار با توجه به جهت، صدا را از گوشی مناسب پخش کند.

مشکلی که در حالت اتصال تمام سنسورها از جمله ماژول HCO5 به Arduino به وجود میآمد این بود که عملا استفاده از سنسورهای ultrasonic غیر ممکن می شد زیرا به نظر می رسد توان زیادی برای ماژول Bluetooth صرف می شود و مشاهده کردیم که با اتصال آن در کنار حتی یک سنسور ultrasonic فاصله ی بیش از ۴۰ سانتی متر قابل اندازه گیری نیست. برای حل این مشکل از یک Arduino دیگر استفاده کردیم که وظیفه ی آن تنها این است که ماژول Bluetooth را روشن کند و به عنوان منبع تغذیه عمل می کند

• بررسی دور یا نزدیک شدن کاربر به مقصد

یکی از نیازمندیهای پروژه آن بود که با استفاده از اپلیکیشن اندروید بررسی کنیم که کاربر در حال نزدیک شدن به مقصد است یا خیر و هشدار مناسب را به او بدهیم. با استفاده از APIهای google میتوانیم مختصات مقصد و مختصات نقطه ای که فرد نابینا در آن قرار دارد را بگیریم و فاصله ی بین این دو نقطه را حساب کنیم. در حال حاضر فاصله با فرمول زیر محاسبه می شود:

distance =
$$\sqrt{(x_{dst} - x_{user})^2 + (y_{dst} - y_{user})^2}$$

از آنجایی که هدف در این پروژه هدایت کردن پیاده است و برای سادگی پیادهسازی از APIهای مسیریابی استفاده نکردیم و فاصلهی فیثاغورسی را به کار بردیم.

● اتصال ماژول Bluetooth به اپلیکیشن و استفاده از دادههایی که Arduino ارسال میکند در حال حاضر کد استفاده شده در Arduino به اپلیکیشن متصل شده و نتایج فاصله سنجی را برای آن ارسال میکند. در حالتی فاصله ی جسمی با سنسور کمتر از ۵۰ سانتی متر شود داده ای از Arduino برای اپلیکیشن ارسال می شود که هشدار لازم به کاربر داده شود. اگر جسم در چپ، راست و وسط باشد برای اپلیکیشن به ترتیب L و R و C ارسال می شود و بوقی به ترتیب در گوش چپ، راست یا هر دو گوش پخش می شود.

جمعبندی

در حال حاضر پروژه به طور کامل انجام شده و در روز قبل از ارائه نیز تست شده است. تنها مشکلی که وجود دارد این است که با توجه به مشکلاتی که ذکر شد امکان قرار گرفتن سنسورها و Arduinoها و ... بر روی بدن کاربر وجود ندارد. به طور خلاصه مشکلات اصلی بر سر راه این کار وجود دو Arduino به دلیل مشکل ذکر شده در توان مصرفی ماژول Bluetooth و مشکل استفاده از سیمهای ناپایدار و لق مفتولی بود. هر کدام از این سیمهای مفتولی در آزمایشی که انجام دادیم با تکان خوردن موجب قطع و وصل شدن جریان میشوند و با اندک تکانی نیز از پورتهای Arduino خارج می شوند. به این ترتیب تنها مرحله ای از پروژه که به دلیل محدودیتهای ذکر شده نمی توانیم آن را انجام دهیم اتصال قطعات به کاربر است. اما برای اندازه گیری فاصلهی مناسب و نقطهی مناسب اتصال بر بدن می توانیم با یک سنسور ultrasonic و یک اندازه گیری فاصلهی مناسب و نقطهی مناسب اتصال ترمایشها را انجام دهیم که در سند نهایی بخش آزمایش نقطهی مناسب نیز انجام شده باشد.