

گزارشی پروژه

۱ انکودینگ 64B/66B

در انکودینگ 64B/66B، ۲ بیت پرارزش^۱ داده رمزگذاری شده، سربرگ همگام‌سازی^۲ و ۶۴ بیت باقی‌مانده داده^۳ هستند. sync header در این انکودینگ به صورت زیر است:

preamble	bits payload
00	error code
01	field data
10	field data/control mixed
11	error code

۲ تبدیل انکودینگ 64B/66B به 8B/10B

برای تبدیل انکودینگ 64B/66B به 8B/10B لازم است ابتدا دو بیت header انکودینگ 64B/66B را جدا کنیم. سپس ۶۴ بیت باقی‌مانده را به ۸ بخش ۸ بیتی تقسیم می‌کنیم و هر بخش را با توجه به بیت‌های header و با استفاده از انکودینگ 8B/10B انکودینگ می‌کنیم.

۳ انکودینگ 8B/10B

۱.۳ پیاده‌سازی

در این انکودینگ، ۸ بیت داده در قالب یک symbol یا character ۱۰ بیتی فرستاده می‌شود. ۵ بیت کم‌ارزش داده با استفاده از انکودینگ 5B/6B به یک گروه ۶ بیتی تبدیل می‌شود. همچنین ۳ بیت پرارزش داده با استفاده از انکودینگ 3B/4B به یک گروه ۴ بیتی تبدیل می‌شود. این دو گروه در نهایت کنار هم قرار می‌گیرند و یک symbol ۱۰ بیتی را تشکیل می‌دهند که روی سیم فرستاده می‌شود.

symbol‌های داده به صورت D.x.y نشان داده می‌شوند که x بین صفر تا ۳۱ و y بین صفر تا ۷ است.

استانداردهایی که از انکودینگ 8B/10B استفاده می‌کنند همچنین ۱۲ symbol خاص یا symbol کنترل تعریف می‌کنند که به جای symbol داده فرستاده می‌شوند. آن‌ها غالباً برای نشان دادن آغاز frame، پایان frame، بیکار بودن لینک و موارد مشابه استفاده می‌شوند. این symbol‌ها به صورت K.x.y نشان داده می‌شوند.

از آن جا که انکودینگ 8B/10B از symbol‌های ۱۰ بیتی برای انکودینگ داده‌های ۸ بیتی استفاده می‌کند، برخی از ۱۰۲۴ symbol موجود استفاده نمی‌شوند تا تضمین شود که در این انکودینگ اختلاف تعداد بیت‌های صفر و یک بیشتر از دو نمی‌شود. همچنین برخی از ۲۵۶ داده ۸ بیتی می‌توانند به دو صورت انکودینگ شوند. استفاده از این انکودینگ‌های جایگزین باعث می‌شود که این انکودینگ بتواند DC-balance را به صورت طولانی مدت حفظ کند.

۲.۳ Running disparity

انکودینگ 8B/10B بدون نیاز به DC-component عمل می‌کند، به این معنی که در یک بازه طولانی مدت تعداد بیت‌های صفر و یک فرستاده شده با هم برابر هستند. برای دستیابی به این قابلیت، تفاوت تعداد صفرها و یک‌های فرستاده شده همواره محدود به ۲ است و در انتهای در symbol برابر با +۱ یا -۱ است. این تفاوت به عنوان running disparity یا RD شناخته می‌شود.

این انکودینگ تنها به دو حالت running disparity +۱ و -۱ نیاز دارد. کدگذاری از حالت ۱- آغاز می‌شود. برای هر کد 5B/6B و 3B/4B که تعداد بیت‌های صفر و یک نابرابر دارند، دو الگوی بیتی قابل استفاده وجود دارد که در یک الگو تعداد بیت‌های ۱ بیشتر است و در الگوی دیگر تعداد بیت‌های صفر بیشتر است. با توجه به running disparity کنونی سیگنال، رمزگذار تصمیم می‌گیرد که کدام گروه ۶ بیتی یا ۴ بیتی را برای ارسال داده انتخاب کند. واضح است در صورتی که گروه‌های ۶ بیتی و ۴ بیتی تعداد بیت‌های صفر و یک برابر داشته باشند، تنها از یک الگو استفاده می‌شود.

۴ پیاده‌سازی به کمک زبان توصیف سخت‌افزار

۱.۴ ماژول رمزگذاری 8B/10B

۱.۱.۴ ورودی‌ها

```

3      input wire clk,           // Clock signal
4      input wire rst,           // Reset signal
5      input wire en,            // Enable signal
6      input wire kin,           // K- or D-symbol selection (1 - K, 0 - D)
7      input wire [7:0]data_in,  // 8-bit input data

```

- clk: سیگنال clk به منظور هم‌گام‌سازی
- rst: سیگنال rst به منظور reset کردن رمزگذار
- en: سیگنال en به منظور فعال‌سازی رمزگذار
- kin: سیگنال kin تعیین می‌کند که آیا ورودی کاراکتر کنترلی است یا خیر (K-symbol)
- data-in: ۸ بیت داده‌ی ورودی برای انکودینگ

```

8   output wire [9:0]data_out, // 10-bit encoded data
9   output wire disp,         // Disparity output wire
10  output wire kin_err       // K-symbol error output wire
11 );

```

- data-out: ۱۰ بیت داده‌ی خروجی که انکودینگ شده است
- disp: سیگنال disp به منظور نشان دادن Disparity یا DC-Balance
- kin-err: سیگنال kin-err به منظور نشان دادن اینکه آیا K-Symbol نامعتبر تشخیص داده شده است یا خیر

۳.۱.۴ ثبات‌ها و متغیرهای موقت

```

13 reg tmp_disp;           // Temporary disparity register
14 reg tmp_k_err;          // Temporary K-symbol error register
15 reg [18:0]t;            // Temporary register for encoding
16 reg [9:0]tmp_data_out;  // Temporary encoded data output
17 wire [7:0]tmp_data_in;  // Temporary input data
18 wire tmp_kin;           // Temporary K-symbol selection

```

- tmp-disp: این ثبات مقدار Disparity انکودینگ فعلی را ذخیره می‌کند
- tmp-k-err: این ثبات بررسی می‌کند که به هنگام انکودینگ K-Symbol، خطا رخ داده است یا خیر
- t: این ثبات موقت ۱۹ بیتی است و مقادیر میانی به هنگام محاسبه انکودینگ را ذخیره می‌کند
- tmp-data-out: این ثبات ۱۰ بیت نهایی انکودینگ شده را ذخیره می‌کند
- tmp-data-in: این سیم داده‌ی ورودی را ذخیره می‌کند
- tmp-kin: این سیم مقدار kin ورودی را ذخیره می‌کند

۴.۱.۴ الگوریتم انکودینگ

```

27 always @(posedge clk) begin
28     if (rst) begin
29         tmp_disp <= 1'b0;
30         tmp_k_err <= 1'b0;
31         tmp_data_out <= 10'b0;
32     end else begin
33         if (en == 1'b1) begin
34             tmp_disp <= ((tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6]&tmp_data_in[7])|(!tmp_data_in[5]&!t
35             tmp_k_err <= (tmp_kin&(tmp_data_in[0]|tmp_data_in[1]|!tmp_data_in[2]|!tmp_data
36             tmp_data_out[9] <= t[12]^t[0];
37             tmp_data_out[8] <= t[12]^(t[1]|t[2]);
38             tmp_data_out[7] <= t[12]^(t[3]|t[4]);
39             tmp_data_out[6] <= t[12]^t[5];
40             tmp_data_out[5] <= t[12]^(t[6]&t[7]);
41             tmp_data_out[4] <= t[12]^(t[8]|t[9]|t[10]|t[11]);
42             tmp_data_out[3] <= t[13]^(t[15]&!t[14]);
43             tmp_data_out[2] <= t[13]^t[16];
44             tmp_data_out[1] <= t[13]^t[17];
45             tmp_data_out[0] <= t[13]^(t[18]|t[14]);
46         end
47     end
48 end

```

```

50 always @(posedge clk) begin
51     if(rst) begin
52         t <= 0;
53     end else begin
54         if (en == 1'b1) begin
55             t[0] <= tmp_data_in[0];
56             t[1] <= tmp_data_in[1]&!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[2]&tmp_data_in[3]);
57             t[2] <= (!tmp_data_in[0]&!tmp_data_in[1]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[3]);
58             t[3] <= (!tmp_data_in[0]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[3])|tmp_data_in[2];
59             t[4] <= tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0];
60             t[5] <= tmp_data_in[3]&!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[2]);
61             t[6] <= tmp_data_in[4]|((!((tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1])|(!tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]
62             t[7] <= !(tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0]);
63             t[8] <= (((tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[3])|(tmp_data_in[2]&t
64             t[9] <= tmp_data_in[4]&!tmp_data_in[3]&!tmp_data_in[2]&!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]);
65             t[10] <= tmp_kin&tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&tmp_data_in[2]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0];
66             t[11] <= tmp_data_in[4]&!tmp_data_in[3]&tmp_data_in[2]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0];
67             t[12] <= (((tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0])|
68             t[13] <= (((!tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6])|(tmp_kin&(tmp_data_in[5]&!tmp_data_in[6])|(!t
69             t[14] <= tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6]&tmp_data_in[7]&(tmp_kin|tmp_disp?(!tmp_data_in[4]&t
70             t[15] <= tmp_data_in[5];
71             t[16] <= tmp_data_in[6]|(!tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6]&!tmp_data_in[7]);
72             t[17] <= tmp_data_in[7];
73             t[18] <= !tmp_data_in[7]&(tmp_data_in[6]^tmp_data_in[5]);
74         end
75     end
76 end

```

- Disparity: در هر چرخه، مقدار Disparity به روزرسانی می‌شود.

```

1 tmp_disp <= ((tmp_data_in[5] & tmp_data_in[6] & tmp_data_in[7]) | (!
    tmp_data_in[5] & !tmp_data_in[6])) ^ (tmp_disp ^ (complex parity
    logic));

```

این خط اطمینان حاصل می‌کند که تفاضل بین تعداد یک‌ها و صفرها در داده‌ی انکودینگ شده، از یک بیش‌تر نشود.

- تشخیص خطا K-Symbol: ابتدا بررسی می‌شود که ورودی، یک K-Symbol است یا خیر.

```

1 tmp_k_err <= (tmp_kin & (invalid K-symbol conditions));

```

کدهای کنترلی مخصوصی K-Symbol به صورت رزرو ذخیره شده‌اند و با پترن‌های خاصی تطبیق داده می‌شود. این خط، شرایط ذکر شده را بررسی می‌کند و در صورت لزوم، مقدار پرچم را set می‌کند.

- ثبات میانی t: ثبات t، مقادیر لازم برای انکودینگ ۱۰ بیتی را محاسبه می‌کند:

- مقادیر t[0] تا t[4] از بیت‌های کم‌ارزش data-in بدست می‌آیند.
- مقادیر t[5] تا t[7] از بیت‌های پرارزش data-in به کمک منطق برای اصلاح Disparity بدست می‌آیند.
- مقادیر t[8] تا t[12] با ترکیب کردن بیت‌های مختلف بدست می‌آیند.
- مقادیر t[13] تا t[18] برای کنترل Disparity و هندل کردن K-Symbol‌ها است.

- نگاشت ۱۰ بیت خروجی: هر بیت tmp-data-out توسط ترکیبی از درایه‌ها ثبات t بدست می‌آید.

```

1 tmp_data_out[9] <= t[12] ^ t[0];
2 tmp_data_out[8] <= t[12] ^ (t[1] | t[2]);
3 tmp_data_out[7] <= t[12] ^ (t[3] | t[4]);
4 tmp_data_out[6] <= t[12] ^ t[5];
5 tmp_data_out[5] <= t[12] ^ (t[6] & t[7]);
6 tmp_data_out[4] <= t[12] ^ (t[8] | t[9] | t[10] | t[11]);

```

```

7 tmp_data_out[3] <= t[13] ^ (t[15] & !t[14]);
8 tmp_data_out[2] <= t[13] ^ t[16];
9 tmp_data_out[1] <= t[13] ^ t[17];
10 tmp_data_out[0] <= t[13] ^ (t[18] | t[14]);

```

۲.۴ ماژول Converter

۱.۲.۴ ورودی‌ها

```

1 module converter (
2     input wire clk,           // Clock signal
3     input wire rst,           // Reset signal
4     input wire en,            // Enable signal
5     input wire [65:0] din_66b, // 66-bit input (64-bit data + 2-bit sync)
6     input wire kin,           // Control character

```

- clk: سیگنال clk به منظور هم‌گام‌سازی
- rst: سیگنال rst به منظور reset کردن مبدل
- en: سیگنال en به منظور فعال‌سازی مبدل
- din-66b: ۶۶ بیت داده‌ی ورودی برای تبدیل به انکودینگ 8B/10B
- ۲ بیت برای هم‌گام‌سازی [65:64] din-66b
- ۶۴ بیت داده [63:0] din-66b
- kin: سیگنال kin تعیین می‌کند که آیا ورودی کاراکتر کنترلی است یا خیر (K-symbol)

۲.۲.۴ خروجی‌ها

```

7     output wire [79:0] dout_8b10, // 8 x 10-bit output
8     output wire disp_err,          // Disparity error
9     output wire kin_err             // Control character error
10 );

```

- dout-8b10: ۸۰ بیت خروجی که ۸ تا ۱۰ بیتی است
- disp-err: سیگنال disp-err به منظور نشان دادن خطا در محاسبه Disparity است
- kin-err: سیگنال kin-err به منظور نشان دادن اینکه آیا K-Symbol نامعتبر تشخیص داده شده است یا خیر

۳.۲.۴ ثبات‌ها و متغیرهای موقت

```

12 // Extract 2 sync bits and 64-bit data
13 wire [1:0] sync_bits = din_66b[65:64];
14 wire [63:0] data_64b = din_66b[63:0];
15
16 // Intermediate wires for each encoder instance
17 wire [7:0] data_chunk[7:0];
18 wire [9:0] encoded_chunk[7:0];
19 wire disparity[7:0];
20 wire kin_err_chunk[7:0];

```

- sync-bits: ۲ بیت مربوط به هم‌گام‌سازی را از ورودی din-66b استخراج می‌کند
- data-64b: ۶۴ بیت دیتا را از ورودی din-66b استخراج می‌کند
- data-chunk: هشت تکه‌ی ۸ بیتی که از جداسازی data-64b بدست می‌آید.
- encoded-chunk: هشت تکه‌ی ۱۰ بیتی که توسط encoder 8B/10B تولید می‌شود
- disparity: هشت بیت مجزای برای هر بررسی disparity هر تکه است
- kin-err-chunk: هشت بیت مجزا برای بررسی خطاهای کنترلی هر تکه است

۴.۲.۴ الگوریتم مبدل

```

22 // Assign each 8-bit data chunk
23 genvar i;
24 generate
25     for (i = 0; i < 8; i = i + 1) begin
26         assign data_chunk[i] = data_64b[(i+1)*8-1 : i*8];
27     end
28 endgenerate
29
30 // Instantiate 8 encoder_8b10 modules
31 genvar j;
32 generate
33     for (j = 0; j < 8; j = j + 1) begin : ENCODER_INSTANCES
34         encoder_8b10 encoder_inst (
35             .clk(clk),
36             .rst(rst),
37             .en(en),
38             .kin(kin),
39             .data_in(data_chunk[j]),
40             .data_out(encoded_chunk[j]),
41             .disp(disparity[j]),
42             .kin_err(kin_err_chunk[j])
43         );
44     end
45 endgenerate
46
47 // Combine all 10-bit outputs
48 assign dout_8b10 = {encoded_chunk[7], encoded_chunk[6], encoded_chunk[5], encoded_chunk[4],
49                     encoded_chunk[3], encoded_chunk[2], encoded_chunk[1], encoded_chunk[0]};
50
51 // Combine disparity and control character error signals
52 assign disp_err = {disparity[0], disparity[1], disparity[2], disparity[3],
53                   disparity[4], disparity[5], disparity[6], disparity[7]};
54 assign kin_err = {kin_err_chunk[0], kin_err_chunk[1], kin_err_chunk[2], kin_err_chunk[3],
55                  kin_err_chunk[4], kin_err_chunk[5], kin_err_chunk[6], kin_err_chunk[7]};

```

- تقسیم‌بندی ۶۴ بیت به تکه‌های ۸ بیتی

```

1  genvar i;
2  generate
3      for (i = 0; i < 8; i = i + 1) begin
4          assign data_chunk[i] = data_64b[(i+1)*8-1 : i*8];
5      end
6  endgenerate

```

در این بلوک generate، ۸ بیت متوالی از ۶۴ بیت داده‌ی اصلی در یک تکه data-chunk[i] قرار می‌گیرند.

- انکودینگ هر تکه ۸ بیتی توسط 8B/10B encoder

```

1  genvar j;
2  generate
3      for (j = 0; j < 8; j = j + 1) begin : ENCODER_INSTANCES
4          encoder_8b10 encoder_inst (
5              .clk(clk),
6              .rst(rst),
7              .en(en),
8              .kin(kin),
9              .data_in(data_chunk[j]),
10             .data_out(encoded_chunk[j]),
11             .disp(disparity[j]),
12             .kin_err(kin_err_chunk[j])
13         );
14     end
15 endgenerate

```

در این بلوک generate، هشت نمونه از رمزگذار 8B/10B تولید می‌شود. هر نمونه، یک تکه ۸ بیتی را به یک تکه ۱۰ بیتی، انکودینگ می‌کند. همچنین disparity[i] و kin_err_chunk[i] نیز برای هر تکه، مجزا بررسی می‌شود.

- ترکیب تکه‌های انکودینگ شده به خروجی نهایی

```

1  assign dout_8b10 = {encoded_chunk[7], encoded_chunk[6], encoded_chunk
    [5], encoded_chunk[4], encoded_chunk[3], encoded_chunk[2],
    encoded_chunk[1], encoded_chunk[0]};

```

هشت تکه‌ی ۱۰ بیتی را پشت سر هم قرار می‌دهیم تا ۸۰ بیت داده‌ی خروجی dout-8b10 تولید شود.

- ترکیب سیگنال‌های خطا

— disp-err

```

1  assign disp_err = |{disparity[0], disparity[1], disparity[2],
    disparity[3], disparity[4], disparity[5], disparity[6],
    disparity[7]};

```

عملگر |، disparity‌های هر تکه را با یکدیگر OR منطقی می‌کند. در صورتی که حتی یک تکه [i] disparity == 1 داشته باشد، disp-err برابر یک می‌شود

— kin-err

```

1  assign kin_err = |{kin_err_chunk[0], kin_err_chunk[1],
    kin_err_chunk[2], kin_err_chunk[3], kin_err_chunk[4],
    kin_err_chunk[5], kin_err_chunk[6], kin_err_chunk[7]};

```

مانند قسمت قبل، از عملگر | یا همان OR منطقی استفاده می‌کنیم.

۳.۴ ماژول آزمون

در این ماژول ورودی‌های مختلف به عنوان ورودی به ماژول converter داده می‌شوند و خروجی ماژول بررسی می‌شود تا از بتوان از صحت عملکرد ماژول مبدل اطمینان حاصل کرد.

```

Test 1 - All zeros: dout_8b10 = 10011101001001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 2 - All ones: dout_8b10 = 1010110001101011000110101100011010110001101011000110101100011010110001, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 3 - Alternate bits: dout_8b10 = 0101011010010101101001010110100101011010010101101001010110100101011010, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 4 - Single control char: dout_8b10 = 1010111000100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 1
Test 5 - Mixed data/control: dout_8b10 = 10101001101010100101101010011010100101010101010101001010110100101011010, disp_err = 0, kin_err = 1
Test 6 - MSB sync bits: dout_8b10 = 1001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 7 - LSB sync bits: dout_8b10 = 1001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 8 - Random data with control: dout_8b10 = 01110101001100011001101010111100000111001010010110101010110001100101111000, disp_err = 0, kin_err = 1
Test 9 - Random data no control: dout_8b10 = 0101110100101100111011010001101001011010111000110110100111001100010101011011001, disp_err = 0, kin_err = 0

```

با بررسی هر یک از ورودی‌ها و استفاده از جدول انکودینگ 5B/6B و 3B/4B می‌توان متوجه شد که ماژول converter به درستی داده‌ها را تبدیل می‌کند.

۴.۴ ماژول تزریق خطا

۱.۴.۴ ورودی‌ها

```

module error_injection #(
    parameter ERROR_RATE = 1, // Error rate (1 in ERROR_RATE chance of error)
    parameter NUM_BITS = 1   // Number of bits to flip
)()
    input wire clk,           // Clock signal
    input wire rst,           // Reset signal
    input wire en,            // Enable signal
    input wire [79:0] din,    // 80-bit input (8 x 10-bit encoded data)

```

- clk: سیگنال clk به منظور هم‌گام‌سازی
- rst: سیگنال rst به منظور reset کردن ماژول
- en: سیگنال en به منظور فعال‌سازی ماژول
- din: ۸۰ بیت ورودی برای تزریق خطا

۲.۴.۴ خروجی‌ها

```

    output wire [79:0] dout // 80-bit output with injected errors
);

```

- dout: ۸۰ بیت داده‌ی خروجی که خطا دارد

۳.۴.۴ ثبات‌ها و متغیرهای موقت

```

    reg [79:0] data_out;
    reg [31:0] lfsr; // Linear Feedback Shift Register for pseudo-random number generation

```

- data-out: ثبات موقت برای ذخیره داده‌ی نهایی
- lfsr: ثبات برای ذخیره‌سازی مقدار خروجی LFSR


```

assign dout = data_out;

// LFSR for pseudo-random number generation
always @(posedge clk or posedge rst) begin
    if (rst) begin
        lfsr <= $random; // Seed value
    end else if (en) begin
        lfsr <= {lfsr[30:0], lfsr[31] ^ lfsr[21] ^ lfsr[1] ^ lfsr[0]};
    end
end

// Error injection logic
integer i;
always @(posedge clk or posedge rst) begin
    if (rst) begin
        data_out <= 80'b0;
    end else if (en) begin
        data_out <= din; // Default to no error
        if (lfsr % ERROR_RATE == 0) begin // Inject error with 1 in ERROR_RATE chance
            for (i = 0; i < NUM_BITS; i = i + 1) begin
                data_out[lfsr % 80] <= ~data_out[lfsr % 80]; // Flip a random bit
            end
        end
    end
end
end

```

- تولید عدد تصادفی با LFSR: اگر $reset=1$ باشد، مقدار اولیه LFSR با یک عدد تصادفی مقداردهی می‌شود. در هر لبه بالارونده clk ، اگر $en=1$ باشد، مقدار $lfsr$ آپدیت می‌شود.

```
lfsr <= {lfsr[30:0], lfsr[31] ^ lfsr[21] ^ lfsr[1] ^ lfsr[0]};
```

این دستور، با فیدبک خاص، مقدار جدیدی تولید می‌کند که به تولید توالی تصادفی کمک می‌کند.

- تزریق خطا: اگر $rst=1$ باشد، مقدار $data-out$ صفر می‌شود. اگر $en=1$ باشد، مقدار din در $data-out$ قرار می‌گیرد (یعنی در حالت عادی خروجی بدون خطا خواهد بود). اگر مقدار $lfsr \% ERROR_RATE == 0$ باشد، یک خطا ایجاد می‌شود.

۵.۴ تزریق خطا در داده‌های ۸ بیتی

برای تزریق خطا در داده‌های ۸ بیتی، لازم است ماژول converter را کمی تغییر دهیم:

• تعریف ماژول converter

```
module converter (  
    input wire clk,                // Clock signal  
    input wire rst,                // Reset signal  
    input wire en,                 // Enable signal  
    input wire error_injection_enable, // Error injection enable signal  
    input wire [65:0] din_66b,    // 66-bit input (64-bit data + 2-bit sync)  
    input wire kin,                // Control character  
    output wire [63:0] chunk_original,  
    output wire [63:0] chunk_corrupted,  
    output wire [79:0] dout_original, // 8 x 10-bit output  
    output wire [79:0] dout_corrupted, // 8 x 10-bit corrupted output  
    output wire disp_err_original,    // Disparity error original data  
    output wire disp_err_corrupted,   // Disparity error corrupted data  
    output wire kin_err_original,     // Original control character error  
    output wire kin_err_corrupted     // Corrupted control character error  
);
```

• تعریف داده‌های میانی

```
// Extract 2 sync bits and 64-bit data  
wire [1:0] sync_bits = din_66b[65:64];  
wire [63:0] data_64b = din_66b[63:0];  
  
// Intermediate wires for each encoder instance  
wire [7:0] data_chunk_original[7:0];  
wire [7:0] data_chunk_corrupted[7:0];  
  
wire [9:0] encoded_chunk_original[7:0];  
wire [9:0] encoded_chunk_corrupted[7:0];  
  
wire [7:0] disparity_original;  
wire [7:0] disparity_corrupted;  
  
wire [7:0] kin_err_chunk_original;  
wire [7:0] kin_err_chunk_corrupted;
```

- تقسیم‌بندی داده ۶۴ بیتی به ۸ بخش ۸ بیتی

```
// Assign each 8-bit data chunk
genvar i;
generate
    for (i = 0; i < 8; i = i + 1) begin
        assign data_chunk_original[i] = data_64b[(i+1)*8-1 : i*8];
    end
endgenerate
```

- تعریف ماژول‌های مورد نیاز

```

// Instantiate 8 encoder_8b10 modules
genvar j;
generate
    for (j = 0; j < 8; j = j + 1) begin : ENCODER_INSTANCES
        error_injection #(
            .ERROR_RATE(1),
            .NUM_BITS(1),
            .WIDTH(8)
        ) error_injection_1 (
            .clk(clk),
            .rst(rst),
            .en(error_injection_enable),
            .din(data_chunk_original[j]),
            .dout(data_chunk_corrupted[j])
        );

        encoder_8b10 encoder_inst_original (
            .clk(clk),
            .rst(rst),
            .en(en),
            .kin(kin),
            .data_in(data_chunk_original[j]),
            .data_out(encoded_chunk_original[j]),
            .disp(disparity_original[j]),
            .kin_err(kin_err_chunk_original[j])
        );

        encoder_8b10 encoder_inst_corrupted (
            .clk(clk),
            .rst(rst),
            .en(en),
            .kin(kin),
            .data_in(data_chunk_corrupted[j]),
            .data_out(encoded_chunk_corrupted[j]),
            .disp(disparity_corrupted[j]),
            .kin_err(kin_err_chunk_corrupted[j])
        );
    end
endgenerate

```

```
// Combine all 8-bit inputs
assign chunk_original = {data_chunk_original[7], data_chunk_original[6], data_chunk_original[5], data_chunk_original[4],
    data_chunk_original[3], data_chunk_original[2], data_chunk_original[1], data_chunk_original[0]};

assign chunk_corrupted = {data_chunk_corrupted[7], data_chunk_corrupted[6], data_chunk_corrupted[5], data_chunk_corrupted[4],
    data_chunk_corrupted[3], data_chunk_corrupted[2], data_chunk_corrupted[1], data_chunk_corrupted[0]};

// Combine all 10-bit outputs
assign dout_original = {encoded_chunk_original[7], encoded_chunk_original[6], encoded_chunk_original[5], encoded_chunk_original[4],
    encoded_chunk_original[3], encoded_chunk_original[2], encoded_chunk_original[1], encoded_chunk_original[0]};

assign dout_corrupted = {encoded_chunk_corrupted[7], encoded_chunk_corrupted[6], encoded_chunk_corrupted[5], encoded_chunk_corrupted[4],
    encoded_chunk_corrupted[3], encoded_chunk_corrupted[2], encoded_chunk_corrupted[1], encoded_chunk_corrupted[0]};

// Combine disparity error signals
assign disp_err_original = |{disparity_original[0], disparity_original[1], disparity_original[2], disparity_original[3],
    disparity_original[4], disparity_original[5], disparity_original[6], disparity_original[7]};

assign disp_err_corrupted = |{disparity_corrupted[0], disparity_corrupted[1], disparity_corrupted[2], disparity_corrupted[3],
    disparity_corrupted[4], disparity_corrupted[5], disparity_corrupted[6], disparity_corrupted[7]};

// Combine control character error signals
assign kin_err_original = |{kin_err_chunk_original[0], kin_err_chunk_original[1], kin_err_chunk_original[2], kin_err_chunk_original[3],
    kin_err_chunk_original[4], kin_err_chunk_original[5], kin_err_chunk_original[6], kin_err_chunk_original[7]};

assign kin_err_corrupted = |{kin_err_chunk_corrupted[0], kin_err_chunk_corrupted[1], kin_err_chunk_corrupted[2], kin_err_chunk_corrupted[3],
    kin_err_chunk_corrupted[4], kin_err_chunk_corrupted[5], kin_err_chunk_corrupted[6], kin_err_chunk_corrupted[7]};
```

در این بخش، در ابتدا مقدار داده ۶۴ بیتی اصلی و داده ۶۴ بیتی دچار خطا محاسبه می‌شود. در ادامه خروجی‌های ۸۰ بیتی به ازای ورودی اصلی و ورودی دارای خطا محاسبه می‌شود. در نهایت سیگنال‌های disp-err و kin-err به ازای ورودی‌های اصلی و دارای خطا محاسبه می‌شوند.

در نهایت با استفاده از یک مازول آزمون، فرآیند تزریق خطا را بررسی می‌کنیم:

```
input: 0000000000000000000000000000000000000000000000000000000000000000
chunk original:
0000000000000000000000000000000000000000000000000000000000000000
chunk corrupted:
000100000000001000000010000010000010000000100000001000000000100
dout original:
10011101001001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100
dout corrupted:
01101101001011010100101101010011100101001001111001100111100110011110011101010100
chunk sub:
11101111111110111111110111110111110111111011111110111111111100
dout sub:
001011111111100111111110011111011011111111110101111110101111110101100100000
disparity error original: 0 | disparity error corrupted: 0
kin error original: 0 | kin error corrupted: 0
```

[illegible]

```
input: 00000100010001000100010001000100010001000100010001000100010001
chunk original:
0001000100010001000100010001000100010001000100010001000100010001
chunk corrupted:
1111111111111111111111111111111111111111111111111111111111111111
dout original:
10001110111000111011100011101110001110111000111011100011101110001110111000111011
dout corrupted:
10101100011010110001101011000110101100011010110001101011000110101100011010110001
chunk sub:
0001000100010001000100010001000100010001000100010001000100010010
dout sub:
11100010011110001001111000100111100010011110001001111000100111100010011110001010
disparity error original: 0 | disparity error corrupted: 0
kin error original: 0 | kin error corrupted: 0
```

[illegible]

همان‌طور که مشخص است، با استفاده از این مازول آزمون می‌توان تفاوت دو خروجی در صورت وقوع خطا را مشاهده کرد. همچنین می‌توان دید که در صورت وقوع خطا، این پدیده توسط مبدل تشخیص داده نمی‌شود زیرا تغییری در سیگنال‌های kin error و disparity error ایجاد نمی‌شود.

نوع دیگری از خطا ممکن است در خروجی مبدل پس از پایان تبدیل انکودینگ‌ها رخ دهد. به این صورت که ممکن است در خروجی ۸۰ بیتی ماژول converter یک یا چند بیت دچار تغییر شوند. این حالت را به صورت زیر پیاده‌سازی می‌کنیم:

```

module top (
    input wire clk,           // Clock signal
    input wire rst,           // Reset signal
    input wire en,            // Enable signal
    input wire [65:0] din_66b, // 66-bit input (64-bit data + 2-bit sync)
    input wire kin,           // Control character
    input wire error_injection_enable,
    output wire [79:0] dout_8b10, // 8 x 10-bit output
    output wire disp_err,      // Disparity error
    output wire kin_err,       // Control character error
    output wire [79:0] corrupted_data
);

// Instantiate the converter module
converter converter_inst (
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .en(en),
    .din_66b(din_66b),
    .kin(kin),
    .dout_8b10(dout_8b10),
    .disp_err(disp_err),
    .kin_err(kin_err)
);

// Instantiate the error injection module
error_injection #(
    .ERROR_RATE(1), // 1 in 100 chance of error
    .NUM_BITS(1)    // Flip 1 bit
) error_injection_inst (
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .en(error_injection_enable),
    .din(dout_8b10),
    .dout(corrupted_data)
);

endmodule

```

این حالت را با استفاده از یک ماژول آزمون می‌توان بررسی کرد:

[illegible]

برای بررسی تشخیص خطا پس از تزریق خطا در خروجی های ۸۰ بیتی آزمایشی روی ۲۰ داده رندوم انجام می دهیم. خروجی آزمایش به صورت زیر است:

[illegible]

Test 6: input: 0001110110110101000101011111101101000110001011011111011110001100
original output:
01101011000010110110111010010110110011100110010101101100100111101000010011011101
corrupted output:
01101011000010111110111010010110110011100110010101101100100111101000010011011101
sub:
111111111111111100
error: 1

Test 7: input: 001110001011110111100001001100010111010101000100111101001010101010
original output:
10110100011110100001110101001010100101101010100110110010101101001101100101011010
corrupted output:
10110100011110101001110101001010100101101010100110110010101101001101100101011010
sub:
111111111111111100
error: 0

Test 8: input: 001000100100110010110101100001001001000111111011001101101110001111
original output:
10010111010100111001011010011001001110111110000101001101111011011001100101110010
corrupted output:
10010111010100111001011010011001001110111110000101001101011011011001100101110010
sub:
00
error: 1

Test 9: input: 001111010000000000011110101110100011100010110010100100111011000101
original output:
001011011110011101000101101100111001000110110100010101011001110001011010010110
corrupted output:
001111011110011101000101101100111001000110110100010101011001110001011010010110
sub:
111100
error: 1

Test 10: input: 001001011010101011010110000010110110110010101001110010011001100101
original output:
01101011011101001010110011010110110010010100111010111000101001100110011010011100
corrupted output:
01101011011101001010110011010110110010010100111010111000101101100110011010011100
sub:
11100000000000000000000
error: 1

[illegible]

[illegible]

```
Test 18: input: 001101111001110101000000101011110000010101000011111101110100101010
original output:
011110011010101011001011010100001110101010101011010111010010111001100101011001
corrupted output:
011110011010101011001011010100101110101010101011010111010010111001100101011001
sub:
111111111111111111111111111111110000000000000000000000000000000000000000000000
error: 1
```

[illegible]

همان‌طور که در آزمایش دیده می‌شود، از ۲۰ خطا ۱۴ خطا تشخیص داده شده است. یعنی در این آزمایش ۷۰ درصد خطاها تشخیص داده شده‌اند اما ۳۰ درصد خطاها قابل تشخیص نبوده‌اند.

شکل توزیع خطاها در این آزمایش به صورت زیر بوده است:

Test 1:
1001110100 1001110100 1001110100 1001110101 1001110100 1001110100 1001110100 1001110100

Test 2:
1010110001 1010110001 1010110001 1010110001 1010110001 1010110001 1010110001 0010110001

Test 3:
1000111011 1000111011 1000111011 1000111011 1000111011 1000111011 1000111010 1000111011

Test 4:
0111010100 1101011001 1010010101 1110001100 1001011101 1101001010 1011000110 0101110001

Test 5:
0111101001 0011100110 0101101010 1100110010 0110101100 0010110101 0100111001 0110110100

Test 6:
0110101100 0010111110 1110100101 1011001110 0110010101 1011001001 1110100001 0011011101

Test 7:
1011010001 1110101001 1101010010 1010010110 1010100110 1100101011 0100110110 0101011010

Test 8:
1001011101 0100111001 0110100110 0100111011 1110000101 0011010110 1101100110 0101110010

Test 9:
0011110111 1001110100 0101101100 1110010001 1011010001 0101010110 0111000101 1010010110

Test 10:
0110101101 1101001010 1100110101 1011001001 0100111010 1110001011 0110011001 1010011100

Test 11:
1001100110 1101101001 1011011001 1001110010 0110110100 1101010011 0111011001 1001111001

Test 12:
1101000110 1001111001 0111101101 0110101101 1001011101 1100011101 1100111010 1100101011

Test 13:
1010101001 1010110010 1011100110 1101001100 0101011110 0110011010 0101111001 1010100110

Test 14:
0111101011 1010110001 1001011110 1011100100 1110001110 1010010110 0100111100 0101110110

Test 15:
1010011110 1100101100 0101011011 0101000110 0111100010 1000111001 0011010101 0011101001

Test 16:
1001111001 1101010110 1100101010 0111010101 0011011110 1100000101 0010111001 1100110110

Test 17:
1010101100 1010010110 1011001011 1101001110 1101100101 1011010100 1010011100 0110001010

Test 18:
0111100110 1010101100 1011010100 1011101010 1010101011 0101110100 1011100110 0101011001

Test 19:
1011010101 0100110111 0111010101 1010011101 1110001001 0100110111 1010100101 0101110001

Test 20:
1010111010 1100011001 0100111001 0111100011 0101011011 0101011011 1101000101 1010101011

در این آزمایش برای تشخیص خطاها، امکان ظاهر شدن الگوی داده‌ها در انکودینگ 8B/10B به عنوان معیار در نظر گرفته شده است. اگر امکان دیده شدن الگویی در انکودینگ 8B/10B وجود نداشته باشد، خطا تشخیص داده می‌شود.