

گزارشی پروژه

۱ رمزگذاری 64B/66B

در رمزگذاری 64B/66B، ۲ بیت پرارزش^۱ داده رمزگذاری شده، سربرگ همگام‌سازی^۲ و ۶۴ بیت باقی‌مانده داده^۳ هستند. sync header در این رمزگذاری به صورت زیر است:

preamble	bits payload
00	error code
01	field data
10	field data/control mixed
11	error code

۲ تبدیل رمزگذاری 64B/66B به 8B/10B

برای تبدیل رمزگذاری 64B/66B به 8B/10B لازم است ابتدا دو بیت header رمزگذاری 64B/66B را جدا کنیم. سپس ۶۴ بیت باقی‌مانده را به ۸ بخش ۸ بیتی تقسیم می‌کنیم و هر بخش را با توجه به بیت‌های header و با استفاده از رمزگذاری 8B/10B رمزگذاری می‌کنیم.

۳ رمزگذاری 8B/10B

۱.۳ پیاده‌سازی

در این کدگذاری، ۸ بیت داده در قالب یک symbol یا character ۱۰ بیتی فرستاده می‌شود. ۵ بیت کم‌ارزش داده با استفاده از رمزگذاری 5B/6B به یک گروه ۶ بیتی تبدیل می‌شود. همچنین ۳ بیت پرارزش داده با استفاده از رمزگذاری 3B/4B به یک گروه ۴ بیتی تبدیل می‌شود. این دو گروه در نهایت کنار هم قرار می‌گیرند و یک symbol ۱۰ بیتی را تشکیل می‌دهند که روی سیم فرستاده می‌شود.

symbol‌های داده به صورت D.x.y نشان داده می‌شوند که x بین صفر تا ۳۱ و y بین صفر تا ۷ است.

Bit Significant Most^۱
sync header^۲
payload^۳

استانداردهایی که از رمزگذاری 8B/10B استفاده می‌کنند همچنین ۱۲ symbol خاص یا symbol کنترل تعریف می‌کنند که به جای symbol داده فرستاده می‌شوند. آن‌ها غالباً برای نشان دادن آغاز frame، پایان frame، بیکار بودن لینک و موارد مشابه استفاده می‌شوند. این symbolها به صورت K.x.y نشان داده می‌شوند.

از آن جا که رمزگذاری 8B/10B از symbolهای ۱۰ بیتی برای رمزگذاری داده‌های ۸ بیتی استفاده می‌کند، برخی از ۱۰۲۴ symbol موجود استفاده نمی‌شوند تا تضمین شود که در این کدگذاری اختلاف تعداد بیت‌های صفر و یک بیشتر از دو نمی‌شود. همچنین برخی از ۲۵۶ داده ۸ بیتی می‌توانند به دو صورت رمزگذاری شوند. استفاده از این رمزگذاری‌های جایگزین باعث می‌شود که این رمزگذاری بتواند DC-balance را به صورت طولانی مدت حفظ کند.

۲.۳ Running disparity

رمزگذاری 8B/10B بدون نیاز به DC-component عمل می‌کند، به این معنی که در یک بازه طولانی مدت تعداد بیت‌های صفر و یک فرستاده شده با هم برابر هستند. برای دستیابی به این قابلیت، تفاوت تعداد صفرها و یک‌های فرستاده شده همواره محدود به ۲ است و در انتهای در symbol برابر با +۱ یا -۱ است. این تفاوت به عنوان running disparity یا RD شناخته می‌شود.

این رمزگذاری تنها به دو حالت running disparity +۱ و -۱ نیاز دارد. کدگذاری از حالت ۱- آغاز می‌شود. برای هر کد 5B/6B و 3B/4B که تعداد بیت‌های صفر و یک نابرابر دارند، دو الگوی بیتی قابل استفاده وجود دارد که در یک الگو تعداد بیت‌های ۱ بیشتر است و در الگوی دیگر تعداد بیت‌های صفر بیشتر است. با توجه به running disparity کنونی سیگنال، رمزگذار تصمیم می‌گیرد که کدام گروه ۶ بیتی یا ۴ بیتی را برای ارسال داده انتخاب کند. واضح است در صورتی که گروه‌های ۶ بیتی و ۴ بیتی تعداد بیت‌های صفر و یک برابر داشته باشند، تنها از یک الگو استفاده می‌شود.

۴ پیاده‌سازی به کمک زبان توصیف سخت‌افزار

۱.۴ ماژول رمزگذاری 8B/10B

۱.۱.۴ ورودی‌ها

3	input wire clk,	// Clock signal
4	input wire rst,	// Reset signal
5	input wire en,	// Enable signal
6	input wire kin,	// K- or D-symbol selection (1 - K, 0 - D)
7	input wire [7:0]data_in,	// 8-bit input data

- clk: سیگنال clk به منظور هم‌گام‌سازی
- rst: سیگنال rst به منظور reset کردن رمزگذار
- en: سیگنال en به منظور فعال‌سازی رمزگذار
- kin: سیگنال kin تعیین می‌کند که آیا ورودی کاراکتر کنترلی است یا خیر (K-symbol)
- data-in: ۸ بیت داده‌ی ورودی برای رمزگذاری

۲.۱.۴ خروجی‌ها

```

8   output wire [9:0]data_out, // 10-bit encoded data
9   output wire disp,         // Disparity output wire
10  output wire kin_err       // K-symbol error output wire
11 );

```

- data-out: ۱۰ بیت داده‌ی خروجی که رمزگذاری شده است
- disp: سیگنال disp به منظور نشان دادن Disparity یا DC-Balance
- kin-err: سیگنال kin-err به منظور نشان دادن اینکه آیا K-Symbol نامعتبر تشخیص داده شده است یا خیر

۳.۱.۴ ثبات‌ها و متغیرهای موقت

```

13 reg tmp_disp;           // Temporary disparity register
14 reg tmp_k_err;          // Temporary K-symbol error register
15 reg [18:0]t;            // Temporary register for encoding
16 reg [9:0]tmp_data_out;  // Temporary encoded data output
17 wire [7:0]tmp_data_in;  // Temporary input data
18 wire tmp_kin;           // Temporary K-symbol selection

```

- tmp-disp: این ثبات مقدار Disparity رمزگذاری فعلی را ذخیره می‌کند
- tmp-k-err: این ثبات بررسی می‌کند که به هنگام رمزگذاری K-Symbol، خطا رخ داده است یا خیر
- t: این ثبات موقت ۱۹ بیتی است و مقادیر میانی به هنگام محاسبه رمزگذاری را ذخیره می‌کند
- tmp-data-out: این ثبات ۱۰ بیت نهایی رمزگذاری شده را ذخیره می‌کند
- tmp-data-in: این سیم داده‌ی ورودی را ذخیره می‌کند
- tmp-kin: این سیم مقدار kin ورودی را ذخیره می‌کند

۴.۱.۴ الگوریتم رمزگذاری

```

27 always @(posedge clk) begin
28     if (rst) begin
29         tmp_disp <= 1'b0;
30         tmp_k_err <= 1'b0;
31         tmp_data_out <= 10'b0;
32     end else begin
33         if (en == 1'b1) begin
34             tmp_disp <= ((tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6]&tmp_data_in[7])|(!tmp_data_in[5]&!t
35             tmp_k_err <= (tmp_kin&(tmp_data_in[0]|tmp_data_in[1]|!tmp_data_in[2]|!tmp_data
36             tmp_data_out[9] <= t[12]^t[0];
37             tmp_data_out[8] <= t[12]^(t[1]|t[2]);
38             tmp_data_out[7] <= t[12]^(t[3]|t[4]);
39             tmp_data_out[6] <= t[12]^t[5];
40             tmp_data_out[5] <= t[12]^(t[6]&t[7]);
41             tmp_data_out[4] <= t[12]^(t[8]|t[9]|t[10]|t[11]);
42             tmp_data_out[3] <= t[13]^(t[15]&!t[14]);
43             tmp_data_out[2] <= t[13]^t[16];
44             tmp_data_out[1] <= t[13]^t[17];
45             tmp_data_out[0] <= t[13]^(t[18]|t[14]);
46         end
47     end
48 end

```

```

50 always @(posedge clk) begin
51     if(rst) begin
52         t <= 0;
53     end else begin
54         if (en == 1'b1) begin
55             t[0] <= tmp_data_in[0];
56             t[1] <= tmp_data_in[1]&!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[2]&tmp_data_in[3]);
57             t[2] <= (!tmp_data_in[0]&!tmp_data_in[1]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[3]);
58             t[3] <= (!tmp_data_in[0]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[3])|tmp_data_in[2];
59             t[4] <= tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0];
60             t[5] <= tmp_data_in[3]&!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[2]);
61             t[6] <= tmp_data_in[4]|((!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1])|(!tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]
62             t[7] <= !(tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0]);
63             t[8] <= (((tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[3])|(tmp_data_in[2]&t
64             t[9] <= tmp_data_in[4]&!tmp_data_in[3]&!tmp_data_in[2]&!(tmp_data_in[0]&tmp_data_in[1]);
65             t[10] <= tmp_kin&tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&tmp_data_in[2]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0];
66             t[11] <= tmp_data_in[4]&!tmp_data_in[3]&tmp_data_in[2]&tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0];
67             t[12] <= (((tmp_data_in[4]&tmp_data_in[3]&!tmp_data_in[2]&!tmp_data_in[1]&tmp_data_in[0])|
68             t[13] <= (((!tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6])|(tmp_kin&(tmp_data_in[5]&!tmp_data_in[6])|(!t
69             t[14] <= tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6]&tmp_data_in[7]&(tmp_kin|tmp_disp?(!tmp_data_in[4]&t
70             t[15] <= tmp_data_in[5];
71             t[16] <= tmp_data_in[6]|(!tmp_data_in[5]&tmp_data_in[6]&!tmp_data_in[7]);
72             t[17] <= tmp_data_in[7];
73             t[18] <= !tmp_data_in[7]&(tmp_data_in[6]^tmp_data_in[5]);
74         end
75     end
76 end

```

- Disparity: در هر چرخه، مقدار Disparity به روزرسانی می‌شود.

```

1 tmp_disp <= ((tmp_data_in[5] & tmp_data_in[6] & tmp_data_in[7]) | (!
    tmp_data_in[5] & !tmp_data_in[6])) ^ (tmp_disp ^ (complex parity
    logic));

```

این خط اطمینان حاصل می‌کند که تفاضل بین تعداد یک‌ها و صفرها در داده‌ی رمزگذاری شده، از یک بیش‌تر نشود.

- تشخیص خطا K-Symbol: ابتدا بررسی می‌شود که ورودی، یک K-Symbol است یا خیر.

```

1 tmp_k_err <= (tmp_kin & (invalid K-symbol conditions));

```

کدهای کنترلی مخصوصی K-Symbol به صورت رزرو ذخیره شده‌اند و با پترن‌های خاصی تطبیق داده می‌شود. این خط، شرایط ذکر شده را بررسی می‌کند و در صورت لزوم، مقدار پرچم را set می‌کند.

- ثبات میانی t: ثبات t، مقادیر لازم برای رمزگذاری ۱۰ بیتی را محاسبه می‌کند:

- مقادیر t[0] تا t[4] از بیت‌های کم‌ارزش data-in بدست می‌آیند.
- مقادیر t[5] تا t[7] از بیت‌های پرارزش data-in به کمک منطق برای اصلاح Disparity بدست می‌آیند.
- مقادیر t[8] تا t[12] با ترکیب کردن بیت‌های مختلف بدست می‌آیند.
- مقادیر t[13] تا t[18] برای کنترل Disparity و هندل کردن K-Symbol‌ها است.

- نگاشت ۱۰ بیت خروجی: هر بیت tmp-data-out توسط ترکیبی از درایه‌ها ثبات t بدست می‌آید.

```

1 tmp_data_out[9] <= t[12] ^ t[0];
2 tmp_data_out[8] <= t[12] ^ (t[1] | t[2]);
3 tmp_data_out[7] <= t[12] ^ (t[3] | t[4]);
4 tmp_data_out[6] <= t[12] ^ t[5];
5 tmp_data_out[5] <= t[12] ^ (t[6] & t[7]);
6 tmp_data_out[4] <= t[12] ^ (t[8] | t[9] | t[10] | t[11]);

```

```

7 tmp_data_out[3] <= t[13] ^ (t[15] & !t[14]);
8 tmp_data_out[2] <= t[13] ^ t[16];
9 tmp_data_out[1] <= t[13] ^ t[17];
10 tmp_data_out[0] <= t[13] ^ (t[18] | t[14]);

```

۲.۴ ماژول Converter

۱.۲.۴ ورودی‌ها

```

1 module converter (
2     input wire clk,           // Clock signal
3     input wire rst,           // Reset signal
4     input wire en,            // Enable signal
5     input wire [65:0] din_66b, // 66-bit input (64-bit data + 2-bit sync)
6     input wire kin,           // Control character

```

- clk: سیگنال clk به منظور هم‌گام‌سازی
- rst: سیگنال rst به منظور reset کردن مبدل
- en: سیگنال en به منظور فعال‌سازی مبدل
- din-66b: ۶۶ بیت داده‌ی ورودی برای تبدیل به رمزگذاری 8B/10B
- ۲ بیت برای هم‌گام‌سازی [65:64] din-66b
- ۶۴ بیت داده [63:0] din-66b
- kin: سیگنال kin تعیین می‌کند که آیا ورودی کاراکتر کنترلی است یا خیر (K-symbol)

۲.۲.۴ خروجی‌ها

```

7     output wire [79:0] dout_8b10, // 8 x 10-bit output
8     output wire disp_err,          // Disparity error
9     output wire kin_err             // Control character error
10 );

```

- dout-8b10: ۸۰ بیت خروجی که ۸ تا ۱۰ بیتی است
- disp-err: سیگنال disp-err به منظور نشان دادن خطا در محاسبه Disparity است
- kin-err: سیگنال kin-err به منظور نشان دادن اینکه آیا K-Symbol نامعتبر تشخیص داده شده است یا خیر

۳.۲.۴ ثبات‌ها و متغیرهای موقت

```

12 // Extract 2 sync bits and 64-bit data
13 wire [1:0] sync_bits = din_66b[65:64];
14 wire [63:0] data_64b = din_66b[63:0];
15
16 // Intermediate wires for each encoder instance
17 wire [7:0] data_chunk[7:0];
18 wire [9:0] encoded_chunk[7:0];
19 wire disparity[7:0];
20 wire kin_err_chunk[7:0];

```

- sync-bits: ۲ بیت مربوط به هم‌گام‌سازی را از ورودی din-66b استخراج می‌کند
- data-64b: ۶۴ بیت دیتا را از ورودی din-66b استخراج می‌کند
- data-chunk: هشت تکه‌ی ۸ بیتی که از جداسازی data-64b بدست می‌آید.
- encoded-chunk: هشت تکه‌ی ۱۰ بیتی که توسط encoder 8B/10B تولید می‌شود
- disparity: هشت بیت مجزای برای هر بررسی disparity هر تکه است
- kin-err-chunk: هشت بیت مجزا برای بررسی خطاهای کنترلی هر تکه است

۴.۲.۴ الگوریتم مبدل

```

22 // Assign each 8-bit data chunk
23 genvar i;
24 generate
25     for (i = 0; i < 8; i = i + 1) begin
26         assign data_chunk[i] = data_64b[(i+1)*8-1 : i*8];
27     end
28 endgenerate
29
30 // Instantiate 8 encoder_8b10 modules
31 genvar j;
32 generate
33     for (j = 0; j < 8; j = j + 1) begin : ENCODER_INSTANCES
34         encoder_8b10 encoder_inst (
35             .clk(clk),
36             .rst(rst),
37             .en(en),
38             .kin(kin),
39             .data_in(data_chunk[j]),
40             .data_out(encoded_chunk[j]),
41             .disp(disparity[j]),
42             .kin_err(kin_err_chunk[j])
43         );
44     end
45 endgenerate
46
47 // Combine all 10-bit outputs
48 assign dout_8b10 = {encoded_chunk[7], encoded_chunk[6], encoded_chunk[5], encoded_chunk[4],
49                     encoded_chunk[3], encoded_chunk[2], encoded_chunk[1], encoded_chunk[0]};
50
51 // Combine disparity and control character error signals
52 assign disp_err = {disparity[0], disparity[1], disparity[2], disparity[3],
53                   disparity[4], disparity[5], disparity[6], disparity[7]};
54 assign kin_err = {kin_err_chunk[0], kin_err_chunk[1], kin_err_chunk[2], kin_err_chunk[3],
55                  kin_err_chunk[4], kin_err_chunk[5], kin_err_chunk[6], kin_err_chunk[7]};

```

- تقسیم‌بندی ۶۴ بیت به تکه‌های ۸ بیتی

```

1  genvar i;
2  generate
3      for (i = 0; i < 8; i = i + 1) begin
4          assign data_chunk[i] = data_64b[(i+1)*8-1 : i*8];
5      end
6  endgenerate

```

در این بلوک generate، ۸ بیت متوالی از ۶۴ بیت داده‌ی اصلی در یک تکه data-chunk[i] قرار می‌گیرند.

- رمزگذاری هر تکه ۸ بیتی توسط 8B/10B encoder

```

1  genvar j;
2  generate
3      for (j = 0; j < 8; j = j + 1) begin : ENCODER_INSTANCES
4          encoder_8b10 encoder_inst (
5              .clk(clk),
6              .rst(rst),
7              .en(en),
8              .kin(kin),
9              .data_in(data_chunk[j]),
10             .data_out(encoded_chunk[j]),
11             .disp(disparity[j]),
12             .kin_err(kin_err_chunk[j])
13         );
14     end
15 endgenerate

```

در این بلوک generate، هشت نمونه از رمزگذار 8B/10B تولید می‌شود. هر نمونه، یک تکه ۸ بیتی را به یک تکه ۱۰ بیتی، رمزگذاری می‌کند. همچنین disparity[i] و kin_err_chunk[i] نیز برای هر تکه، مجزا بررسی می‌شود.

- ترکیب تکه‌های رمزگذاری شده به خروجی نهایی

```

1  assign dout_8b10 = {encoded_chunk[7], encoded_chunk[6], encoded_chunk
    [5], encoded_chunk[4], encoded_chunk[3], encoded_chunk[2],
    encoded_chunk[1], encoded_chunk[0]};

```

هشت تکه‌ی ۱۰ بیتی را پشت سر هم قرار می‌دهیم تا ۸۰ بیت داده‌ی خروجی dout-8b10 تولید شود.

- ترکیب سیگنال‌های خطا

— disp-err

```

1  assign disp_err = |{disparity[0], disparity[1], disparity[2],
    disparity[3], disparity[4], disparity[5], disparity[6],
    disparity[7]};

```

عملگر |، disparityهای هر تکه را با یکدیگر OR منطقی می‌کند. در صورتی که حتی یک تکه disparity[i] == 1 داشته باشد، disp-err برابر یک می‌شود

— kin-err

```

1  assign kin_err = |{kin_err_chunk[0], kin_err_chunk[1],
    kin_err_chunk[2], kin_err_chunk[3], kin_err_chunk[4],
    kin_err_chunk[5], kin_err_chunk[6], kin_err_chunk[7]};

```

مانند قسمت قبل، از عملگر | یا همان OR منطقی استفاده می‌کنیم.

۳.۴ ماژول آزمون

در این ماژول ورودی‌های مختلف به عنوان ورودی به ماژول converter داده می‌شوند و خروجی ماژول بررسی می‌شود تا از بتوان از صحت عملکرد ماژول مبدل اطمینان حاصل کرد.

```

Test 1 - All zeros: dout_8b10 = 10011101001001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 2 - All ones: dout_8b10 = 1010110001101011000110101100011010110001101011000110101100011010110001, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 3 - Alternate bits: dout_8b10 = 0101011010010101101001010110100101011010010101101001010110100101011010, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 4 - Single control char: dout_8b10 = 1010111000100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 1
Test 5 - Mixed data/control: dout_8b10 = 10101001101010100101101010011010100101010101010101001010110100101011010, disp_err = 0, kin_err = 1
Test 6 - MSB sync bits: dout_8b10 = 1001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 7 - LSB sync bits: dout_8b10 = 1001110100100111010010011101001001110100100111010010011101001001110100, disp_err = 0, kin_err = 0
Test 8 - Random data with control: dout_8b10 = 01110101001100011001101010111100000111001010010110101010110001100101111000, disp_err = 0, kin_err = 1
Test 9 - Random data no control: dout_8b10 = 0101110100101100111011010001101001011010111000110110100111001100010101011011001, disp_err = 0, kin_err = 0

```

با بررسی هر یک از ورودی‌ها و استفاده از جدول انکودینگ 5B/6B و 3B/4B می‌توان متوجه شد که ماژول converter به درستی داده‌ها را تبدیل می‌کند.

۴.۴ ماژول تزریق خطا

۱.۴.۴ ورودی‌ها

```

module error_injection #(
    parameter ERROR_RATE = 1, // Error rate (1 in ERROR_RATE chance of error)
    parameter NUM_BITS = 1   // Number of bits to flip
)()
    input wire clk,           // Clock signal
    input wire rst,           // Reset signal
    input wire en,            // Enable signal
    input wire [79:0] din,    // 80-bit input (8 x 10-bit encoded data)

```

- clk: سیگنال clk به منظور هم‌گام‌سازی
- rst: سیگنال rst به منظور reset کردن ماژول
- en: سیگنال en به منظور فعال‌سازی ماژول
- din: ۸۰ بیت ورودی برای تزریق خطا

۲.۴.۴ خروجی‌ها

```

    output wire [79:0] dout // 80-bit output with injected errors
);

```

- dout: ۸۰ بیت داده‌ی خروجی که خطا دارد

۳.۴.۴ ثبات‌ها و متغیرهای موقت

```

    reg [79:0] data_out;
    reg [31:0] lfsr; // Linear Feedback Shift Register for pseudo-random number generation

```

- data-out: ثبات موقت برای ذخیره داده‌ی نهایی
- lfsr: ثبات برای ذخیره‌سازی مقدار خروجی LFSR


```

assign dout = data_out;

// LFSR for pseudo-random number generation
always @(posedge clk or posedge rst) begin
    if (rst) begin
        lfsr <= $random; // Seed value
    end else if (en) begin
        lfsr <= {lfsr[30:0], lfsr[31] ^ lfsr[21] ^ lfsr[1] ^ lfsr[0]};
    end
end

// Error injection logic
integer i;
always @(posedge clk or posedge rst) begin
    if (rst) begin
        data_out <= 80'b0;
    end else if (en) begin
        data_out <= din; // Default to no error
        if (lfsr % ERROR_RATE == 0) begin // Inject error with 1 in ERROR_RATE chance
            for (i = 0; i < NUM_BITS; i = i + 1) begin
                data_out[lfsr % 80] <= ~data_out[lfsr % 80]; // Flip a random bit
            end
        end
    end
end
end

```

- تولید عدد تصادفی با LFSR: اگر reset=1 باشد، مقدار اولیه LFSR با یک عدد تصادفی مقداردهی می‌شود. در هر لبه بالارونده clk، اگر en=1 باشد، مقدار lfsr آپدیت می‌شود.

```
lfsr <= {lfsr[30:0], lfsr[31] ^ lfsr[21] ^ lfsr[1] ^ lfsr[0]};
```

این دستور، با فیدبک خاص، مقدار جدیدی تولید می‌کند که به تولید توالی تصادفی کمک می‌کند.

- تزریق خطا: اگر rst=1 باشد، مقدار data-out صفر می‌شود. اگر en=1 باشد، مقدار din در data-out قرار می‌گیرد (یعنی در حالت عادی خروجی بدون خطا خواهد بود). اگر مقدار lfsr % ERROR_RATE == 0 باشد، یک خطا ایجاد می‌شود.

۵.۴ تزریق خطا در داده‌های ۸ بیتی

برای تزریق خطا در داده‌های ۸ بیتی، لازم است ماژول converter را کمی تغییر دهیم:

• تعریف ماژول converter

```
module converter (  
    input wire clk,                // Clock signal  
    input wire rst,                // Reset signal  
    input wire en,                 // Enable signal  
    input wire error_injection_enable, // Error injection enable signal  
    input wire [65:0] din_66b,    // 66-bit input (64-bit data + 2-bit sync)  
    input wire kin,                // Control character  
    output wire [63:0] chunk_original,  
    output wire [63:0] chunk_corrupted,  
    output wire [79:0] dout_original, // 8 x 10-bit output  
    output wire [79:0] dout_corrupted, // 8 x 10-bit corrupted output  
    output wire disp_err_original,    // Disparity error original data  
    output wire disp_err_corrupted,   // Disparity error corrupted data  
    output wire kin_err_original,     // Original control character error  
    output wire kin_err_corrupted     // Corrupted control character error  
);
```

• تعریف داده‌های میانی

```
// Extract 2 sync bits and 64-bit data  
wire [1:0] sync_bits = din_66b[65:64];  
wire [63:0] data_64b = din_66b[63:0];  
  
// Intermediate wires for each encoder instance  
wire [7:0] data_chunk_original[7:0];  
wire [7:0] data_chunk_corrupted[7:0];  
  
wire [9:0] encoded_chunk_original[7:0];  
wire [9:0] encoded_chunk_corrupted[7:0];  
  
wire [7:0] disparity_original;  
wire [7:0] disparity_corrupted;  
  
wire [7:0] kin_err_chunk_original;  
wire [7:0] kin_err_chunk_corrupted;
```

- تقسیم‌بندی داده ۶۴ بیتی به ۸ بخش ۸ بیتی

```
// Assign each 8-bit data chunk
genvar i;
generate
    for (i = 0; i < 8; i = i + 1) begin
        assign data_chunk_original[i] = data_64b[(i+1)*8-1 : i*8];
    end
endgenerate
```

- تعریف ماژول‌های مورد نیاز

```

// Instantiate 8 encoder_8b10 modules
genvar j;
generate
    for (j = 0; j < 8; j = j + 1) begin : ENCODER_INSTANCES
        error_injection #(
            .ERROR_RATE(1),
            .NUM_BITS(1),
            .WIDTH(8)
        ) error_injection_1 (
            .clk(clk),
            .rst(rst),
            .en(error_injection_enable),
            .din(data_chunk_original[j]),
            .dout(data_chunk_corrupted[j])
        );

        encoder_8b10 encoder_inst_original (
            .clk(clk),
            .rst(rst),
            .en(en),
            .kin(kin),
            .data_in(data_chunk_original[j]),
            .data_out(encoded_chunk_original[j]),
            .disp(disparity_original[j]),
            .kin_err(kin_err_chunk_original[j])
        );

        encoder_8b10 encoder_inst_corrupted (
            .clk(clk),
            .rst(rst),
            .en(en),
            .kin(kin),
            .data_in(data_chunk_corrupted[j]),
            .data_out(encoded_chunk_corrupted[j]),
            .disp(disparity_corrupted[j]),
            .kin_err(kin_err_chunk_corrupted[j])
        );
    end
endgenerate

```

```
// Combine all 8-bit inputs
assign chunk_original = {data_chunk_original[7], data_chunk_original[6], data_chunk_original[5], data_chunk_original[4],
    data_chunk_original[3], data_chunk_original[2], data_chunk_original[1], data_chunk_original[0]};

assign chunk_corrupted = {data_chunk_corrupted[7], data_chunk_corrupted[6], data_chunk_corrupted[5], data_chunk_corrupted[4],
    data_chunk_corrupted[3], data_chunk_corrupted[2], data_chunk_corrupted[1], data_chunk_corrupted[0]};

// Combine all 10-bit outputs
assign dout_original = {encoded_chunk_original[7], encoded_chunk_original[6], encoded_chunk_original[5], encoded_chunk_original[4],
    encoded_chunk_original[3], encoded_chunk_original[2], encoded_chunk_original[1], encoded_chunk_original[0]};

assign dout_corrupted = {encoded_chunk_corrupted[7], encoded_chunk_corrupted[6], encoded_chunk_corrupted[5], encoded_chunk_corrupted[4],
    encoded_chunk_corrupted[3], encoded_chunk_corrupted[2], encoded_chunk_corrupted[1], encoded_chunk_corrupted[0]};

// Combine disparity error signals
assign disp_err_original = {disparity_original[0], disparity_original[1], disparity_original[2], disparity_original[3],
    disparity_original[4], disparity_original[5], disparity_original[6], disparity_original[7]};

assign disp_err_corrupted = {disparity_corrupted[0], disparity_corrupted[1], disparity_corrupted[2], disparity_corrupted[3],
    disparity_corrupted[4], disparity_corrupted[5], disparity_corrupted[6], disparity_corrupted[7]};

// Combine control character error signals
assign kin_err_original = {kin_err_chunk_original[0], kin_err_chunk_original[1], kin_err_chunk_original[2], kin_err_chunk_original[3],
    kin_err_chunk_original[4], kin_err_chunk_original[5], kin_err_chunk_original[6], kin_err_chunk_original[7]};

assign kin_err_corrupted = {kin_err_chunk_corrupted[0], kin_err_chunk_corrupted[1], kin_err_chunk_corrupted[2], kin_err_chunk_corrupted[3],
    kin_err_chunk_corrupted[4], kin_err_chunk_corrupted[5], kin_err_chunk_corrupted[6], kin_err_chunk_corrupted[7]};
```

در این بخش، در ابتدا مقدار داده ۶۴ بیتی اصلی و داده ۶۴ بیتی دچار خطا محاسبه می‌شود. در ادامه خروجی‌های ۸۰ بیتی به ازای ورودی اصلی و ورودی دارای خطا محاسبه می‌شود. در نهایت سیگنال‌های disp-err و kin-err به ازای ورودی‌های اصلی و دارای خطا محاسبه می‌شوند.

در نهایت با استفاده از یک مازول آزمون، فرآیند تزریق خطا را بررسی می‌کنیم:

[illegible][illegible]

```
input: 000001000100010001000100010001000100010001000100010001000100010001
chunk original:
00010001000100010001000100010001000100010001000100010001000100010001
chunk corrupted:
11111111111111111111111111111111111111111111111111111111111111111111
dout original:
10001110111000111011100011101110001110111000111011100011101110001110111000111011
dout corrupted:
10101100011010110001101011000110101100011010110001101011000110101100011010110001
chunk sub:
000100010001000100010001000100010001000100010001000100010001000100010001000100010010
dout sub:
11100010011110001001111000100111100010011110001001111000100111100010011110001001111000101010
disparity error original: 0 | disparity error corrupted: 0
kin error original: 0 | kin error corrupted: 0
```

[illegible]

همان‌طور که مشخص است، با استفاده از این مازول آزمون می‌توان تفاوت دو خروجی در صورت وقوع خطا را مشاهده کرد. همچنین می‌توان دید که در صورت وقوع خطا، این پدیده توسط مبدل تشخیص داده نمی‌شود زیرا تغییری در سیگنال‌های kin error و disparity error ایجاد نمی‌شود.

نوع دیگری از خطا ممکن است در خروجی مبدل پس از پایان تبدیل انکودینگ‌ها رخ دهد. به این صورت که ممکن است در خروجی ۸۰ بیتی ماژول converter یک یا چند بیت دچار تغییر شوند. این حالت را به صورت زیر پیاده‌سازی می‌کنیم:

```

module top (
    input wire clk,           // Clock signal
    input wire rst,           // Reset signal
    input wire en,            // Enable signal
    input wire [65:0] din_66b, // 66-bit input (64-bit data + 2-bit sync)
    input wire kin,           // Control character
    input wire error_injection_enable,
    output wire [79:0] dout_8b10, // 8 x 10-bit output
    output wire disp_err,       // Disparity error
    output wire kin_err,        // Control character error
    output wire [79:0] corrupted_data
);

// Instantiate the converter module
converter converter_inst (
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .en(en),
    .din_66b(din_66b),
    .kin(kin),
    .dout_8b10(dout_8b10),
    .disp_err(disp_err),
    .kin_err(kin_err)
);

// Instantiate the error injection module
error_injection #(
    .ERROR_RATE(1), // 1 in 100 chance of error
    .NUM_BITS(1)    // Flip 1 bit
) error_injection_inst (
    .clk(clk),
    .rst(rst),
    .en(error_injection_enable),
    .din(dout_8b10),
    .dout(corrupted_data)
);

endmodule

```

این حالت را با استفاده از یک ماژول آزمون می‌توان بررسی کرد:

[illegible]

همان‌طور که در خروجی‌های ماژول آزمون مشخص است، در صورتی که خطای ایجاد شده، running disparity کدهای 8B/10B را در حالت غیر مجاز یعنی ± 2 ببرد، خطا تشخیص داده می‌شود. اما در صورتی که خطا running disparity را در حالت غیرمجاز ببرد، تشخیص خطا سخت‌تر می‌شود اما همچنان ممکن است بتوان خطا را تشخیص داد. تشخیص خطا در این مرحله به صورت قطعی انجام نمی‌شود و نیاز به بررسی خطا در لایه‌های بالاتر مانند استفاده از CRC و FEC است.