Wonder Swan Total Sound Driver

Version 1.01

Developer's Manual

始めに

WTD Professional Edition 又は Developer's Edition をお買いあげ頂き、まことにありがとうございます。

本製品は、WTD を使用したアプリケーション開発を行う方々の為のエディションです。 また、本書の内容に関するご質問、技術サポートは、ユーザ・サポート BBS で受け付けて おります。どうぞご利用下さい。

本製品のアセンブルソースリストは、Microsoft 16bit Device Driver Kit (16bitDDK) に含まれる Microsoft Macro Assembler (MASM) Version 5.10 を用いることでアセンブル することが可能です。MASM Ver,5.10 は、Microsoft Developer's Network (msdn) Professional Subscription 以上のグレードを購読することで入手可能です。詳細は、msdn 事務局にお問い合わせて下さい。

本書に記載されている技術情報および、ユーザ・サポート BBS 等で得られた技術情報は、 如何なる手段を用いても公開・配布を禁止します。但し、取扱説明書の「制約事項」の条 文による行為はこの限りではありません。

Microsoft macro assembler は、米国 Microsoft 社およびその他の登録商標です。
Microsoft Developer's Network は、米国 Microsoft 社およびその他の登録商標です。
Microsoft 16bitDDK は、米国 Microsoft 社およびその他の登録商標です。

1.目次

1	. 目次	p.	2
2	. 制御用ワークエリア構造	p.	3
	2 - 1 . ユーザ用ワーク	p.	4
	2 - 2 . WS 内蔵 PCM 音色データ	p.	5
	2 - 3 . エンベロープ制御用ワーク	p.	5
	2-4.パート共通構造体	p.	7
	2 - 5 . パート個別構造体	p.	9
3	. IL ファンクション	p.	15
4	. 曲・効果音データフォーマット	p.	26
	4 - 1 . ヘッダーフォーマット	p.	26
	4 - 2 . 拡張ヘッダー	p.	27
	4 - 3 . 定義データ	p.	27
	4 - 4 . 演奏データ	p.	28
	4-4-1.演奏データ書式	p.	28
	4-4-2.演奏データコマンド	p.	29
5	. PCM Voice データフォーマット	p.	36
	5 - 1 . ヘッダーフォーマット	p.	36
	5 - 2 . データフォーマット	p.	36
6	. 音色ファイルデータフォーマット	p.	37
	6 - 1 . ヘッダーフォーマット	p.	37
	6 - 2 . データフォーマット	p.	37
7	. サポートについて	p.	37

2.制御用ワークエリア構造

本製品は、ユーザプロセス用 SRAM 領域のヒープエリアの先頭から 4096[byte]を制御用ワークエリアとして使用します。

下記の表は、制御用ワークのメモリマップである。

変更の可能性は無いとは限らないので、アドレスは本製品付属のヘッダーファイルにて 定義されている定数を使用することが望ましい。

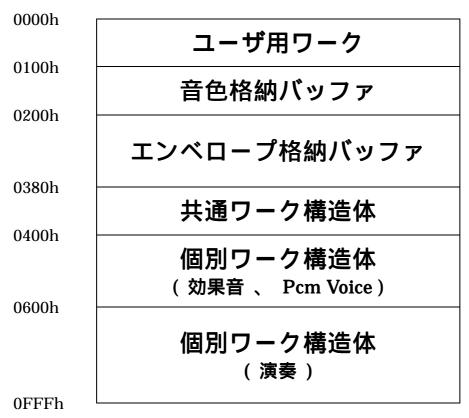


図2-1 制御用ワークエリア・メモリマップ

2 - 1 . ユーザ用ワーク

主にゲームなどのフラグ管理を目的とする領域である。

この領域は、ユーザプログラム及び、曲データからのランダムアクセスが可能である。 曲データ中からは、以下の機能を有す。

- ・コマンドの引数をワークから参照する。この時、引数は 8bit のアドレスを指定し、データは 8bit である。引数が 16bit の命令ではワーク参照はできない。
- ・任意のアドレスにデータを代入(mov.LD)することができる。
- ・任意のアドレスのデータを加算(add,ADD)することができる。
- ・任意のアドレスのデータを減算(sub,SUB)することができる。
- ・任意のアドレスのデータを論理積(and,AND)することができる。
- ・任意のアドレスのデータを論理和(or,OR)することができる。
- ・任意のアドレスのデータを排他的論理和(xor,XOR)することができる。
- ・任意のアドレスのデータをビットセット(SET)することができる。
- ・任意のアドレスのデータをビットリセット(RST)することができる。
- ・任意のアドレスのデータを比較(cmp,CP)することができる。
- ・任意のアドレスのデータをテスト(test)することができる。
- ・以上の演算結果による条件ループジャンプをすることができる。フラグは、Cy(オーバーフロー)、Ze(演算結果 0)が用意されている。

()中の記号は、小文字が8086系の命令、大文字がZ80系の命令コードに相当する。

2 - 2 . WS 内蔵 PCM 音色データ

WS 内蔵の PCM 波形データを記憶する領域である。

WTD 内部に $0 \sim 15$ 番までの 16 個の音色を登録することが可能である。 それぞれの音色は、16byte 1 組みのデータでありそれぞれが領域の先頭から順に 16 個格納されている。計 256byte の領域を有す。

2-3.エンベロープ制御用ワーク

本ドライバーは、ソフトウェアレベルでのエンベロープに対応しており、音程、音量と もにそ機能を有している。

エンベロープは、0~23 番まで登録することが可能であり、音程、音量また、演奏・効果音で共通のワークエリアを使用している。

それぞれの音色は、16byte 1 組みのデータでありそれぞれが領域の先頭から順に 24 個格納されている。計 384byte の領域を有す。

パラメータについて (次ページの表・図を参照)

・傾き :1回で変化するレベルの度合い

・速度 : 1回の変化に要する時間 (単位[step])。上位 1bit は、傾き方向。

・レベル:音程・音量の度合い。

音程 0(低い)~128(中央)~255(高い)

音量 0(無音)~255(最大)

以下に、エンベロープデータの構造を示す。

表2-3 エンベロープパラメータ

引数	名前	内容	範囲	初期値
no	number	音色番号	0 ~ 15	255
fl	First Level	Key On 時の出力レベル	0(小)~255(大)	-
ar	Attack Rate	Key On 時立ち上がりの早さ	0(遅)~255(早)	-
as	Attack Speed	Key On 時立ち上がりの早さ	1	1
al	Attack Level	Key On 時立ち上がりのレベル	0(小)~255(大)	255
dr	Decay Rate	1回目立ち下りの速さ	0(遅)~255(早)	-
ds	Decay Speed	1回目立ち下りの速さ	1	-1
dl	Decay Level	1回目立ち下りのレベル	0(小)~255(大)	-
sr	Sustain Rate	2回目立ち下りの速さ	0(遅)~255(早)	-
SS	Sustain Speed	2回目立ち下りの速さ	1	-1
sl	Sustain Level	2 回目立ち下りのレベル	0(小)~255(大)	0
rr	Release Rate	Key Off 後の立ち下りの速さ	0(遅)~255(早)	-
<i>rs</i>	Release Speed	Key Off 後の立ち下りの速さ	1	-1
rl	Release Level	Key Off 後の立ち下りのレベル	0(小)~255(大)	0
1	Speed について	増加方向	1(早)~127(遅)	
		減衰方向	-1(早)~-128(遅	<u>(</u>)

以下に、エンベロープ形状を示す。

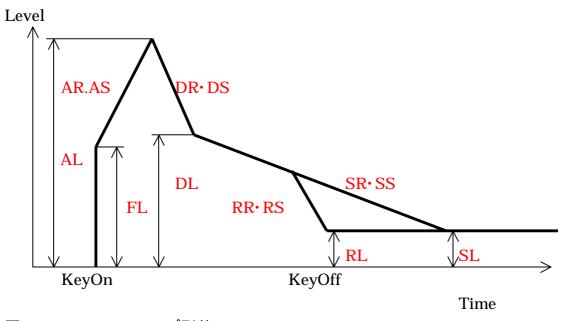


図2-3 エンベロープ形状

2 - 4 . パート共通構造体

WTDでは、システム全体の制御として「パート共通構造体」を有している。 以下にその内容を示す。

構造体定義

```
typedef struct {
```

```
int
            Flag;
                                /* Flag */
            ProgramOffset;
                                /* Program Offset Address */
      int
            ProgramSegment;
                                /* Program Segment Address */
      int
                                /* Music Offset Address*/
            MusicOffset;
      int
            MusicSegment;
                                /* Music Segment Address */
      int
            EffectOffset;
                                /* Effect Offset Address */
      int
      int
            EffectSegment;
                                /* Effect Segment Address */
                                /* Pcm Offset Address */
            PcmOffset;
      int
            PcmSegment:
                                /* Pcm Segment Address */
      int
                                /* 常駐解除禁止 */
      int
            StayOutMask;
      int
            OldIntvector[2]:
                                /* 前の割り込みベクタ */
                                /* 元のボーレート */
            OldCommBaudrate:
      int
            OldCommCansel;
                                /* 元のキャンセルパターン */
      int
            OldSoundMode:
                                /* 元のサウンドモード設定 */
      char
      char
            OldSoundOut:
                                /* 元のサウンド出力設定 */
      int
            OldSoundSweep;
                                /* 元のサウンド・sweep */
                                /* 元のサウンド・noise */
      char
            OldSoundNoise:
      char
            VolumeMusic:
                                /* ソフトウェア音量 演奏 */
            VolumeEffect:
                                /* ソフトウェア音量 効果音 */
      char
      char
            VolumePCM:
                                /* ソフトウェア音量 PCM */
                                /* テンポ */
      int
            Tempo;
                                /* テンポカウンタ */
      int
            TempoCounter;
            MusicPart:
                                /* 演奏のパート数(最大 20) */
      char
            EffectPart:
                                /* 効果音のパート数(最大 3) */
      char
} Wtd_Sys;
```

表 2 - 4 - 1 パート共通構造体

型	Name	内容	
int	Flag	bit 1 曲データを演奏中	
		bit 2 効果音を発生中	
		bit 3 PCM Vocie を発声中	
		bit 4 PCM Voice 終了	
		bit 5 MIDI マスク(現在未使用)	
		bit 6 未使用	
		bit 7 未使用	
		bit 8 未使用 bit 9 ch1 のチャンネルモードの状態	
		bit 10 ch2 のチャンネルモードの状態	
		bit 10 ch2 のチャンネルモードの状態 bit 11 ch3 のチャンネルモードの状態	
		bit 12 ch4 のチャンネルモードの状態	
		bit 13 効果音で ch1 を使用中	
		bit 14 効果音で ch2 を使用中	
		bit 15 効果音で ch3 を使用中	
		bit 16 効果音で ch4 を使用中	
int	ProgramOffset	ドライバのあるオフセットアドレス	
int	ProgramSegment	ドライバのあるセグメントアドレス	
int	MusicOffset	曲データのあるオフセットアドレス	
int	MusicSegment	曲データのあるセグメントアドレス	
int	EffectOffset	効果音データのあるオフセットアドレス	
int	EffectSegment	効果音データのあるセグメントアドレス	
int	PcmOffset	PCM Voice データのあるオフセットアドレス	
int	PcmSegment	PCM Voice データのあるセグメントアドレス	
int	StayOutMask	常駐解除の禁止状態(0:常駐解除可)(未使用)	
int	OldIntvector[2]	常駐前の割り込みベクトル	
int	OldCommBaudrate	常駐前の通信速度(未使用)	
int	OldCommCansel	常駐前の通信のキャンセルキーパターン(未使用)	
char	OldSoundMode	常駐前の WS 内蔵 PCM のチャンネルモード(未使用)	
char	OldSoundOut	常駐前の WS 内蔵 PCM の出力モード(未使用)	
int	OldSoundSweep		
char	OldSoundNoise	常駐前の WS 内蔵 PCM のノイズ値(未使用)	
char	VolumeMusic	演奏の音量 (0(無音) ~ 255(最大))	
char	VolumeEffect	効果音の音量 (0(無音) ~ 255(最大))	
char	VolumePCM	PCM Voice の音量(bit0,1:右の音量 / bit2,3:左の音量)	

int	Tempo	現在の割り込み周期(テンポに起因)
int	TempoCounter	PCM Voice 発声時のタイマーエミュレート用
char	MusicPart	演奏している曲のパート数。
char	EffectPart	発生している効果音のパート数。

2 - 5 . パート個別構造体

演奏処理用 20[ch]、効果音処理用 3[ch]、PCM Voice 処理用 1[ch]のそれぞれのトラックは、パート共通構造体とは別に個別の構造体「パート個別構造体」を有している。 以下にその内容を示す。

構造体定義

typedef struct {

int	FlagControl;	/* 00-01	フラグ */
char	FlagTai;	/* 02	タイフラグ */
char	FlagSharp;	/* 0 3	#フラグ */
char	FlagFlat;	/* 04	b フラグ */
char	Channel;	/* 05	チャンネル/トラック */
int	Address;	/* 06-07	演奏中のアドレス */
char	LoopCount[8];	/* 08-0F	ループ回数/PCM Adr */
char	Loop Count Pointer;	/* 10	上記ポインタ */
char	Program;	/* 11	音色 */
char	SweepLevel;	/* 12	スウィープ値/Jイズモード */
char	SweepTime;	/* 13	スウィープ時間 */
int	Leng;	/* 14-15	音長 */
int	LengCounter;	/* 16-1 7	音長カウンター */
int	LengDefault;	/* 18-19	デフォルトの音長 */
int	KeyOffTime;	/* 1A-1B	ゲートタイム制御値 */
int	KeyOnDelay;	/* 1C-1D	キーオンテ゛ィレイ */
char	KeyShift;	/* 1E	移調値 */
char	Key;	/* 1F	音程 */
char	KeySet[8];	/* 20-27	出力した音程 */
char	KeySetPointer;	/* 28	上記ポ インタ */
char	AcsentVelocity;	/* 29	アクセント値 */
int	BendSet;	/* 2A-2B	出力した周波数 */
int	Bend;	/* 2C-2D	指定周波数 */

	_		
int	BendDetune;	/* 2E-2F	ディチューン */
char	BendLfoDecayRate;	/* 30	LFO ディケイレイト */
char	BendLfoSpeedRate;	/* 31	LFO スピード */
int	BendLfoLevel;	/* 32-33	LFO 変位レベル */
char	BendLfoCount;	/* 34	LFO 変化回数 */
char	BendLfoRateCounter;	/* 35	LFO レイト用カウンタ */
int	BendLfoLevelSet;	/* 36-37	LFO 現在の変位レベル */
char	BendL fo Count Counter;	/* 38	LFO 回数用カウンタ */
char	BendEmbAddress;	/* 39	EMB 番号 (アドレス) */
char	BendEmbRate;	/* 3A	EMB レイト */
char	BendEmbCounter;	/* 3B	EMB カウンター */
char	BendEmbMaxMin;	/* 3C	EMB 最大 / 最小値 */
char	BendEmbLevelSet;	/* 3D	EMB 変位レベル */
char	Null_3E;	/* 3E	未使用 */
char	ExprPanSet;	/* 3F	出力/ヴェロシティー */
char	ExprSet;	/* 40	出力音量/エクスプレッション */
char	Expr;	/* 41	音量/エクスプレッション */
int	ExprDetune;	/* 42-43	音量増減値 */
char	ExprLfoDecayRate;	/* 44	LFO ディケイレイト */
char	ExprLfoSpeedRate;	/* 4 5	LFO スピード */
int	ExprLfoLevel;	/* 46-47	LFO 変位レベル */
char	ExprLfoCount;	/* 48	LFO 変化回数 */
char	ExprLfoRateCounter;	/* 49	LFO レイト用カウンタ */
int	ExprLfoLevelSet;	/* 4A-4B	LFO 現在の変位レベル */
char	ExprLfoCountCounter;	/* 4C	LFO 回数用カウンタ */
char	ExprEmbAddress;	/* 4D	EMB 番号 (アドレス) */
char	ExprEmbRate;	/* 4E	EMB レイト */
char	ExprEmbCounter;	/* 4F	EMB カウンター */
char	ExprEmbMaxMin;	/* 50	EMB 最大 / 最小値 */
char	ExprEmbLevelSet;	/* 51	EMB 変位レベル */
char	WorkAddress;	/* 52	ワークアドレス上位 8BIT */
char	OctaveSet;	/* 53	出力したオクターブ */
char	Octave;	/* 54	指定オクターブ */
char	GateTime8;	/* 55	ታ˙ −トタイム (Q,U) */
int	GateTimeStepLast;	/* 56-57	ケ - トタイム(q) */
int	GateTimeStepFirst;	/* 58-59	ケ - トタイム(u) */
char	VolumeUpDown	/*5A	プログログライ 相対音量の増減値 */
int	WTD_ModDecay	/*5A-5C	1日 x 3 日 重 0 2 日 / 8 1日 1 7 1日 末 7 1日 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
char	WTD_ModLevel	/*5D-3C /*5D	Eŷ ıb-ŷay b^ n */
char	Null_5E	/*5E	また。 */ ・
CHAI	Nuii_JĽ	/ JĽ	小区用 /

char	Null_5F	/* 5F	未使用 */
char	PanSet	/* 60	出力パンポット */
char	Pan	/* 61	パンポット */
int	PanDetune	/* 62-63	音量増減値 */
char	PanLfoDecayRate	/* 64	LFO ディケイレイト */
char	PanLfoSpeedRate	/* 65	LFO スピード */
int	PanLfoLevel	/* 66-67	LFO 変位レベル */
char	PanLfoCount	/* 68	LFO 変化回数 */
char	PanLfoRateCounter	/* 69	LFO レイト用カウンタ */
int	PanLfoLevelSet	/* 6A-6B	LFO 現在の変位レベル */
char	PanLfoCountCounter	/* 6C	LFO 回数用カウンタ */
char	PanEmbAddress	/* 6D	EMB 番号(アドレス) */
char	PanEmbRate	/* 6E	EMB レイト */
char	PanEmbCounter	/* 6F	EMB カウンター */
char	PanEmbMaxMin	/* 60	EMB 最大 / 最小値 */
char	PanEmbLevelSet	/* 61	EMB 変位レベル */

} Wtd;

表 2 - 4 - 2 パート個別構造体

1 2	マーと 八 1 個が1件を	_ '' '	
型	Name	内容	
int	FlagControl	bit 1	音程 LFO スイッチ
		bit 2	音程エンベロープスイッチ
		bit 3	音量 LFO スイッチ
		bit 4	音量エンベロープスイッチ
		bit 5	パン LFO スイッチ
		bit 6	パンエンベロープスイッチ
		bit 7	次のキーでアクセント(MIDI)
		bit 8	音程エンベロープ上位 1bit アドレス
		bit 9	音量エンベロープ上位 1bit アドレス
		bit 10	パンエンベロープ上位 1bit アドレス
		bit 11	音量が 0 になった(未使用)
		bit 12	次のコマンドでワークを参照する
		bit 13	以前のワーク演算で、オーバーフローした
		bit 14	以前のワーク演算で、0になった
		bit 15	このパートは効果音であるか?
		bit 16	演奏・発生終了
char	FlagTai	bit 0	タイフラグ
char	FlagSharp	bit 0,1	,~6 と順にド、レ、ミに対して、半音上げる。
char	FlagSharp	bit 0,1	,~6 と順にド、レ、ミに対して、半音上げる。

char	FlagFlat	bit 0,1,~6 と順にド、レ、ミに対して、半音下げる。
char	Channel	bit 0~3 チャンネル・トラック番号
		bit 7 0: MIDI / 1: WS 内蔵 PCM
int	Address	現在演奏しているアドレス
char	LoopCount[8]	演奏・効果音 : 残りループ回数(ネストは8回分)
long	PcmAddress	PCM Voice : 発生中のアドレス
long	PcmSize	PCM Voice : データのサイズ
char	LoopCountPointer	ループのネスト用のスタックポインタ
char	Program	MIDI:プログラム番号
char	Voice	PCM: 音色番号
char	SweepLevel	PCM ch2: Sweep レベル値
char	NoiseMode	PCM ch3: ノイズモード値
char	SweepTime	PCM: Sweep タイム値
int	Leng	現在の音長
int	LengCounter	音長制御用のカウンタ
int	LengDefalut	音長省略時の音長
int	KeyOffTime	ゲートタイム制御用
int	KeyOnDelay	音量のキーオンの遅延時間
char	KeyShift	移調(トランス)
char	Key	発生すべき KeyCode
char	KeySet[8]	今、実際に出力した KeyCode(8和音)
char	KeySetPointer	和音制御用のポインタ
char	AcsentVelocity	アクセント時の鍵盤を叩く強さ
int	BendSet	MIDI:出力したピッチベンド
int	FrectionSet	PCM: 出力した周波数
int	Bend	MIDI:指定したピッチベンド
int	Frection	PCM: 出力すべき周波数
int	BendDetune	音程に対するディチューン(MIDI は、Bend を使用。)
char	BendLfoDecayRate	音程 LFO 制御用 遅延時間
char	BendLfoSpeedRate	音程 LFO 制御用 1 回の変化に要する速度
int	BendLfoLevel	音程 LFO 制御用 1 回の変化量
char	BendLfoCount	音程 LFO 制御用 変化回数
char	BendLfoRateCounter	音程 LFO 制御用 速度制御用のカウンタ
int	BendLfoLevelSet	音程 LFO 制御用 出力した変化量
char	BendLfoCountCounter	
		= · · · · · · · · · · · · · · · · ·

char	BendEmbAddress	音程エンベロープ	パターンのアドレス
char	BendEmbRate	音程エンベロープ	1回の変化に要する速度
char	BendEmbCounter	音程エンベロープ	速度制御用のカウンタ
char	BendEmbMaxMin	音程エンベロープ	変化の最大・最小値
char	BendEmbLevelSet	音程エンベロープ	出力した変化量
char	Mull_3E	未使用	
char	ExprPanSet	PCM:実際に LSI に	書き込んだ値
char	Velocity	MIDI:鍵盤をたたく強	食さ
char	ExprSet	出力したエクスプレッ	ション
char	Expr	指定したエクスプレッ	ション
int	ExprDetune	エクスプレッションに	対する変化量
char	ExprLfoDecayRate	音量 LFO 制御用	遅延時間
char	ExprLfoSpeedRate	音量 LFO 制御用	1回の変化に要する速度
int	ExprLfoLevel	音量 LFO 制御用	1回の変化量
char	ExprLfoCount	音量 LFO 制御用	变化回数
char	ExprLfoRateCounter	音量 LFO 制御用	速度制御用のカウンタ
int	ExprLfoLevelSet	音量 LFO 制御用	出力した変化量
char	ExprLfoCountCounter	· 音量 LFO 制御用	感化回数制御用のカウンタ
char	ExprEmbAddress	音量エンベロープ	パターンのアドレス
char	ExprEmbRate	音量エンベロープ	1回の変化に要する速度
char	ExprEmbCounter	音量エンベロープ	速度制御用のカウンタ
char	ExprEmbMaxMin	音量エンベロープ	変化の最大・最小値
char	ExprEmbLevelSet	音量エンベロープ	出力した変化量
char	WorkAddress	ワークコマンド使用時	の上位 8bit
char	OctaveSet	出力したオクターブ	
char	Octave	指定したオクターブ	
char	GateTime8	'Q','U'コマンドで指定し	
int	GateTimeStepLast	'q'コマンドで指定した	数值
int	GateTimeStepFirst	'u'コマンドで指定した	数值
char	VolumeUpDown	相対音量の増減値	
int	ModDecay	モシ゛ュレーション ディケイレイト	
char	ModLevel	モシ゛ュレーション レヘ゛ル	
char	Null_5E	未使用	
-			

char	Null_5F	未使用
char	PanSet	出力パンポット */
char	Pan	パンポット */
int	PanDetune	音量増減値 */
char	PanLfoDecayRate	LFO ディケイレイト */
char	PanLfoSpeedRate	LFOスピード */
int	PanLfoLevel	LFO 変位レベル */
char	PanLfoCount	LFO 変化回数 */
char	PanLfoRateCounter	LFO レイト用カウンタ */
int	PanLfoLevelSet	LFO 現在の変位レベル */
char	PanL fo Count Counter	LFO 回数用カウンタ */
char	PanEmbAddress	EMB 番号 (アドレス) */
char	PanEmbRate	EMB レイト */
char	PanEmbCounter	EMB カウンター */
char	PanEmbMaxMin	EMB 最大 / 最小値 */
char	PanEmbLevelSet	EMB 変位レベル */

3. IL ファンクション

wtdIL は、C言語で呼ばれることを前提としたアセンブラで記述されています。アセンブラで呼ぶ場合は、引数はスタックに入れて呼んで下さい。返値は Wonder Witch 付属のCコンパイラの仕様で返されます。

返値レジスタ仕様 char型ax (ah=00h) int型 ax long型 dxax

int wtdIL.Stay();

<引数>

無し

<返値>

int エラーコード

0x0000 正常終了

0x0001 heap 領域が足りない。

<処理>

ドライバーを常駐する。

呼び出すプログラムは、ヒープ領域に 4096byte 以上の空き領域がある必要がある。ドライバーはヒープ領域の先頭から 4096byte を制御用ワークエリアとして使用する。

又、必ず、ユーザプロセスでこの IL を使用しなければならず、ユーザシェルである RunnableIL では常駐してはならない。

注意: ・常駐後は、以下の機能に対してユーザはアクセスしてはならない。

サウンド関連

通信関連

HBLANK タイマー割り込み制御関連

int wtdIL.StayOut();

<引数>

無し

<返値>

int エラーコード 0x0000 正常終了 0x0001 常駐していない

<処理>

ドライバーを常駐解除する。

現在は、常駐未チェックであるため、常駐せずにこの機能を呼ぶことは危険なので注意 すること。

プロセス終了、子プロセスの起動、又、スリープ等のプロセスが変更される処理の前は、本 IL を必ず常駐解除する必要がある。

子プロセス・新規プロセスでも引き続き使用した場合は、別途、そのプロセスで常駐をしなければならない。これは、制御用ワークエリアを現在起動しているプロセスの SRAM に確保している為である。

void wtdIL.Init();

<引数・返値>

無し

<処理>

ドライバーを初期化する。

char wtdIL.MusicPlay(char far *Music);

<引数>

char far *Music 演奏データのあるアドレス

<返値>

char エラーコード

0x00 正常終了

0x01 WTD の演奏データではない。

0x02 データのバージョンがドライバーより高い。

<処理>

演奏を開始する。

<処理内容>

演奏用構造体のセット & キーオフ & 演奏フラグのセット

void wtdIL.MusicStop();

<引数・返値>

無し

<処理>

演奏を終了する。

<処理内容>

演奏フラグをリセット & 音量を0にする。

char wtdIL.EffectPlay(char far *Effect)

<引数>

char far *Effect データのあるアドレス

<返値>

char エラーコード(wtdIL.MusicPlay と同じ)

<処理>

効果音を発生する。

<処理内容>

演奏用パートマスクのセット 発生用構造体のセット & キーオフ & 効果音フラグのセット

void wtdIL.EffectStop();

<引数・返値>

無し

<処理>

発生を止める。

<処理内容>

効果音フラグをリセット & 使っていたパートに対して以下の処理 演奏用パートマスクのリセット 現在出力されるべき数値を出力

char wtdIL.PcmPlay(char far *Pcm)

<引数>

char far *Pcm データのあるアドレス

<返値>

char エラーコード(0:正常終了 / その他:異常終了)

<処理>

効果音を発生する。

<処理内容>

演奏用パートマスクのセット 発生用構造体のセット & キーオフ & 効果音フラグのセット

void wtdIL.PcmStop();

<引数・返値>

無し

<処理>

発生を止める。

<処理内容>

PCM フラグをリセット & 使っていたパートに対して以下の処理 演奏用パートマスクのリセット 現在出力されるべき数値を出力 char wtdIL.PcmVoiceSet(char no,char far *wave);

<引数>

int no 音色番号(0~15)

char far *wave 音色データ格納アドレス (FreyaBIOS 仕様)

<返値>

char エラーコード

<処理>

音色をドライバーのワークに格納する。エラーコードは以下の通り。

00h 正常終了

11h 番号が異常

char wtdIL.SoftEmbSet(char no,char far *emb);

<引数>

int no 音色番号(0~23)

char far *emb エンベロープデータ格納アドレス(WTD_Emb 構造体)

<返値>

char エラーコード(wtdIL.PcmVoiceSet と同じ)

<処理>

エンベロープデータをドライバーのワークに格納する。

char far *wtdIL.ChangeFar(void far *add);

<引数>

char far *add ファーアドレス

<返値>

far * ファーアドレス

<処理>

ファーアドレスのオフセットを、0000h に変換する。

void wtdIL.SoundSetChannel(int mode);

<引数>

int mode サウンド BIOS ah=01h と一緒

<返値>

無し

<処理>

サウンド BIOS を利用してモードを設定する。

int wtdIL.SoundGetChannel();

<引数>

無し

<返値>

int サウンド BIOS ah=02h と一緒

<処理>

サウンド BIOS を利用してモードを取得する。

void wtdIL.SoundSetOutput(int mode);

<引数>

int mode サウンド BIOS ah=03h と一緒

<返値>

無し

<処理>

サウンド BIOS を利用してモードを設定する。

int wtdIL.SoundGetOutput(int mode);

<引数>

無し

<返値>

int サウンド BIOS ah=04h と一緒

<処理>

サウンド BIOS を利用してモードを取得する。

int wtdIL.SoundGetRandom();

<引数>

無し

<返値>

int サウンド BIOS ah=0Eh と一緒

<処理>

サウンド BIOS を利用してチャンネル4の疑似乱数を取得する。

$void \quad wtdIL. SetPlayMode (int \ mode); \\$

<引数>

int mode 演奏モード 00h MIDI 有りモード その他 MIDI 無しモード

<返値>

無し

<処理>

モードをセットする

現在、ドライバー内部ではこの数値は使われていない。

int wtdIL.GetPlayMode();

<引数>

無し

<返値>

int モード (wrdIL.SetPlayMode と同じ)

<処理>

モードを所得する

現在、ドライバー内部ではこの数値は使われていない。

void wtdIL.SetMusicVolume(char volume);

<引数>

char volume 音量 (0(小)~255(大))

<返値>

無し

<処理>

メインのソフトウェア音量を設定する。

ユーザがこのファンクションで指定する数値を管理することでフィードバック処理などが おこなえる。

int wtdIL.GetMusicVolume();

<引数>

無し

<返値>

char 音量 (0 (小) ~ 2 5 5 (大))

<処理>

メインのソフトウェア音量を所得する。

void wtdIL.SetEffectVolume(char volume);

<引数>

char volume 音量 (0(小)~255(大))

<返値>

無し

<処理>

効果音のソフトウェア音量を設定する。

int wtdIL.GetEffectVolume();

<引数>

無し

<返値>

char 音量 (0 (小) ~ 2 5 5 (大))

<処理>

効果音のソフトウェア音量を取得する。

void wtdIL.SetPcmVolume(char volume);

<引数>

char volume bit 0,1 右の音量(0~3)

bit 2,3 左の音量(0~3)

<返値>

無し

<処理>

Pcm のハードウェア音量を設定する。

int wtdIL.GetPcmVolume();

<引数>

無し

<返値>

char bit 0,1 右の音量(0~3)

bit 2,3 左の音量(0~3)

<処理>

Pcm のハードウェア音量を取得する。

4.曲・効果音データフォーマット

4-1.ヘッダーフォーマット

以下にヘッダーのフォーマット及び構造体定義を示す。

構造体定義

typedef struct{

char	Name[4];	/* 00-03h	:選別子 "'WTD',0" */
char	VersionN;	/* 04h	:Version 整数部 */
char	VersionS;	/* 05h	:Version 小数部 */
int	Extr;	/* 06-07h	:拡張ヘッダサイズ */
char	Emb;	/* 08h	:エンベロープ数量 */
char	Voice;	/* 09h	:波形データ数量 */
char	Part;	/* 0Ah	:パート数 */
char	TimeBase;	/* 0Bh	:4分音符の分割数 */
void	*ExtrAdr;	/* 0C-0Dh	:拡張ヘッダのアドレス */
char	*DataAdr;	/* 0E-0Fh	:データのアドレス */
void	*(*PartAdr);	/* 10-11h	:曲データ先頭アドレスのアドレス */

} WTD_Mus;

表4-1 ヘッダーフォーマット

address	型	内容	
0000h ~ 0003h	n char	'WTD',0	;データ判別用
0004h	char	データバージョン 整数部	;バージョン違いによる暴走対策
0005h	char	データバージョン 小数部	;バージョン違いによる暴走対策
0006h	int	拡張ヘッダデータ数量	;拡張ヘッダのデータ数(byte 単位)
0008h	char	ソフトエンベロープ数量	;エンベロープの定義数(17byte 単位)
0009h	char	WS 内蔵 PCM 音色数量	;音色の定義数(17byte 単位)
000Ah	char	パート数	;パート数(現在は 20)
000Bh	char	Time base	;4 分音符の分割数
000Ch	*void	拡張ヘッダ	;拡張ヘッダ格納アドレス
000Eh	*void	音色,エンベロープ定義の先頭	;定義データ格納アドレス
0010h	*void	トラックのアドレス	Track1 ;パート数だけ定義がある。
0012h	*void	トラックのアドレス	Track2 ;パート数だけ定義がある。
		•••	•••
????h~ ????h		データ領域 ポインタはこ(の領域の任意アドレスを指す。

27

4-2.拡張ヘッダー

将来の拡張性のために確保した領域である。

Address Data

0006h word 拡張ヘッダのサイズ(単位:Byte)

000Ch word 拡張ヘッダの先頭アドレス

現在は、未使用となっている。

4 - 3 . 定義データ

ドライバー本体に転送するソフトウェア・エンベロープ形状データ及び、WS 内蔵 PCM 波形データを定義する領域である。

Address Data

0008h byte 定義しているエンベロープの数量

0009h byte 定義している WS 内蔵 PCM 音色の波形の数量

000Eh word 上記定義データの存在しているアドレス

音色、エンベロープ共に 17Byte 1 組みの構造体であり、先頭 1 Byte は音色若しくはエンベロープの番号であり、残りの 16Byte は音色の波形データ、又は、エンベロープ形状となる。番号は、MML中に記述する番号と同一にしなければならない。

各定義の為の構造体は、「WS内蔵PCM音色波形データ」、「エンベロープ形状データ」の順に格納しなければならない。

備考:

音色についてのデータの書式は本書2-2項を参照。 エンベロープについてのデータの書式は本書2-3項を参照。

4 - 4 . 演奏データ

演奏すべきデータを格納する領域である。

Address Data

000Ah byte 演奏するトラック数

000Bh byte 4分音符の分割数

0010h word Track 1 の先頭アドレス 0012h word Track 2 の先頭アドレス

...... Track の数量だけ、アドレスを順に記述する。

以下に演奏データのコマンドを説明する。

4 - 4 - 1 . 音階データ書式

以下に、音階データの書式を示す。

表4-4-1 音階データ書式について

	717	V · - ·	
bit	Data	Catego	oly
bit0-2	0	r	休符
	1	c	F
	2	d	u
	3	e	Ξ.
	4	f	ファ
	5	g	ソ
	6	a	ラ
	7	b	シ
bit3-4	0		何も無し
	1	#	シャープ
	2	b	フラット
	3		ナチュラル
bit5		&	次、キーオフをしない。
bit6		1	次に来る数値は音長(byte or word)
bit7	1 固定		

bit 6 = 'H'(音長指定有り)の引数について

ドライバー内部では、まず 1[byte]のみデータ取得を行う。このとき、データが 000h(0x00) ~ 0Feh(0xFE)の場合は、この数値が音長となる。取得したデータが、0FFh(0xFF)であった場合は、次の 2[byte]のデータ(インテル方式)を読み込み、この 16[bit]の数値を音長とする。

例 080h 音長 = 1 2 8

0FFh,000h,001h 音長 = 2 5 6

これは、'l'(0x6C,06Ch)コマンドにも相当する。

4 - 4 - 2 . 演奏コマンド

Comm	and	Version	Information
0x21	!	Ver,0,01	次のコマンドの引数をワーク参照にする。このとき、コマ
			ンドの引数はワークアドレスの下位 8bit として使われる。
0x22	11	Ver,0.01	ワークアドレスの上位 8bit を指定する。このとき、0x00
			以外の値を指定した場合の動作は保証しない。
	byte	ワー	クアドレス上位 8bit
0x27	1	Ver,0.01	次の音符のみに対してベロシティーを指定する。
	byte	ベロ	シティー
0x28	(Ver,0.01	エクスプレッションまたは音量を減衰させる。差分は、
			0x78 コマンドにて指定する。
0x29)	Ver,0.01	エクスプレッションまたは音量を増加させる。差分は、
			0x78 コマンドにて指定する。
0x2A	*	Ver,0.04	LFO の On/Off を設定する。
	byte	0: a	音程 / 1: 音量 / 2:パンポット
	byte	00	Off / 1On
0x2F	/	Ver,0.05	エンベロープの On/Off を設定する。
	byte	0:	音程 / 1: 音量 / 2:パンポット
	byte	00	Off / 1On

0x30	0	Ver,1.00	ワークに数値を代入する。
	byte	ワー:	クアドレス
	byte	代人	<i>する数値</i>
0x31	1	Ver, 1.00	ワークに数値を加算する。
	byte	ワー:	クアドレス
	byte	加算	する数値
0x32	2	Ver, 1.00	ワークに数値を減算する。
	byte	ワー:	クアドレス
	byte	減算	する数値
0x33	3	Ver,1.00	ワークに数値を論理積する。
	byte	ワー:	クアドレス
	byte	論理和	<i>積する数値</i>
0x34	4	Ver,1.00	ワークに数値を論理和する。
	byte	ワー:	クアドレス
	byte	論理和	和する数値
0x35	5	Ver, 1.00	ワークに数値を排他的論理和する。
	byte	<i>ワー:</i>	クアドレス
	byte	排他的	的論理和する数値
0x36	6	Ver, 1.00	ワークをビットセットする。
	byte	<i>ワー:</i>	クアドレス
	byte	ビッ	トセットするビット
0x37	7	Ver, 1.00	ワークにビットリセットする。
	byte		クアドレス
	byte	ビッ	トリセットするビット
0x38	8	Ver, 1.00	ワークと数値を比較する。
	byte	ワー:	クアドレス
	byte	比較	する数値
0x39	9	Ver,1.00	ワークにビットテストする。
	byte		クアドレス
	byte	ビッ	トテストする数値

02 1			
0x3A	:	Ver,0.03	最後にループを抜ける。
	word	0x51	フ <i>コマンドのアドレス。</i>
0x3B	;	Ver,1.00	WTD_Ctrl_Flag の下位 8bit と条件を比較し一致した場合、
			ループを抜ける。
	byte	条件	
	word	0x51	フ <i>コマンドのアドレス。</i>
0x3C	<	Ver,0.01	オクターブを下げる
0x3E	>	Ver,0.01	オクターブを上げる。
0x40	@	Ver,0.01	音色を指定する。
	byte	音色	番号(PCM 0 ~ 15 / MIDI 0 ~ 127)
0x42	В	Ver,0.08	ベンド及びベンドレンジを設定する。
	word	<i>bit 15</i>	0:Bend Range を省略する。 / 1:設定する。
		<i>bit 0-13</i>	Bend (0(低)~8192(中央)~16383(高))
	(byte))	Bend Range(前引数 bit15='1'のときのみ指定する。)
0x43	С	Ver,0.01	チャンネルおよびトラックを設定する。
	byte	bit 0-3 チャ	ンネル/トラック
		bit 4-7 0000	O :外部 MIDI 音源 Port 1
		~	(未対応)
			(未対応)
			0 : 内蔵 PCM 音源
0x44	D	Ver,0.01	周波数に対して変化量を指定する。
	word		量(-16384 ~ 16383)
0x45	E	Ver,0.05	エンベロープを指定する。
	byte		音程 / 1: 音量 / 2:パンポット
	byte		ベロープ番号(0~23)
0x46	F	Ver,0.08	音量を設定する。
	byte	<i>音量</i>	(0 ~ 127)
0x47	G	Ver,0.08	チャンネルプレッシャーを設定する。
	byte	プレ	ッシャー(0 ~ 127)
0x48	Н	Ver,0.08	バンクセレクトを行う。
	byte	Ban	k MSB
	· ·		LICE
	byte	Ban	k LSB
0x4B	byte K	Ver,0.01	<i>k LSB</i> キーオンの遅延時間を設定する。

0x4C	L	Ver,0.01	演奏終了、又は無限ループ。
	word	0000<	·h> : 演奏終了
		Other	: ループ先のアドレス
0x4D	M	Ver,1.00	モジュレーションを指定する。
	byte	モジュ	レーション
	word	ディク	イ・レイト
0x4E	N	Ver,0.08	ノン・レジスタード・パラメータの設定
	byte	NRPN	N LSB
	byte	NPRN	N MSB
	byte	NPRN	l Data
0x4F	О	Ver,0.08	ソヌーテートを指定する。
	byte	0 : Off	f / 1:On
0x50	P	Ver,0.03	MIDI: ダンパースイッチ / PCM: チャンネルモード
	byte	bit 1 スイッ	<i>「チ</i>
0x51	Q	Ver,0.01	ゲートタイム / 8 分割
	byte	ゲート	- タイム(1~8)
0x52	R	Ver,0.08	ブレス・コントローラ
	byte	ブレス	<i>【コントローラ</i>
0x53	S	Ver,0.08	ソフトを指定する。
	byte	0 : Off	f / 1:On
0x54	T	Ver,0.08	フット・コントローラ
	byte	フット	・・コントローラ
0x55	U	Ver,0.01	ゲートタイム / 100分割
	byte	ゲート	- タイム(1~100)
0x56	V	Ver,0.01	音量に対する変化量を指定する。
	word	変化量	₹(-16384 ~ 16383)
0x58	X	Ver,0.05	エクスクルーシブの送信
	byte	データ	<i>゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚</i> ゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚゚
	byte[s.	ize] エクス	マクルーシブ・データ(サイズ分)(0xF0,0xF7 は不要)
0x59	W	Ver,0.08	バランス
	byte	バラン	<i>'</i> ス
0x5A	Z	Ver,0.05	バイナリーデータの送信
		a .	- 11
	byte	データ	<i>"サイズ</i>

0x5B	[Ver,0.03	ループ開始位置
	byte	ループ	· · · 回数
0x5D]	Ver,0.03	ループの終了位置
	word	0x5B 2	コマンドのアドレス
0x5F	_	Ver,0.01	 音程のシフト量を設定する。
	byte	シフト	<u>量</u>
0x6B	k	Ver,0.01	KeyOn 時のベロシティーを指定する。
	byte	ベロシ	ティー
0x6C	l	Ver,0.01	音長省略時の音長を指定する。
	byte	0x00	音長=0[step] 和音発生時に使用する。
		0x01 ~	OxFE 音長
		0xFF	2Byte で音長を指定する。
	(word) 音長(前引数が、0xFF の時のみ指定する。)
0x6D	m	Ver,0.04	音程の揺らぎを設定する。
	byte	0:音标	程 / 1: 音量 / 2:パンポット
	byte	Decay	Rate
	byte	Speed	
	word	Level	
	byte	Count	
0x6E	n	Ver,0.01	ノイズモードを指定する。
	byte	ノイズ	デモード(0 ~ 7)
0x6F	0	Ver,0.01	オクターブを指定する。
	byte	オクタ	<i>1 − ブ(-2 ~ 9)</i>
0x70	p	Ver,0.01	パンポットを指定する。
	byte	パンポ	プット (0(右) ~ 64(中央) ~ 127(左))
0x71	q	Ver,0.01	ゲートタイム 「音長ー指定した数値」[step]発音する。
	word	ゲート	タイム(0~65535)
0x73	S	Ver,0.05	スイープモードを設定する。
	byte	Level	
	byte	Rate	
0x74	t	Ver,0.01	テンポを設定する。
	word	割り込	み周期 (H-BLANK 12[kHz])
0x75	u	Ver,0.01	ゲートタイム 「指定した数値」[step]発音する。
	word	ゲート	タイム(0(半永久),1~65535)

0x76	V	Ver,0.01	エクスプレッション / PCM 音量を指定する。
	byte	エクス	スプレッション/音量 (0~127)
0x78	X	Ver,0.05	相対音量の差分値を指定する。
	byte	差分值	
0x79	y	Ver,0.05	コントロールチェンジをする。
	byte	レジス	<i>79</i>
	byte	データ	7
0x7B	{	Ver,0.08	臨時記号(半音)の初期値を設定する。
	byte	bit 0 F	
		bit 1 $$	
		~ ~	~ ~
		bit 6 シ	
		bit 7 0 : Sh	arp set / 1 : Flat set

5. PCM Voice データフォーマット

Microsoft 社の'wav'形式のファイルを採用している。対応しているフォーマットは以下の仕様のファイルのみであるので留意すること。

- ・量子化数 8 [bit]
- ・チャンネル数 1 [ch] (モノラル) サンプリングレイトは如何なるファイルも 12 [kHz]として再生する。

本ドライバーでは、'fmt 'チャンク及び'data'チャンクがファイルの先頭から 64 [kByte] 以内に存在していなければならない。データチャンクのサイズは、論理的には 4 [Gbyte] まで対応しているが、80186CPU 及び、FreyaOS,BIOS がそれを許さない。ファイルサイズは、384[kByte]の壁は越えられない。

PCM Voice の制御は、12[kHz]で H-BLANK(タイマー)割り込みをかけることにより 12[kHz]のサンプリングレイトを実現している。このとき、音楽の演奏処理および効果音 処理は、割り込み処理内部でタイマーをエミュレーションすることでテンポ処理を行うため、割り込み処理が非常に重たくなる。メインルーチンは、このことを留意した上でアプリケーションを開発しなければならない。

6. 音色ファイルフォーマット

6-1.ヘッダーフォーマット

無し。

6-2.データフォーマット

0000h~000Fh 音色番号 0 番の音色データ

0010h~001Fh 音色番号 1 番の音色データ

0020h~002Fh 音色番号 2 番の音色データ

• • •

00F0h~00FFh 音色番号 15 番の音色データ

7.サポートについて

本製品についてのユーザサポート及び技術サポートは、FSPNET 及び、ユーザサポート BBS にて行っております。また、他ユーザとの交流も兼ねてどうぞご利用下さい。

FSPNET について

WTD のパッケージ付属の FSPNET.TXT をご一読下さい。

連絡先

URL http://www.digitalis.jp/ (将来)

http://homepage1.nifty.com/~sha_w/WTD/ (暫定)

E-mail sha_w@nifty.com

<u>memo</u>

<u>memo</u>

作者略歴

渡部 篤史

昭和54 2月4日生

平成 11 東京都立工業高等専門学校 機械工学科卒業

半導体メーカに就職 半導体技術本部

平成 12 同人チーム Digitalis に参加

主な作品

「蛸 Project」(都立高専エレクトロニクス研究部)

「Fm Sound Player (FSP)」(個人)

Wonder Swan Total Sound Driver

Developer's Manual

2001年5月 4日 Version 0.01 2001年1月 7日 Version 1.01

発 行 Digitalis発行者 大串 公徳作 者 渡部 篤史渡辺 伊織

印刷 グランド印刷(株) TUM 事業部

Standard Edition 無料

Pro.Edition 製本無し 定価 (本体 ¥700 / 即売会特価 ¥500)

Professional Edition 定価 (本体 ¥1,600/即売会特価 ¥1,200)

Developer's Edition 定価 (本体 ¥20,000)

製本マニュアル 定価 (本体 ¥1,200/即売会特価 ¥1,000)

万一、落丁・乱丁の際にはお取り替えしいたします。

本製品の内容を無断で複製複写することは、著作者及び発行者の権利を侵害することがあります。 その場合には、あらかじめ当サークル宛に承諾をお求めください。