



古雪峰
Xuefeng Gu



基本信息

生日：1995.12.28
性别：男
住址：上海交通大学闵行校区
电话：15821928131
邮箱：guxuefeng@sjtu.edu.cn
学历：硕士研究生
成绩：36/237



奖励荣誉

1. 上海交通大学校级三好学生
2. 上海交通大学优秀共青团员
3. 校级 B 等奖学金
4. 国家励志奖学金



社团经历

1. 学生体育总会-外联部 部长
负责招募志愿者，组织策划协会的团建活动



教育背景

EDUCATION

本科：2015-2019 上海交通大学 机械工程
硕士：2019-2022 上海交通大学 智能汽车研究所



实习经历

EXPERIENCE

2020.4– 2020.8 安徽海博智能科技有限责任公司 算法研发部

1. 在采掘面矿车无人驾驶局部路径规划中，改进 DWA 路径规划算法，能够精准地将矿车倒车至指定位置和指定角度，解决了传统 DWA 算法无法精准控制车辆在终点位置的朝向问题。算法至今在所有无人矿车上稳定运行。

2021.3– 至今 蔚来汽车 自动驾驶算法部

1. 在车道线地图构建中，搭建 ROS 代码框架，使用卡尔曼滤波算法以及车辆换道判断算法，利用自车轨迹和周围车辆轨迹在车道线缺失的场景下建立车道线地图，并更新原车道线地图。



项目/比赛经历

PROJECT PRACTICE

1. 2021.03 2021 华为软件精英挑战赛 上合赛区 32 强二等奖
在公有云服务商为用户提供虚拟机服务问题中，自己负责整体策略的讨论，虚拟机迁移算法的编写，以及虚拟机的部分部署算法编写。
2. 2019.08 美的开放式创新大赛 2019 上海站 特等奖
在 DeepWind 厨房空调实现空调的跟人送风作品中，自己负责智能语音控制模块算法的编写，以及 3D 模型的建立和渲染。
3. 2019.10 2019 国际（苏州）智能驾驶技术创新大赛 环卫车组应用创新奖
在智能无人清扫车系统中，自己主要负责基于高程差算法的激光雷达占据栅格地图的生成，RRT*算法的局部路径规划避障。并根据障碍物稍微移动会多次触发 RRT*重规划的问题，改进了栅格地图构建算法以及障碍物判断策略。



个人技能

PERSONAL SKILLS

- ★ 大学英语四/六级 (CET-4/6)
- ★ 熟悉 C++编程，STL 标准库使用
- ★ 熟悉 ROS，CAN 通信
- ★ 熟悉常用路径规划及跟踪算法
- ★ 熟悉《视觉 SLAM 十四讲》，激光 SLAM 和视觉 SLAM 原理，以及相应的主流开源框架如 ORB-SLAM，LOAM、Lego-LOAM 等原理。
- ★ 熟悉数据结构