Chapter12正交向量与子空间

Section1.正交的概念

Subsection1.向量正交

实际上我们在初高中就已经知道向量正交的概念:

- 从几何上理解:两向量垂直即向量正交
- 从代数上理解:两向量点乘为0

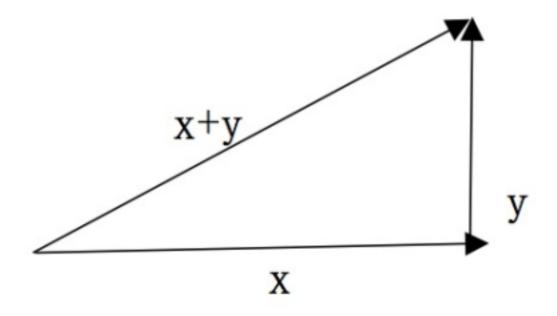
那么我们稍微规范点描述,定义是内积为0, $x^Ty=0$,那么这两个向量互相正交。而这种正交在几何上表现为垂直。

显然零向量与任意向量都是正交的。

prove:为什么内积为0与向量垂直是等价的?

首先有几个重要的前提知识:

- 矩阵乘法拥有分配律, $\mathbb{D}(A+B)(C+D) = AB + AD + BC + BD$
- 括号的转置等于转置的括号,即 $(A+B)^T = A^T + B^T$
- 向量的模的平方等于内积, $\mathbf{p}|x|^2 = x^T x$



现在我们来做证明:

根据勾股定理,有:

$$x^2 + y^2 = (x + y)^2$$

根据向量的模与内积的关系,原式可以写为:

$$x^T x + y^T y = (x + y)^T (x + y)$$

根据上面的有关定理我们做一些化简最后得到:

$$x^T y + y^T x = 0$$

而实际上 $x^Ty = y^Tx$ (毕竟x = 5y垂直和y = 5x年直是没有区别的),那么可以得到:

$$x^Ty=0$$

Subsection2.空间正交

这里我们需要把正交的概念再明确一下,其实我们对于**正交**的定义的分类不是分为什么"空间的,向量的",实际上我们已经在前面学过了子空间的概念,无论是三维空间的直线还是平面都是一种*subspace*,因此我们应该把正交的定义规范一下:

正交:若某空间(此空间为内积空间)中两向量的内积为0,则它们正交。类似地,若某空间(内积空间)中的向量v与子空间A中的每个向量"都"正交,那么这个向量和子空间A正交。

若内积空间的子空间A和B满足一者中的每个向量"都"与另一者正交,那么它们互为正交子空间。

所以我们需要注意到:

垂直不是正交的定义!两个空间的任意向量的内积为0才是真正的定义,向量的正交往往才是垂直的。

比如说,我们考虑三维平面直角坐标系中的*xoy*平面与*yoz*平面,他们显然是垂直的,但是他们并不是任意向量两两垂直,例如最简单的例子,我取他们的共同向量*y*轴,这显然内积不为0。

最后我们探究子空间中的正交情况,先简单地以 \mathbb{R}^2 的子空间为例, \mathbb{R}^2 的子空间有三种:整个平面 D .过原点的直线 L .零向量。

就这三个子空间而言,显然 L 和 D 是不可能正交的,因为 L 就在平面 D 上,但 L 和零向量, \mathbb{D} 和零向量是正交的。此外, L 和 L' 之间也可能是正交的:两条直线需要在原点处互相垂直。

Subsection3.矩阵的四个基本子空间的正交情况

结论:

一个矩阵,其零空间与行空间是正交的,它们之间的关系类似于将一个空间一分为二所得到的两个子空间(互为正交补)。左零空间与列空间的关系是同理的。

证明:

$$Ax = egin{bmatrix} \operatorname{row1 \ of \ A} \\ \operatorname{row2 \ of \ A} \\ \vdots \\ \operatorname{rowm \ of \ A} \end{bmatrix} egin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = egin{bmatrix} \operatorname{row1 \ of \ A} \cdot x \\ \operatorname{row2 \ of \ A} \cdot x \\ \vdots \\ \operatorname{rowm \ of \ A} \cdot x \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}$$

因此行空间与零空间的任意向量的内积为0,因此说明零空间与行空间正交。

而左零空间与列空间通过 $A^Ty=0$ 即可说明。

正交补:

在Chapter08四个基本子空间中我们介绍了四个基本子空间的维数,而巧合的是:

$$dim(N(A/A^T)) + dim(C(A^T/A)) = n/m$$

即零空间与行空间的维数和为n,而左零空间与列空间的为m,而且他们互相正交。

例如:

设
$$A = egin{bmatrix} 1 & 2 & 5 \ 2 & 4 & 10 \end{bmatrix}, Ax = 0$$
可写为: $\begin{bmatrix} 1 & 2 & 5 \ 2 & 4 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \ x_2 \ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \ 0 \ 0 \end{bmatrix}$

一眼就可以看出, A^{\top} 的秩为 1,所以其行空间是 1 维的,其零空间是 2 维的(可以理解为垂直于向量[1 2 5] $^{\top}$ 的一个平面),行空间维数与零空间维数相加为 3。而有意思的是行空间和零空间中的向量都是 3 维的,因此说明这两个空间互补成功,一个的垂直向量被另外一个空间完完全全描述。

因此我们称行空间和零空间是ℝⁿ里的正交补,是因为行空间和零空间正交且这两个子空间的维数之和为n。举个简单的例子,三维空间中两条过原点的互相垂直的直线显然是相互正交的,但这两条直线对应的空间却不能被称为正交补,正交补的补就意味着,对于其中一个向量空间 S,另外一个向量空间 T 则包含了所有垂直于 S 的向量而不是部分。一分为二描述了一种彻底的程度。