

# Chapter 2

## Divide and Conquer



王子磊 (Zilei Wang)

Email: [zlwang@ustc.edu.cn](mailto:zlwang@ustc.edu.cn)

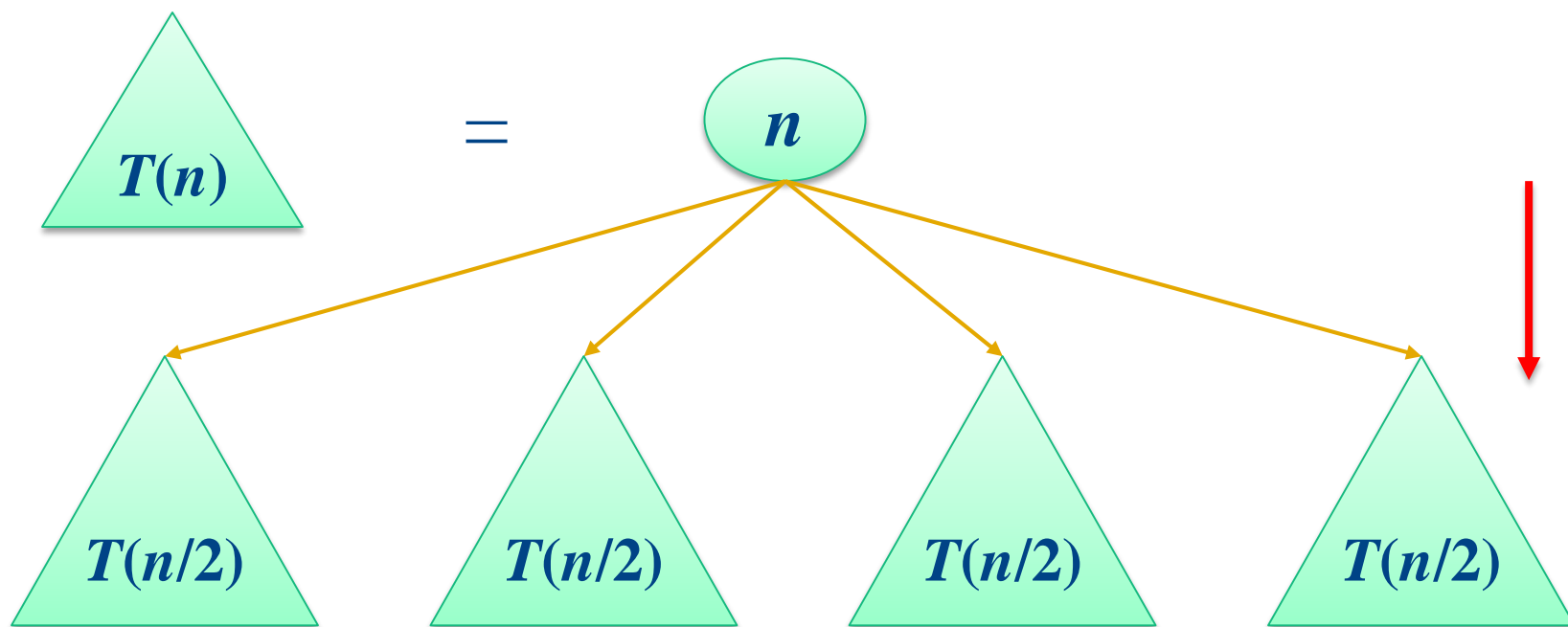
<http://vim.ustc.edu.cn/>

# 学习要点

- ❖ 理解递归的概念
- ❖ 掌握设计有效算法的分治策略
- ❖ 通过下面的范例学习分治策略设计技巧
  - (1) 二分搜索技术
  - (2) 大整数乘
  - (3) Strassen 矩阵乘法
  - (4) 棋盘覆盖
  - (5) 合并排序和快速排序
  - (6) 线性时间选择
  - (7) 最接近点对问题
  - (8) 循环赛日程表

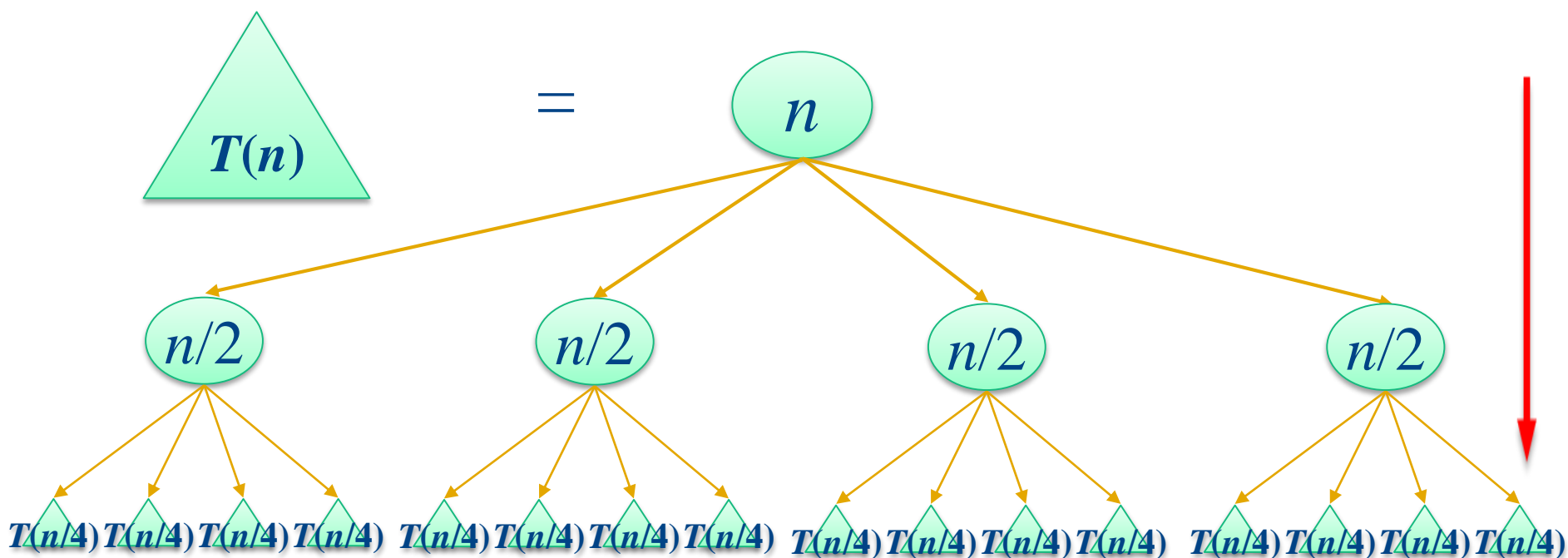
# 算法总体思想

- ❖ 对这  $k$  个子问题分别求解：如果子问题的规模仍然不够小，则再划分为  $k$  个子问题，如此递归的进行下去，直到问题规模足够小，很容易求出其解为止



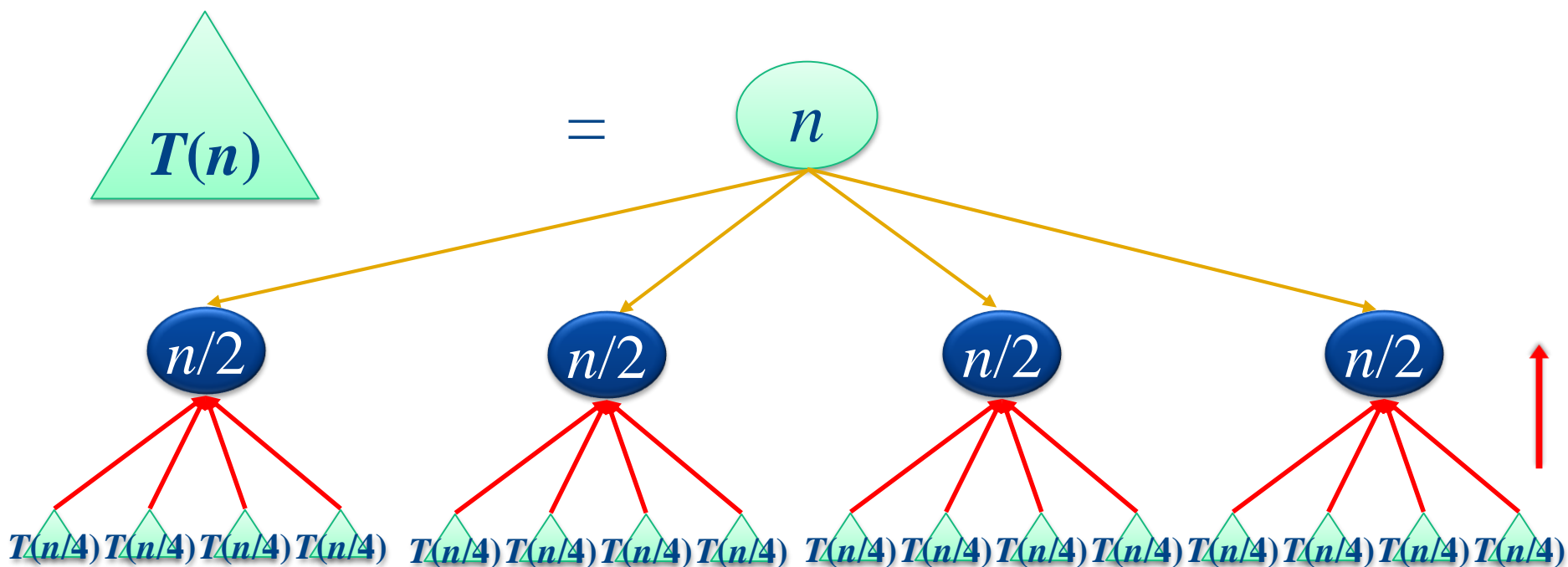
# 算法总体思想

- ❖ 对这  $k$  个子问题分别求解：如果子问题的规模仍然不够小，则再划分为  $k$  个子问题，如此递归的进行下去，直到问题规模足够小，很容易求出其解为止



# 算法总体思想

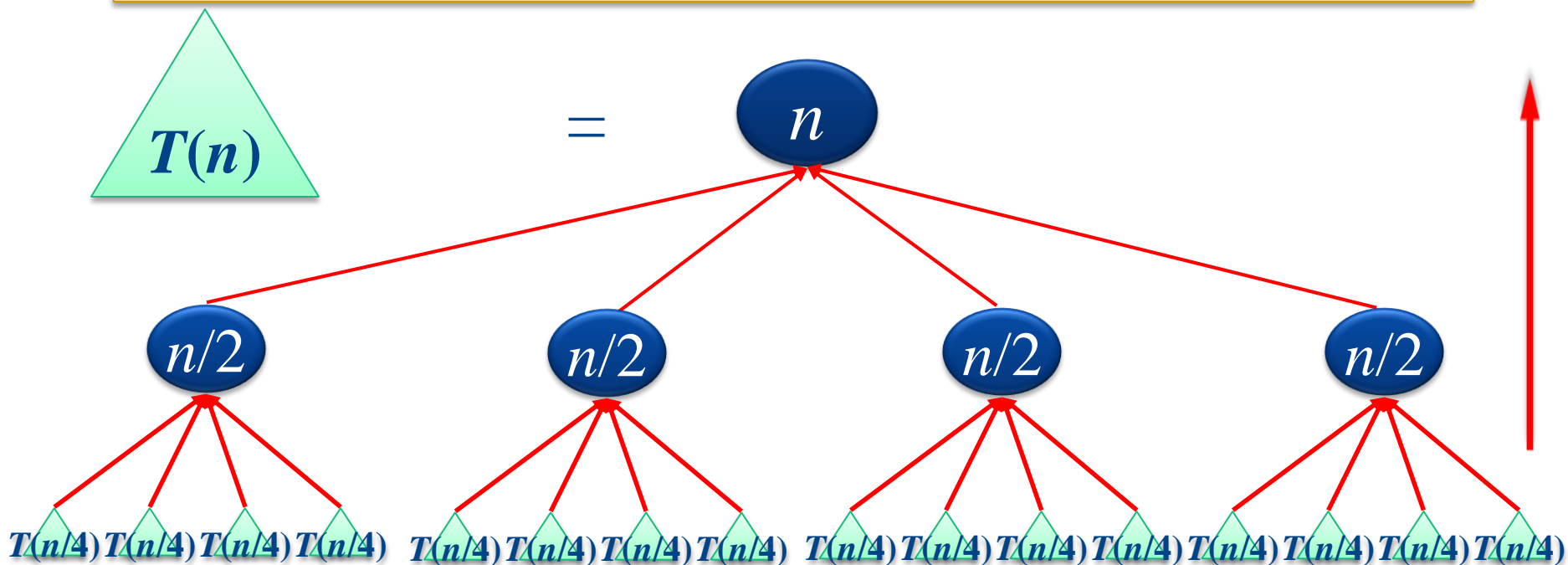
- ❖ 将求出的小规模的问题的解合并为一个更大规模的问题的解，自底向上逐步求出原来问题的解



# 算法总体思想

- ❖ 将求出的小规模的问题的解合并为一个更大规模的问题的解，自底向上逐步求出原来问题的解

分治法的设计思想是，将一个难以直接解决的大问题，分割成一些规模较小的相同问题，以便各个击破，分而治之



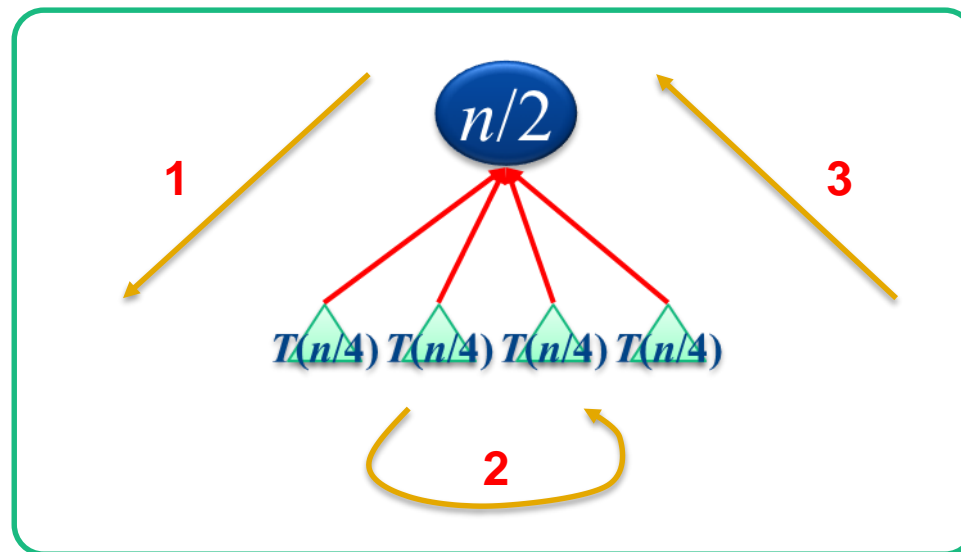
# 递归的概念

- ❖ 直接或间接地调用自身的算法称为**递归算法**；用函数自身给出定义的函数称为**递归函数**
- ❖ 分治法产生的子问题往往是原问题的较小模式，这就为使用递归技术提供了方便
  - 在这种情况下，反复应用分治手段，可以使子问题与原问题**类型一致**而其规模却不断缩小，最终使子问题缩小到很容易直接求出其解
  - 自然导致递归过程的产生
- ❖ 分治与递归像一对孪生兄弟，经常同时应用在算法设计之中，并由此产生许多高效算法

# 递归的概念

## ❖ 分治的基本过程

- Divide: 将问题规模变小
- Conquer: 递归的处理小规模问题
- Combine: 将小规模问题的解合并为原始问题的解





# 递归的概念

## 例1 阶乘函数

阶乘函数可递归地定义为：

$$n! = \begin{cases} 1 & n = 0 \\ n(n-1)! & n > 0 \end{cases}$$

边界条件

递归方程

边界条件与递归方程是递归函数的二个要素，递归函数只有具备了这两个要素，才能在有限次计算后得出结果

# 递归的概念

## 例2 Fibonacci数列

无穷数列1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, ....., 称为Fibonacci数列。它可以递归地定义为:

$$F(n) = \begin{cases} 1 & n = 0 \\ 1 & n = 1 \\ F(n-1) + F(n-2) & n > 1 \end{cases}$$

边界条件

递归方程

第 n 个 Fibonacci 数可递归地计算如下:

```
1.  int fibonacci(int n)
2.  {
3.      if (n <= 1) return 1;
4.      return fibonacci(n-1)+fibonacci(n-2);
5.  }
```

# Fibonacci 实现

## ❖ 非递归调用

### ■ 自底向上

- $T(n) = T(n - 1) + 1 = \Theta(n)$

### ■ 幂运算求解

- $$\begin{bmatrix} F_{n+1} & F_n \\ F_n & F_{n-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^{n+1}$$

- proof by induction

- 幂运算

- $y = x^n$

- $T(n) = T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(1) = \Theta(\log n)$

# 递归的概念

## 例3 Ackerman函数

当一个函数及它的一个变量是由函数自身定义时，称这个函数是双递归函数

Ackerman函数 $A(n, m)$ 定义如下：

$$\left\{ \begin{array}{ll} A(1,0) = 2 \\ A(0, m) = 1 & m \geq 0 \\ A(n,0) = n + 2 & n \geq 2 \\ A(n, m) = A(A(n-1, m), m-1) & n, m \geq 1 \end{array} \right.$$

# 递归的概念

## 例3 Ackerman函数

前 2 例中的函数都可以找到相应的非递归方式定义：

$$n! = 1 \cdot 2 \cdot 3 \cdots (n-1) \cdot n$$

$$F(n) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \left( \frac{1+\sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} - \left( \frac{1-\sqrt{5}}{2} \right)^{n+1} \right)$$

本例中的Ackerman函数却无法找到非递归的定义！

# 递归的概念

## 例3 Ackerman函数

❖  $A(n, m)$  自变量  $m$  的每一个值都定义了一个单变量函数：

- $m=0$  时,  $A(n, 0)=n+2$
- $m=1$  时,  $A(n, 1)=A(A(n-1, 1), 0)=A(n-1, 1)+2$ , 和  $A(1, 1)=2$   
故:  $A(n, 1)=2*n$
- $m=2$  时,  $A(n, 2)=A(A(n-1, 2), 1)=2A(n-1, 2)$ , 和  
 $A(1, 2)=A(A(0, 2), 1)=A(1, 1)=2$ , 故:  $A(n, 2)=2^n$

$$\underbrace{2^{2^{\cdot^{\cdot^2}}}}_n$$

- $m=3$  时, 类似的可以推出
- $m=4$  时,  $A(n, 4)$  的增长速度非常快, 以至于没有适当的数学式子来表示这一函数

# 递归的概念

## 例3 Ackerman函数

- ❖ 定义单变量的 Ackerman 函数  $A(n)$  为,  $A(n)=A(n, n)$
- ❖ 定义其逆函数  $\alpha(n)$  为:  $\alpha(n)=\min\{k \mid A(k)\geq n\}$ , 即  $\alpha(n)$  是使  $n\leq A(k)$  成立的最小的  $k$  值
- ❖  $\alpha(n)$  在复杂度分析中常遇到
  - 对于通常所见到的正整数  $n$ , 有  $\alpha(n)\leq 4$
  - 但在理论上  $\alpha(n)$  没有上界, 随着  $n$  的增加, 它以难以想象的慢速度趋向正无穷大

# 递归的概念

## 例4 排列问题

设计一个递归算法生成  $n$  个元素  $\{r_1, r_2, \dots, r_n\}$  的全排列

设  $R = \{r_1, r_2, \dots, r_n\}$  是要进行排列的  $n$  个元素,  $R_i = R - \{r_i\}$ , 集合  $X$  中元素的全排列记为  $\text{perm}(X)$ ;  $(r_i)\text{perm}(X)$  表示在全排列  $\text{perm}(X)$  的每一个排列前加上前缀得到的排列

$R$  的全排列可归纳定义如下:

当  $n=1$  时,  $\text{perm}(R)=(r)$ , 其中  $r$  是集合  $R$  中唯一的元素

当  $n>1$  时,  $\text{perm}(R)$  由  $(r_1)\text{perm}(R_1)$ ,  $(r_2)\text{perm}(R_2)$ , ...,  $(r_n)\text{perm}(R_n)$  构成



# 递归的概念

## 例5 整数划分问题

将正整数 $n$ 表示成一系列正整数之和： $n=n_1+n_2+\dots+n_k$ ，  
其中  $n_1\geq n_2\geq\dots\geq n_k\geq 1$ ， $k\geq 1$

正整数 $n$ 的这种表示称为正整数 $n$ 的划分，求正整数 $n$ 的不同划分个数

例如正整数6有如下11种不同的划分：

6;

5+1;

4+2, 4+1+1;

3+3, 3+2+1, 3+1+1+1;

2+2+2, 2+2+1+1, 2+1+1+1+1;

1+1+1+1+1+1

# 递归的概念

## 例5 整数划分问题

前面的几个例子中，问题本身都具有比较明显的递归关系，因而容易用递归函数直接求解

在本例中，如果设  $p(n)$  为正整数  $n$  的划分数，则难以找到递归关系，因此考虑增加一个自变量：将最大加数  $n_1$  不大于  $m$  的划分个数记作  $q(n, m)$ ，可以建立  $q(n, m)$  的如下递归关系：

$$(1) q(n, 1) = 1, n \geq 1;$$

当最大加数  $n_1$  不大于 1 时，任何正整数  $n$  只有一种划分形式，

即

$$n = \overbrace{1+1+\cdots+1}^n$$

$$(2) q(n, m) = q(n, n), m \geq n;$$

最大加数  $n_1$  实际上不能大于  $n$ ，因此， $q(1, m) = 1$

# 递归的概念

## 例5 整数划分问题

前面的几个例子中，问题本身都具有比较明显的递归关系，因而容易用递归函数直接求解

在本例中，如果设  $p(n)$  为正整数  $n$  的划分数，则难以找到递归关系，因此考虑增加一个自变量：将最大加数  $n_1$  不大于  $m$  的划分个数记作  $q(n, m)$ ，可以建立  $q(n, m)$  的如下递归关系：

$$(3) \quad q(n, n) = 1 + q(n, n-1);$$

正整数  $n$  的划分由  $n_1 = n$  的划分和  $n_1 \leq n-1$  的划分组成

$$(4) \quad q(n, m) = q(n, m-1) + q(n-m, m), \quad n > m > 1;$$

正整数  $n$  的最大加数  $n_1$  不大于  $m$  的划分由  $n_1 \leq m-1$  的划分和  $n_1 = m$  的划分组成

# 递归的概念

## 例5 整数划分问题

前面的几个例子中，问题本身都具有比较明显的递归关系，因而容易用递归函数直接求解

在本例中，如果设  $p(n)$  为正整数  $n$  的划分数，则难以找到递归关系，因此考虑增加一个自变量：将最大加数  $n_1$  不大于  $m$  的划分个数记作  $q(n, m)$ ，可以建立  $q(n, m)$  的如下递归关系：

$$q(n, m) = \begin{cases} 1 & n = 1, m = 1 \\ q(n, n) & n < m \\ 1 + q(n, n - 1) & n = m \\ q(n, m - 1) + q(n - m, m) & n > m > 1 \end{cases}$$

正整数  $n$  的划分数  $p(n) = q(n, n)$

# 递归的概念

## 例6 Hanoi塔问题

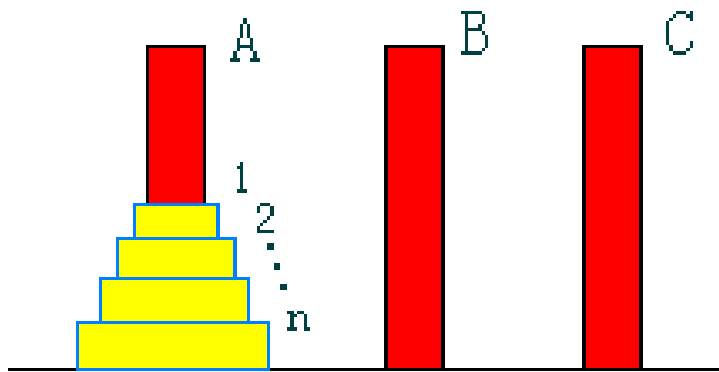
设  $a, b, c$  是3个塔座。开始时，在塔座  $a$  上有一叠共  $n$  个圆盘，这些圆盘自下而上，由大到小地叠在一起；各圆盘从小到大编号为  $1, 2, \dots, n$ ，现要求将塔座  $a$  上的这一叠圆盘移到塔座  $b$  上，并仍按同样顺序叠置。在移动圆盘时应遵守以下移动规则：

中任一塔座上

规则1：每次只能移动1个圆盘

规则2：任何时刻都不允许将较大的圆盘压在较小的圆盘之上

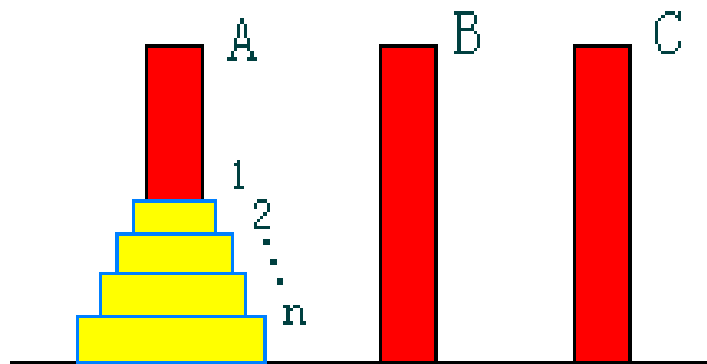
规则3：在满足移动规则1和2的前提下，可将圆盘移至  $a, b, c$  中任一塔座上



# 递归的概念

## 例6 Hanoi塔问题

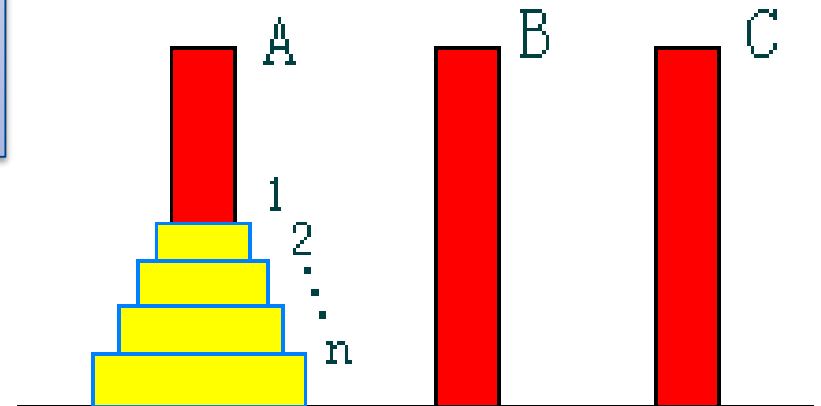
- 当  $n=1$  时，问题比较简单，此时，只要将编号为 1 的圆盘从塔座 a 直接移至塔座 b 上即可
- 当  $n>1$  时，需要利用塔座 c 作为辅助塔座，此时若能设法将  $n-1$  个较小的圆盘依照移动规则从塔座 a 移至塔座 c，然后，将剩下的最大圆盘从塔座 a 移至塔座 b，最后，再设法将  $n-1$  个较小的圆盘依照移动规则从塔座 c 移至塔座 b
- 由此可见， $n$  个圆盘的移动问题可分为 2 次  $n-1$  个圆盘的移动问题，这又可以递归地用上述方法来做，由此可以设计出解 Hanoi 塔问题的递归算法



# 递归的概念

## 例6 Hanoi塔问题

```
1. void hanoi(int n, int a, int b, int c)
2. {
3.     if (n > 0)
4.     {
5.         hanoi(n-1, a, c, b);
6.         move(a,b);
7.         hanoi(n-1, c, b, a);
8.     }
9. }
```



# 递归小结

## 优点:

结构清晰，可读性强，而且容易用数学归纳法来证明算法的正确性，因此它为设计算法、调试程序带来很大方便

## 缺点:

递归算法的运行效率较低，无论是耗费的计算时间还是占用的存储空间都比非递归算法要多



# 递归小结

## 解决方法：

在递归算法中消除递归调用，使其转化为非递归算法

### 1、采用一个用户定义的栈来模拟系统的递归调用工作栈

该方法通用性强，但本质上还是递归，只不过人工做了本来由编译器做的事情，优化效果不明显

### 2、用迭代来实现递归函数

后一种方法在时空复杂度上均有较大改善，但其适用范围有限

# 分治法的适用条件

分治法所能解决的问题一般具有以下几个特征：

- ❖ 该问题的**规模**缩小到一定的程度就可以容易地解决
- ❖ 该问题可以分解为若干个规模较小的**相同**问题，即该问题具有最优子结构性质
- ❖ 利用该问题分解出的子问题的解可以**合并**为该问题的解
- ❖ 该问题所分解出的各个子问题是**相互独立**的，即子问题之间不包含公共的子问题

这条特征涉及到分治法的效率，如果各子问题是不独立的，则分治法要做许多不必要的工作，重复地解公共的子问题，此时虽然也可用分治法，但一般用动态规划较好

# 分治法的基本步骤

**divide-and-conquer(P)**

```
{  
  if ( | P | <= n0) adhoc(P); //解决小规模的问题  
  divide P into smaller sub-instances P1,P2,...,Pk; //分解问题  
  for (i=1, i<=k, i++)  
    yi=divide-and-conquer(Pi); //递归的解各子问题  
  return merge(y1,...,yk); //将各子问题的解合并为原问题的解  
}
```

人们从大量实践中发现，在用分治法设计算法时，最好使子问题的规模大致相同，即将一个问题分成大小相等的  $k$  个子问题的处理方法是行之有效的

这种使子问题规模大致相等的做法是出自一种 **平衡(balancing)** 子问题的思想，它几乎总是比子问题规模不等的做法要好

# 分治法的复杂性分析

分治法将规模为  $n$  的问题分成  $k$  个规模为  $n/m$  的子问题去解

设分解阈值  $n_0=1$ ，且 adhoc 解规模为 1 的问题耗费 1 个单位时间；再设将原问题分解为  $k$  个子问题，以及 **divide** 原问题 and 用 **merge** 将  $k$  个子问题的解合并为原问题的解需用  $f(n)$  个单位时间

用  $T(n)$  表示该分治法解规模为  $|P|=n$  的问题所需的计算时间，则有：

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n = 1 \\ kT(n/m) + f(n) & n > 1 \end{cases}$$

应用主定理求得方程的解

# 二分搜索技术

给定已按升序排好序的  $n$  个元素  $a[0:n-1]$ ，现要在这  $n$  个元素中找出一特定元素  $x$

- 分析：
- ❖ 该问题的规模缩小到一定的程度就可以容易地解决
  - ❖ 该问题可以分解为若干个规模较小的相同问题
  - ❖ 分解出的子问题的解可以合并为原问题的解
  - ❖ 分解出的各个子问题是相互独立的

分析：比较  $x$  和  $a$  的中间元素  $a[mid]$ ，若  $x=a[mid]$ ，则  $x$  在  $L$  中的位置就是  $mid$ ；如果  $x<a[mid]$ ，由于  $a$  是递增排序的，因此假如  $x$  在  $a$  中的话， $x$  必然排在  $a[mid]$  的前面，所以我们只要在  $a[mid]$  的前面查找  $x$  即可；如果  $x>a[mid]$ ，同理我们只要在  $a[mid]$  的后面查找  $x$  即可。无论是在前面还是后面查找  $x$ ，其方法都和  $a$  中查找  $x$  一样，只不过是查找的规模缩小了。这就说明了此问题满足分治法的第二个和第三个适用条件

分析：很显然此问题分解出的子问题相互独立，即在  $a[i]$  的前面或后面查找  $x$  是独立的子问题，因此满足分治法的第四个适用条件

# 二分搜索技术

给定已按升序排好序的  $n$  个元素  $a[0:n-1]$ ，现要在这  $n$  个元素中找出一特定元素  $x$

据此容易设计出二分搜索算法：

```
template<class Type>
int BinarySearch(Type a[], const Type& x, int l, int r)
{
    while (r >= l){
        int m = (l+r)/2;
        if (x == a[m]) return m;
        if (x < a[m]) r = m-1; else l = m+1;
    }
    return -1;
}
```

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(1)$$

## 算法复杂度分析：

每执行一次算法的while循环，待搜索数组的大小减少一半。因此，在最坏情况下，while循环被执行了 $O(\log n)$ 次。循环体内运算需要 $O(1)$ 时间，因此整个算法在最坏情况下的计算时间复杂度为 $O(\log n)$

# 大整数的乘法

请设计一个有效的算法，可以进行两个  $n$  位大整数的乘法运算

❖ 小学的方法:  $O(n^2)$

✗ 效率太低

❖ 分治

复杂度分析

X

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n = 1 \\ 4T(n/2) + O(n) & n > 1 \end{cases}$$

Y

$$T(n) = O(n^2) \quad \text{✗ 没有改进}$$

$$X = a 2^{n/2} + b \quad Y = c 2^{n/2} + d$$

$$XY = ac 2^n + (ad + bc) 2^{n/2} + bd$$



# 大整数的乘法

请设计一个有效的算法，可以进行两个  $n$  位大整数的乘法运算

◆ 小学的方法:  $O(n^2)$

✗ 效率太低

◆ 分治法:

复杂度分析

X

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n = 1 \\ 3T(n/2) + O(n) & n > 1 \end{cases}$$

$$T(n) = O(n^{\log_2 3}) = O(n^{1.59}) \quad \checkmark \text{ 较大的改进}$$

1.  $XY = ac 2^n + ((a-c)(b-a) + ac + ba) 2^{n/2} + bd$
2.  $XY = ac 2^n + ((a+c)(b+d) - ac - bd) 2^{n/2} + bd$

细节问题: 两个  $XY$  的复杂度都是  $O(n^{\log_2 3})$ , 但考虑到  $a+c, b+d$  可能得到  $m+1$  位的结果, 使问题的规模变大, 故不选择第2种方案



# 大整数的乘法

请设计一个有效的算法，可以进行两个  $n$  位大整数的乘法运算

◆ 小学的方法:  $O(n^2)$

✗ 效率太低

◆ 分治法:  $O(n^{1.59})$

✓ 较大的改进

◆ 更快的方法??

➤ 如果将大整数分成更多段，用更复杂的方式把它们组合起来，将有可能得到更优的算法

➤ 这个思想产生了快速傅利叶变换 (Fast Fourier Transform)

➤ 该方法也可以看作是一个复杂的分治算法

# Strassen 矩阵乘法

◆ 传统方法:  $O(n^3)$

A 和 B 的乘积矩阵 C 中的元素  $C[i,j]$  定义为:

$$C[i][j] = \sum_{k=1}^n A[i][k]B[k][j]$$

若依此定义来计算 A 和 B 的乘积矩阵 C, 则每计算 C 的一个元素  $C[i][j]$ , 需要做  $n$  次乘法和  $n-1$  次加法  
因此, 算出矩阵 C 的  $n^2$  个元素所需的计算时间为  $O(n^3)$

# Strassen矩阵乘法

◆ 传统方法:  $O(n^3)$

◆ 分治法:

使用与上例类似的技术, 将矩阵 A, B 和 C 中每一矩阵都分块成

复杂度分析

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n = 2 \\ 8T(n/2) + O(n^2) & n > 2 \end{cases}$$

$$T(n) = O(n^3)$$

由此可得

$$C_{11} = A_{11}B_{11} + A_{12}B_{21}$$

$$C_{12} = A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22}$$

$$C_{21} = A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21}$$

$$C_{22} = A_{21}B_{12} + A_{22}B_{22}$$

# Strassen矩阵乘法

◆ 传统方法:  $O(n^3)$

◆ 分治法:

为了降低时间复杂度, 必须减少乘法的次数

复杂度分析

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n = 2 \\ 7T(n/2) + O(n^2) & n > 2 \end{cases}$$

$$T(n) = O(n^{\log_2 7}) = O(n^{2.81}) \checkmark \text{较大的改进}$$

$$M_3 = (A_{21} + A_{22})B_{11}$$

$$M_4 = A_{22}(B_{21} - B_{11})$$

$$M_5 = (A_{11} + A_{22})(B_{11} + B_{22})$$

$$M_6 = (A_{12} - A_{22})(B_{21} + B_{22})$$

$$M_7 = (A_{11} - A_{21})(B_{11} + B_{12})$$



$$C_{12} = M_1 + M_2$$

$$C_{21} = M_3 + M_4$$

$$C_{22} = M_5 + M_1 - M_3 - M_7$$

# Strassen矩阵乘法

◆ 传统方法:  $O(n^3)$

◆ 分治法:  $O(n^{2.81})$

◆ 更快的方法??

➤ Hopcroft 和 Kerr 已经证明(1971), 计算 2 个  $2 \times 2$  矩阵的乘积, 7 次乘法是必要的

➤ 因此, 要想进一步改进矩阵乘法的时间复杂性, 就不能再基于计算  $2 \times 2$  矩阵的 7 次乘法这样的方法了, 或许应当研究  $3 \times 3$  或  $5 \times 5$  矩阵的更好算法

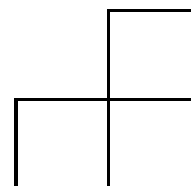
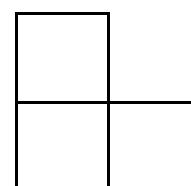
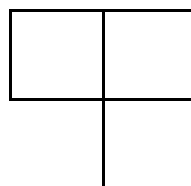
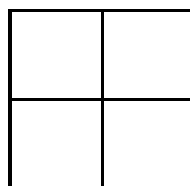
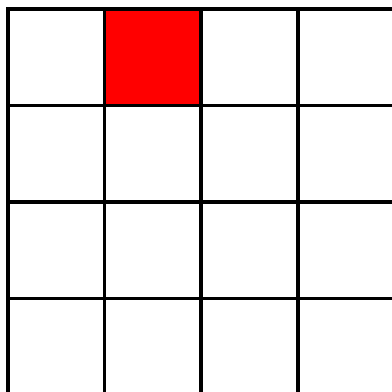
➤ 在 Strassen 之后又有许多算法改进了矩阵乘法的计算时间复杂性

➤ 目前最好的计算时间上界是  $O(n^{2.376})$

➤ 是否能找到  $O(n^2)$  的算法?

# 棋盘覆盖

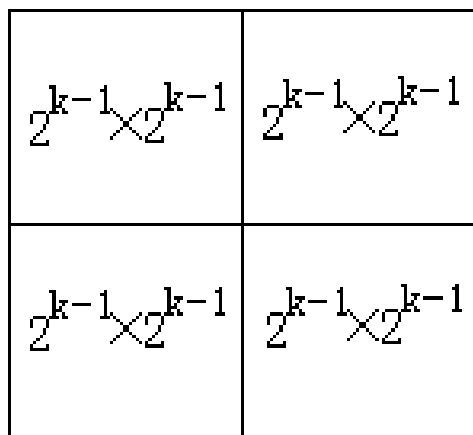
在一个 $2^k \times 2^k$ 个方格组成的棋盘，恰有一个方格与其它方格不同，称该方格为一特殊方格，且称该棋盘为一特殊棋盘。在棋盘覆盖问题中，要用图示的4种不同形态的L型骨牌覆盖给定的特殊棋盘上除特殊方格以外的所有方格，且任何2个L型骨牌不得重叠覆盖



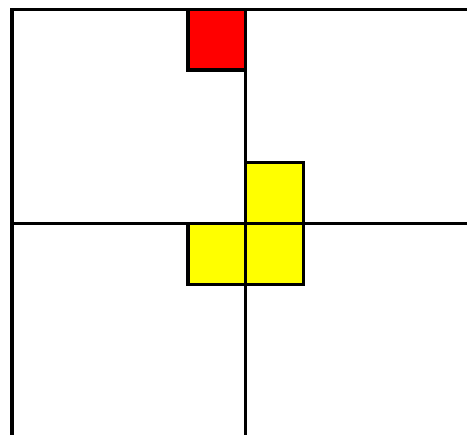
# 棋盘覆盖

当 $k > 0$ 时，将 $2^k \times 2^k$ 棋盘分割为4个 $2^{k-1} \times 2^{k-1}$ 子棋盘(a)所示。

特殊方格必位于4个较小子棋盘之一中，其余3个子棋盘中无特殊方格。为了将这3个无特殊方格的子棋盘转化为特殊棋盘，可以用一个L型骨牌覆盖这3个较小棋盘的会合处，如(b)所示，从而将原问题转化为4个较小规模的棋盘覆盖问题。递归地使用这种分割，直至棋盘简化为棋盘 $1 \times 1$ 。



(a)



(b)

# 棋盘覆盖

```
void chessBoard(int tr, int tc, int dr, int dc, int size)
```

```
{
    board[tr + s - 1][tc + s] = t;
    // 覆盖其余方格
    chessBoard(tr, tc+s, tr+s-1, tc+s, s);}
    // 覆盖左下角子棋盘

    if (dr < tr + s && dc >= tc + s)
    // 特殊方格在此棋盘中
    chessBoard(tr, tc+s, dr, dc, s);
    else { // 此棋盘中无特殊方格
        // 用 t 号 L 型骨牌覆盖左下角
        board[tr + s - 1][tc + s - 1] = t;
        // 覆盖其余方格
        chessBoard(tr, tc, tr+s-1, tc+s-1, s);}
    // 覆盖左上角子棋盘

    if (dr >= tr + s && dc >= tc + s)
    // 特殊方格在此棋盘中
    chessBoard(tr+s, tc+s, dr, dc, s);
    else { // 用 t 号 L 型骨牌覆盖左上角
        board[tr + s][tc + s] = t;
        // 覆盖其余方格
        chessBoard(tr+s, tc+s, tr+s, tc+s, s);}
}
```

## 复杂度分析

$$T(k) = \begin{cases} O(1) & k = 0 \\ 4T(k-1) + O(1) & k > 0 \end{cases}$$

$T(n) = O(4^k)$  渐进意义下的最优算法



# 合并排序

**基本思想：** 将待排序元素分成大小大致相同的 2 个子集合，分别对 2 个子集合进行排序，最终将排好序的子集合合并成为所要求的排好序的集合

## 复杂度分析

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n \leq 1 \\ 2T(n/2) + O(n) & n > 1 \end{cases}$$

$T(n)=O(n\log n)$  渐进意义下的最优算法

```
1. void  
2. {  
3.  
4.  
5.  
6.     mergeSort(a, i+1, right);  
7.     merge(a, b, left, i, right); //合并到数组b  
8.     copy(a, b, left, right);    //复制回数组a  
9. }  
10. }
```

# 合并排序

算法 mergeSort 的递归过程可以消去

初始序列

[49] [38] [65] [97] [76] [13] [27]

第一步

[38 49] [65 97] [13 76] [27]

第二步

[38 49 65 97] [13 27 76]

第三步

[13 27 38 49 65 76 97]

# 合并排序

 最坏时间复杂度:  $O(n\log n)$

 平均时间复杂度:  $O(n\log n)$

 辅助空间:  $O(n)$

# 快速排序

在快速排序中，记录的比较和交换是从两端向中间进行的，关键字较大的记录一次就能交换到后面单元，关键字较小的记录一次就能交换到前面单元，记录每次移动的距离较大，因而总的比较和移动次数较少

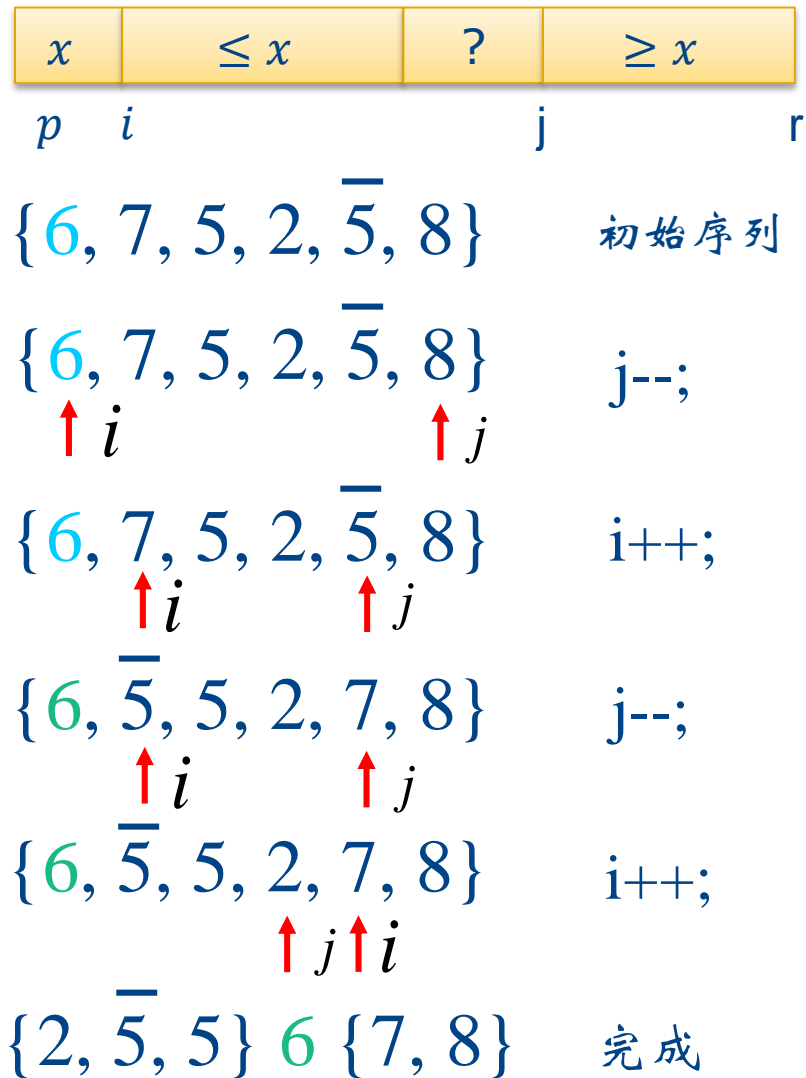


```
1. template<class Type>
2. void QuickSort (Type a[], int p, int r)
3. {
4.     if (p<r) {
5.         int q=Partition(a,p,r);
6.         QuickSort (a,p,q-1); //对左半段排序
7.         QuickSort (a,q+1,r); //对右半段排序
8.     }
9. }
```

# 快速排序

```

1. template<class Type>
2. int Partition (Type a[], int p, int r)
3. {
4.     int i = p, j = r + 1;
5.     Type x = a[p];
6.     // 将 < x 的元素交换到左边区域
7.     // 将 > x 的元素交换到右边区域
8.     while (true) {
9.         while (a[++i] < x && i <= r);
10.        while (a[--j] > x);
11.        if (i >= j) break;
12.        Swap(a[i], a[j]);
13.    }
14.    a[p] = a[j];
15.    a[j] = x;
16.    return j;
17. }
    
```



# 快速排序

 最坏时间复杂度:  $O(n^2)$

 平均时间复杂度:  $O(n\log n)$

## ❖ 算法分析

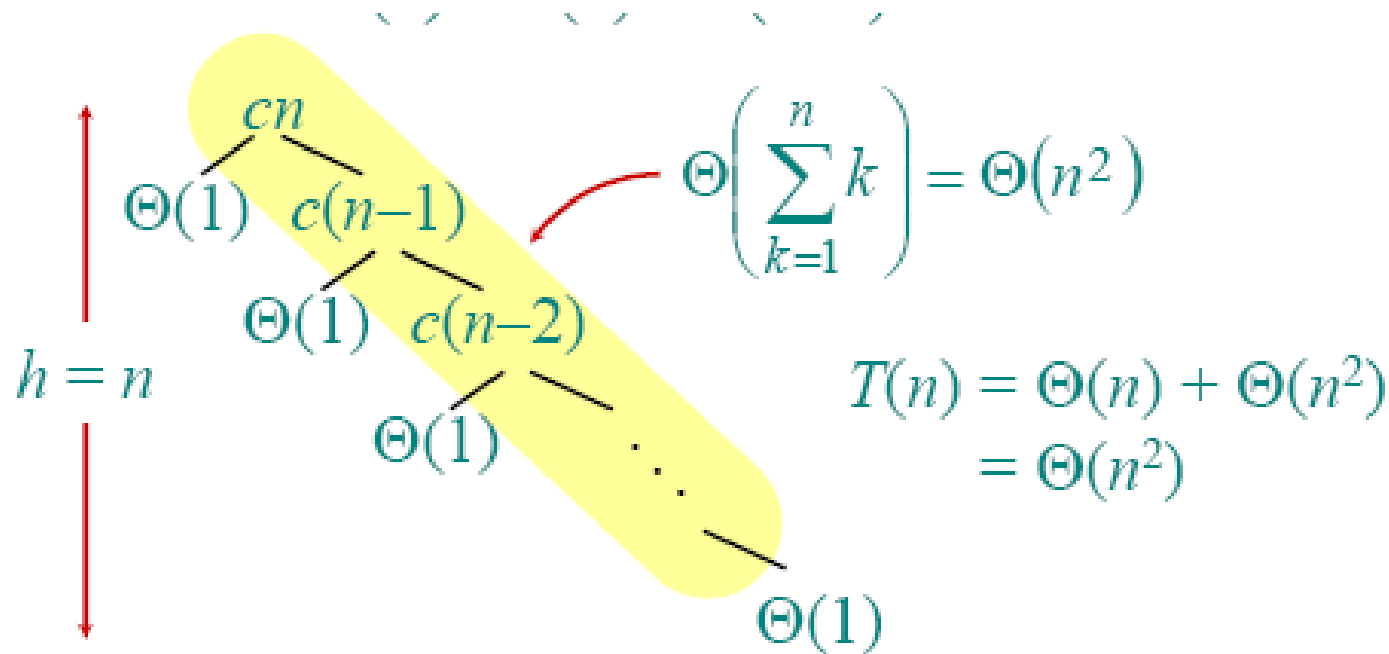
❖ 假定输入的所有元素都不相同

❖ 实际上, 当输入元素有重复时, 可以有更好的划分方法

❖  $T(n)$  = worst-case running time on an array of  $n$  elements.

# 最坏情况下的递归树

$$T(n) = T(0) + T(n-1) + cn$$



# 最好情况下的直观分析

PARTITION 等分的分割数组 (2的幂次)

$$\begin{aligned} T(n) &= 2T(n/2) + \Theta(n) \\ &= \Theta(n \lg n) \quad (\text{与归并排序一样}) \end{aligned}$$

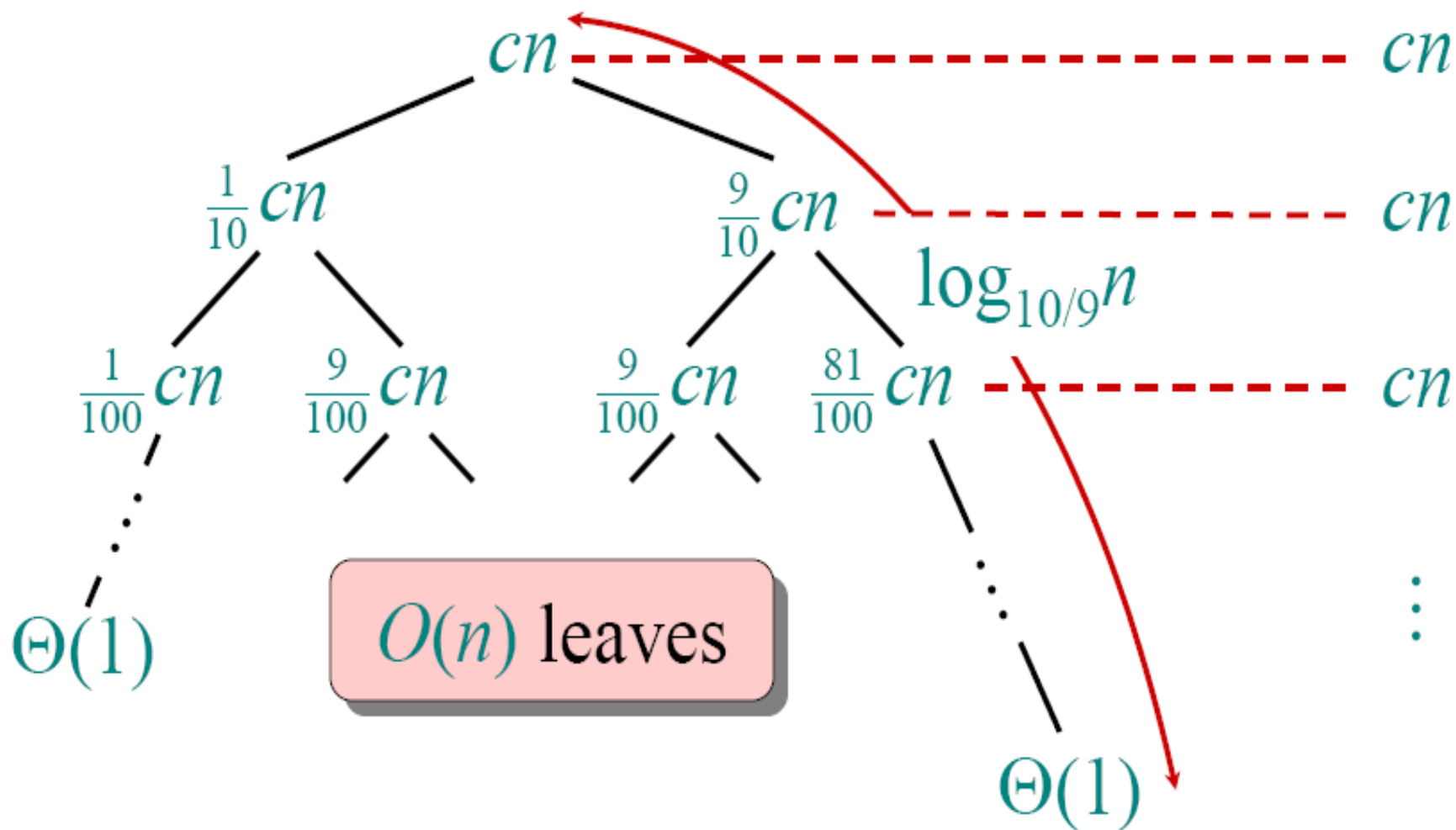
如果按1/10:9/10的比例划分呢?

$$T(n) = T(1/10n) + T(9/10n) + \Theta(n)$$

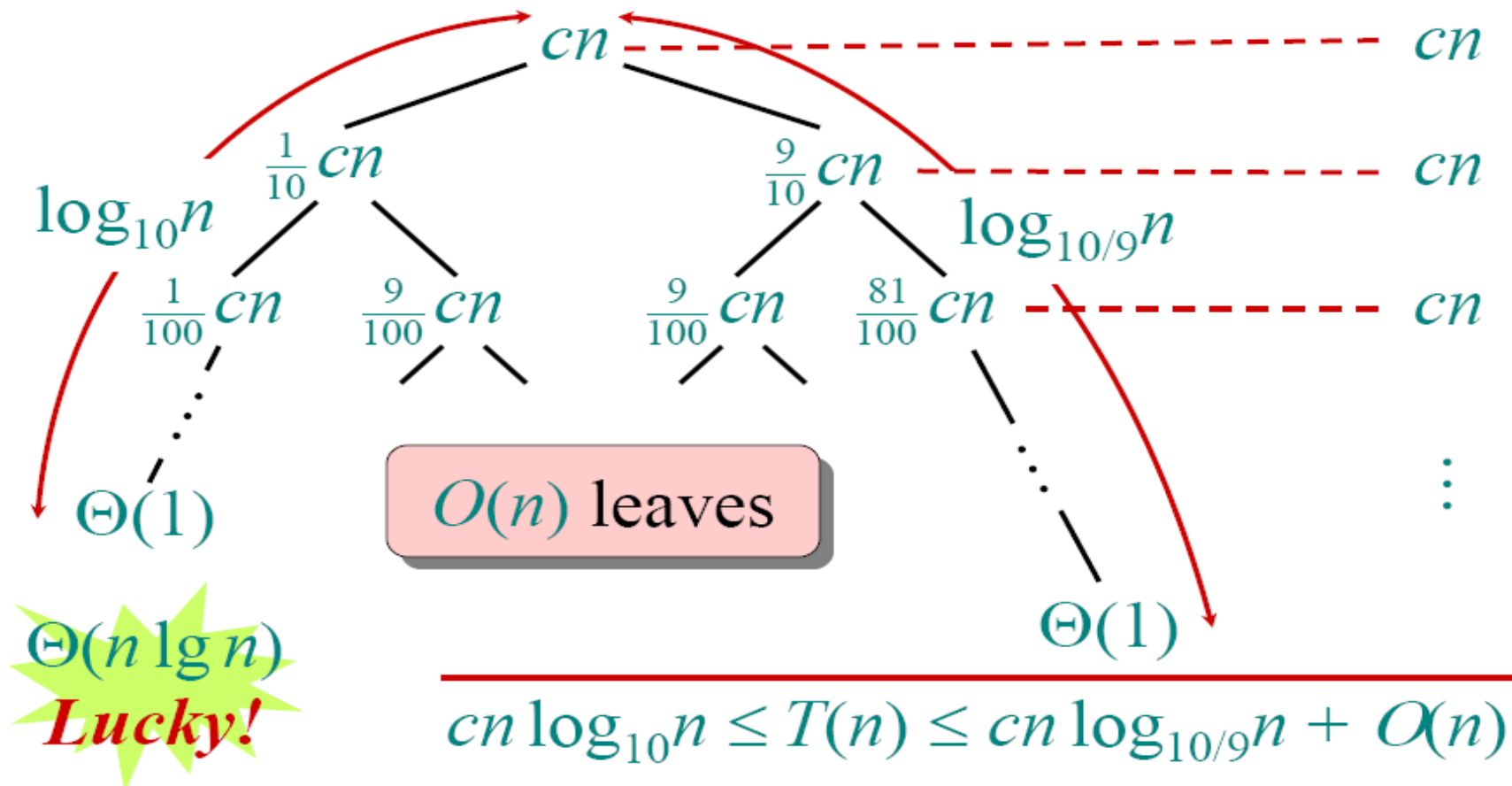
这时候的递归解是什么?



# 较好情况下的递归树



# 较好情况下的递归树



# 更进一步

❖ 如果在下述两种情况下交替出现 (lucky, unlucky, lucky, ....

$$L(n) = 2U(n/2) + \Theta(n) \quad \text{lucky}$$

$$U(n) = L(n-1) + \Theta(n) \quad \text{unlucky}$$

❖ 求解:

$$L(n) = 2(L(n/2 - 1) + \Theta(n/2)) + \Theta(n)$$

$$= 2L(n/2 - 1) + \Theta(n)$$

$$= \Theta(n \lg n)$$

Lucky!

❖ 问题:

- 如果确保经常会出现lucky的情况?

# 随机快速排序

快速排序算法的性能取决于划分的对称性

通过修改算法 **partition**，可以设计出采用随机选择策略的快速排序算法

在快速排序算法的每一步中，当数组还没有被划分时，可以在  $a[p:r]$  中随机选出一个元素作为划分基准，这样可以使划分基准的选择是随机的，从而可以期望划分是较对称的

```
template<class Type>
int RandomizedPartition (Type a[], int p, int r)
{
    int i = Random(p,r);
    Swap(a[i], a[p]);
    return Partition (a, p, r);
}
```

# 随机快排分析

❖  $T(n)$  为一个随机变量，表示在输入大小为  $n$  时的随机快排运行时间

- 假定随机数是独立的

❖ 对  $k = 0, 1, \dots, n-1$ , 定义标记随机变量

$$X_k = \begin{cases} 1 & \text{if PARTITION generates a } k : n-k-1 \text{ split,} \\ 0 & \text{otherwise.} \end{cases}$$

- $E[X_k] = \Pr\{X_k = 1\} = 1/n$ , 因为所有的分割是等概率出现的（所有元素均不同）

# 随机快排分析

$$T(n) = \begin{cases} T(0) + T(n-1) + \Theta(n) & \text{if } 0 : n-1 \text{ split,} \\ T(1) + T(n-2) + \Theta(n) & \text{if } 1 : n-2 \text{ split,} \\ \vdots & \\ T(n-1) + T(0) + \Theta(n) & \text{if } n-1 : 0 \text{ split,} \end{cases}$$
$$= \sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n)).$$

# 随机快排分析

$$\begin{aligned} E[T(n)] &= E\left[\sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))\right] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k] \cdot E[T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n)] \\ &= \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E[T(k)] + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E[T(n-k-1)] + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \Theta(n) \\ &= \frac{2}{n} \sum_{k=1}^{n-1} E[T(k)] + \Theta(n) \end{aligned}$$

Summations have identical terms.

# 随机快排分析

## ❖ 代入法证明

$$E[T(n)] = \frac{2}{n} \sum_{k=2}^{n-1} E[T(k)] + \Theta(n)$$

- 这里  $k=0,1$  被放入到尾项中
- $E[T(n)] \leq an \lg n$  足够大的常数  $a > 0$

**Use fact:**  $\sum_{k=2}^{n-1} k \lg k \leq \frac{1}{2} n^2 \lg n - \frac{1}{8} n^2$  (exercise).



# 随机快排分析

$$\begin{aligned} E[T(n)] &\leq \frac{2}{n} \sum_{k=2}^{n-1} ak \lg k + \Theta(n) \\ &= \frac{2a}{n} \left( \frac{1}{2} n^2 \lg n - \frac{1}{8} n^2 \right) + \Theta(n) \\ &= an \lg n - \left( \frac{an}{4} - \Theta(n) \right) \\ &\leq an \lg n, \end{aligned}$$

❖ 如果  $a$  选择的足够大, 使得  $an/4$  超过  $\Theta(n)$  即可

# 快速排序的实际使用

❖ 快速排序是一个非常好的通用排序算法

- Quicksort 通常是归并排序速度的两倍
- 快速排序在缓存和虚拟内存上同样工作良好——原址的

# 线性时间选择

给定线性序集中  $n$  个元素和一个整数  $k$ ,  $1 \leq k \leq n$ , 要求找出这  $n$  个元素中第  $k$  小的元素

```
1. template<class Type>
2. Type RandomizedSelect(Type a[], int p, int r, int k)
3. {
4.     if (p==r) return a[p];
5.     int i=RandomizedPartition(a,p,r),
6.     j=i-p+1;
7.     if (k<=j) return RandomizedSelect(a,p,i,k); // left part
8.     else return RandomizedSelect(a,i+1,r,k-j); // right part
9. }
```

在最坏情况下, 算法 **randomizedSelect** 需要  $O(n^2)$  计算时间  
但可以证明, 算法 **randomizedSelect** 可以在  $O(n)$  平均时间内找出  $n$  个输入元素中的第  $k$  小元素

# 线性时间选择

如果能在线性时间内找到一个划分基准，使得按这个基准所划分出的 2 个子数组的长度都至少为原数组长度的  $\varepsilon$  倍 ( $0 < \varepsilon < 1$  是某个正常数)，那么就可以在最坏情况下用  $O(n)$  时间完成选择任务

例如，若  $\varepsilon = 9/10$ ，算法递归调用所产生的子数组的长度至少缩短  $1/10$

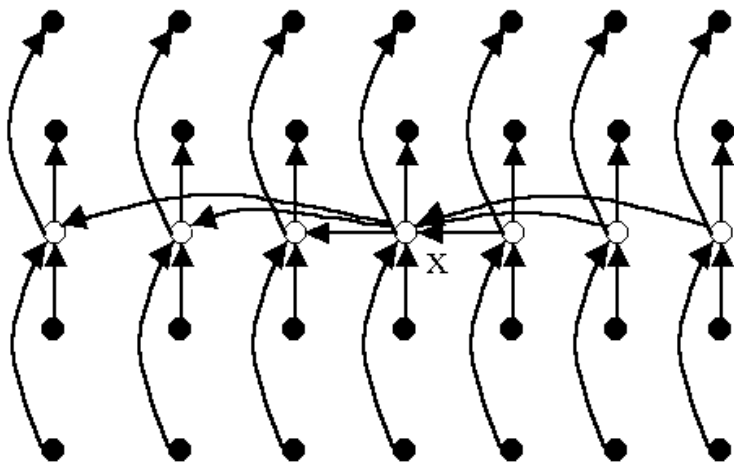
所以，在最坏情况下，算法所需的计算时间  $T(n)$  满足递归式

$$T(n) \leq T(9n/10) + O(n)$$

由此可得  $T(n) = O(n)$

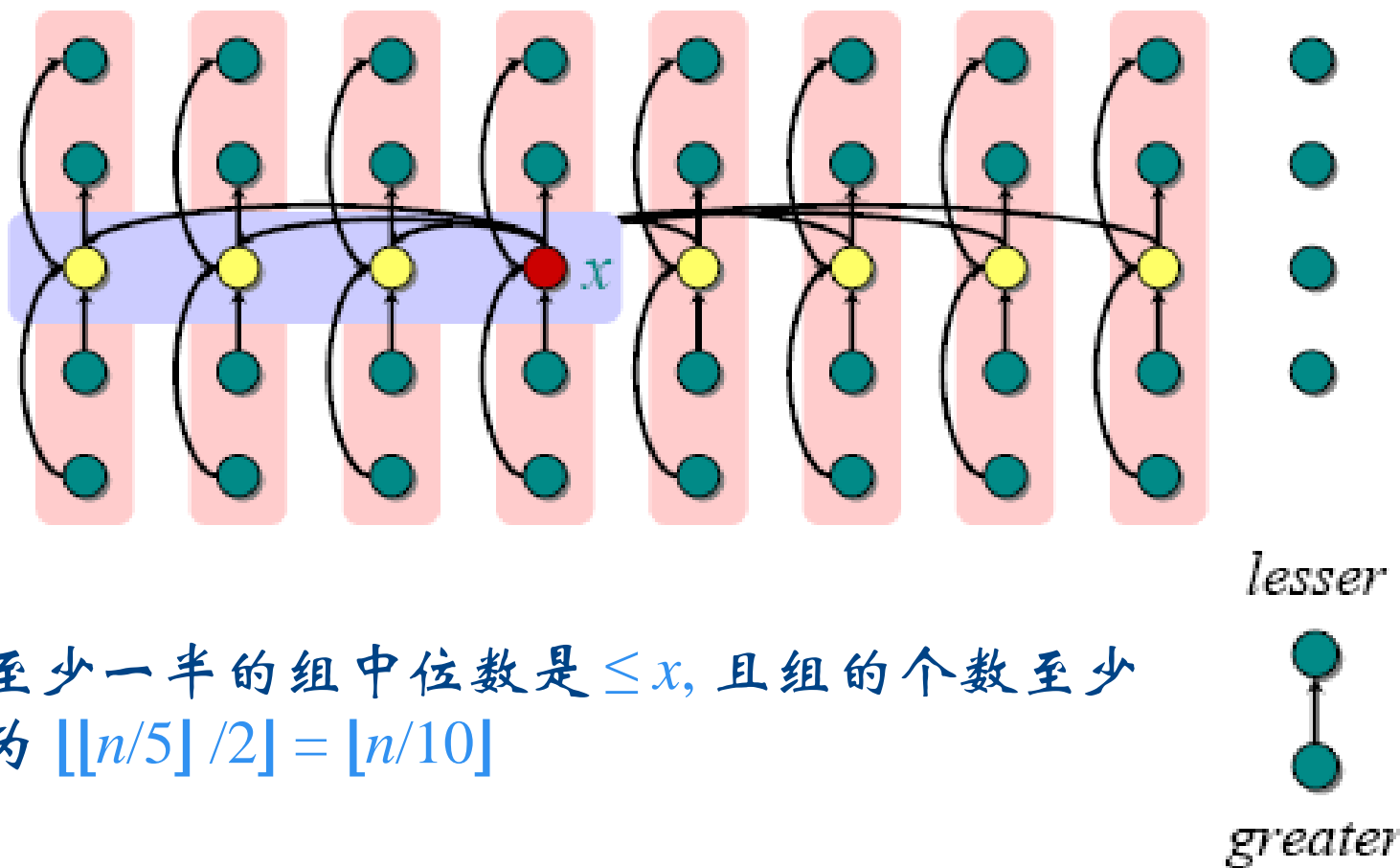
# 线性时间选择

- ❖ 将  $n$  个输入元素划分成  $\lceil n/5 \rceil$  个组，每组 5 个元素，只可能有一个组不是 5 个元素；用任意一种排序算法，将每组中的元素排好序，并取出每组的中位数，共  $\lceil n/5 \rceil$  个
- ❖ 递归调用 **select** 来找出这  $\lceil n/5 \rceil$  个元素的中位数。如果  $\lceil n/5 \rceil$  是偶数，就找它的 2 个中位数中较大的一个，以这个元素作为划分基准

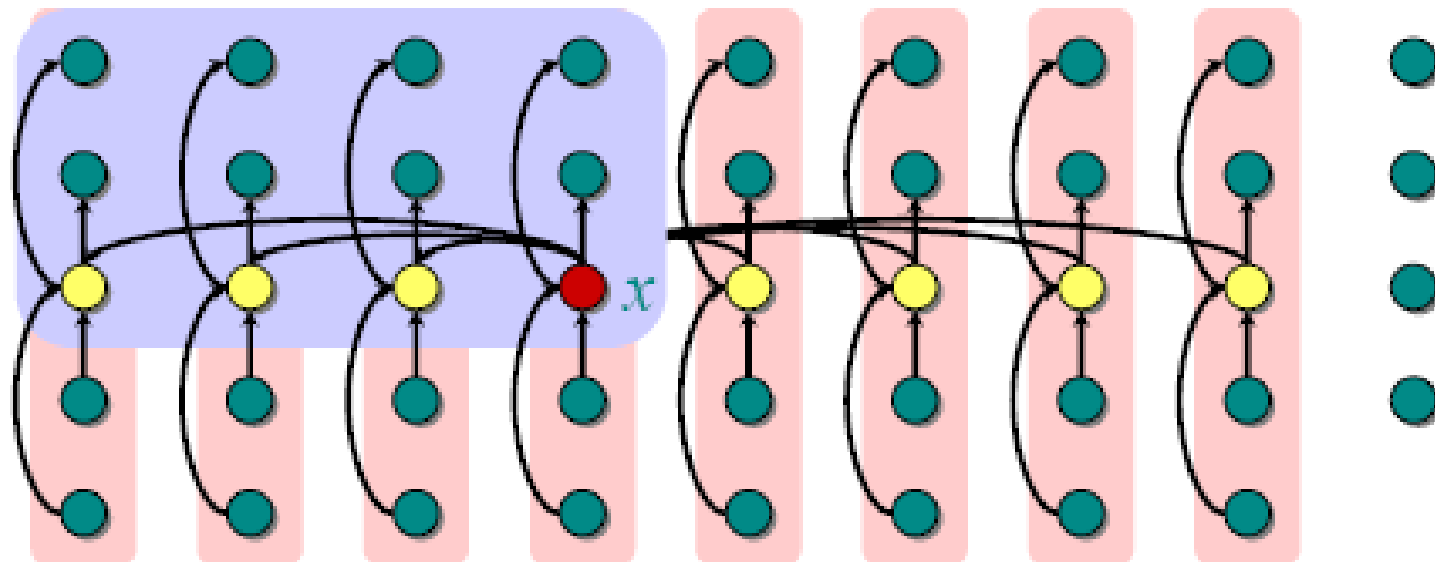


设所有元素互不相同。在这种情况下，找出的基准  $x$  至少比  $3(n-5)/10$  个元素大，因为在每一组中有 2 个元素小于本组的中位数，而  $n/5$  个中位数中又有  $(n-5)/10$  个小于基准  $x$ 。同理，基准  $x$  也至少比  $3(n-5)/10$  个元素小。而当  $n \geq 75$  时， $3(n-5)/10 \geq n/4$  所以按此基准划分所得的 2 个子数组的长度都至少缩短  $1/4$ 。

# 线性时间选择

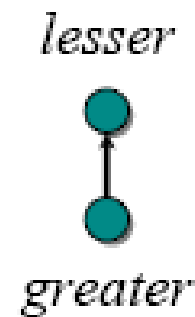


# 线性时间选择

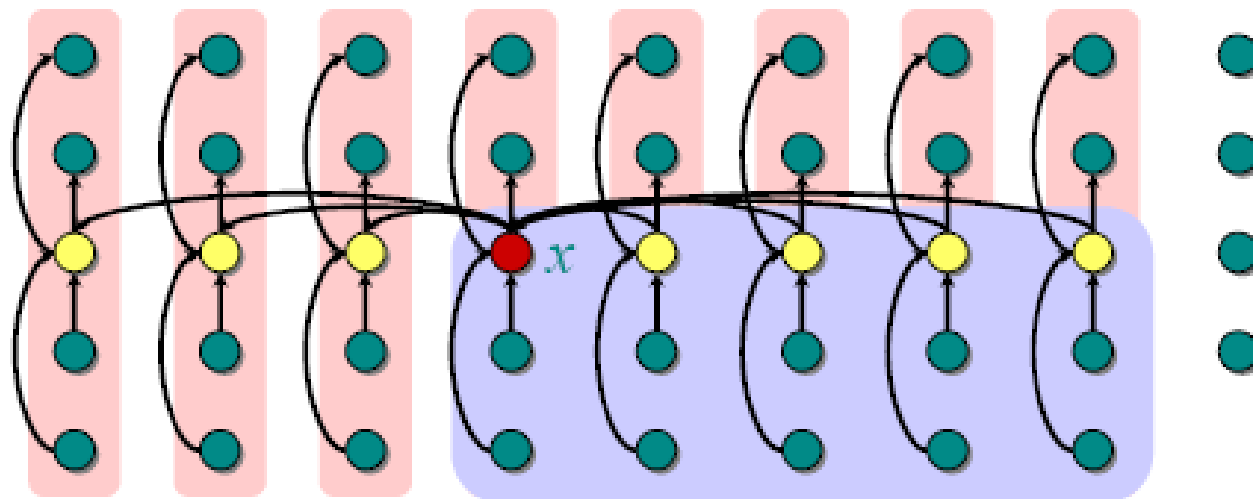


至少一半的组中位数是  $\leq x$ , 且组的个数至少为  $\lfloor \lfloor n/5 \rfloor / 2 \rfloor = \lfloor n/10 \rfloor$

→ 至少  $3\lfloor n/10 \rfloor$  个元素是  $\leq x$



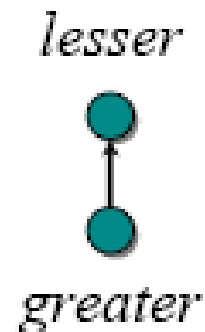
# 线性时间选择



至少一半的组中位数是  $\leq x$ , 且组的个数至少为  $\lfloor \lfloor n/5 \rfloor / 2 \rfloor = \lfloor n/10 \rfloor$

→ 至少有  $3\lfloor n/10 \rfloor$  个元素是  $\leq x$

→ 至少有  $3\lfloor n/10 \rfloor$  个元素是  $\geq x$





## 复杂度分析

$$T(n) \leq \begin{cases} C_1 & n < 75 \\ C_2 n + T(n/5) + T(3n/4) & n \geq 75 \end{cases}$$
$$T(n) = O(n)$$

1. Type Select(Type a[], int p, int r, int k)

2. {

3.

4.

5.

6.

7. for ( int i = 0; i <= (r-p-4)/5; i++ )

8. 将a[p+5\*i]至a[p+5\*i+4]的第3小元素

9. 与a[p+i]交换位置;

上述算法将每一组的大小定为5，并选取75作为是否作递归调用的分界点，这2点保证了 $T(n)$ 的递归式中2个自变量之和 $n/5 + 3n/4 = 19n/20 = \varepsilon n$ ， $0 < \varepsilon < 1$ ，这是使 $T(n) = O(n)$ 的关键之处

当然，除了5和75之外，还有其他选择

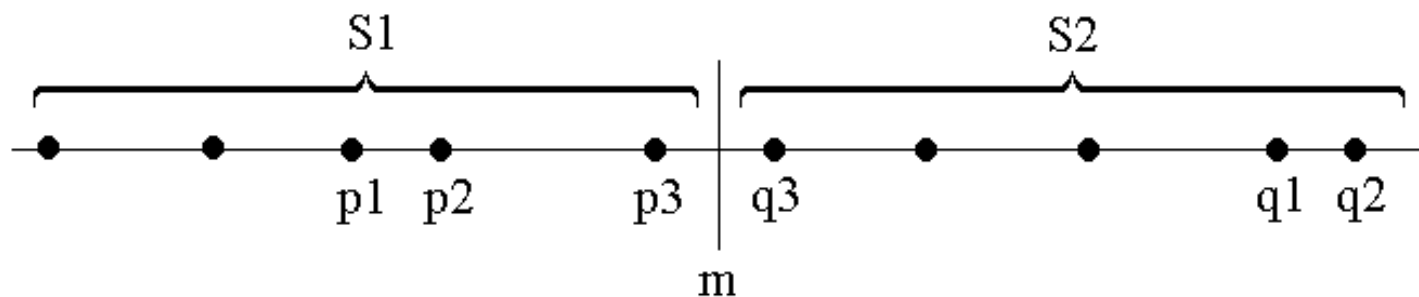
14. if (k <= j) return Select(a, p, l, k); // left part

15. else return Select(a, i+1, r, k-j); // right part

16. }

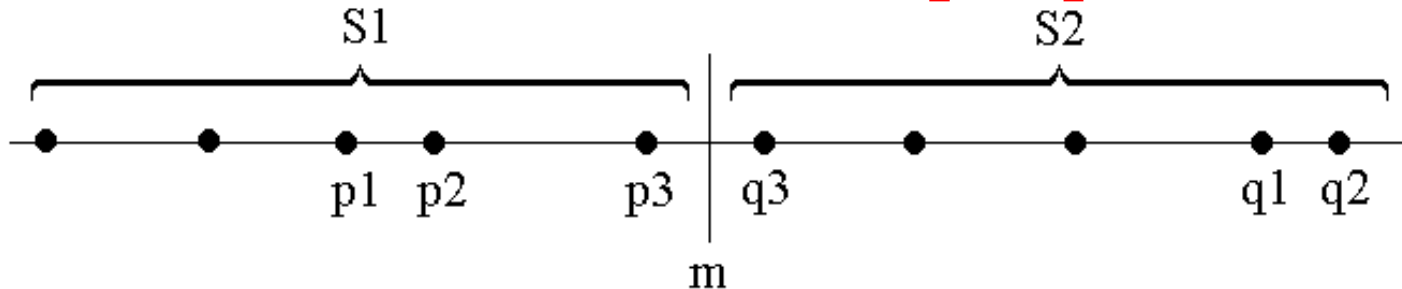
# 最接近点对问题

- ❖ 为了使问题易于理解和分析，先来考虑一维的情形。此时， $S$  中的  $n$  个点退化为  $x$  轴上的  $n$  个实数  $x_1, x_2, \dots, x_n$ ，最接近点对即为这  $n$  个实数中相差最小的 2 个实数
- ❖ 假设我们用  $x$  轴上某个点  $m$  将  $S$  划分为 2 个子集  $S_1$  和  $S_2$ ，基于平衡子问题的思想，用  $S$  中各点坐标的中位数来作分割点
- ❖ 递归地在  $S_1$  和  $S_2$  上找出其最接近点对  $\{p_1, p_2\}$  和  $\{q_1, q_2\}$ ，并设  $d = \min\{|p_1 - p_2|, |q_1 - q_2|\}$ ， $S$  中的最接近点对或者是  $\{p_1, p_2\}$ ，或者是  $\{q_1, q_2\}$ ，或者是某个  $\{p_3, q_3\}$ ，其中  $p_3 \in S_1$  且  $q_3 \in S_2$
- ❖ 能否在线性时间内找到  $p_3, q_3$ ?



# 最接近点对问题

能否在线性时间内找到 $p_3, q_3$ ?

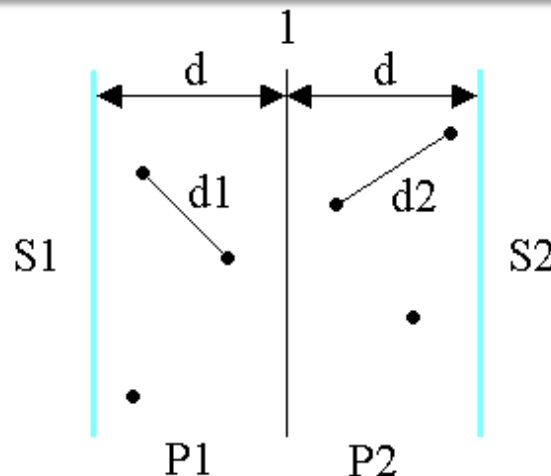


- ❖ 如果 $S$ 的最接近点对是 $\{p_3, q_3\}$ , 即  $|p_3 - q_3| < d$ , 则  $p_3$  和  $q_3$  两者与  $m$  的距离不超过  $d$ , 即  $p_3 \in (m-d, m]$ ,  $q_3 \in (m, m+d]$
- ❖ 由于在 $S_1$ 中, 每个长度为  $d$  的半闭区间至多包含一个点 (否则必有两点距离小于  $d$ ), 并且  $m$  是  $S_1$  和  $S_2$  的分割点, 因此  $(m-d, m]$  中至多包含  $S$  中的一个点。由图可以看出, 如果  $(m-d, m]$  中有  $S$  中的点, 则此点就是  $S_1$  中最大点
- ❖ 因此, 我们用线性时间就能找到区间  $(m-d, m]$  和  $(m, m+d]$  中所有点, 即  $p_3$  和  $q_3$ 。从而我们用线性时间就可以将  $S_1$  的解和  $S_2$  的解合并成为  $S$  的解

# 最接近点对问题

下面来考虑二维的情形

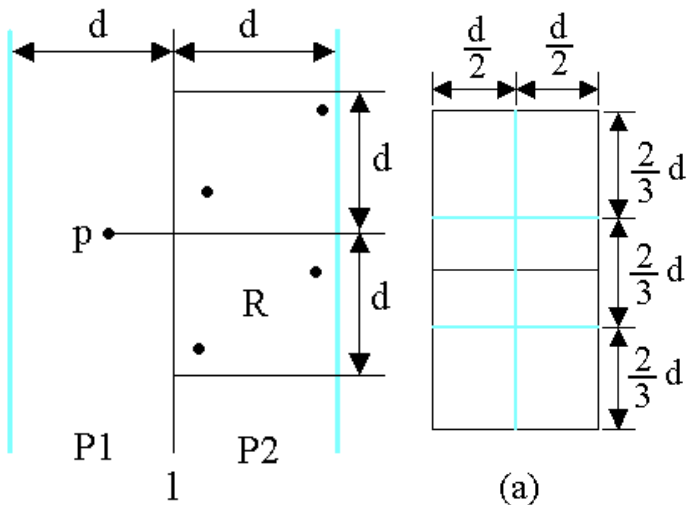
- ❖ 选取一垂直线  $l: x=m$  来作为分割直线，其中  $m$  为  $S$  中各点  $x$  坐标的中位数，由此将  $S$  分割为  $S_1$  和  $S_2$
- ❖ 递归地在  $S_1$  和  $S_2$  上找出其最小距离  $d_1$  和  $d_2$ ，并设  $d = \min\{d_1, d_2\}$ ， $S$  中的最接近点对或者是  $d$ ，或者是某个  $\{p, q\}$ ，其中  $p \in P_1$  且  $q \in P_2$
- ❖ 能否在线性时间内找到  $p, q$ ?



# 最接近点对问题

能否在线性时间内找到  $p_3, q_3$ ?

- ❖ 考虑  $P_1$  中任意一点  $p$ , 它若与  $P_2$  中的点  $q$  构成最接近点对的候选者, 则必有  $\text{distance}(p, q) < d$ , 满足这个条件的  $P_2$  中的点一定落在一个  $d \times 2d$  的矩形  $R$  中
- ❖ 由  $d$  的意义可知,  $P_2$  中任何 2 个  $S$  中的点的距离都不小于  $d$ , 由此可以推出矩形  $R$  中最多只有 6 个  $S$  中的点
- ❖ 因此, 在分治法的合并步骤中最多只需要检查  $6 \times n/2 = 3n$  个候选者



**证明:**将矩形  $R$  的长为  $2d$  的边 3 等分, 将它的长为  $d$  的边 2 等分, 由此导出 6 个  $(d/2) \times (2d/3)$  的矩形。若矩形  $R$  中有多于 6 个  $S$  中的点, 则由鸽舍原理易知至少有一个  $(d/2) \times (2d/3)$  的小矩形中有 2 个以上  $S$  中的点。设  $u, v$  是位于同一小矩形中的 2 个点, 则

$$(x(u) - x(v))^2 + (y(u) - y(v))^2 \leq (d/2)^2 + (2d/3)^2 = \frac{25}{36} d^2$$

$\text{distance}(u, v) < d$ , 这与  $d$  的意义相矛盾。

# 最接近点对问题

- ❖ 为了确切地知道要检查哪 6 个点，可以将  $p$  和  $P_2$  中所有  $S_2$  的点投影到垂直线  $l$  上
- ❖ 由于能与  $p$  点一起构成最接近点对候选者的  $S_2$  中点一定在矩形  $R$  中，所以它们在直线  $l$  上的投影点距  $p$  在  $l$  上投影点的距离小于  $d$
- ❖ 由上面的分析可知，这种投影点最多只有 6 个
- ❖ 因此，若将  $P_1$  和  $P_2$  中所有  $S$  中点按其  $y$  坐标排好序，则对  $P_1$  中所有点，对排好序的点列作一次扫描，就可以找出所有最接近点对的候选
- ❖ 对  $P_1$  中每一点最多只要检查  $P_2$  中排好序的相继 6 个点

# 最接近点对问题

```
double cpair2(S)
```

```
{
```

```
    n=|S|
```

```
    if (n
```

```
1、 m=S  
   数;
```

```
   构造S1和S2;
```

```
   //S1={p∈S|x(p)≤m},
```

```
   //S2={p∈S|x(p)>m}
```

```
2、 d1=cpair2(S1);
```

```
   d2=cpair2(S2);
```

```
3、 dm=min(d1,d2);
```

4、 设 P1是S1中距垂直分割线l 的距离在 dm 之内的所有点组成的集合;

P2是S2中距分割线l 的距离在 dm 之内所

复杂度分析

$$T(n) = \begin{cases} O(1) & n < 4 \\ 2T(n/2) + O(n) & n \geq 4 \end{cases}$$

$$T(n)=O(n\log n)$$

以完成合并;

当X中的扫描指针逐次向上移动时, Y中的扫描指针可在宽为2dm的区间内移动;

设 dl 是按这种扫描方式找到的点对间的最小距离;

```
6、 d=min(dm,dl);
```

```
   return d;
```

```
}
```

列;  
查 Y  
卜)可



# 循环赛日程表

设计一个满足以下要求的比赛日程表：

$$n = 2^k$$

- (1) 每个选手必须与其他  $n-1$  个选手各赛一次
- (2) 每个选手一天只能赛一次
- (3) 循环赛一共进行  $n-1$  天

按分治策略，将所有的选手分为两半， $n$  个选手的比赛日程表就可以通过为  $n/2$  个选手设计的比赛日程表来决定

递归地用对选手进行分割，直到只剩下 2 个选手时，比赛日程表的制定就变得很简单，这时只要让这 2 个选手进行比赛就可以了

1	2	3	4	5	6	7	8
2	1	4	3	6	5	8	7
3	4	1	2	7	8	5	6
4	3	2	1	8	7	6	5
5	6	7	8	1	2	3	4
6	5	8	7	2	1	4	3
7	8	5	6	3	4	1	2
8	7	6	5	4	3	2	1



# Next

## ❖ 数据结构

### ■ Data structures