

【尤】5.4:7,9,10; 5.6: 4,10; 以及活页4习题9.

## 5.4.7

$A, B, C, D$  是射影平面上的4点, 它们在射影坐标系  $J$  中的射影坐标一次为  $\langle(3, -4, 1)^T\rangle, \langle(4, -3, -1)^T\rangle, \langle(2, 3, 1)^T\rangle, \langle(3, 2, 1)^T\rangle$ .

(1) 求  $P = AB \cap CD$  的坐标;

(2) 求  $CD$  上的点  $R$ , 使得交比  $(C, D; P, R) = 5$ .

解: (1)  $l_{AB} = \langle 1, 1, 1 \rangle$  且  $l_{CD} = \langle 1, 1, -5 \rangle$ , 故  $P = \langle(x, y, z)^T \rangle$  满足  $x + y + z = 0, x + y - 5z = 0$  即  $P = \langle(1, -1, 0)^T\rangle$ .

(2)  $(1, -1, 0) = (3, 2, 1) - (2, 3, 1)$ , 故若  $R = aC + bD$ , 则  $(C, D; P, R) = -\frac{a}{b} = 5$ . 故可取  $b = -1, a = 5$  即  $5(2, 3, 1) - (3, 2, 1) = (7, 13, 4)$ ,  $R = \langle(7, 13, 4)^T\rangle$ .

## 5.4.9

用射影坐标法证明帕普斯定理.

证明: 设两条直线分别为  $ABC, XYZ$ . 以  $A, B, X, Y$  为仿射坐标系建立坐标  $A = \langle(1, 0, 0)^T\rangle, B = \langle(0, 1, 0)^T\rangle, X = \langle(0, 0, 1)^T\rangle, Y = \langle(1, 1, 1)^T\rangle$ , 并设  $C = \langle(a, b, 0)^T\rangle$  且  $Z = \langle(c, d, 0)^T\rangle$ . 则

$P = AY \cap BX = \langle(0, 1, 1)^T\rangle, Q = AZ \cap CX = \langle(ac, bc, bd)^T\rangle,$

$R = BZ \cap CY = \langle(ac, bc - bd + ad, ad)^T\rangle$ . 故  $R = Q + (ad - bd)P$  即  $PQR$  共线.

## 5.4.10

设  $A, B, C, Q_1, Q_2, Q_3, P_1, P_2, P_3$  是射影平面上的9个不同点,  $A, B, Q_1, P_1$  共线,  $B, C, Q_2, P_2$  共线,  $C, A, Q_3, P_3$  共线, 记交比  $a = (A, B; Q_1, P_1), b = (B, C; Q_2, P_2), c = (C, A; Q_3, P_3)$ .

(1) 若  $AQ_2, BQ_3, CQ_1$  共点, 证明:  $P_1, P_2, P_3$  共线  $\iff abc = -1$ ;

(2) 若  $AQ_2, BQ_3, CQ_1$  共点, 证明:  $AP_2, BP_3, CP_1$  共点  $\iff abc = 1$ ;

(3) 若  $Q_1, Q_2, Q_3$  共线, 证明:  $P_1, P_2, P_3$  共线  $\iff abc = 1$ ;

(4) 若  $Q_1, Q_2, Q_3$  共线, 证明:  $AP_2, BP_3, CP_1$  共点  $\iff abc = -1$ .

证明: 以  $A, B, C, X$  建立射影坐标系,  $A = \langle(1, 0, 0)^T\rangle, B = \langle(0, 1, 0)^T\rangle, C = \langle(0, 0, 1)^T\rangle$ . 设

$Q_1 = \langle(a_1, b_1, 0)^T\rangle, P_1 = \langle(u_1, v_1, 0)^T\rangle, Q_2 = \langle(0, a_2, b_2)^T\rangle, P_2 = \langle(0, u_2, v_2)^T\rangle, Q_3 = \langle(b_3, 0, a_3)^T\rangle, P_3 = \langle(v_3, 0, u_3)^T\rangle$ . 则  $a = (A, B; Q_1, P_1) = \frac{u_1 b_1}{a_1 v_1}, b = (B, C; Q_2, P_2) = \frac{u_2 b_2}{a_2 v_2}, c = (C, A; Q_3, P_3) = \frac{u_3 b_3}{a_3 v_3}$ .

(1) 若  $AQ_2, BQ_3, CQ_1$  共点, 则  $AQ_2 : (0, a_2, -b_2), BQ_3 : (-b_3, 0, a_3), CQ_1 : (a_1, -b_1, 0)$ , 故

$$0 = \det \begin{pmatrix} 0 & a_2 & -b_2 \\ -b_3 & 0 & a_3 \\ a_1 & -b_1 & 0 \end{pmatrix} = a_1 a_2 a_3 - b_1 b_2 b_3.$$

而  $P_1 P_2 P_3$  共线当且仅当  $\det((u_1, v_1, 0)^T, (0, u_2, v_2)^T, (v_3, 0, u_3)^T) = 0$  即  $u_1 u_2 u_3 - v_1 v_2 v_3 = 0$ , 故  $P_1 P_2 P_3$  共线  $\iff u_1 u_2 u_3 b_1 b_2 b_3 = -a_1 a_2 a_3 v_1 v_2 v_3 \iff abc = -1$ ;

(2)  $AP_2, BP_3, CP_1$  共点等价于  $\det((u_1, -v_1, 0)^T, (0, u_2, -v_2)^T, (-v_3, u_3, 0)^T) = 0$  即  $u_1 u_2 u_3 = v_1 v_2 v_3$  等价于  $abc = 1$ ;

(3)(4) 同样地,  $Q_1 Q_2 Q_3$  共线  $\iff a_1 a_2 a_3 = -b_1 b_2 b_3$  而  $AP_2, BP_3, CP_1$  共点  $\iff u_1 u_2 u_3 = v_1 v_2 v_3$ .

## 5.6.4

求过3个点  $A = \langle(2, 1, 0)^T\rangle, B = \langle(0, 2, 1)^T\rangle, C = \langle(0, 0, 1)^T\rangle$ , 并且在  $A, B$  处都切线分别为  $\langle 1, -2, 2 \rangle, \langle 0, 1, -2 \rangle$  的二次曲线的方程.

解: 考虑线性变换  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, (x, y, z) \mapsto \left(\frac{1}{2}x, -\frac{1}{4}x + \frac{1}{2}y, \frac{1}{4}x - \frac{1}{2}y + z\right)$ . 则  $TA = \langle(1, 0, 0)^T\rangle, TB = \langle(0, 1, 0)^T\rangle, TC = \langle(0, 0, 1)^T\rangle$ .  $T^{-1} = (A \quad B \quad C)$  即  $TA, TB$  处的切线为  $\langle 0, -2, 2 \rangle, \langle 1, 0, -2 \rangle$ . 设二次曲线  $\Gamma$  在  $T$  下的像  $\Gamma'$  为  $axy + byz + czx = 0$ , 即  $C = \begin{pmatrix} 0 & a & c \\ a & 0 & b \\ c & b & 0 \end{pmatrix}$ . 故  $(0, -2, 2) \sim C(1, 0, 0)^T$  且  $(1, 0, -2) \sim C(0, 1, 0)^T$ , 解得  $(0, -2, 2) \sim (0, a, c), (1, 0, -2) \sim (a, 0, b)$  即  $c = -a, b = -2a$ ,

$\Gamma' : x'y' - 2y'z' - z'x' = 0$ . 带入  $(x', y', z') = T(x, y, z)$  得到

$$\frac{1}{2}x \left(-\frac{1}{4}x + \frac{1}{2}y\right) - 2 \left(-\frac{1}{4}x + \frac{1}{2}y\right) \left(\frac{1}{4}x - \frac{1}{2}y + z\right) - \frac{1}{2}x \left(\frac{1}{4}x - \frac{1}{2}y + z\right) = 0. \text{ 化简得 } x^2 - 4y^2 + 8yz = 0.$$

另一种解法: 考虑过  $AABB$  的二次曲线,  $\Gamma_1 : l_{AA}l_{BB} = 0$  即  $(x - 2y + 2z)(y - 2z) = 0, \Gamma_2 : l_{AB}^2 = 0$  即  $(x - 2y + 4z)^2 = 0$ . 则  $\Gamma = \lambda\Gamma_1 + \Gamma_2$  且过点  $C$ .  $\Gamma : \lambda(x - 2y + 2z)(y - 2z) + (x - 2y + 4z)^2 = 0$  带入  $(0, 0, 1)$  得到  $\lambda = 4$ , 即  $\Gamma : x^2 - 4y^2 + 8yz = 0$ .

## 5.6.10

设  $ABCD$  是圆锥曲线内的一个内接四边形, 记  $M$  是  $A, C$  处切线的交点,  $N$  是  $B, D$  处切线的交点,  $P$  是边  $AB, CD$  的交点,  $Q$  是边  $AD, BC$  的交点, 证明:  $M, N, P, Q$  共线.

证: 以  $ABCD$  建立射影坐标系,  $A = \langle(1, 0, 0)^T\rangle, B = \langle(0, 1, 0)^T\rangle, C = \langle(0, 0, 1)^T\rangle, D = \langle(1, 1, 1)^T\rangle$ , 则

$\Gamma : axy + byz + czx = 0$  满足  $a + b + c = 0$ . 对应矩阵为  $\begin{pmatrix} 0 & a & c \\ a & 0 & b \\ c & b & 0 \end{pmatrix}$ .

$l_A = \langle 0, a, c \rangle, l_B = \langle a, 0, b \rangle, l_C = \langle c, b, 0 \rangle, l_D = \langle a + c, a + b, c + b \rangle = \langle b, c, a \rangle$ . 且  $l_{AB} = \langle 0, 0, 1 \rangle$ ,

$l_{CD} = \langle 1, -1, 0 \rangle, l_{AD} = \langle 0, 1, -1 \rangle, l_{BC} = \langle 1, 0, 0 \rangle$ .

故  $M = \langle(b, -c, a)^T\rangle, N = \langle(bc, a^2 - b^2, -ac)^T\rangle, P = \langle(1, 1, 0)^T\rangle, Q = \langle(0, 1, 1)^T\rangle$ . 则

$\text{Span}\langle P, Q \rangle = \{(x, y, z) : x + z = y\}$ . 由于  $a + b + c = 0, b + a = -c$  且  $bc - ac = a^2 - b^2$  故  $MNPQ$  共线.

另证:  $M = l_A \cap l_C, N = l_B \cap l_D$  故取  $R = AC \cap BD = l_M \cap l_N$  则  $l_R = MN$ . 同理知道  $P, Q$  都在  $R$  的极线上, 故  $MNPQ$  共线, 都在  $l_R$  上.

## 活页 4.9

每一个三阶可逆实矩阵  $A \in \text{GL}(3, \mathbb{R})$  给出一个射影变换  $\mathbb{RP}^2 \rightarrow \mathbb{RP}^2$ , 在齐次坐标上形如  $[X] \mapsto [AX]$ .

(1) 求证: 可逆数量矩阵构成  $\text{GL}(3, \mathbb{R})$  的正规子群. 把商群记作  $\text{PGL}(3, \mathbb{R})$ .

(2) 求证: 上述变换诱导了一个  $\text{PGL}(3, \mathbb{R})$  在  $\mathbb{RP}^2$  上的群作用.

(3) 求证:  $\mathbb{RP}^2$  的每一个射影变换都能够并且唯一地由  $\text{PGL}(3, \mathbb{R})$  中地元素实现.

证: (1) 显然  $(\lambda I)(\mu I)^{-1} = (\lambda\mu^{-1}I)$  故  $H = \{\lambda I : \lambda \in \mathbb{R}\} < \text{GL}(3, \mathbb{R})$ . 由于  $A^{-1}(\lambda I)A = \lambda I, H \triangleleft \text{GL}(3, \mathbb{R})$ .

(2) 考虑如下群作用:  $\circ : \text{PGL}(3, \mathbb{R}) \times \mathbb{RP}^2 \rightarrow \mathbb{RP}^2, A \circ [X] \mapsto [AX]$ . 显然

$A \circ (B \circ [X]) = [ABX] = (AB) \circ [X]$ , 且  $[\lambda I] \circ [X] = [\lambda IX] = [X]$ , 故  $\circ$  是群作用.

(3) 存在性由射影变换基本定理显然, 唯一性由  $([Ae_1], [Ae_2], [Ae_3])$  两两不同得到.