

# 1 Background

## 1.1 Euclid 空间

有序的  $n$  元组的全体称为  $n$  维 Euclid 空间, 记为  $\mathbb{R}^n$ , 称  $\mathbf{p} = (p_i)_{i=1}^n \in \mathbb{R}^n$  是  $\mathbb{R}^n$  的一个点。为便于研究, 本论文以  $\mathbb{R}^3$  为背景空间, 所涉及的函数默认为可微实值函数。如果实函数  $f$  的任意阶偏导数存在且连续, 则称函数是可微的 (或无限可微的, 或光滑的, 或  $C^\infty$  的)。

由于微分运算是函数的局部运算, 限制所讨论函数的定义域在  $\mathbb{R}^3$  中的任意开集, 所讨论的结论仍然成立。

自然坐标函数: 定义在  $\mathbb{R}^n$  上的实值函数  $x_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ , 使得  $\mathbf{p} = (p_i)_{i=1}^n = (x_i(\mathbf{p}))_{i=1}^n$

切向量: 由  $\mathbb{R}^n$  中的二元组构成,  $\mathbf{v}_{\mathbf{p}} = (\mathbf{p}, \mathbf{v})$ , 其中  $\mathbf{p}$  是作用点,  $\mathbf{v}$  是向量部分

切空间  $T_{\mathbf{p}}\mathbb{R}^n$ : 作用点  $\mathbf{p} \in \mathbb{R}^n$  的所有切向量的集合。利用向量加法与数量乘法使某点的切空间称为向量空间, 与背景空间存在非平凡同构。

向量场  $\mathbf{V}$ : 作用于空间点的向量函数,  $\mathbf{V}(\mathbf{p}) \in T_{\mathbf{p}}\mathbb{R}^n$

逐点化原理:  $(\mathbf{V} + \mathbf{W})(\mathbf{p}) = \mathbf{V}(\mathbf{p}) + \mathbf{W}(\mathbf{p})$ ,  $(f\mathbf{V})(\mathbf{p}) = f(\mathbf{p})\mathbf{V}(\mathbf{p})$

自然标架场: 定义  $\mathbf{U}_i = (\delta_j^i)_{j=1}^n$ , 按 Einstein 求和约定, 有  $\mathbf{V}(\mathbf{p}) = v^i(\mathbf{p})\mathbf{U}_i(\mathbf{p})$ , 称  $v^i$  为场的 Euclid 坐标函数, 其中 Kronecker  $\delta$  函数定义为:

$$\delta_i^j = \begin{cases} 1, & i = j \\ 0, & i \neq j \end{cases} \quad (1)$$