

- 链式前向星
- LCA(倍增)
- 求树重心
- Floyd
- Dijkstra(优先队列)
- Dijkstra(暴力)

## 链式前向星

```
// head[u] 和 cnt 的初始值都为 -1
void add(int u, int v) {
    nxt[++cnt] = head[u]; // 当前边的后继
    head[u] = cnt;        // 起点 u 的第一条边
    to[cnt] = v;          // 当前边的终点
}

// 遍历 u 的出边
for (int i = head[u]; ~i; i = nxt[i]) { // ~i 表示 i != -1
    int v = to[i];
}
```

## LCA(倍增)

```
#include <cstdio>
#include <cstring>
#include <vector>

#define MXN 40005
using namespace std;
std::vector<int> v[MXN];
std::vector<int> w[MXN];

int fa[MXN][31], cost[MXN][31], dep[MXN];
int n, m;
int a, b, c;

// dfs, 用来为 lca 算法做准备。接受两个参数: dfs 起始节点和它的父亲节点。
void dfs(int root, int fno) {
    // 初始化: 第  $2^0 = 1$  个祖先就是它的父亲节点, dep 也比父亲节点多 1。
    fa[root][0] = fno;
    dep[root] = dep[fa[root][0]] + 1;
    // 初始化: 其他的祖先节点: 第  $2^i$  的祖先节点是第  $2^{(i-1)}$  的祖先节点的第
    //  $2^{(i-1)}$  的祖先节点。
}
```

```

for (int i = 1; i < 31; ++i) {
    fa[root][i] = fa[fa[root][i - 1]][i - 1];
    cost[root][i] = cost[fa[root][i - 1]][i - 1] + cost[root][i - 1];
}
// 遍历子节点来进行 dfs。
int sz = v[root].size();
for (int i = 0; i < sz; ++i) {
    if (v[root][i] == fno) continue;
    cost[v[root][i]][0] = w[root][i];
    dfs(v[root][i], root);
}
}

// lca。用倍增算法算取 x 和 y 的 lca 节点。
int lca(int x, int y) {
    // 令 y 比 x 深。
    if (dep[x] > dep[y]) swap(x, y);
    // 令 y 和 x 在一个深度。
    int tmp = dep[y] - dep[x], ans = 0;
    for (int j = 0; tmp; ++j, tmp >>= 1)
        if (tmp & 1) ans += cost[y][j], y = fa[y][j];
    // 如果这个时候 y = x, 那么 x, y 就都是它们自己的祖先。
    if (y == x) return ans;
    // 不然的话, 找到第一个不是它们祖先的两个点。
    for (int j = 30; j >= 0 && y != x; --j) {
        if (fa[x][j] != fa[y][j]) {
            ans += cost[x][j] + cost[y][j];
            x = fa[x][j];
            y = fa[y][j];
        }
    }
    // 返回结果。
    ans += cost[x][0] + cost[y][0];
    return ans;
}

void Solve() {
    // 初始化表示祖先的数组 fa, 代价 cost 和深度 dep。
    memset(fa, 0, sizeof(fa));
    memset(cost, 0, sizeof(cost));
    memset(dep, 0, sizeof(dep));
    // 读入树: 节点数一共有 n 个, 查询 m 次, 每一次查找两个节点的 lca 点。
    scanf("%d %d", &n, &m);
    // 初始化树边和边权
    for (int i = 1; i <= n; ++i) {
        v[i].clear();
        w[i].clear();
    }
    for (int i = 1; i < n; ++i) {
        scanf("%d %d %d", &a, &b, &c);
        v[a].push_back(b);
        v[b].push_back(a);
        w[a].push_back(c);
        w[b].push_back(c);
    }
    // 为了计算 lca 而使用 dfs。
    dfs(1, 0);
}

```

```

    for (int i = 0; i < m; ++i) {
        scanf("%d %d", &a, &b);
        printf("%d\n", lca(a, b));
    }
}

int main() {
    int T;
    scanf("%d", &T);
    while (T--) Solve();
    return 0;
}

```

## 求树重心

```

// 这份代码默认节点编号从 1 开始, 即  $i \in [1, n]$ 
int size[MAXN], // 这个节点的「大小」 (所有子树上节点数 + 该节点)
    weight[MAXN], // 这个节点的「重量」, 即所有子树「大小」的最大值
    centroid[2]; // 用于记录树的重心 (存的是节点编号)

void GetCentroid(int cur, int fa) { // cur 表示当前节点 (current)
    size[cur] = 1;
    weight[cur] = 0;
    for (int i = head[cur]; i != -1; i = e[i].nxt) {
        if (e[i].to != fa) { // e[i].to 表示这条有向边所通向的节点。
            GetCentroid(e[i].to, cur);
            size[cur] += size[e[i].to];
            weight[cur] = max(weight[cur], size[e[i].to]);
        }
    }
    weight[cur] = max(weight[cur], n - size[cur]);
    if (weight[cur] <= n / 2) { // 依照树的重心的定义统计
        centroid[centroid[0] != 0] = cur;
    }
}

```

## Floyd

```

for (k = 1; k <= n; k++) {
    for (x = 1; x <= n; x++) {
        for (y = 1; y <= n; y++) {
            f[x][y] = min(f[x][y], f[x][k] + f[k][y]);
        }
    }
}

```

# Dijkstra(优先队列)

```
struct edge {
    int v, w;
};

struct node {
    int dis, u;

    bool operator>(const node& a) const { return dis > a.dis; }
};

vector<edge> e[maxn];
int dis[maxn], vis[maxn];
priority_queue<node, vector<node>, greater<node> > q;

void dijkstra(int n, int s) {
    memset(dis, 63, sizeof(dis));
    dis[s] = 0;
    q.push({0, s});
    while (!q.empty()) {
        int u = q.top().u;
        q.pop();
        if (vis[u]) continue;
        vis[u] = 1;
        for (auto ed : e[u]) {
            int v = ed.v, w = ed.w;
            if (dis[v] > dis[u] + w) {
                dis[v] = dis[u] + w;
                q.push({dis[v], v});
            }
        }
    }
}
```

# Dijkstra(暴力)

```
struct edge {
    int v, w;
};

vector<edge> e[maxn];
int dis[maxn], vis[maxn];

void dijkstra(int n, int s) {
    memset(dis, 63, sizeof(dis));
```

```
dis[s] = 0;
for (int i = 1; i <= n; i++) {
    int u = 0, mind = 0x3f3f3f3f;
    for (int j = 1; j <= n; j++)
        if (!vis[j] && dis[j] < mind) u = j, mind = dis[j];
    vis[u] = true;
    for (auto ed : e[u]) {
        int v = ed.v, w = ed.w;
        if (dis[v] > dis[u] + w) dis[v] = dis[u] + w;
    }
}
}
```