

ПРОТОКОЛ № 4
200 г.

Студент:

Фак. №

Гр.

Асистент:

ТЕМА: Геометричен и кинематичен анализ на елементарен равнинен лостов механизъм

1. Задани величини:

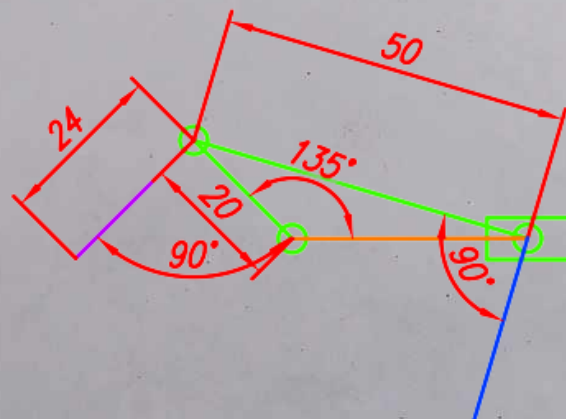
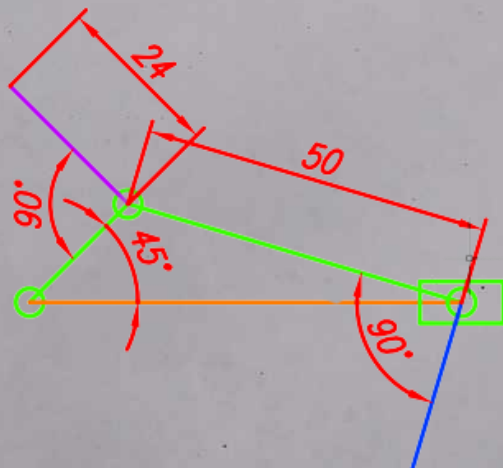
а) Вид на механизма:

б) Размери:

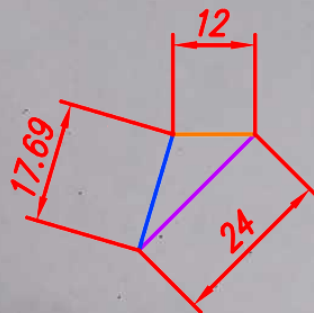
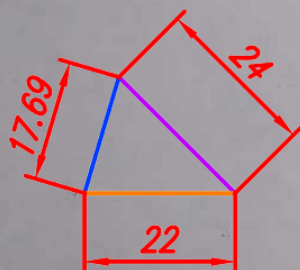
в) Ъглова скорост на задвижващото звено: $\omega_1 = \dots \text{ s}^{-1}$;

2. Графичен метод

а) Планове на положението за $\varphi_1 = \dots$ и $\varphi_2 = \dots$



б) Планове на скоростите



3. Аналитичен метод

а) Използвани аналитични зависимости

б) Резултати от изчисленията с готов програмен продукт

4. Сравнение на резултатите от двата метода