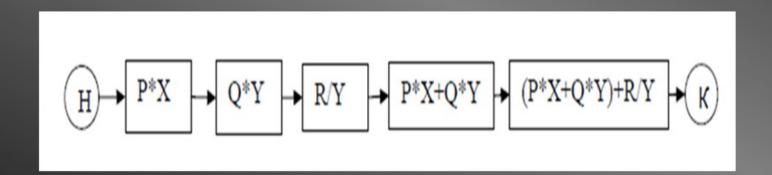


Паралелни алгоритми

- При паралелните алгоритми в даден момент от време се изпълняват повече от една инструкции това е един от подходите за повишаване на бързодействието на компютърните системи.
- Другият подход е повишаването на бързодействието на елементната база.
- Паралелните алгоритми се изпълняват предимно от мултипроцесорни системи. Те имат един съществен недостатък не е възможно всички процесори да работят едновременно непрекъснато при изпълнение на даден алгоритъм (или на няколко алгоритъма) една част от тях не работят, т.е. не се използват ефективно.

• а) с последователен алгоритъм:



- б) с паралелен алгоритъм:
- В този алгоритъм едновременно (*паралелно*) се изпълняват блокове Б¹, Б², Б³
- Когато завърши изпълнението на всеки от тях, тогава започва изпълнението на блок Б4.
- Различието спрямо последователните алгоритми са точките, в които започва (разпаралелване) и завършва (*синхронизация*/паралелното изпълнение на операции.



Класификация на мултипроцесорните системи по Флин:

- извършва се по броя на потоците от инструкции, които се изпълняват едновременно и броя на потоците от данни, които се обработват едновременно.
- Използват се следните означения:

УУ - управляващо устройство,

АЛУ - аритметично-логическо устройство,

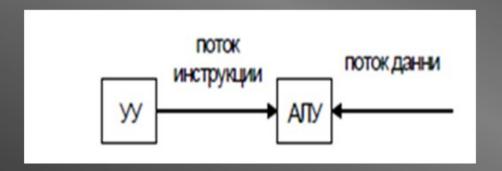
S - single, M - multiple, I - instruction, D - data



1. SISD (SINGLE INSTRUCTION - SINGLE DATA)

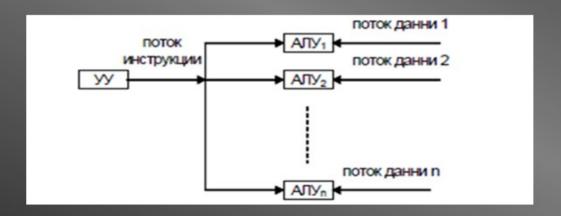
Управляващото устройство генерира един поток от инструкции и се обработва един поток от данни.

Това е класическият фон Нойманов модел на еднопроцесорна система.



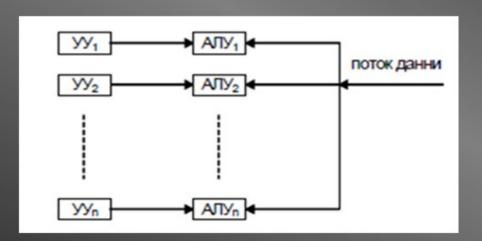
2. SIMD (SINGLE INSTRUCTION - MULTIPLE DATA):

Управляващото устройство генерира 1 поток от инструкции, който се изпълнява от всички АЛУ-та за различните потоци от входни данни.



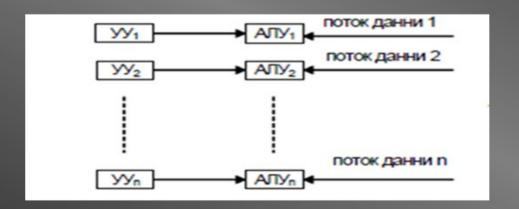
3. MISD (MULTIPLE INSTRUCTIONS - SINGLE DATA):

Множество инструкции се изпълняват върху един поток входни данни.



4. MIMD (MULTIPLE INSTRUCTIONS - MULTIPLE DATA):

Множество потоци от инструкции се изпълняват върху много потоци входни данни



Примери на паралелни алгоритми:

Пример 1: Определяне на сумата на елементите на едномерен масив:

- S=A[1]+A[2]+A[3]+A[4]+...+A[n-1]+A[n];
- Последователното изчисление на израза е чрез
- S:= A[1]; for i:= 2 to n do S:= S+A[i];

Паралелното изчисление се осъществява като всяка двойка събираеми се подава на отделен процесор.

- Нека n=16.
- Тогава, в началото 8 процесора ще определят сумите S1,2=A[1]+A[2], S3,4=A[3]+A[4] и T.H.,
- след това 4 процесора ще определят сумите \$1,2,3,4=\$1,2+\$3,4,\$5,6,7,8=\$5,6+\$7,8 и т.н.,
 след което 2 процесора ще определят сумите \$1,2,3,4,5,6,7,8=\$1,2,3,4 + \$5,6,7,8 ,
 \$59,10,11,12,13,14,15,16=\$9,10,11,12+\$13,14,15,16
- и накрая **1 процесор** ще определя крайната сума **S** на последните 2 частични суми.

Основният проблем при паралелните алгоритми са циклите — разпаралелването на циклите се усложнява, когато отделните изпълнения на тялото на даден цикъл са зависими, т.е. имат общи променливи.

Пример 2: Паралелен *алгоритъм за определяне на минималното скелетно дърво на граф*

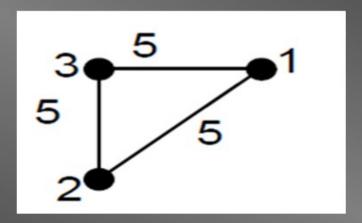
- Минимално скелетно дърво на тегловен граф наричаме дърво с минимално общо тегло на клоните, включващо всички възли на графа.
- В началото на всеки възел съответства процесор (за граф с неголям брой възли за граф с голям брой възли на 1 процесор съответстват няколко възела).
- За да се избегне избор на клони, водещ до образуване на цикли (а това е недопустимо за дърво) се прилага следното правило:

Ако има няколко клона с еднакво минимално тегло, свързани с даден възел, се взима този към възел с по-малък номер.

Така се получава еднозначност на избора.

За посочения граф:

- процесорът на възел 1 определя клон 1-2,
- процесорът на възел 2 определя същия клон,
- процесорът на възел 3 определя клон 1-3.



Стъпки на алгоритъма:

C1: На всеки възел е присвоен процесор и всеки процесор определя едновременно клона с минимално тегло, излизащ от съответния му възел. При няколко клона с еднакво тегло с взима този, водещ към възел с по-малък номер. На променливата **К** се присвоява броя на избраните клони.

C2:

- while k<n-1 do
- begin
 - Сега на всяко поддърво е присвоен процесор. Едновременно за всяко поддърво Т на графа, получено от избраните до момента клони, се избира от съответния му
 - процесор клон с минимално тегло. Този клон се избира измежду всички клони,
 - свързващи възел от Т с възел от друго поддърво. В случай на няколко клона с минимално тегло се избира клона, който е свързан към възел с най-малък номер, а когато няколко клона са свързани с този възел, се избира клона, на който другият краен
 - възел е с най-малък номер. На К се присвоява броят на вече избраните възли.
- end;

Нека да поясним по-подробно случая с 2 клона (А,В) и (С,В)с минимално тегло: клоните са записани така, че А<В , С<В

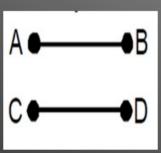
I. Случай

Ако B<D, се избира клона (A,B); ако B>D, се избира (C,D)



II. Случай

- A≠C
- Ако A<C се избира (A,B)
- Ако C<A, се избира (C,D)



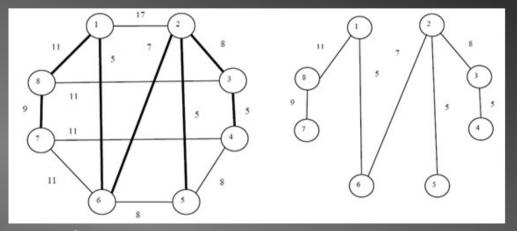
Пример (за графа отляво на фигурата):

C1:

- От всеки възел се избира клонът с минимално тегло:
- (1,8) с тегло 5,
- ²,5) с тегл<u>о 5</u>,
- (3,4) с тегло 5 и
- 7,8) с тегло 9;

- От поддърво (1,6) се избира клон (2,6) с тегло 7;
- От поддърво (2,5) се избира клон (2,6) с тегло 7; От поддърво (3,4) се избира клон (2,3) с тегло 8;
- От поддърво (7,8) се избира клон (1,8) с тегло 11, тъй като от 4-те клона с
- минимално тегло ((1,8) (3,8) (4,7) (6,7)) той е към възел с най-малък номер;
- Теглото на минималното скелетно дърво (почернените клони, а също и фигурата отдясно) е 5+5+5+9+7+8+11=50.

Сложността на последователния алгоритъм (Крускал или Прим) е O(n2), а на паралелния O(nlogn). Други интересни примери на паралелни алгоритми могат да бъдат за сортиране, за бързото преобразувание на Фурие.



Генетични Алгоритми

- 1. Основа на генетичните алгоритми:
- Идеята на тези алгоритми е заимствана от биологията това е принципа на естественият подбор при еволюцията на организмите.
- Съгласно този принцип всеки организъм е резултат на верига от исторически събития и влияние на околната среда (наследственост, изменчивост и естествен подбор).
- Под въздействието на променящите се условия организмите постоянно се изменят.
- Малките изменения се наследяват и ако са полезни за организмите се задържат от естествения подбор. Така те постепенно се натрупват и засилват.

2.Примерна блок-схема на генетичен алгоритъм:

- В началото в генетичния алгоритъм се генерират случайни решения (родители) – от тях се генерират нови решения (ново поколение), които се оценяват по определени критерии и се вземат по-добрите, които в следващия цикъл играят ролята на родители.
- Това продължава толкова на брой цикли (поколения), колкото е необходимо за намиране на решение близко до оптималното в достатъчна степен.
- Типичният генетичен алгоритъм има вида, показан на блоковата схема.



Пример на генетичен алгоритъм:

Стъпките на генетичния алгоритъм за решаване наТЅМ задача могат да бъдат следните:

- **С1)** генериране на **n** случайни цикъла (пермутации) решения-родители.
- С2) генериране на нови решения. Това може да стане по следните 2 начина:
- \dot{A}) от всяка пермутация-родител се получава нова пермутация чрез случаен избор на участък от пермутацията, който след това се инвертира. Например, от пермутация $5\ 3\ 6\ 1\ 8\ 2\ 4\ 7$ (при n=8) при случаен избор на участък $6\ 1\ 8\ 2\ 4\ 7$ се получава нова пермутация 5 3 2 8 1 6 4 7. Този начин съответства на еднополовото размножаване при организмите.
- Б) от 2 пермутации-родители се получава нова пермутация чрез случаен избор на позиция, по която всяка от пермутациите се разделя на 2 части. Новата пермутация се получава, например чрез сливане на първата част от първата пермутация-родител и втората част на втората пермутация-родител. Ако, при това, се получи повторение на номер на възел в пермутацията то трябва да се отстрани, примерно чрез замяна с някой от липсващите номера.

Например, от пермутации 5 7 2 4 1 6 8 3 и 7 2 3 5 8 1 6 4, и случаен избор на позиция 3 се получава следното разделяне на части на пермутациите

5 7 2 4 1 6 8 3, 7 2 3 5 8 1 6 4, от които се получава **5 7 2 5 8 1 6 4**, където има повторение на **5.** То може да се отстрани чрез замяна с липсващия номер 3 и окончателно се получава 5 7 2 3 8 1 6 4. Този начин съответства на двуполовото размножаване при организмите.

- C3) Оценка на решенията: за всяка пермутация (цикъл) се определя сумата от теглата на клоните й. C4) Избор: от всички пермутации (родители и нови) се избира част (примерно половината). Това са тези пермутации, които има по-малко тегло от другите, които не са избрани. C5) Условие за край след изпълнението на зададен брой цикли алгоритъмът прекратява изпълнението си.

Многонишково програмиране (Scalable Multithreaded Programming) с "Thread Pools" (паралелна сортировка)

Съществуват много начини за разпределяне задачите по процесорни ядра или в многопроцесорна среда.

Ще преобразуваме еднонишково приложение към такова, ползващо всички налични изчислителни ресурси.

Ще въведем основни понятия от:

- OpenMP технологията и
- -<u>-thread pools</u>.

Ползвайки Visual Studio utilities, ще демонстрираме измерване на подобренията в производителността.

В началото, ще раздробим общата задача на по-малки, подходящи за нишково разпределяне подзадачи, които бихме могли да подадем към отделните ядра.

Спазваме няколко препоръки при това преобразуване:

- Задачата да подлежи на разпаралеляване.
- Подзадачите да са независими помежду си.
- Да могат да се изпълняват в произволен ред.
- Да поддържат собствени копия на данните си.

3.1 Multithreading c OpenMP

OpenMP е една от най-простите технологии за въвеждане на паралелизъм и се поддържа от Visual Studio C++ компилатора след версия 2005. Въвеждането на паралелизма става чрез "OpenMP - <u>pragmas"</u> директивите в кода. Пример:

директивата 'pragma' паралелизира следващия я блок код в случая това е само printf()— и го пуска едновременно по всички изчислителни ресурса.

Броят им варира - според инсталираните процесори или ядра.

За да разрешите паралелизацията с OpenMP (компилаторът да не игнорира "pragma" директивите), следва да разрешите OpenMP. За целта: първо

опция към компилатора /openmp

(Properties | C/C++ | Language | Open MP Support). Второ: include the omp.h



Следва пример за разпаралеляване на матрични изчисления (повдигане на степен) и обработка върху всички налични ядра:

```
#pragma omp parallel for
for (int i = 0; i < 50000; i++)
array[i] = i * i;</pre>
```

ОрепМР притежава и конструктори за контрол на:

- броя създавани нишки;
- Управление последователността на отделните запаралелени блокове;
- Създаване на thread-local data,
 - точки на синхронизация,
 - критични секции и др.

OpenMP е лесен начин за въвеждане на паралелизъм в съществуващ вече код.

OpenMP е проста технология. В много случаи е необходим по-голям контрол над изчислителния процес.

Например, разпределяне нишките по конкретни ядра, динамичен паралелизъм и т.н..

Идват други технологични решения –например, thread-pools.

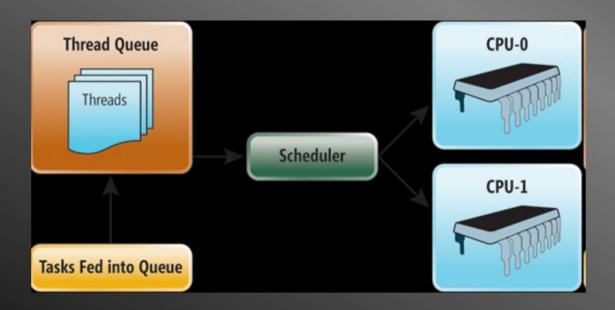


Thread Pool

Нишките се менажират от OS. Те заемат ресурс и създават свое обкръжение. Следователно, честото им създаване и унищожаване е скъпа операция. По-добре е вече създадените да отлежават за повторно използване, при необходимост.

Това място за изчакване се нарича thread pool и Windows поема поддръжката му

Ползването на thread pool сваля от програмиста отговорността за често създаване на нишки , унищожаването и управлението им.



Удобно и полезно е да се разпаралели задача в много ядра.

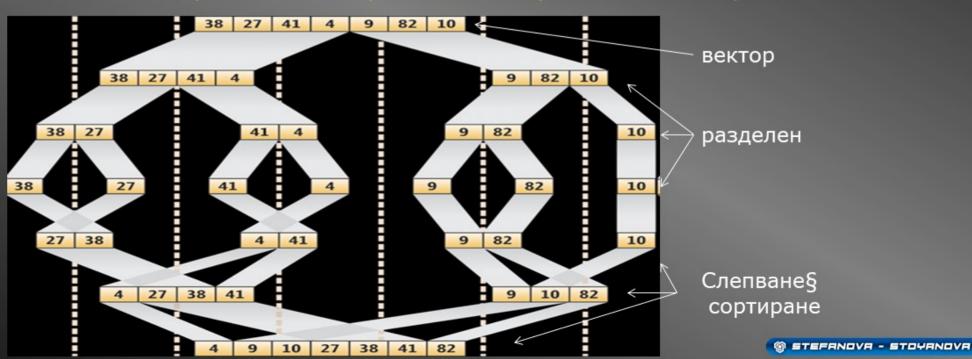
3.3 пример с многонишково сортиране

Сортировката не е най-силния алгоритъм за паралелизация. Тук има пречка – как да разпаралеляваме, така че да подсигурим независимост на отделните блокове?

Наивен подход е да заключим достъпа до данните за времето на обработка например чрез mutex, semaphore или критична секция.

По-добро решение е на всяко ядро да се подаде подсекция на масива данни за паралелна сортировка. Този divide-and-conquer подход е като че ли по-подходящ.

Алгоритмите merge sort и quick sort работят добре с тази стратегия и тя е подходящо решение за натоварване на многоядрена изчислителна среда.



Разделените подсписъци са независими и могат да се подадат към СРU ядрата за паралелна обработка без заключвания.

Съществуват много алгоритми за сортировка, податливи на Паралелизация:

- Quick sort,
- selection sort,
- merge sort,
- radix sort

Всички те разбиват данните и ги обработват независимо.

Примерна реализация на сортировка е показана (quick sort на C#).

Програмата инициализира голям масив с поредица случайни числа и после ги сортира с помощта на quick sort процедура, като отчита и времето за това.

```
7
```

```
namespace ParallelSort {
 class Program {
  // For small arrays, use Insertion Sort
  private static void InsertionSort(
              int[] list, int left, int right)
  for (int i = left; i < right; i++)
       int temp = list[i];
       int j = i;
       while ((j > 0) \&\& (list[j - 1] > temp))
              list[j] = list[j - 1];
               i = i - 1;
       list[j] = temp;
private static int Partition( int[] array, int i, int j)
     int pivot = array[i];
    while (i < i) {
         while (array[j] >= pivot && i < j)
         if (i < j) { array[i++] = array[j]; }</pre>
         while (array[i] \le pivot \&\& i \le j)
                         { i++;
         if (i < j) { array[j--] = array[i]; }
             array[i] = pivot;
    return i:
```

```
static void QuickSort(int[] array, int left, int right)
 { // Single or 0 elements are already sorted
  if (left >= right)
                        return:
  // For small arrays, use a faster serial routine
   if ( right-left <= 32) { InsertionSort(array, left, right);
                      return:
  // Select a pivot, then quicksort each sub-array
   int pivot = Partition(array, left, right);
   QuickSort(array, left, pivot - 1);
   QuickSort(array, pivot + 1, right);
 static void Main(string[] args)
   constint ArraySize = 50000000;
  for (int iters = 0; iters < 1; iters++)
        int[] array;
        Stopwatch stopwatch;
       array = new int[ArraySize];
       Random random1 = new Random(5);
       for (int i = 0; i < array.Length; ++i)
          { array[i] = random1.Next();
       stopwatch = Stopwatch.StartNew();
       QuickSort(array, 0, array.Length - 1);
       stopwatch.Stop();
      Console.WriteLine("Serialt: {0} ms",
      stopwatch.ElapsedMilliseconds);
```

За да паралелизирате приложението, променете следните оператори:

```
QuickSort( array, lo, pivot - 1);
QuickSort( array, pivot + 1, hi);
```

Към паралелната реализация:

```
Parallel.Invoke(

delegate { QuickSort(array, left, pivot - 1); },

delegate { QuickSort(array, pivot + 1, right); }

);
```

Интерфейсът Parallel Invoke от Systems. Threading. Tasks namespace е дефиниан в .NET Task Parallel Library. Той позволява дефиниране на асинхронно изпълнявана функция. В нашата реализация - всяка отделна сортировъчна функция ще се изпълни в отделна нишка.

Макар че е по-добре да запуснете само 1 нишка, а втория подсписък да се поеме за сортиране от текущата, реализация с 2 запуснати нишки за сортировка е по-симетрична и илюстрира колко лесно е преобразуването на серийна програма в паралелен еквивалент.

Разумен въпрос е: паралелизацията подобри ли производителността?

Visual Studio 2022 включва няколко tools за такава оценка:

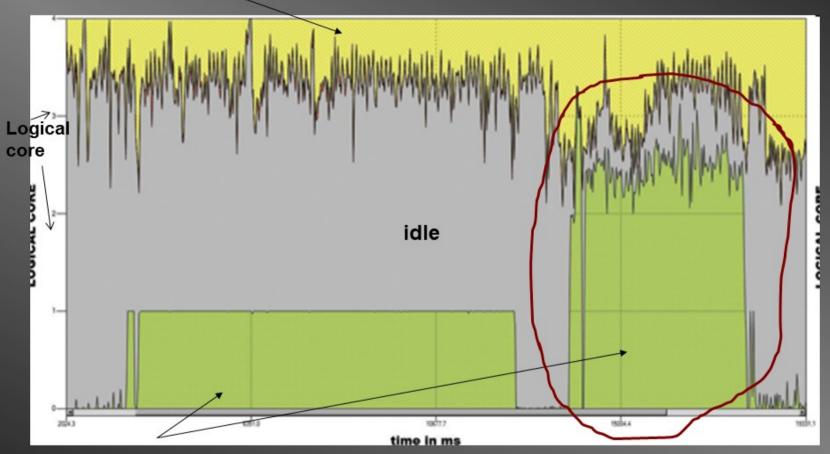
Visual Studio 2022 мери производителност в паралелна реализация по време на изпълнение. Можете да наблюдавате и core Utilization.

Нека тестовата програма стартира серийна сортировка, заспива секунда и тогава стартира паралелна версия на сортировъчния алгоритъм.
За 4-ядрен компютър , получваме следната графична представа:

В началото е видно натоварването при 1 ядрена реализация – 100% използваемост на единственото ядро. Впоследствие се вижда 2.25 кратно ускорение.

Паралелната реализация ускорява с около 45% в сравнение със серийния си еквивалент.

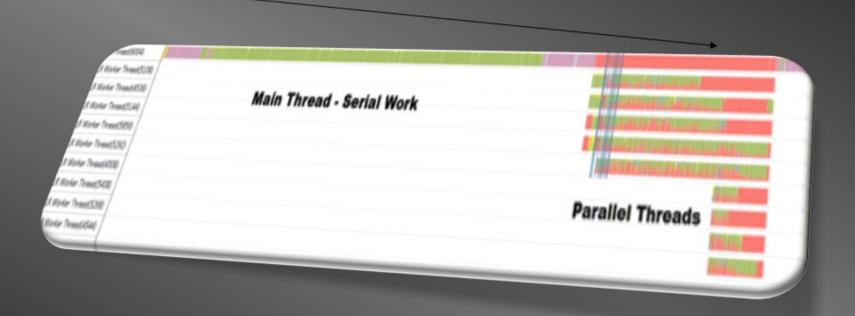
OS и други програми



приложението

Друга визуализация

Показваме как приложението ползва наличните нишки. Една нишка работи почти цялото време. Розовият цвят показва нишки, които са блокирани от други.



Вижда се, че макар натоварването на СРU ядра е подобрено, има потенциал за още значителни оптимизации.