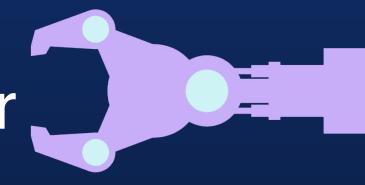
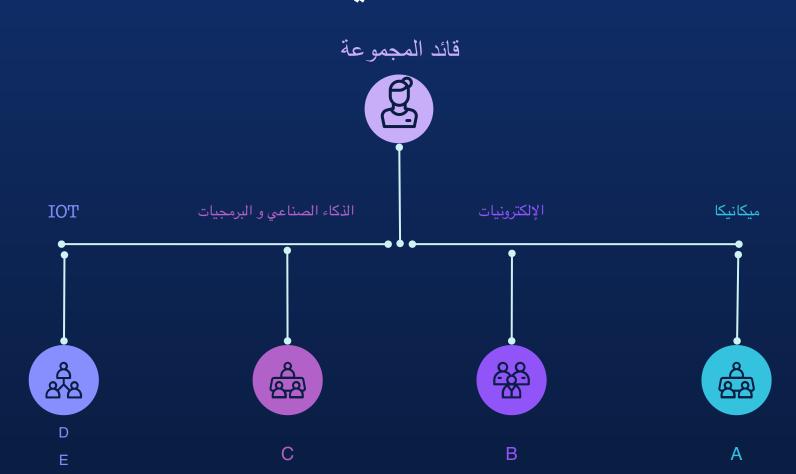


Robot arm



الهيكل التنظيمي للمجموعة



خطة المشروع

03

توزع المهام التي تم تحديدها مسبقًا على الفريق 02

احصاء المهمات اللازمة لاتمام المشروع. 01

دراسة المشروع من جميع الجوانب و فهم ابعاده و احتياجاته.

05

البدء بتنفيذ المهام لإتمام المشروع.

04

مناقشة الفريق لمعرفة الوقت اللازم لانهاء كل مهمة و ذلك بهدف معرفة المدة الزمنيه التي سوف يستغرقها انهاء المشروع.

توزيع المهام

مسار الذكاء الصناعي و البرمجيات

كتابة نظام تشغيل الذراع الآلية

ربط نظام التشغيل مع واجهة التحكم IOT

تصميم واجهة التحكم بالذراع باستخدام اللغات التالية: -HTML-CSS -JavaScript

انشاء قاعدة بيانات التحكم بالذراع

ربط قاعدة البيانات مع واجهة التحكم

ربط قاعدة البيانات مع الهاردوير الإلكترونيات

تحديد القطع الإلكترونية

تصميم الدوائر الالكترونية للمحركات

برمجة الدوائر الالكترونية

الميكانيكا

تصميم قطع الذراع

طباعة القطع

تركيب القطع

الخط الزمني



خط الانتاج

البرنامج النهائي للمنتج

واجهة رسومية لتحكم بالذراع. التغليف و التعبئة

تثبيت القطع وضعها في صندوق كرتون مع الحرص على تغليفها بالاوراق الهوائية البلاستيكية لحمايتها .

التجميع

يدوي

اسلوب التشكيل

3D print