```
SRS3
```

一 定义

SRS 是一个流媒体集群,支持 RTMP/HLS/FLV,高效、稳定、易用。

二 安装\*

configure -use-sys-ssl --full && make -j3

三 运行

./etc/init.d/srs stop 停止指令

./etc/init.d/srs restart 重启

RTMP 媒体端口监听

./obj/srs -c conf/rtmp.confg

查看实时日志

tail ./obj/srs.log

用 FFmpeg 的方式推流(略)

ffmpeg -re -i night.mp4 -c copy -f flv rtmp://192.168.31.53/live2/night

四 源码分析

### 1、目录

3rdparty 第三方包, zip 格式。估计是一些公共的方法。 sh 脚本。服务运维使用。 auto conf sh 脚本。配置和修改配置。 doc 英文文档。 略。编译使用。 etc ide 略。调试工具。 modules 空。扩展模块。HLS 音频和 MP4 音视频。 research 其他平台接入 SRS。Golong、arm、python、player scripts 脚本。 主要源码。 src |----- app API 层 (主要逻辑) |---- core 工具类通用 |----- kernel 音视频、文本输入输出、网络连接 |----- libs略。就是普通代码 |---- main 控制台、单元测试。

|----- protool 协议的字符解析。json、avc、握手、rtmp、rtsp

先主要看下 RTMP 的协议和处理。

|---- server 处理服务。线程消息相关。

#### 2、 代码跟踪

源码文件: /truck/src/main/src main server.cpp

这个 src\_main\_server.cpp 里面有个 int main() 入口。程序会走到/truck/src/app/srs\_app\_server.cpp

srs\_app\_server.cpp 里面有 listen 监听和 Handler 消息。通过订阅设计模式实现。

srs\_app\_server.cpp 文件夹下 accept\_client() 、fd2conn()接口。RTMP 媒体端口接听从这里开始。

\*pconn = new SrsRtmpConn(this, stfd, ip);

这里开始 RTMP 的协议流处理。

SrsRtmpConn 类里面新建 SrsRtmpServer()类。SrsHandshakeBytes()握手后 绑定当前通信接口。

SrsProtocol () 是解析协议的。

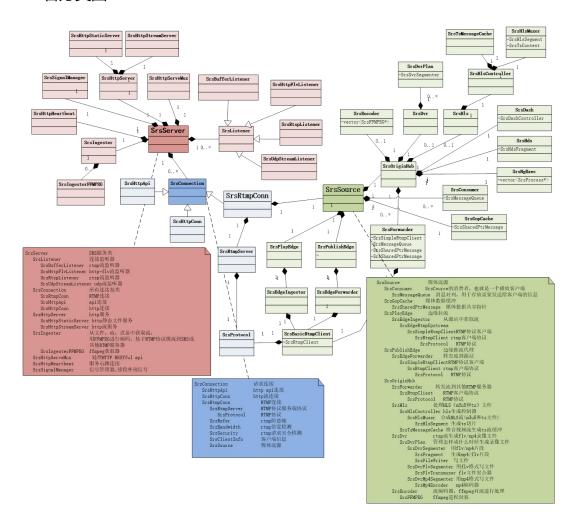
主要看下 srs\_app\_rtmp\_conn.cpp 类,这里面是协议通信相关。

编解码的先不需要看,这个 SRS 本来只是开 RTMP 端口和会议室的。

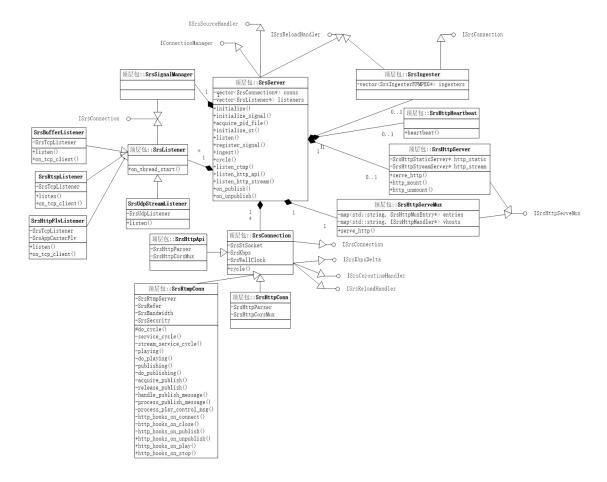
## 3、 二次开发技巧

自己打日志,改方法和改类的重载。梳理流程后,想怎么接入都不难。SRS 服务器对接 GB28181 的一个标准开源平台。

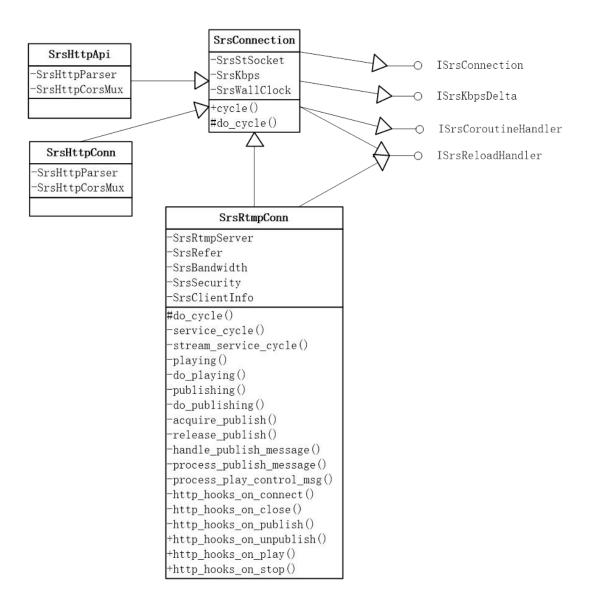
#### 4. 官方类图



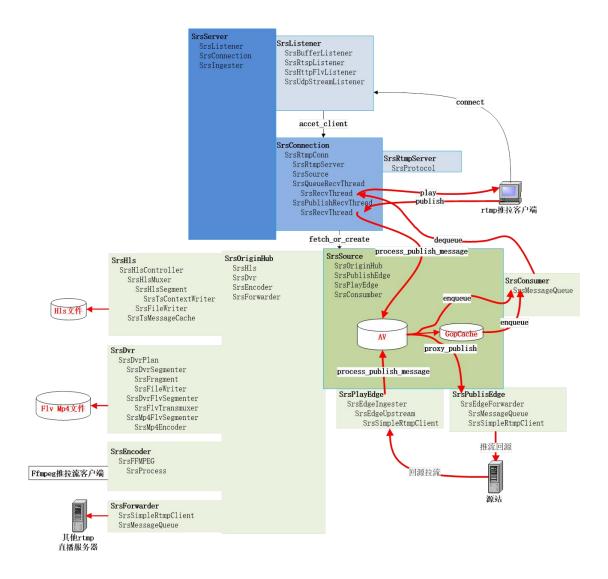
SRS server 类



## SRS connect 类



# 5. SRS 类和流的问题



- 1. 客户端发送 RTMP 连接请求, SrsListener 接受后, 创建一个 SrsConnection。 每个 SrsConnection 会启动一个线程来完成相应任务。
- 2. SrsRtmpConn 首先按照 RTMP 协议交互成功后,根据 URL 创建流的信息。同时调用 fetch\_or\_create 生成一个处理音视频源的 SrsSource。

#### 如果是推流:

创建 SrsPublishRecvThread 线程,接受客户端发过来的 RTMP 数据包。数据包由 SrsRtmpServer 来处理。如果是音视频数据,由

process publish message 来处理。它会通过 SrsSource 对媒体流进行处理。

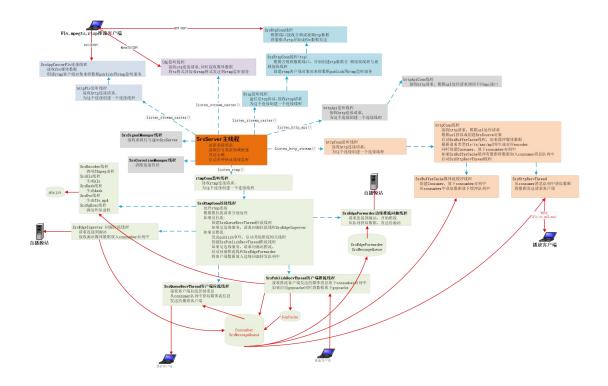
- (1) 如果是边缘服务, SrsSource 直接将媒体 proxy publish 到源站服务
- (2) 否则 SrsSource 会将 publish 流放入每个 SrsConsumer 的媒体数据队列,一个 SrsConsumber 就是一个播放客户端。同事调用 SrsOriginHub 将媒体流按照配置来生成 FLV、HLS、MP4 录像文件,以及是否将流发布到其他 RTMP服务器。最后检查如果启用 GopCache 会将流写入它的队列。对一个新的播放请求,保证首先获取一个 gop 数据,防止开始播放时黑屏和花屏。

#### 如果是拉流:

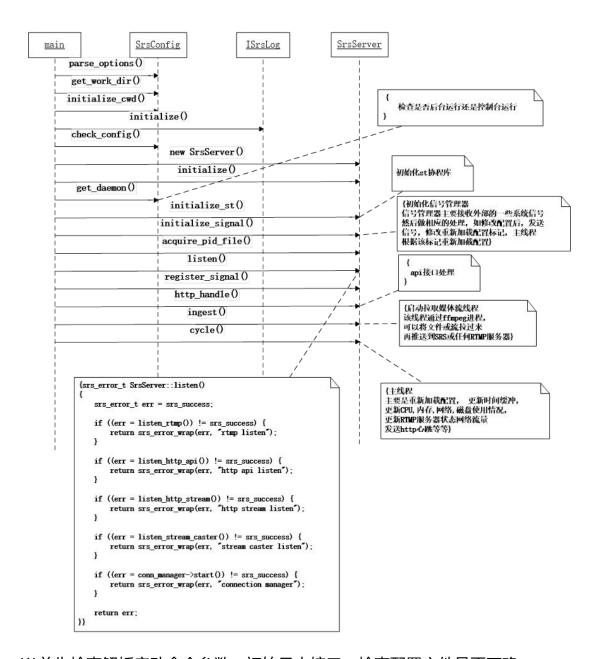
- (1) 如果是源站拉流同时启用源站集群,如果流不是该源站发布,则根据配置的发送 api 请求到其他源站,检查是否在其他源站发布流。如果是,发送一个redirect,要求拉流客户重定向到指定服务器拉流。注意:RTMP 重定向信令,如果客户端直接请求的源站,要求 RTMP 客户端支持 redirect,如果 SRS 边缘回源到源站后再重定向,是可以。因为 SRS 支持 redirect。
- (2) 如果不走第一步,则创建一个 SrsConsumer 与 SrsQueueRecvThread 线程,创建 SrsConsumer 时,如果启用 gopcache,首先会将 gopcache 媒体数据插入 SrsConsumer 的数据队列。如果是边缘拉流,则使用 SrsPlayEdge 回源拉流。将回源拉的媒体流数据插入 SrsConsumer 的数据队列中。
- (3) SrsQueueRecvThread 线程负责将 SrsConsumer 的数据队列中的媒体数据发送给客户端。SrsConsumer 队列中数据来源于 GopCache, 源站 publish的数据,以及回源拉流的数据。

### 6. SRS 线程模型

```
SrsCoroutine
 +virtual srs_error_t start()
 +virtual void stop()()
 +virtual void interrupt()()
 +virtual srs_error_t pull()()
 +virtual int cid()()
        SrsSTCoroutine
-ISrsCoroutineHandler* handler;
                                       ISrsCoroutineHandler
-std::string name;
-srs_thread_t trd;
                                   +virtual srs_error_t cycle()
+virtual srs_error_t start()
+virtual void stop()
+virtual void interrupt()
+virtual srs_error_t pull()
+virtual int cid()
-virtual srs_error_t cycle()
+static void* pfn(void* arg)()
      每个ST-coroutine必须实现如下两种接口之一
      SrsOneCycleThread线程只执行一个任务后就正常终止,如下:
           class SrsOneCycleThread : public ISrsCoroutineHandler {
               public: SrsCoroutine trd;
               public: virtual srs_error_t cycle() {
                   // Do something, then return this cycle and thread terminated normally.
           };
      线程内部有循环,如 RTMP接收线程:
           class SrsReceiveThread : public ISrsCoroutineHandler {
               public: SrsCoroutine* trd;
               public: virtual srs_error_t cycle() {
                   while (true) {
                        // 检查线程是否已中断
                       if ((err = trd->pull()) != srs_success) {
                           return err;
                       // Do something, such as st_read() packets, it'll be wakeup
                       // when user stop or interrupt the thread.
               }
          };
```



# 7. SRS 程序启动流程



- (1)首先检查解析启动命令参数, 初始日志接口, 检查配置文件是否正确
- (2)创建 SrsServer 服务, 初始化一些变量
- (3)检查是否后台运行还是控制台运行
- (4)初始化 st 协程库, 信息号管理器
- (5)如果后台运行写进程 pid 到文件
- (6)监听连接:

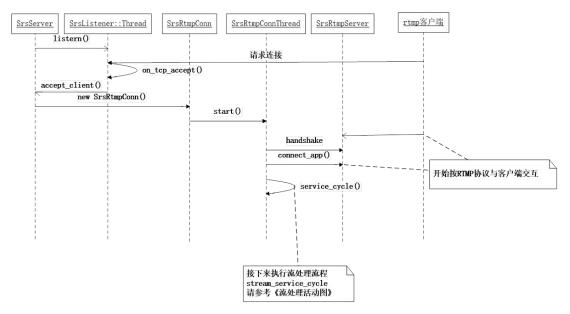
listen\_rtmp: rtmp 推流或拉流连接

listen http api: api 请求连接

listen\_http\_stream: http 拉流连接,http-flv ,http-ts,http-aac,http-mp3
listen\_stream\_caster: 接收 MpegTSOverUdp 流请求,rtsp 推流请求,
http-flv 推流请求

- (7)初始化 http api 接口处理
- (8)启动 ingest 协程,使用 ffmpeg, 拉取文件或流转发到本服务
- (9)启动主线程

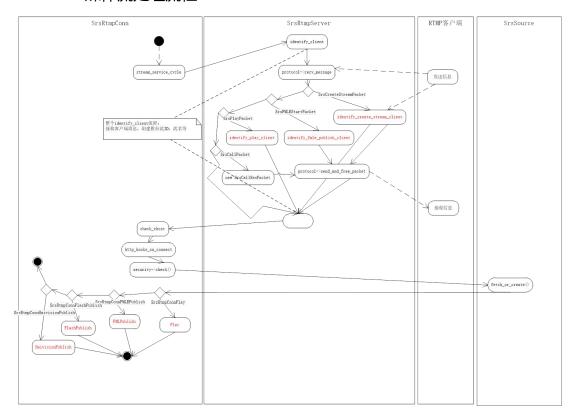
#### 8.1 RTMP 监听

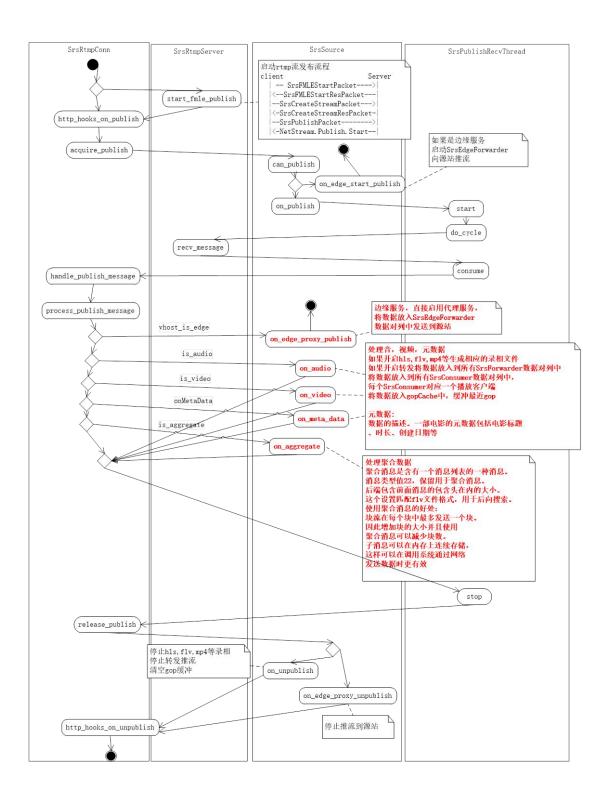


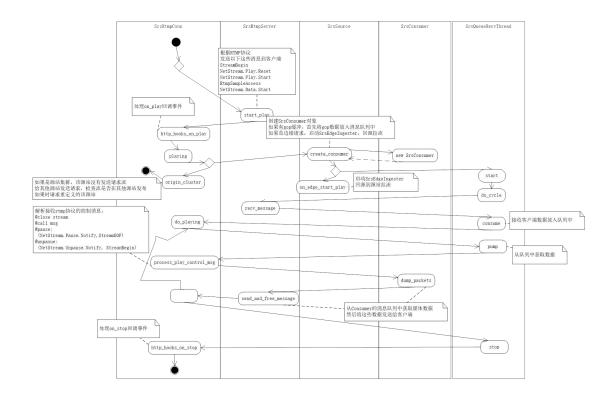
- (1)SerServer 调用 listern 启动 rtmp 监听线程
- (2)客户端发送连接请求,监听线程收到请求后,发送 on\_tcp\_accetpt()事件
- (3)SrsrServer 处理 accetp\_client() 创建一个新的 SrsRtmpConn,同时启动 SrsRtmpConnThread 连接线程
- (4)SrsRtmpConnThread 收到客户端 rtmp 握手,同时根据 rtmp 连接流程创建一个 rtmp 连接

# (5)连接成功之后,调用 stream\_service\_cycle 对 rtmp 媒体流处理

# 8.2 RTMP 媒体流处理流程







ALL PICTURE FROM :

 $https://github.com/xialixin/srs\_code\_note/blob/master/doc/srs\_note.md$