Recsys

Zhijie Xie

¹School of Software Engineering, Tongji University.

*To whom correspondence should be addressed; E-mail: shiehshiehzhijie@gmail.com.

1 Group Member

谢志杰 1352975

2 Project Design

本程序提供以下推荐系统算法:

- Baseline estimator.
- Collaborative Filtering estimator
 - 1. User Based
 - 2. Item Based
 - 3. With/Without Dimensionality Reductin

- Time changing baseline predictors (1)
- Clustering for imputing missing value: http://infolab.stanford.edu/ullman/mmds/ch9.pdf
- SVD based estimator (2)

3 Implementation Detail

本程序使用 Python + Cython 实现, Cython 主要用于数据预处理以及 K-Means 的实现, 因为这部分程序的瓶颈在于 python 的解析执行。而推荐系统的瓶颈,即 SVD, Similarity 的计算等步骤, 使用的是经过高度优化过的 C 模块, 所以不需要做过多的速度优化。

数据提取,预处理 根据项目要求,同一 UserID 下,根据时间顺序,前 90% 作为 training set,后 10% 作为 testing set。由于本次的数据集规模不大,所有的数据都常规矩阵的形似存储。

一种策略是在这个时候对矩阵中的 missing value 进行一个填补,但是我不这么做,因为接下来的几个算法对矩阵的要求不同。比如,clustering 要求该矩阵存在 missing value,因为填补这些 missing value 就是 clustering 在做的工作。

以上是每一个算法共用的预处理方式,由于每个算法有各自的特点,将在每个小节单独说明其数据预处理工作。

3.1 baseline

两种情况:

• trainging set 中,该物品重来没有被用户评论过,此时用该用户的平均评分作为预测值。

• trainging set 中,该用户至少被评论过一次,将用户的平均评分加上物品的偏差作为预测值。

物品倾向: 物品的平均评分减去整个数据集的平均评分。

3.2 Collaborative Filtering

没有额外数据处理需求,使用 Pearson correlation 作为相似度度量。

User based 跟 Item based 的实现代码的唯一差别,使用 Item based 的时候,会将矩阵进行转置。因为实现算法时,我尽量将代码泛化,查找最相似 K 个近邻的算法仅对一个矩阵的每行进行相似度对比,所以我可以很轻易的将代码扩展到 Item based (仅需一个矩阵转置)。

同时,也提供使用 SVD 进行降维,然后在降维后的向量空间中进行 similarity 的计算,实验证明该做法可以加快算法的处理速度,同时在降维后的向量空间中所进行的搜索,效率和准确度也更高,因为 SVD 降维可以减少大量的噪音。

3.3 Temporal Dynamic

使用 Pearson correlation 作为相似度度量,需要对数据进行额外处理:

- 在调用算法前,需要将 training set 中所有的评分分成多个 Bin。
- 对于每个用户,也需要将用户做出的评分分成多个时间节点,纪录该时间节点下,用户做出的评分的均值。

预测时,预测值等于: training set 所有评分均值 + 用户在该时间节点下的评分倾向 + 物品在该时间点所属 Bin 中的评分偏差。

3.4 Clustering Based

使用 Pearson correlation 作为相似度度量,需要对数据进行额外处理:

- 使用欧式距离,对用户和物品分别作聚类,得到一个 kx*ky 的新矩阵
- 将处于同一类(x, y)下的所有评分的均值作为新矩阵该类(x, y)的评分。 此时我们可以回填原矩阵,分三步:
- 找出用户 u , 物品 i 分别属于哪一类 x , y , 得到新矩阵入口 (x, y) 。
- 如果 (x, y) 有值, 使用改值作为原矩阵的相应入口 (u, i) 的值。
- 如果(x, y)无值,搜索跟(x, y)相似的 n 个 clustering,用均值回填(u, i)。 然后使用回填后的原矩阵进行真正的预测工作。

3.5 SVD based

数据预处理:

SVD 无法处理 missing value, 为了去除 sparsity, 首先需要填补空缺, 这里有两个策略:

- 使用用户的平均值填补该用户空缺。
- 使用物品的平均值填补该物品空缺。

实验证明,物品均值效果更佳。(2)

然后是需要做 normalization。此时有两个策略:

- 将评分转化为 z-score.
- 每一行减去用户均值。

实验证明,减去用户均值效果更佳。(2) SVD 流程:

- 对 training set 进行 SVD 分解, 得 U, S 和 V。
- 将 SVD 分解后的特征值对角矩阵 S 减小到 K*K,即保留前 K 个特征值 S_k 。 K 需要预先设定,可以通过制定 K 的大小,或指定保留的 variance 的百分比,让算 法决定保留的 K 的大小。
- 计算 S_k 的平方根得 $S_k^{\frac{1}{2}}$ 。
- 计算 $U_K S_k^{\frac{1}{2}}$ 和 $S_k^{\frac{1}{2}} V_k'$ 。

预测时,对于用户 u,物品 i: 预测值为: $C_{P_{pred}}=C+U_KS_k^{\frac{1}{2}}(u)\cdot S_k^{\frac{1}{2}}V_k'(i)$

- 4 Experiment Result
- 4.1 baseline

Processing sample: 96700 recsys time: 6629.615250 samples / 1s RMSE: 0.943337

Figure 1: 使用了整个 testing set

4.2 cf user based

Processing sample: 1900 recsys time: 13.079562 samples / 1s RMSE: 0.979284

Figure 2: 使用了 2015 个 testing sample, neighbor=30

4.3 cf item based

Processing sample: 1900 recsys time: 5.866080 samples / 1s RMSE: 0.869002

Figure 3: 使用了 2015 个 testing sample, neighbor=20

4.4 cf item based with dimensionality reduction

```
Processing sample: 1900 recsys time: 21.449686 samples / 1s RMSE: 0.904893
```

Figure 4: 使用了 2015 个 testing sample, neighbor=20, 1% energy loss.

```
Processing sample: 1900 recsys time: 24.735642 samples / 1s RMSE: 0.909301
```

Figure 5: 使用了 2015 个 testing sample, neighbor=20, 10% energy loss.

4.5 temporal

```
Processing sample: 96700 recsys time: 206.119843 samples / 1s RMSE: 0.858341
```

Figure 6: 使用了整个 testing set, bin=333

4.6 clustering

Processing sample: 1900 RMSE: 0.940162 recsys time: 623.888665

Figure 7: 使用了 2015 个 testing sample, # user cluster=50, # item cluster=25

4.7 svd

Processing sample: 96700 recsys time: 11993.835830 samples / 1s RMSE: 1.020633

Figure 8: 使用了整个 testing set, 1% energy loss.

5 Conclusion

- 1. Collaborative Filter 的准确度较高,但是由于需要搜索近邻,导致算法的运行效率 较低。实验显示,基于物品的 similarity 效果比基于用户的 similarity 效果要好。
- 2. SVD Based,由于进行了降维,内存消耗大大减少,同时预测速度极快,因为时间固定为一次向量乘法和一次加法,但是算法极大的依赖于数据预处理的效果,如果 missing value 的填充方法不好,容易导致算法效果不佳。
- 3. Collaborative filtering with temporal dynamics, 算法将时序因素加以考虑,同时不依赖于近邻的计算,所以精度较高,速度也相对较快。不过由于引入了较多的hyper parameters,需要做更多的 finetune,对样本的数量和时间分布也有要求,导致算法的使用难度加大。
- 4. 使用聚类对原矩阵填充,消除 missing value 的方法,理论上可以提高系统的精确

度,但是,由于聚类算法的性能差异很大,效果存在一定的随机性,回填原矩阵 开销巨大,等等因素也一定程度上限制了这一算法的应用。

References and Notes

- 1. Y. Koren, Communications of the ACM 53, 89 (2010).
- 2. B. Sarwar, G. Karypis, J. Konstan, J. Riedl, Application of dimensionality reduction in recommender system-a case study, Tech. rep., DTIC Document (2000).