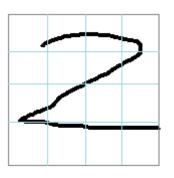
LSTM 을 이용한 MNIST 분류기(classifier) 개발

• 숫자 이미지 하나가 주어졌다 하자.



- 이의 분류에 대한 문제이다.
- 지금까지는 한 숫자 이미지를 FFNN, CNN 에게 주어서 한번에 인식한다.
- 이것을 RNN 이나 LSTM 을 이용해 보자.
  - 이 이미지 하나를 여러 시간대에 걸쳐 조각으로 나누어 입력해 준다.
  - 우측 그림과 같이 16개의 조각으로 나누어서 t=1....16 시간 대에 걸쳐
  - 각 조각을 LSTM 에게 입력해 준다.



t=1

t=2

• 마지막 시간의 LSTM 의 최상층 hidden state 를 FFNN 층들에게 인식결과 주어서 분류 결과를 얻는다. FF 층들 RNN ..... 조각들

t=3

t=16

```
MNIST classifer implemented by LSTM
   import os
   import time
   import numpy as np
   import torch
 7 from torch import nn
   import torch.nn.functional as F
   import torchvision
  import torchvision.transforms as transforms
11 import torch.optim as optim
12 from torch.utils.data import Dataset
13 from torch.utils.data import TensorDataset, DataLoader, RandomSampler, SequentialSampler
14
  # GPU 를 사용하기 위한 선언.
  device = torch.device('cuda' if torch.cuda.is_available() else 'cpu')
   print("device=", device)
18
   import torchvision.datasets as dsets
20 from torch.utils.data import DataLoader
21
   # 데이터 다운로드. (주어진 디렉토리에 이미 다운로드 데이터가 없다면 다운로드 수행함. 디렉토리는 미리 만들어 놓을 것.)
  mnist_train = dsets.MNIST(root='./MNIST_data/', train=True, transform=transforms.ToTensor(), download=True)
  mnist_test = dsets.MNIST(root='./MNIST_data/',train=False, transform=transforms.ToTensor(), download=True)
25
  BATCH_SIZE = 32
  NUM_CLASS = 10
  NUM_HIDDEN_LAYERS = 2
  HIDDEN_STATE_SIZE = 256
30 \text{ num\_epochs} = 8
```

```
모델설계
```

```
32 # 모델 설계
   class MNIST_LSTM_model(nn.Module):
34
       def __init__(self, num_hidden_layers, hidden_state_size):
35
           super(MNIST_LSTM_model, self).__init__()
36
37
           self.lstm = nn.LSTM(input_size=49, hidden_size=hidden_state_size, \footnote{\pi}
                          num_layers=num_hidden_layers, batch_first=True, bidirectional=True)
38
39
           self.linear1 = nn.Linear(2*hidden_state_size, 128, bias=True)
40
           self.relu = nn.ReLU()
41
                                                     # NUM_CLASS : 분류할 클래수 개수로 여기서는 10.
           self.linear2 = nn.Linear(128, NUM_CLASS)
42
43
44
       def forward(self, X):
45
           # X : shape (batch_size, 16, 49)
46
                                  # 출력은 list 이다.
           x1 = self.lstm(X)
47
48
                                  # 위 출력의 첫 원소가 우리가 원하는 출력. shape: (batch_size, seq_length, 2*hidden_size).
49
           x1 = x1[0]
                                  # 마지막 시간(t=15)의 hidden_state 을 가져옴. x2의 shape: (batch_size,2*hidden_size)
           x2 = x1[:, 15]
50
51
           x3 = self.linear1(x2)
                                  # output shape is (batch, 128).
           x4 = self.relu(x3)
52
           x5 = self.linear2(x4)
                                  # output shape is (batch, num_class).
53
54
           return x5
55
   model = MNIST_LSTM_model(NUM_HIDDEN_LAYERS, HIDDEN_STATE_SIZE >
   model = model.to(device)
58
   # loss 를 계산할 객체 준비 (cross entropy 이용). CrossEntropyLoss 가 softmax 수행함.
   criterion = nn.CrossEntropyLoss().to(device) # 가능하다면 gpu 로 보냄.
61
     훈련을 수행한 optimizer 선정: 파라미테 셋과 learning rate 설정.
   optimizer = torch.optim.AdamW(model.parameters(), lr=0.001)
64
     훈련과 테스트에 사용할 배치 리스트 준비.
   data_loader = DataLoader(dataset=mnist_train, batch_size=BATCH_SIZE, shuffle=True, drop_last=True)
   data_loader_test = DataLoader(dataset=mnist_test, batch_size=BATCH_SIZE, shuffle=True, drop_last=True)
68
69 total_batch = len(data_loader)
70 total_batch_test = len(data_loader_test)
   print("Total number of batches for train and test = ", total_batch, " , ", total_batch_test)
72
   a_batch = torch.zeros((BATCH_SIZE, 4, 4, 7, 7))
   b_batch = torch.zeros((BATCH_SIZE, 16, 49))
75
76 model.train()
```

*ligence* 

```
훈련단계:
```

```
77 for epoch in range(num_epochs):
         total_loss = 0.0
 79
         cnt_batch = 0
                                                                                                                elligence
 80
 81
        for X, Y in data_loader:
            # 배치에서 가져온 X는 shape = (BATCH_SIZE, 1, 28,28)의 텐서이다.
# " Y는 shape = (BATCH_SIZE, 1) 로서 각 원소는 레이블로서 0 ~ 9의 정수.
 82
 83
 84
 85
            Y = Y.to(device)
 86
            # 배치 내의 예제마다 다음 작업을 수행한다:
 87
            # (1, 28, 28) 형태의 예제를 16 개의 (7, 7)형태의 조각으로 나누고 조각을 (49) 형태로 펴서
# 결국 (16, 49) 형태로 만든다. 이를 16 시간 대에 걸쳐서 길이 49인 벡터를 입력으로 넣는다.
 88
 89
 90
 91
            for r in range(4):
 92
                 for c in range(4):
 93
                     a_batch[:, r, c, :, :] = X[:, 0, r*7:(r+1)*7, c*7:(c+1)*7]
 94
            t_batch = torch.reshape(a_batch, (BATCH_SIZE, 4, 4, 49)) # 마지막 2 개 차원을 flatten하여 얻음.
 95
 96
            for r in range(4):
 97
 98
                 for c in range(4):
 99
                     b_batch[:, 4*r+c, :] = t_batch[:, r, c, :]
100
101
            b_batch = b_batch.float().to(device)
102
103
             optimizer.zero_grad()
104
            hypothesis = model(b_batch) # 모델의 출력
105
106
            loss = criterion(hypothesis, Y)
                                                 # loss 결정
107
            total_loss += loss.item() # loss 값 축적
108
109
            # backpropagation 에 의한 gradient 계산
110
            loss.backward( )
111
112
            # gradient 로 parameter 갱신신
113
114
             optimizer.step()
115
116
             cnt_batch += 1
117
             #if cnt_batch × 600 == 0:
118
                #print("batch count done = ", cnt_batch)
119
120
         avg_loss = total_loss / total_batch
        print('Epoch:', '%04d' % (epoch + 1), '. loss per example =', '(:.9f)'.format(avg_loss))
121
122
123 print('Learning has finished')
```

```
print("\nTesting begins.\n")
    model.eval()
                                   ## torch.no_grad()를 하면 gradient 계산을 수행하지 않는다.
    with torch.no_grad( ):
128
        total_hit = 0
129
        total_num_examples = 0
130
131
        for X, Y in data_loader_test:
132
            Y = Y.to(device)
133
134
            for r in range(4):
135
136
                for c in range(4):
                    a_batch[:, r, c, :, :] = X[:, 0, r * 7:(r + 1) * 7, c * 7:(c + 1) * 7]
137
138
            t_batch = torch.reshape(a_batch, (BATCH_SIZE, 4, 4, 49)) # 마지막 2 개 차원을 flatten하여 얻음.
139
140
            for r in range(4):
141
                for c in range(4):
142
                    b_batch[:, 4 * r + c, :] = t_batch[:, r, c, :]
143
144
145
            b_batch = b_batch.float().to(device)
146
147
            optimizer.zero_grad()
148
            prediction = model(b_batch) # 모델의 출력
149
150
            pr_label = torch.argmax(prediction, 1)
151
            correct = pr_label == Y
152
153
            hit_cnt = correct.sum()
154
            total_hit += hit_cnt
            total_num_examples += BATCH_SIZE
155
156
    accuracy = float(total_hit) / total_num_examples
    print("test accuracy = ", accuracy)
    print("₩nprogram terminates.")
```

```
device= cuda
Total number of batches for train and test = 1875 , 312
Epoch: 0001 . loss per example = 0.439984521
Epoch: 0002 . loss per example = 0.147714125
Epoch: 0003 . loss per example = 0.104264925
Epoch: 0004 . loss per example = 0.080226218
Epoch: 0005 . loss per example = 0.062347282
Learning has finished
Testing begins.
test accuracy = 0.977363782051282
program terminates.
```