Title

Kypc «Параллельное программирование»

Евгений Юлюгин yulyugin@gmail.com

11 марта 2014 г.



- 1 Обзор
- 2 Классификация архитектур вычислительных систем
- 3 Состояние гонки
- 4 Синхронизация
- 5 Конец



• Основы МРІ.



	Single data	Multiple data
Single instruction	SISD	SIMD
Multiple instruction	MISD	MIMD



Определение

Состояние гонки — ошибка в многопоточной программе, при которой работа приложения зависит от того, в каком порядке выполняются части кода.

Свое название получила от похожей ошибки проектирования электронных схем (Гонки сигналов).

Состояние гонки — ошибка проявляющаяся в случайный момент времени.



TODO Write me



Deadlock

TODO Write me



TODO Write me



Алгоритм Деккера

```
bool flag[2] = {false, false};
bool turn = false; // or true
// thread 0
flag[0] = true;
while (flag[1]) {
    if (turn) {
        flag[0] = false;
        while (turn);
        flag[0] = true;
// critical section
//...
turn = true;
flag[0] = false;
// end of critical section
// ...
```

```
// thread 1
flag[1] = true;
while (flag[0]) {
    if (!turn) {
        flag[1] = false;
        while (!turn);
        flag[1] = true;
// critical section
// . . .
turn = false;
flag[0] = false;
// end of critical section
// ...
```







Спасибо за внимание!

Замечание: все торговые марки и логотипы, использованные в данном материале, являются собственностью их владельцев. Представленная здесь точка зрения отражает личное мнение автора, не выступающего от лица какой-либо организации.

