

# 第三章 静电场和恒定电场

相对于观察者静止且量值不随时间变化的电荷称为静电荷。静电荷产生的电场称为静电场。

不随时间变化的电流称为恒定电流。若导体中有恒定电流，则导体内必存在恒定电场，导体内及其周围的介质必存在恒定电流产生的恒定磁场。

静电场、恒定电场和恒定磁场统称为静态场，其场量不随时间变化。

### 3.1 静电场的基本方程

$$\left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \\ \nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho \end{array} \right. \xrightarrow{\frac{\partial}{\partial t} = 0} \left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{H} = \vec{J} \\ \nabla \times \vec{E} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho \end{array} \right. \xrightarrow{\quad} \left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{H} = \vec{J} \\ \nabla \cdot \vec{B} = 0 \\ \nabla \times \vec{E} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho \end{array} \right.$$

**电场和磁场分离**

**非限定**

在线性、各向同性的介质中，

$$\vec{D} = \epsilon \vec{E} \quad \left\{ \begin{array}{l} \nabla \times \vec{E} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho \\ \vec{D} = \epsilon \vec{E} \end{array} \right.$$

微分形式 (限定)

基本性质：  
有源无旋场

## 3.2 真空中的静电场

### 一、可从库仑定律出发证明真空中的两个基本方程式

立体角的概念

平面角  $\theta = \frac{l}{R}$

在半径为  $R$  的球面上,

某一面元  $dS$  对球心  $O$  所张的立体角为

$$d\Omega = \frac{dS}{R^2}$$

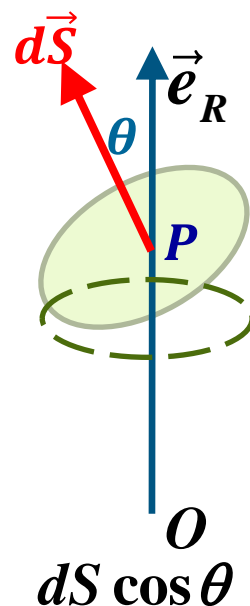
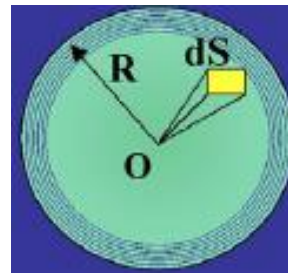
整个球面对球心所张的立体角为  $\Omega = \frac{4\pi R^2}{R^2} = 4\pi$

若不是球面元,

某一面元  $d\vec{S}$  对点  $O$  所张的立体角为  
 $d\vec{S}$  在球面上的投影与  $R$  的比值

$$d\Omega = \frac{dS \cos \theta}{R^2} = \frac{d\vec{S} \cdot \vec{e}_R}{R^2}$$

$\vec{e}_R$  是  $O$  点到面元的距离矢量的方向单位矢量

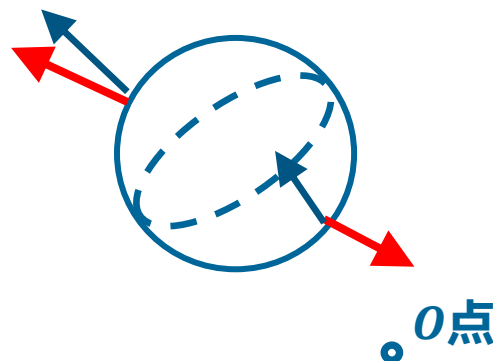


立体角有正负之分

对任意闭合曲面,

若  $O$  点在闭合面内, 则立体角为  $4\pi$

若  $O$  点不在闭合面内, 则立体角为  $0$



## ➤ 先从库仑定律出发证明高斯通量定律

闭合面S对点电荷q  
所张的立体角

无限真空中一个点电荷：

$$\oint_s \vec{D} \cdot d\vec{S} = \oint_s \epsilon_0 \vec{E} \cdot d\vec{S} = \oint_s \epsilon_0 \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R^2} \vec{e}_R \cdot d\vec{S} = \frac{q}{4\pi} \oint_s \frac{\vec{e}_R \cdot d\vec{S}}{R^2} = \begin{cases} q, & q \text{ 在闭合面内} \\ 0, & q \text{ 不在闭合面内} \end{cases}$$

若有N个点电荷，其中闭合面S内所围的点电荷有K个，则：

$$\oint_s \vec{D} \cdot d\vec{S} = \oint_s \sum_{i=1}^N \vec{D}_i \cdot d\vec{S} = \sum_{i=1}^N \oint_s \vec{D}_i \cdot d\vec{S} = \sum_{i=1}^K q_i$$

推广到体电荷：

$$\oint_s \vec{D} \cdot d\vec{S} = \int_v \rho_v dv \quad \Longleftrightarrow \quad \boxed{\nabla \cdot \vec{D} = \rho_v} \quad \Rightarrow \quad \boxed{\nabla \cdot \vec{E} = \rho_v / \epsilon_0}$$

## ➤ 从库仑定律出发证明旋度方程

在点电荷 $q$ 的电场中,  $A, B$ 两点间任取一曲线, 则

$$\int_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_l \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R^2} \underline{\vec{e}_R \cdot d\vec{l}} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \int_{R_A}^{R_B} \frac{dR}{R^2} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{R_A} - \frac{1}{R_B} \right)$$

对于闭合回路:

$$\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{R_A} - \frac{1}{R_B} \right) = 0$$

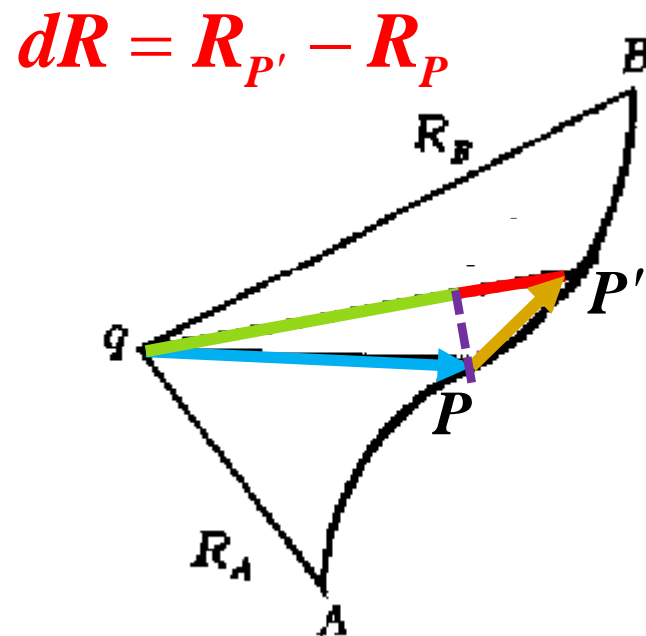
对于多个点电荷, 也有  $\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$

进一步推广到任意电荷分布的电场

$$\oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \quad \longleftrightarrow \quad \boxed{\nabla \times \vec{E} = 0}$$

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{v'} \frac{\rho_v dv'}{R^2} \vec{e}_R = -\nabla \left( \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{v'} \frac{\rho_v dv'}{R} \right)$$

$$\because \nabla \times (\nabla f) = 0 \quad \longrightarrow \quad \boxed{\nabla \times \vec{E} = 0}$$



$$\therefore \nabla \left( \frac{1}{R} \right) = -\frac{\vec{R}}{R^3}$$

## 二、静电场的无旋性及电位

### 1、电位函数 $\phi$ :

$$\nabla \times \vec{E} = 0$$



$$\vec{E} = -\nabla \phi$$

$\vec{E}$ 指向电位减小最快的方向，  
即从高电位指向低电位。

### 2、物理意义:

$\phi$ 沿 $d\vec{l}$ 方向上的电位增量

$$d\phi = \frac{d\phi}{dl} dl = (\nabla \phi \cdot \vec{e}_l) dl = \nabla \phi \cdot d\vec{l} = (-\vec{E}) \cdot d\vec{l}$$

空间任意两点A、B之间的电位差为:

$$\phi_B - \phi_A = \int_A^B d\phi = \int_A^B (-\vec{E}) \cdot d\vec{l} \quad \text{或:} \quad \phi_A - \phi_B = \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

A、B两点的电位差等于将单位正电荷从A点移到B点电场力所做的功。

若取B点为参考点  $\phi_P = \phi_B = 0$  则:  $\phi_A = \int_A^P \vec{E} \cdot d\vec{l}$

### 3、参考点的选择 原则上可任取，最好使电位函数表达式比较简单

若电荷分布在有限区域内，通常选无穷远处为参考点

若电荷分布在无限区域内，通常选有限远处为参考点

## 4、电位函数的表示

□ 对于点电荷，场中A、B两点的电位差为

$$\phi_A - \phi_B = \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_A^B \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R^2} \vec{e}_R \cdot d\vec{l} = \int_A^B \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R^2} dR = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( -\frac{1}{R} \right)_{R_A}^{R_B} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{R_A} - \frac{1}{R_B} \right)$$

取B点为参考点，则  $\phi_A = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{R_A} - \frac{1}{R_B} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R} + C, \left( C = -\frac{q}{4\pi\epsilon_0 R_B} \right)$

取无穷远点为参考点，则  $C = 0$  电位具有简单形式

$$\phi = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 R}$$

□ 当多个点电荷分布在有限区域内，并选无穷远处为参考点，则：

$$\phi = \sum_i \phi_i = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\epsilon_0 R_i}$$

□ 体电荷、面电荷、线电荷

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_v \frac{\rho_v dv}{R}$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_s \frac{\rho_s ds'}{R}$$

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_l \frac{\rho_l dl'}{R}$$

## 5、电位分布可用一系列不相交的等位面或等位线表示

$\vec{E}$ 与等位面或等位线必正交

$\vec{E} = -\nabla\phi$  指向电位减小最快的方向，大小等于电位随距离的最大变化率。

### 三、真空中静电场的有源性-----高斯定理

$$\begin{cases} \nabla \times \vec{E} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{D} = \rho \end{cases}$$

$$\nabla \cdot \vec{E} = \rho_v$$

$$\oint_s \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\epsilon_0} \int_v \rho_v dv$$

有源无旋场

反映了静电场与场源电荷之间的关系

静电场是有源场，静电荷就是静电场的通量源/散度源

电力线从正电荷发出而终止于负电荷

注意：

由积分形式可知， $\vec{E}$ 是整个带电系统内所有电荷（包含闭合面S内外）产生的场强，但 $\vec{E}$ 的通量只与闭合面内的电荷的总量有关。



## 四、静电场的计算举例

通过若干算例，说明基本理论的具体运用

### 1、已知场求场源

$$\vec{E} \Rightarrow \rho_v = \varepsilon_0 \nabla \cdot \vec{E}$$

### 2、已知场源求场

#### 1) 直接积分或求和

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_v \frac{\rho_v dV}{R^3} \vec{R}$$

$$\vec{E} = \sum_i \frac{q_i}{4\pi\varepsilon_0} \frac{\vec{R}}{R^3}$$

#### 2) 通过电位间接求

$$\rho_v \Rightarrow \phi = \int_v \frac{\rho_v dv}{4\pi\varepsilon_0 R} \Rightarrow \vec{E} = -\nabla \phi$$

#### 3) 利用高斯定理积分形式求

$$\int_s \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_v \rho_v dv \Rightarrow \vec{E}, \phi = \int_A^P \vec{E} \cdot d\vec{l}$$

需根据电荷分布的对称性选择合适的坐标系和高斯面，将 $\vec{E}$ 从积分符号内提出。

$$\begin{cases} \oint_l \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0 \\ \oint_s \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_v \rho_v dv \\ \nabla \times \vec{E} = 0 \\ \nabla \cdot \vec{E} = \rho_v / \varepsilon_0 \end{cases}$$
$$\vec{D} = \varepsilon_0 \vec{E}$$

例3.1-1 画出电偶极子的等位线和电力线( $r \gg d$ )。  
选无穷远处为参考点

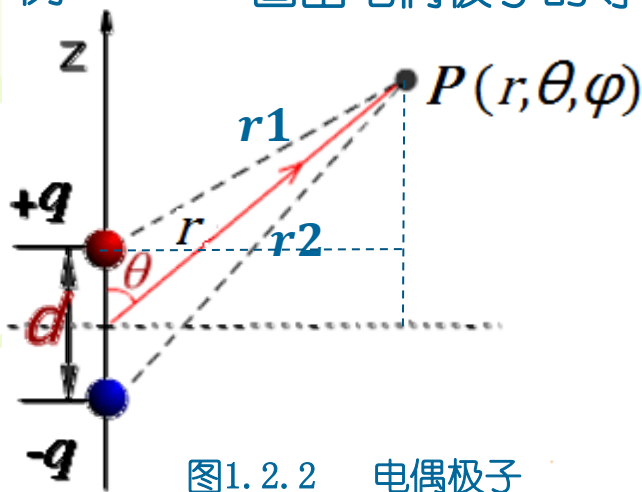


图1.2.2 电偶极子

电介质在外加电场的作用下将产生极化现象，每个被极化的分子和原子可等效看成是电偶极子。

在球坐标系中：

$$\varphi_p = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_1} - \frac{1}{r_2} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2}$$

$$r_1 = \left( r^2 + \frac{d^2}{4} - rd \cos \theta \right)^{\frac{1}{2}}, \quad r_2 = \left( r^2 + \frac{d^2}{4} + rd \cos \theta \right)^{\frac{1}{2}}$$

$r \gg d$  用泰勒级数展开，得

$$r_1 = r - \frac{d}{2} \cos \theta, \quad r_2 = r + \frac{d}{2} \cos \theta$$

代入上式，得

$$\phi_p = \frac{qd \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} = \frac{\vec{p} \cdot \vec{e}_r}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$p$  表示电偶极矩，方向由负电荷指向正电荷。

$$\vec{E}_p = -\nabla \varphi = \frac{p}{4\pi\epsilon_0 r^3} (2 \cos \theta \vec{e}_r + \sin \theta \vec{e}_\theta)$$

等位线方程（球坐标系）：

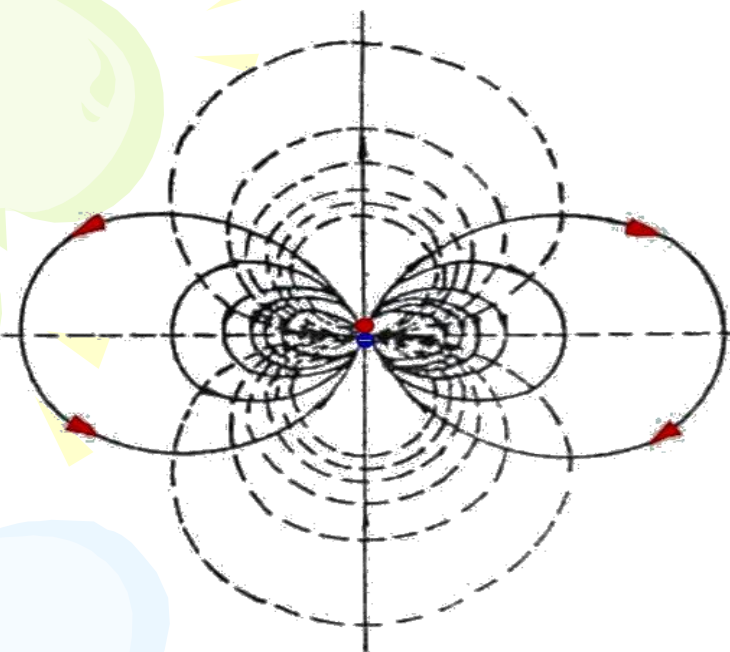
$$\frac{p \cos \theta}{4\pi\epsilon_0 r^2} = C, \quad r = C' \sqrt{\cos \theta}$$

电力线微分方程（球坐标系）：

$$\frac{dr}{E_r} = \frac{rd\theta}{E_\theta}$$

将  $E_\theta$  和  $E_r$  代入上式，解得  $E$  线方程为

$$r = D \sin^2 \theta$$



$$\phi_p = \frac{qd \cos \theta}{4\pi \epsilon_0 r^2}$$

$$\vec{E}_p = -\nabla \phi = \frac{p}{4\pi \epsilon_0 r^3} (2 \cos \theta \vec{e}_r + \sin \theta \vec{e}_\theta)$$

等位线方程  $r = C' \sqrt{\cos \theta}$

$\vec{E}$ 线方程为  $r = D \sin^2 \theta$

## 电偶极子的等位线和电力线

电力线与等位线（面）的性质：

- $\vec{E}$ 线不能相交;
- $\vec{E}$ 线起始于正电荷，终止于负电荷;
- $\vec{E}$ 线愈密处，场强愈大;
- $\vec{E}$ 线与等位线（面）正交;

### 例3.1-2:计算均匀电荷面密度为 $\rho_s$ 的无限大平面的电场

解：用高斯定理，坐标系可选直角/圆柱坐标系

$$\vec{D} = \begin{cases} \frac{\rho_s}{2} \vec{e}_z & (z > 0) \\ -\frac{\rho_s}{2} \vec{e}_z & (z < 0) \end{cases}$$

在平面边界上, $\vec{D}$ 发生突变： $D_{2n} - D_{1n} = \rho_s$

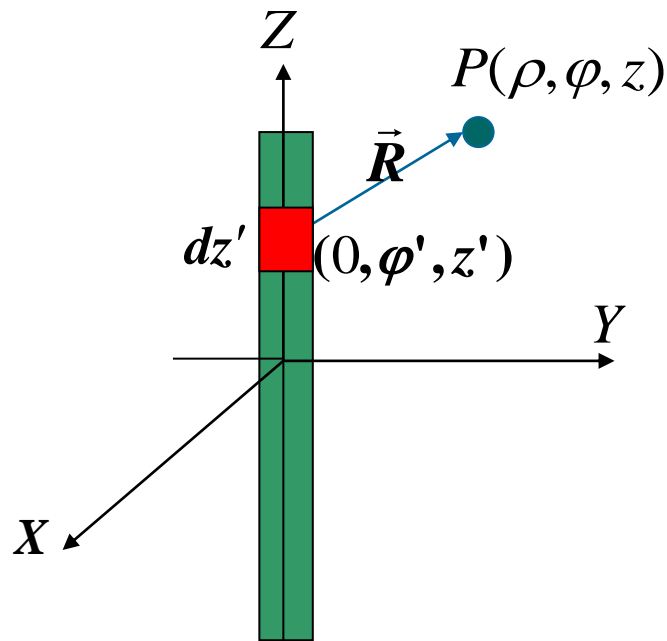
**例3.1-3：**真空中有一段长为 $2l$ 的细直导线，电荷线密度为 $\tau$ ，求空间中任一点的电位。

$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_l \frac{\rho_l dl'}{R} + C$$

取无穷远处为电位参考点，则 $C=0$

解：采用圆柱坐标系，直导线与轴重合，

$$dl' = dz' \quad R = \sqrt{\rho^2 + (z - z')^2}$$



$$\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{-l}^l \frac{\tau dz'}{\left(\rho^2 + (z - z')^2\right)^{1/2}} = \frac{\tau}{4\pi\epsilon_0} \ln \left[ \frac{1}{(z - z') + \left(\rho^2 + (z - z')^2\right)^{1/2}} \right]_{-l}^l$$

$$= \frac{\tau}{4\pi\epsilon_0} \ln \left[ \frac{(z + l) + \left(\rho^2 + (z + l)^2\right)^{1/2}}{(z - l) + \left(\rho^2 + (z + l)^2\right)^{1/2}} \right]$$

$$l \rightarrow \infty, \phi = ?$$

$$\text{由 } \phi = \frac{\tau}{4\pi\epsilon_0} \ln \left[ \frac{(z+l) + (\rho^2 + (z+l)^2)^{1/2}}{(z-l) + (\rho^2 + (z+l)^2)^{1/2}} \right]$$

$$\text{当 } l \rightarrow \infty, \text{ 则 } \frac{\rho}{l} \ll 1 \quad \Rightarrow \quad \phi = \frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{2l}{\rho} \quad \Rightarrow \quad \phi = \infty$$

参考点选择原则:

若电荷分布在有限区域内, 通常选无穷远处为参考点  
若电荷分布在无限区域内, 通常选有限远处为参考点

取  $\rho = \rho_0$  有限远点  $B$  为参考点  $P$

$$\phi_{AP} = \phi_A - \phi_P = \phi_A - \phi_B$$

$$= (\phi_A - \phi_\infty) - (\phi_B - \phi_\infty) = \phi_{A\infty} - \phi_{B\infty}$$

$$= \frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{2l}{\rho_A} - \frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{2l}{\rho_B} = \frac{\tau}{2\pi\epsilon_0} \ln \frac{\rho}{\rho_0}$$