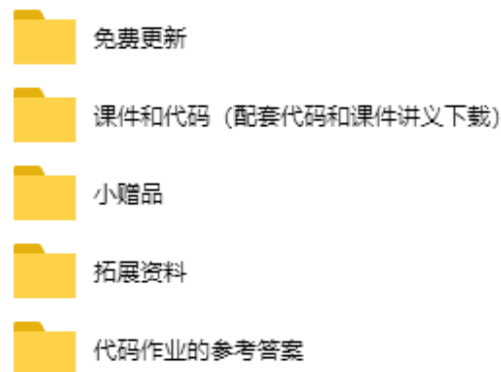


温馨提示

- (1) 视频中提到的附件可在**售后群的群文件**中下载。
包括讲义、代码、优秀的作业、我视频中推荐的资料等。



(2) 关注我的**微信公众号《数学建模学习交流》**，后台发送“**软件**”两个字，可获得常见的建模软件下载方法；发送“**数据**”两个字，可获得建模数据的获取方法；发送“**画图**”两个字，可获得数学建模中常见的画图方法。另外，也可以看看公众号的历史文章，里面发布的都是对大家有帮助的技巧。

(3) **购买更多优质精选的数学建模资料**，可关注我的微信公众号《数学建模学习交流》，在后台发送“**买**”这个字即可进入店铺进行购买。

(4) 视频价格不贵，但价值很高。单人购买观看只需要**58元**，和另外两名队友一起购买人均仅需**46元**，视频本身也是下载到本地观看的，所以请大家**不要侵犯知识产权**，对视频或者资料进行二次销售。

第八讲:图论最短路径问题

本讲将简要介绍图论中的基本概念, 并主要讲解图论中的最短路径问题。根据图的不同, 我们将学习两种不同的算法: 迪杰斯特拉Dijkstra算法和Bellman-Ford (贝尔曼-福特) 算法。

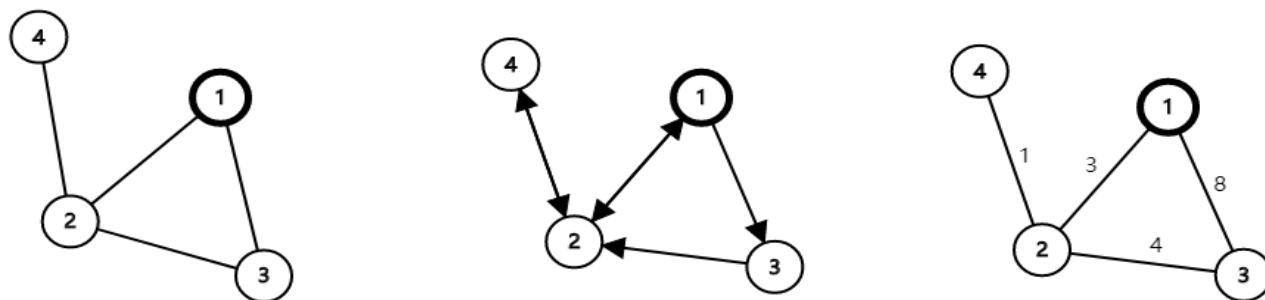
图的基本概念

图论中的图 (Graph) 是由若干给定的点及连接两点的线所构成的图形, 这种图形通常用来描述某些事物之间的某种特定关系, 用点代表事物, 用连接两点的线表示相应两个事物间具有这种关系。

一个图可以用数学语言描述为 $G(V(G), E(G))$ 。 $V(\text{vertex})$ 指的是图的顶点集, $E(\text{edge})$ 指的是图的边集。

根据边是否有方向, 可将图分为有向图和无向图。

另外, 有些图的边上还可能有权值, 这样的图称为有权图。



在线做图

https://csacademy.com/app/graph_editor/

The screenshot displays the CS Academy Graph Editor interface. At the top, there are tabs for 'Undirected' (selected) and 'Directed'. Below these are tabs for '0-index' (selected), '1-index', and 'Custom Labels'. On the right side, there are tabs for 'Force' (selected), 'Draw', 'Edit', 'Delete', and 'Config'. On the left, the 'Node Count' is 6, and the 'Graph Data' is displayed as a list of edges: 0 2, 0 4, 0 5, 1 4, 1 5, 2 3, 2 4, and 4 5. The central canvas shows a graph with 6 nodes (0-5) and 10 edges. Node 0 is at the top, connected to nodes 1, 4, and 5. Node 1 is on the left, connected to nodes 0 and 4. Node 4 is at the bottom left, connected to nodes 0, 1, 2, and 5. Node 5 is at the bottom right, connected to nodes 0, 4, and 2. Node 2 is at the bottom right, connected to nodes 4 and 3. Node 3 is on the far right, connected to node 2. On the right side, there is a 'Force mode' section with a description: 'In this mode, there is a gravitation pull that acts on the nodes and keeps them in the center of the drawing area. Also, the nodes exert a force on each other, making the whole graph look and act like real objects in space.' Below this, it lists 'Ways you can interact with the graph': Nodes support drag and drop, At the end of the drop the node becomes fixed, and You can fix/unfix a node by simple click. At the bottom right, there are two buttons: 'Download as PNG' and 'Generate Markup'.

Matlab帮我们作图

% 函数`graph(s,t)`: 可在 `s` 和 `t` 中的对应节点之间创建边, 并生成一个图

```
G1 = graph(s1, t1);
```

```
plot(G1)
```

% 函数`graph(s,t,w)`: 可在 `s` 和 `t` 中的对应节点之间以 `w` 的权重创建边, 并生成一个图

```
G2 = graph(s2, t2);
```

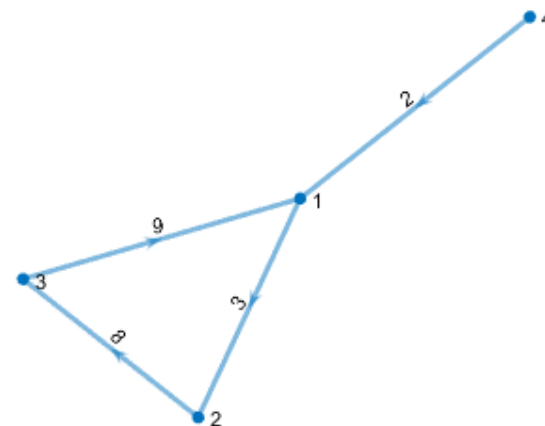
```
plot(G2, 'linewidth', 2) % 设置线的宽度
```

% 下面的命令是在画图后不显示坐标

```
set( gca, 'XTick', [], 'YTick', [] );
```

上面都是无向图

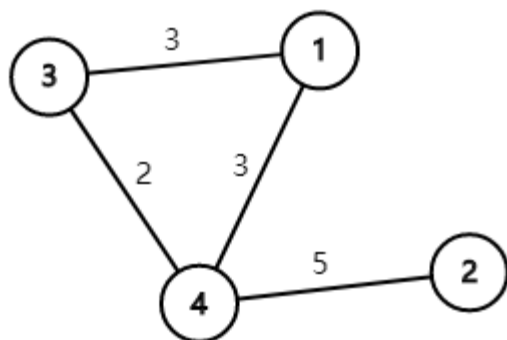
要做出有向图, 只需要将`graph`改为`digraph`就行了。



注: (1) Matlab做出来的图不是很漂亮, 要是节点比较少, 还是推荐大家使用在线作图。 **(2) 该函数在2015b之后的版本才支持, 如果运行出错请下载新版本Matlab。**

低版本Matlab报错提示: 未定义与 'double' 类型的输入参数相对应的函数 'graph'。

无向图的权重邻接矩阵



带权重的四个节点的无向图

$$D = \begin{bmatrix} 0 & Inf & 3 & 3 \\ Inf & 0 & Inf & 5 \\ 3 & Inf & 0 & 2 \\ 3 & 5 & 2 & 0 \end{bmatrix}$$

无向图对应的权重邻接矩阵

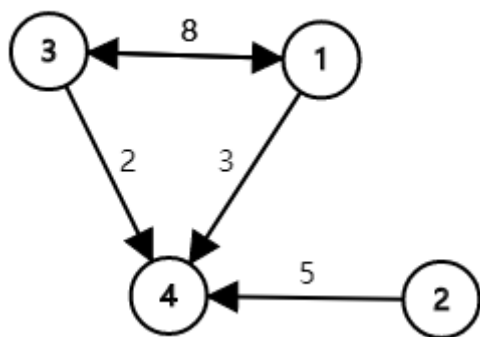
	1	2	3	4
1	0	Inf	3	3
2	Inf	0	Inf	5
3	3	Inf	0	2
4	3	5	2	0

结论:

- (1) 无向图对应的权重邻接矩阵D是一个对称矩阵;
- (2) 其主对角线上元素为0.
- (3) D_{ij} 表示第i个节点到第j个节点的权重。

 数学建模学习交流

有向图的权重邻接矩阵



带权重的四个节点的有向图

$$D = \begin{bmatrix} 0 & Inf & 8 & 3 \\ Inf & 0 & Inf & 5 \\ 8 & Inf & 0 & 2 \\ Inf & Inf & Inf & 0 \end{bmatrix}$$

有向图对应的权重邻接矩阵

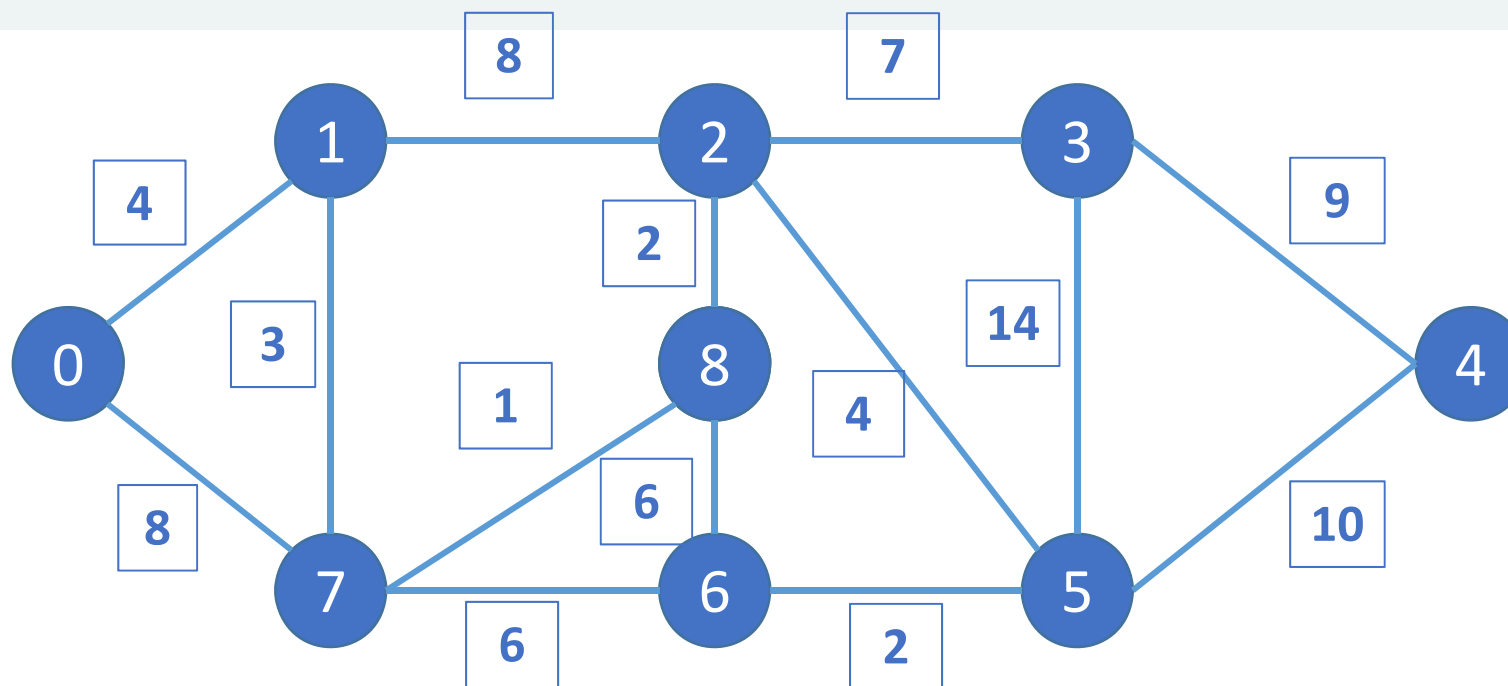
	1	2	3	4
1	0	Inf	8	3
2	Inf	0	Inf	5
3	8	Inf	0	2
4	Inf	Inf	Inf	0

结论:

- (1) 有向图对应的权重邻接矩阵D是一般不再是对称矩阵;
- (2) 其主对角线上元素为0.
- (3) D_{ij} 表示第i个节点到第j个节点的权重.

 数学建模学习交流

迪杰斯特拉算法



图中有0-8共九个地点, 地点之间若用直线连接则表明两地可直接到达, 直线旁的数值表示两地的距离。

问题: 起点为0, 终点为4, 怎么走路程最短。

(假设出行方式相同, 例如都为步行)

玩一个APP

算法动画图解（安卓有破解版 苹果需要购买）

图表搜索

-  广度优先搜索 
-  测试 
-  深度优先搜索 
-  测试 
-  贝尔曼-福特算法 
-  测试 
-  戴克斯特拉算法 
-  测试 
-  A*搜索算法 
-  测试 

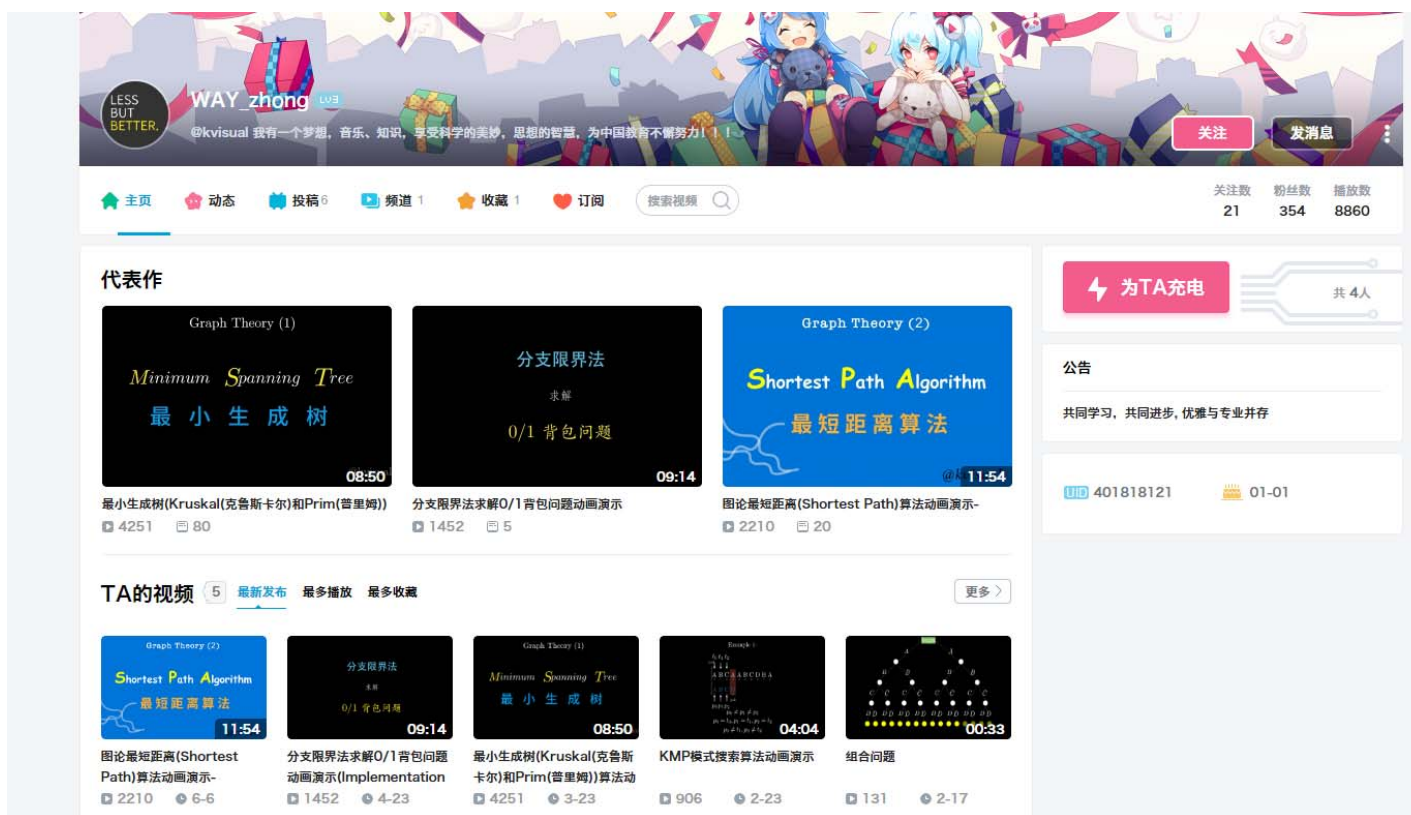
看视频演示

在线观看:

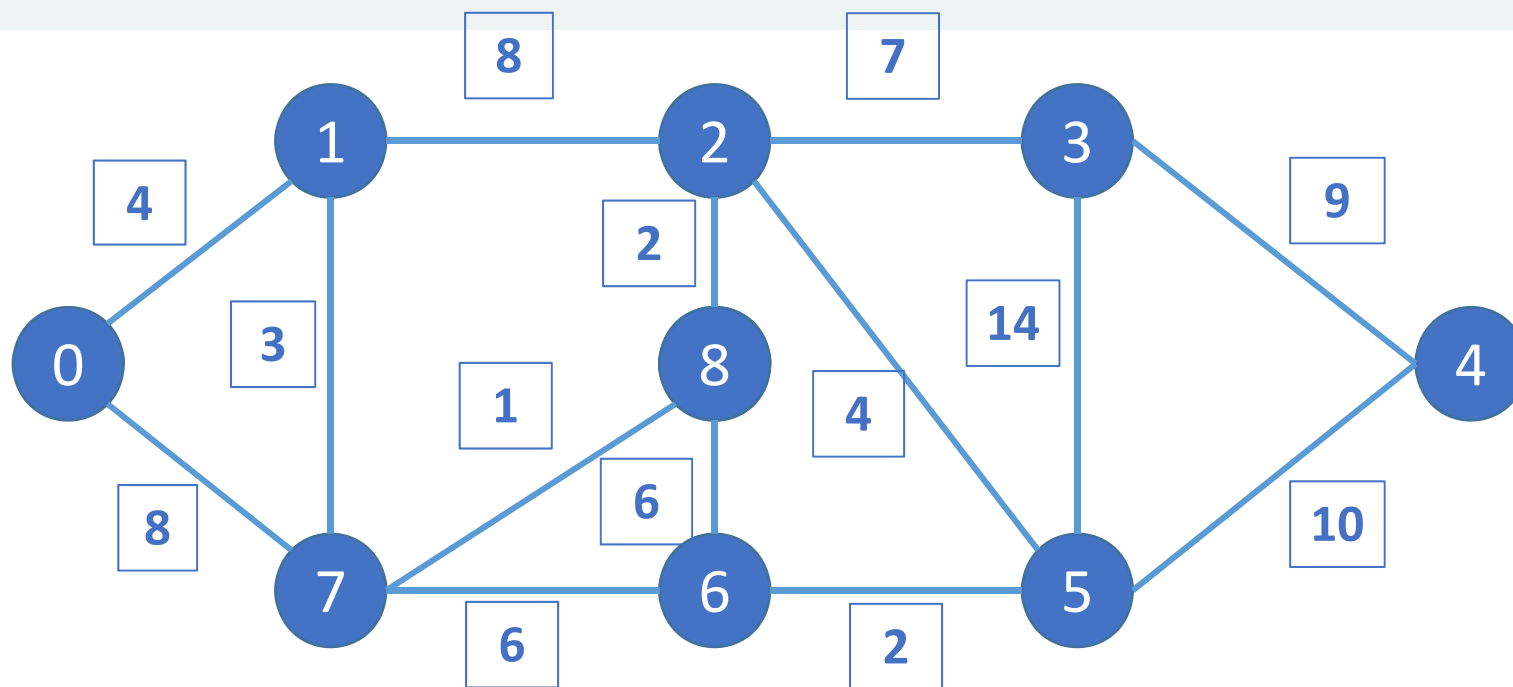
<https://www.bilibili.com/video/av54668527>

本地观看:

本节拓展资料

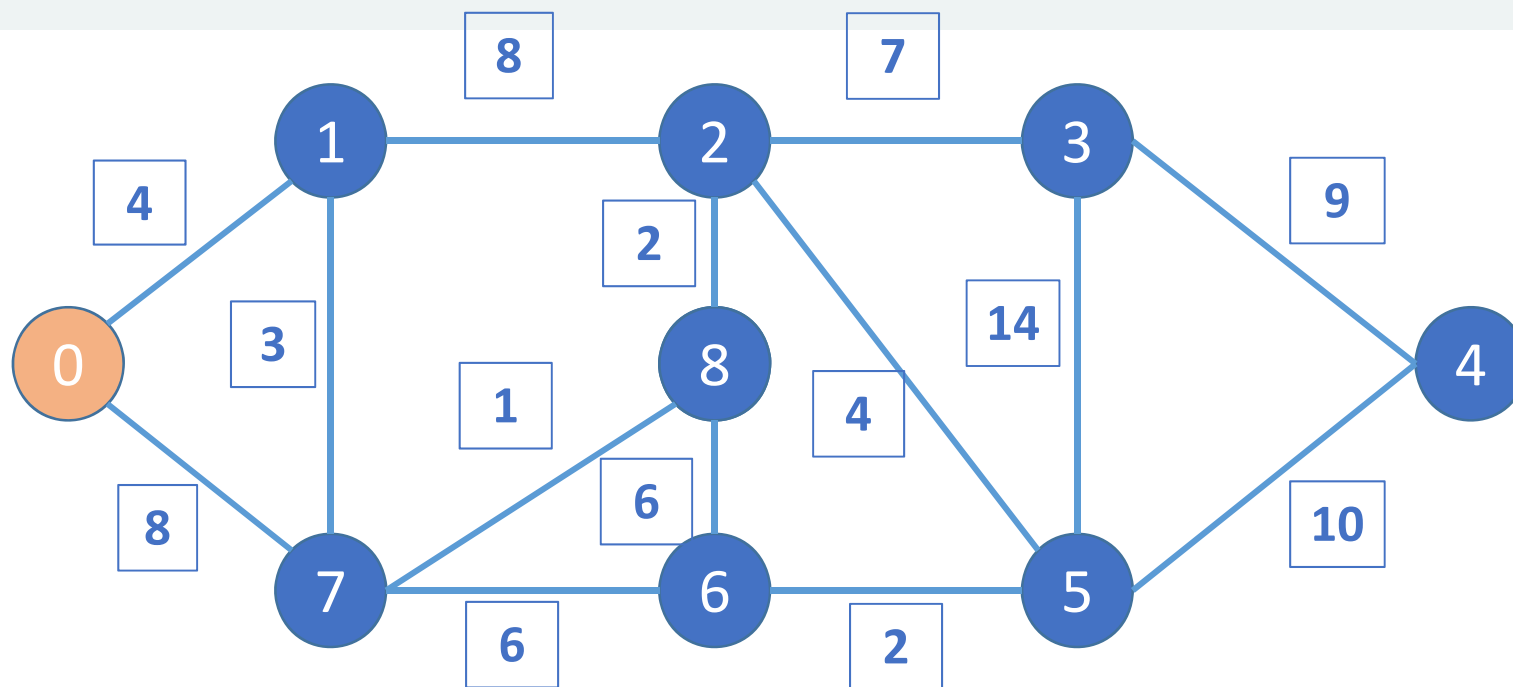


步骤演示



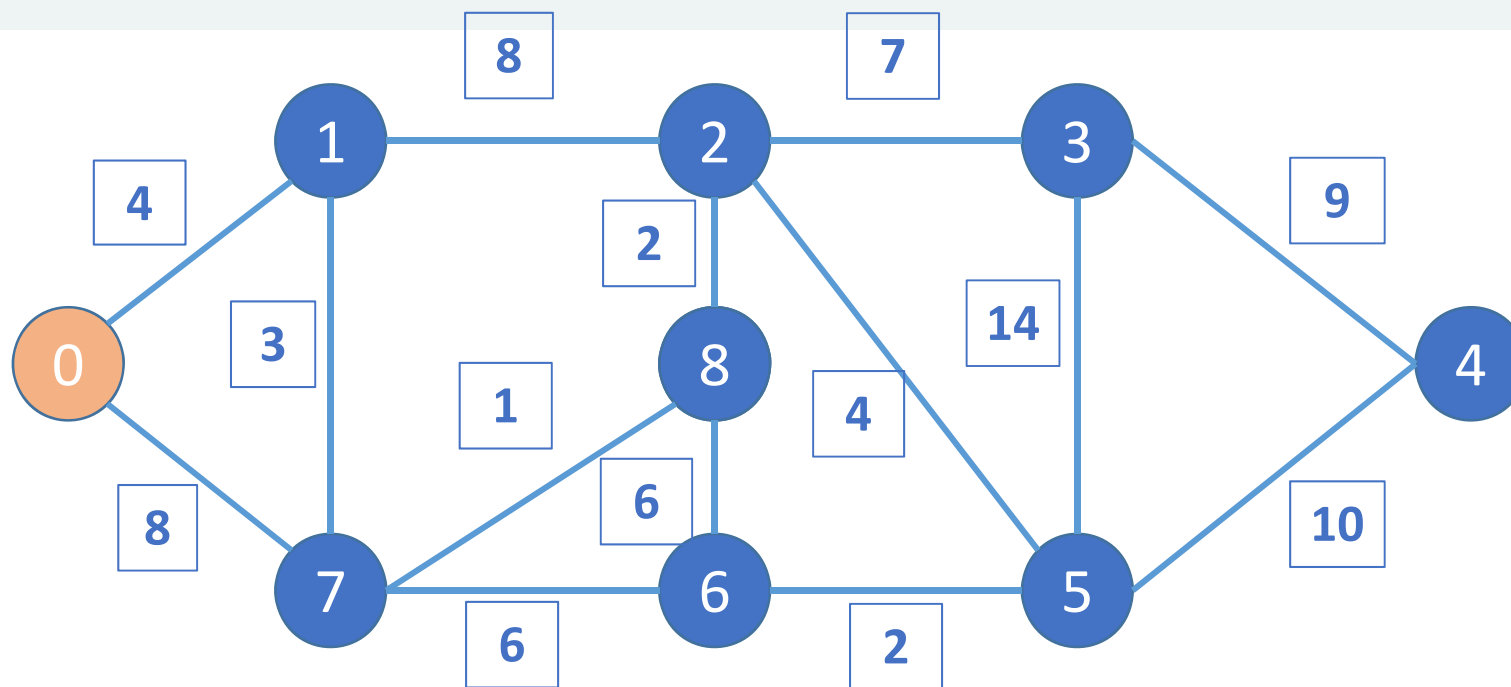
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Distance	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf
Parent	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1

步骤演示



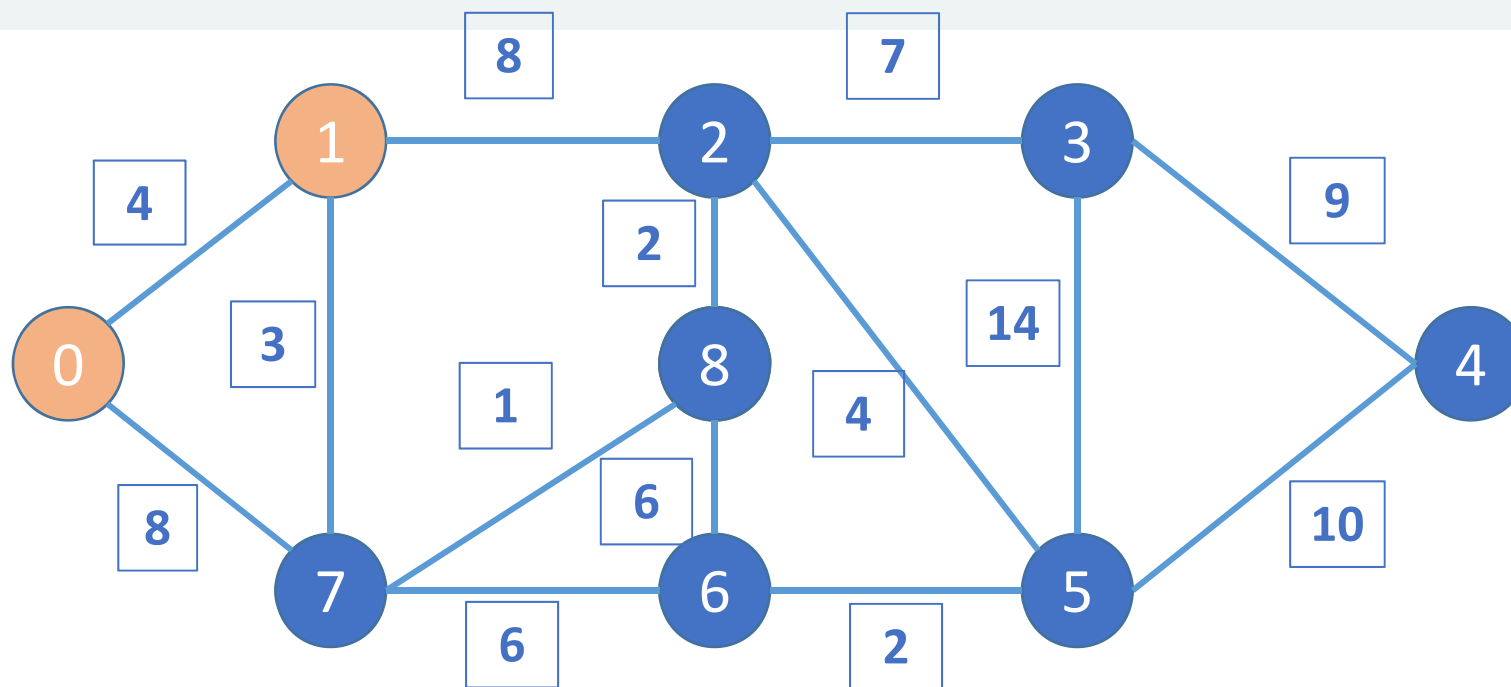
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	0	0	0	0	0	0	0	0
Distance	0	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf
Parent	0	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1	-1

步骤演示



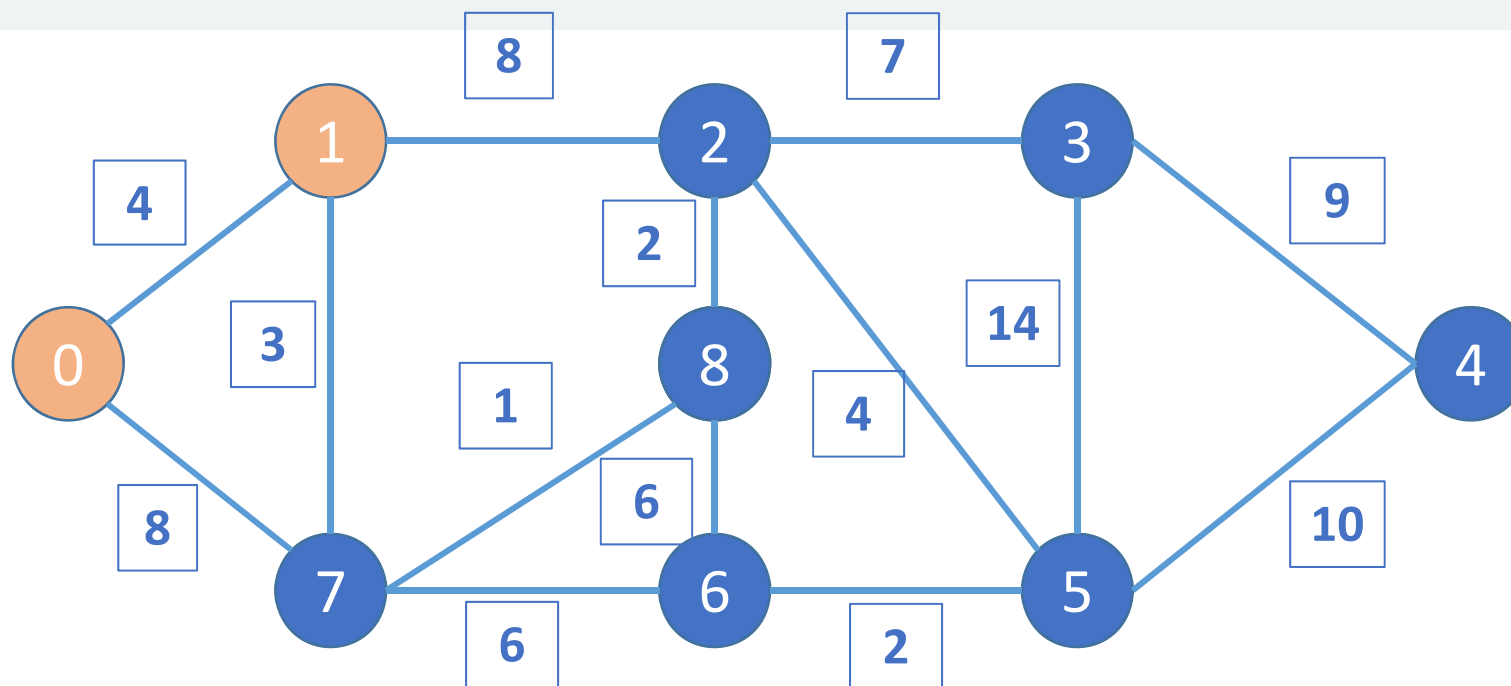
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	0	0	0	0	0	0	0	0
Distance	0	4	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	8	Inf
Parent	0	0	-1	-1	-1	-1	-1	0	-1

步骤演示



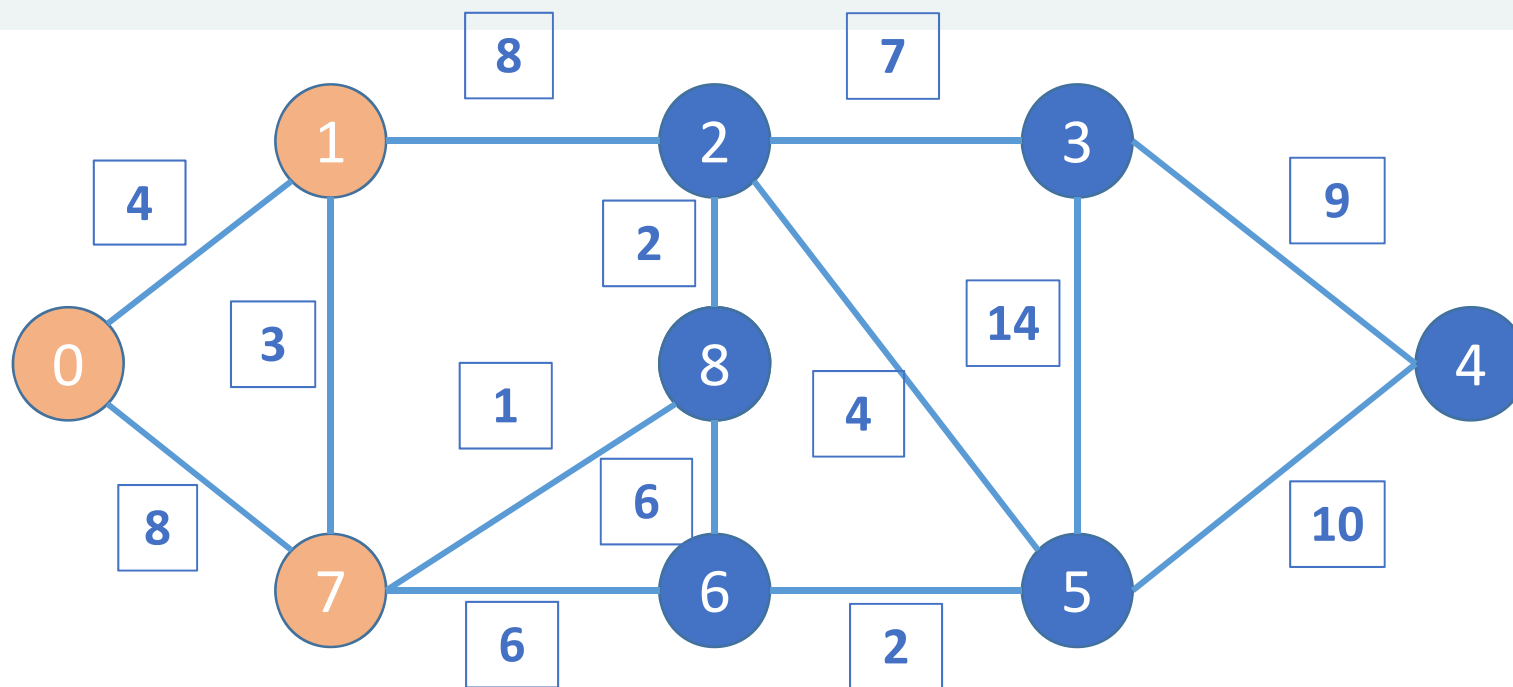
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	0	0	0	0	0	0	0
Distance	0	4	Inf	Inf	Inf	Inf	Inf	8	Inf
Parent	0	0	-1	-1	-1	-1	-1	0	-1

步骤演示



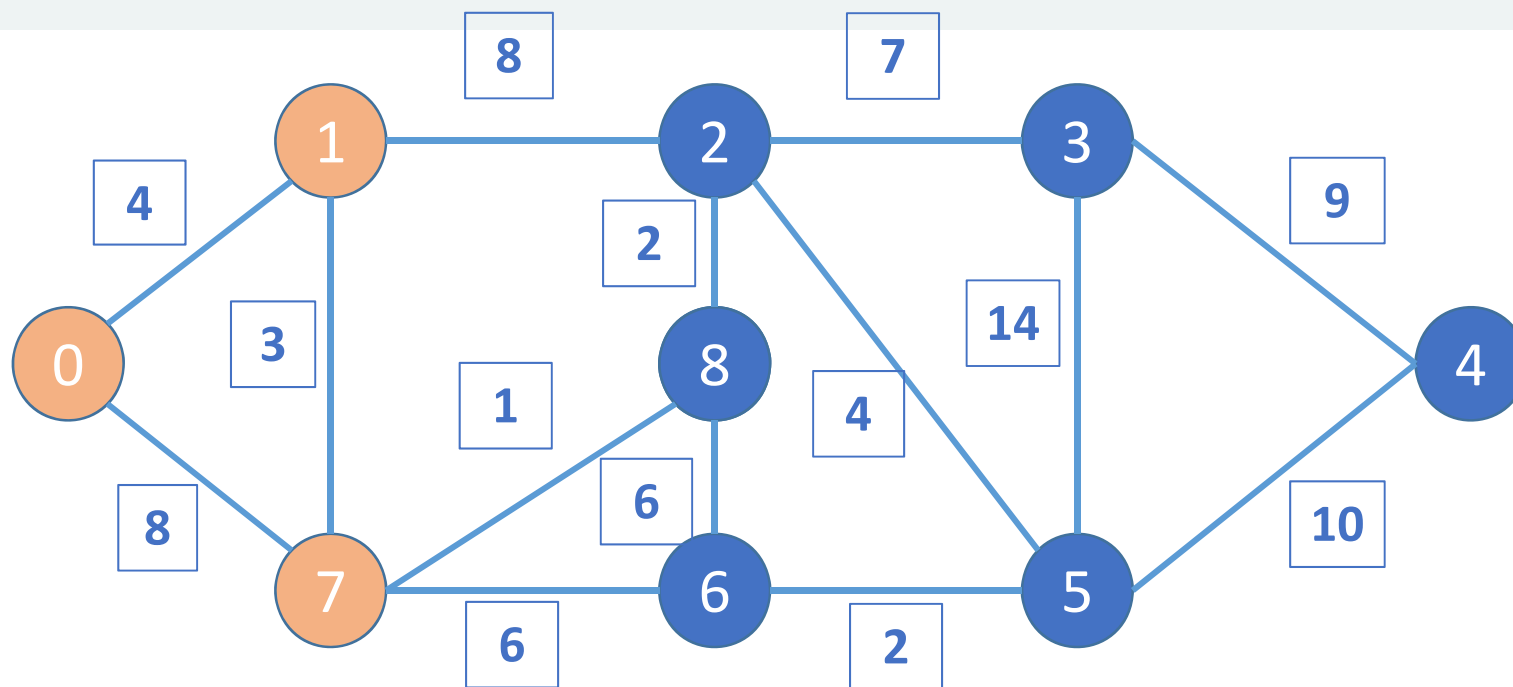
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	0	0	0	0	0	0	0
Distance	0	4	12	Inf	Inf	Inf	Inf	7	Inf
Parent	0	0	1	-1	-1	-1	-1	1	-1

步骤演示



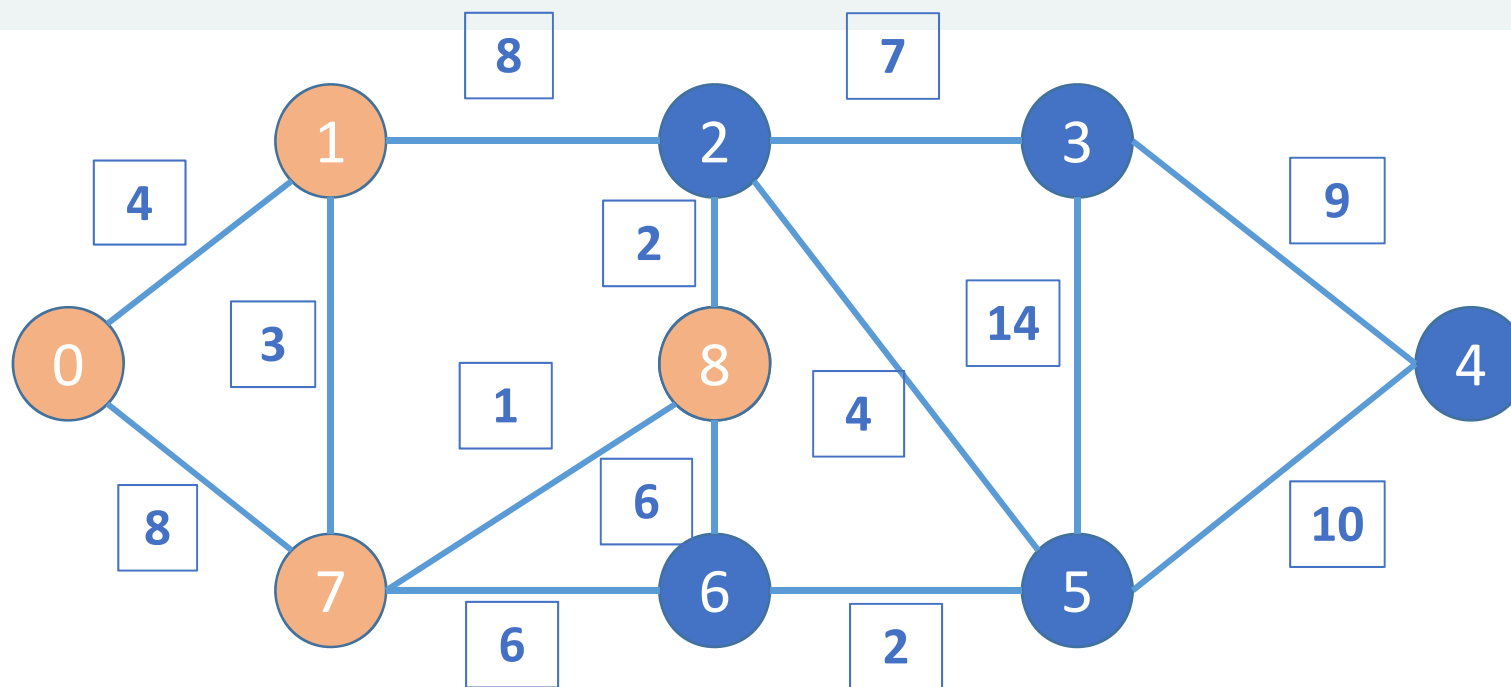
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	0	0	0	0	0	1	0
Distance	0	4	12	Inf	Inf	Inf	Inf	7	Inf
Parent	0	0	1	-1	-1	-1	-1	1	-1

步骤演示



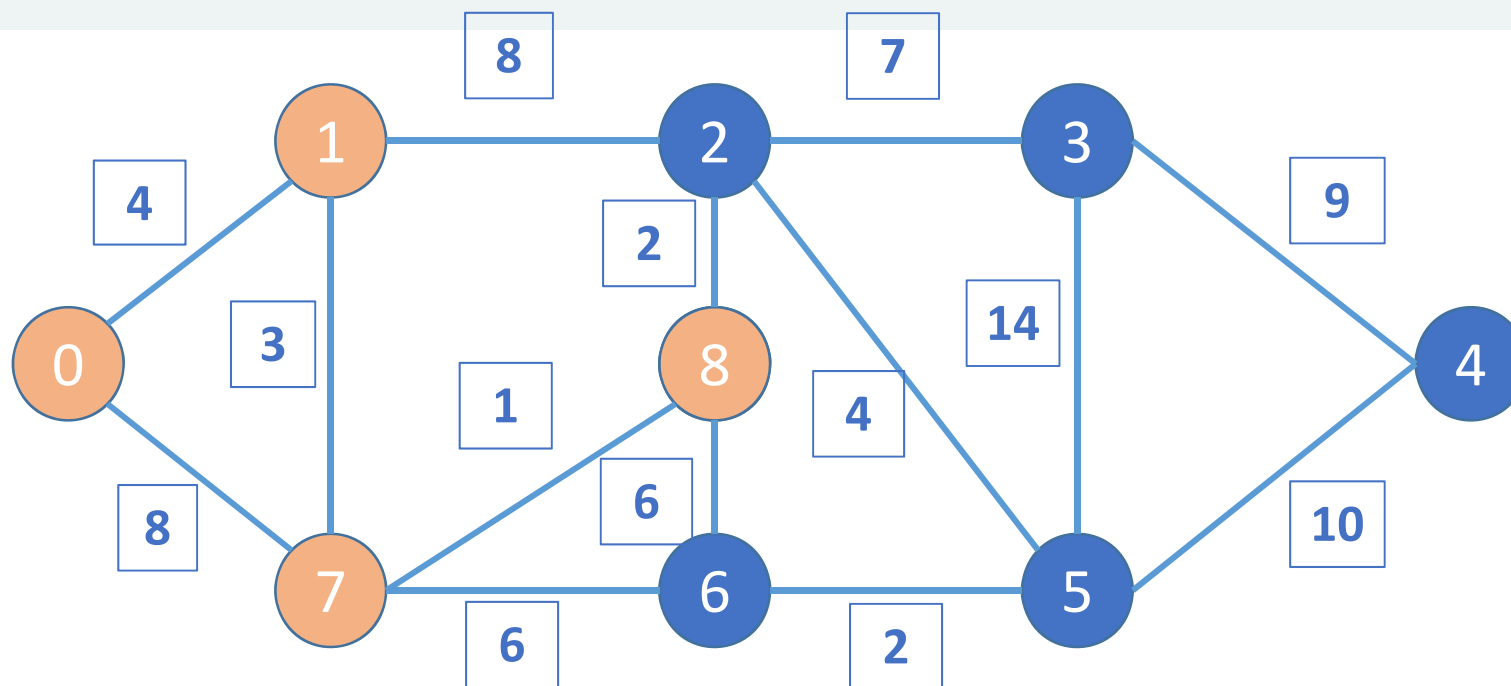
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	0	0	0	0	0	1	0
Distance	0	4	12	Inf	Inf	Inf	13	7	8
Parent	0	0	1	-1	-1	-1	7	1	7

步骤演示



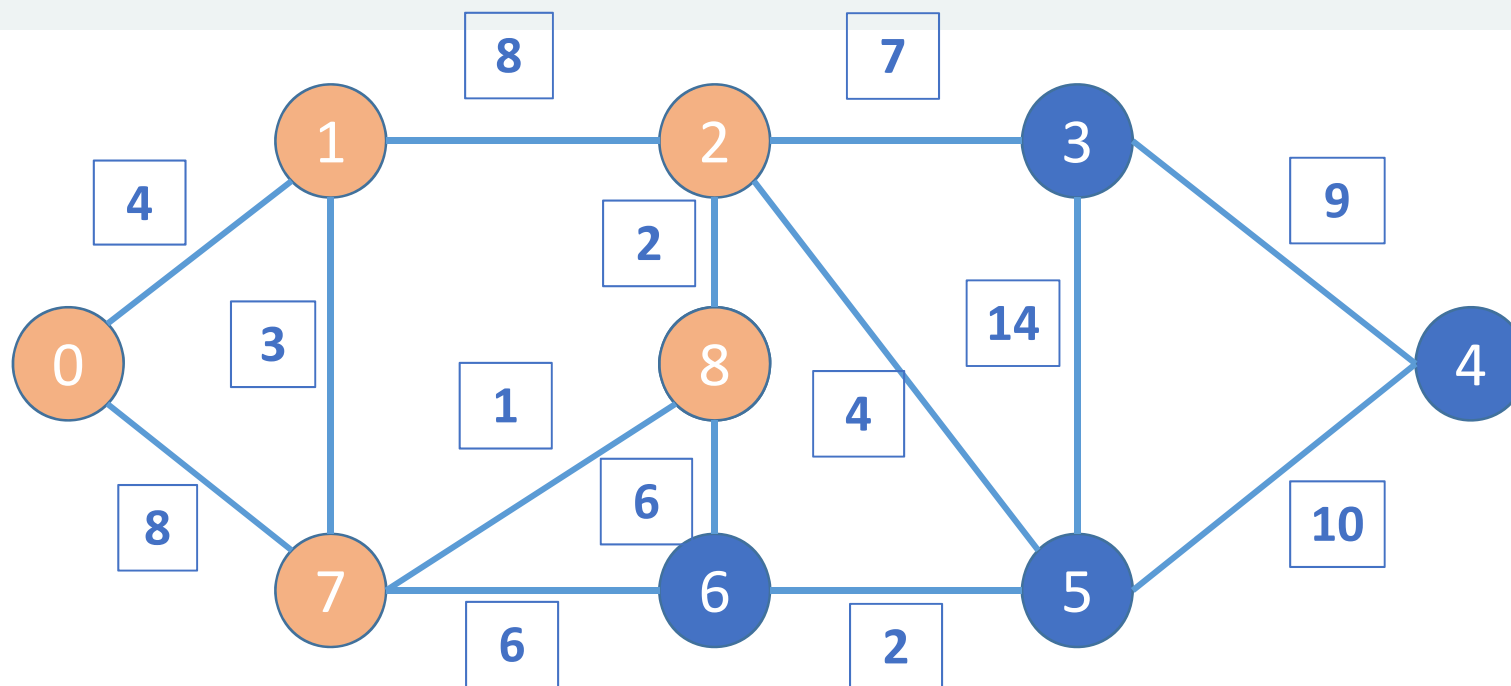
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	0	0	0	0	0	1	1
Distance	0	4	12	Inf	Inf	Inf	13	7	8
Parent	0	0	1	-1	-1	-1	7	1	7

步骤演示



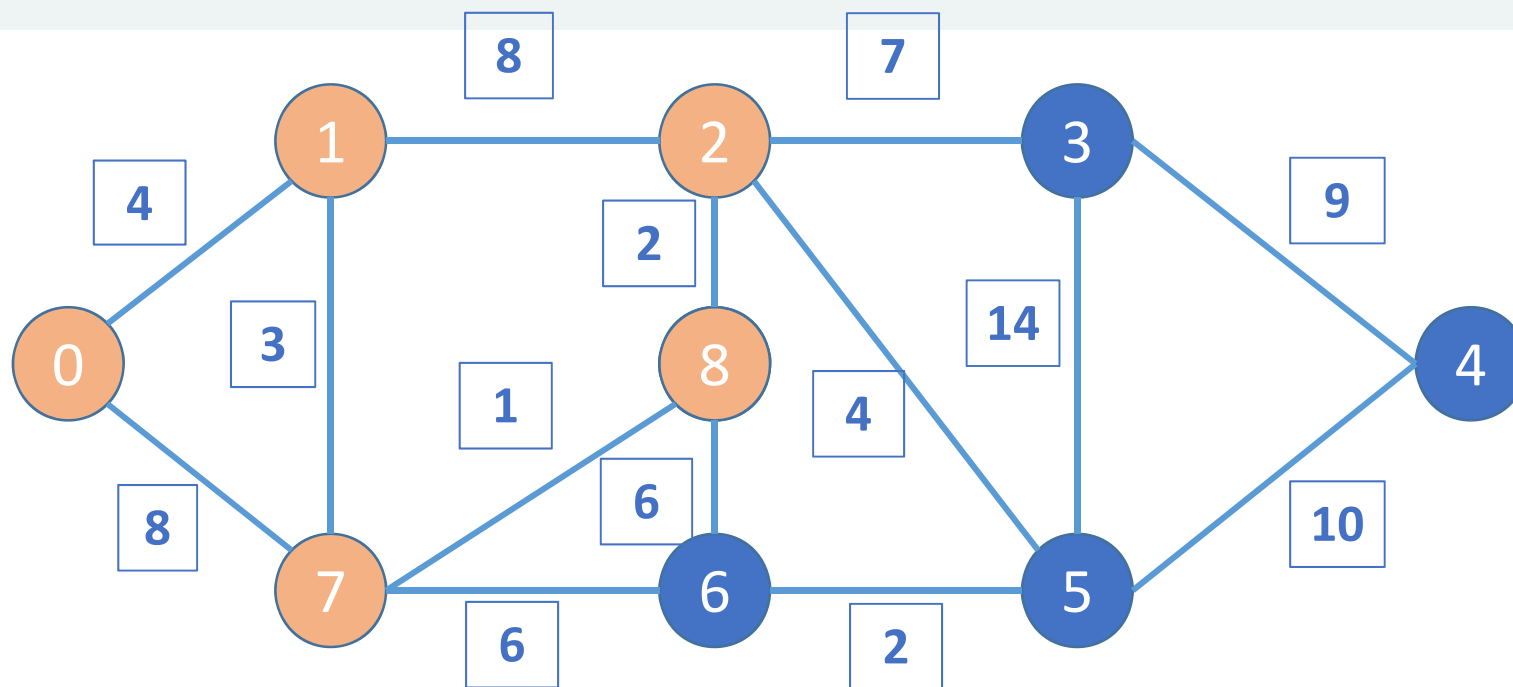
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	0	0	0	0	0	1	1
Distance	0	4	10	Inf	Inf	Inf	13	7	8
Parent	0	0	8	-1	-1	-1	7	1	7

步骤演示



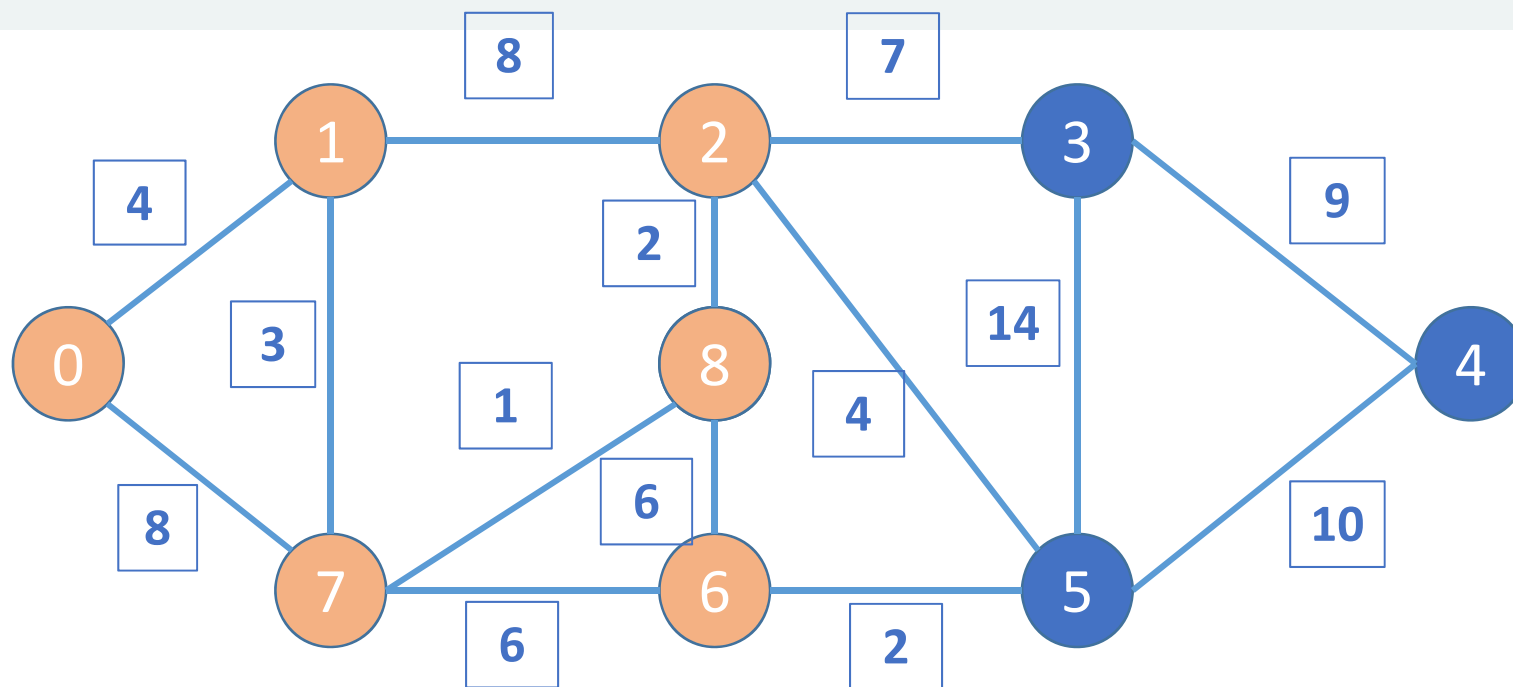
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	0	0	0	0	1	1
Distance	0	4	10	Inf	Inf	Inf	13	7	8
Parent	0	0	8	-1	-1	-1	7	1	7

步骤演示



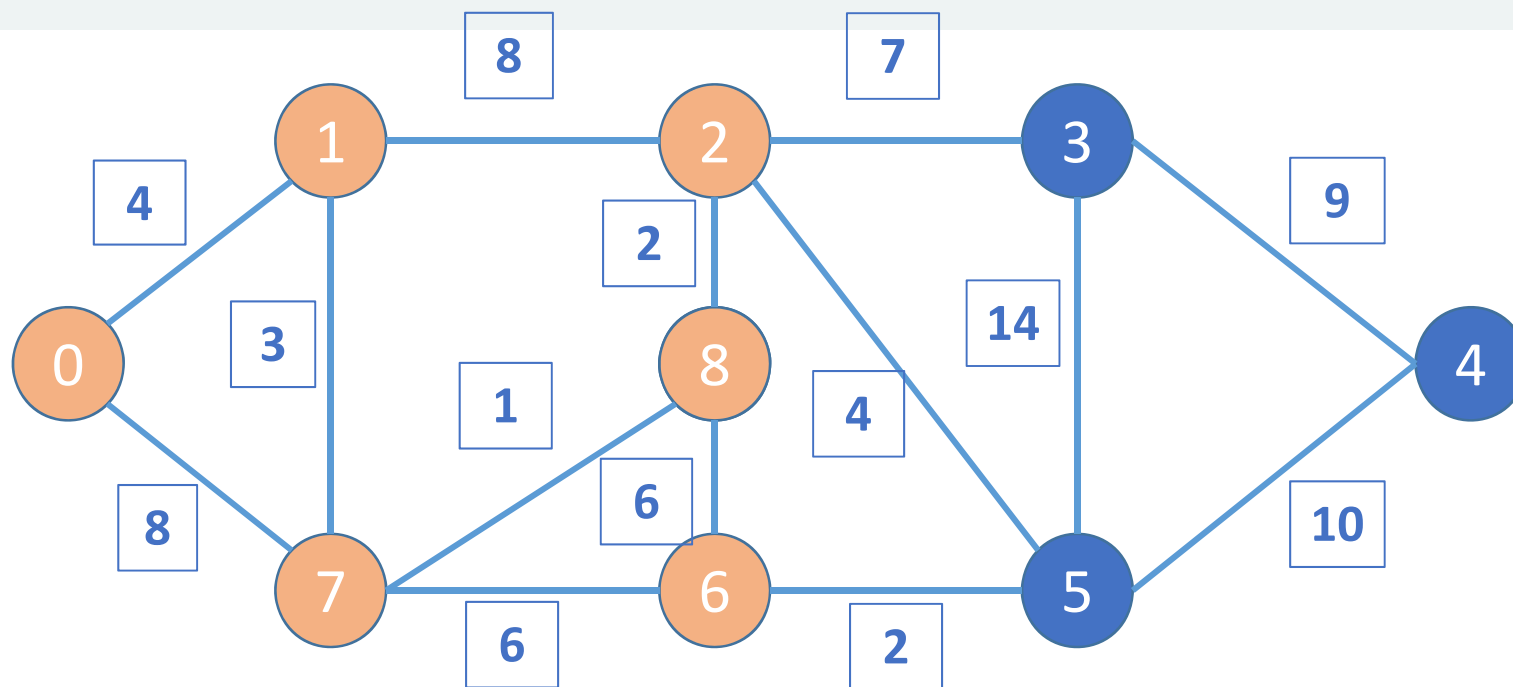
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	0	0	0	0	1	1
Distance	0	4	10	17	Inf	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	-1	2	7	1	7

步骤演示



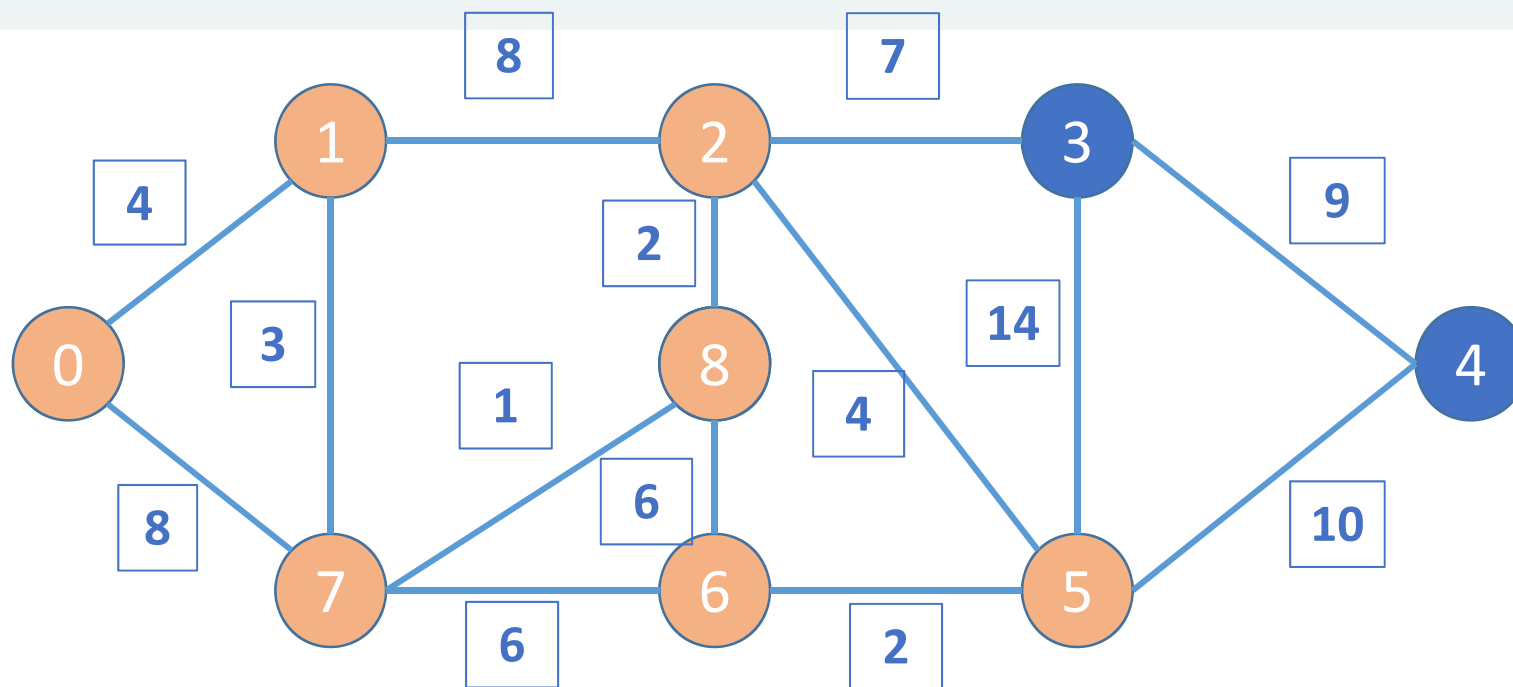
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	0	0	0	1	1	1
Distance	0	4	10	17	Inf	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	-1	2	7	1	7

步骤演示



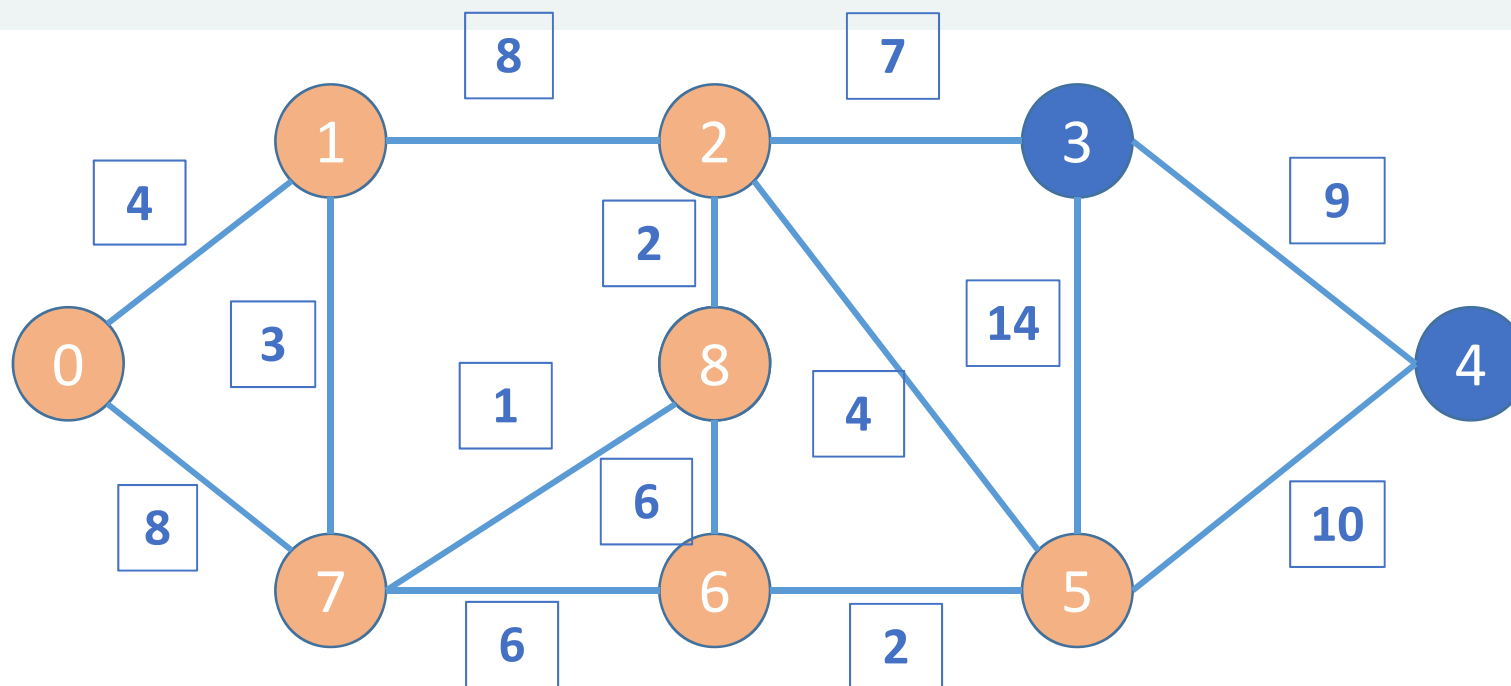
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	0	0	0	1	1	1
Distance	0	4	10	17	Inf	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	-1	2	7	1	7

步骤演示



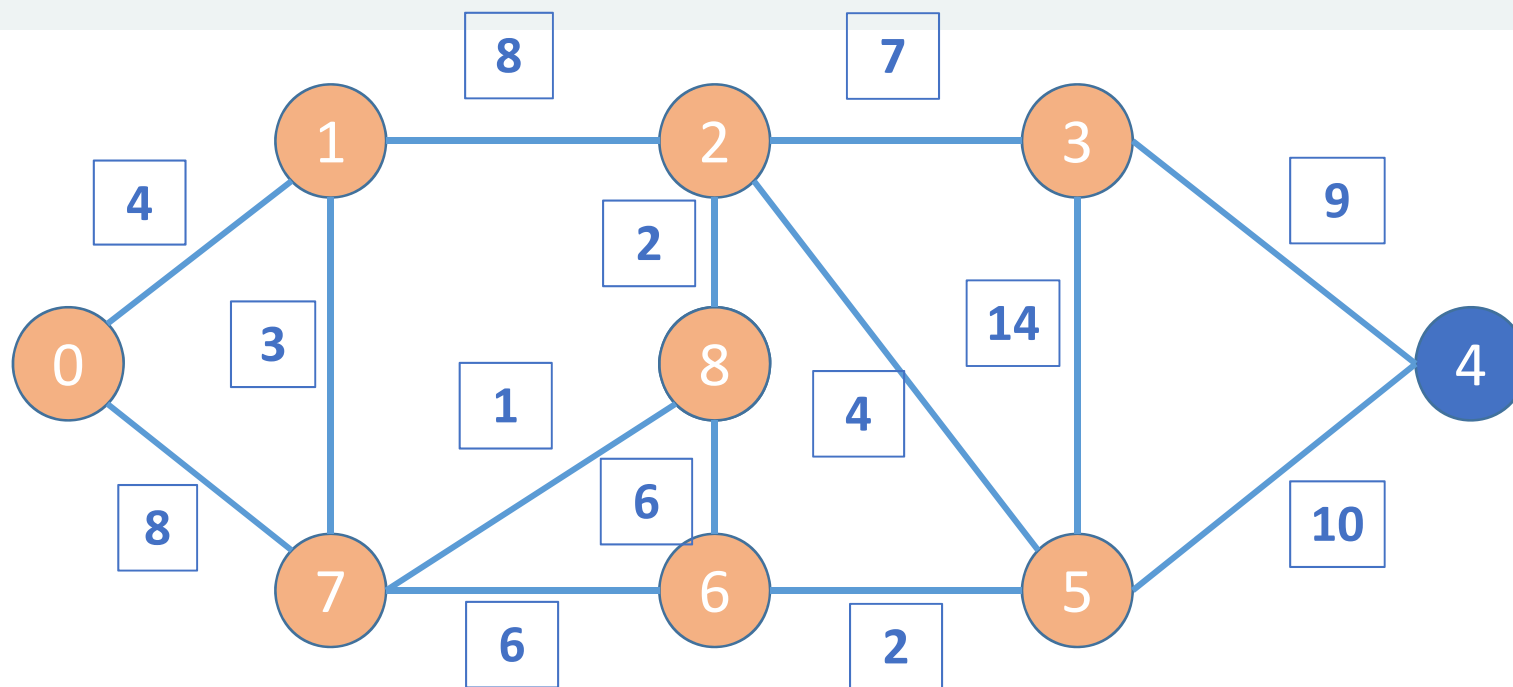
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	0	0	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	Inf	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	-1	2	7	1	7

步骤演示



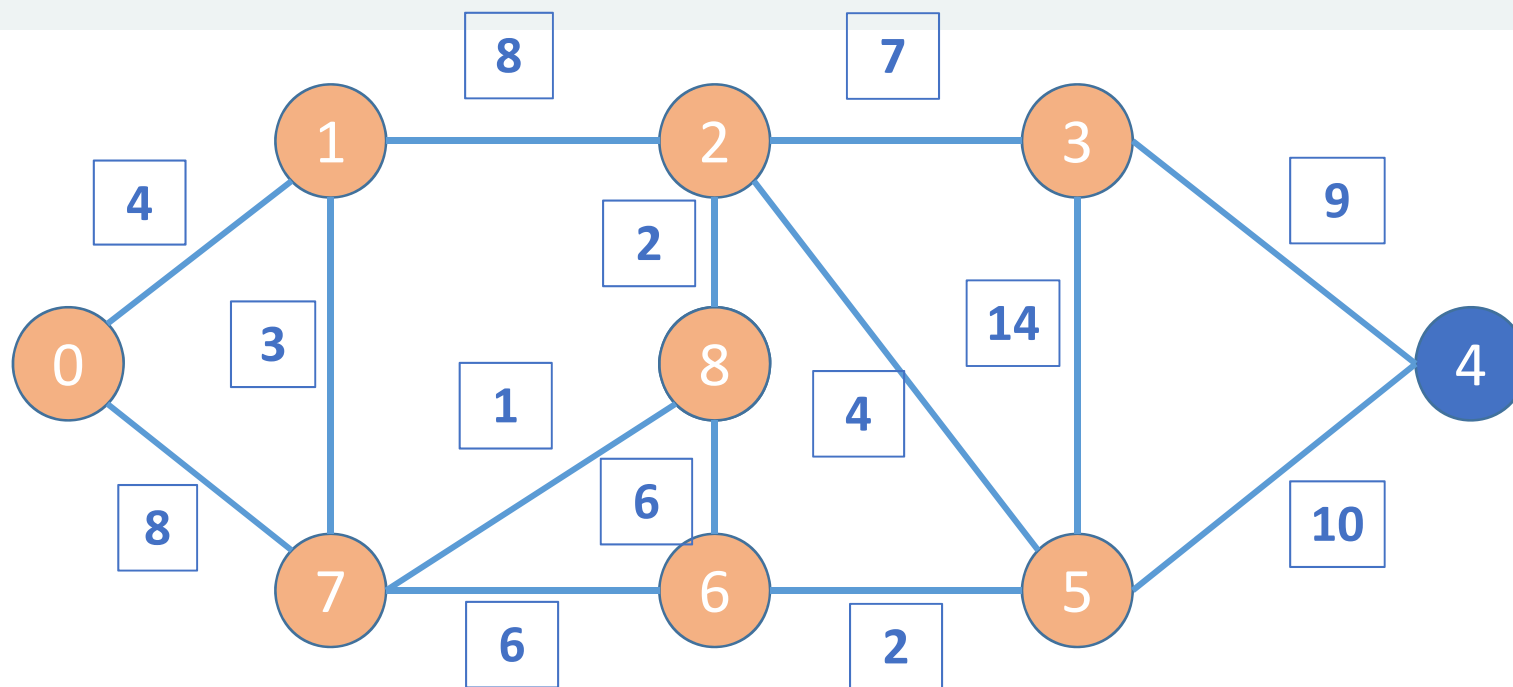
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	0	0	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

步骤演示



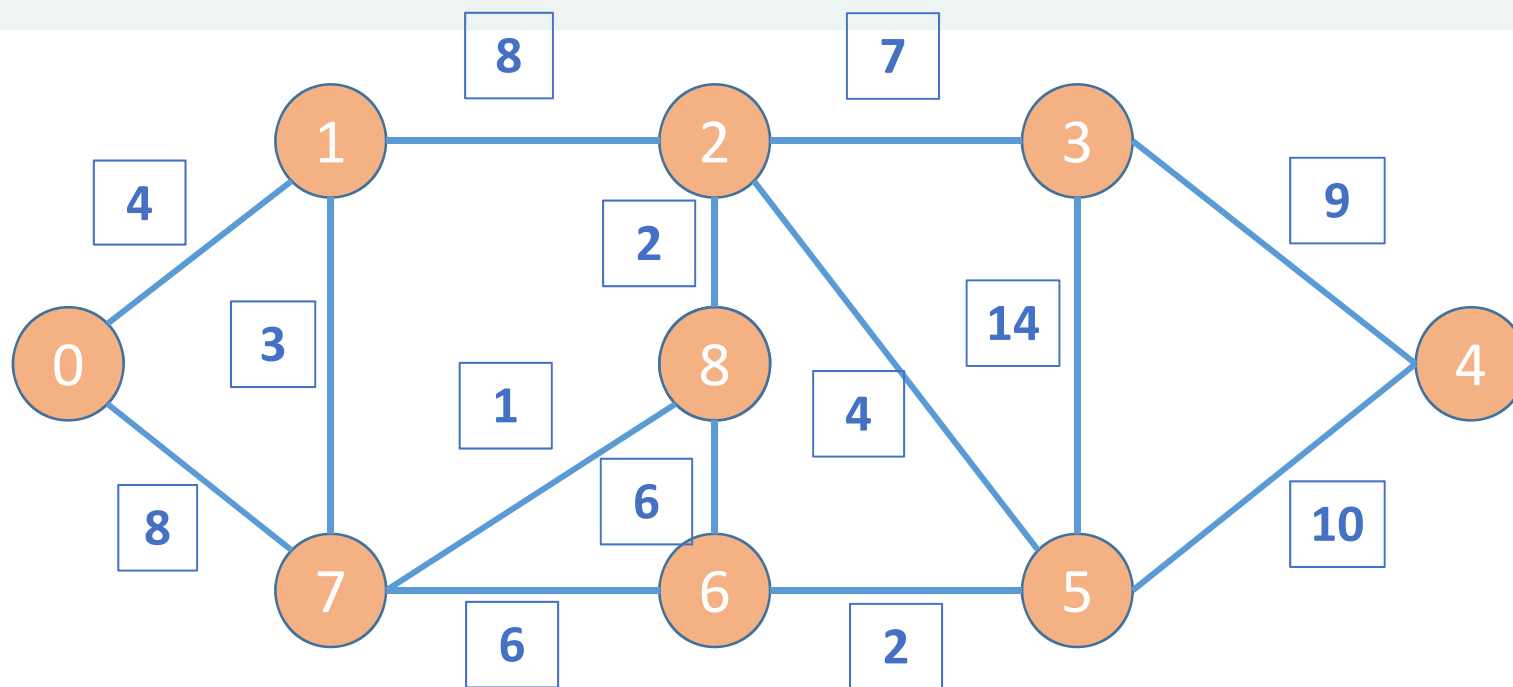
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	0	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

步骤演示



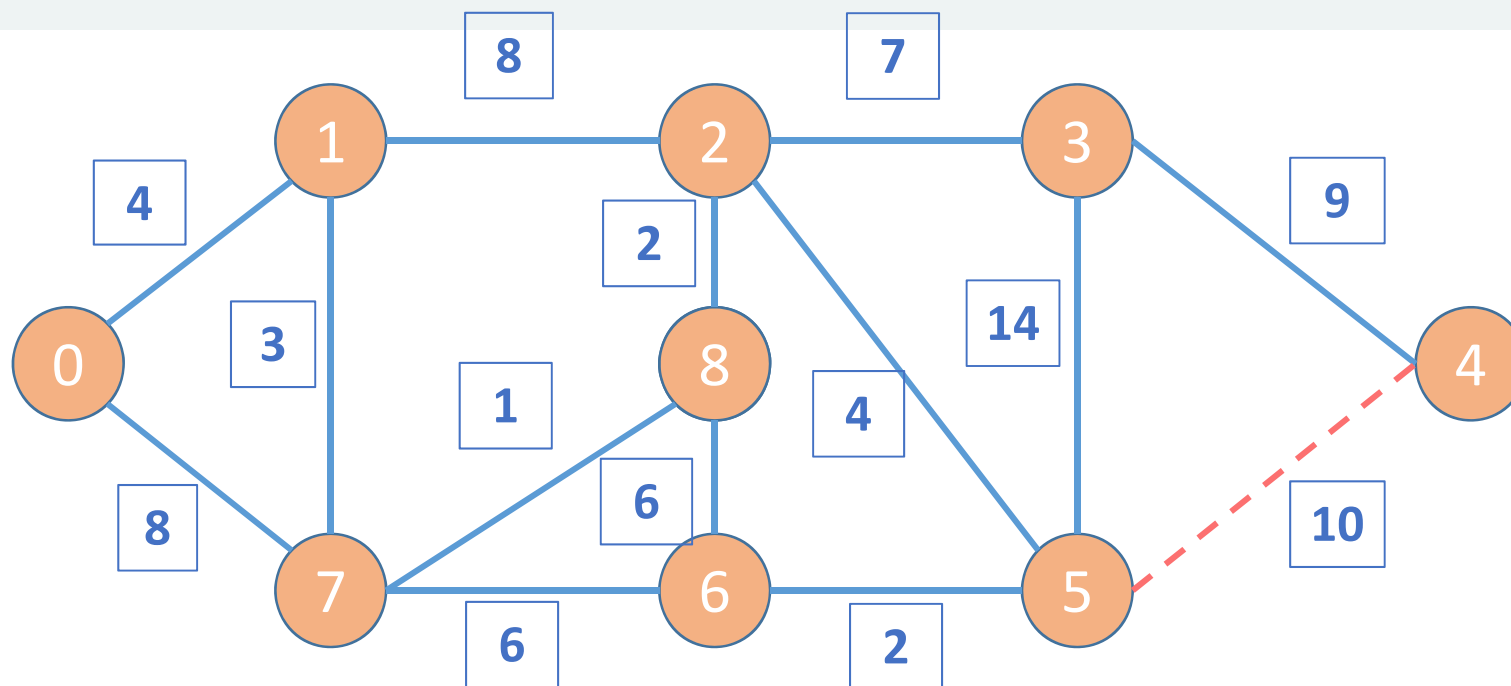
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	0	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

步骤演示



节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

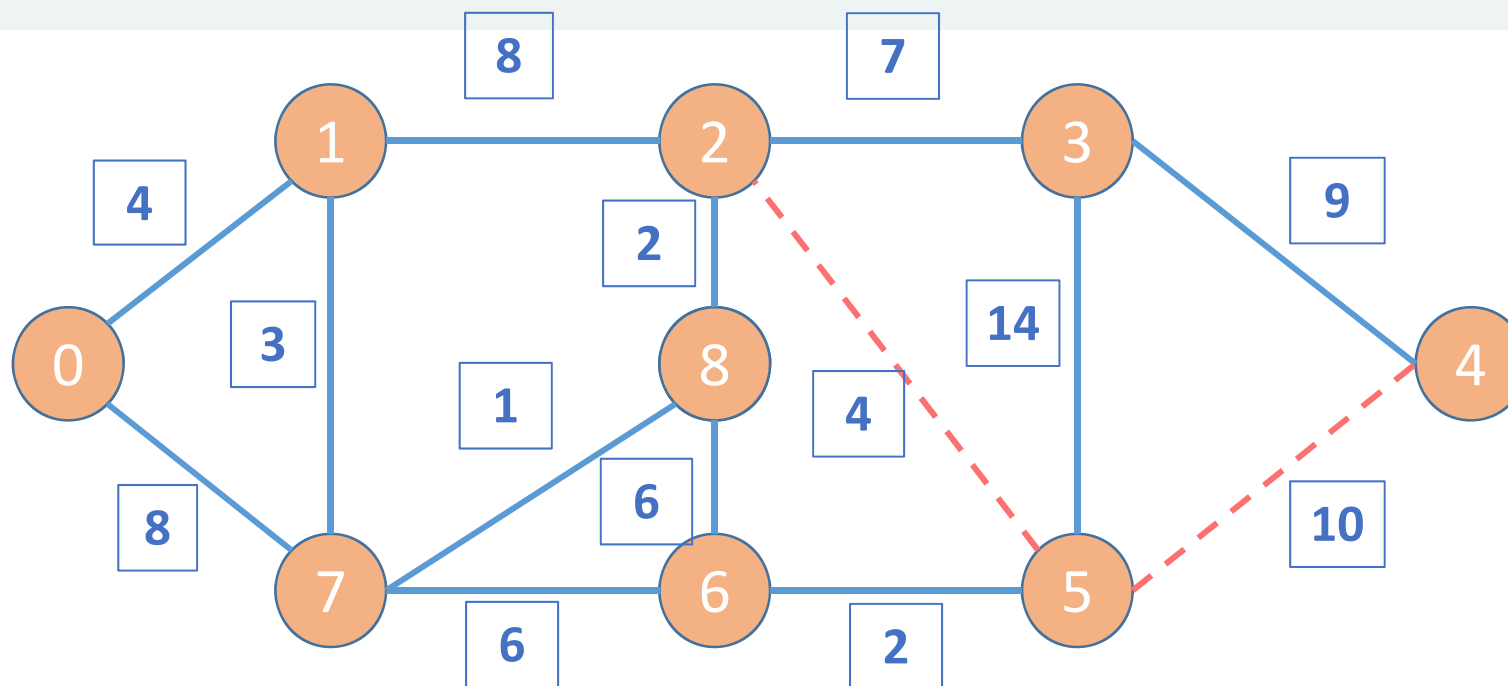
步骤演示



节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

$4 \leftarrow 5$

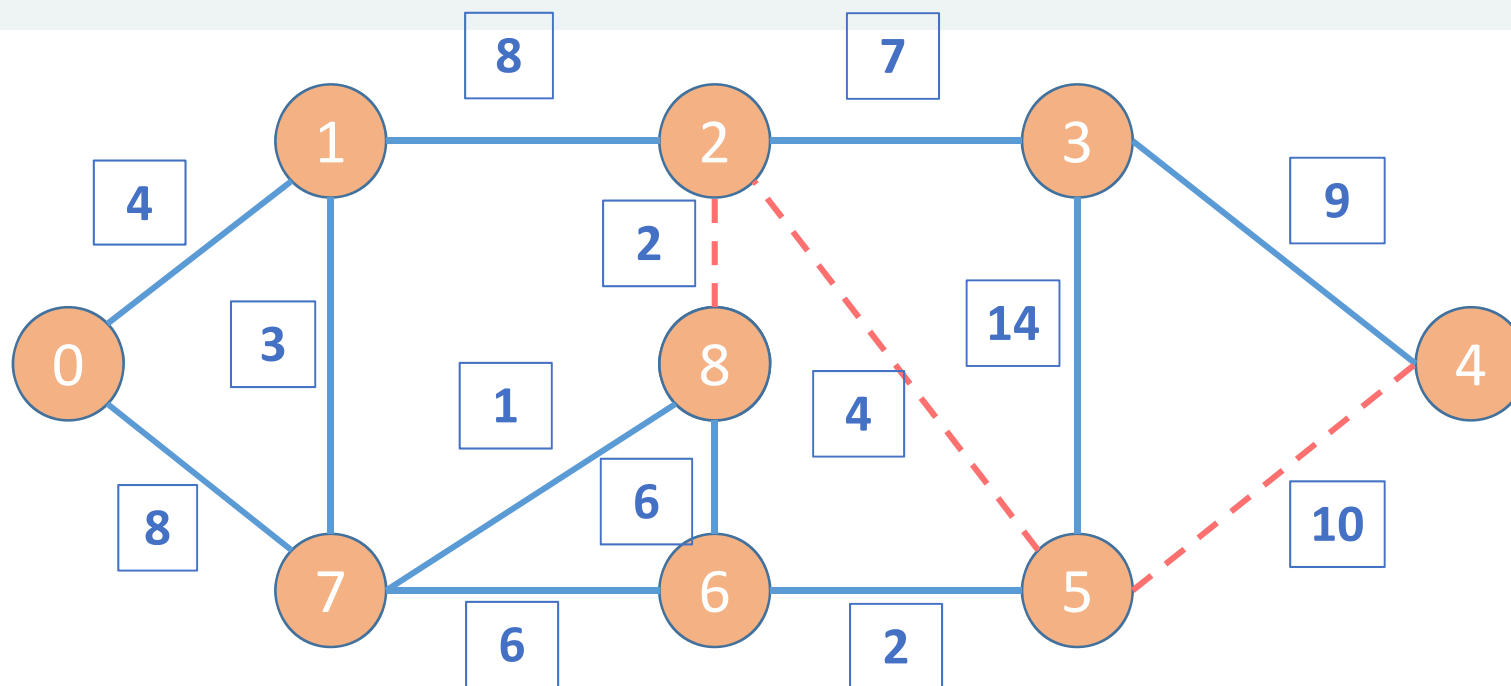
步骤演示



节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

$4 \leftarrow 5 \leftarrow 2$

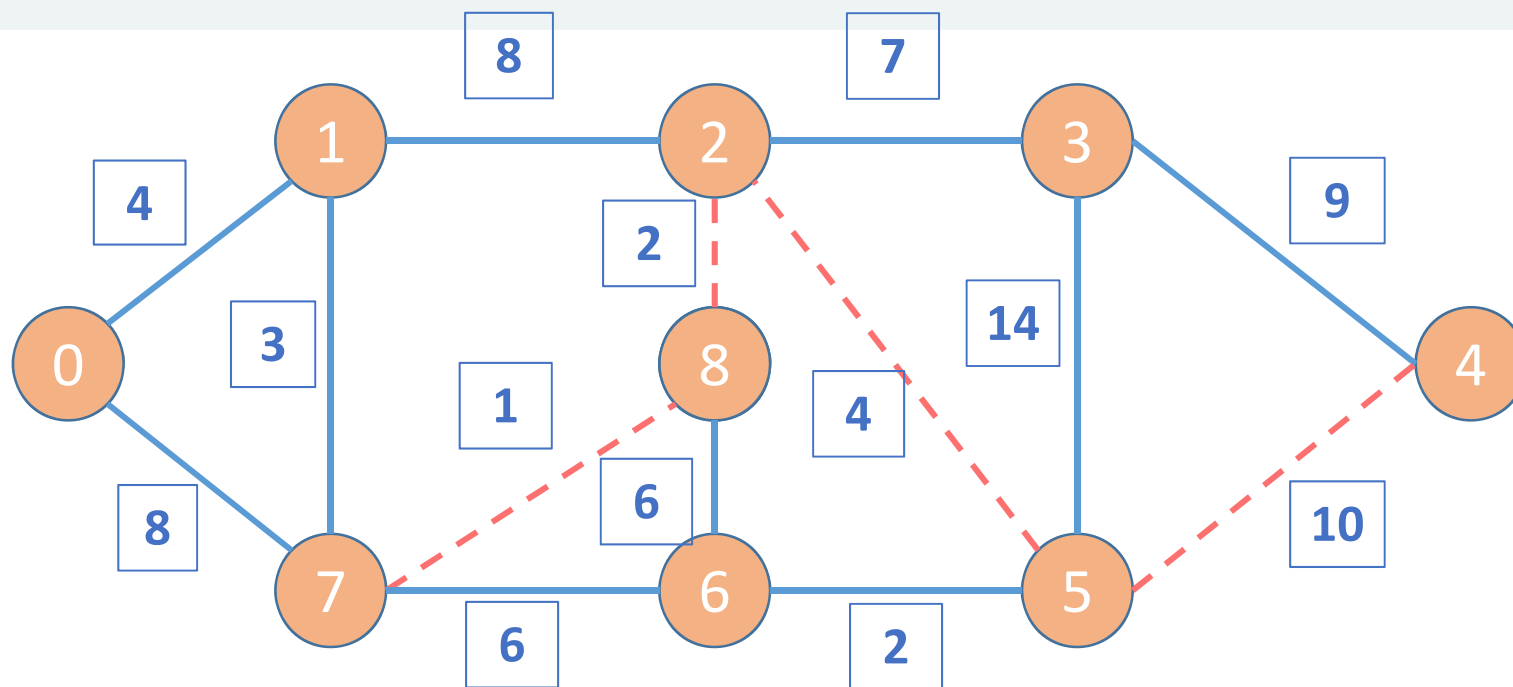
步骤演示



节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

$4 \leftarrow 5 \leftarrow 2 \leftarrow 8$

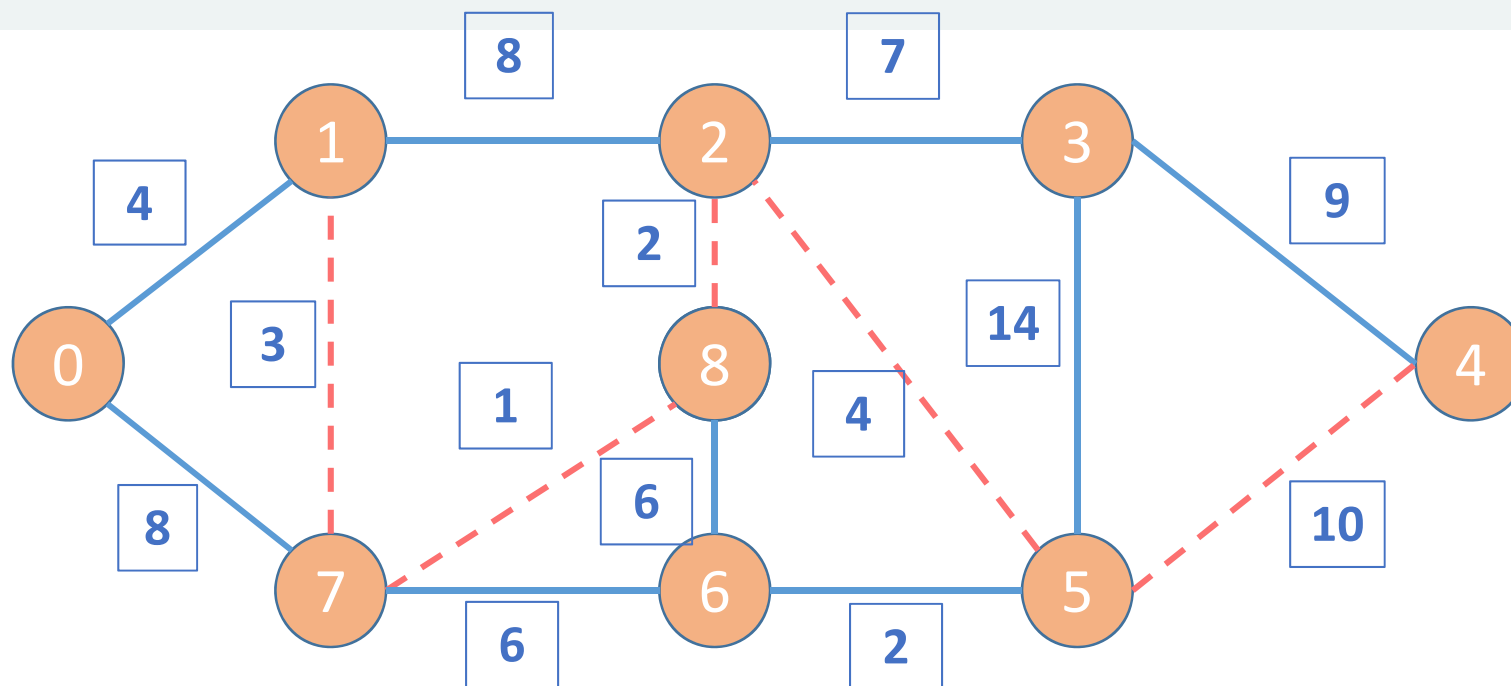
步骤演示



节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

$$4 \leftarrow 5 \leftarrow 2 \leftarrow 8 \leftarrow 7$$

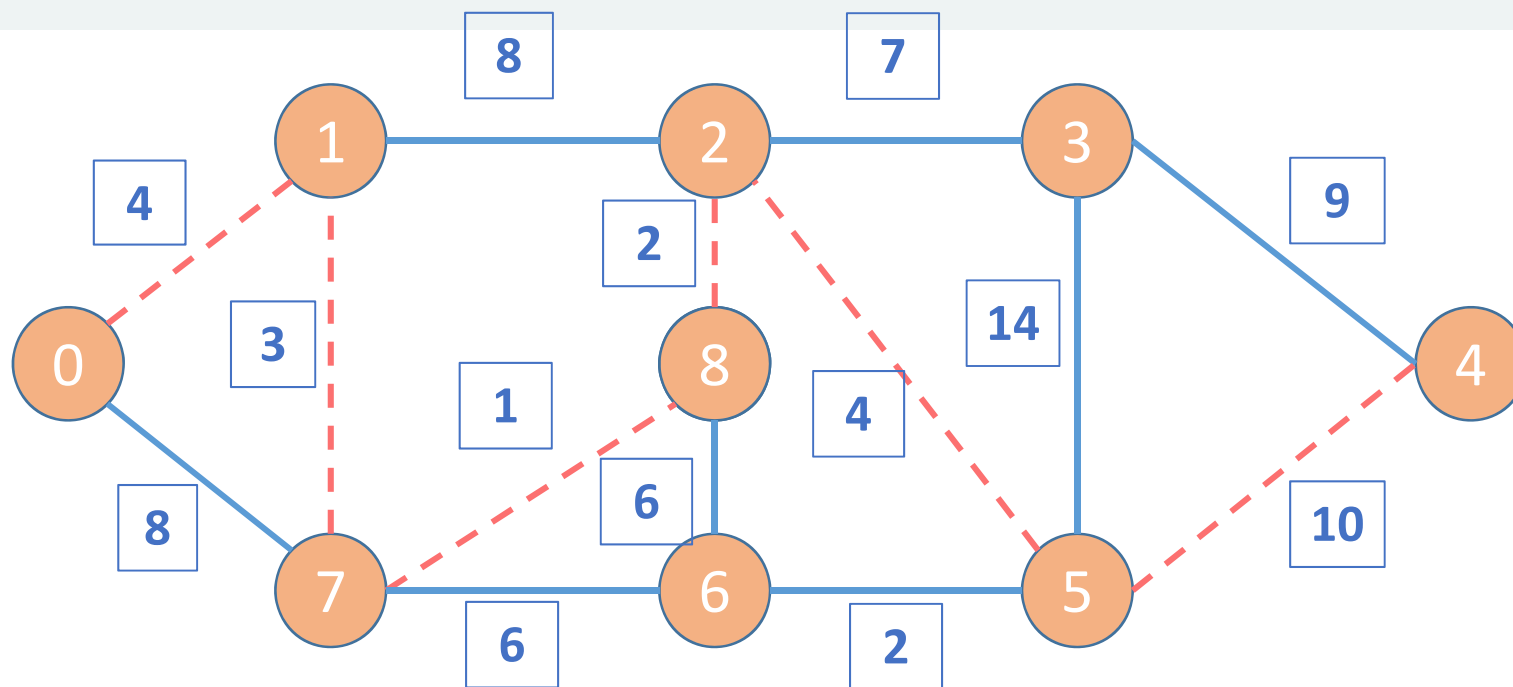
步骤演示



节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

$4 \leftarrow 5 \leftarrow 2 \leftarrow 8 \leftarrow 7 \leftarrow 1$

步骤演示



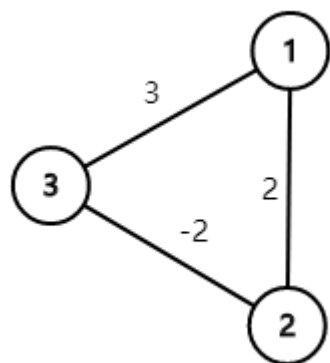
节点	0	1	2	3	4	5	6	7	8
Visited	1	1	1	1	1	1	1	1	1
Distance	0	4	10	17	24	14	13	7	8
Parent	0	0	8	2	5	2	7	1	7

$$4 \leftarrow 5 \leftarrow 2 \leftarrow 8 \leftarrow 7 \leftarrow 1 \leftarrow 0$$

迪杰斯特拉算法的一个缺点

可以用于有向图

但不能处理负权重



1是起点; 2是终点

节点	1	2	3
Visited	0	0	0
Distance	Inf	Inf	Inf
Parent	-1	-1	-1

(1)

节点	1	2	3
Visited	1	0	0
Distance	0	2	3
Parent	1	1	1

(3)

节点	1	2	3
Visited	1	1	0
Distance	0	2	0
Parent	1	1	2

(3)

节点	1	2	3
Visited	1	0	0
Distance	0	Inf	Inf
Parent	1	-1	-1

(2)

节点	1	2	3
Visited	1	1	0
Distance	0	2	3
Parent	1	1	1

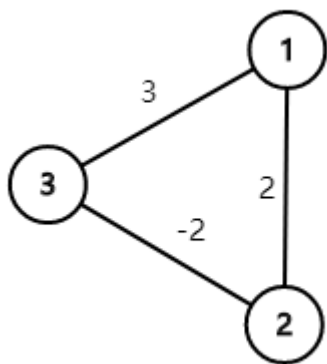
(4)

节点	1	2	3
Visited	1	1	1
Distance	0	2	0
Parent	1	1	2

(6)

如何修复该缺点?

Bellman-Ford (贝尔曼-福特) 算法



1是起点; 2是终点

刚刚改变访问状态的节点为0号节点 (A)

我们要更新与0号节点相邻的节点信息 (B), 注意, 这里的B节点是未访问的哦

更新的规则如下:

如果 (A与B的距离+ A列表中的距离) 小于 (B列表中的距离), 那么我们就将B列表中的距离更新为较小的距离, 并将B的父亲节点更新为A

事实上, 贝尔曼-福特算法不再将节点区分为是否已访问的状态, 因为贝尔曼-福特模型是利用循环来进行更新权重的, 且每循环一次, 贝尔曼福特算法都会更新所有的节点的信息。

贝尔曼-福特算法不支持含有负权回路的图。

(视频中提到的Floyd(弗洛伊德)算法也不可以)

有兴趣的同学可以参考下面两份资料弄懂其实现原理:

<https://blog.csdn.net/a8082649/article/details/81812000>

<https://www.bilibili.com/video/av43217121>

Matlab计算最短路径

```
[P,d] = shortestpath(G,start,end [, 'Method',algorithm] )
```

功能：返回图G中start节点到end节点的最短路径

输入参数：

- (1) G - 输入图 (graph 对象 | digraph 对象)
- (2) start 起始的节点
- (3) end 目标的节点
- (4) ['Method',algorithm]是可选的参数, 表示计算最短路径的算法。一般我们不用手动设置, 默认使用的是“auto”, 具体可设置的参数见下一页PPT。

输出参数：

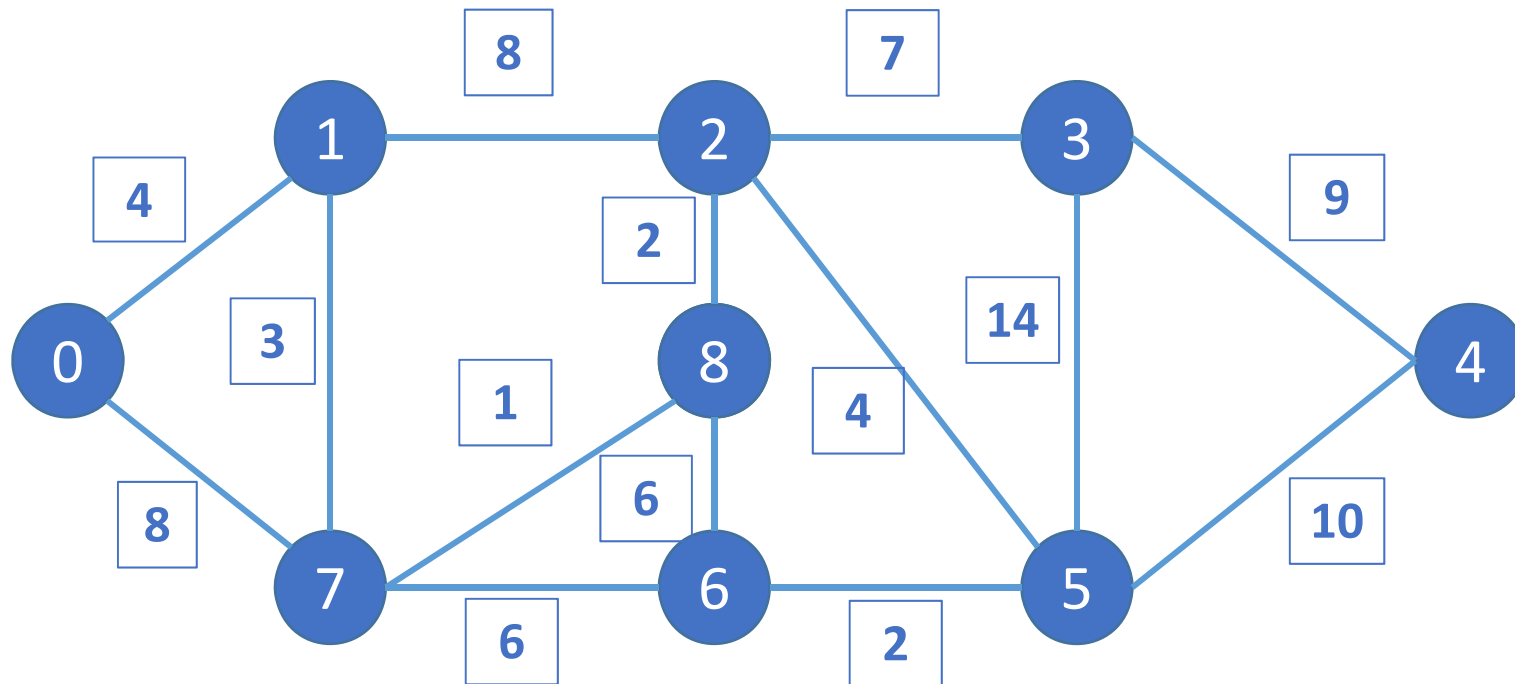
- (1) P - 最短路径经过的节点
- (2) d - 最短距离

注意：该函数matlab2015b之后才有哦

可选的算法

选项	说明
'auto' (默认值)	<p>'auto' 选项会自动选择算法:</p> <ul style="list-style-type: none"> • 'unweighted' 用于没有边权重的 graph 和 digraph 输入。 • 'positive' 用于具有边权重的所有 graph 输入, 并要求权重为非负数。此选项还用于具有非负边权重的 digraph 输入。 • 'mixed' 用于其边权重包含某些负值的 digraph 输入。图不能包含负循环。
'unweighted'	广度优先计算, 将所有边权重都视为 1。
'positive'	Dijkstra 算法, 要求所有边权重均为非负数。
'mixed' (仅适用于 digraph)	适用于有向图的 Bellman-Ford 算法, 要求图没有负循环。尽管对于相同的问题, 'mixed' 的速度慢于 'positive', 但 'mixed' 更为通用, 因为它允许某些边权重为负数。

Matlab演示

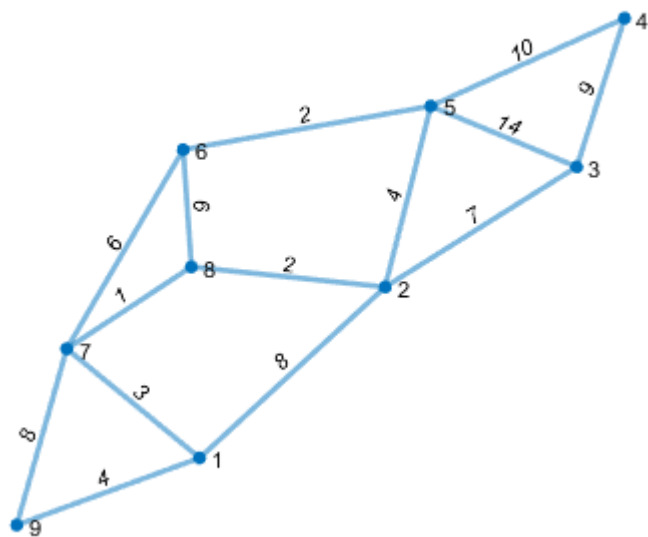


% 注意哦, Matlab中的图节点要从1开始编号, 所以这里把0全部改为了9

% 编号最好是从1开始连续编号, 不要自己随便定义编号

返回任意两点的距离矩阵

```
d = distances(G [, 'Method', algorithm])
```



```
>> D = distances(G)
```

D =

0	6	13	20	10	9	3	4	4
6	0	7	14	4	6	3	2	10
13	7	0	9	11	13	10	9	17
20	14	9	0	10	12	17	16	24
10	4	11	10	0	2	7	6	14
9	6	13	12	2	0	6	6	13
3	3	10	17	7	6	0	1	7
4	2	9	16	6	6	1	0	8
4	10	17	24	14	13	7	8	0

注意: 该函数matlab2015b之后才有哦

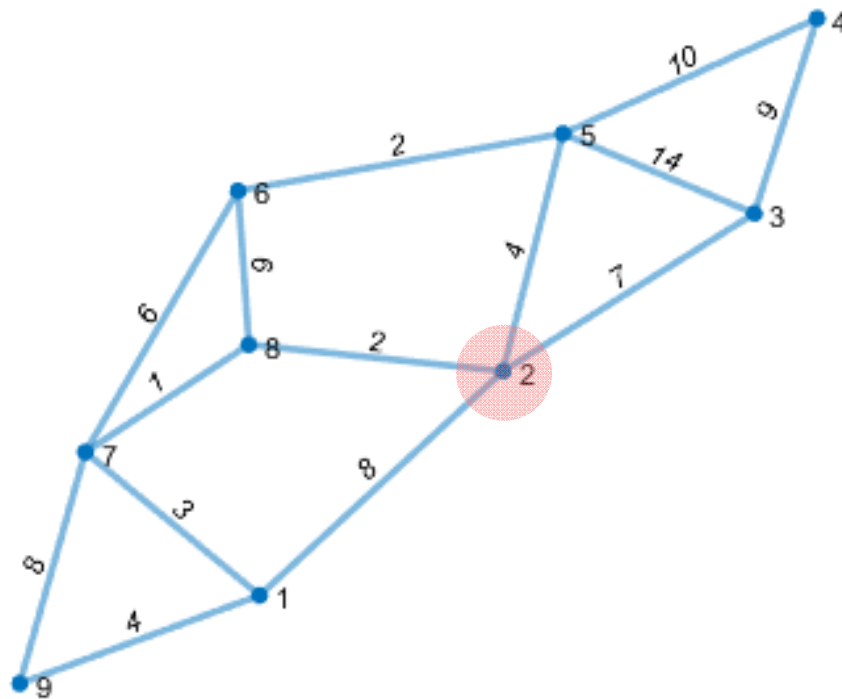
找给定范围内所有的点

```
[nodeIDs,dist] = nearest(G,s,d [, 'Method',algorithm])
```

返回图形 G 中与节点 s 的距离在 d 之内的所有节点。

nodeIDs是符合条件的节点

Dist是这些节点与 s 的距离



```
>> [nodeIDs,dist] = nearest(G, 2, 10)
```

```
nodeIDs =
```

```
8
7
5
1
6
3
9
```

```
dist =
```

```
2
3
4
6
6
7
10
```

注意: 该函数matlab2016a之后才有哦

课后作业

代码作业（选做）：

自己实现迪杰斯特拉算法，可定义一个函数。

```
[P,d] = Dijkstra(D,start,end)
```

输入参数：

- (1) D是权重邻接矩阵
- (2) start 起始的节点
- (3) end 目标的节点

输出参数：

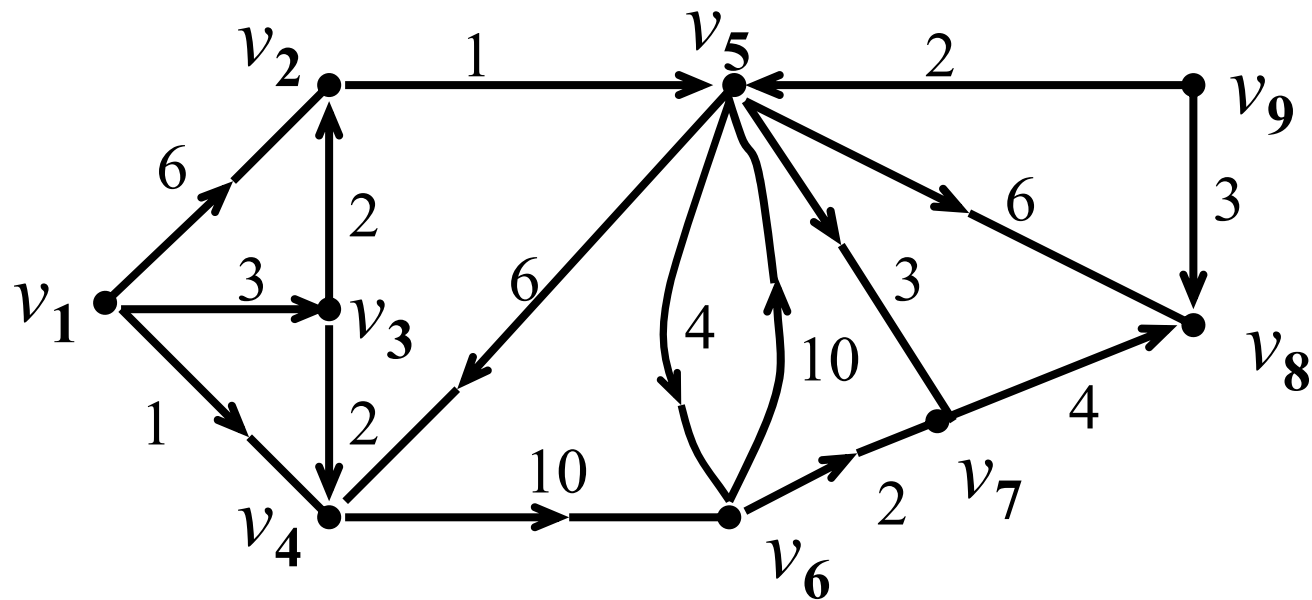
- (1) P – 最短路径经过的节点
- (2) d – 最短距离

注：迪杰斯特拉算法支持有向图和无向图，但是权重不能为负数。

课后作业

论文作业 (提交时请附上单独的代码文件打包一起提交)

下图为单行线交通网, 每弧旁的数字表示通过这条线所需的费用。现在某人要从 v_1 出发, 通过这个交通网到 v_8 去, 求使总费用最小的旅行路线。



答案: 对应的最短距离为12, 路径为: $v_1 \rightarrow v_3 \rightarrow v_2 \rightarrow v_5 \rightarrow v_8$