Analysis II - 2014.05.19

Satz von Green

Sei $X \subset \mathbb{R}^2$ kompakt mit stückweise C^1 -Rand. Sei K ein C^1 -Vektorfeld auf einer offenen Teilmenge $U \subset \mathbb{R}^2$ mit $X \subset U$. Dann gilt: $\int_X \operatorname{rot} K \cdot d \operatorname{vol}_2 = \int_{\partial X} K \cdot d \binom{x}{y}$. $K = (K_1, K_2) \Rightarrow \operatorname{rot} K = \frac{\partial K_2}{\partial x} - \frac{\partial K_1}{\partial y}$

Beweisskizze. : Reduktion durch Grenzübergang und Zerschneiden auf den Fall, dass X sowohl x-einfach als auch y-einfach ist. x-einfach bedeutet: $X = \left\{\binom{x}{y}\Big|_{\varphi(x) \leq y \leq \psi(\alpha)}\right\}$ für stückweise C^1 -Funktionen $\varphi \leq \psi: [a,b] \to \mathbb{R}$.

Rechte Seite: $\int_{\partial K} = \int_{\gamma_1} + \int_{\gamma_2} + \int_{\gamma_3} + \int_{\gamma_4} \int_{\gamma_2} (K_1, 0) \cdot d \begin{pmatrix} x \end{pmatrix} \stackrel{\text{def}}{=} \int_{\varphi(b)}^{\psi(b)} (K_1, 0) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} dt = 0$ $\gamma_2 : [\varphi(b), \psi(b)] \to \mathbb{R}^2, \ t \mapsto \begin{pmatrix} b \\ \psi(t) \end{pmatrix} \quad \gamma'_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\gamma_1 : [a, b] \to \mathbb{R}^2, \ t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ \psi(t) \end{pmatrix} \quad \gamma'_1(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ \psi'(t) \end{pmatrix}$

Genauso: $\int_{\gamma_4} = 0$ $\int_{\gamma_1} (K_1, 0) \cdot d\binom{x}{y} = \int_a^b (K_1, 0) \cdot \binom{1}{\varphi'(t)} dt = \int_a^b K_1 \binom{t}{\varphi(t)} dt$ Einsetzen in linke Seite: $= -\int_{\gamma_3} (K_1, 0) d\binom{x}{y} - \int_{\gamma_1} (K_1, 0) d\binom{x}{y} = -\int_{\partial X} (K_1, 0) d\binom{x}{y}$

$$Also: \int_{X} \frac{\partial K_{1}}{\partial y} \partial \operatorname{vol}_{2} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = -\int_{\partial X} (K_{1}, 0) \cdot d \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \text{ analog: } \int_{X} \frac{\partial K_{2}}{\partial x} d \operatorname{vol} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = +\int_{\partial X} (0, K_{2}) \cdot d \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \int_{X} \left(\frac{\partial K_{2}}{\partial x} - \frac{\partial K_{1}}{\partial y} \right) d \operatorname{vol}_{2} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \int_{\partial X} (K_{1}, K_{2}) d \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Bemerkung: $\int_{\gamma} K \cdot d\binom{x}{y}$ misst die Zirkulation von K längs γ . Die entsprechende Dichte ist die Rotation rot K.

Definition: Ist rot K=0, so heisst K rotationsfrei. Dann ist $\int_{\partial X} K \cdot d\binom{x}{y} = 0$

Vorsicht: Für einen geschlossenen Weg im Definitionsbereich X von K gilt im Alggemeinen $\int_{\gamma} K d\binom{x}{y} = 0$ nur, wenn $\gamma = \partial X$ für $X \subset U$.

Spezialfall: Flächeninhalt:
$$K\binom{x}{y}=(0,x)$$
 oder $(-y,0)$ oder $\frac{(-y,x)}{2}$ rot $K=\frac{\partial K_2}{\partial x}-\frac{\partial K_1}{\partial y} \longrightarrow$ rot $K=1$

Beispiel: Flächeninhalt unter einem Bogen einer Zykloiden

$$\gamma: [0, 2\pi] \to \mathbb{R}^2, \ t \mapsto \begin{pmatrix} r(t-\sin t) \\ r(1-\cos t) \end{pmatrix} \quad \delta: [0, 2\pi r] \to \mathbb{R}^2, \ t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix} \quad \partial X = -\gamma + \delta$$

$$\Rightarrow \operatorname{vol}_2(X) \stackrel{\text{def.}}{=} \int_X 1 \cdot d \operatorname{vol}_2 \stackrel{\text{Green}}{=} \int_{-\gamma + \delta} (-y, 0) \cdot d \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = -\int_{-\gamma + \delta} y \ dx \quad \int_{\delta} y \ dx = \int_0^{2\pi r} 0 \ dt = 0$$

$$\int_{\gamma} y \ dx = \int_0^{2\pi} r(1 - \cos t) \cdot \frac{d}{dt} (r(t - \sin t)) \ dt = \int_0^{2\pi} r^2 (1 - \cos t)^2 \ dt = 3\pi r^2$$

$$\Rightarrow \operatorname{vol}_2(X) = -\int_{-\gamma + \delta} y \ dx = \int_{\gamma} y \ dx - \int_{\delta} y \ dx = 3\pi r^2$$

 $\begin{array}{l} \textit{Polarplanimeter} \colon \text{Benutze Polarkoordinaten } \binom{x}{y} = \binom{r\cos\varphi}{r\sin\varphi} \\ \Rightarrow \text{vol}_2(X) = \int_{\partial X} \frac{x \, dy - y \, dx}{2} = \ldots = \int_{\partial X} \frac{r^2}{2} \, d\varphi \\ m = \text{Länge Leitarm, } l = \text{Länge Führarm, } r = \text{Abstand Stift, } \varphi \text{ Winkel Leitarm, } \psi \text{ Winkel Arme Kosinussatz: } \Rightarrow r^2 = m^2 - l^2 + 2rl\cos\varphi \Rightarrow \text{vol}_2(X) = \int_{\partial X} \frac{m^2 - l^2 + 2rl\cos\varphi}{2} \, d\varphi = \int_{\partial X} rl\cos\varphi \, d\varphi \\ \text{Position des Stifts } re^{i\varphi} \quad \text{Position des Zählrads } re^{i\varphi} = e^{i(\varphi + \psi)} \underbrace{\omega}_{\in \mathbb{C}\text{const.}} \quad \text{Rollrichtung } = re^{i(\varphi + \psi)} \end{array}$

Anteil der Bewegung in Rollrichtung = $\mathrm{Re}(\frac{\partial \delta}{i e^{i(\varphi+\psi)}})$

Continued next time.