

Analysis II - 2014.03.31

Beispiel: Bestimme das Maximum von $f(x_1..x_n) := x_1 \cdot \dots \cdot x_n$ auf

$B := \{(x_1..x_n) \in \mathbb{R}^n \mid \text{alle } x_i \geq 0 \quad x_1 + \dots + x_n = s\}$ für $s > 0$ fest.

Lösung: Nebenbedingung $g(x_1..x_n) := x_1 + \dots + x_n - s$. B kompakt, da abgeschlossen, beschränkt und nichtleer. f stetig \Rightarrow Maximum existiert. Weil z.B. $(\frac{s}{n}.. \frac{s}{n}) \in B$ mit $f'' > 0$

\Rightarrow Maximalstelle erfüllt $x_i > 0$ für alle i .

\Rightarrow lokales Extremum von f unter $g = 0$.

\Rightarrow entspricht kritischem Punkt von $F(x_1..x_n) := x_1 \cdot \dots \cdot x_n - \lambda(x_1 + \dots + x_n - s)$

$\Rightarrow \frac{\partial F}{\partial x_i} = x_1 \cdot \dots \cdot \widehat{x_i} \cdot \dots \cdot x_n - \lambda \cdot 1 = 0$

$\Rightarrow \frac{\partial F}{\partial \lambda} = -(x_1 + \dots + x_n - s) = 0 \iff \frac{x_1 \cdot \dots \cdot x_n}{x_i} = \lambda \iff x_i = \frac{x_1 \cdot \dots \cdot x_n}{\lambda} \iff \text{alle } x_i \text{ gleich } \frac{s}{n}$.

\Rightarrow Die einzige Maximalstelle von f auf B ist $(\frac{s}{n}.. \frac{s}{n})$ mit $f(..) = (\frac{s}{n})^n$

$\Rightarrow \forall s \geq 0 \forall x_1..x_n \geq 0 : x_1 + \dots + x_n = s : x_1 \cdot \dots \cdot x_n \leq (\frac{s}{n})^n$

Folge: Für alle $x_1..x_n \geq 0$ gilt $\underbrace{\sqrt[n]{x_1 \cdot \dots \cdot x_n}}_{\text{geometrisches Mittel}} \leq \underbrace{\frac{x_1 + \dots + x_n}{n}}_{\text{arithmetisches Mittel}}$.

Beispiel: Bestimme die Extrema von $f(x, y, z) := x$ auf

$B := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 + z^2 = 1 \quad 5x + 4y + 3z = 0\}$

Lösung: $g_1(x, y, z) := x^2 + y^2 + z^2 - 1 \quad g_2(x, y, z) := 5x + 4y + 3z$

$\Rightarrow \nabla g_1 = (2x, 2y, 2z) \quad \nabla g_2 = (5, 4, 3)$

Wenn die linear abhängig sind, ist $(2x, 2y, 2z) = \lambda(5, 4, 3)$ sein.

$\Rightarrow g_2(x, y, z) = \frac{\lambda}{2}(5^2 + 4^2 + 3^2) = 0 \Rightarrow \lambda = 0 \Rightarrow x = y = z = 0 \Rightarrow g_2(x, y, z) \neq 0$

$\Rightarrow B$ überall reguläre Kurve.

$F(x, y, z) := x + \lambda(x^2 + y^2 + z^2 - 1) + \mu(5x + 4y + 3z)$

$$\begin{array}{llll} F_x = & 1 + 2\lambda x + 5\mu & \stackrel{!}{=} 0 & x = \frac{-1-5\mu}{2\lambda} \\ F_y = & 2\lambda y + 4\mu & \stackrel{!}{=} 0 & y = \frac{-4\mu}{2\lambda} \\ F_z = & 2\lambda z + 3\mu & \stackrel{!}{=} 0 & z = \frac{-3\mu}{2\lambda} \\ F_\lambda = & x^2 + y^2 + z^2 - 1 & \stackrel{!}{=} 0 & \lambda \neq 0 \\ F_\mu = & 5x + 4y + 3z & \stackrel{!}{=} 0 & \end{array} \quad \text{Einsetzen} \rightsquigarrow \lambda = \pm \frac{\sqrt{2}}{10}$$

$\Rightarrow (x, y, z) = \pm \frac{\sqrt{2}}{10}(-5, 4, 3)$. Dort ist $f = \pm \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow$ Diese Punkte sind die Extremalstellen.

Vektorwertige Funktionen

Ab jetzt *Spaltenvektoren*. Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und $f := (f_1..f_m)^T : U \rightarrow \mathbb{R}^m$

Definition: f heisst k -mal diff'bar, bzw. k -mal stetig diff'bar, wenn jedes f_i es ist.

$$\begin{array}{l} f_i \text{ diff'bar in } \xi \iff f_i(x) = f_i(\xi) + \overbrace{\nabla f_i(\xi)}^{\text{Zeile}} \cdot \overbrace{(x - \xi)}^{\text{Spalte}} + o(|x - \xi|) \\ f \text{ diff'bar in } \xi \iff f(x) = f(\xi) + \nabla f(\xi) \cdot (x - \xi) + o(|x - \xi|) \end{array}$$

Dabei ist $\nabla f = \begin{pmatrix} \nabla f_1 \\ \vdots \\ \nabla f_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1} & \cdots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n} \end{pmatrix}$ erste Ableitung von f , Funktionalmatrix von f , Jacobi-Matrix.

Beispiel: $f(x) := \overbrace{A}^{m \times n \text{ Matrix}} x + \underbrace{b}_{\text{Spaltenvektor der Länge } m}$
 $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ Für jedes $\xi \in \mathbb{R}^n$ ist $f(x) = \underbrace{(A\xi + b)}_{f(\xi)} + \underbrace{A(x - \xi)}_{\nabla f(\xi)} \Rightarrow f$ diff'bar mit $\nabla f = A$.

Beispiel: $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n, x \mapsto x \Rightarrow \nabla f = \begin{pmatrix} 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} =: I_n$

Definition: Eine diff'bare Funktion f heisst regulär in ξ , wenn $\nabla f(\xi)$ maximalen Rang hat.

Spezialfall: $m \leq n \Rightarrow$ Zeilen von ∇f lin. unabhängig.

Bedeutung: Niveaumenge $\{x \in U \mid f(x) = c \in \mathbb{R}^m\}$ regulär.

Spezialfall: $m \geq n \Rightarrow$ Spalten von ∇f lin. unabhängig.

Bedeutung: f lokal injektiv. Bild(f) lokal glatte Teilmenge der Dimension n .

Beispiel: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2, t \mapsto \begin{pmatrix} t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}, \nabla t = \begin{pmatrix} 2t \\ 3t^2 \end{pmatrix}$ regulär $\iff t \neq 0$

Vergleiche: $\mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3, t \mapsto \begin{pmatrix} t \\ t^2 \\ t^3 \end{pmatrix}$