



מבוא לתכנות בשפת C

מבנים



מבנים - structures

- קבוצה של ערכים (לא בהכרח מאותו סוג) שמהווים יחד יחידה אחת

– דוגמה:

- מבנה של פריט למכירה (article) בחנות

- שם (name) המוצר
- הכמות (quantity) המאוכסנת
- המחיר (price)

- אופן השימוש

- מגדירים מבנה
- יוצרים משתנה
- מכניסים לתוכו ערכים
- משתמשים בערכים



איך?

```
struct {  
    char name[40];  
    int quantity;  
    double price;  
} a1, *p1, arr1[100];
```



איך?

```
int main() {  
    strcpy(a1.name, "Football");  
    a1.quantity = 50; a1.price = 129.99;  
  
    strcpy(arr1[30].name, "Football");  
    arr1[30].quantity = 50; arr1[30].price = 129.99;  
  
    p1 = arr1 + 30;  
    strcpy((*p1).name, "Football");  
    (*p1).quantity = 50; (*p1).price = 129.99;  
  
    strcpy(p1->name, "Football");  
    p1->quantity = 50; p1->price = 129.99;  
  
    printf("%s, %d, %lf, %s", a1.name,  
           arr1[30].quantity, (*p1).price, p1->name);  
    return 0;  
}
```



איך עוד?

```
struct article {  
    char name[40];  
    int quantity;  
    double price;  
};
```

```
struct article a2, *p2, arr2[100];
```



איך עוד?

```
typedef int Integer;  
Integer n;
```

```
typedef struct {  
    char name[40];  
    int quantity;  
    double price;  
} Article;
```

```
Article a3, *p3, arr3[100];
```



איך עוד?

```
Article a4 = { "Football", 50, 129.99 };
Article arr4[] = { { "Football", 50, 129.99 }, { "Football", 50, 129.99 } };
Article a5 = a4;
p3 = (Article *) malloc(sizeof(Article));
*p3 = arr4[1];
*p3 = a5;
free(p3);
```



איך עוד?

- בהתאם לשאר הכללים שלמדנו
 - למשל ה- name יכול להיות דינאמי
 - מצריך כמובן הקצאה, ואחרי השימוש שחרור
 - למשל השדות של ה- struct יכולים להיות struct אחר, או מערך של כל דבר
 - וכך הלאה ...



דוגמה – הוראות לקומפיילר

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#include <math.h>
#include <float.h>
#include <stdlib.h>

#define RAND(R)  (((double) rand() / RAND_MAX) * R)
```

נקודה במישור

```
struct point {  
    double x, y;  
};  
typedef struct point Point;  
void randomPoint(Point *pp) {  
    pp->x = RAND(10);  
    pp->y = RAND(10);  
}  
void printPoint(Point p) {  
    printf("(%.2lf, %.2lf)", p.x, p.y);  
}  
int isEqual(Point p1, Point p2) {  
    return p1.x == p2.x && p1.y == p2.y;  
}  
double dist(Point p1, Point p2) {  
    return sqrt(pow(p1.x - p2.x, 2) + pow(p1.y - p2.y, 2));  
}
```

- העברה by value

- כתובת

- העתק

- באותו אופן ניתן להחזיר

- כתובת

- העתק



שימוש

```
Point p1, p2, p3;

srand(time(NULL));

randomPoint(&p1);
printPoint(p1); // (1.25, 0.50)
printf("\n");

randomPoint(&p2);
printPoint(p2); // (6.49, 1.83)
printf("\n");

printf("dist = %.2lf\n", dist(p1, p2));
// dist = 5.41

printf("isEqual = %s\n", isEqual(p1, p2) ? "true" : "false");
// isEqual = false

p3 = p1;
printf("isEqual = %s\n", isEqual(p1, p3) ? "true" : "false");
// isEqual = true
```

מעגל במישור

```
struct circle {  
    Point center;  
    double radius;  
};  
  
typedef struct circle Circle;  
void randomCircle(Circle *pc) {  
    randomPoint(&pc->center);  
    pc->radius = RAND(15);  
}  
void printCircle(Circle c) {  
    printf("(");  
    printPoint(c.center);  
    printf(", %.2lf)", c.radius);  
}  
double perimeter(Circle c) {  
    return 2 * M_PI * c.radius;  
}  
double area(Circle c) {  
    return M_PI * c.radius * c.radius;  
}  
int isInside(Point p, Circle c) {  
    return dist(p, c.center) < c.radius;  
}  
int isItersect(Circle c1, Circle c2) {  
    return dist(c1.center, c2.center) <= c1.radius + c2.radius;  
}
```



שימוש

```
randomCircle(&c1);
printCircle(c1); // ((3.75, 0.02), 12.08)
printf("\n");

printf("perimeter = %.2lf\n", perimeter(c1)); // perimeter = 75.90

printf("area = %.2lf\n", area(c1)); // area = 458.43

printf("dist = %.2lf\n", dist(p1, c1.center)); // dist = 2.55

printf("isInside = %s\n", isInside(p1, c1) ? "true" : "false");
// isInside = true

randomCircle(&c2);
printCircle(c2); // ((5.90, 5.72), 13.57)
printf("\n");

printf("isIntersect = %s\n", isIntersect(c1, c2) ? "true" : "false");
// isIntersect = true
```

קבוצה של נקודות

```
#define CAPACITY 20
struct setOfPoints {
    Point points[CAPACITY];
    int size;
};

typedef struct setOfPoints SetOfPoints;
void emptySetOfPoints(SetOfPoints *ps) {
    ps->size = 0;
}

void randomSetOfPoints(SetOfPoints *ps) {
    int i;
    int sz = RAND(CAPACITY/2);
    emptySetOfPoints(ps);
    for (i = 0; i < sz; ++i) {
        Point p;
        do {
            randomPoint(&p);
        } while (isMember(p, *ps));
        insert(p, ps);
    }
}

void printSetOfPoints(SetOfPoints s) {
    int i;
    printf("{\n");
    for (i = 0; i < s.size; ++i) {
        printf("\t");
        printPoint(s.points[i]);
        printf("\n");
    }
    printf("}");
}
```



קבוצה של נקודות

```
int whereIs(Point p, SetOfPoints s) {
    int i;
    for (i = 0; i < s.size; ++i)
        if (isEqual(p, s.points[i]))
            return i;

    return -1;
}

int isMember(Point p, SetOfPoints s) {
    int i = whereIs(p, s);
    return (i != -1) ? 1 : 0;
}

void insert(Point p, SetOfPoints *ps) {
    int i = whereIs(p, *ps);
    if (i == -1) {
        ps->points[ps->size] = p;
        ++ps->size;
    }
}

void delete(Point p, SetOfPoints *ps) {
    int i = whereIs(p, *ps);
    if (i != -1) {
        --ps->size;
        ps->points[i] = ps->points[ps->size];
    }
}
```



קבוצה של נקודות

```
void uni(SetOfPoints * ps1, SetOfPoints s2) {
    int i;
    for (i = 0; i < s2.size; ++i)
        insert(s2.points[i], ps1);
}

void intersect(SetOfPoints * ps1, SetOfPoints s2) {
    int i;
    SetOfPoints s;
    emptySetOfPoints(&s);
    for (i = 0; i < ps1->size; ++i)
        if (isMember(ps1->points[i], s2))
            insert(ps1->points[i], &s);
    *ps1 = s;
}
```




שימוש

```
randomSetOfPoints(&s1);  
printSetOfPoints(s1); // {  
//           (6.37, 6.75)  
//           }  
printf("\\n");
```

```
randomSetOfPoints(&s2);  
printSetOfPoints(s2); // {  
//           (6.20, 9.17)  
//           (7.71, 5.33)  
//           (5.30, 8.47)  
//           (4.86, 8.79)  
//           (6.47, 2.94)  
//           (6.02, 5.01)  
//           (4.39, 0.06)  
//           (7.20, 7.94)  
//           }  
printf("\\n");
```



שימוש

```
printf("isMember = %s\n", isMember(p1, s1) ? "true" : "false");
    // isMember = false

insert(p1, &s1);
printSetOfPoints(s1); // {
//                     (6.37, 6.75)
//                     (1.25, 0.50)
//                     }
printf("\n");

printf("isMember = %s\n", isMember(p1, s1) ? "true" : "false");
    // isMember = true

delete(s1.points[(s1.size - 1) / 2], &s1);
printSetOfPoints(s1); // {
//                     (1.25, 0.50)
//                     }
printf("\n");
```



שימוש

```
uni(&s1, s2);
printSetOfPoints(s1); // {
//                (1.25, 0.50)
//                (6.20, 9.17)
//                (7.71, 5.33)
//                (5.30, 8.47)
//                (4.86, 8.79)
//                (6.47, 2.94)
//                (6.02, 5.01)
//                (4.39, 0.06)
//                (7.20, 7.94)
//                }
printf("\n");
```

```
intersect(&s1, s2);
printSetOfPoints(s1); // {
//                (6.20, 9.17)
//                (7.71, 5.33)
//                (5.30, 8.47)
//                (4.86, 8.79)
//                (6.47, 2.94)
//                (6.02, 5.01)
//                (4.39, 0.06)
//                (7.20, 7.94)
//                }
printf("\n");
```

קבוצה דינאמית של נקודות

```
struct dynSetOfPoints {
    Point *points;
    int size;
};

typedef struct dynSetOfPoints DynSetOfPoints;
void dynEmptySetOfPoints(DynSetOfPoints *ps) {
    ps->points = (Point *) malloc(0);
    ps->size = 0;
}

void dynRandomSetOfPoints(DynSetOfPoints *ps) {
    int i;
    int sz = RAND(CAPACITY/2);
    dynEmptySetOfPoints(ps);
    for (i = 0; i < sz; ++i) {
        Point p;
        do {
            randomPoint(&p);
        } while (dynIsMember(p, *ps));
        dynInsert(p, ps);
    }
}

void dynPrintSetOfPoints(DynSetOfPoints s) {
    int i;
    printf("{\n");
    for (i = 0; i < s.size; ++i) {
        printf("\t");
        printPoint(s.points[i]);
        printf("\n");
    }
    printf("}");
}
```



קבוצה דינאמית של נקודות

```
int dynWhereIs(Point p, DynSetOfPoints s) {
    int i;
    for (i = 0; i < s.size; ++i)
        if (isEqual(p, s.points[i]))
            return i;

    return -1;
}

int dynIsMember(Point p, DynSetOfPoints s) {
    int i = dynWhereIs(p, s);
    return (i != -1) ? 1 : 0;
}

void dynInsert(Point p, DynSetOfPoints *ps) {
    int i = dynWhereIs(p, *ps);
    if (i == -1) {
        ++ps->size;
        ps->points = (Point *) realloc(ps->points, ps->size*sizeof(Point));
        ps->points[ps->size - 1] = p;
    }
}

void dynDelete(Point p, DynSetOfPoints *ps) {
    int i = dynWhereIs(p, *ps);
    if (i != -1) {
        --ps->size;
        ps->points[i] = ps->points[ps->size];
        ps->points = (Point *) realloc(ps->points, ps->size*sizeof(Point));
    }
}
```



קבוצה דינאמית של נקודות

```
void dynUni(DynSetOfPoints * ps1, DynSetOfPoints s2) {
    int i;
    for (i = 0; i < s2.size; ++i)
        dynInsert(s2.points[i], ps1);
}

void dynIntersect(DynSetOfPoints * ps1, DynSetOfPoints s2)
{
    int i;
    DynSetOfPoints s;
    dynEmptySetOfPoints(&s);
    for (i = 0; i < ps1->size; ++i)
        if (dynIsMember(ps1->points[i], s2))
            dynInsert(ps1->points[i], &s);
    free(ps1->points);
    *ps1 = s;
}
```



שימוש

```
dynRandomSetOfPoints(&ds1);  
dynPrintSetOfPoints(ds1); // {  
//          (1.80, 3.04)  
//          (1.31, 9.30)  
//          (2.90, 7.19)  
//          (7.48, 2.38)  
//      }  
printf("\\n");
```

```
dynRandomSetOfPoints(&ds2);  
dynPrintSetOfPoints(ds2); // {  
//          (4.19, 9.04)  
//          (3.42, 9.57)  
//          (9.35, 5.54)  
//          (5.69, 3.61)  
//          (6.88, 9.10)  
//          (2.16, 0.06)  
//          (2.87, 0.03)  
//          (6.17, 8.48)  
//      }  
printf("\\n");
```



שימוש

```
printf("isMember = %s\n", dynIsMember(p1, ds1) ? "true" : "false");
    // isMember = false

dynInsert(p1, &ds1);
dynPrintSetOfPoints(ds1); //      {
//      (1.80, 3.04)
//      (1.31, 9.30)
//      (2.90, 7.19)
//      (7.48, 2.38)
//      (1.25, 0.50)
//      }
printf("\n");
printf("isMember = %s\n", dynIsMember(p1, ds1) ? "true" : "false");
    // isMember = true

dynDelete(ds1.points[(ds1.size - 1) / 2], &ds1);
dynPrintSetOfPoints(ds1); //      {
//      (1.80, 3.04)
//      (1.31, 9.30)
//      (1.25, 0.50)
//      (7.48, 2.38)
//      }
printf("\n");
```




שימוש

```
dynUni(&ds1, ds2);
dynPrintSetOfPoints(ds1); // {
//          (1.80, 3.04)
//          (1.31, 9.30)
//          (1.25, 0.50)
//          (7.48, 2.38)
//          (4.19, 9.04)
//          (3.42, 9.57)
//          (9.35, 5.54)
//          (5.69, 3.61)
//          (6.88, 9.10)
//          (2.16, 0.06)
//          (2.87, 0.03)
//          (6.17, 8.48)
//          }
printf("\n");

dynIntersect(&ds1, ds2);
dynPrintSetOfPoints(ds1); // {
//          (9.35, 5.54)
//          (5.69, 3.61)
//          (6.88, 9.10)
//          (2.16, 0.06)
//          (2.87, 0.03)
//          (6.17, 8.48)
//          }
printf("\n");
free (ds1.points);
free (ds2.points);
```