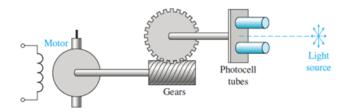


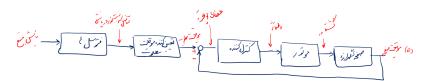
باسمه تعالی سیستمهای کنترل خطی امتحان میانترم پاسخ خلاصه

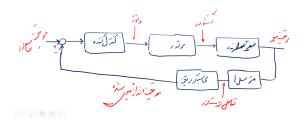


۱. سیستم کنترلی نشان داده شده در شکل زیر برای دنبال کردن خورشید مورد استفاده قرار می گیرد. یک موتور الکتریکی یک محور را می چرخاند. این محور از طریق چرخ دنده یک صفحه را می چرخاند. روی این صفحه دو فتوسل قرار دارد. مقدار نوری که هر کدام دریافت می کند زمانی مساوی خواهد بود که منبع در وسط این دو قرار بگیرد. با رسم بلوک دیاگرام، سیستم حلقه بسته را برای رسیدن به هدف ردیابی منبع نور تکمیل کنید. به هر

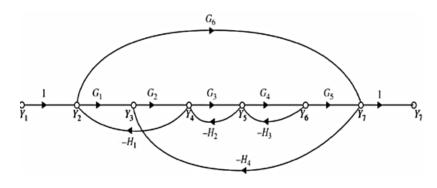


رسم بلوک دیاگرامی که سیستم را توصیف کند کامل و صحیح باشد نمره کامل تعلق خواهد گرفت. دو نمونه:





۲. برای گراف گذر سیگنال (SFG) زیر با استفاده از رابطه میسون Y_7 به Y_7 را به دست



•
$$\frac{Y_7}{Y_2} = \frac{Y_7/Y_1}{Y_2/Y_1}$$

•
$$\frac{Y_7}{Y_1} = \frac{\sum M_i \Delta_i}{\Delta}$$
 $\frac{Y_7}{Y_1} = \frac{\sum \tilde{M}_i \ \tilde{\Delta}_i}{\Delta}$, $\frac{Y_7}{Y_2} = \frac{\sum M_i \Delta_i}{\sum \tilde{M}_i \ \tilde{\Delta}_i}$

•
$$M_1 = G_1 G_2 G_3 G_4 G_5$$
, $M_2 = G_6$

•
$$\tilde{M}_1 = 1$$

•
$$L_{11} = -G_1G_2H_1$$
, $L_{21} = -G_3H_2$, $L_{31} = -G_4H_3$,

•
$$L_{41} = -G_2G_3G_4G_5H_4$$
, $L_{51} = G_6H_4G_2H_1$

•
$$L_{12} = G_1 G_2 H_1 G_4 H_3$$
, $L_{22} = -G_6 H_4 G_2 H_1 G_4 H_3$

•
$$\Delta = 1 - L_{11} - L_{21} - L_{31} - L_{41} - L_{51} + L_{12} + L_{22}$$

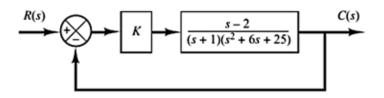
•
$$\Delta_1 = 1$$
, $\Delta_2 = 1 - L_{21} - L_{31}$

•
$$\tilde{\Delta}_1 = 1 - L_{21} - L_{31} - L_{41}$$

•
$$\tilde{\Delta}_1 = 1 - L_{21} - L_{31} - L_{41}$$

• $\frac{Y_7}{Y_2} = \frac{G_1 G_2 G_3 G_4 G_5 + G_6 (1 + G_3 H_2 + G_4 H_3)}{1 + G_3 H_2 + G_4 H_3 + G_2 G_3 G_4 G_5 H_4}$

K. محدوده K را برای پایداری تعیین کنید.



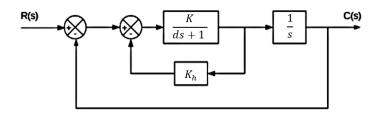
$$\begin{vmatrix} s^3 \\ s^2 \\ 7 \\ 25 - 2K \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} 1 \\ 7 \\ 25 - 2K \\ 0 \\ 0 \end{vmatrix}$$

$$-\frac{64}{3} < K < \frac{25}{2}$$

بنابراين

- ۴. در شکل زیر d رقم یکان شماره دانشجویی شماست. در صورتی که رقم یکان شماره دانشجویی شما صفر است d را برابر ۱ در نظر بگیرید. در هر کدام از دو حالت d و برای سیستم زیر مقدار پارامترها d (d) را به گونهای بیابید که
 - (آ) سریعترین پاسخ بدون نوسان را داشته باشد.
- (ب) فراجهشی کمتر از ۵ درصد و زمان نشست کمتر از ۲ ثانیه باشد. در این حالت زمان فراجهش و زمان صعود را حساب کنید.
- (ج) محدود بودن یا نامحدود بودن خطا را برای ورودیهای پله واحد، شیب واحد و شتاب واحد بیان کنید.



تابع تبديل ورودي خروجي

$$\frac{C(s)}{R(s)} = \frac{K/d}{s^2 + \left(\frac{1+KK_h}{d}\right)s + K/d}$$

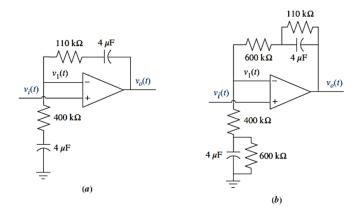
در مقایسه با تابع تبدیل استاندارد مرتبه ۲

$$\omega_n^2 = K/d, \quad \zeta = \frac{1 + KK_h}{2\sqrt{Kd}}$$

$$K_h=d$$
 ، $K=1/d$ مثلا $K_h=rac{2\sqrt{Kd}-1}{K}$ بنابراین $\zeta=1$ (آ)

- (ب) O.S. ≤ 0.05 بنابراین 0.5001 بنابراین 0.5001 و 0.5 و 0.5 در نتیجه 0.5 بنابراین 0.5 بنابراین 0.5 و 0.5 و 0.5 و 0.5 و 0.5 و 0.5 در این دو شرط صدق کنند، مثلاً 0.5 و 0.5 در این دو شرط صدق کنند، مثلاً 0.5 و 0.5 در ادامه 0.5 در ادامه 0.5 و 0.5 و
- (7) خطا برای ورودی پله، شیب و شتاب واحد به ترتیب (7) نامحدود است.

0. اگر شماره دانشجویی شما زوج است شکل a و اگر فرد است شکل b را در نظر بگیرید و برای آن تابع تبدیل $\frac{V_O}{V_I}$ را محاسبه کنید. (برای سهولت، خازنها و مقاومتها را نامگذاری نمایید و پاسخ را به صورت پارامتری به دست آورید و در آخر اعداد را جایگزین کنید.)



:میکنیم و C_1 و شاخه بالا C_2 و میکنیم و شاخه پایین R_1 و میکنیم (a)

$$\frac{V_o}{V_i} = 1 + \frac{R_2 C_1 C_2 s + C_1}{R_1 C_1 C_2 s + C_2} = \frac{2s + 2}{1.6s + 1}$$

 C_2 و R_2 بالا و R_3 شاخه موازی پایین R_3 شاخه موازی بالا و R_3 مقاومت سری بالا R_4 نامگذاری میکنیم:

$$\frac{V_o}{V_i} = 1 + \frac{R_1C_1s + 1}{R_2C_2s + 1} \frac{R_2R_4C_2s + R_2 + R_4}{R_1R_3C_1s + R_1 + R_3} = \frac{1.056s^2 + 3.368s + 1.71}{0.4224s^2 + 1.4s + 1}$$

- ۶. محدوده صفحه 8 را به گونهای تعیین کنید تا مشخصات زیر در هر مورد به صورت جداگانه برای جفت قطب غالب برقرار باشد. (اگر باقی مانده تقسیم رقم دهگان شماره دانشجویی شما بر \mathbf{r} برابر با صفر است موارد آ و ب اگر ۱ است موارد آ و ج و اگر ۲ است موارد ب و ج را انجام دهید.)
 - $\omega_n \geq 2$ و $\zeta \geq 0.7$ (آ)
 - (ب) زمان نشست کمتر از ۲ ثانیه و حداکثر فراجهش کمتر از ۲۰ درصد
 - (ج) زمان نشست کمتر از ۲ ثانیه و فرکانس میرا شده ω_d کمتر از ۲ رادیان بر ثانیه

