

## باسمه تعالی سیستمهای کنترل خطی آزمونک ۳

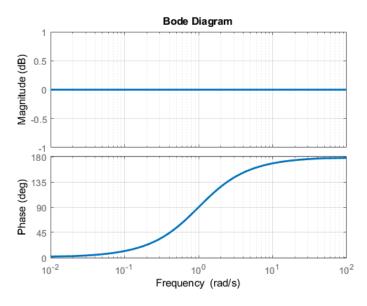


شماره دانشجویی:

## نام نامخانوادگی:

## زمان پاسخگویی: ۳۰ دقیقه

۱. تابع تبدیل مربوط به دیاگرام Bode زیر را بیابید. با توجه به این که تغییری در نمودار اندازه مشاهده نمی شود



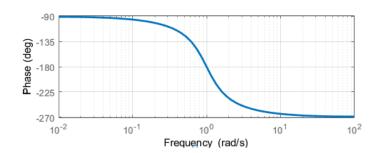
ولی نمودار زاویه تغییر میکند، با حالت ۱ صفر و ۱ قطبی که اندازه صفر و قطب برابر ولی علامتشان متفاوت است، مواجهیم.

$$G(s) = K \frac{1 + \tau_1 s}{1 + \tau_2 s}, \quad |\tau_1| = \tau_2|, \quad \tau_1 = -\tau_2$$

با توجه به اینکه زاویه در فرکانسهای پایین نزدیک صفر است، پس K>0 و ازآنجایی که همواره اندازه برابر K>0 است پس K=1. تغییر زاویه حول فرکانس K=10 اتفاق افتاده و مجموع تغییر زاویه برابر K=10 است. پس صفر سمت چپ و قطب سمت راست بود است. بنابراین:

$$G(s) = \frac{1+s}{1-s}$$

۲. در یک سیستم کنترلی با فیدبک واحد، نمودار زاویه تابع تبدیل مسیر مستقیم به صورت شکل زیر است. اگر سیستم حلقه بسته به سیستم حلقه بسته به ورودی پله واحد چه مقداری است؟ توضیح دهید.



با توجه به تغییر زاویه در فرکانس ۱ و کمینه فاز بودن سیستم حلقه بسته دو قطب در حوالی s=-1 داریم. همچنین با توجه به اینکه در فرکانسهای پایین زاویه برابر با 90- درجه است با دو حالت مواجهیم: یا یک قطب در s=0 داریم و بهره تابع تبدیل مثبت است یا یک صفر در s=0 داریم و بهره تابع تبدیل منفی است. بنابراین به صورت تقریبی تابع تبدیل مسیر مستقیم یکی از دو حالت زیر است:

$$G_1(s) = K \frac{1}{s(s+1)^2}, K > 0, \qquad G_2(s) = K \frac{s}{(s+1)^2}, K < 0$$

که سیستم حلقه بسته در هر دو حالت می توان پایدار باشد. در حالت ۱ خطای حالت ماندگار به ورودی پله برای صفر و در حالت دوم برابر با ۱ است.