# **Machine Learning (HW02)**

Course: NCTU-ECM5094-ML

\*ID: 309505002 \*Name: 鄭紹文

## Q1: Sequential Bayesian Learning.

1.

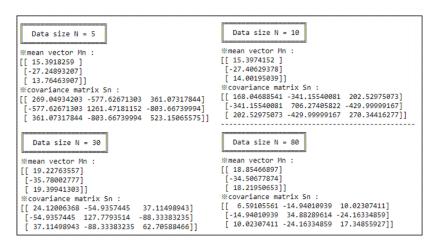


fig. 1

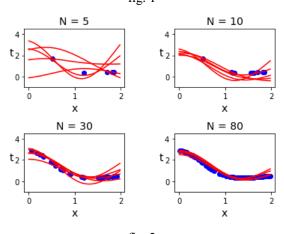


fig. 2

2.

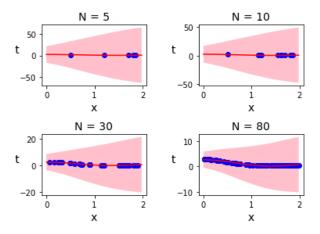


fig. 3

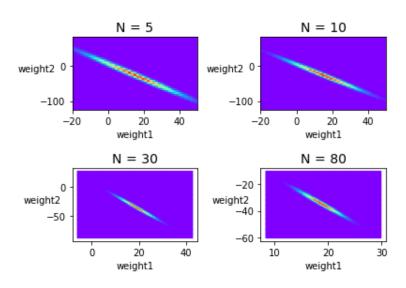


fig. 4

4.

Generate five curves samples from the parameter posterior distribution.

$$p(\mathbf{w}|\mathbf{t}) = N(\mathbf{w}|mN, SN)$$
 (func-1.1)  

$$mN = SN(SN - 1 - 1mN - 1 + \beta\Phi T\mathbf{t})$$
 (func-1.2)  

$$SN - 1 = SN - 1 - 1 + \beta\Phi T\Phi$$
 (func-1.3)

首先將 data set 分成 data size N(分別為  $5 \cdot 10 \cdot 30 \cdot 80$ ),並使用 Sigmoidal function  $\Phi_j(x) = \sigma(\frac{x - \mu_j}{s})$  為 basis function,再由 func-1.2、func-1.3 得到 posterior distribution 中的 mean vector( $m_N$ )、covariance matrix( $S_N$ )。

第一小題:fig.2 為由所得之 mean vector、covariance matrix 所形成的高斯分布,利用 np.random.multivariate\_normal 語法隨機產生 w,隨機抽樣 5 個 w,並利用 5 個不一樣的 w 對 dataset 中的抽樣點算出對應的 t,並畫出相應的 5 條 curve;同時觀察利用一次增加一筆新的資料的方式且透過 func-1.2、func-1.3 更新 w 的 mean、covariance 可知,每當加入新的資料與資料量增加 w 的 covariance 會逐漸變小。由 fig.1 與 fig.2 可知,當資料數較少時(N=5),會導致模型的 covariance 較大,然隨著資料數(N)增加,curve 可以 fit 的越好,也越平滑。

第二小題 : 當加入新的資料點時,此模型的 predictive distribution of target value t 會經過新資料點的附近,使得在此新資料點的 covariance 會變較小; fig.3 為根據課本上公式求出每個Φ的 variance:

 $\sigma_N^2(x) = \frac{1}{\beta} + \phi(x)^T S_N \phi(x)$  (func-1.4),由於 covariance 必為正,無法看出隨資料數增加,covariance

有逐漸減小的趨勢,所以將式 func-1.4 中的  $\frac{1}{\beta}$  去掉後所得之圖,如 fig.3 所示,隨資料數增加,covariance 會有逐漸減小的趨勢。

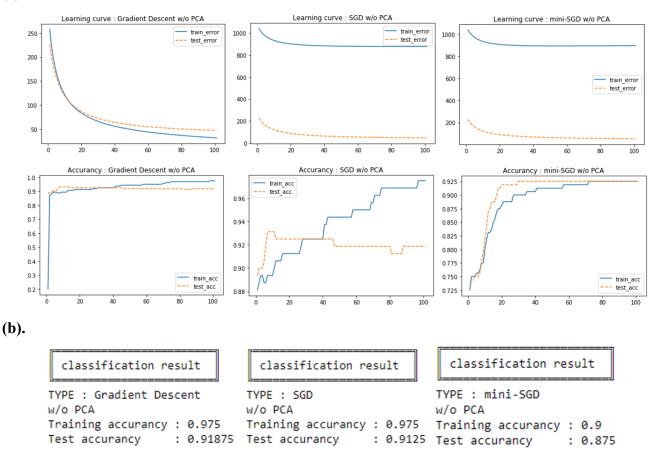
求 Target Value 公式: 
$$p(t|x, t, \alpha, \beta) = N(t|m_N^T \phi(x), \sigma_N^2(x))$$

第三小題:fig.4 為透過 np.random.multinomial\_normal 隨機產生 100000 組不同的 w,可看出當迭代次數多且隨著資料點增加,w 的 covariance 會根據每一次迭代逐漸變小,w 的離散程度會越來越小 (covariance↓)。

### **Q2**: Logistic Regression.

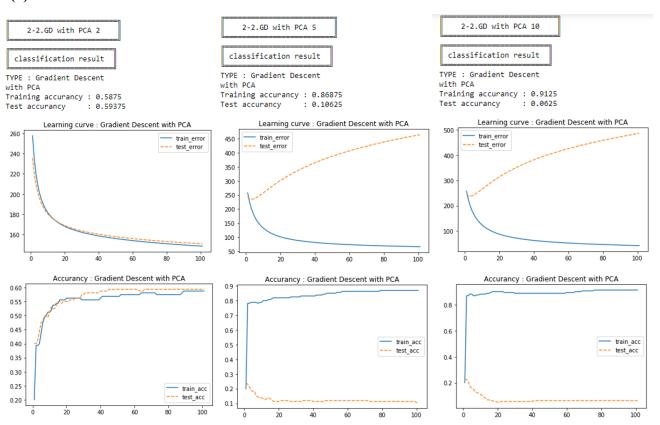
1.

(a).

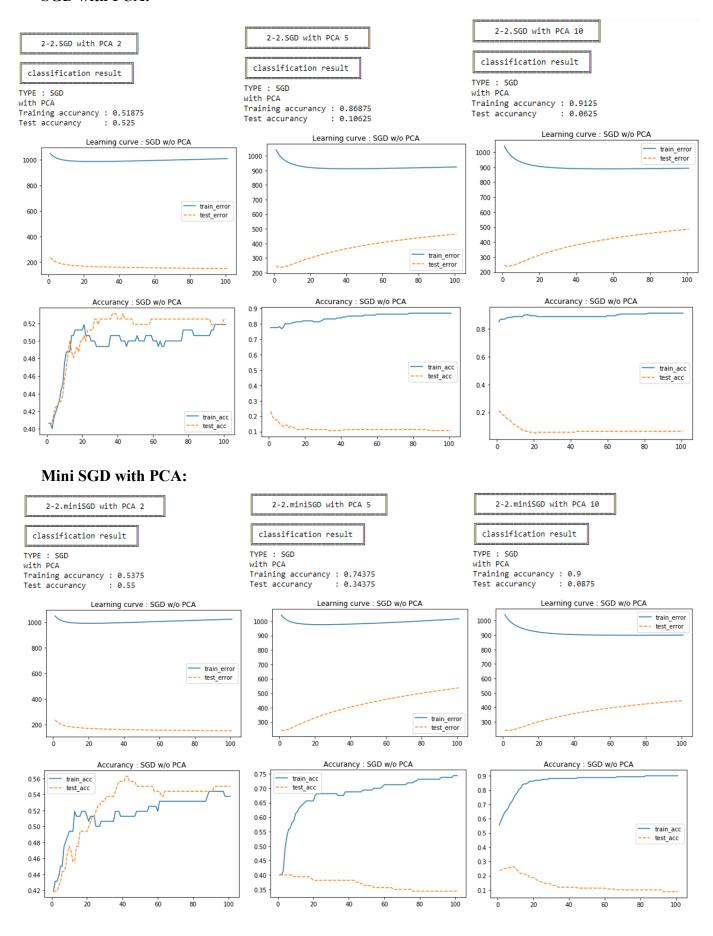


2.

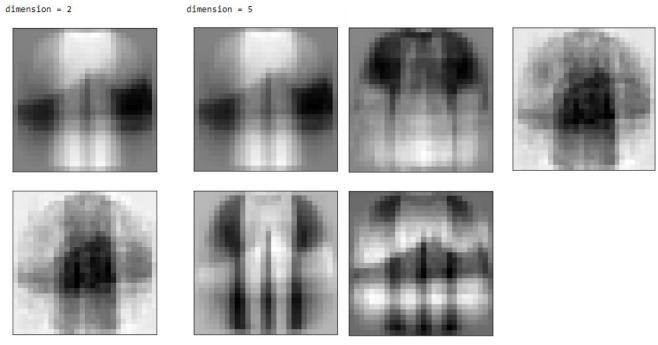
#### (a). GD with PCA:

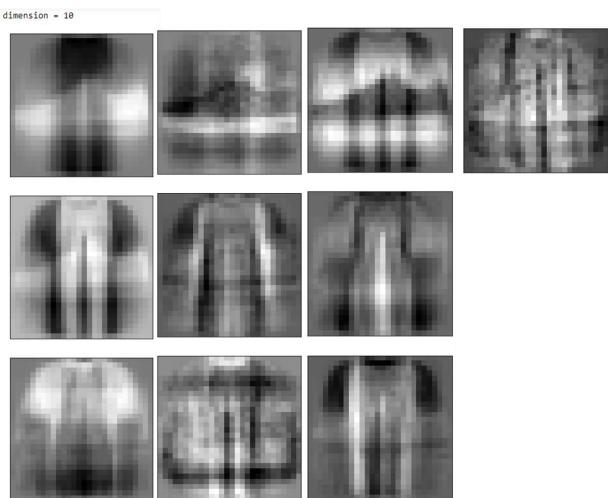


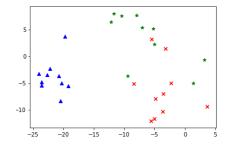
#### **SGD** with PCA:



dimension = 2

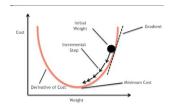






4.

gradient descent(梯度下降法)主要是透過對 loss function 偏微分等方法,找出最佳的參數,找到它的最小值常用的方法,作法即是將在一個 epoch 中將所有 data 掃過一遍,更新 weight 後,算一次 loss function,在進行下一次 epoch,其有兩大缺點即:(1)當 dataset 很大時,要花很久的時間才能掃完且更新一次,需要較多時間才能收斂;(2)若不小心進入鞍點,或 global min,會無法繼續更新。



故引生出 Stochastic Gradient Descent (SGD),每一次 iteration 計算 mini-batch 的梯度,然後對參數進行更新,也就是每次會從訓練集中隨機取得 mini batch 張影像進行訓練,藉此不僅可避免記憶體的不足,更重要的是可以藉由這種隨機性跳脫局部最小值(local minimum),這種隨機 mini batch 的GD 被稱作 Stochastic Gradient Descent (SGD),缺點在於選擇合適的 learning rate 比較困難,對所有的參數更新使用同樣的 learning rate。對於稀疏數據或者特徵,有時對於不經常出現的特徵可能想更新快一些,對於常出現的特徵更新慢一些,這時候 SGD 就不太能滿足要求。

由第一題結果圖中可發現,GD準確率高,SGD跟 mini-SGD(batch size 32)比起來,mini-SGD(batch size 32)在 accurancy 較 SGD來的快達到準確,原因我猜想是隨機丟取 32 進 training 並更新,一次量不大又不會太少,達到更新的目的,也不會較耗時,最後的準確率也跟一次丟全部(GD)做訓練雷同,符合預期,雖然時間這部分並未顯示出來,然在 DATASET 較大的時候我相信會反映出現。比較有疑問的是在 SGD 以及 mini-SGD(batch size 32)的 learning curve 不是很合理,雖然曲線變化合理,然後數值很有疑慮,這部分我試過很多方式都是這樣,不知道是否為程式哪裡寫錯。這部份想請教,不知道是否能公布正確版本做參考,這樣日後做機器學習等訓練、project 可以較上手...,或是做個步驟教學之類的影片...QQQ

第二題加入 PCA (Principal Component Analysis, PCA),希望達到 dimension reduction,通常預測/分類能力通常是隨著維度數(變數)增加而上升,然當模型樣本數沒有繼續增加的情況下,預測/分類能力增加到一定程度之後,預測/分類能力會隨著維度的繼續增加而減小。PCA 的核心在於:將原始數據拆解成更具代表性的主成分,並以其作為新的基準,重新描述數據。

由第二題(a)結果圖中可觀察到,PCA 維度越高,其 training accurancy 越高,雖然結果中 testing 走向不是很合理,一樣試過很多方式都未能達到預期,如上希望能得到解答...

然透過(b)確實可發現 PCA 維度越高的圖片還原率較高,反映出與預期更加貼近。