

量子計算ミニマム

筒井翔一郎

2022 年 1 月 3 日

目次

1	Notation	1
2	基本的な計算結果	2
3	測定について	3
4	基本的な量子アルゴリズム	4
4.1	アダマールテスト	4
4.2	量子フーリエ変換	5
4.3	量子位相推定	8
4.4	Shor の素因数分解アルゴリズム	8
5	誤り訂正	8
5.1	線形符号による古典誤り訂正	8
5.2	量子誤り訂正	10
5.3	スタビライザー符号	12
6	Summary	12

1 Notation

Qubit

$$|0\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad |1\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad (1)$$

Kronecker 積

$$A \otimes B \equiv \begin{pmatrix} a_{11}B & \dots & a_{1N}B \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{N1}B & \dots & a_{NN}B \end{pmatrix} \quad (2)$$

Pauli ゲート

$$X = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad Y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad Z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (3)$$

Hadamard ゲート

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \quad (4)$$

整数 k の 2 進数表記

$$(k)_2 = i_1 i_2 \cdots, \quad i_n = 0, 1 \quad (5)$$

例

$$(0)_2 = 0 \quad (6)$$

$$(1)_2 = 1 \quad (7)$$

$$(2)_2 = 10 \quad (8)$$

$$(3)_2 = 11 \quad (9)$$

$$(4)_2 = 100 \quad (10)$$

$$(5)_2 = 101 \quad (11)$$

$$(6)_2 = 110 \quad (12)$$

$$(7)_2 = 111 \quad (13)$$

$$(8)_2 = 1000 \quad (14)$$

$$(9)_2 = 1001 \quad (15)$$

$$(10)_2 = 1010 \quad (16)$$

$$(11)_2 = 1011 \quad (17)$$

$$(12)_2 = 1100 \quad (18)$$

$$(13)_2 = 1101 \quad (19)$$

小数を含む 2 進数表記

$$(k)_2 = k_1 \cdots k_{l-1}.k_l \cdots k_n = \cdots + k_{l-1}2^0 + \frac{k_l}{2^1} + \frac{k_{l+1}}{2^2} + \cdots + \frac{k_n}{2^{n-l+1}} \quad (20)$$

2 基本的な計算結果

X ゲートは

$$X|0\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = |1\rangle \quad (21)$$

$$X|1\rangle = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = |0\rangle \quad (22)$$

のように 0,1 を反転させるので、NOT の役割をする。

アダマールゲートによる演算。

$$H|0\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{|0\rangle + |1\rangle}{\sqrt{2}} \quad (23)$$

$$H|1\rangle = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{|0\rangle - |1\rangle}{\sqrt{2}} \quad (24)$$

量子状態と測定確率。規格化された状態

$$|\psi\rangle = \frac{\alpha}{\sqrt{|\alpha|^2 + |\beta|^2}} |0\rangle + \frac{\beta}{\sqrt{|\alpha|^2 + |\beta|^2}} |1\rangle \quad (25)$$

があったとする。この状態を測定して $|0\rangle$ が観測される確率は

$$P_0 = |\langle 0 | \psi \rangle|^2 = \frac{|\alpha|^2}{|\alpha|^2 + |\beta|^2} \quad (26)$$

である。

10 進数と 2 進数の関係。 $(k)_2 = k_1 k_2 \cdots k_n$ のとき

$$k = k_1 2^{n-1} + k_2 2^{n-2} + \cdots + k_n 2^0 \quad (27)$$

例えば、

$$9 = 1 \times 2^3 + 0 \times 2^2 + 0 \times 2^1 + 1 \times 2^0 \quad (28)$$

3 測定について

ここでは有限次元の Hilbert 空間のみ考える。半正定値行列のセット $\{F_i\}$ で

$$\sum_i F_i = I \quad (29)$$

を満たすようなものを positive operator-valued measure (POVM) と呼ぶ。量子状態 ρ を測定して、出力 i が得られる確率は

$$\text{tr}(\rho F_i) \quad (30)$$

で与えられる。

例として、純粋状態

$$\rho = |\psi\rangle \langle \psi|, \quad |\psi\rangle = \frac{\alpha}{\sqrt{|\alpha|^2 + |\beta|^2}} |0\rangle + \frac{\beta}{\sqrt{|\alpha|^2 + |\beta|^2}} |1\rangle \quad (31)$$

と、POVM

$$F_0 = \frac{1+Z}{2} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad F_1 = \frac{1-Z}{2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (32)$$

を考える。測定によって出力 0 が得られる確率は

$$\text{tr}(\rho F_0) = \text{tr}(|\psi\rangle \langle \psi| F_0) = \langle \psi | F_0 | \psi \rangle = \frac{\alpha^2}{|\alpha|^2 + |\beta|^2} \quad (33)$$

出力 1 が得られる確率は

$$\text{tr}(\rho F_1) = \text{tr}(|\psi\rangle \langle \psi| F_1) = \langle \psi | F_1 | \psi \rangle = \frac{\beta^2}{|\alpha|^2 + |\beta|^2} \quad (34)$$

である。これはいわゆる Born の規則である。

4 基本的な量子アルゴリズム

4.1 アダマールテスト

U をユニタリー演算子とする。以下のゲートを考える。control U gate を式で表すと、

$$|0\rangle\langle 0| \otimes I + |1\rangle\langle 1| \otimes U \quad (35)$$

であることに注意して、この回路を式で書くと、測定の前直前の状態は

$$(H \otimes I)(|0\rangle\langle 0| \otimes I + |1\rangle\langle 1| \otimes U)(H \otimes I)|0\rangle|\psi_{\text{in}}\rangle \quad (36)$$

$$= (H \otimes I)(|0\rangle\langle 0| \otimes I + |1\rangle\langle 1| \otimes U) \frac{|0\rangle|\psi_{\text{in}}\rangle + |1\rangle|\psi_{\text{in}}\rangle}{\sqrt{2}} \quad (37)$$

$$= (H \otimes I) \left(\frac{|0\rangle|\psi_{\text{in}}\rangle}{\sqrt{2}} + \frac{|1\rangle U|\psi_{\text{in}}\rangle}{\sqrt{2}} \right) \quad (38)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} (H \otimes I) (|0\rangle|\psi_{\text{in}}\rangle + |1\rangle U|\psi_{\text{in}}\rangle) \quad (39)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\frac{|0\rangle + |1\rangle}{\sqrt{2}} |\psi_{\text{in}}\rangle + \frac{|0\rangle - |1\rangle}{\sqrt{2}} U|\psi_{\text{in}}\rangle \right) \quad (40)$$

$$= \frac{|0\rangle + |1\rangle}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle + \frac{|0\rangle - |1\rangle}{2} U|\psi_{\text{in}}\rangle \quad (41)$$

$$= |0\rangle \frac{I+U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle + |1\rangle \frac{I-U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \quad (42)$$

となる。第一の qubit が $|0\rangle$ である確率は

$$p_0 = \left| \left(|0\rangle\langle 0| \otimes I \right) \left(|0\rangle \frac{I+U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle + |1\rangle \frac{I-U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \right) \right|^2 \quad (43)$$

$$= \left| |0\rangle \frac{I+U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \right|^2 \quad (44)$$

$$= \left(\langle \psi_{\text{in}} | \frac{I+U^\dagger}{2} \langle 0| \right) \left(|0\rangle \frac{I+U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \right) \quad (45)$$

$$= \langle \psi_{\text{in}} | \frac{I+U+U^\dagger+U^\dagger U}{4} |\psi_{\text{in}}\rangle \quad (46)$$

$$= \langle \psi_{\text{in}} | \frac{2I+U+U^\dagger}{4} |\psi_{\text{in}}\rangle \quad (47)$$

$$= \frac{1 + \text{Re} \langle \psi_{\text{in}} | U | \psi_{\text{in}} \rangle}{2} \quad (48)$$

となり、第一の qubit が $|1\rangle$ である確率は

$$p_1 = \left| \langle 1| \langle 1| \otimes I \left(|0\rangle \frac{I+U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle + |1\rangle \frac{I-U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \right) \right|^2 \quad (49)$$

$$= \left| \langle 1| \frac{I-U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \right|^2 \quad (50)$$

$$= \left(\langle \psi_{\text{in}} | \frac{I-U^\dagger}{2} \langle 1| \right) \left(|1\rangle \frac{I-U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \right) \quad (51)$$

$$= \langle \psi_{\text{in}} | \frac{I-U-U^\dagger+U^\dagger U}{4} |\psi_{\text{in}}\rangle \quad (52)$$

$$= \langle \psi_{\text{in}} | \frac{2I-U-U^\dagger}{4} |\psi_{\text{in}}\rangle \quad (53)$$

$$= \frac{1 - \text{Re} \langle \psi_{\text{in}} | U | \psi_{\text{in}} \rangle}{2} \quad (54)$$

となる。従って、この回路では演算子 U の $\langle \psi_{\text{in}} |$ における期待値を推定することができる。

測定の結果、第一番目の qubit が $|0\rangle, |1\rangle$ だった場合、残りの状態はそれぞれ、

$$|\psi_{\text{out}}\rangle = |\psi_0\rangle = \frac{I+U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle, \quad |\psi_{\text{out}}\rangle = |\psi_1\rangle = \frac{I-U}{2} |\psi_{\text{in}}\rangle \quad (55)$$

となる。

4.2 量子フーリエ変換

x_j を 2^n 成分ベクトルとする。これは規格化 $\sum_{j=0}^{2^n-1} |x_j|^2 = 1$ されているとする。この離散フーリエ変換

$$y_k = \frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_{j=0}^{2^n-1} x_j e^{i \frac{2\pi jk}{2^n}} \quad (56)$$

を量子回路を用いて計算する方法について述べる。

整数 j に対してその 2 進数表記をラベルに持つような量子状態を考え、次のように書く。

$$|(j)_2\rangle = |i_1 i_2 \dots\rangle \quad (57)$$

例えば

$$|(6)_2\rangle = |110\rangle = |1\rangle \otimes |1\rangle \otimes |0\rangle = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (58)$$

である。この約束のもと、次のような状態を考える

$$|x\rangle \equiv \sum_{j=0}^{2^n-1} x_j |(j)_2\rangle, \quad |y\rangle \equiv \sum_{j=0}^{2^n-1} y_j |(j)_2\rangle \quad (59)$$

$|y\rangle\rangle$ を x_j で表すと

$$|y\rangle\rangle = \sum_{k=0}^{2^n-1} y_k |(k)_2\rangle \quad (60)$$

$$= \frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_{j=0}^{2^n-1} \sum_{k=0}^{2^n-1} x_j e^{i\frac{2\pi jk}{2^n}} |(k)_2\rangle \quad (61)$$

$$= \sum_{j=0}^{2^n-1} x_j \left(\frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_{k=0}^{2^n-1} e^{i\frac{2\pi jk}{2^n}} |(k)_2\rangle \right) \quad (62)$$

となる。もし、あるユニタリー変換で、

$$U |(j)_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2^n}} \sum_{k=0}^{2^n-1} e^{i\frac{2\pi jk}{2^n}} |(k)_2\rangle \quad (63)$$

となるようなものがあつたとすると、

$$U |x\rangle\rangle = |y\rangle\rangle \quad (64)$$

となる。 $|y\rangle\rangle$ の係数を読み取ることで、フーリエ変換の結果を知ることができる。

以下で、そのような U を具体的に構成する。ビット数は n で固定する。

$$\sum_{k=0}^{2^n-1} e^{i\frac{2\pi jk}{2^n}} |(k)_2\rangle = \sum_{k_1=0,1} \cdots \sum_{k_n=0,1} e^{i\frac{2\pi j(k_1 2^{n-1} + \cdots + k_n 2^0)}{2^n}} |k_1 \cdots k_n\rangle \quad (65)$$

$$= \sum_{k_1=0,1} \cdots \sum_{k_n=0,1} e^{i2\pi j(k_1 2^{-1} + \cdots + k_n 2^{-n})} |k_1 \cdots k_n\rangle \quad (66)$$

$$= \left(\sum_{k_1=0,1} e^{i2\pi j k_1 2^{-1}} |k_1\rangle \right) \otimes \cdots \otimes \left(\sum_{k_n=0,1} e^{i2\pi j k_n 2^{-n}} |k_n\rangle \right) \quad (67)$$

$$= \left(|0\rangle + e^{i2\pi j 2^{-1}} |1\rangle \right) \otimes \cdots \otimes \left(|0\rangle + e^{i2\pi j 2^{-n}} |1\rangle \right) \quad (68)$$

ここで、 $j2^{-l}$ という因子の 2 進数表記について考える。

$$(j)_2 = j_1 j_2 \cdots j_n \quad (69)$$

とすると、

$$j = j_1 2^{n-1} + j_2 2^{n-2} + \cdots + j_n 2^0 \quad (70)$$

であるから

$$j2^{-l} = j_1 2^{n-l-1} + j_2 2^{n-l-2} + \cdots + j_n 2^{-l} \quad (71)$$

である。よって、これを2進数表記すると

$$(j2^{-1})_2 = (\text{整数部分}) \cdot j_n \quad (72)$$

$$(j2^{-2})_2 = (\text{整数部分}) \cdot j_{n-1} j_n \quad (73)$$

$$\vdots \quad (74)$$

$$(j2^{-l})_2 = (\text{整数部分}) \cdot j_{n-l+1} \cdots j_{n-1} j_n \quad (75)$$

$$\vdots \quad (76)$$

$$(j2^{-n})_2 = (\text{整数部分}) \cdot j_1 \cdots j_{n-1} j_n \quad (77)$$

$$(78)$$

となる。また、一般に

$$e^{i2\pi j_1 \cdots j_{l-1} \cdot j_l \cdots j_n} = e^{i2\pi \left(\cdots + j_{l-2} 2^1 + j_{l-1} + \frac{j_l}{2^1} \cdots + \frac{j_n}{2^{n-l+1}} \right)} \quad (79)$$

$$= \cdots e^{i2\pi j_{l-2} 2^1} e^{i2\pi j_{l-1}} e^{i2\pi \frac{j_l}{2^1}} \cdots e^{i2\pi \frac{j_n}{2^{n-l+1}}} \quad (80)$$

$$= e^{i2\pi \frac{j_l}{2^1}} \cdots e^{i2\pi \frac{j_n}{2^{n-l+1}}} \quad (81)$$

$$= e^{i2\pi \left(\frac{j_l}{2^1} \cdots + \frac{j_n}{2^{n-l+1}} \right)} \quad (82)$$

$$= e^{i2\pi 0 \cdot j_l \cdots j_n} \quad (83)$$

のように整数部分は効いてこないことに注意すると、

$$\sum_{k=0}^{2^n-1} e^{i\frac{2\pi jk}{2^n}} |(k)_2\rangle = \left(|0\rangle + e^{i2\pi j 2^{-1}} |1\rangle \right) \otimes \cdots \otimes \left(|0\rangle + e^{i2\pi j 2^{-n}} |1\rangle \right) \quad (84)$$

$$= \left(|0\rangle + e^{i2\pi 0 \cdot j_n} |1\rangle \right) \otimes \cdots \otimes \left(|0\rangle + e^{i2\pi 0 \cdot j_1 \cdots j_n} |1\rangle \right) \quad (85)$$

を得る。よって、求めるべきユニタリー変換 U とは

$$U |(j)_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{2^n}} \left(|0\rangle + e^{i2\pi 0 \cdot j_n} |1\rangle \right) \otimes \cdots \otimes \left(|0\rangle + e^{i2\pi 0 \cdot j_1 \cdots j_n} |1\rangle \right) \quad (86)$$

となるようなものである。

まず、Hadamard ゲートが状態に対して

$$H |j\rangle = \frac{|0\rangle + (-1)^j |1\rangle}{\sqrt{2}} \quad (87)$$

と作用することを思い出す。ここで、2進小数を導入すると

$$e^{i2\pi 0.0} = 1, \quad e^{i2\pi 0.1} = e^{\frac{i2\pi}{2}} = -1 \quad (88)$$

であるから、

$$H |j\rangle = \frac{|0\rangle + e^{i2\pi 0 \cdot j} |1\rangle}{\sqrt{2}} \quad (89)$$

と表すことができる。

4.3 量子位相推定

4.4 Shor の素因数分解アルゴリズム

5 誤り訂正

5.1 線形符号による古典誤り訂正

最も素朴な誤り訂正の方法は多数決である。例えば、0 というデータがあったとき、これを 000 という風に冗長化したデータを作っておけば、何らかの要因によってビットが部分的に反転してしまい 010 になったとしても、反転前のデータは 000 であろうと推定できる。

k ビットの情報 v (成分が 0 or 1 の k 成分ベクトル) があったとし、これを $n = dk$ ビットのベクトルに冗長化することを考える。冗長化後のベクトルを v' , v から v' への変換を G とする。

$$v' = Gv \quad (90)$$

G は $n \times k$ 行列である。この操作を符号化、 G を生成行列と呼ぶ。 G として冒頭の多数決方式を採用したものを線形符号と呼ぶ。例えば、

$$v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad G = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (91)$$

と取れば、

$$v' = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (92)$$

となる。

次に、エラーが起きたかどうかを判定する方法を考える。 n ビットのベクトルのうち、 Gv の形に表されるものの全体の集合を W とする。 W の元を符号語と呼ぶ。例えば ($k = 2, d = 3$)

$$v = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (93)$$

は符号語だが、

$$v = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (94)$$

ではない。

各列ベクトルが独立で、 $H_c G \equiv 0 \pmod{2}$ を満たすような $(n-k) \times n$ 行列 H_c があったとする。これを検査行列と呼ぶ。任意の符号語 w について

$$H_c w = H_c G v = 0 \quad (95)$$

が成り立つ。また逆に、 $H_c w = 0$ ならば、 w は符号語であることも示せるらしい。このようにして、符号語の 2 通りの特徴付けを得た。

- G を用いた見方: ベクトルが適切に水増しされている。
- H_c を用いた見方: ブロック内の隣接するビットが等しい。

$w \in W$ のときに限りゼロになるようなベクトル $s = H_c w$ を w のシンドローム、その成分をシンドローム値と呼ぶ。ひとつでも 0 でないシンドローム値があれば、 w にはエラーが起きていることになる。シンドローム値がすべて 0 のときは、 w にはエラーがないか、エラー自身が $H_c e = 0$ を満たしているかのどちらかである。

(例 $k=3, n=9$) 線形符号 G に対する検査行列は以下を取ればよい。

$$H_c = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad (96)$$

実際

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (97)$$

となり OK である。符号語 w に対して $H_c w$ を計算すると、

$$H_c w = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (98)$$

となる。もしエラーが混入していると、

$$H_c w = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \\ 2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \equiv \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (99)$$

となる。

5.2 量子誤り訂正

現在知られている量子誤り訂正は、線形符号を量子計算版とでもいうべきものである。具体例から考える。1 ビットの情報を 3 ビットに冗長化することを考える。ここでは、符号化前の量子状態もあらかじめ 3bit で用意しておき、情報は 1bit 目に格納しておくことにする。よって符号化 G として

$$|000\rangle \rightarrow |000\rangle \quad (100)$$

$$|100\rangle \rightarrow |111\rangle \quad (101)$$

となるようなものを用意できれば良い。これは CNOT ゲート

$$\Lambda_{1,2}(X) = P_0 \otimes I \otimes I + P_1 \otimes X \otimes I \quad (102)$$

$$\Lambda_{1,3}(X) = P_0 \otimes I \otimes I + P_1 \otimes I \otimes X \quad (103)$$

で実現できる。実際、

$$\Lambda_{1,2}(X)\Lambda_{1,3}(X)|000\rangle = |000\rangle \quad (104)$$

$$\Lambda_{1,2}(X)\Lambda_{1,3}(X)|100\rangle = |111\rangle \quad (105)$$

となる。

次にシンドロームを調べる方法を考える。

$$M_0^{(1)} = \frac{I + Z_1 Z_2}{2}, \quad M_1^{(1)} = \frac{I - Z_1 Z_2}{2} \quad (106)$$

という 2 つの演算子を考えると、これらは POVM をなし、

$$M_0^{(1)} |000\rangle = \frac{1+1}{2} |000\rangle = |000\rangle \quad (107)$$

$$M_0^{(1)} |100\rangle = \frac{1-1}{2} |100\rangle = 0 \quad (108)$$

$$M_0^{(1)} |010\rangle = \frac{1-1}{2} |010\rangle = 0 \quad (109)$$

$$M_0^{(1)} |110\rangle = \frac{1+1}{2} |110\rangle = |110\rangle \quad (110)$$

$$M_1^{(1)} |000\rangle = \frac{1-1}{2} |000\rangle = 0 \quad (111)$$

$$M_1^{(1)} |100\rangle = \frac{1+1}{2} |100\rangle = |100\rangle \quad (112)$$

$$M_1^{(1)} |010\rangle = \frac{1+1}{2} |010\rangle = |010\rangle \quad (113)$$

$$M_1^{(1)} |110\rangle = \frac{1-1}{2} |110\rangle = 0 \quad (114)$$

より、

$$\text{tr}(|ij0\rangle \langle ij0| M_0^1) = \delta_{ij}, \quad (115)$$

$$\text{tr}(|ij0\rangle \langle ij0| M_1^1) = 1 - \delta_{ij} \quad (116)$$

となるから、 M_1^1 の期待値が、1,2 番のビットに関するシンδροーム値を与えることが分かる。全く同様に、

$$M_0^{(2)} = \frac{I + Z_2 Z_3}{2}, \quad M_1^{(2)} = \frac{I - Z_2 Z_3}{2} \quad (117)$$

も測定すれば、すべてのシンδροーム値が得られる。古典的な誤り訂正の場合、シンδροーム値は 0 か 1 であったが、量子計算の場合はそれ以外の中途半端な値を取りうる。例えば、 $|\psi\rangle = (|000\rangle + |010\rangle)/\sqrt{2}$ のとき、

$$M_0^{(1)} |\psi\rangle \frac{1}{\sqrt{2}} (|000\rangle + |010\rangle) = \frac{|000\rangle}{\sqrt{2}} \quad (118)$$

より、

$$\text{tr}(|\psi\rangle \langle \psi| M_0^{(1)}) = \frac{1}{2} \quad (119)$$

となる。

以下では簡単のため、このような位相を変化させるエラーはなく、ビット反転を引き起こすエラーのみを考える。そのようなエラーを引き起こす操作は

$$E = X_1^{e_1} X_2^{e_2} X_3^{e_3} \quad (120)$$

と書ける。ただし、 $e_1, e_2, e_3 = 0, 1$ である。仮に、 $|000\rangle$ がオリジナルのデータで、これに、 $e_1 = 1, e_2 = e_3 = 0$ のエラーが乗ったとすると、

$$E |000\rangle = X_1 |000\rangle = |100\rangle \quad (121)$$

となる。この状態のシンドローム値を完全に調べると、1 番目のビットに反転があることが分かるから、状態に再度 X_1 を作用させればもとの状態を復元することができる。

$$R|100\rangle = X_1|100\rangle = |000\rangle \quad (122)$$

これでエラー訂正が完了した。

5.3 スタビライザー符号

6 Summary