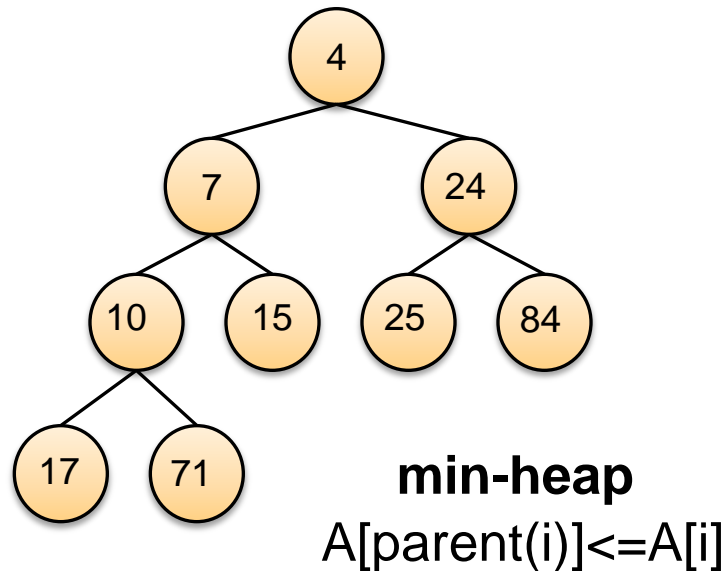
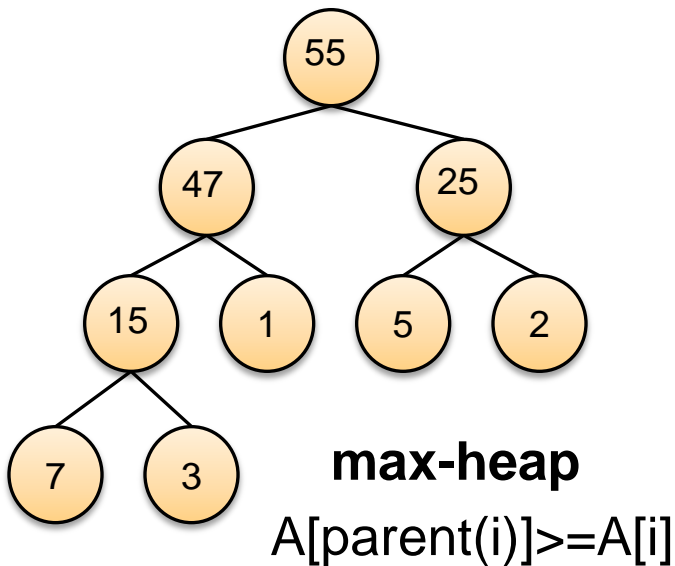


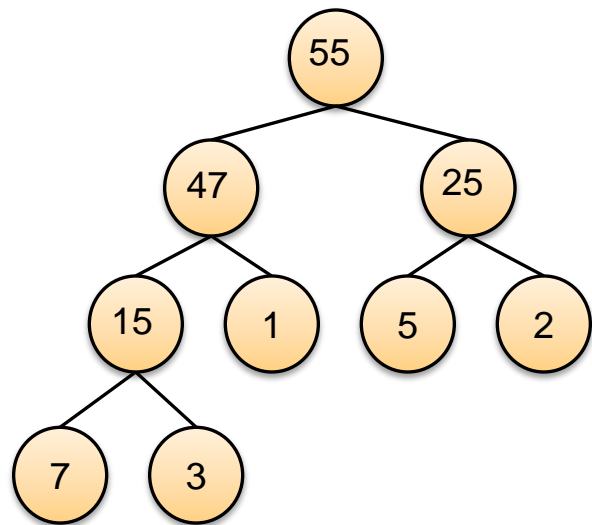
**Піраміда.
Двійкова купа.
Binary Heap**

Двійкова купа, або піраміда (англ. binary heap) – бінарне дерево, для якого виконуються такі три умови:

- 1) значення в будь-якій вершині не менше, ніж значення її нащадків (купа max-heap) або значення в будь-якій вершині не більше, ніж значення її нащадків (купа min-heap);
- 2) наявність на i -му рівні крім останнього 2^{i-1} вершин;
- 3) заповнення останнього рівня зліва направо.



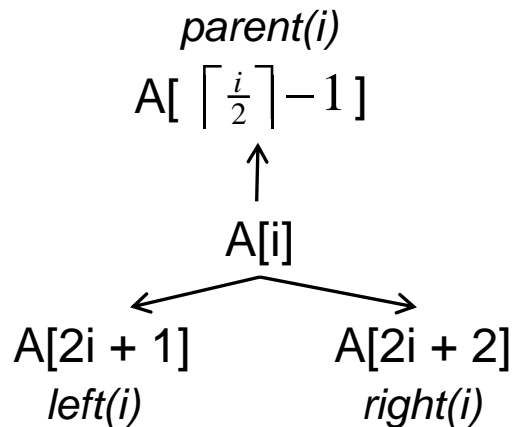
Реалізація піраміди



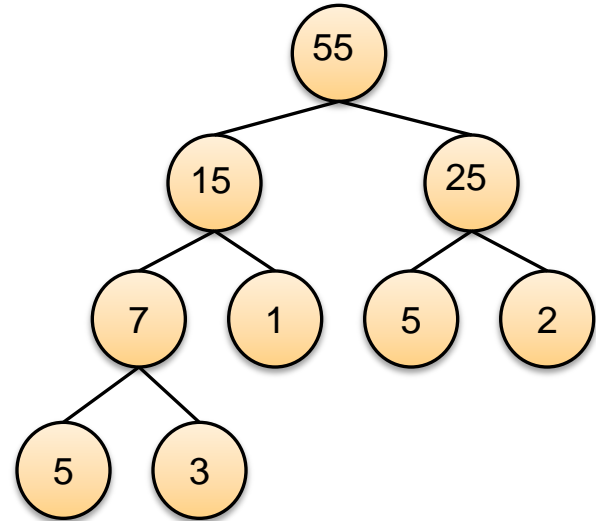
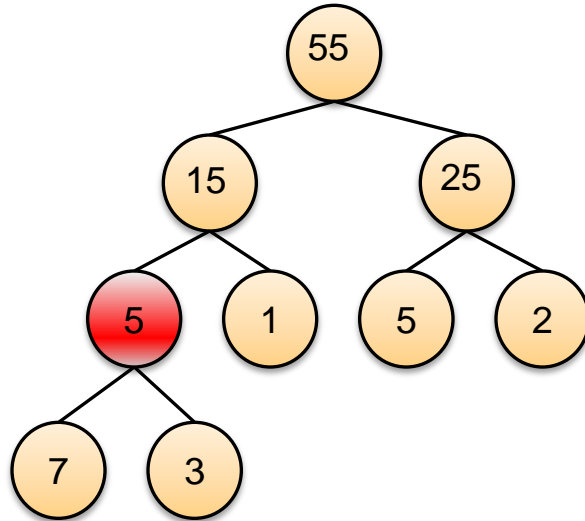
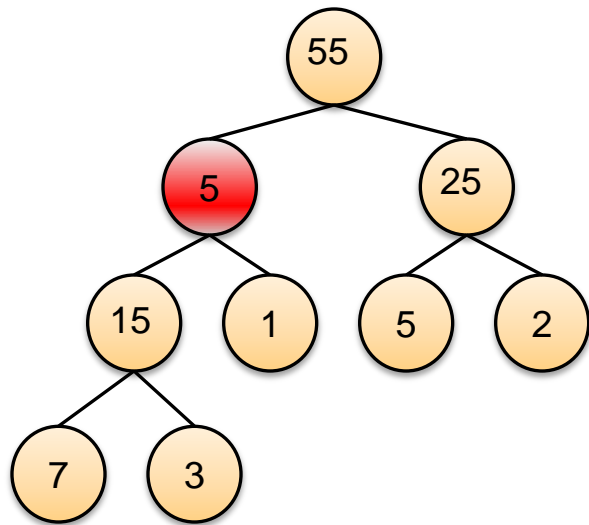
$A[55, 47, 25, 15, 1, 5, 2, 7, 3]$

Двійкову купу найзручніше зберігати у вигляді масиву $A[0 \dots N-1]$

Адреса будь-якої вершини в масиві : $2^{k-1}+i-2$,



Підтримка властивості піраміди (heapify)



Підтримка властивості піраміди (heapify)

MaxHeapify (A, i)

1 $p \leftarrow \text{Left}(i)$

2 $q \leftarrow \text{Right}(i)$

3 **if** $p \leq \text{heap_size}[A]$ та $A[p] > A[i]$

4 **then** $\text{largest} \leftarrow p$

5 **else** $\text{largest} \leftarrow i$

6 **if** $q \leq \text{heap_size}[A]$ та $A[q] > A[\text{largest}]$

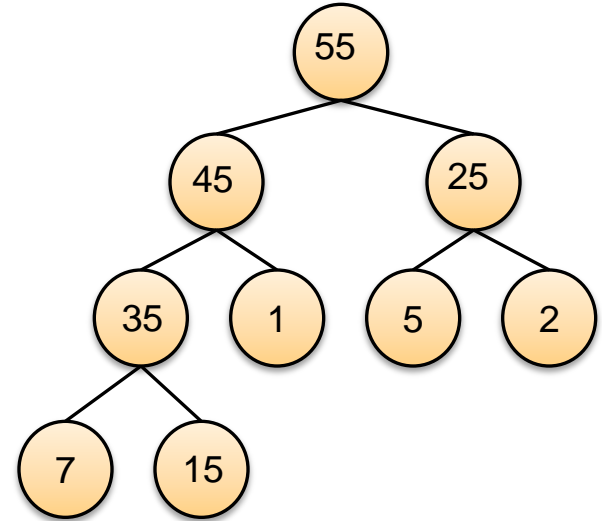
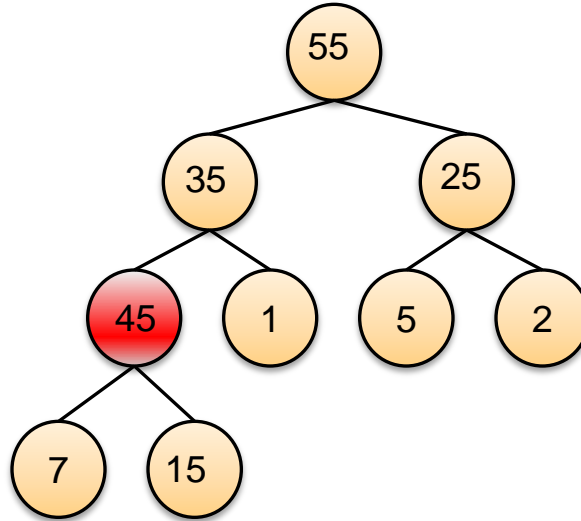
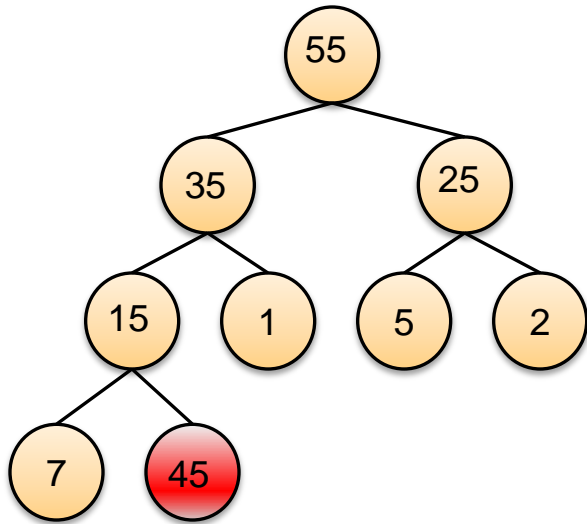
7 **then** $\text{largest} \leftarrow q$

8 **if** $\text{largest} \neq i$

9 **then** Обміняти $A[i] \leftrightarrow A[\text{largest}]$

10 MaxHeapify(A, largest)

Додавання вузла до піраміди



Побудова піраміди

Варіант 1. Найбільш очевидний спосіб побудови купи – це по черзі додати всі його елементи.

Часова складність такого алгоритму – $O(N\log N)$.

Варіант 2. Спочатку слід побудувати дерево з усіх елементів масиву, не дотримуючись основної властивості купи, а потім викликати метод `heapify` для всіх вершин, у яких є хоча б один нащадок (оскільки піддерева, що складаються з однієї вершини без нащадків, уже впорядковані). Нащадки гарантовано будуть у перших $N / 2$ вершин.

Часова складність такого алгоритму – $O(N)$.

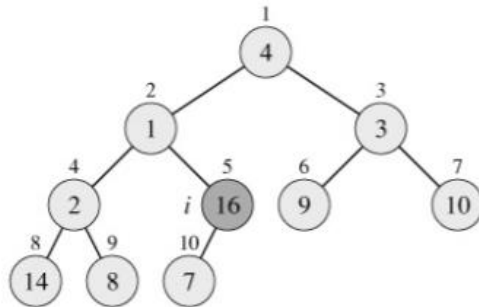
Приклад

Побудова піраміди
з масиву

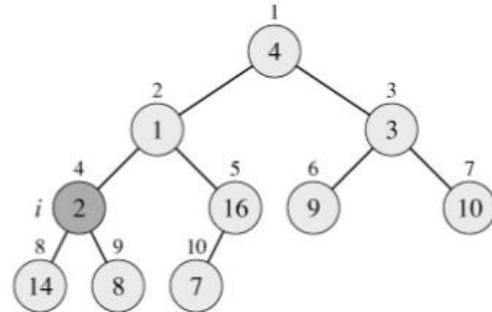
A [4 1 3 2 16 9 10 14 8 7]

BuildMaxHeap(A)

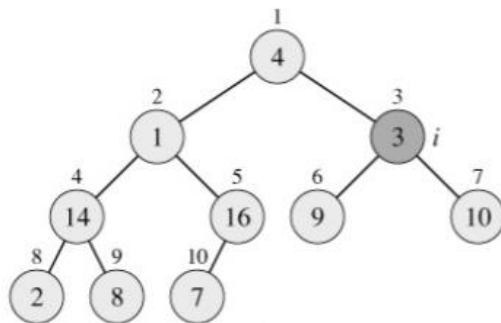
```
1 heap_size[A] ← length[A]
2 for i ← ⌊length[A]/2⌋ downto 1
3   do MaxHeapify(A, i)
```



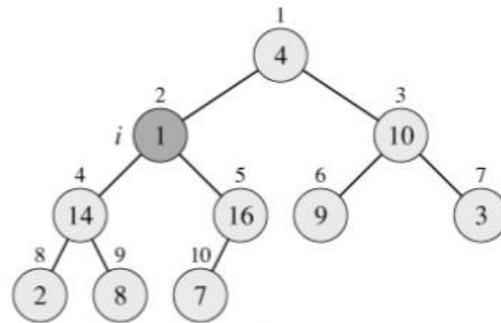
a)



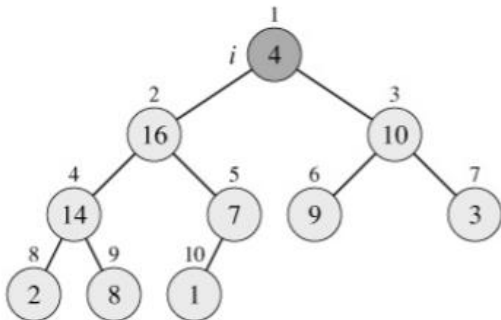
б)



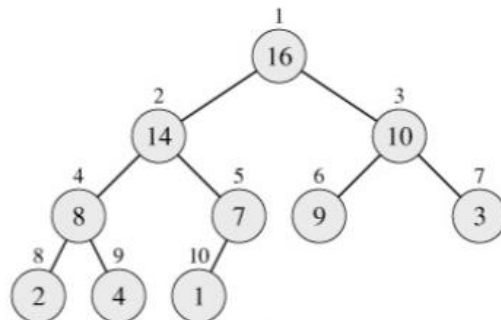
в)



г)



д)



е)

Застосування пірамід

- Пірамідальне сортування
- Черги з пріоритетами

Пірамідальне сортування

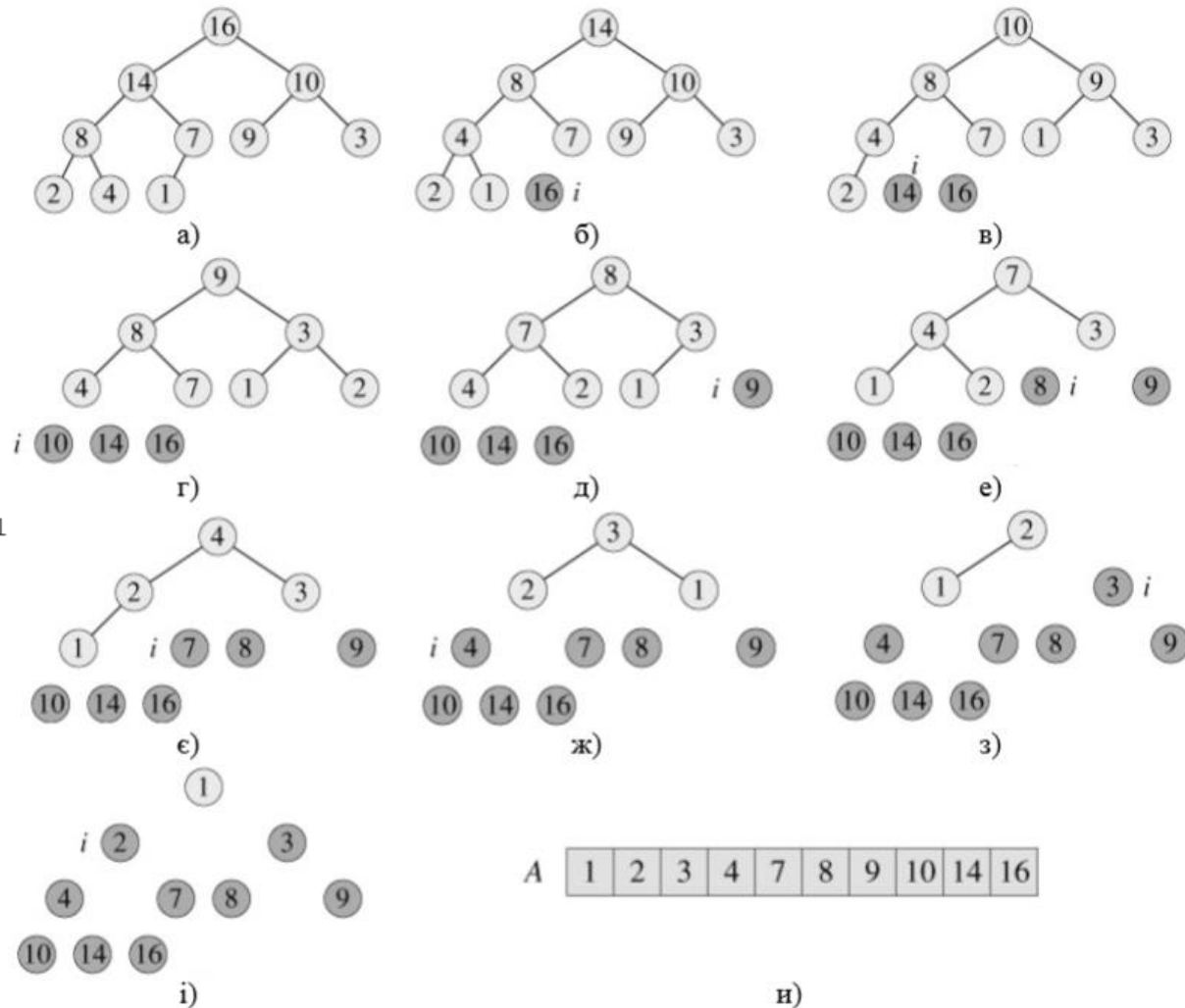
HeapSort (A)

```

1 BuildMaxHeap(A)
2 for i ← length[A] downto 2
3   do Обміняти A[1] ↔ A[i]
4     heap_size[A] ← heap_size[A] - 1
5     MaxHeapify(A, 1)
    
```

Часова складність алгоритму

$O(N \log N)$



Черги з пріоритетами

Черга з пріоритетами (priority queue) – це структура даних, призначена для обслуговування множини S , з кожним елементом якої пов'язане певне значення, яке називається ключем.

Основні операції:

- $\text{Insert}(S, x)$ – вставка елемента x в множину S ;
- $\text{Maximum}(S)$ – повертає елемент множини S з найбільшим ключем;
- $\text{ExtractMax}(S)$ – повертає елемент з найбільшим ключем, при цьому видаляючи його з множини S ;
- $\text{IncreaseKey}(S, x, k)$ – збільшує значення ключа, відповідного елементу x , шляхом заміни його значенням k . Передбачається, що величина k не менше поточного ключа елемента x .

HeapMaximum(A)

```
1  return A[1]
```

HeapExtractMax(A)

```
1  if heap_size[A] < 1
2      then error "Черга порожня"
3  max ← A[1]
4  A[1] ← A[heap_size[A]]
5  heap_size[A] ← heap_size[A] - 1
6  MaxHeapify(A, 1)
7  return max
```

HeapIncreaseKey(A, i, key)

```
1  if key < A[i]
2      then error "Новий ключ менше поточного"
3  A[i] ← key
4  while i > 1 та A[Parent(i)] < A[i]
5      do Обміняти A[i] ↔ A[Parent(i)]
6      i ← Parent(i)
```

MaxHeapInsert(A, key)

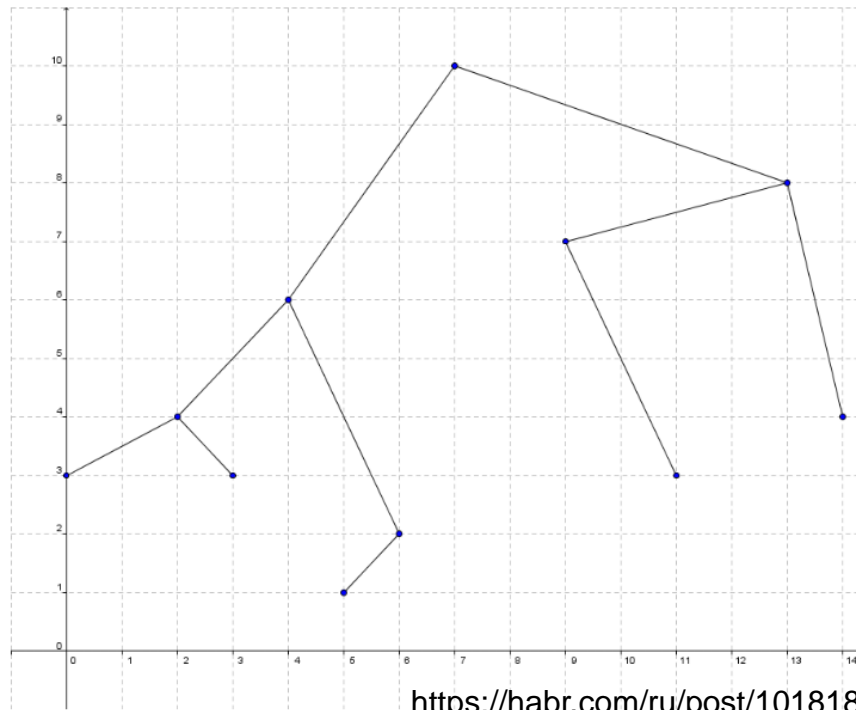
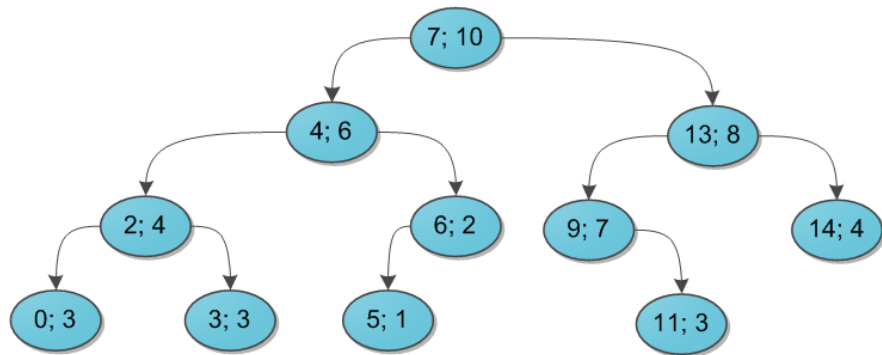
```
1  heap_size[A] ← heap_size[A] + 1
2  A[heap_size[A]] ←  $-\infty$ 
3  HeapIncreaseKey(A, heap_size[A], key)
```

* Для нумерації з 1, а не з 0

Декартове дерево.

TREAP (TREE+HEAP)

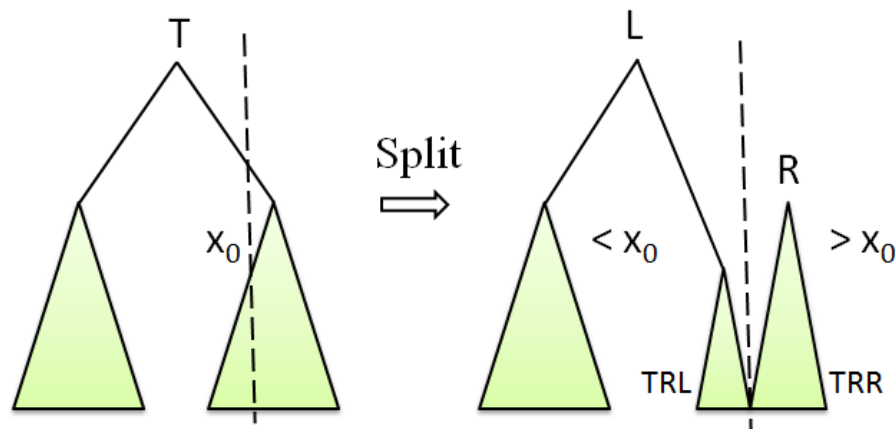
Декартове дерево – це структура даних, яка об'єднує бінарне дерево пошуку і бінарну купу. У кожній вершині декартового дерева зберігаються два параметри: ключ x і пріоритет y . При цьому за ключами виконується властивість дерева пошуку: $key[X.left] < key[X] \leq key[X.right]$, а за пріоритетами – купи (значення в будь-якій вершині не менше, ніж значення її нащадків)



Допоміжні операції. Split.

Операція Split. Параметрами є коректне декартове дерево T і ключ x_0 .

Суть операції: розділити дерево на два дерева так, щоб в одному із них (L) виявилися всі елементи вихідного дерева із ключами, меншими x_0 , а в іншому (R) – із більшими.

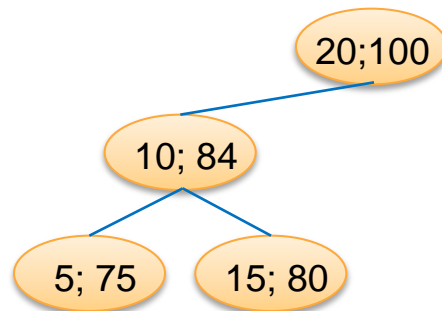
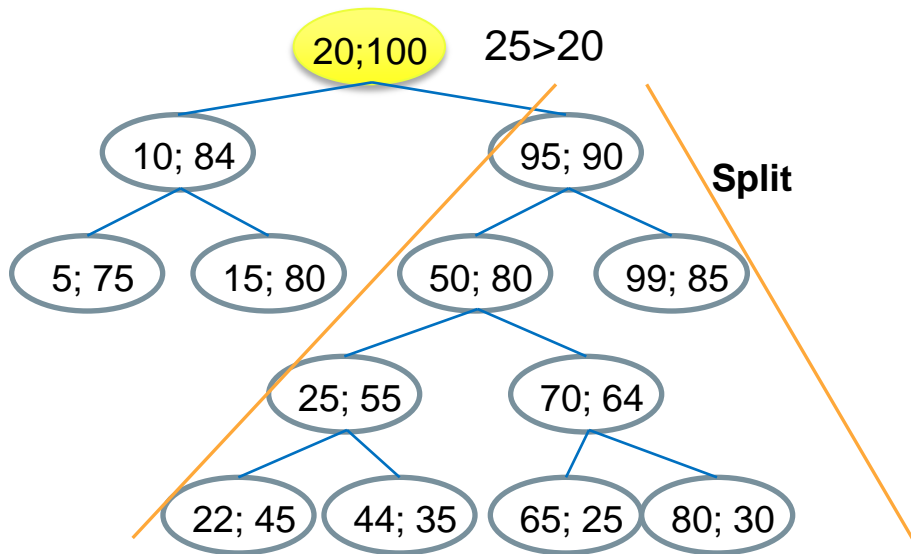


```
split(T: Treap, x0: int):  
    if T ==  $\emptyset$   
        return ( $\emptyset$ ,  $\emptyset$ )  
    else if  $x_0 > T.x$   
        (L, R) = split(T.right, x0)  
        T.right = L  
        return (T, R)  
    else  
        (L, R) = split(T.left, x0)  
        T.left = R  
        return (L, T)
```

Операція Split. Приклад 1 ключ $x_0 = 25$

L

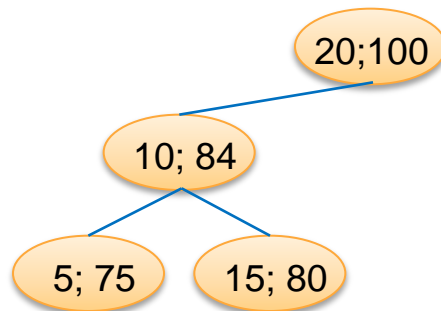
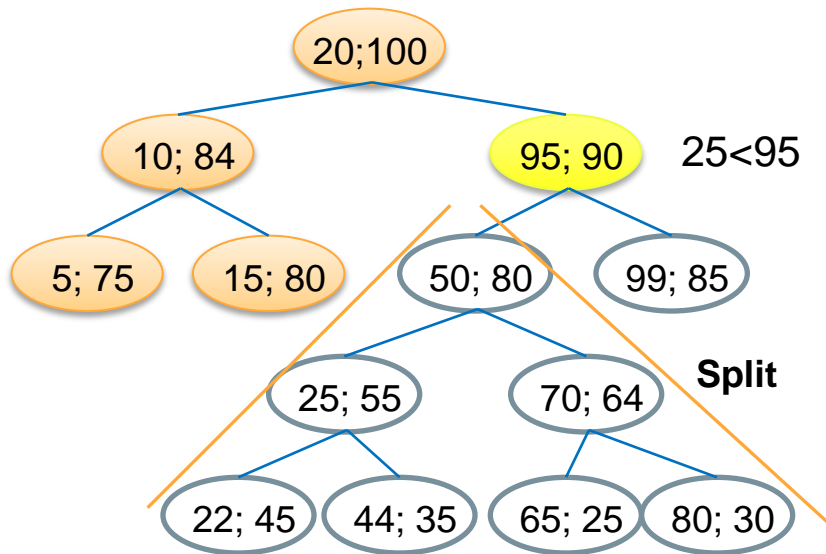
R



Операція Split. Приклад 1 ключ $x_0 = 25$

L

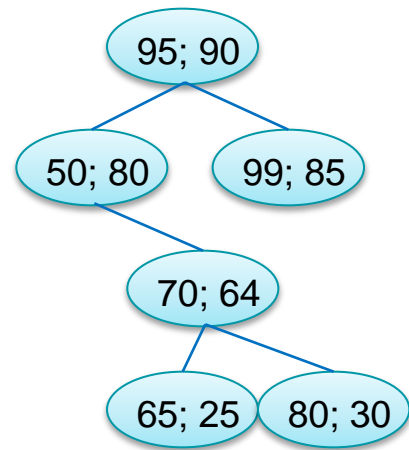
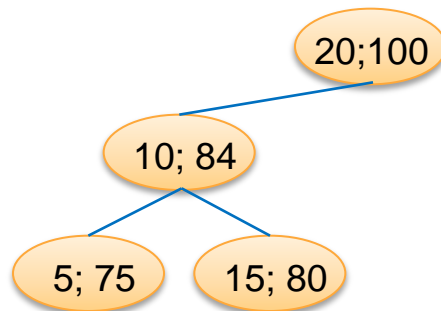
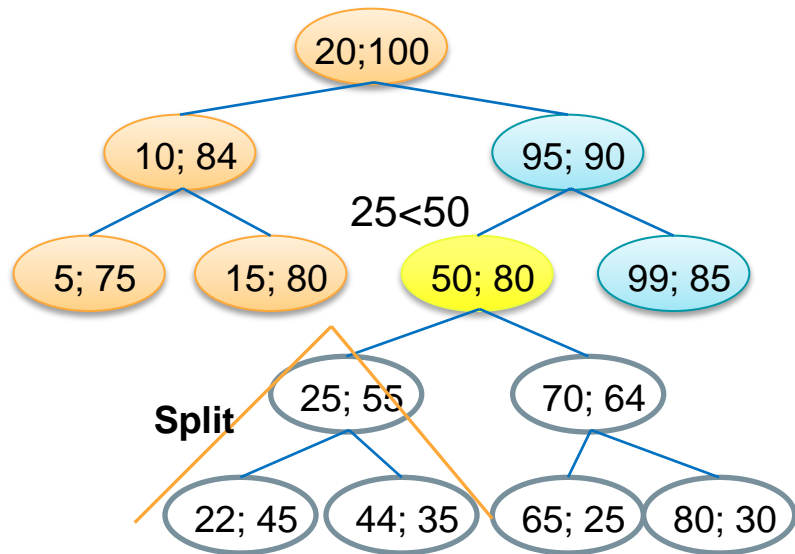
R



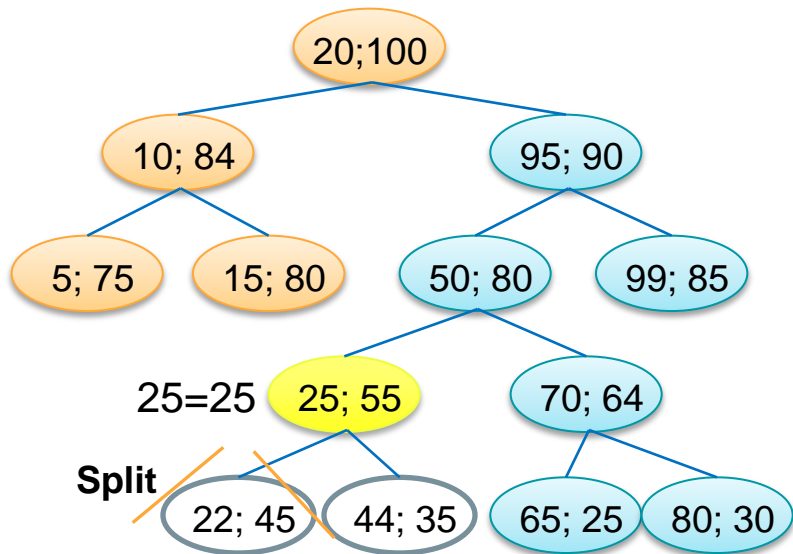
Операція Split. Приклад 1 ключ $x_0 = 25$

L

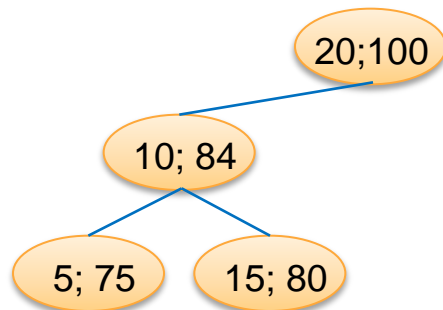
R



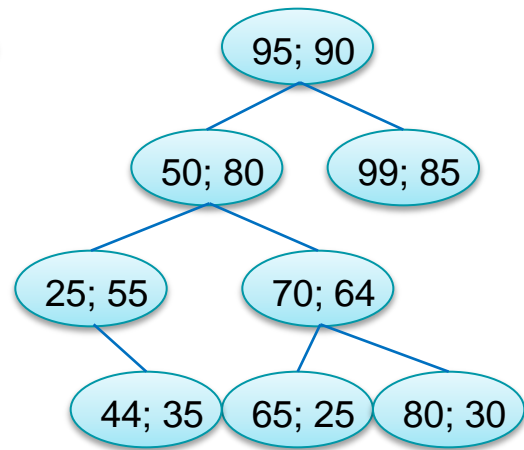
Операція Split. Приклад 1 ключ $x_0 = 25$



L



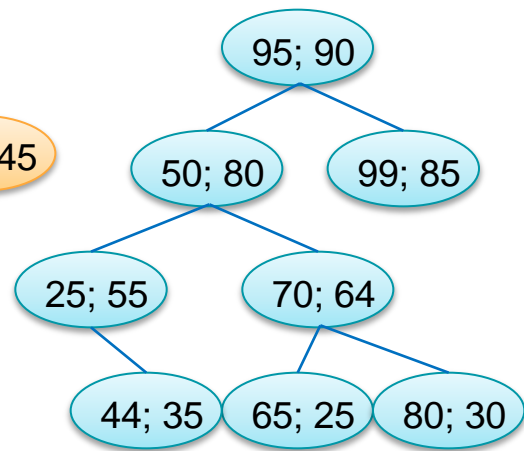
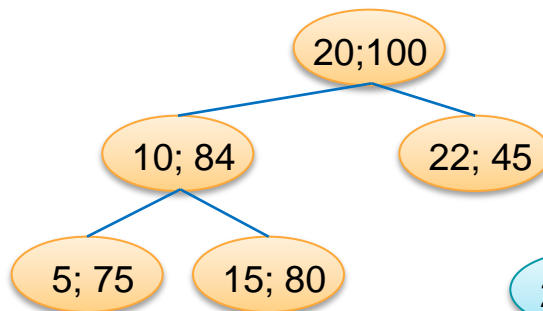
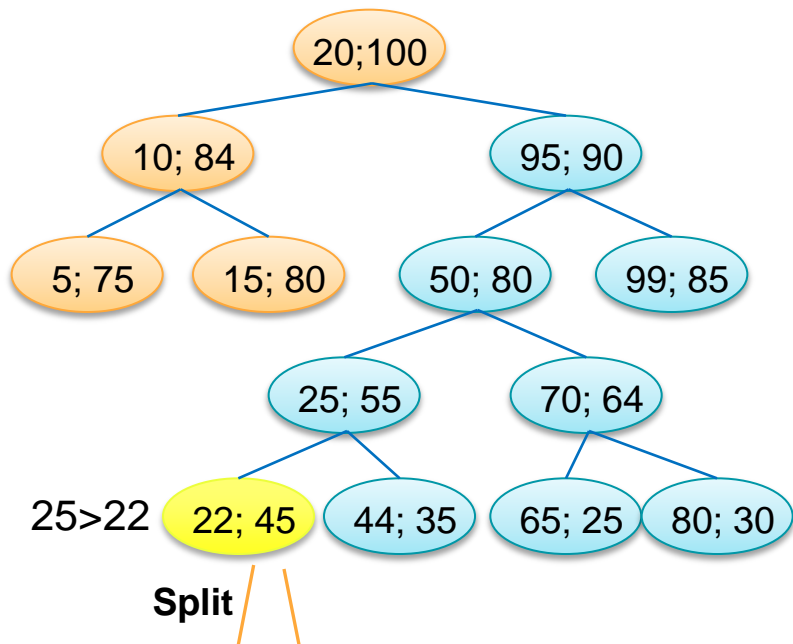
R



Операція Split. Приклад 1 ключ $x_0 = 25$

L

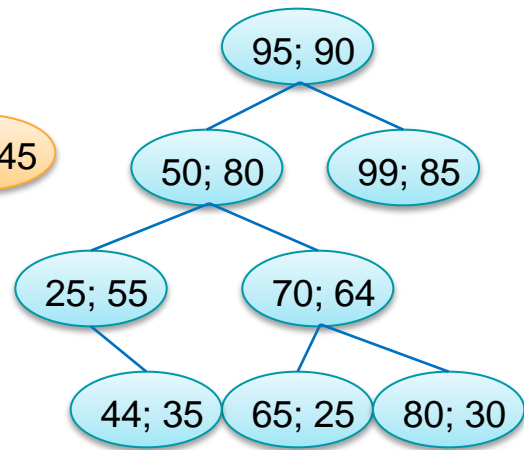
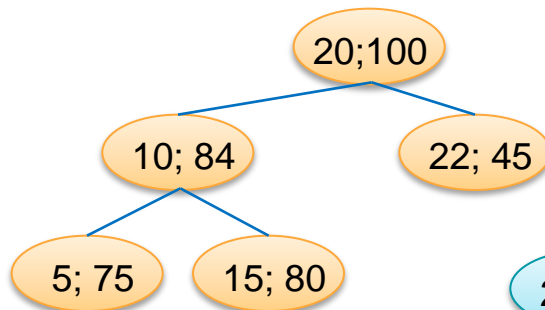
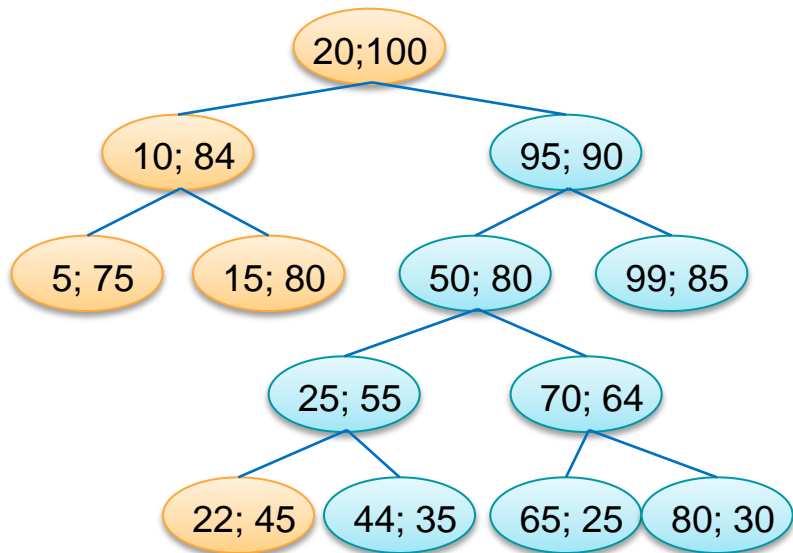
R



Операція Split. Приклад 1 ключ $x_0 = 25$

L

R

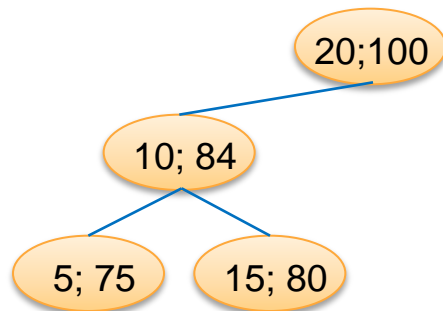
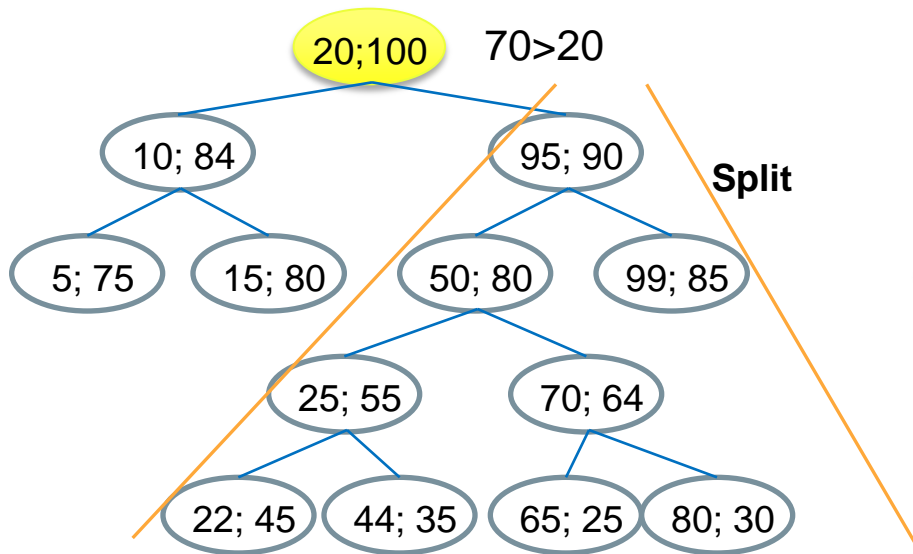


Операція Split. Приклад 2

ключ $x_0 = 70$

L

R

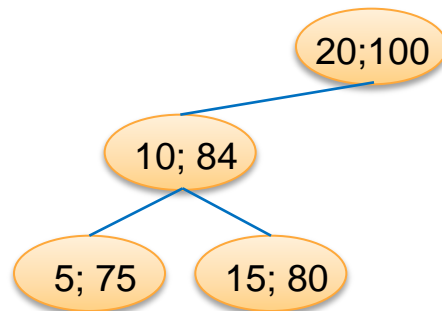
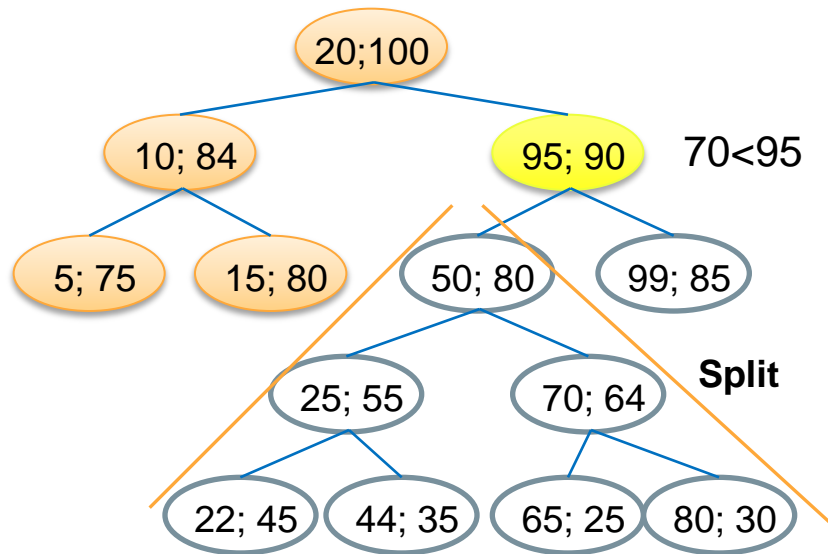


Операція Split. Приклад 2

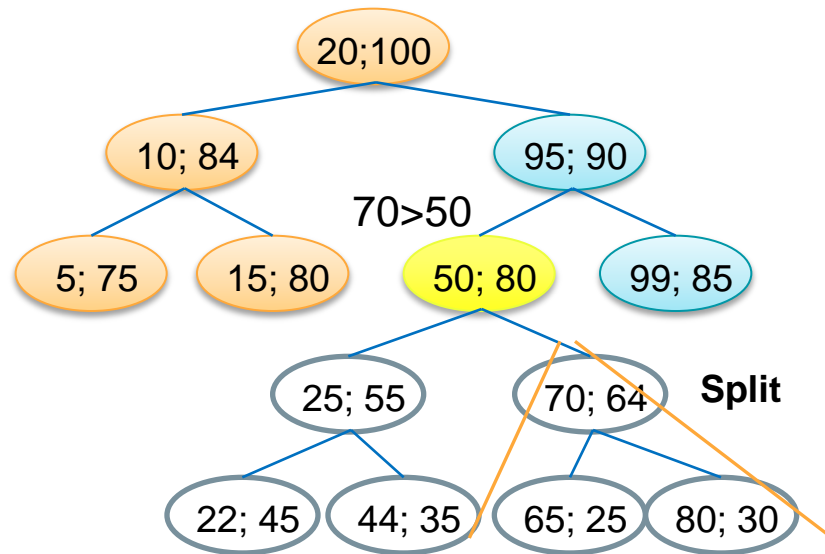
ключ $x_0 = 70$

L

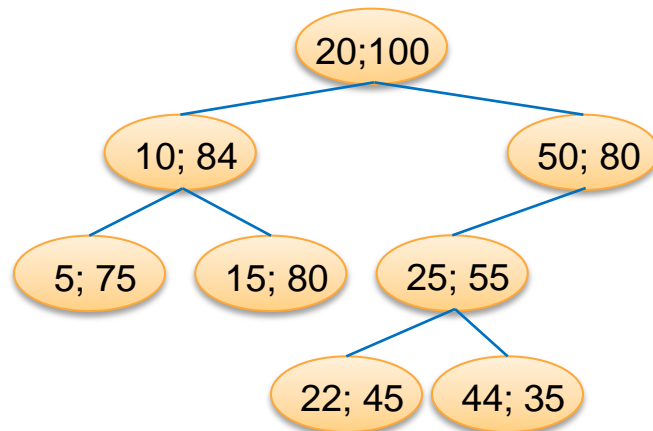
R



Операція Split. Приклад 2 ключ $x_0 = 70$



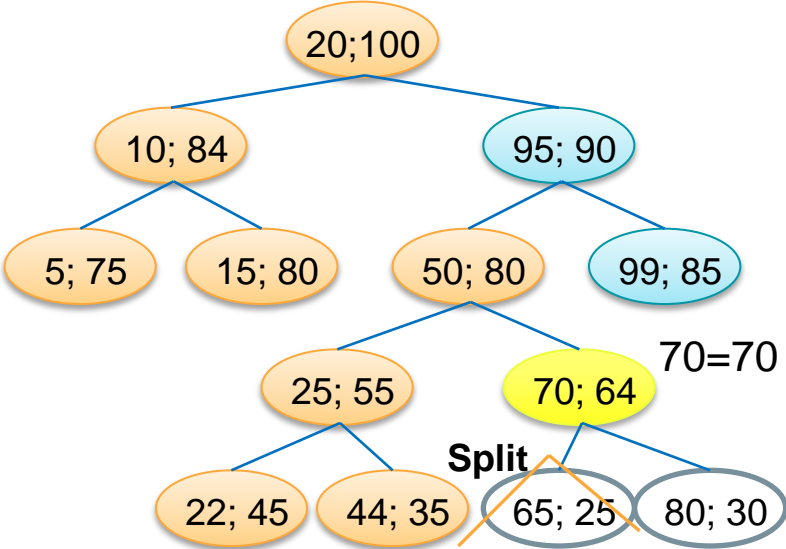
L



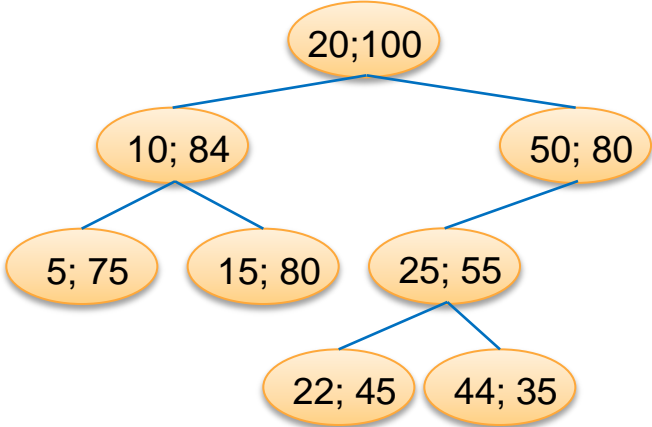
R



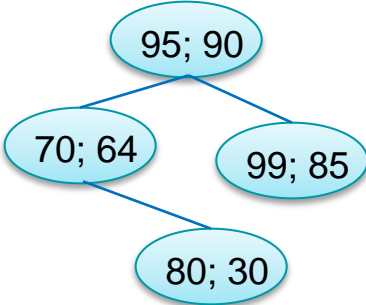
Операція Split. Приклад 2 ключ $x_0 = 70$



L



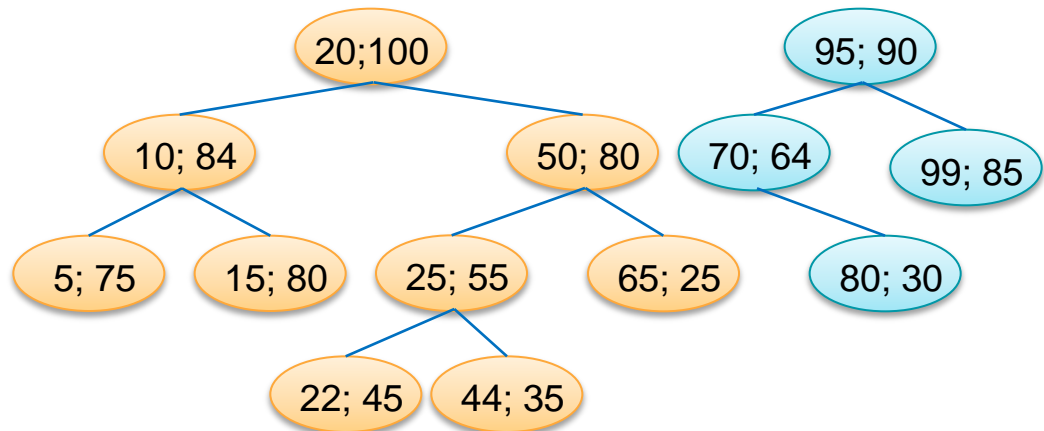
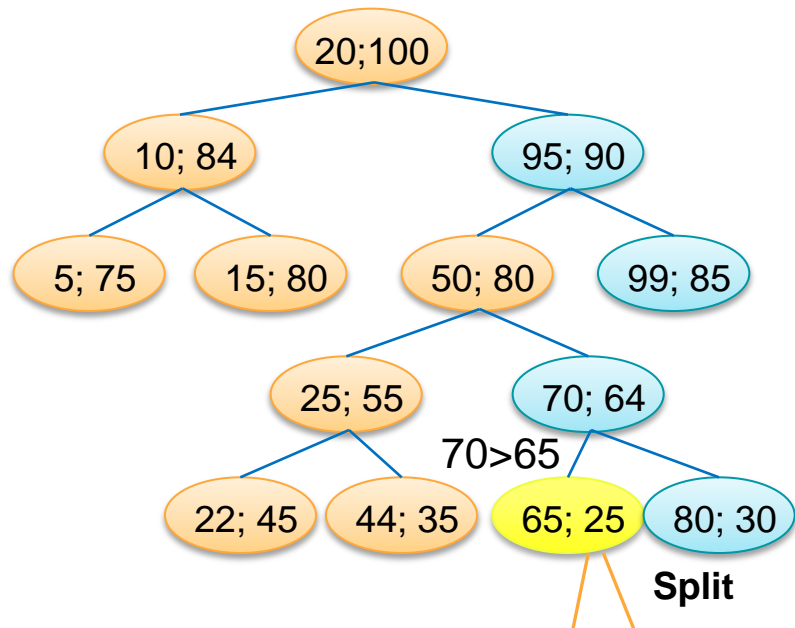
R



Операція Split. Приклад 2 ключ $x_0 = 70$

L

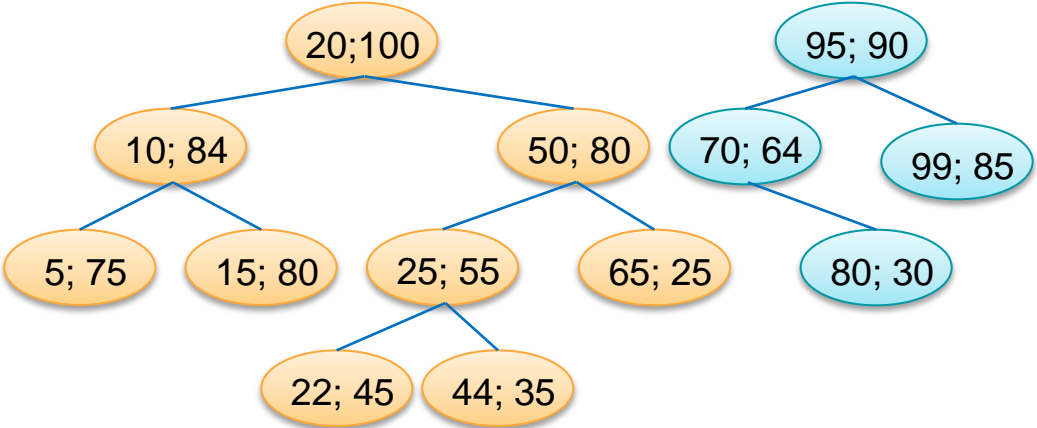
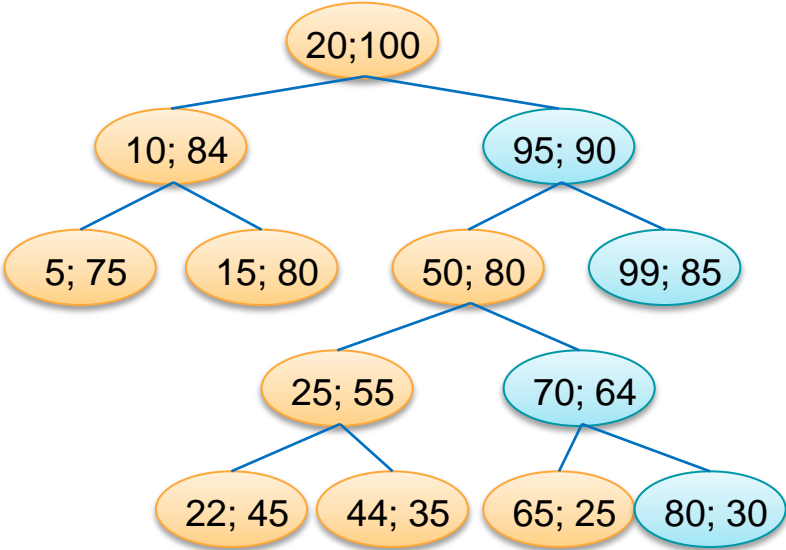
R



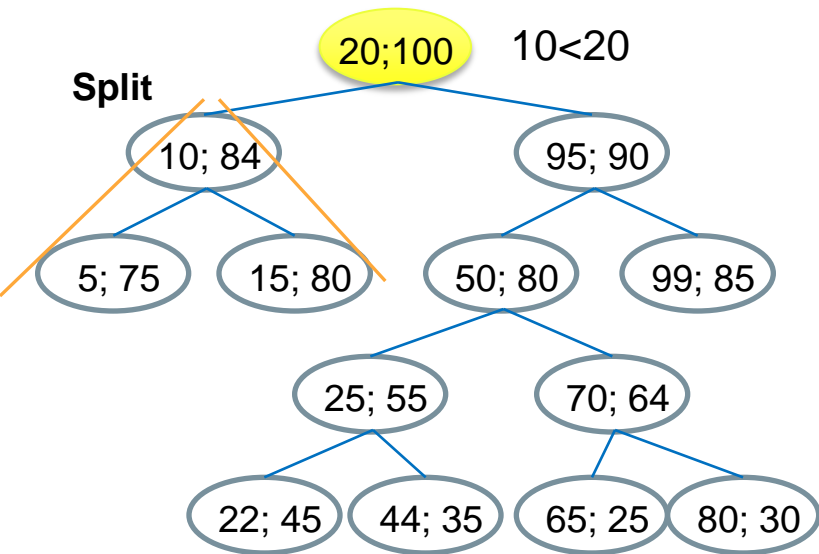
Операція Split. Приклад 2 ключ x0 = 70

L

R

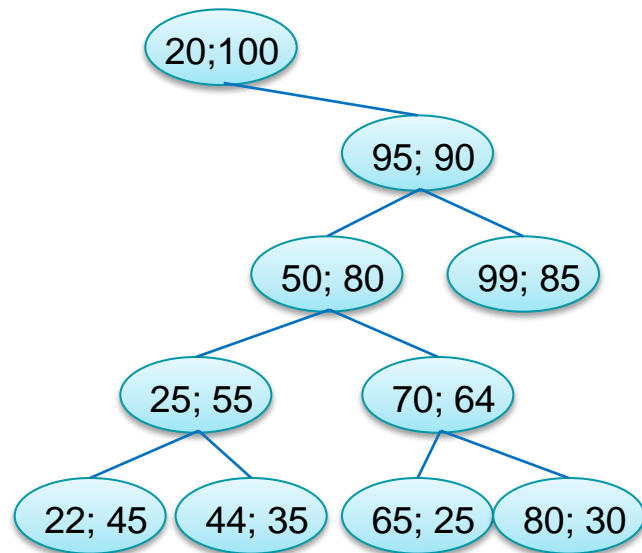


Операція Split. Приклад 3 ключ $x_0 = 10$

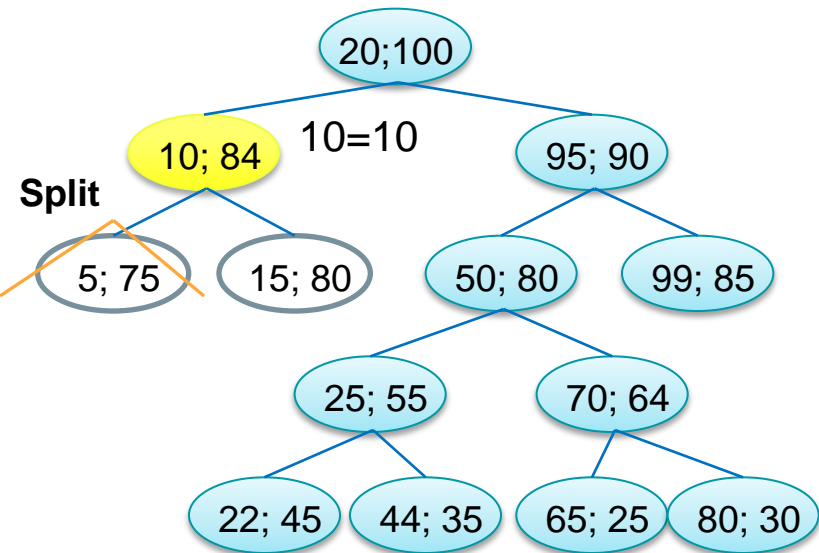


L

R

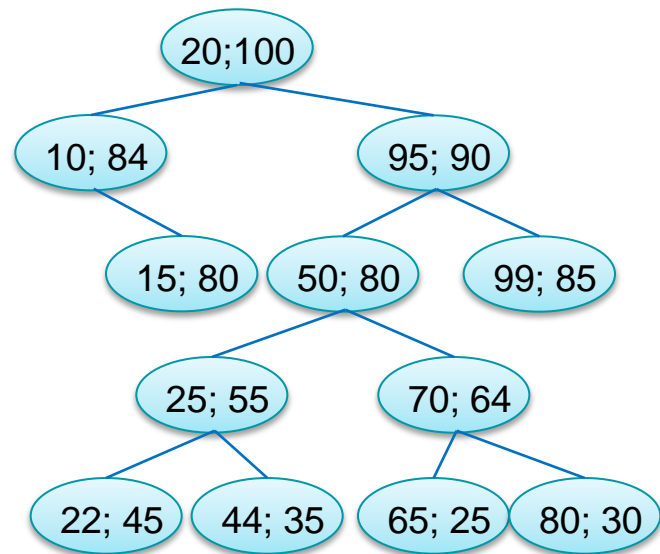


Операція Split. Приклад 3 ключ $x_0 = 10$



L

R

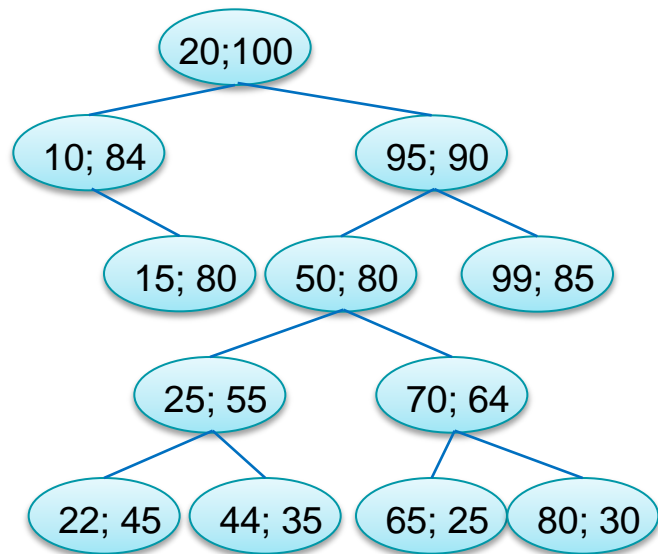
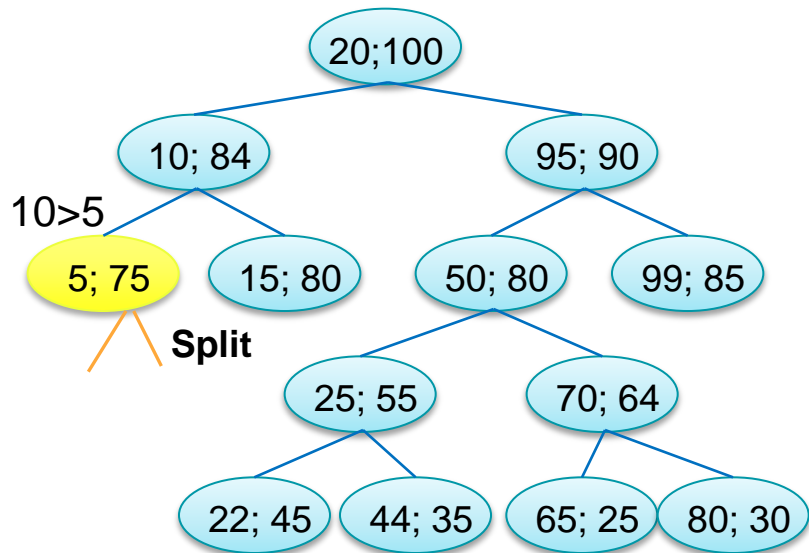


Операція Split. Приклад 3 ключ $x_0 = 10$

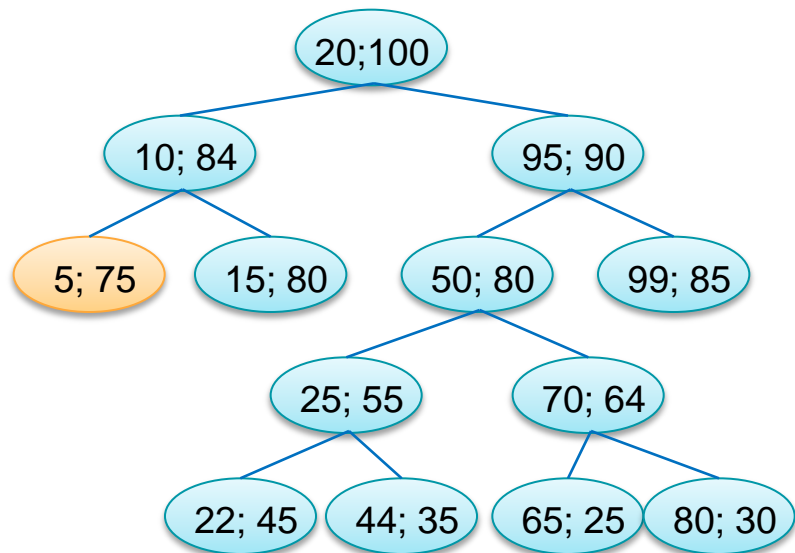
L

R

5; 75



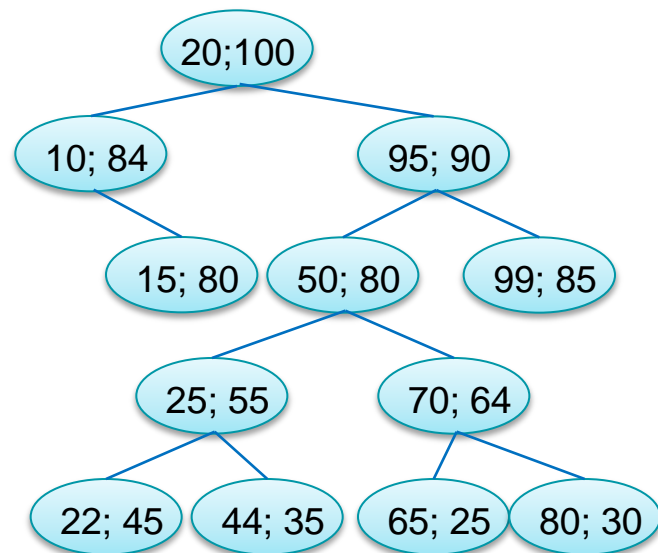
Операція Split. Приклад 3 ключ $x_0 = 10$



L



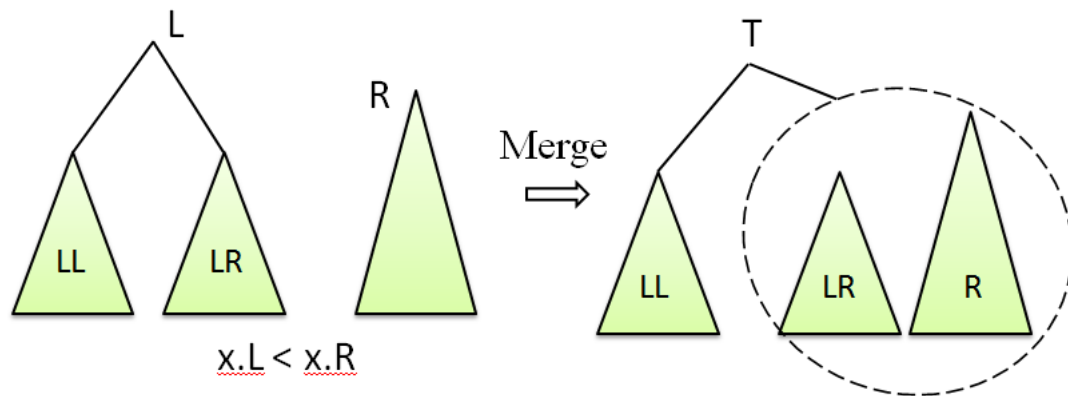
R



Допоміжні операції. Merge.

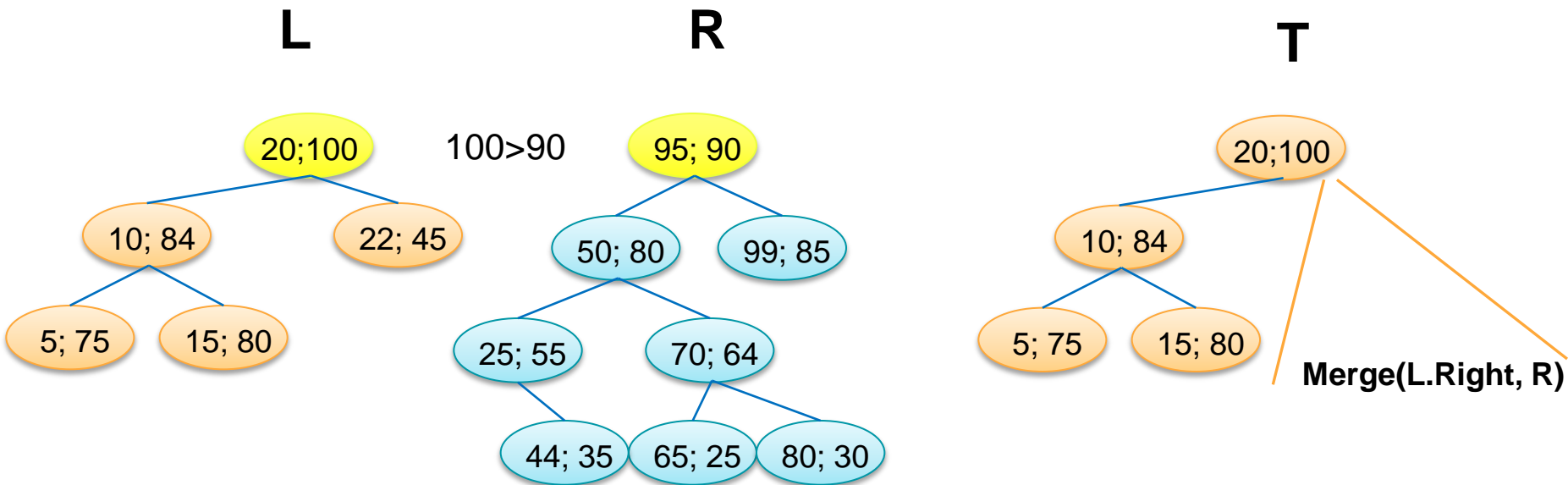
Merge. Параметрами є два декартові дерева L і R. Причому всі ключі дерева L не перевищують ключів дерева R.

Суть операції: об'єднати вхідні дерева L і R в одне декартове дерево T.

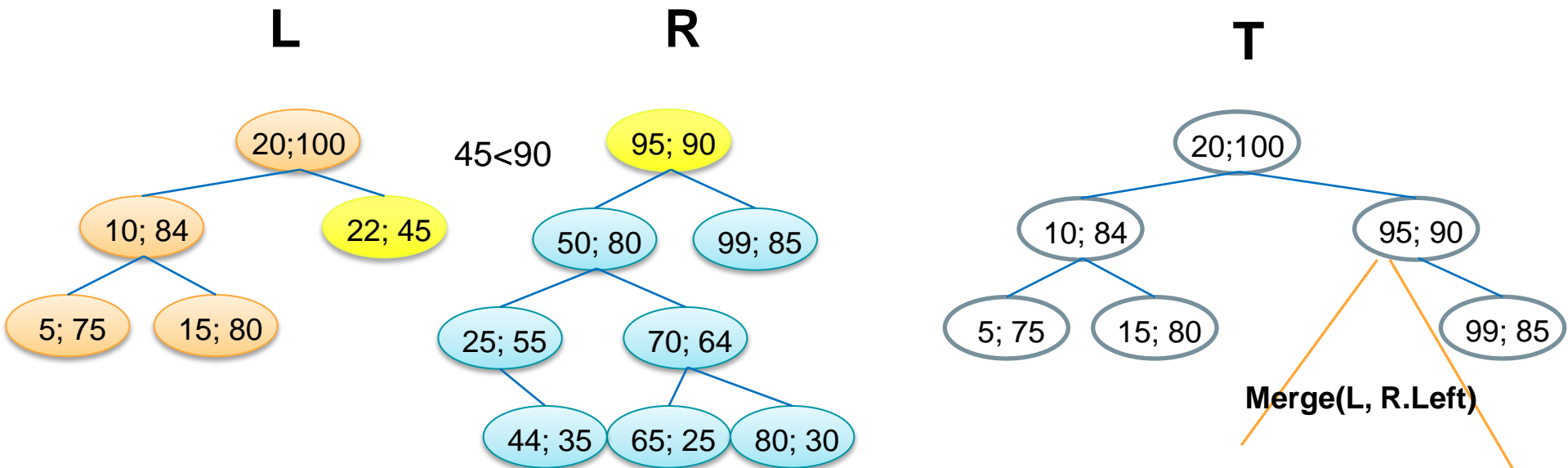


```
Merge(L: Treap, R: Treap):  
    if R == ∅  
        return L  
    if L == ∅  
        return R  
    else if L.y > R.y  
        L.right = merge(L.right, R)  
        return L  
    else  
        R.left = merge(L, R.left)  
        return R
```

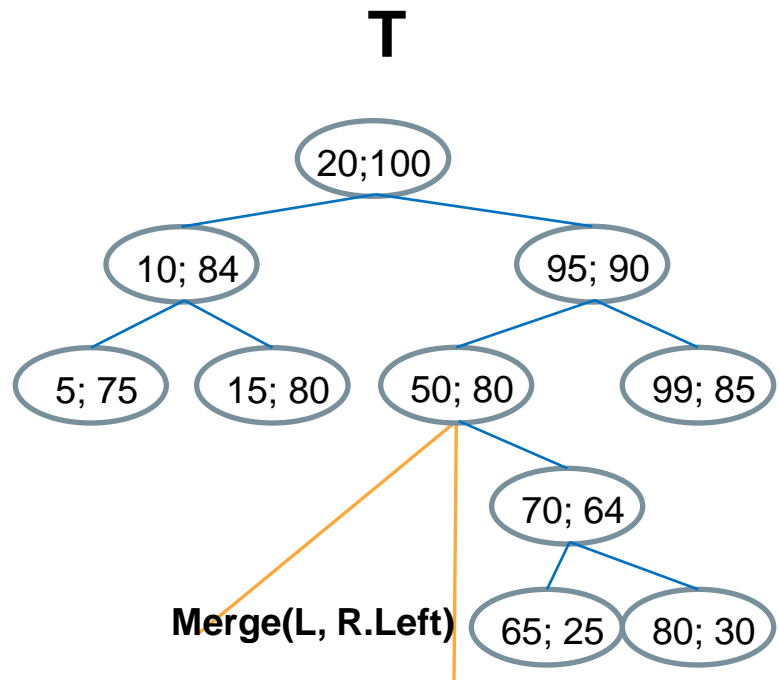
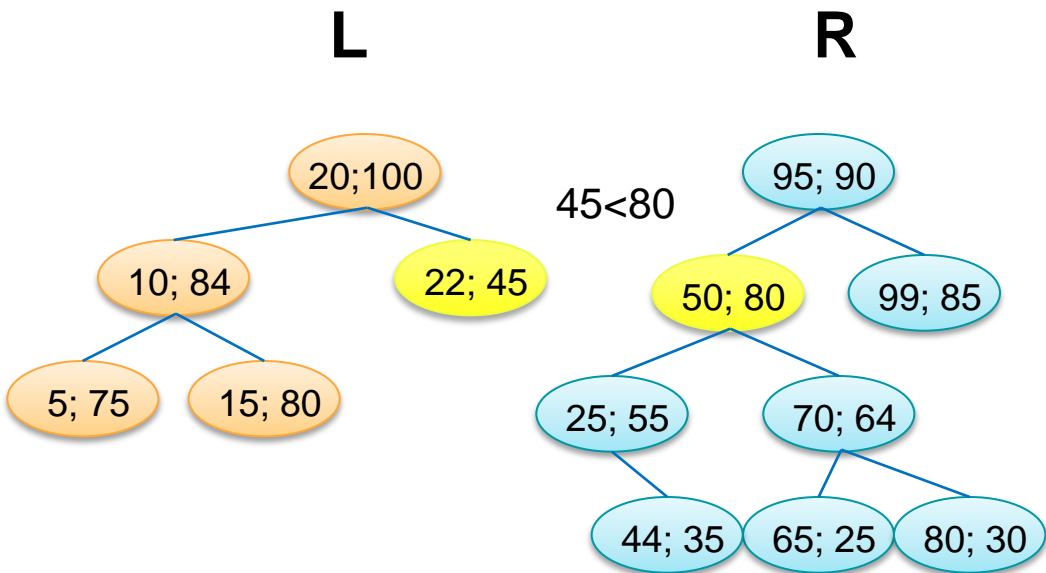

Операція Merge. Приклад 1



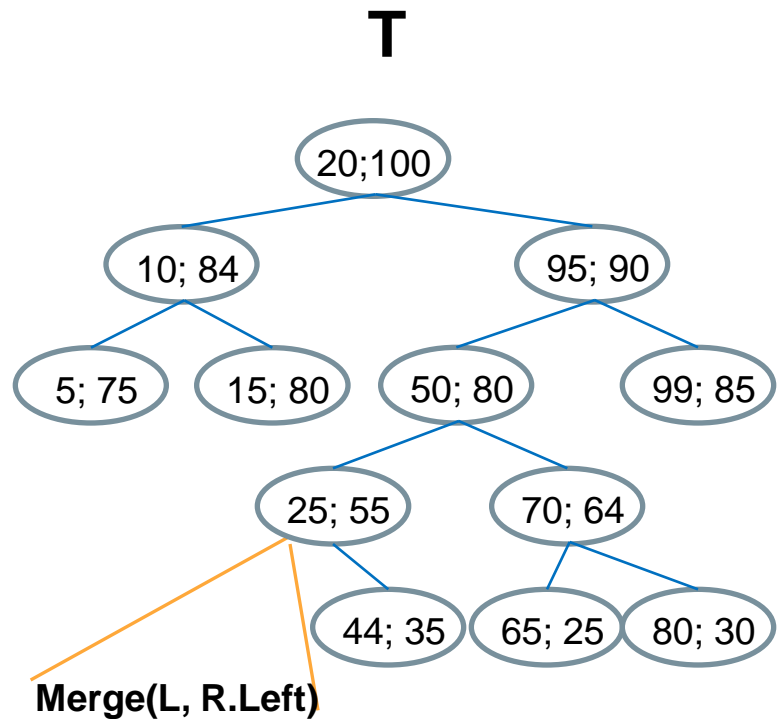
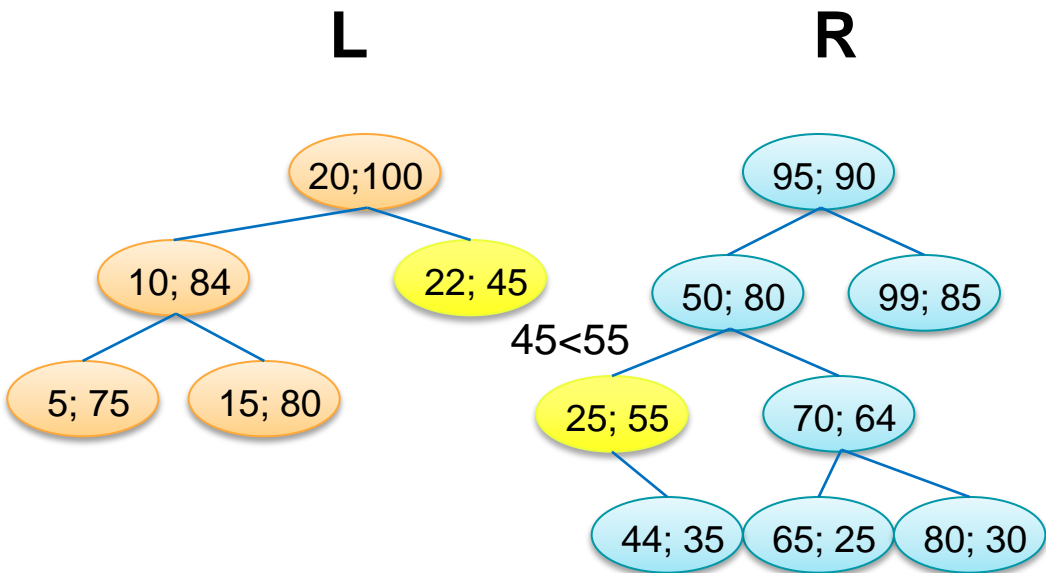
Операція Merge. Приклад 1



Операція Merge. Приклад 1

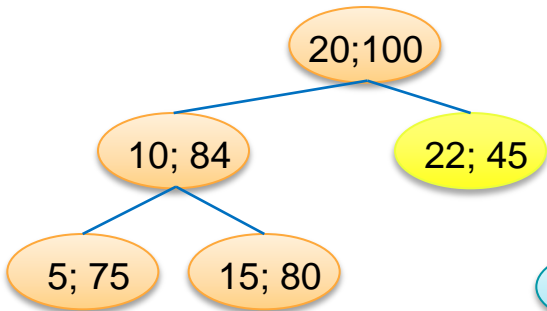


Операція Merge. Приклад 1

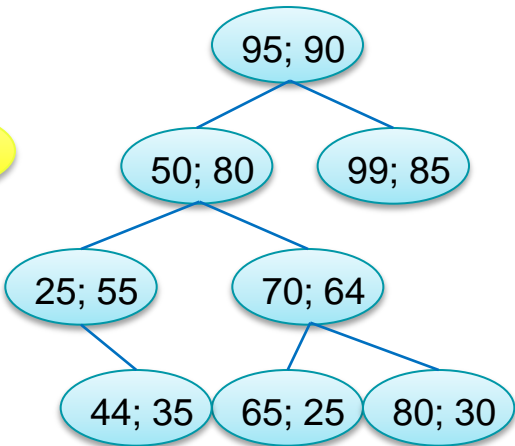


Операція Merge. Приклад 1

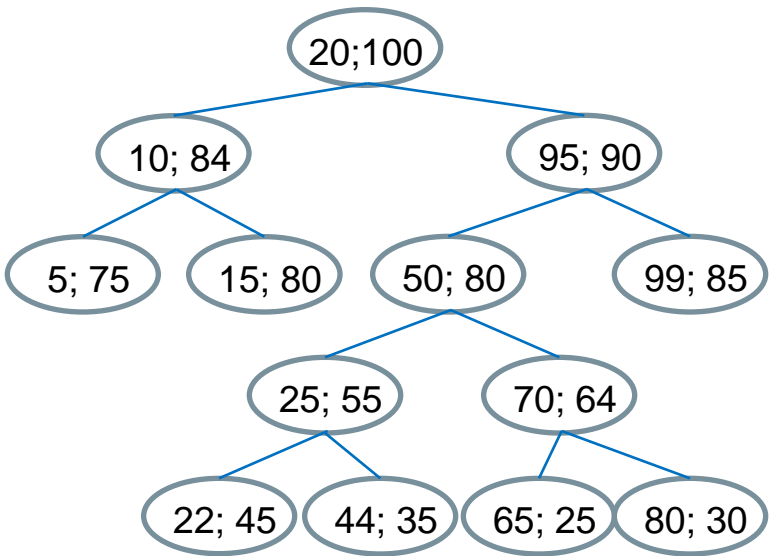
L



R



T

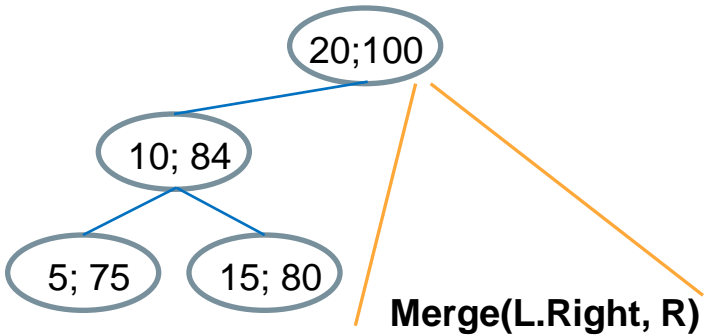
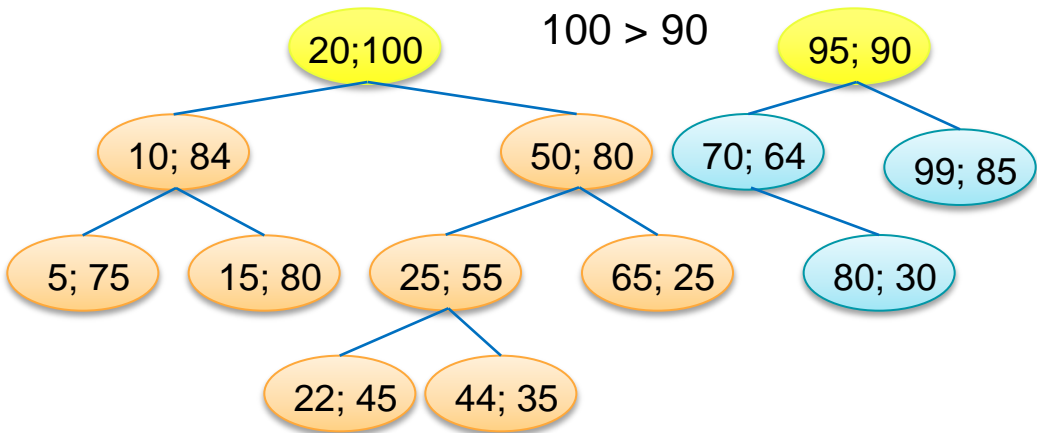


Операція Merge. Приклад 2

L

R

T

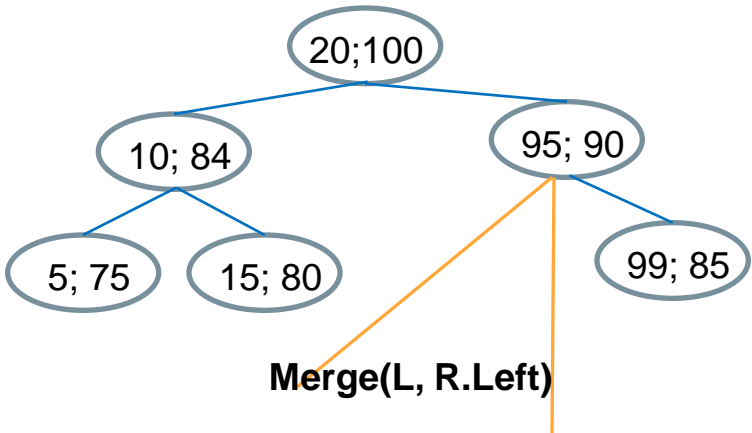
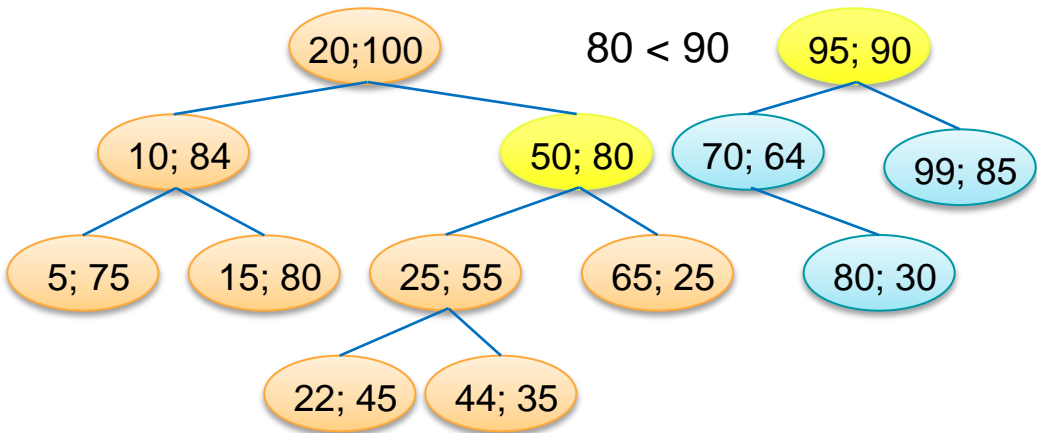


Операція Merge. Приклад 2

L

R

T

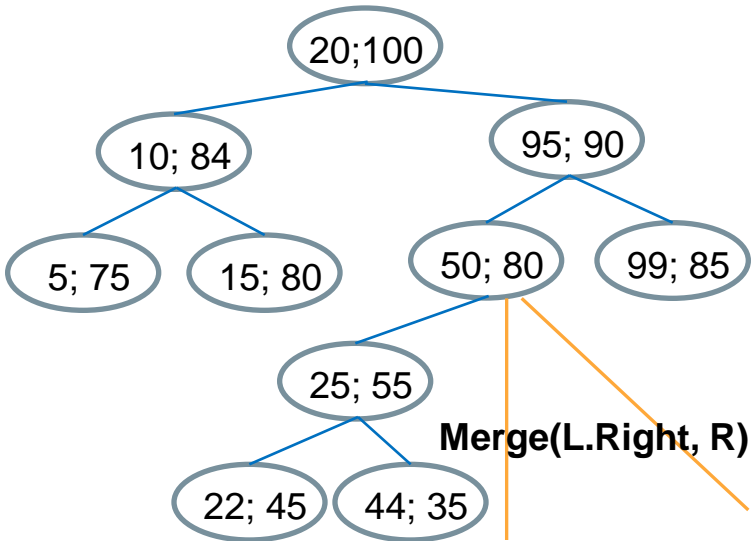
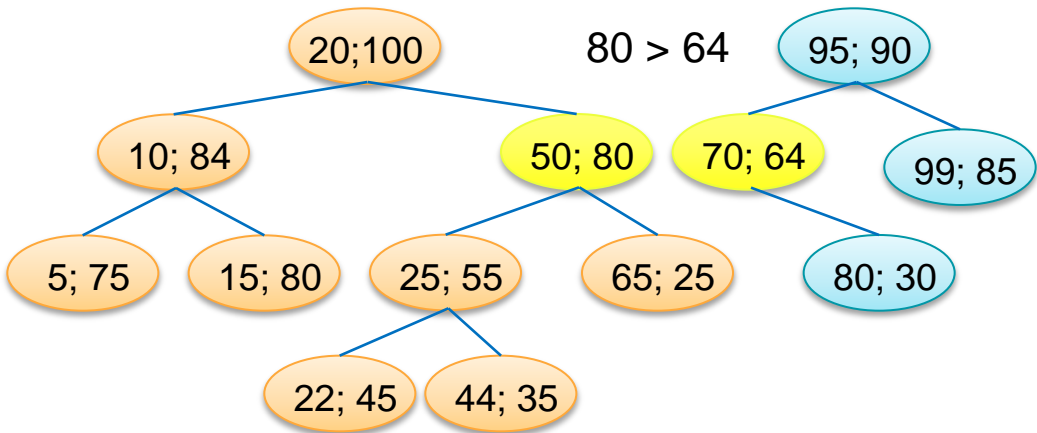


Операція Merge. Приклад 2

L

R

T

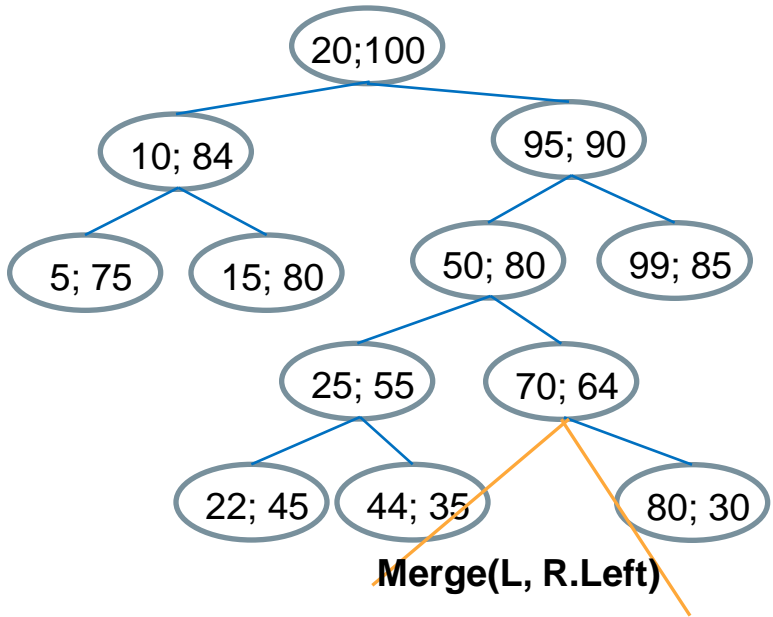
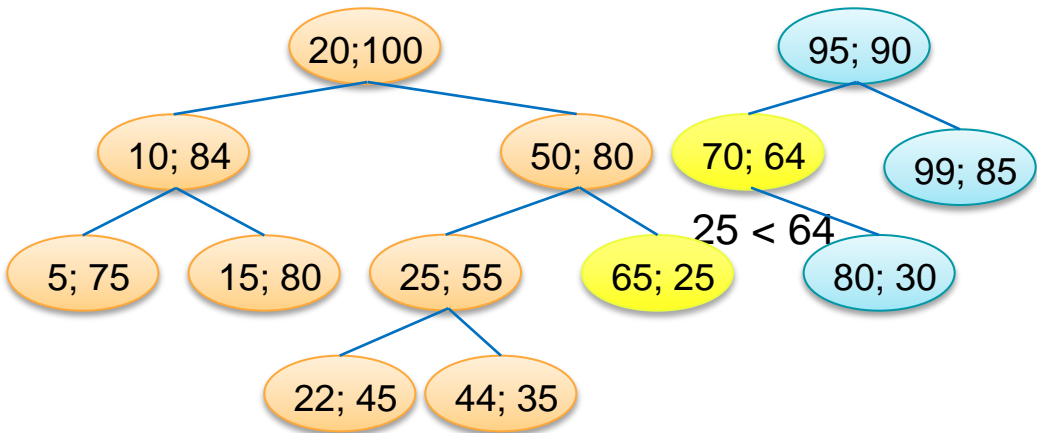


Операція Merge. Приклад 2

L

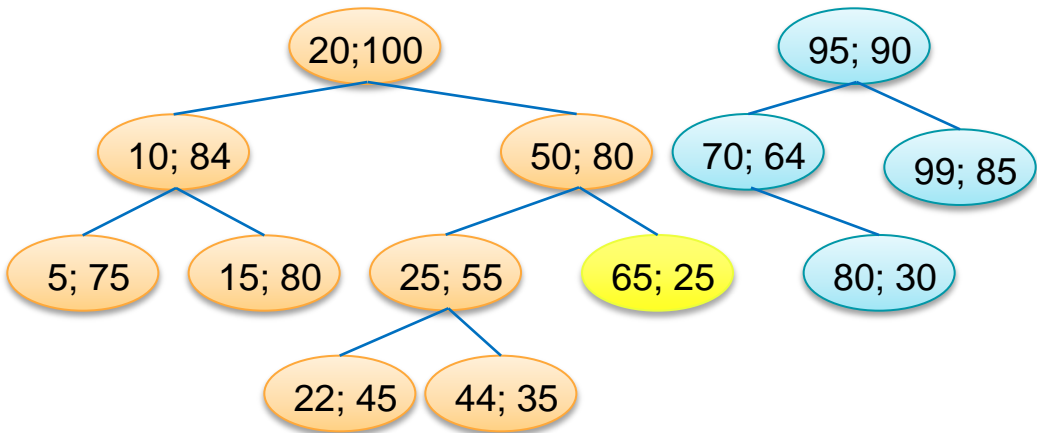
R

T

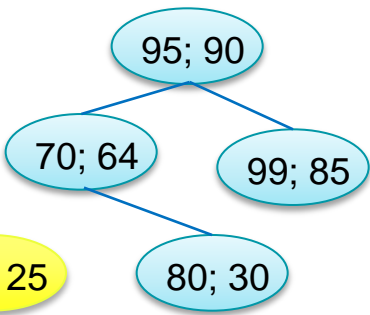


Операція Merge. Приклад 2

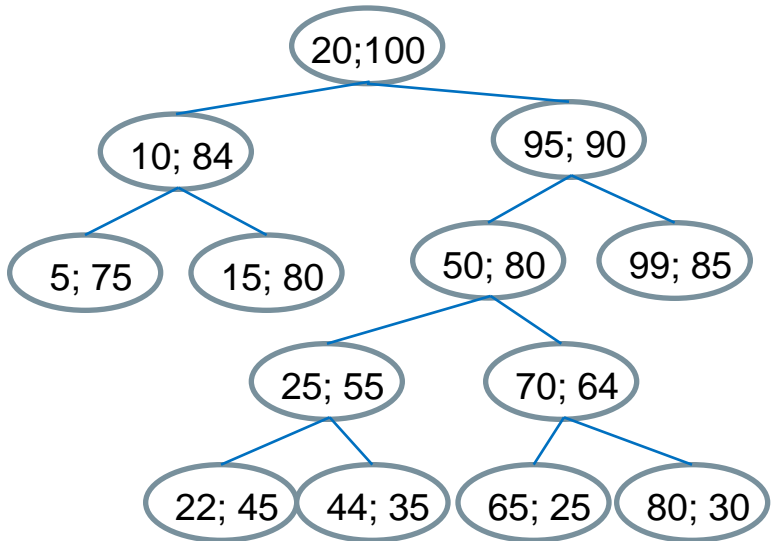
L



R



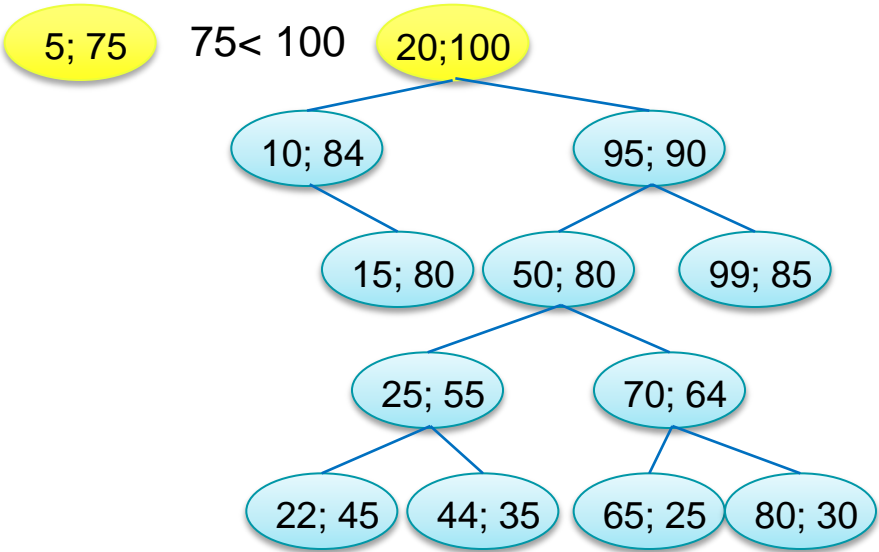
T



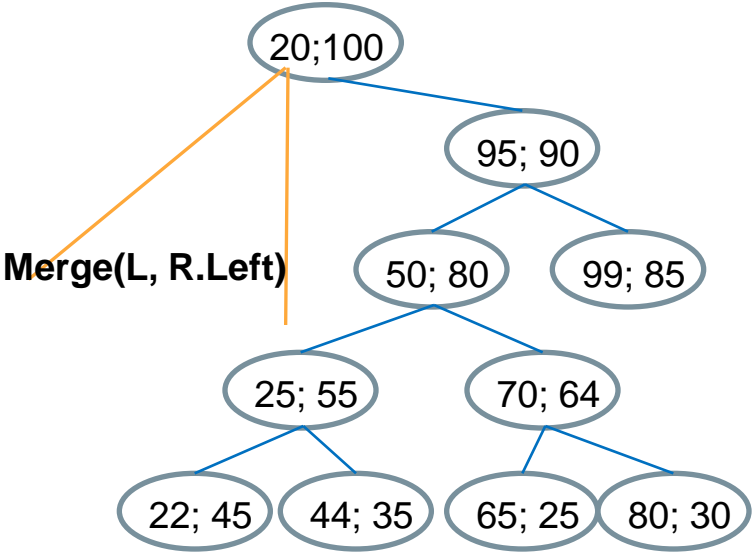
Операція Merge. Приклад 3

L

R



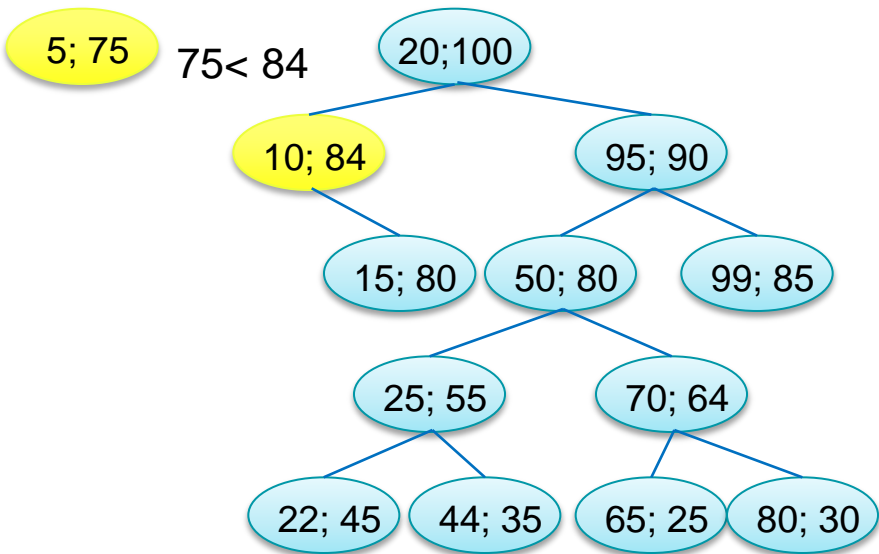
T



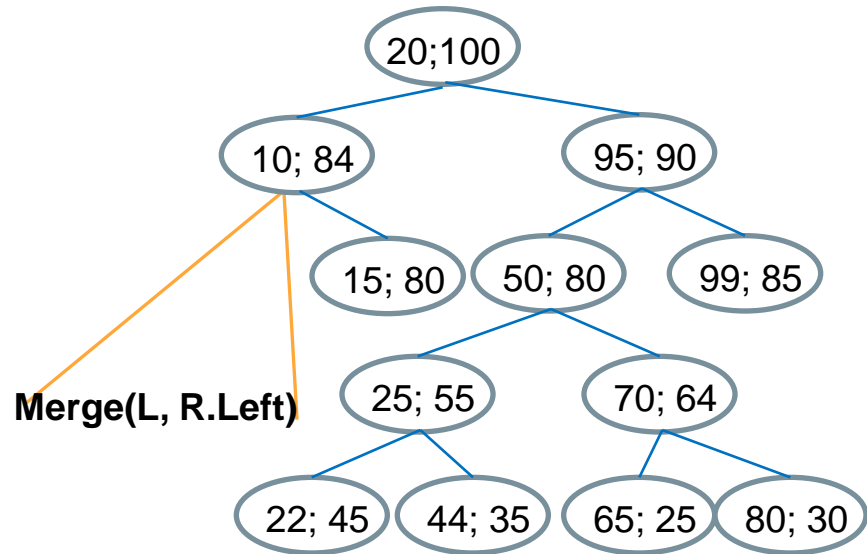
Операція Merge. Приклад 3

L

R



T



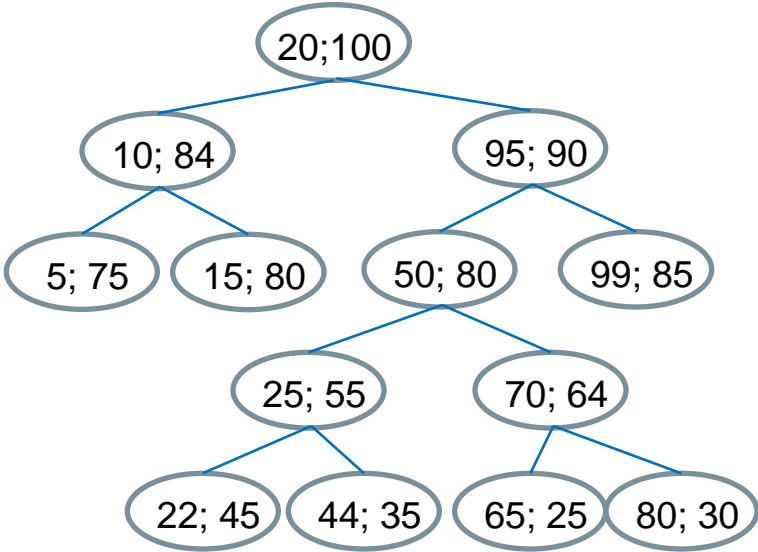
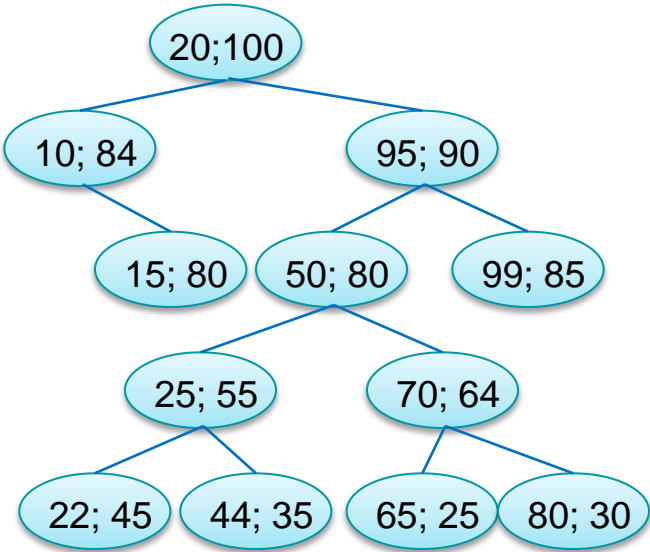
Операція Merge. Приклад 3

L

R

T

5; 75



Додавання елемента до декартового дерева

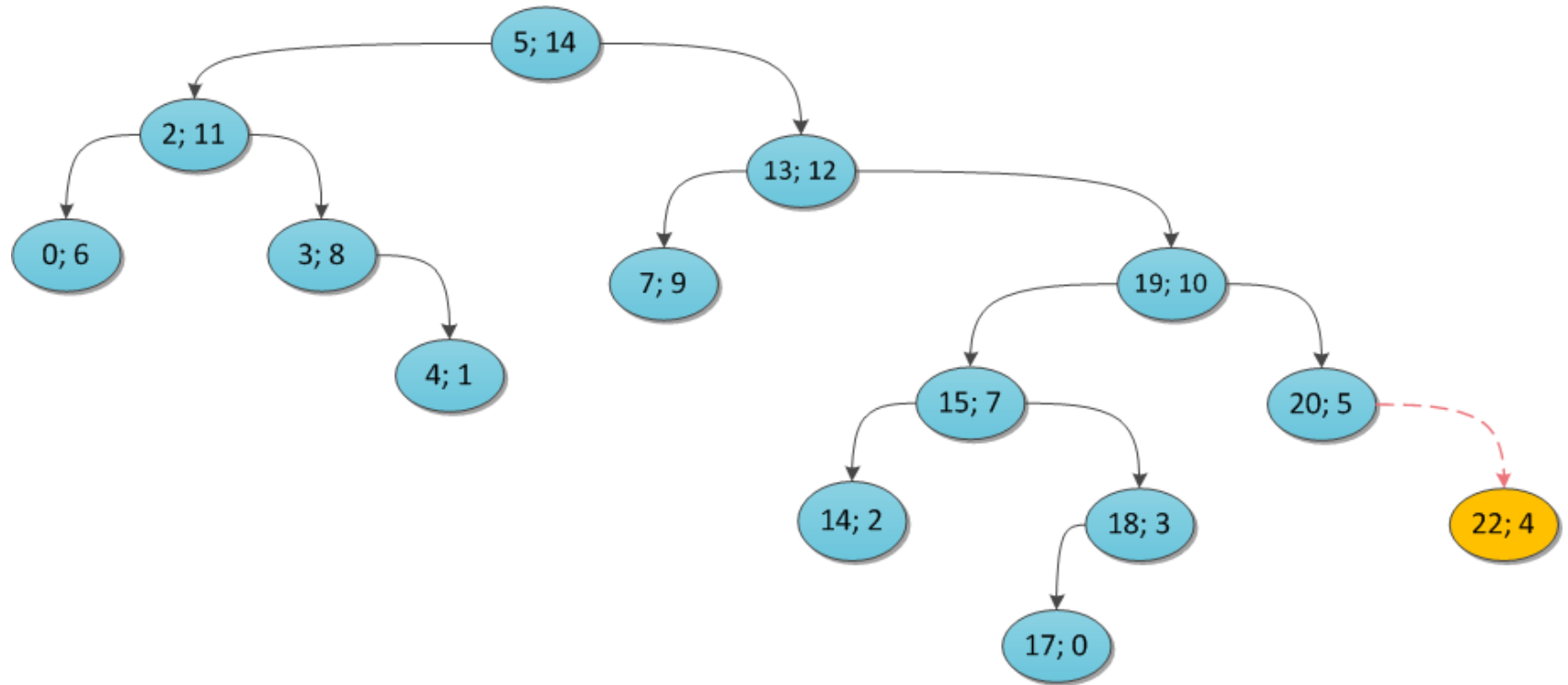
Варіант 1:

- 1) розіб'ємо дерево T за ключем $k.x$, тобто $\text{split}(T, k.x) \rightarrow (L, R)$;
- 2) об'єднаємо перше дерево із новим елементом, тобто $\text{Merge}(L, k) \rightarrow L$;
- 3) об'єднаємо одержане дерево з іншим, тобто $\text{Merge}(L, R) \rightarrow T$.

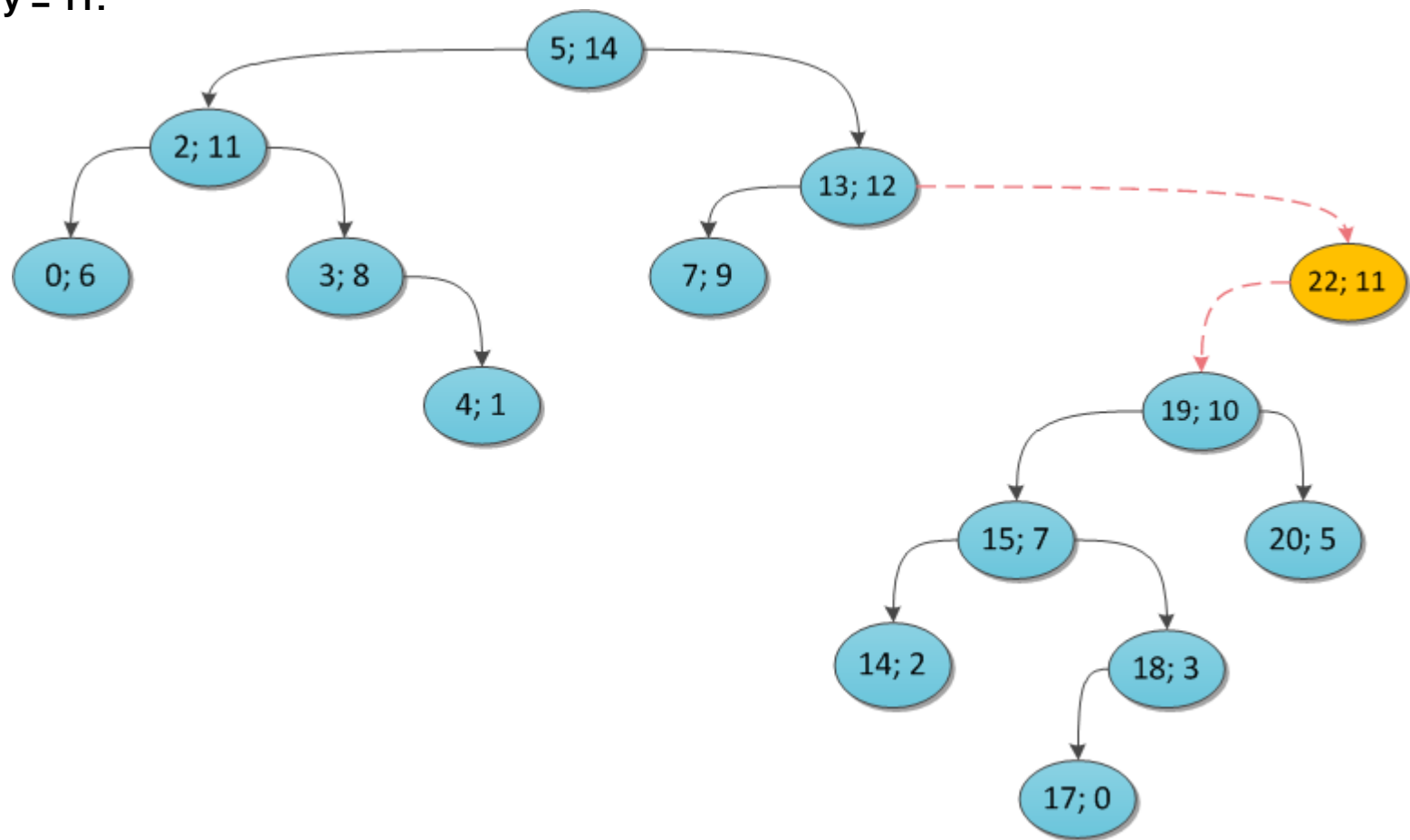
Варіант 2:

- 1) спустимося по дереву як у звичайному бінарному дереві пошуку за $k.x$, зупинившись на першому елементі T' , у якому значення пріоритету виявилось менше $k.y$;
- 2) викличемо $\text{split}(T', k.x) \rightarrow (L, R)$ від знайденого елемента (від елемента разом із його піддеревом);
- 3) запишемо одержані L і R як лівий і правий нащадки елемента, що додають;
- 4) поставимо одержане дерево на місце елемента, знайденого в 1му пункті.

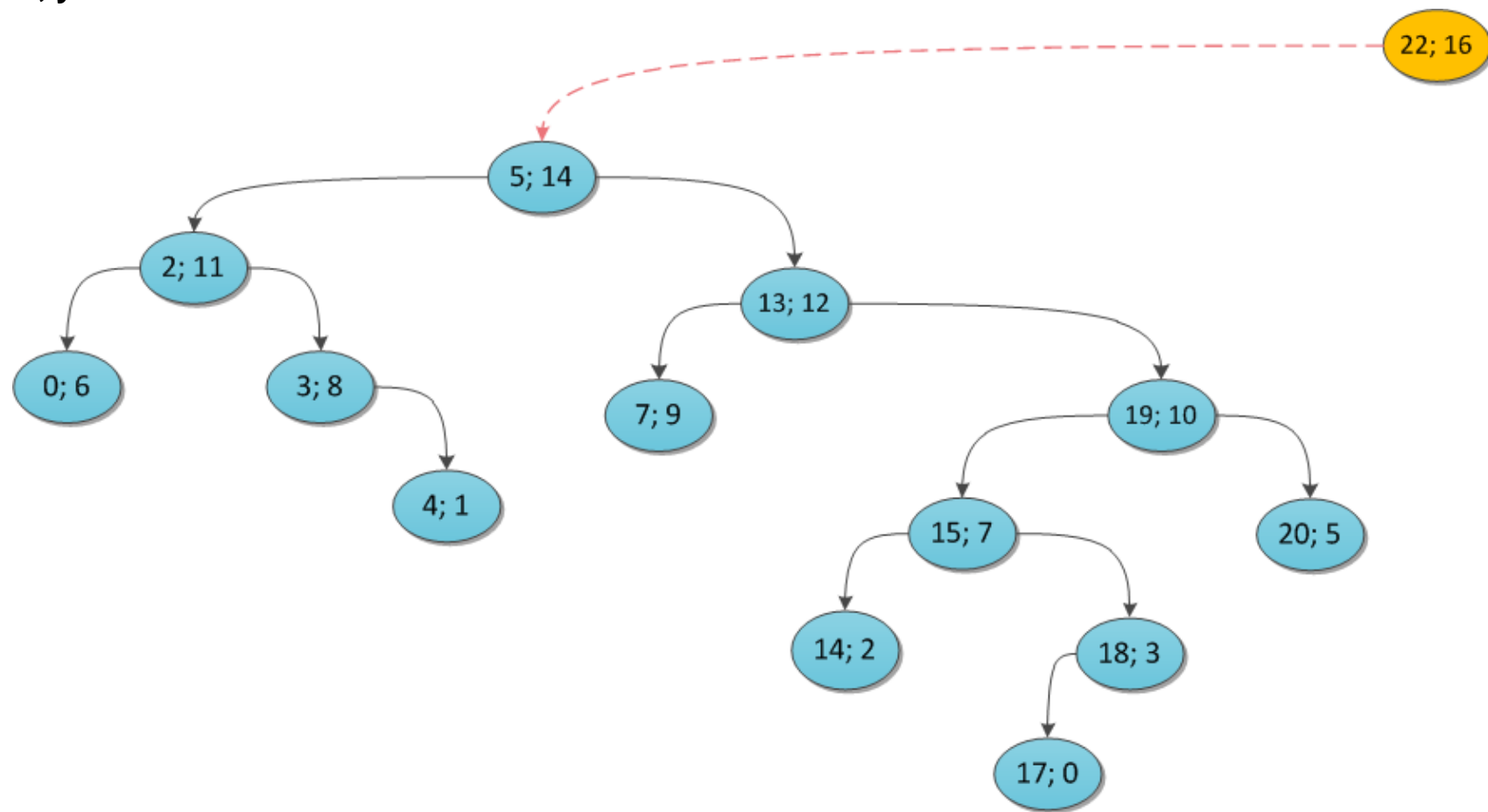
x=22; y = 4:



$x=22$; $y = 11$:



$x=22$; $y = 16$:



Видалення елемента з декартового дерева

Варіант 1:

- 1) спустимося по дереву (як у звичайному бінарному дереві пошуку за ключем $k.x$) і розшукаємо елемент, який необхідно видалити;
- 2) знайшовши елемент, викличемо Merge для його лівого і правого нащадків;
- 3) поставимо результат процедури Merge на місце видаленого елемента.

Варіант 2:

- 1) розіб'ємо дерево T за ключем $k.x$, тобто $\text{split}(T, k.x) \rightarrow (L, R)$;
- 2) видалимо k як найменший за ключем елемент в R ;
- 3) $\text{Merge}(L, R) \rightarrow T$.