

流体の数値計算プログラムの作成 修正レポート

B4 津田修一郎

2021/6/15

具体的な手法については前回、前々回のレポートで述べたため、このレポートでは前回レポートからの修正・変更点を中心に議論する。

1 数値計算の手順, 手法

1.1 流れ関数と渦度を求めるプログラムの実装

流れ関数-渦度法により, cavity 内の流れを解いた. 差分方程式の実装に誤りが合ったため修正した。

また、これまでは流れ関数 ψ 渦度 ω の収束条件を, 「すべての格子点において

$$|\psi_{i,j}^n - \psi_{i,j}^{n-1}| < 0.001 \text{ かつ } |\omega_{i,j}^n - \omega_{i,j}^{n-1}| < 0.001 \quad (1)$$

が成り立つ」としていたが, これを「すべての格子点において

$$|\psi_{i,j}^n - \psi_{i,j}^{n-1}| < 0.0001 \text{ かつ } |\omega_{i,j}^n - \omega_{i,j}^{n-1}| < 0.0001 \quad (2)$$

が成り立つ」に変更した。これにより、流線図において cavity 底面付近の逆流渦が大きくなったことが確認されたため、前回までの収束条件では十分に収束していなかったと考えられる。しかし、収束条件を厳しくした結果、格子点 151×151 に設定した時にはプログラムを実行してから 30 分程度経過しても収束条件を満たさなかった。そのため、今回は (i) レイノルズ数 $Re = 50$, 格子点 51×51 , (ii) レイノルズ数 $Re = 200$, 格子点 101×101 でシミュレーションを行った。

1.2 速度ベクトル図の描画

速度ベクトルは, $x = 0, 0.02, \dots, 0.98, 1$, $y = 0, 0.02, \dots, 0.98, 1$ 上のものを描画した。また, cavity 底面付近の逆流渦の挙動を確認する為に、各格子点における速度ベクトルをその大きさに割り、速度ベクトルの向きのみを示した図を追加した。

1.3 等圧線図の描画

前回までは圧力のポアソン方程式を用いた差分方程式により圧力場を求めていたが、確からしい結果が得られなかったため、[2] で紹介された方法を用いた。無次元化された定常流の Navier-Stokes 方程式は、

$$\begin{aligned}
u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} &= -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \\
u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} &= -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)
\end{aligned} \tag{3}$$

であり, これを変形し,

$$\begin{aligned}
\frac{\partial p}{\partial x} &= \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) - u \frac{\partial u}{\partial x} - v \frac{\partial u}{\partial y} \\
\frac{\partial p}{\partial y} &= \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right) - u \frac{\partial v}{\partial x} - v \frac{\partial v}{\partial y}
\end{aligned} \tag{4}$$

差分方程式は

$$\begin{aligned}
p_{i,j} = p_{i-1,j} + \frac{1}{Re} \left(\frac{u_{i+1,j} + u_{i,j+1} + u_{i-1,j} + u_{i,j-1} - 4u_{i,j}}{h} \right) \\
- u_{i,j} \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2} - v_{i,j} \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j-1}}{2}
\end{aligned} \tag{5}$$

$$\begin{aligned}
p_{i,j} = p_{i,j-1} + \frac{1}{Re} \left(\frac{v_{i+1,j} + v_{i,j+1} + v_{i-1,j} + v_{i,j-1} - 4v_{i,j}}{h} \right) \\
- u_{i,j} \frac{u_{i+1,j} - u_{i-1,j}}{2} - v_{i,j} \frac{u_{i,j+1} - u_{i,j-1}}{2}
\end{aligned} \tag{6}$$

とし, 点 (0,0) のにおける圧力 $p = 0$ とした. 境界条件は

$$\frac{\partial p}{\partial x} = 0 \quad (x = 0, 1) \tag{7}$$

$$\frac{\partial p}{\partial y} = 0 \quad (y = 0, 1) \tag{8}$$

であり, 点 (h,0),(0,h),(h,h) における圧力も $p = 0$ とおける. 計算手順は

1. $x = h$ 上の圧力を式 (6) により求める
2. 1. で求めた圧力値を起点として、式 (5) より壁面以外の残りの点の圧力を求める
3. 境界条件により, 壁面上の圧力値を求める

とした.

2 数値計算の結果

2.1 速度ベクトル図

図 1,2 に今回得られた速度ベクトル図を示す. cavity において反時計回りの比較的大きな渦が存在することが分かる。

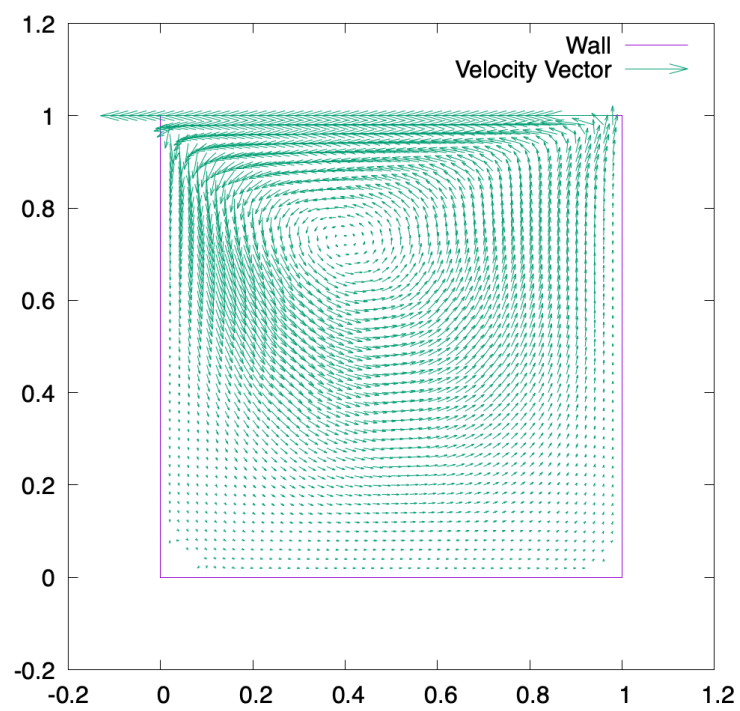


図 1 速度ベクトル図 (i)

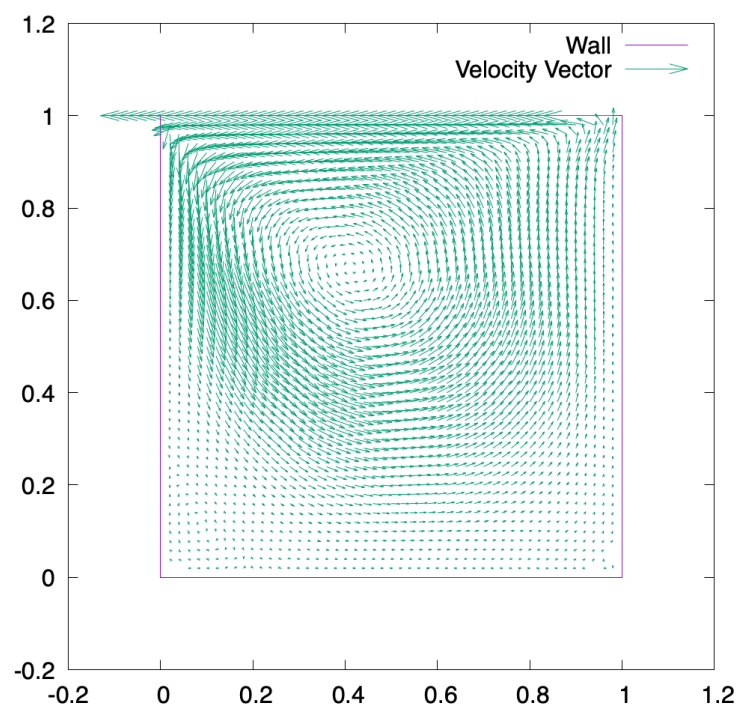


図 2 速度ベクトル図 (ii)

また、速度ベクトルの向きを図 3,4 に示す。点 $(0,0)$, $(1,0)$ 付近で時計回りの小さな渦が存在していることが確認できる。時計回りの渦は点 $(0,0)$ 付近のものの方が点 $(1,0)$ 付近のものより大きく、点 $(0,0)$ 付近の渦は条件 (ii) の方が条件 (i) より大きい。

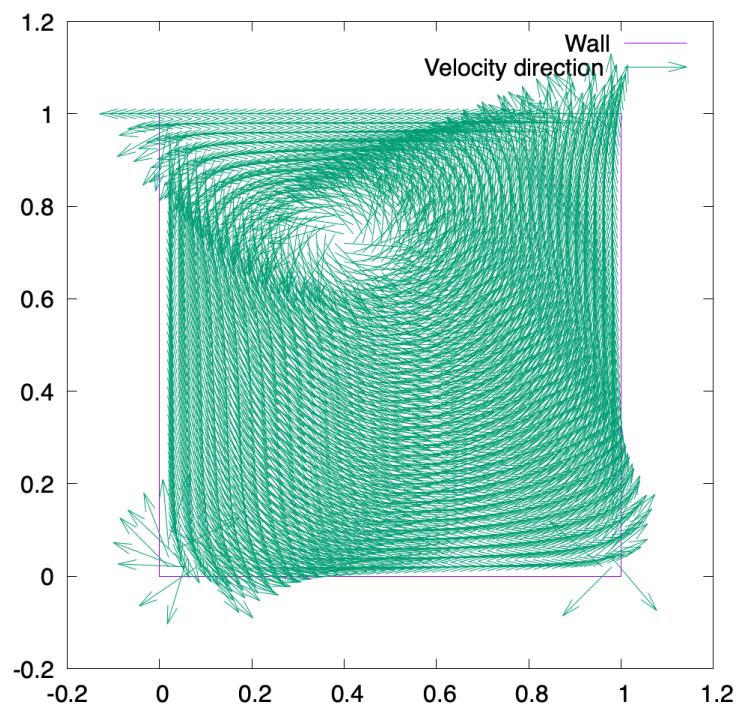


図 3 速度ベクトルの向き (i)

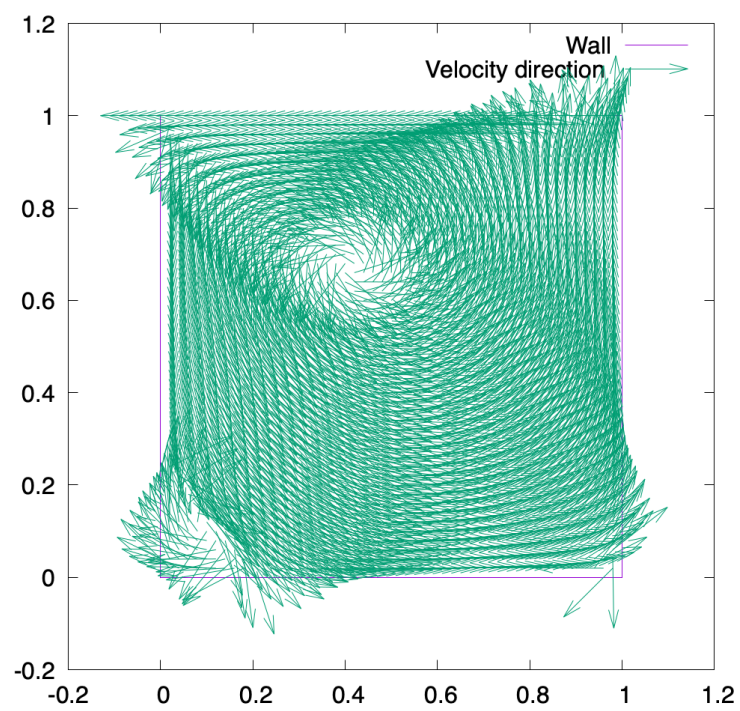


図 4 速度ベクトルの向き (ii)

2.2 流線図

図 5,6 に今回得られた流線図を示す.

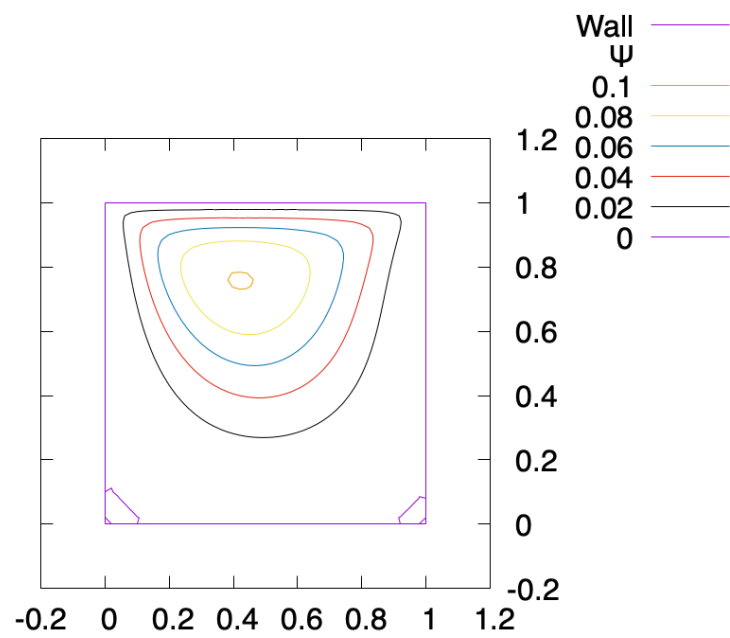


图 5 流線圖 (i)

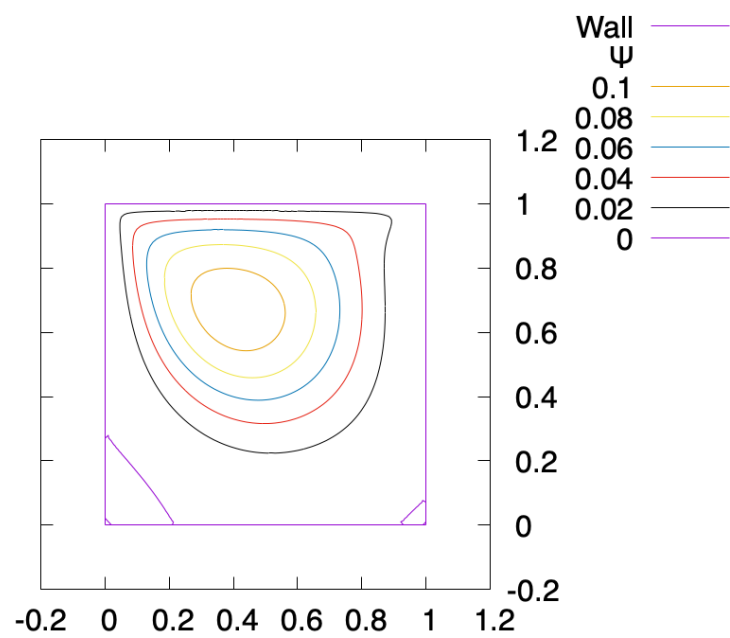


图 6 流線圖 (ii)

2.3 等圧線図

図 7,8 に今回得られた等圧線図を示す. 条件 (i), (ii) とともに点 (1,0) 付近で圧力が高く, 点 (1,1) 付近で圧力が低くなった。さらに、cavity 上部でも圧力が基準圧より低い領域が見られた。

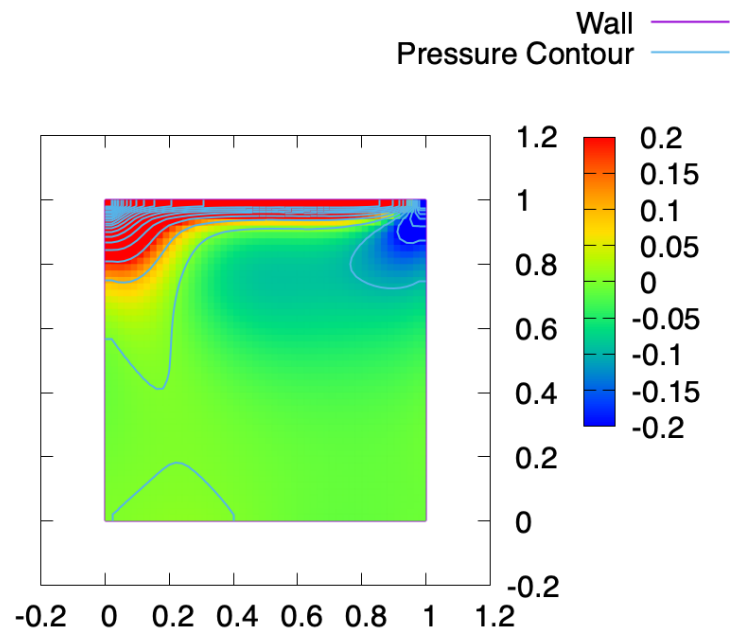


図 7 等圧線図 (i)

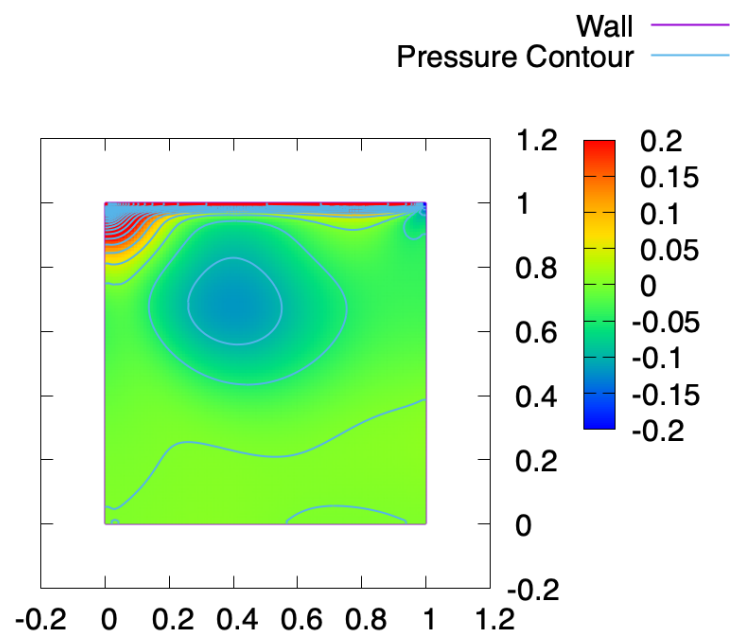


図 8 等圧線図 (ii)

参考文献

- [1] 研究室資料. 流体の数値計算 (川口光年先生 1976 年頃) .pdf
- [2] 越馬 遼 研究レポート (2021/6/17 に提出されたもの)