

Theorem1.07

2022 年 9 月 29 日

概要

$f(x(t), y(t))$, $f(x(t), y(t), z(t))$ の微分

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt} \quad (1)$$

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{dz}{dt} \quad (2)$$

$f(x(u, v), y(u, v))$, $f(x(u, v), y(u, v), z(u, v))$ の u による偏微分

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} \quad (3)$$

$$\frac{\partial f}{\partial u} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial u} \quad (4)$$

1 独立変数としての計算

$x = x(t)$, $y = y(t)$ というのは, $f(x, y)$ が定義される, 全ての (x, y) が成す点の集合の, 部分集合である. したがって, まずは x, y を独立変数と見て, 微分の計算を行った上で, 部分集合としての縛りを入れていく.

$$\Delta f = f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y) \quad (5)$$

一方, 証明すべき式中の, 偏微分は以下のように定義される.

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \equiv \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x} \quad (6)$$

この式の形を作り込むために, 式 (5) を, 以下のように変形する.

$$\Delta f = f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y + \Delta y) + f(x, y + \Delta y) - f(x, y) \quad (7)$$

式 (7) の第一, 二項は, 式 (6) の右辺分子の, y を $y + \Delta y$ としたもので, 第三, 四項は, 式 (6) の y に関する偏微分の分子そのものになっている.

偏微分の式の定義は, 極限の意味を考えると, $\Delta x \rightarrow 0$ において, 右辺の項が, 左辺に収束する, すなわち, ある十分小さな Δx において, 右辺の項は, 左辺の項に対し, Δx と同等かそれ以上早く, 0 に収束する項の差しかない, ということであり, 以下のように読み替えられる.

$$\frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x} = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} + O(\Delta x) \quad (8)$$

ここは、テイラー展開の知識を少し動員した方が、もう少しエレガントな説明になるかもしれない。ちなみに、 O はランダウ記号と呼ばれ、 o と、 O では意味が違う。前者は、 Δx と同等の早さで、後者は、より早く、という意味になる。意外とちゃんとわかって使ってなかった。今回の場合は、ビッグオーである必要がある。

式 (7) を式 (8) を用いて書き換えると

$$\Delta f = \left(\frac{\partial f(x, y + \Delta y)}{\partial x} + O(\Delta x) \right) \Delta x + \left(\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} + O(\Delta y) \right) \Delta y = \frac{\partial f(x, y + \Delta y)}{\partial x} \Delta x + o(\Delta x) + \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \Delta y + o(\Delta y) \quad (9)$$

ただし、 $O(\Delta x)\Delta x$ は、

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{O(\Delta x)\Delta x}{\Delta x} = 0$$

により、定義から、スモールオーになる。

式 (9) の右辺第一項は、 f が、 (x, y) について、 C^∞ 級であるという前提がある (本の最初の章で、この本で扱う関数はすべて何回でも微分可能、と述べている) ので、

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \equiv g(x, y)$$

とすると、 $g(x, y)$ も微分可能で、

$$\frac{\partial f(x, y + \Delta y)}{\partial x} = g(x, y + \Delta y) = g(x, y + \Delta y) - g(x, y) + g(x, y) = \frac{\partial g(x, y)}{\partial y} \Delta y + o(\Delta y) + g(x, y) \quad (10)$$

式 (9) に代入すると、

$$\Delta f = \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \Delta x \Delta y + o(\Delta y) \Delta x + \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \Delta x + o(\Delta x) + \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \Delta y + o(\Delta y) \quad (11)$$

この議論は、3 変数の場合でも同様。

2 パラメータによる拘束

2.1 パラメータ 1 つの場合

Sec.1 の議論は、 $f(x, y)$ が定義されるすべての点集合 (x, y) に対しての議論であったが、ここに、 $x = x(t)$, $y = y(t)$ という媒介変数を入れることは、すなわち、 (x, y) で表される平面領域の中を通る、連続曲線という、部分集合に議論を限定するということであり、したがって、この媒介変数が存在しても、Sec.1 の結論は有効である。ただし、平面領域、その中を通る連続曲線、というのは、あくまで対象関数が連続、かつ微分可能という前提があるからである。

式 (11) を利用すると、

$$\frac{df}{dt} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta f}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \frac{\Delta x \Delta y}{\Delta t} + o(\Delta y) \frac{\Delta x}{\Delta t} + \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \frac{\Delta x}{\Delta t} + \frac{o(\Delta x)}{\Delta t} + \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \frac{\Delta y}{\Delta t} + \frac{o(\Delta y)}{\Delta t} \quad (12)$$

$x(t)$, $y(t)$ とともに微分可能、すなわち、 $\Delta x/\Delta t$, $\Delta y/\Delta t$ とともに有限値に収束するということであり、それを利用すると、 $\Delta t \rightarrow 0$ において、式 (12) の第一項は、

$$\frac{\Delta x \Delta y}{\Delta t} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \frac{\Delta y}{\Delta t} \Delta t = O(\Delta t)$$

により, 無くなる. 第二項については, $\Delta y \rightarrow 0$ なので, 無くなる. 第四, 六項については,

$$\frac{o(\Delta x)}{\Delta t} = \frac{o(\Delta x)}{\Delta x} \frac{\Delta x}{\Delta t}$$

により, スモールオーの定義から, 無くなる. よって, 式 (12) は,

$$\frac{df}{dt} = \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} \frac{dy}{dt} \quad (13)$$

となる.

2.2 2 変数の場合

パラメータが, 複数の場合は, 式 (11) における, $\Delta x, \Delta y$ が, 複数パラメータにより変動する, という考え方になる. 式 (3) の場合, パラメータ u, v ともに動くが, u による偏微分なので, u のみの変動により引き起こされる変化である. 式で書くならば,

$$\Delta x = x(u + \Delta u, v) - x(u, v) \quad (14a)$$

$$\Delta y = y(u + \Delta u, v) - y(u, v) \quad (14b)$$

式 (14a), (14b) は, x, y が微分可能ならば,

$$\Delta x = \frac{\partial x(u, v)}{\partial u} \Delta u + o(\Delta u) \quad (15a)$$

$$\Delta y = \frac{\partial y(u, v)}{\partial u} \Delta u + o(\Delta u) \quad (15b)$$

であり, 計算処理としては, 式 (12) と全く同様であり,

$$\frac{\Delta x \Delta y}{\Delta u} = \frac{\Delta x}{\Delta u} \frac{\Delta y}{\Delta u} \Delta u = \left(\frac{\partial x}{\partial u} + \frac{o(\Delta u)}{\Delta u} \right) \left(\frac{\partial y}{\partial u} + \frac{o(\Delta u)}{\Delta u} \right) \Delta u$$

により, $\Delta u \rightarrow 0$ において無くなり, 第四, 六項の処理は全く同様なので無くなる. 第三, 五項の処理は, 式 (15a), (15b) により,

$$\frac{\Delta x}{\Delta u} \rightarrow \frac{\partial x}{\partial u}$$

であるため, 式 (3) が成立する.

3 図形的な解釈

$z = f(x, y)$ とし, 点 (x, y, z) の集合を考えると, これは, 3 次元空間内での曲面を表す. $\Delta f = f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y)$ は, 曲面上の点 $(x, y, z = f(x, y))$ と, $(x + \Delta x, y + \Delta y, z' = f(x + \Delta x, y + \Delta y))$ の, z 成分の差である.

一方, x に関する偏微分の定義の分子,

$$f(x + \Delta x, y) - f(x, y)$$

は, 点 (x, y, z) を通り, y が一定, すなわち, xz 平面に並行な面で, 曲面を切断したときの, 曲線の, 点 (x, z) における接線に沿った, x 成分が Δx のベクトルの, z 成分である. y に関する偏微分も同様に, yz 平面に平行な

面に見える, 曲線の, 点 (y, z) における接線に沿った, y 成分が Δy のベクトルの, z 成分である. この事実により, 式 (11) が意味するところは,

$$\begin{pmatrix} \Delta x \\ \Delta y \\ f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Delta x \\ 0 \\ f(x + \Delta x, y) - f(x, y) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ \Delta y \\ f(x, y + \Delta y) - f(x, y) \end{pmatrix} + O(\Delta x) + O(\Delta y) \quad (16)$$

右辺第一項, 第二項は, 切断面が, xz 平面か, yz 平面かの違いだけで, どちらも (x, y, z) における接線であること, 及び, それらが直行することから, 2 本の独立したベクトルであり, 平面を構成する. 式の意味はすなわち, 曲面 $z = f(x, y)$ 上での, ある点 (x, y, z) からの, 微小な近傍点 $(x + \Delta x, y + \Delta y, f(x + \Delta x, y + \Delta y))$ は, (x, y, z) における x 方向, y 方向の接線で張られる, 平面上の点 $(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z)$ に対し, $\Delta x, \Delta y \rightarrow 0$ の極限において, 一致する, という意味である. つまり, これは, この平面が, $z = f(x, y)$ の (x, y, z) における接平面となる, ということの意味する. 以上により, 偏微分概念により, 一変数関数の微分の拡張となっていることがわかる.

複数パラメータによる微分でも偏微分で表現できたという事実により, 微分可能な関数による座標変換であれば, 好きな座標系を選んで, 微分を計算することできる, ということになる.