担当教員: 松下 光節

# 第2講 プログラミングでLED を制御する

### 1 本実習の目標

- Processing と Arduino を接続し LED を制御する。
- Arduino の Digital Output を用いて LED を光らせる。
- Arduino の Digital Input を用いてスイッチの ON/OFF を取得する。

### 2 Arduino の準備

本実習ではスイッチやセンサ、LED などを PC から制御するために  $Arduino^1$  というマイコンを用います。

本来、Arduino と Processing を連携させるためには、シリアル通信を用いますが、そのためのプログラムを書くのは少し面倒です。実習では楽をするために、Firmata<sup>2</sup> を用います。

## 3 Processing から Arduino を制御する

今回は Arduino の Digital Output を用いて LED の制御したり、Digital Input を用いてスイッチの ON/OFF を取得したりします。

まず、Processing から Arduino を用いるための準備をしましょう。

# 4 Processing + Firmata をつかってみる: シリアルポートの確認

Processing から Arduino にインストールした Firmata を操作するには、使用しているシリアルポートの環境を知る必要があります。まず、下記のコードを Processing に入力してください。

```
import processing.serial.*;
import cc.arduino.*;
Arduino arduino;

void setup() {
  println(Arduino.list());
}
```

すると、Processing の下部のコンソールに以下のようなメッセージが表示されるはずです。

```
/dev/cu.Bluetooth-Incoming-Port
/dev/cu.Bluetooth-Modem
/dev/cu.usbmodem1421
/dev/tty.Bluetooth-Incoming-Port
/dev/tty.Bluetooth-Modem
/dev/tty.usbmodem1421
```

次に、「/dev/...」から始まる記述に対して、それぞれ順番に 0 から番号を付与します。

<sup>1</sup>http://arduino.cc

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>http://firmata.org

```
[0] /dev/cu.Bluetooth-Incoming-Port
[1] /dev/cu.Bluetooth-Modem
[2] /dev/cu.usbmodem1421
[3] /dev/tty.Bluetooth-Incoming-Port
[4] /dev/tty.Bluetooth-Modem
[5] /dev/tty.usbmodem1421
```

この中から、「/dev/tty.usbserial…」もしくは「/dev/tty.usbmodem…」から始まる記述の番号 (上記の例では5番) をメモしておいてください。

```
import processing.serial.*;
import cc.arduino.*;

Arduino arduino;

void setup() {
    // Arduino の初期化
    // シリアルポートの指定など
    // Arduino.list()[5] は環境によって変える
    arduino = new Arduino(this, Arduino.list()[5], 57600);
}
```

Arduino を使うためにはシリアルポートの指定をしなければなりません。Arduino.list()[5] の部分の数字 (5 の部分) を先ほどメモした番号に変更してください。

これらの命令は今後も Arduino を用いる際に必ず使うので忘れないように。

### 5 Digital Output

では、まず簡単なプログラムで動作を確認してみましょう。LED が点灯するプログラムを作成してみましょう。Arduino 側は、Digital Out の 13 番に LED を接続しておきます。

#### プログラムを書く

LED が点灯するプログラムを書きましょう。

```
import processing.serial.*;
import cc.arduino.*;

Arduino arduino;
int ledPin = 13; // LED を接続したピンの番号

void setup() {
  arduino = new Arduino(this, Arduino.list()[0], 57600);

  // Arduino のピンモードを設定
  // ここでは 13 番ピンを Output 用に設定
  arduino.pinMode(ledPin, Arduino.OUTPUT);
}

void draw() {
  // Arduino の 13 番ピンを HIGH (5V) に
  arduino.digitalWrite(ledPin, Arduino.HIGH);
}
```

これで LED が点灯するはずです。

### LED を点滅させる

Digital Output を使って LED を点滅させてみましょう。

#### 回路を組む

LED を接続したピンに電圧をかけると LED が 点灯する回路を作りましょう。

#### • 使う部品

- Arduino
- 抵抗
- LED

#### • ポイント

- 5V  $\rightarrow$  LED  $\rightarrow$  抵抗  $\rightarrow$  GND の順に
- LED には極性があるので向きに注意

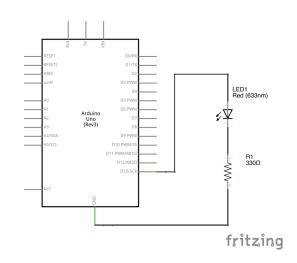


図 1: 回路図

#### プログラムを書く

LED を接続したピンの電圧を制御するプログラムを書きましょう。

```
import processing.serial.*;
import cc.arduino.*;
Arduino arduino;
int ledPin = 13; // LED を接続したピンの番号
void setup() {
 arduino = new Arduino(this, Arduino.list()[0], 57600);
 // Arduino のピンモードを設定
 // ここでは 13 番ピンを Output 用に設定
 arduino.pinMode(ledPin, Arduino.OUTPUT);
}
void draw() {
 // Arduino の 13 番ピンを HIGH (5V) に
 arduino.digitalWrite(ledPin, Arduino.HIGH);
 delay(500); // 500ミリ秒間待つ
 // Arduino の 13 番ピンを LOW (OV) に
 arduino.digitalWrite(ledPin, Arduino.LOW);
 delay(500);
```

これで LED が点滅するはずです。

### 5.1 Processing + Firmata をつかってみる 1: Digital OUT UTF2013 LED を点灯

Processing の画面でマウスを押すと LED が点灯するプログラムを作成してみましょう。Arduino 側は、Digital Out の 13 番に LED を接続しておきます。

```
* Arduino - Processingシリアル通信
* Firmataを使用したサンプル
* Processing側
*/
import processing.serial.*;
import cc.arduino.*;
Arduino arduino;
int ledPin = 13;
color bgColor = color(0);
void setup() {
 size(400, 200);
  arduino = new Arduino(this, Arduino.list()[4], 57600);
  arduino.pinMode(ledPin, Arduino.OUTPUT);
}
void draw() {
 background(bgColor);
void mousePressed() {
  arduino.digitalWrite(ledPin, Arduino.HIGH);
 bgColor = color(255,0,0);
}
void mouseReleased() {
 arduino.digitalWrite(ledPin, Arduino.LOW);
 bgColor = color(0);
}
```

画面をクリックすると、LED が点灯するはずです。

#### Digital Input

#### スイッチの ON/OFF を読み取る

Arduino の Digital Input を用いてスイッチの ON/OFF を取得する。

#### 回路を組む

デジタル回路の場合、入力端子がどこにも接続されていないような状態 (オープン) が起こると、電圧が High または Low に定まらず誤動作の原因になります。そのため、回路を安定させる

ためにプルアップ抵抗/プルダウン抵抗と呼ばれる抵抗を用います。

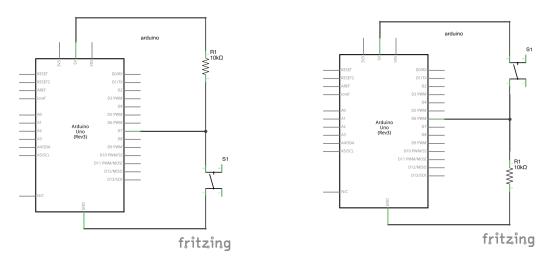


図 2: プルアップ抵抗 (左) とプルダウン抵抗 (右)

#### プログラムを書く

```
import processing.serial.*;
import cc.arduino.*;
Arduino arduino;
int switchPin = 8; // スイッチを接続したピンの番号
void setup() {
 size(400, 300);
 arduino = new Arduino(this, Arduino.list()[0], 57600);
 arduino.pinMode(switchPin, Arduino.INPUT); // ピンモードを Input に
}
void draw() {
 // 8 番ピンの電圧を取得し、それが HIGH ならば
 if (arduino.digitalRead(switchPin) == Arduino.HIGH) {
   background(255, 0, 0); // 背景を赤に
 } else {
   background(0, 0, 0); // そうでなければ (LOW ならば) 背景を黒に
 }
}
```