# オペレーションズ・リサーチ I(3)

田中 俊二

shunji.tanaka@okayama-u.ac.jp

本文書のライセンスは CC-BY-SA にしたがいます

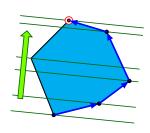


# スケジュール

| No. | 内容                              |
|-----|---------------------------------|
| 1   | オペレーションズ・リサーチと最適化,線形計画問題の基礎 (1) |
| 2   | 線形計画問題の基礎 (2),線形計画問題の標準形        |
| 3   | シンプレックス (単体) 法 1                |
| 4   | シンプレックス (単体) 法 2, 2 段階シンプレックス法  |
|     | 双対問題,双対定理,相補性定理                 |
| 6   | 双対シンプレックス法,ファルカス補題,感度分析         |
| 7   | 内点法                             |

# シンプレックス法の基本方針

- 1. 実行可能領域が多面体 + 目的関数が線形
  - 最適解 (存在するなら) は多面体の端点 ⇒ 端点だけに注目
  - 端点:連立1次方程式の解
- 2. 実行可能領域が凸多面体
  - 目的関数の値が毎回増加するよう、順番に端点を調べる
  - すべての端点を調べるよりはるかに効率的
  - 次の端点への移動:掃き出し法(ガウスの消去法)と同様の操作



## 対象とする線形計画問題・仮定

## 線形計画問題 (等式標準形)

$$\max c^{T}x$$

s.t. 
$$Ax = b$$

 $x \ge 0$ 

x: n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_j$  A:  $m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ij}$ 

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $c_i$ 

# 仮定

最適解を持つ. また,係数行列 A の各行は 1 次独立

# 1 次独立ではない例 (その 1)

$$x_1 + 2x_2 - x_3 + 2x_4 = 1$$
 (制約 1)

$$2x_1 - x_2 + 2x_3 + x_4 = 3$$
 (制約 2)

$$3x_1 + x_2 + x_3x + 3x_4 = 4$$
 (制約 3)

$$x_1 + 2x_2 - x_3 + 2x_4 = 1$$
 (制約 1)

$$2x_1 - x_2 + 2x_3 + x_4 = 3$$
 (制約 2)

$$3x_1 + x_2 + x_3x + 3x_4 = 5$$
 (制約 3)

$$a_1' = (1, 2, -1, 2)$$

$$a_2' = (2, -1, 2, 1)$$

$$a_3' = (3, 1, 1, 3)$$

$$\boldsymbol{a}_3' = \boldsymbol{a}_1' + \boldsymbol{a}_2'$$

(制約3)=(制約1)+(制約2)なので(制約3)は不要

$$a_3' = a_1' + a_2'$$
  
5 \neq 1 + 3

(制約 1), (制約 2), (制約 3) が同時に成り立つことはないので実行不可能

### ここからの説明の流れ

- 1. 実行可能領域の端点の求め方
  - 基底変数・非基底変数
  - 実行可能基底解
- 2. 目的関数の増加方向に端点を辿る方法
  - 相対コスト係数
  - 基底変数・非基底変数の入れ替え
- 3. 各端点における計算の簡略化
  - シンプレックスタブロー (単体表)
  - ピボット操作

# ここからの説明の流れ

- 1. 実行可能領域の端点の求め方
  - 基底変数・非基底変数
  - 実行可能基底解
- 2. 目的関数の増加方向に端点を辿る方法
  - 相対コスト係数
  - 基底変数・非基底変数の入れ替え
- 3. 各端点における計算の簡略化
  - シンプレックスタブロー (単体表)
  - ピボット操作

# 線形計画問題 (等式標準形)

 $\max c^{\mathsf{T}} x$ 

s.t. Ax = b

 $x \ge 0$ 

x:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_i$ 

 $A: m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ij}$ . 各行は 1 次独立

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $c_j$ 

# 端点の求め方

## 線形計画問題 (等式標準形)

 $\max c^{\mathsf{T}} x$ 

s.t. Ax = b

 $x \ge 0$ 

x:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_i$ 

 $A: m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ii}$ . 各行は 1 次独立

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル.第j 成分 $c_j$ 

# 端点の求め方

2次元平面 2つの直線の交点: 1次方程式 ×2

## 線形計画問題 (等式標準形)

 $\max c^{\mathsf{T}} x$ 

s.t. Ax = b

 $x \ge 0$ 

x:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_i$ 

 $A: m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ii}$ . 各行は 1 次独立

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル.第j 成分 $c_j$ 

# 端点の求め方

2次元平面 2つの直線の交点: 1次方程式 ×2

3次元空間 3 つの平面の交点: 1次方程式 ×3

# 線形計画問題 (等式標準形)

 $\max c^{\mathsf{T}} x$ 

s.t. Ax = b

 $x \ge 0$ 

x:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_i$ 

 $A: m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ij}$ . 各行は 1 次独立

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $c_j$ 

# 端点の求め方

2次元平面 2つの直線の交点: 1次方程式 ×2

3次元空間 3つの平面の交点: 1次方程式 x3

n 次元空間 n 個の超平面 (hyperplane) の交点: 1 次方程式  $\times n$ 

## 線形計画問題 (等式標準形)

 $\max c^{\mathsf{T}} x$ 

s.t. Ax = b

 $x \ge 0$ 

x:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_i$ 

 $A: m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ii}$ . 各行は 1 次独立

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル.第 j 成分  $c_j$ 

# 端点の求め方

2次元平面 2つの直線の交点: 1次方程式×2

3 次元空間 3 つの平面の交点: 1 次方程式 ×3

n 次元空間 n 個の超平面 (hyperplane) の交点: 1 次方程式  $\times n$ 

#### 等式標準形の場合

- m 個の 1 次方程式 Ax = b
- n-m 個の 1 次方程式  $x_{i_1}=0, x_{i_2}=0, \ldots, x_{i_{n-m}}=0 \ (1 \leq i_1, i_2, \ldots, i_{n-m} \leq n)$

## 線形計画問題 (等式標準形)

 $\max c^{\mathsf{T}}x$ 

s.t. Ax = b

 $x \ge 0$ 

x:n 次元ベクトル. 第 j 成分  $x_i$ 

 $A: m \times n$  行列. (i, j) 成分  $a_{ii}$ . 各行は 1 次独立

b:m 次元ベクトル. 第 i 成分  $b_i$ 

c:n 次元ベクトル.第 j 成分  $c_j$ 

# 端点の求め方

- 2次元平面 2つの直線の交点: 1次方程式×2
- 3次元空間 3つの平面の交点: 1次方程式×3
- n 次元空間 n 個の超平面 (hyperplane) の交点: 1 次方程式  $\times n$

## 等式標準形の場合

- m 個の 1 次方程式 Ax = b
- n-m 個の 1 次方程式  $x_{i_1}=0$ ,  $x_{i_2}=0$ , ...,  $x_{i_{n-m}}=0$  ( $1 \le i_1, i_2, \ldots, i_{n-m} \le n$ )
- 式を簡単化するため  $i_1 = m+1$ ,  $i_2 = m+2$ , ...,  $i_{n-m} = n$  と仮定 (決定変数の番号を付け替えればよい)
- $\supset$   $\sharp$  0  $x_{m+1} = x_{m+2} = \cdots = x_n = 0$

# 実行可能領域の端点の求め方(続き)

#### 決定変数ベクトルの分割

- 決定変数ベクトル:  $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} \mathbf{x}_{\mathrm{B}} \\ \mathbf{x}_{\mathrm{N}} \end{pmatrix}$   $(\mathbf{x}_{\mathrm{N}}: \mathbf{x}_{m+1} = \mathbf{x}_{m+2} = \cdots = \mathbf{x}_{n} = 0$  とした部分)
- A も x に合わせて  $A = (A_B A_N)$  と分割

$$Ax = b \longrightarrow (A_{B} \quad A_{N}) \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} = b$$

$$x_{m+1} = 0$$

$$x_{n} = 0 \longrightarrow x_{N} = \begin{pmatrix} 0 & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$x_{N} = \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b \\ x_{N} \end{pmatrix}$$

$$x_{N} = \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b \\ x_{N} \end{pmatrix}$$

$$x_{N} = \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b \\ x_{N} \end{pmatrix}$$

$$x_{N} = \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix}$$

$$x_{N} = \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{B} \\ x_{N} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} A_{B} \quad A_{N} \\ x_{N} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} A_{B}$$

 $A_{\rm B}$  が正則になるよう  $x_{\rm B}$ ,  $x_{\rm N}$  を決める必要がある (正則でない  $\Rightarrow$  端点ではない)

#### 基底変数と非基底変数

$$A_{
m B}$$
 が正則  $\iff$   $A_{
m B}$  の列が 1 次独立  $\iff$   $A_{
m B}$  の列が  $\mathbb{R}^m$  の基底

# 基底変数 (basic variable) · 非基底変数 (nonbasic variable)

基底変数  $x_1, x_2, \ldots, x_m$  (ベクトル  $\mathbf{x}_R$ )

非基底変数  $x_{m+1}, x_{m+2}, ..., x_n$  (ベクトル  $x_N$ )

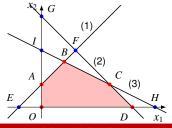
$$\begin{pmatrix} A_{\rm B} & A_{\rm N} \\ O & I \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{\rm B} \\ x_{\rm N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b \\ 0 \end{pmatrix} \iff A_{\rm B}x_{\rm B} = b \\ x_{\rm N} = 0 \iff x = \begin{pmatrix} x_{\rm B} \\ x_{\rm N} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{\rm B}^{-1}b \\ 0 \end{pmatrix}$$

# 基底解 (basic solution) · 実行可能基底解 (basic feasible solution)

基底解 非基底変数  $x_N$  を  $\mathbf{0}$  として得られる解  $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_B \\ x_N \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_B^{-1} \mathbf{b} \\ \mathbf{0} \end{pmatrix}$ 

実行可能基底解 x≥0 を満たす基底解 = 実行可能領域の端点

$$\begin{aligned} \max \quad & x_1 + 3x_2 \\ \text{s.t.} \quad & -x_1 + \ x_2 \le 1 \quad \text{(1)} \\ & x_1 + \ x_2 \le 4 \quad \text{(2)} \\ & x_1 + 2x_2 \le 5 \quad \text{(3)} \\ & x_1, \quad x_2 \ge 0 \end{aligned}$$

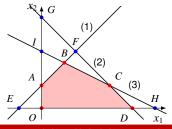


| max  | $x_1 + 3x_2$       |               |     |     |
|------|--------------------|---------------|-----|-----|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1$ |               | = 1 | (1) |
|      | $x_1 + x_2$        | + s2          | = 4 | (2) |
|      | $x_1 + 2x_2$       | + \$3         | = 5 | (3) |
|      | $x_1, x_2, s_1,$   | $s_2$ , $s_3$ | ≥ 0 |     |

| + >10.0    |
|------------|
| 数          |
| <i>S</i> 3 |
| $s_3$      |
| $s_2$      |
|            |
|            |
|            |
|            |
|            |
|            |
|            |
|            |

- スラック変数が 0 より大きくなることを想定
- 対応する制約条件の境界は考慮しないことを意味する

$$\max x_1 + 3x_2$$
s.t.  $-x_1 + x_2 \le 1$  (1)
$$x_1 + x_2 \le 4$$
 (2)
$$x_1 + 2x_2 \le 5$$
 (3)
$$x_1, x_2 \ge 0$$

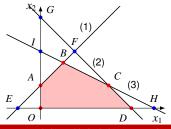


| max  | $x_1 + 3x_2$       |               |     |     |
|------|--------------------|---------------|-----|-----|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1$ |               | = 1 | (1) |
|      | $x_1 + x_2$        | + s2          | = 4 | (2) |
|      | $x_1 + 2x_2$       | + \$3         | = 5 | (3) |
|      | $x_1, x_2, s_1,$   | $s_2$ , $s_3$ | ≥ 0 |     |

| 端点                 | 境界線                           | 基底変数            |
|--------------------|-------------------------------|-----------------|
| , <sub>101</sub> O | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 疆 A                | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$ |
| 実行可能 В В В         | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩C                 | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$ |
| D                  | (2) $\geq x_2 = 0$            |                 |
| λη E               | (1) $\geq x_2 = 0$            |                 |
| ⊨ F                | (1) と (2)                     |                 |
| ⊬ G                | (2) $\geq x_1 = 0$            |                 |
| 実行不可能・エ S ヵ π      | (3) $\geq x_2 = 0$            |                 |
| I mit              | (3) $\geq x_1 = 0$            |                 |
|                    |                               |                 |

- スラック変数が 0 より大きくなることを想定
- 対応する制約条件の境界は考慮しないことを意味する

$$\max x_1 + 3x_2$$
s.t.  $-x_1 + x_2 \le 1$  (1)
$$x_1 + x_2 \le 4$$
 (2)
$$x_1 + 2x_2 \le 5$$
 (3)
$$x_1, x_2 \ge 0$$

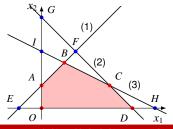


| max  | $x_1 + $  | $3x_{2}$                |                  |                  |              |     |
|------|-----------|-------------------------|------------------|------------------|--------------|-----|
| s.t. | $-x_1 + $ | <i>x</i> <sub>2</sub> + | - s <sub>1</sub> |                  | = 1          | (1) |
|      | $x_1 + $  | $x_2$                   | +                | - s <sub>2</sub> | = 4          | (2) |
|      | $x_1 + $  | $2x_{2}$                |                  | +                | $-s_3 = 5$   | (3) |
|      | $x_1$ ,   | $x_2$ ,                 | $s_1$ ,          | $s_2$ ,          | $s_3 \geq 0$ |     |

| 境界線                           | 基底変数  |
|-------------------------------|---|
| $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$                               |
| (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$                               |
| (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$                               |
| (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$                               |
| (2) $\geq x_2 = 0$            | ?   |
| (1) $\geq x_2 = 0$            |   |
| (1) と (2)                     |   |
| (2) $\geq x_1 = 0$            |   |
| (3) $\geq x_2 = 0$            |   |
| (3) $\geq x_1 = 0$            |   |
|                               | $x_1 = 0 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \$ |

- スラック変数が0より大きくなることを想定
- 対応する制約条件の境界は考慮しないことを意味する

$$\max x_1 + 3x_2$$
s.t.  $-x_1 + x_2 \le 1$  (1)
$$x_1 + x_2 \le 4$$
 (2)
$$x_1 + 2x_2 \le 5$$
 (3)
$$x_1, x_2 \ge 0$$

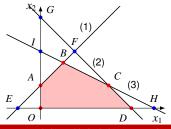


| max  | $x_1 + 3x_2$       |               |     |     |
|------|--------------------|---------------|-----|-----|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1$ |               | = 1 | (1) |
|      | $x_1 + x_2$        | + s2          | = 4 | (2) |
|      | $x_1 + 2x_2$       | + \$3         | = 5 | (3) |
|      | $x_1, x_2, s_1,$   | $s_2$ , $s_3$ | ≥ 0 |     |

| 端点         | 境界線                           | 基底変数            |
|------------|-------------------------------|-----------------|
| ,,,, O     | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 誓 A        | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$ |
| Ë B        | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$ |
| 実行可能 SBBO  | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$ |
| D          | (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$ |
| # E        | (1) $\geq x_2 = 0$            |                 |
| ⊨ F        | (1) と (2)                     |                 |
| ⊬g         | (2) $\geq x_1 = 0$            |                 |
| 実行不可・エ D ヵ | (3) $\geq x_2 = 0$            |                 |
| 1 July 1   | (3) $\geq x_1 = 0$            |                 |

- スラック変数が 0 より大きくなることを想定
- 対応する制約条件の境界は考慮しないことを意味する

$$\begin{aligned} \max \quad & x_1 + 3x_2 \\ \text{s.t.} \quad & -x_1 + \ x_2 \le 1 \quad \text{(1)} \\ & x_1 + \ x_2 \le 4 \quad \text{(2)} \\ & x_1 + 2x_2 \le 5 \quad \text{(3)} \\ & x_1, \quad x_2 \ge 0 \end{aligned}$$

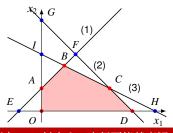


| $\max x_1 + 3x_2$             |             |     |
|-------------------------------|-------------|-----|
| s.t. $-x_1 + x_2 + s_1$       | = 1         | (1) |
| $x_1 + x_2 + s_2$             | = 4         | (2) |
| $x_1 + 2x_2 + s$              | $s_3 = 5$   | (3) |
| $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3$ | $s_3 \ge 0$ |     |

| 端点            | 境界線                       | 基底変数   |
|---------------|---------------------------|--|
| 0             | $x_1 = 0 \ \ \ \ x_2 = 0$ | s <sub>1</sub> , s <sub>2</sub> , s <sub>3</sub> |
| 行可能<br>A<br>B | (1) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_2, s_3$                                  |
| اتا<br>B التا | (1) と (3)                 | $x_1, x_2, s_2$                                  |
| ₩C            | (2) と (3)                 | $x_1, x_2, s_1$                                  |
| D             | (2) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_3$                                  |
| <u> </u>      | (1) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_2, s_3$                                  |
| ⊨ F<br>⊬ G    | (1) と (2)                 | $x_1, x_2, s_3$                                  |
| ⊬ G           | (2) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_3$                                  |
| 美<br>H        | (3) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_2$                                  |
| 2017          | (3) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_2$                                  |

- スラック変数が 0 より大きくなることを想定
- 対応する制約条件の境界は考慮しないことを意味する

max 
$$x_1 + 3x_2$$
  
s.t.  $-x_1 + x_2 \le 1$  (1)  
 $x_1 + x_2 \le 4$  (2)  
 $x_1 + 2x_2 \le 5$  (3)  
 $x_1, x_2 \ge 0$ 



| max . | $x_1 + 3$ | $3x_2$        |            |           |     |
|-------|-----------|---------------|------------|-----------|-----|
| s.t   | $x_1 + $  | $x_2 + s_1$   |            | = 1       | (1) |
|       | $x_1 + $  | $x_2$         | + s2       | = 4       | (2) |
|       | $x_1 + 2$ | $2x_2$        | + \$3      | 3 = 5     | (3) |
|       | $x_1$ ,   | $x_2$ , $s_1$ | $s_2, s_3$ | $0 \le 3$ |     |

| 端点          | 境界線                           | 基底変数            |
|-------------|-------------------------------|-----------------|
| ,,,, O      | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 誓 A         | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$ |
| 行可能<br>A B  | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩ C         | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$ |
| D           | (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$ |
| 回<br>E<br>E | (1) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_2, s_3$ |
| ⊨ F         | (1) と (2)                     | $x_1, x_2, s_3$ |
| ⊬ G         | (2) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_3$ |
| ₩ H         | (3) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_2$ |
| I VIII      | (3) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_2$ |
|             |                               |                 |

## 端点Oに対応する実行可能基底解

$$x_1 = 0$$
 と  $x_2 = 0$  を連立して,  $(x_1, x_2) = (0, 0)$ . (1), (2), (3) に代入して,  $\begin{pmatrix} s_1 \end{pmatrix}$  (1)

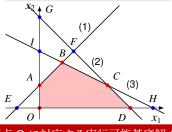
$$(s_1, s_2, s_3) = (1, 4, 5).$$
  $\mathbf{x}_B = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix},$   $\mathbf{x}_N = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

$$\max_{\mathbf{S}.t.} c^{\mathsf{T}} x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}}$$

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



max 
$$x_1 + 3x_2$$
  
s.t.  $-x_1 + x_2 + s_1 = 1$  (1)  
 $x_1 + x_2 + s_2 = 4$  (2)  
 $x_1 + 2x_2 + s_3 = 5$  (3)  
 $x_1, x_2, s_1, s_2, s_3 \ge 0$ 

| 端点           | 境界線                           | 基底変数   |
|--------------|-------------------------------|--|
| O            | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | s <sub>1</sub> , s <sub>2</sub> , s <sub>3</sub> |
| 誓 A          | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$                                  |
| 行可能<br>B A O | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$                                  |
| 账 C          | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$                                  |
| D            | (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$                                  |
| यम E         | (1) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_2, s_3$                                  |
| 后 F          | (1) と (2)                     | $x_1, x_2, s_3$                                  |
| 実行不<br>- H D | (2) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_3$                                  |
| ₩ H          | (3) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_2$                                  |
| 1 July 1     | (3) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_2$                                  |

# 端点 O に対応する実行可能基底解 (行列を用いた計算)

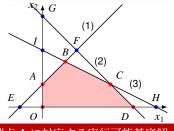
$$A_{\rm B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{\rm N} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm B} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = A_{\rm B}^{-1} \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm N} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\max \quad c^{\mathsf{T}} x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



| max  | $x_1 + 3x_2$                        |     |
|------|-------------------------------------|-----|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1 = 1$              | (1) |
|      | $x_1 + x_2 + s_2 = 4$               | (2) |
|      | $x_1 + 2x_2 + s_3 = 5$              | (3) |
|      | $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3 \ge 0$ | )   |

| 端点                 | 境界線                       | 基底変数            |
|--------------------|---------------------------|-----------------|
| , <sub>111</sub> O | $x_1 = 0 \ \ \ \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 回<br>A<br>B        | (1) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_2, s_3$ |
| <u></u> ₿          | (1) と (3)                 | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩C                 | (2) と (3)                 | $x_1, x_2, s_1$ |
| D                  | (2) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_3$ |
| λπ E               | (1) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_2, s_3$ |
| F                  | (1) と (2)                 | $x_1, x_2, s_3$ |
| ⊬ G                | (2) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_3$ |
| ₩<br>H             | (3) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_2$ |
| Total I            | (3) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_2$ |
|                    |                           |                 |

## 端点 A に対応する実行可能基底解

$$-x_1 + x_2 = 1$$
 と  $x_1 = 0$  を連立して、 $(x_1, x_2) = (0, 1)$ . (1), (2), (3) に代入して、 $(s_1, s_2, s_3) = (0, 3, 3)$ .  $\mathbf{x}_B = \begin{pmatrix} x_2 \\ s_2 \\ s_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{x}_N = \begin{pmatrix} x_1 \\ s_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

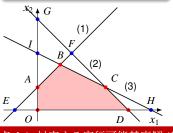
$$\max_{\mathbf{s.t.}} c^{\mathsf{T}} \mathbf{x}$$

$$\mathbf{s.t.} \ A \mathbf{x} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} \ge \mathbf{0}$$

$$\mathbf{c}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}}$$

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



| max  | $x_1 + 3x_2$                        |       |
|------|-------------------------------------|-------|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1 = 1$              | l (1) |
|      | $x_1 + x_2 + s_2 = 4$               | 1 (2) |
|      | $x_1 + 2x_2 + s_3 = 5$              | 5 (3) |
|      | $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3 \ge 0$ | )     |

| 端点                 | 境界線                           | 基底変数            |
|--------------------|-------------------------------|-----------------|
| , <sub>111</sub> O | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 三<br>A<br>B        | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$ |
| 美行<br>B            | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩C                 | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$ |
| D                  | (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$ |
| <u>₩</u> E         | (1) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_2, s_3$ |
| j⊒ F               | (1) と (2)                     | $x_1, x_2, s_3$ |
| ⊬ G                | (2) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_3$ |
| 実行不<br>G H・        | (3) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_2$ |
| fill I             | (3) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_2$ |
|                    |                               |                 |

# 端点 A に対応する実行可能基底解 (行列を用いた計算)

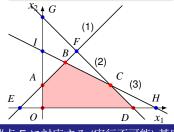
$$A_{\rm B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{\rm N} = \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm B} = \begin{pmatrix} x_2 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = A_{\rm B}^{-1} \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm N} = \begin{pmatrix} x_1 \\ s_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\max \quad c^{\mathsf{T}}x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



| $\max x_1 + 3x_2$             |          |     |
|-------------------------------|----------|-----|
| s.t. $-x_1 + x_2 + s_1$       | = 1      | (1) |
| $x_1 + x_2 + s_2$             | = 4      | (2) |
| $x_1 + 2x_2 + s_3$            | = 5      | (3) |
| $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3$ | $\geq 0$ |     |

| 境界線                           | 基底変数   |
|-------------------------------|--|
| $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | s <sub>1</sub> , s <sub>2</sub> , s <sub>3</sub> |
| (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$                                  |
| (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$                                  |
| (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$                                  |
| (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$                                  |
| (1) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_2, s_3$                                  |
| (1) と (2)                     | $x_1, x_2, s_3$                                  |
| (2) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_3$                                  |
| (3) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_2$                                  |
| (3) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_2$                                  |
|                               | $x_1 = 0 \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \$    |

# 端点 F に対応する (実行不可能) 基底解

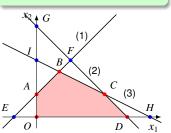
$$-x_1 + x_2 = 1$$
 と  $x_1 + x_2 = 4$  を連立して,  $(x_1, x_2) = (3/2, 5/2)$ . (1), (2), (3) に代入して,  $(s_1, s_2, s_3) = (0, 0, -3/2)$ .  $\mathbf{x}_B = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/2 \\ 5/2 \\ -3/2 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{x}_N = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

$$\max \quad c^{T}x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{T}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



| max  | $x_1 + 3x_2$                        |       |
|------|-------------------------------------|-------|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1 = 1$              | l (1) |
|      | $x_1 + x_2 + s_2 = 4$               | 1 (2) |
|      | $x_1 + 2x_2 + s_3 = 5$              | 5 (3) |
|      | $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3 \ge 0$ | )     |

| 端点                 | 境界線                           | 基底変数            |
|--------------------|-------------------------------|-----------------|
| , <sub>111</sub> O | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 三<br>A<br>B        | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$ |
| 美行<br>B            | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩C                 | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$ |
| D                  | (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$ |
| <u>₩</u> E         | (1) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_2, s_3$ |
| j⊒ F               | (1) と (2)                     | $x_1, x_2, s_3$ |
| ⊬ G                | (2) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_3$ |
| 実行不<br>G H ·       | (3) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_2$ |
| fill I             | (3) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_2$ |
|                    |                               |                 |

# 端点 F に対応する (実行不可能) 基底解 (行列を用いた計算)

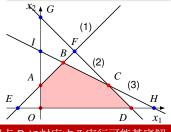
$$A_{\rm B} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}, A_{\rm N} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm B} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = A_{\rm B}^{-1} \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3/2 \\ 5/2 \\ -3/2 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm N} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\max \quad c^{\mathsf{T}} x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



| max  | $x_1 + 3$ | $x_2$     |             |             |     |
|------|-----------|-----------|-------------|-------------|-----|
| s.t. | $-x_1 +$  | $x_2 + s$ | 1           | = 1         | (1) |
|      | $x_1 + $  | $x_2$     | $+ s_2$     | = 4         | (2) |
|      | $x_1 + 2$ | $x_2$     | -           | $+ s_3 = 5$ | (3) |
|      | $x_1$ ,   | $x_2$ , s | $s_1, s_2,$ | $s_3 \ge 0$ |     |

| 端点                 | 境界線                       | 基底変数            |
|--------------------|---------------------------|-----------------|
| , <sub>111</sub> O | $x_1 = 0 \ \ \ \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 疆 A                | (1) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_2, s_3$ |
| 行可能<br>B V (       | (1) と (3)                 | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩C                 | (2) と (3)                 | $x_1, x_2, s_1$ |
| D                  | (2) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_3$ |
| <u>پې</u> Ε        | (1) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_2, s_3$ |
| ⊨F                 | (1) と (2)                 | $x_1, x_2, s_3$ |
| <u>⊬</u> G         | (2) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_3$ |
| ₩ H                | (3) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_2$ |
| I VIII             | (3) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_2$ |
|                    |                           |                 |

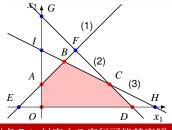
# 端点 B に対応する実行可能基底解

$$\max \quad c^{\mathsf{T}} x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{\mathsf{T}}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



| max  | $x_1 + 3x_2$                        |     |
|------|-------------------------------------|-----|
| s.t. | $-x_1 + x_2 + s_1 = 1$              | (1) |
|      | $x_1 + x_2 + s_2 = 4$               | (2) |
|      | $x_1 + 2x_2 + s_3 = 5$              | (3) |
|      | $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3 \ge 0$ | )   |

| 端点         | 境界線                           | 基底変数            |
|------------|-------------------------------|-----------------|
| ,,,, O     | $x_1 = 0 \ \succeq \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 行可能<br>A B | (1) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_2, s_3$ |
| 造 B        | (1) と (3)                     | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩C         | (2) と (3)                     | $x_1, x_2, s_1$ |
| D          | (2) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_3$ |
| 海 E        | (1) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_2, s_3$ |
| ⊟ F        | (1) と (2)                     | $x_1, x_2, s_3$ |
| ⊬ G        | (2) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_3$ |
| 展行<br>H    | (3) $\geq x_2 = 0$            | $x_1, s_1, s_2$ |
| Till I     | (3) $\geq x_1 = 0$            | $x_2, s_1, s_2$ |
|            |                               |                 |

## 端点 B に対応する実行可能基底解

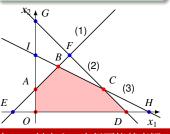
$$-x_1 + x_2 = 1$$
 と  $x_1 + 2x_2 = 5$  を連立して、 $(x_1, x_2) = (1, 2)$ . (1), (2), (3) に代入して、 $(s_1, s_2, s_3) = (0, 1, 0)$ .  $\mathbf{x}_B = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ s_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\mathbf{x}_N = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

$$\max c^{T}x$$
s.t.  $Ax = b$ 

$$x \ge 0$$

$$c^{T} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}^{T}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$



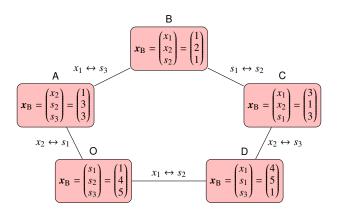
| $\max x_1 + 3x_2$             |          |     |
|-------------------------------|----------|-----|
| s.t. $-x_1 + x_2 + s_1$       | = 1      | (1) |
| $x_1 + x_2 + s_2$             | = 4      | (2) |
| $x_1 + 2x_2 + s_3$            | = 5      | (3) |
| $x_1,  x_2,  s_1,  s_2,  s_3$ | $\geq 0$ |     |

| 端点                 | 境界線                       | 基底変数            |
|--------------------|---------------------------|-----------------|
| , <sub>111</sub> O | $x_1 = 0 \ \ \ \ x_2 = 0$ | $s_1, s_2, s_3$ |
| 后<br>A             | (1) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_2, s_3$ |
| <u></u> ₽          | (1) と (3)                 | $x_1, x_2, s_2$ |
| ₩ C                | (2) と (3)                 | $x_1, x_2, s_1$ |
| D                  | (2) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_3$ |
| λπ E               | (1) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_2, s_3$ |
| ₩ F                | (1) と (2)                 | $x_1, x_2, s_3$ |
| ⊬ G                | (2) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_3$ |
| <u></u>            | (3) $\geq x_2 = 0$        | $x_1, s_1, s_2$ |
| I Aut              | (3) $\geq x_1 = 0$        | $x_2, s_1, s_2$ |
|                    |                           |                 |

# 端点 B に対応する実行可能基底解 (行列を用いた計算)

$$A_{\rm B} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}, A_{\rm N} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm B} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ s_2 \end{pmatrix} = A_{\rm B}^{-1} \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \boldsymbol{x}_{\rm N} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

# 実行可能基底解の関係



- 基底変数・非基底変数を 1 組入れ替えることで実行可能領域の端点間を移動可能
- 目的関数値が増加する方向に移動したい

# 目的関数の増加方向に端点を辿る方法

- 1. 実行可能領域の端点の求め方
  - 基底変数・非基底変数
  - 実行可能基底解
- 2. 目的関数の増加方向に端点を辿る方法
  - 相対コスト係数
  - 基底変数・非基底変数の入れ替え
- 3. 各端点における計算の簡略化
  - シンプレックスタブロー (単体表)
  - ピボット操作

## 目的関数と非基底変数の関係

#### 方針

- 目的関数の増加方向に端点を辿る ⇒ 基底変数と非基底変数の入れ替え
- 基底変数と非基底変数を入れ替えると、両方の変数の値が変わる  $\Rightarrow$  ややこしいので、目的関数を非基底変数  $x_N$  だけで表す

## (a) 基底変数 $x_{\rm B}$ を非基底変数 $x_{\rm N}$ で表す

を非基底変数 
$$x_N$$
 で表す
$$Ax = b \qquad \qquad (制約条件)$$

$$(A_B A_N) \begin{pmatrix} x_B \\ x_N \end{pmatrix} = b \qquad \qquad (基底変数・非基底変数に分割)$$

$$A_B x_B + A_N x_N = b \qquad \qquad (行列の積を書き下す)$$

$$x_B + A_B^{-1} A_N x_N = A_B^{-1} b \qquad \qquad (両辺に左から A_B^{-1} をかける)$$

$$x_B = A_B^{-1} b - A_B^{-1} A_N x_N \qquad (移項)$$

# 目的関数と非基底変数の関係 (続き)

# (b) 目的関数 $f = c^{\mathsf{T}} x$ に代入

$$f = c^{\mathsf{T}} x \qquad (目的関数 \ c^{\mathsf{T}} x \ \& f \ \& \& f \ )$$

$$f = \left(c_{\mathsf{B}}^{\mathsf{T}} \quad c_{\mathsf{N}}^{\mathsf{T}}\right) \begin{pmatrix} x_{\mathsf{B}} \\ x_{\mathsf{N}} \end{pmatrix} \qquad (c \ \& \ c = \begin{pmatrix} c_{\mathsf{B}} \\ c_{\mathsf{N}} \end{pmatrix} \& \& \& h \ )$$

$$f = c_{\mathsf{B}}^{\mathsf{T}} x_{\mathsf{B}} + c_{\mathsf{N}}^{\mathsf{T}} x_{\mathsf{N}} \qquad (行列の積を書き下す)$$

$$f = c_{\mathsf{B}}^{\mathsf{T}} (A_{\mathsf{B}}^{-1} b - A_{\mathsf{B}}^{-1} A_{\mathsf{N}} x_{\mathsf{N}}) + c_{\mathsf{N}}^{\mathsf{T}} x_{\mathsf{N}} \qquad (x_{\mathsf{B}} \ \& h \ \& h \ )$$

$$f = c_{\mathsf{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathsf{B}}^{-1} b + (c_{\mathsf{N}} - (A_{\mathsf{B}}^{-1} A_{\mathsf{N}})^{\mathsf{T}} c_{\mathsf{B}})^{\mathsf{T}} x_{\mathsf{N}} \qquad (整理)$$

$$f = \underbrace{c_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b}}_{\mathrm{E}} + \underbrace{\left[c_{\mathrm{N}} - (A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}})^{\mathsf{T}} c_{\mathrm{B}}\right]^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}}_{\mathrm{E} \mathrm{E} \mathrm{O}}$$
現在の値 変化量
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

- 相対コスト係数 (relative cost coefficient) ベクトル:  $\tilde{c}_N = c_N (A_B^{-1}A_N)^{\mathsf{T}}c_B$
- 相対コスト係数が正の非基底変数 ⇒ 0 から増加させると目的関数値増加

# 目的関数と非基底変数の関係 (続き)

# (b) 目的関数 $f = c^{\mathsf{T}} x$ に代入

$$f = c^{\mathsf{T}} x \qquad (目的関数 \ c^{\mathsf{T}} x \ \& f \ \& h \ \& h \ )$$

$$f = \left(c_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} \ c_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}}\right) \begin{pmatrix} x_{\mathrm{B}} \\ x_{\mathrm{N}} \end{pmatrix} \qquad (c \ \& \ c = \begin{pmatrix} c_{\mathrm{B}} \\ c_{\mathrm{N}} \end{pmatrix} \& \& h \ \& h \ )$$

$$f = c_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} x_{\mathrm{B}} + c_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} x_{\mathrm{N}} \qquad (行列の積を書き下す)$$

$$f = c_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} (A_{\mathrm{B}}^{-1} b - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} x_{\mathrm{N}}) + c_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} x_{\mathrm{N}} \qquad (x_{\mathrm{B}} \ \& h \ \& h \ )$$

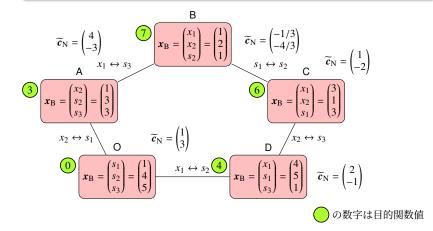
$$f = c_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} b + (c_{\mathrm{N}} - (A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}})^{\mathsf{T}} c_{\mathrm{B}})^{\mathsf{T}} x_{\mathrm{N}} \qquad (整理)$$

$$f = \underbrace{c_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b}}_{\mathrm{E}} + \underbrace{\left[c_{\mathrm{N}} - (A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}})^{\mathsf{T}} c_{\mathrm{B}}\right]^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}}_{\mathrm{E}}$$
現在の値 変化量
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

- 相対コスト係数 (relative cost coefficient) ベクトル:  $\widetilde{c}_N = c_N (A_R^{-1}A_N)^{\mathsf{T}}c_B$
- 相対コスト係数が正の非基底変数 ⇒ 0 から増加させると目的関数値増加⇒ 基底変数との入れ替え

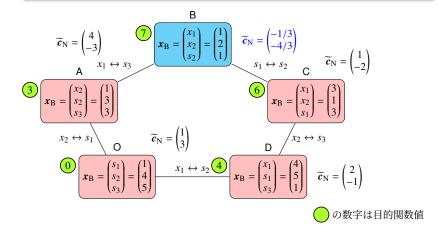
#### 相対コスト係数

- 相対コスト係数が正の非基底変数 ⇒ 基底変数と入れ替えると目的関数増加
- 相対コスト係数が $\tilde{c}_N \leq 0$  を満たす  $\Rightarrow$  最適解



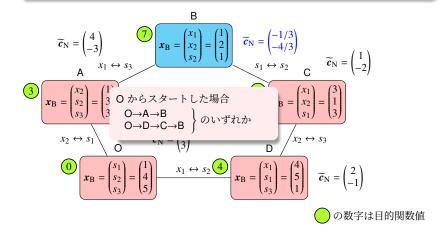
#### 相対コスト係数

- 相対コスト係数が正の非基底変数 ⇒ 基底変数と入れ替えると目的関数増加
- 相対コスト係数が  $\tilde{c}_{N} \leq 0$  を満たす  $\Rightarrow$  最適解



# 相対コスト係数

- 相対コスト係数が正の非基底変数 ⇒ 基底変数と入れ替えると目的関数増加
- 相対コスト係数が  $\tilde{c}_{N} \leq 0$  を満たす  $\Rightarrow$  最適解



$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} \qquad x_{1} \leftrightarrow s_{2} \qquad x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} \qquad x_{2} \leftrightarrow s_{1} \qquad x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f = 0 + (1 \quad 3) \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f = 0 + 1 3 \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} 
\xrightarrow{x_{1} \leftrightarrow s_{2}} 
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} 
\xrightarrow{x_{2} \leftrightarrow s_{1}} 
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f = 0 + (1) 3) \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & x_{2} \leftrightarrow s_{1} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
\hline
f = 0 + \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix} \\
\hline
\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{2} \end{pmatrix} \\
\hline
\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - $s_1$  は 1 ずつ増加,  $s_2$  は 1 づつ減少,  $s_3$  は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$\begin{bmatrix}
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}
\end{bmatrix}
\xrightarrow{x_{1} \leftrightarrow s_{2}}
\begin{bmatrix}
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}
\end{bmatrix}
\xrightarrow{x_{2} \leftrightarrow s_{1}}
\begin{bmatrix}
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f = 0 + (1 \quad 3)\begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}
\xrightarrow{\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}}
\begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f = 0 + (1 \quad 3)\begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & x_{2} \leftrightarrow s_{1} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
f = 0 + \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \end{pmatrix} \\
\begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & x_{2} \leftrightarrow s_{1} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
f = 0 + (1 \quad 3) \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_1$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_1$  は基底変数に
  - 目的関数は1ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ増加, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 1 ずつ減少
  - $x_1 = 4$  まで増やすと  $s_2 = 0$  となる  $\Rightarrow s_2$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_2$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_2$  は基底変数に
  - 目的関数は3ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ減少, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 2 ずつ減少
  - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & x_{2} \leftrightarrow s_{1} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
f = 0 + \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
  - $x_2$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_2$  は基底変数に
    - 目的関数は3ずつ増加
    - s₁ は1ずつ減少, s₂ は1づつ減少, s₃ は2ずつ減少
    - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & x_{2} \leftrightarrow s_{1} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
f = 0 + \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_2$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_2$  は基底変数に
  - 目的関数は3ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ減少, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 2 ずつ減少
  - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
f = 0 + \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
\begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_2$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_2$  は基底変数に
  - 目的関数は3ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は 1 ずつ減少, s<sub>2</sub> は 1 づつ減少, s<sub>3</sub> は 2 ずつ減少
  - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

$$\begin{array}{c}
D & O & A \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} & x_{1} \leftrightarrow s_{2} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} & x_{2} \leftrightarrow s_{1} \\
\hline
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix} \\
f = 0 + \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} \\ x_{2} \\ x_{3} \end{pmatrix}$$

- 非基底変数 x1, x2 の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_2$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_2$  は基底変数に
  - 目的関数は3ずつ増加
  - s₁は1ずつ減少, s₂は1づつ減少, s₃は2ずつ減少
  - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

- 非基底変数 x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub> の相対コスト係数は正 ⇒ どちらも増やせる
- $x_2$  を 0 から少しずつ増やす  $\Rightarrow x_2$  は基底変数に
  - 目的関数は3ずつ増加
  - s<sub>1</sub> は1ずつ減少, s<sub>2</sub> は1づつ減少, s<sub>3</sub> は2ずつ減少
  - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{A}_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

D
$$\begin{bmatrix}
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}
\end{bmatrix}
\xrightarrow{x_{1} \leftrightarrow s_{2}}
\begin{bmatrix}
x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}
\end{bmatrix}
\xrightarrow{x_{2} \leftrightarrow s_{1}}
\begin{bmatrix}
x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$f = 4 + (2 - 1)\begin{pmatrix} x_2 \\ s_2 \end{pmatrix} \qquad f = 0 + (1) (3)\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} \qquad f = 3 + (4 - 3)\begin{pmatrix} x_1 \\ s_1 \\ s_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\ s_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ s_1 \\$$

$$\begin{pmatrix} s_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} (x_1)$$

- 最大係数規則 (largest coefficient rule) 相対コスト係数の大きい  $x_2$ :(A) を選択
- 最大改善規則 (largest improvement rule) 目的関数の増加量がもっとも大きい  $x_1$ :(D) を選択
- 他にもあるが、最大係数規則を使うのが標準的

  - $x_2 = 1$  まで増やすと  $s_1 = 0$  となる  $\Rightarrow s_1$  は非基底変数に

### 各端点における計算の簡略化

- 1. 実行可能領域の端点の求め方
  - 基底変数・非基底変数
  - 実行可能基底解
- 2. 目的関数の増加方向に端点を辿る方法
  - 相対コスト係数
  - 基底変数・非基底変数の入れ替え
- 3. 各端点における計算の簡略化
  - シンプレックスタブロー (単体表)
  - ピボット操作

### 掃き出し法による計算の基本方針

• 入れ替える基底変数・非基底変数を決定するには、各端点で

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1} A_{\mathrm{N}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$

が必要 ⇒ 辞書 (dictonary) という

- 逆行列や行列の積を毎回計算するのは大変
- 連立 1 次方程式に対する掃き出し法と同様の計算で簡単化

### 計算方法 (その 1)

#### 辞書

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
 (b)

$$x_{\rm B} = A_{\rm B}^{-1} b - A_{\rm B}^{-1} A_{\rm N} x_{\rm N} \tag{a}$$

### (a) の計算

- (a) は Ax = b を基底変数について解いた式  $\Rightarrow$  諸々の都合により、左から  $A_{\mathbf{p}}^{-1}$  をかけた形  $A_{\mathbf{p}}^{-1}Ax = A_{\mathbf{p}}^{-1}b$  で考える
- 各端点において、拡大係数行列  $\left(A_{\rm B}^{-1}A \mid A_{\rm B}^{-1}b\right)$  を求める  $\Rightarrow$   $A_{\rm B}^{-1}b$  や  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$  が得られる
- 各端点で  $A_{\rm B}$  が変化  $\Rightarrow$   $\left(A_{\rm B}^{-1}A \mid A_{\rm B}^{-1}b\right)$  に対する $\frac{1}{1}$  (左) 基本変形で計算可能

### 参考: 行(左)基本変形で計算できる理由

端点Xにおける $A_B$ を $A_{BX}$ ,端点Yにおける $A_B$ を $A_{BY}$ とすると,

$$\left(A_{\mathrm{BY}}^{-1}A \mid A_{\mathrm{BY}}^{-1}\boldsymbol{b}\right) = A_{\mathrm{BY}}^{-1}A_{\mathrm{BX}}\left(A_{\mathrm{BX}}^{-1}A \mid A_{\mathrm{BX}}^{-1}\boldsymbol{b}\right)$$

が成り立つ。行列  $A_{\rm BV}^{-1}A_{\rm BX}$  は正則であり,任意の正則行列は基本行列の積で表せるため,この変形は行基本変形で計算可能.

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O \left( \begin{array}{c} \textbf{x}_{\text{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array} \right) \left( A_{\text{B}}^{-1} A \mid A_{\text{B}}^{-1} \textbf{b} \right) = \begin{array}{c} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ \end{array} \right), \ A_{\text{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \end{pmatrix}, \ A_{\text{B}}^{-1} A_{\text{N}} = \begin{pmatrix} r_{1} & x_{2} \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ \end{pmatrix}$$

$$\mathsf{A} \underbrace{ \begin{pmatrix} x_2 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix}} \left( A_\mathrm{B}^{-1} A \, | \, A_\mathrm{B}^{-1} \boldsymbol{b} \right) = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 3 \end{pmatrix}, \, A_\mathrm{B} = \begin{pmatrix} x_2 & s_2 & s_3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \, A_\mathrm{B}^{-1} A_\mathrm{N} = \begin{pmatrix} x_1 & s_1 \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm B}^{-1}b$  も計算済なので、方程式  $x_{\rm B}=A_{\rm B}^{-1}b-A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}x_{\rm N}$  の係数がわかる
- 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $s_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} x_{\rm B} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} A_{\rm B}^{-1}A & A_{\rm B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{matrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ s_1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{matrix}, A_{\rm B} = \begin{pmatrix} s_1 & s_2 & s_3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{matrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} (A_{B}^{-1}A | A_{B}^{-1}b) = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ x_{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm B}^{-1}b$  も計算済なので、方程式  $x_{\rm B}=A_{\rm B}^{-1}b-A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}x_{\rm N}$  の係数がわかる
- 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $s_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O \left( \begin{array}{c} \textbf{x}_{\text{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array} \right) \left( A_{\text{B}}^{-1} A \mid A_{\text{B}}^{-1} \textbf{b} \right) = \begin{array}{c} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ \end{array} \right), \ A_{\text{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \end{pmatrix}, \ A_{\text{B}}^{-1} A_{\text{N}} = \begin{pmatrix} r_{1} & x_{2} \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} (A_{B}^{-1}A | A_{B}^{-1}b) = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ x_{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm B}^{-1}b$  も計算済なので、方程式  $x_{\rm B}=A_{\rm B}^{-1}b-A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}x_{\rm N}$  の係数がわかる
- 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $s_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left[\begin{array}{c} x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array}\right] \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A \mid A_{B}^{-1}b \\ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{3} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{3} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A & A_{B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ x_{2} & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} & x_{2} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} & s_{1}$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので,基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm B}^{-1}b$  も計算済なので、方程式  $x_{\rm B}=A_{\rm B}^{-1}b-A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}x_{\rm N}$  の係数がわかる
- 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $s_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} \mathbf{x}_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} A_{\mathrm{B}}^{-1} A \mid A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} \end{pmatrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{matrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{matrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ 1 \\ 0 \end{matrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ 1 \end{matrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ 1 \\ 0 \end{matrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ 1 \end{matrix} = \begin{matrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} (A_{B}^{-1}A | A_{B}^{-1}b) = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 \\ 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- ullet 非基底変数の列をまとめると  $A_{
  m B}^{-1}A_{
  m N}$   $\Rightarrow A_{
  m B}^{-1}b$  も計算済なので,方程式  $x_{
  m B}=A_{
  m B}^{-1}b-A_{
  m B}^{-1}A_{
  m N}x_{
  m N}$  の係数がわかる
- 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1\\0\\0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $s_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left[\begin{array}{c} x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array}\right] \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A \mid A_{B}^{-1}b \\ \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{3} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{B} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{3} & s_{2} & s_{3} & s_{2} & s_{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A & A_{B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{2} \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ x_{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} & s_{3} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} & s_{1} & s_{2} & s_{3} & s_{3} & s_{3} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm R}^{-1}{m b}$  も計算済なので、方程式  ${m x}_{\rm B}=A_{\rm R}^{-1}{m b}-A_{\rm R}^{-1}A_{\rm N}{m x}_{\rm N}$  の係数がわかる
- ullet 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $s_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left[\begin{array}{c} x_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array}\right] \left(A_{\mathrm{B}}^{-1}A \mid A_{\mathrm{B}}^{-1}b\right) = \begin{array}{cccc} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ s_{2} & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ s_{3} & 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ \end{array}\right], \ A_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} & s_{2} & s_{3} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ \end{array}\right], \ A_{\mathrm{B}}^{-1}A_{\mathrm{N}} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{3} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ \end{array}\right), \ A_{\mathrm{B}}^{-1}A_{\mathrm{N}} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{3} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ \end{array}\right]$$

$$A \begin{bmatrix} x_2 \\ s_2 \\ s_3 \end{bmatrix} (A_B^{-1}A | A_B^{-1}b) = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ s_2 \\ s_3 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ 2 \\ 0 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ s_2 \\ 0 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ s_2 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ s_2 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_2 \\ s_3 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ s_3 \\ s_3 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ s_3 \\ s_3 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ s_3 \\ s_3 \\ s_3 \\ s_3 \\ s_3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_3 \\ s_3 \\ s_3$$

- ullet  $A_{
  m R}^{-1}$  をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm B}^{-1}{m b}$  も計算済なので、方程式  ${m x}_{\rm B}=A_{\rm B}^{-1}{m b}-A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}{m x}_{\rm N}$  の係数がわかる
- ullet 基底の入れ替えで基底変数の  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $x_2$  に移動

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} x_{\rm B} = \begin{pmatrix} s_1 \\ s_2 \\ s_3 \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} A_{\rm B}^{-1}A & A_{\rm B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{matrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ s_1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{matrix}\right), \ A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_1 & x_2 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{matrix}\right), \ A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 & x_1 & x_2 & x_3 & x_1 & x_2 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A & A_{B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

- A<sub>B</sub><sup>-1</sup> をかけているので、基底変数の列をまとめると単位行列
- 非基底変数の列をまとめると  $A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}$   $\Rightarrow A_{\rm B}^{-1}b$  も計算済なので、方程式  $x_{\rm B}=A_{\rm B}^{-1}b-A_{\rm B}^{-1}A_{\rm N}x_{\rm N}$  の係数がわかる
- **基底の入れ替えで基底変数の**  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$  が  $s_1$  から  $x_2$  に移動
  - $\Rightarrow$  1 行目の要素 (ピボット (pivot) 要素という) を使って  $x_2$  の列を掃き出す

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A & A_{B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ x_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

- 1. 1 行目を定数倍して 1 にする ⇒ 今回は不要
- 2. 2 行目から 1 行目を引く
- 3. 3 行目から 1 行目の 2 倍を引く

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left[\begin{array}{c} x_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array}\right] \left(A_{B}^{-1}A \mid A_{B}^{-1}b\right) = \begin{array}{c} x_{1} \\ s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ \end{array} \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 1 \\ 2 \\ \end{array} \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ \end{array} \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ \end{array} \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ \end{array} \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \\ \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \\ \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A & A_{B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ x_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

- 1. 1 行目を定数倍して 1 にする ⇒ 今回は不要
- 2. 2 行目から 1 行目を引く
- 3. 3 行目から 1 行目の 2 倍を引く

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} \boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} A_{\mathrm{B}}^{-1}A \mid A_{\mathrm{B}}^{-1}\boldsymbol{b} \end{pmatrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{matrix} x_{1} \\ -1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{matrix} \begin{matrix} x_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{matrix} \begin{matrix} x_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \end{matrix} , A_{\mathrm{B}}^{-1}A_{\mathrm{N}} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A_{B}^{-1}A & A_{B}^{-1}b \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \\ x_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

- 1. 1 行目を定数倍して 1 にする ⇒ 今回は不要
- 2. 2 行目から 1 行目を引く
- 3. 3 行目から 1 行目の 2 倍を引く

$$A = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} \boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} A_{\mathrm{B}}^{-1}A \mid A_{\mathrm{B}}^{-1}\boldsymbol{b} \end{pmatrix} = \begin{matrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix} = \begin{matrix} x_{1} \\ -1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{matrix} \begin{matrix} x_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{matrix} \begin{matrix} x_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 5 \end{matrix} , A_{\mathrm{B}}^{-1}A_{\mathrm{N}} = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} \\ -1 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A \begin{bmatrix} x_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} (A_{B}^{-1}A | A_{B}^{-1}b) = \begin{pmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ x_{2} & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}, A_{B} = \begin{pmatrix} x_{2} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{B}^{-1}A_{N} = \begin{pmatrix} x_{1} & s_{1} \\ -1 & 1 \\ 2 & -1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

- 1. 1 行目を定数倍して 1 にする ⇒ 今回は不要
- 2. 2 行目から 1 行目を引く
- 3. 3 行目から 1 行目の 2 倍を引く

## 計算方法 (その3)

### 辞書

$$f = \boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \boldsymbol{b} + \widetilde{\boldsymbol{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{x}_{\mathrm{N}}$$
 (b)

$$\boldsymbol{x}_{\mathrm{B}} = A_{\mathrm{B}}^{-1}\boldsymbol{b} - A_{\mathrm{B}}^{-1}A_{\mathrm{N}}\boldsymbol{x}_{\mathrm{N}} \tag{a}$$

# (b) の変形

$$\widetilde{c}_{N}^{\mathsf{T}} x_{N} = f - c_{B}^{\mathsf{T}} A_{B}^{-1} \boldsymbol{b}$$

$$\boldsymbol{0}^{\mathsf{T}} x_{B} + \widetilde{c}_{N}^{\mathsf{T}} x_{N} = f - c_{B}^{\mathsf{T}} A_{B}^{-1} \boldsymbol{b}$$

$$\widetilde{c}^{\mathsf{T}} x = f - c_{B}^{\mathsf{T}} A_{B}^{-1} \boldsymbol{b}$$
(b')

ただし

$$\widetilde{c}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} \mathbf{0}^{\mathsf{T}} & \widetilde{c}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} \end{pmatrix}$$

### (b') の計算方法

- $\overline{c}$  における基底変数  $x_B$  の係数は  $0 \Rightarrow$  基底変数・非基底変数の入れ替えで 新たに基底となった変数を (b') から消去すればよい
- Ax = b と連立. より正確には  $A_{\rm p}^{-1}Ax = A_{\rm p}^{-1}b$  と連立

$$\Rightarrow$$
 拡大係数行列  $\left( egin{array}{cc} \widetilde{m{c}}^{\intercal} & f - m{c}_{
m B}^{\intercal} A_{
m B}^{-1} m{b} \\ A_{
m B}^{-1} m{b} \end{array} 
ight)$  に対する掃き出し

## 計算方法 (その4)

$$\mathbf{c}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} \mathbf{x}_{\mathbf{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & f - \mathbf{c}_{\mathbf{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathbf{B}}^{-1} \mathbf{b} \\ A_{\mathbf{B}}^{-1} A & A_{\mathbf{B}}^{-1} \mathbf{b} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & 1 & 3 & 0 & 0 & 0 & f - 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 0 & f - 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{pmatrix}, \ \widetilde{\mathbf{c}}_{\mathbf{N}}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix}, \ \mathbf{c}_{\mathbf{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathbf{B}}^{-1} \mathbf{b} = 0$$

$$\mathsf{A} \underbrace{\left(\begin{matrix} \mathbf{x}_1 \\ \mathbf{x}_2 \\ \mathbf{s}_3 \end{matrix}\right)}_{\mathbf{x}_B} \underbrace{\left(\begin{matrix} \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ \mathbf{x}_2 \\ \mathbf{s}_3 \end{matrix}\right)}_{\mathbf{x}_B} \underbrace{\left(\begin{matrix} \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ \mathbf{A}_B^{-1} \mathbf{b} \end{matrix}\right)}_{\mathbf{x}_B^{-1} \mathbf{b}} \underbrace{\left(\begin{matrix} \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ \mathbf{c}^\mathsf{T} \end{matrix}\right)}_{\mathbf{x}_B^{-1} \mathbf{b}} \underbrace{\left(\begin{matrix} \mathbf{c}^\mathsf{T}$$

## 計算方法 (その4)

$$c^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left[\begin{matrix} \mathbf{x}_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}\right] \begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & f - \mathbf{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} \\ A_{\mathrm{B}}^{-1} A & A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & 1 & 2 & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 0 & f - \mathbf{0} \\ s_{1} & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 4 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}, \ \widetilde{\mathbf{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} \mathbf{1} & \mathbf{3} \end{pmatrix}, \ \mathbf{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} = \mathbf{0}$$

$$A \begin{bmatrix} \mathbf{x}_{\mathrm{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{bmatrix} \begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & f - \mathbf{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} \\ A_{\mathrm{B}}^{-1} A & A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ 4 & 0 & -3 & 0 & 0 & f - 3 \\ s_{2} & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & -1 & 1 & 0 & 3 \\ 3 & 0 & -2 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}, \ \widetilde{\mathbf{c}}_{\mathrm{N}}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} \mathbf{4} & -\mathbf{3} \end{pmatrix}, \ \mathbf{c}_{\mathrm{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathrm{B}}^{-1} \mathbf{b} = \mathbf{3}$$

# 計算方法 (その4)

$$c^{\top} = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & s_1 & s_2 & s_3 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \ \boldsymbol{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$O\left(\begin{matrix} \mathbf{x}_{\mathbf{B}} = \begin{pmatrix} s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} \end{pmatrix}\right) \begin{pmatrix} \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & f - \mathbf{c}_{\mathbf{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathbf{B}}^{-1} \mathbf{b} \\ A_{\mathbf{B}}^{-1} A & A_{\mathbf{B}}^{-1} \mathbf{b} \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} x_{1} & x_{2} & s_{1} & s_{2} & s_{3} \\ \widetilde{\mathbf{c}}^{\mathsf{T}} & 1 & 3 & 0 & 0 & 0 & f - 0 \\ s_{1} & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 1 & 5 \end{bmatrix}, \ \widetilde{\mathbf{c}}_{\mathbf{N}}^{\mathsf{T}} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \end{pmatrix}, \ \mathbf{c}_{\mathbf{B}}^{\mathsf{T}} A_{\mathbf{B}}^{-1} \mathbf{b} = 0$$

$$\mathsf{A} \underbrace{ \begin{bmatrix} \mathbf{x}_1 \\ \mathbf{x}_2 \\ \mathbf{x}_3 \end{bmatrix} }_{\left( \begin{matrix} \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ A_\mathrm{B}^{-1} A \end{matrix}, \begin{matrix} f - \mathbf{c}_\mathrm{B}^\mathsf{T} A_\mathrm{B}^{-1} \mathbf{b} \\ A_\mathrm{B}^{-1} \mathbf{b} \end{matrix} \right) = \begin{matrix} \mathbf{c}^\mathsf{T} \\ \mathbf{c}^\mathsf{T$$

### まとめ

### 計算するもの (シンプレックスタブロー・単体表 (simplex tabuleau))

$$\left(egin{array}{ccc} \widetilde{m{c}}^{\scriptscriptstyle{\intercal}} & f - m{c}_{\mathrm{B}}^{\scriptscriptstyle{\intercal}} A_{\mathrm{B}}^{-1} m{b} \\ A_{\mathrm{B}}^{-1} A & A_{\mathrm{B}}^{-1} m{b} \end{array}
ight)$$
 すな省略  $\left(egin{array}{ccc} \widetilde{m{c}}^{\scriptscriptstyle{\intercal}} & - m{c}_{\mathrm{B}}^{\scriptscriptstyle{\intercal}} A_{\mathrm{B}}^{-1} m{b} \\ A_{\mathrm{B}}^{-1} A & A_{\mathrm{B}}^{-1} m{b} \end{array}
ight)$ 

### 計算手順

1. 初期化

実行可能基底解・対応するシンプレックスタブローを求める

2. 入れ替える非基底変数 (ピボット列) の選択

相対コスト係数が正の非基底変数 (で が正の列) を選択 ⇒ ピボット列

- 複数ある場合は相対コスト係数最大の非基底変数
- 存在しなければ、最適解が求まったものとして終了
- 3. 入れ替える基底変数 (ピボット行) の選択

2 の非基底変数を増加させたとき、最初に 0 になる基底変数 (行) を求める

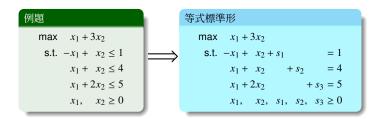
- ⇒ ピボット行
- 4. ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形を施して、 ピボット列を

- ピボット行の要素 (ピボット要素) のみ 1
- それ以外は0

に変形する. 基底変数・非基底変数を入れ替え, 2 に戻る

# 例題に対する計算手順(その1)



# (1) 初期実行可能基底解

基底変数を  $s_1$ ,  $s_2$ ,  $s_3$ , 非基底変数を  $x_1$ ,  $x_2$  と選ぶ

|               |   |                       |    | $x_2$ |   |   |   |   |
|---------------|---|-----------------------|----|-------|---|---|---|---|
| ~T            | $ \frac{-\boldsymbol{c}_{\mathrm{B}}^{T}\boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1}\boldsymbol{b}}{\boldsymbol{A}_{\mathrm{B}}^{-1}\boldsymbol{b}} \Rightarrow s_{1} \\ s_{2} \\ s_{3} $ | 1                     | 3  | 0     | 0 | 0 | 0 |   |
| A-1 A         | $-c_{\rm B}A_{\rm B} b$   | $\Rightarrow s_1$     | -1 | 1     | 1 | 0 | 0 | 1 |
| $A_{\rm B}$ A | $A_{\rm B} \boldsymbol{\nu}$  | $s_2$                 | 1  | 1     | 0 | 1 | 0 | 4 |
|               |   | <b>s</b> <sub>3</sub> | 1  | 2     | 0 | 0 | 1 | 5 |
|               |   |                       | •  |       |   |   |   |   |

シンプレックスタブロー

# (2) 入れ替え候補の非基底変数

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x<sub>1</sub>, x<sub>2</sub>

|             | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|             | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$       | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ $s_3$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$       | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1, x2

⇒ 係数の大きい x2 を選択

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |
|       |       |       |       |       |       |   |

#### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1, x2

⇒ 係数の大きい x2 を選択

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

#### (3) ピボット要素の選択

x2 を増加させたとき、最初に 0 になる基底変数を求める

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 1     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

#### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1, x2

⇒ 係数の大きい x2 を選択

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

#### (3) ピボット要素の選択

x2 を増加させたとき、最初に 0 になる基底変数を求める

⇒ 6 列目/2 列目が 0 以上かつ最小となる行

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |           |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|-----------|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 | 6 列目/2 列目 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 | 1/1 = 1   |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     |       | 0     | 4 | 4/1 = 4   |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 | 5/2 = 2.5 |

#### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1, x2

⇒ 係数の大きい x2 を選択

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

#### (3) ピボット要素の選択

x2 を増加させたとき、最初に 0 になる基底変数を求める

⇒ 6 列目/2 列目が 0 以上かつ最小となる行

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |           |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|-----------|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 | 6 列目/2 列目 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 | 1/1 = 1   |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 | 4/1 = 4   |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 | 5/2 = 2.5 |

#### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1, x2

⇒ 係数の大きい x2 を選択

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_2$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める
- ⇒ 6 列目/2 列目が 0 以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow (s_1, x_2)$  がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |           |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|-----------|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     |       |   | 6 列目/2 列目 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 | 1/1 = 1   |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 | 4/1 = 4   |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 | 5/2 = 2.5 |

(4) ピボット操作 (掃き出し)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_1, x_2)$ の要素を 1、 $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |   |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|---|
|       | 1     | 3     | 0     | 0     | 0     | 0 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1 |
| $s_2$ | 1     | 1     | 0     | 1     | 0     | 4 |
| $s_3$ | 1     | 2     | 0     | 0     | 1     | 5 |

### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_1, x_2)$ の要素を 1、 $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $s_1$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

## (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_1, x_2)$  の要素を 1,  $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_1$  の代わりに  $x_2$  が基底変数に

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

## (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_1, x_2)$  の要素を 1,  $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_1$  の代わりに  $x_2$  が基底変数に

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で,  $(s_1, x_2)$  の要素を 1,  $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_1$  の代わりに  $x_2$  が基底変数に

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$         | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|---------------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3            | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1             | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1            | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | 1<br>-1<br>-2 | 0     | 1     | 3  |

#### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_1, x_2)$  の要素を 1,  $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_1$  の代わりに  $x_2$  が基底変数に

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1 のみ

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
|       | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_1, x_2)$  の要素を 1,  $x_2$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_1$  の代わりに  $x_2$  が基底変数に

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: x1 のみ

⇒ x<sub>1</sub> を選択

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

### (3) ピボット要素の選択

 $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (3) ピボット要素の選択

 $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める

⇒6列目/1列目が0以上かつ最小となる行

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ |   |    |             |
|-------|-------|-------|-------|-------|---|----|-------------|
|       | 4     | 0     |       | 0     | 0 | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0 | 1  | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     |       | -1    |       | 0 | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1 |    | 3/3 = 1     |

#### (3) ピボット要素の選択

 $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める

⇒6列目/1列目が0以上かつ最小となる行

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ |   |   |             |
|-------|-------|-------|-------|-------|---|---|-------------|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     |   |   | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     |   |   | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0 | 3 | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1 |   | 3/3 = 1     |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める
- ⇒6列目/1列目が0以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow$  ( $s_3, x_1$ ) がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ |   |    |             |
|-------|-------|-------|-------|-------|---|----|-------------|
|       | 4     | 0     |       | 0     |   | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0 | 1  | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     |   | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1 |    | 3/3 = 1     |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_1$  を増加させたとき、最初に0 になる基底変数を求める
- ⇒ 6 列目/1 列目が 0 以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow (s_3, x_1)$  がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ |   |   |    |             |
|-------|-------|-------|-------|---|---|----|-------------|
|       | 4     | 0     | -3    | 0 | 0 | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0 | 0 | 1  | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1 | 0 | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0 | 1 | 3  | 3/3 = 1     |

### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_3, x_1)$  の要素を 1、 $x_1$  の列のそれ以外の要素を 0 にする

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める
- ⇒ 6 列目/1 列目が 0 以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow$  ( $s_3, x_1$ ) がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ |   | $s_1$ |   |   |    |             |
|-------|-------|---|-------|---|---|----|-------------|
|       | 4     | 0 | -3    | 0 | 0 | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    |   |       |   |   |    | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0 | -1    | 1 | 0 | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0 | -2    | 0 | 1 | 3  | 3/3 = 1     |

### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_3, x_1)$  の要素を  $1, x_1$  の列のそれ以外の要素を 0 にする

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0     | -3 |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0     | 1  |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0     | 3  |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1     | 3  |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める
- ⇒ 6 列目/1 列目が 0 以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow (s_3, x_1)$  がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ |   |   |    |             |
|-------|-------|-------|-------|---|---|----|-------------|
|       | 4     | 0     | -3    | 0 | 0 | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0 | 0 | 1  | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1 | 0 | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0 | 1 | 3  | 3/3 = 1     |

### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_3, x_1)$  の要素を  $1, x_1$  の列のそれ以外の要素を 0 にする

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 0     | 0     | -1/3  | 0     | -4/3  | -7 |
| $x_2$ | 0     | 1     | 1/3   | 0     | 1/3   | 2  |
| $s_2$ | 0     | 0     | 1/3   | 1     | 0     | 1  |
| $s_3$ | 1     | 0     | -2/3  | 0     | 1/3   | 1  |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_1$  を増加させたとき、最初に0になる基底変数を求める
- ⇒ 6 列目/1 列目が 0 以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow (s_3, x_1)$  がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ |   |   |    |             |
|-------|-------|-------|-------|---|---|----|-------------|
|       | 4     | 0     | -3    | 0 | 0 | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0 | 0 | 1  | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1 | 0 | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0 | 1 | 3  | 3/3 = 1     |

#### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_3, x_1)$  の要素を 1、 $x_1$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_3$  の代わりに  $x_1$  が基底変数に

|                       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-----------------------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|                       | 0     | 0     | -1/3  | 0     | -4/3  | -7 |
| $x_2$                 | 0     | 1     | 1/3   | 0     | 1/3   | 2  |
| $s_2$                 | 0     | 0     | 1/3   | 1     | 0     | 1  |
| <i>S</i> <sub>3</sub> | 1     | 0     | -2/3  | 0     | 1/3   | 1  |

#### (3) ピボット要素の選択

- $x_1$  を増加させたとき、最初に0 になる基底変数を求める
- ⇒ 6 列目/1 列目が 0 以上かつ最小となる行
- $\Rightarrow (s_3, x_1)$  がピボット要素 (増加量 1)

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ |   |    |             |
|-------|-------|-------|-------|-------|---|----|-------------|
|       | 4     | 0     | -3    | 0     | 0 | -3 | 6 列目/1 列目   |
| $x_2$ | -1    | 1     | 1     | 0     | 0 | 1  | 1/(-1) = -1 |
| $s_2$ | 2     | 0     | -1    | 1     | 0 | 3  | 3/2 = 1.5   |
| $s_3$ | 3     | 0     | -2    | 0     | 1 | 3  | 3/3 = 1     |

#### (4) ピボット操作 (掃き出し)

行基本変形で、 $(s_3, x_1)$  の要素を 1、 $x_1$  の列のそれ以外の要素を 0 にする  $\Rightarrow s_3$  の代わりに  $x_1$  が基底変数に

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 0     | 0     | -1/3  | 0     | -4/3  | -7 |
| $x_2$ | 0     | 1     | 1/3   | 0     | 1/3   | 2  |
| $s_2$ | 0     | 0     | 1/3   | 1     | 0     | 1  |
| $x_1$ | 1     | 0     | -2/3  | 0     | 1/3   | 1  |

# (2) 入れ替え候補の非基底変数

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | $s_3$ |    |
|-------|-------|-------|-------|-------|-------|----|
|       | 0     | 0     | -1/3  | 0     | -4/3  | -7 |
| $x_2$ | 0     | 1     | 1/3   | 0     | 1/3   | 2  |
| $s_2$ | 0     | 0     | 1/3   | 1     | 0     | 1  |
| $x_1$ | 1     | 0     | -2/3  | 0     | 1/3   | 1  |

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: なし

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$              | $s_2$ | <i>S</i> <sub>3</sub> |    |
|-------|-------|-------|--------------------|-------|-----------------------|----|
|       | 0     | 0     | -1/3               | 0     | -4/3                  | -7 |
| $x_2$ | 0     | 1     | 1/3                | 0     | 1/3                   | 2  |
| $s_2$ | 0     | 0     | 1/3                | 1     | 0                     | 1  |
| $x_1$ | 1     | 0     | 1/3<br>1/3<br>-2/3 | 0     | 1/3                   | 1  |

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: なし ⇒終了

| $x_1$ | $x_2$ | $s_1$             | $s_2$                          | S3                                   |   |
|-------|-------|-------------------|--------------------------------|--------------------------------------|---|
| 0     | 0     | -1/3              | 0                              | -4/3                                 | -7  |
| 0     | 1     | 1/3               | 0                              | 1/3                                  | 2   |
| 0     | 0     | 1/3               | 1                              | 0                                    | 1   |
| 1     | 0     | -2/3              | 0                              | 1/3                                  | 1   |
|       | 0     | 0 0<br>0 1<br>0 0 | 0 0 -1/3<br>0 1 1/3<br>0 0 1/3 | 0 0 -1/3 0<br>0 1 1/3 0<br>0 0 1/3 1 | 0     0     -1/3     0     -4/3       0     1     1/3     0     1/3       0     0     1/3     1     0 |

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: なし ⇒終了

|       | $x_1$ | $x_2$ | $s_1$ | $s_2$ | <i>S</i> <sub>3</sub> | _             |             |
|-------|-------|-------|-------|-------|-----------------------|---------------|-------------|
|       | 0     | 0     | -1/3  | 0     | -4/3                  | <del>-7</del> | 最適値の (−1) 倍 |
| $x_2$ | 0     | 1     | 1/3   | 0     | 1/3                   | 2             | 1           |
| $s_2$ | 0     | 0     | 1/3   | 1     | 0                     | 1             | 最適解         |
| $x_1$ | 1     | 0     | -2/3  | 0     | 1/3                   | 1             |             |

最適解  $(x_1, x_2) = (2, 1)$ ,最適値 7 スラック変数  $(s_1, s_2, s_3) = (0, 1, 0)$ 

### (2) 入れ替え候補の非基底変数

相対コスト係数が正の非基底変数: なし ⇒終了

|       | $x_1$ | $x_2$ | <i>s</i> <sub>1</sub> | $s_2$ | S <sub>3</sub> | l. | _              |             |
|-------|-------|-------|-----------------------|-------|----------------|----|----------------|-------------|
|       | 0     | 0     | -1/3                  | 0     | -4/3           |    | <del>-</del> 7 | 最適値の (-1) 倍 |
| $x_2$ | 0     | 1     | 1/3                   | 0     | 1/3            | 1  | 2              |             |
| $s_2$ | 0     | 0     | 1/3                   | 1     | 0              | П  | 1              | 最適解         |
| $x_1$ | 1     | 0     | -2/3                  | 0     | 1/3            |    | 1              |             |
| _     |       |       |                       |       |                | _  | _              |             |

最適解  $(x_1, x_2) = (2, 1)$ ,最適値 7 スラック変数  $(s_1, s_2, s_3) = (0, 1, 0)$ 

