## 简介

没太多好说的,用openpose的2d kp,然后做2-3d转换,这里就是简单的线性变换。然后用NAS搜索出一个action recogition的模块做动作识别,每个部分都没有太大的两点。

## 模型

## 就说一下2-3d部分:

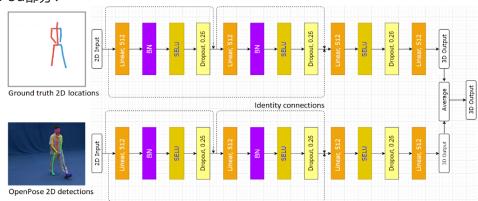


Figure 2: Diagram of the proposed two-stream network for training our 3D pose estimator. 很迷,用gt和pred的2d kp一起跑同样结构的网络然后average,但是测试的时候只用pred的kp,那 average模块测试的时候其实也没什么用