Multiplication matrice creuse - vecteur Séminaire GPU

Eric Lombardi

LIRIS

Janvier 2016

1 / 27

Sommaire

- Introduction
- Matrice creuse au format CSR
- SpMV-CSR, implémentation séquentielle
- SpMV-CSR, implémentation parallèle
- Matrice creuse au format ELL
- SpMV-ELL, implémentation parallèle
- SpMV-CSR, implémentation parallèle version 2
- Méthode hybride ELL-COO
- SpMV-ELL, implémentation cpu et effet du cache
- Conclusion



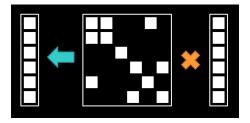
Introduction

- matrice creuse (sparse matrix)
- SpMV : Sparse Matrix Vector multiplication
- commentaire du code fourni (mult_mat_vect.cpp, mult_mat_vect_cuda.cu)
- usage : ./mult_mat_vect mat_10000x15000_0.50

Introduction

Rappel: produit matrice-vecteur classique

```
// Matrice : m[], Vecteur : v[]
// Sortie : y[] = m * v
for(int r = 0; r < rNbr; r++)
{
    for(int c = 0; c < cNbr; c++)
        y[r] += m[r*cNbr + c] * v[r];
}</pre>
```



Nombreuses opérations inutiles (multiplications par zéro)

Matrice creuse au format CSR

- Compressed Sparse Row
- une matrice est stockée sous la forme de 3 tableaux :
 - values: valeurs non nulles
 - col_ind: index de la colonne de chaque valeur non nulle
 - row_ptr: pointeur vers la 1ère valeur de chaque ligne dans values[]
- exemple :

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 12 & 13 \\ 21 & 22 & 23 & 0 \\ 0 & 32 & 0 & 34 \end{pmatrix}$$

$$values = \begin{bmatrix} 12 & 13 & 21 & 22 & 23 & 32 & 34 \end{bmatrix}$$

$$col_ind = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 0 & 1 & 2 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

$$row_ptr = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 5 & 7 \end{bmatrix}$$

SpMV-CSR, implémentation séquentielle

Multiplication matrice creuse - vecteur :

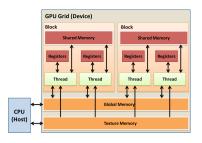
```
// Matrice : values[], col ind[], row ptr[]
// Vecteur : v[]
for(int r = 0; r < rNbr; r++)
    int row_beg = row_ptr[r];
    int row end = row ptr[r+1];
    for(int i = row beg; i < row end; i++)</pre>
        y[r] += values[i] * v[col_ind[i]];
```

- un thread calcule une ligne de la multiplication
- la grille a une seule dimension
- la ligne traitée par le thread est l'indice du thread dans la grille
- tester si l'indice de la ligne est valide (extra-threads)

A vous de coder ...

*** Voir version avec solution ***

8 / 27



- améliorer la solution précédente en stockant le résultat des calculs intermédiaires dans un registre (utiliser une variable automatique dans le kernel)
- mais attention aux abus : "register spilling" (déversement des registres dans la mémoire locale) si trop de registres utilisés

A vous de coder ...



*** Voir version avec solution ***

Performances sur Xeon 2.4 Ghz / GTX 580 pour une matrice de dimensions 10000x15000 :

Méthode	Temps de calcul pur en ms
classique/cpu	294
CSR/cpu	123
CSR/GPU	98
CSR/GPU avec registres	54

Problèmes:

- les accès mémoire ne sont pas coalescents donc l'utilisation de la bande passante n'est pas optimisée
- 'branch divergence' dûe au nombre variable de valeurs non nulles par ligne

$$M = \left(\begin{array}{cccc} 0 & 0 & 12 & 13 \\ 21 & 22 & 23 & 0 \\ 0 & 32 & 0 & 34 \end{array}\right)$$

values = [12 13 21 22 23 32 34]

	thread #0	thread #1	thread #2
iter #1	12	21	32
iter #2	13	22	34
iter #3	X	23	Х

Matrice creuse au format ELL

- reconstituer des lignes de longueurs identiques en réintroduisant des zéros
- stocker la matrice dans l'ordre 'column major' pour que des threads successifs accèdent à des données contigües en mémoire
- exemple :

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 12 & 13 \\ 21 & 22 & 23 & 0 \\ 0 & 32 & 0 & 34 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 12 & 13 & 0 \\ 21 & 22 & 23 \\ 32 & 34 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 12 & 21 & 32 \\ 13 & 22 & 34 \\ 0 & 23 & 0 \end{pmatrix}$$

```
values = [ 12 21 32 13 22 34 0 23 0 ] col_ind = [ 2 0 1 3 1 3 2 ]
```

- le tableau row_ptr devient inutile, la ligne n commence à la valeur values[n]
- la kième valeur de la ligne n est values[n+k*h], où h est le nombre de lignes

- un thread calcule une ligne de la multiplication
- la grille a une seule dimension
- la ligne traitée par le thread est l'indice du thread dans la grille
- tester si l'indice de la ligne est valide (extra-threads)

A vous de coder ...

*** Voir version avec solution ***

Performances sur Xeon 2.4 Ghz / GTX 580 pour une matrice de dimensions 10000x15000 :

Méthode	Temps de calcul pur en ms
classique/cpu	294
CSR/cpu	123
CSR/GPU	98
CSR/GPU avec registres	54
ELL/GPU	8

Avantages:

- accès mémoire coalescents, utilisation optimale de la bande passante
- pas de 'branch divergence'
- dans notre exemple

	thread #0	thread #1	thread $\#2$
iter #1	12	21	32
iter #2	13	22	34
iter #3	0	23	0

Problème:

 une ligne beaucoup plus longue que toutes les autres fait ré-introduire de nombreux zéros



- une solution pour obtenir des accès mémoire coalescents avec CSR: un WARP (et non un thread) calcule une ligne de la multiplication
- le résultat final pour une ligne est obtenu par une opération de réduction à l'intérieur du warp

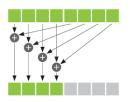


Figure 5.4 One step of a summation reduction

utiliser la shared memory pour faire collaborer les threads

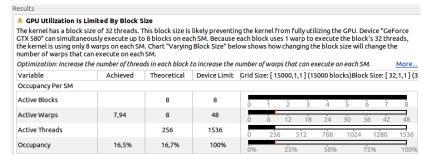
A vous de coder ...



*** Voir version avec solution ***

*** Voir version avec solution ***

- tuning : utiliser NVVP pour dimensionner les blocs de façon à améliorer l'"occupancy"
- "occupancy" faible (16%) dans le cas 1 warp/bloc sur GTX 580



"occupancy" forte (93%) dans le cas 6 warps/bloc sur GTX 580

i Occupancy Is Not Lir The kernel's block size, re	-		y usage allow it	to fully	utilize a	all wa	rps on	the GP	U.			Моге.
Variable	Achieved	Theoretical	Device Limit	Grid Siz	ze: [25	00,1,	1](250	0 block	s)Block	Size:	[192,	1,1](1
Occupancy Per SM												
Active Blocks		8	8	0	i	2	3	4	5	6	7	8
Active Warps	44,88	48	48	0	6	12	18	24	30	36	42	48
Active Threads		1536	1536	0	256		512	768	1024	1:	280	1536
Occupancy	93,5%	100%	100%	0%		25%		50%		75%		1000

Performances sur Xeon 2.4 Ghz / GTX 580 pour une matrice de dimensions 10000x15000 :

Méthode	Temps de calcul pur en ms
classique/cpu	294
CSR/cpu	123
CSR/GPU	98
CSR/GPU avec registres	54
ELL/GPU	8.4
CSR/GPU v2, 1 warp/block	7.4
CSR/GPU v2, 6 warps/block	4.5

Méthode hybride ELL-COO

• exemple:

$$\begin{pmatrix}
0 & 0 & 12 & 13 & 0 \\
21 & 22 & 23 & 0 & 25 \\
0 & 32 & 0 & 34 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{ELL}
\begin{pmatrix}
12 & 13 & 0 & 0 \\
21 & 22 & 23 & 25 \\
32 & 34 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

- méthode hybride :
 - stocker la partie régulière au format ELL
 - stocker les autres valeurs non nulles au format COO (COOrdinates)
 values = [23 25]

- le GPU traite la partie ELL
- puis le CPU traite séquentiellement la partie COO

```
for(int i = 0; i < valuesNbr; i++)
   y[row_ind[i]] += values[i] * v[col_ind[i]];</pre>
```

SpMV-ELL, implémentation cpu et effet du cache

- implémenter SPMV-ELL sur cpu une 1ère fois en faisant la boucle extérieure sur les lignes
- implémenter SPMV-ELL sur cpu une 2nde fois en faisant la boucle extérieure sur les colonnes
- comparer les performances

SpMV-ELL, implémentation cpu et effet du cache

Performances sur Xeon 2.4 Ghz / GTX 580 pour une matrice de dimensions 10000x15000 :

Méthode	Temps de calcul pur en ms
classique/cpu	294
CSR/cpu	123
CSR/GPU	98
CSR/GPU avec registres	54
ELL/GPU	8.4
CSR/GPU v2, 1 warp/block	7.4
CSR/GPU v2, 6 warps/block	4.5
ELL/cpu par ligne	486
ELL/cpu par colonne	134

Conclusion

Résumé des techniques que nous avons appliquées :

- utiliser les registres du GPU pour les calculs intermédiaires (variables automatiques dans le kernel), mais attention au "register spilling"
- rendre les accès à la mémoire globale coalescents
- limiter les "branch divergence" à l'intérieur d'un bloc (plus précisément à l'intérieur d'un warp)
- technique de la reduction à l'intérieur d'un bloc ou d'un warp (nécessite d'utiliser la shared memory)

Références:

- Livre "Programming Massively Parallel Processeurs" par D.B.Kirk et W.W Hwu
- Efficient Sparse Matrix-Vector Multiplication on CUDA, Nathan Bell and Michael Garland, 2008