5. Источники питания

В физической лаборатории чаще всего встречаются источники питания, представляющие собой последовательно включенные выпрямитель и стабилизатор напряжения (рис. 5.1).

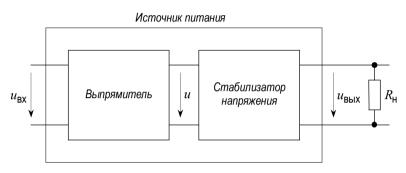


Рис. 5.1

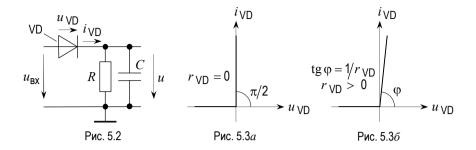
Выпрямитель осуществляет преобразование переменного напряжения $u_{\rm BX}$ в постоянное напряжение U (U — постоянная составляющая напряжения u на выходе выпрямителя). Функция стабилизатора напряжения заключается в том, чтобы сделать напряжение $u_{\rm Bbix}$ на выходе практически не зависящим от сопротивления нагрузки $R_{\rm H}$ или, что то же самое, от тока, потребляемого нагрузкой от источника питания.

5.1. Выпрямители

5.1.1. Однополупериодный выпрямитель

На рис. 5.2 приведена схема простейшего выпрямителя.

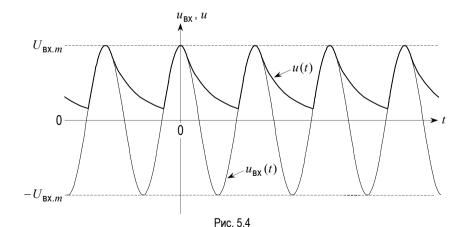
Когда амплитуда входного напряжения $u_{\rm BX} = U_{\rm BX,m} \cos \omega t$ много больше напряжения на открытом полупроводниковом диоде ($U_{\rm BX,m} >> 0.6 \dots 0.7$ В для кремниевого диода), схема в целом ведет себя так, как если бы диод был идеальным и его вольт-амперная характеристика имела вид ломаной линии, сливающейся с осью абсцисс в области отрицательных напряжений (рис. 5.3a,6; $r_{\rm VD}$ — сопротивление диода в прямом направлении).



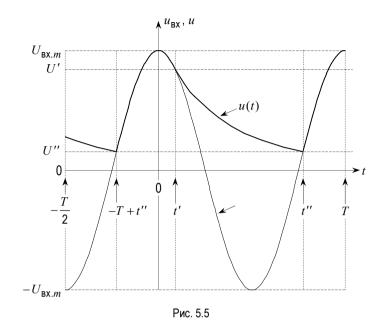
Идеальный диод с равным нулю сопротивлением в прямом направлении

Если вольт-амперная характеристика диода в схеме выпрямителя имеет вид, указанный на рис. 5.3a, то в течение части периода переменного напряжения $u_{\rm BX}(t)$ выходное напряжение выпрямителя u(t), показанное на временной диаграмме жирной линией (рис. 5.4), сливается с входным; на этом отрезке времени диод ведет себя как короткое замыкание. В другой части периода диод заперт, обеспечивая разрыв между входом и выходом, так что конденсатору C не остается ничего, кроме как разряжаться на резистор R по экспоненте.

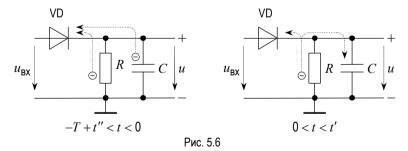
На рис. 5.5 соотношение между входным и выходным напряжениями изображено в более крупном масштабе ($T = 2\pi/\omega$). Найдем момент времени t', когда происходит отрыв выходного напряжения от входного.



95



На рис. 5.6 кружочками со знаком «минус» обозначены носители заряда (электроны), а пунктирными линиями со стрелкой — пути их перемещения. Ток, текущий по резистору R, образуют электроны, перемещающиеся по нему от «минуса» к «плюсу». В пределах интервала (-T+t'',0) происходит увеличение напряжения на конденсаторе в результате оттока электронов с верхней на рисунке пластины конденсатора C. Вместе эти два потока образуют ток диода на данном отрезке времени.



При 0 < t < t' напряжение на выходе, оставаясь совпадающим со входным напряжением, уменьшается; при этом поток электронов, перемещаю-

щихся по резистору R, разделяется на ток, по-прежнему текущий через диод, и на поток электронов, поступающих на верхнюю пластину конденсатора C, без чего напряжение на конденсаторе не могло бы уменьшаться. Следовательно, в каждый момент времени в пределах интервала (0,t') ток, текущий через резистор R, должен быть не меньше тока, необходимого для разряда конденсатора C:

$$\frac{u(t)}{R} \ge C \left| \frac{du(t)}{dt} \right|.$$

Подставляя $u(t) = U_{\mathsf{BX}.m} \cos \omega t$ и выбирая в этом соотношении знак равенства, находим значение t = t', при котором ток через диод становится равным нулю (диод запирается), так как весь ток, текущий по резистору R, необходим для разряда конденсатора C с нужной скоростью:

$$t' = \frac{1}{\omega} \operatorname{arcctg}(\omega \tau), \ \tau = RC$$
.

При t' < t < t''

$$u(t) = U' \cdot e^{-(t-t')/\tau}, \quad U' \equiv u(t') = U_{\text{BX},m} \cos \omega t'.$$

Момент t'' находится как решение уравнения

$$U' \cdot e^{-(t-t')/\tau} = U_{\text{BX } m} \cos \omega t$$

относительно переменной t на отрезке времени между T-T/4 и T .

(В точке t' имеет место conpяжение косинусоиды $U_{\text{BX}.m}\cos\omega t$ и экспоненты $U'\exp\left[-\left(t-t'\right)/\tau\right]$; в момент t=t' производные этих двух функций равны.)

Идеальный диод с неравным нулю сопротивлением в прямом направлении

В случае, когда вольт-амперная характеристика диода в схеме выпрямителя является такой, как показано на рис. 5.36, в установившемся режиме (спустя длительное время после того, как на вход начинает поступать переменное напряжение) в схеме поочередно происходят заряд и разряд конденсатора C, чему соответствуют части $u_1(t)$ и $u_2(t)$ выходного напряжения, изображенного на рис. 5.7 и 5.8 жирной линией.

Обычно параметры схемы выпрямителей бывают выбраны такими, что заряд конденсатора C происходит в течение малой доли периода переменного напряжения на входе. Функция $u_1(t)$ может быть, в принципе, найдена, как решение дифференциального уравнения для напряжения на выходе интегрирующей цепочки, образованной сопротивлением открытого диода r_{VD} и емкостью конденсатора C, когда на входе этой интегрирующей цепочки

действует переменное напряжение $u_{\rm BX} = U_{{\rm BX},m}\cos\omega t$. Обычно $r_{{
m VD}} << R$, поэтому сопротивление резистора R при анализе процесса заряда конденсатора C на интервале -T+t'' < t < 0 можно не учитывать.

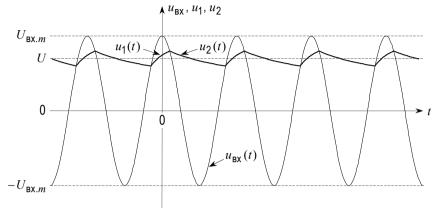


Рис. 5.7

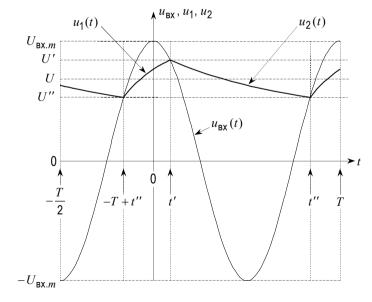


Рис. 5.8

На отрезке времени от t' до t'' диод заперт и конденсатор C разряжается через резистор R:

$$u_2(t) = U'e^{-t/\tau},$$

где, как и ранее, $\tau = RC$; в реальных схемах выпрямителей чаще всего $\tau >> T$.

Таким образом, напряжение на выходе выпрямителя является периодическим повторением (с периодом $T = 2\pi/\omega$) объединения $u_1(t)$ и $u_2(t)$:

$$u(t) = \begin{cases} u_1(t), \ t \in (-T + t'', t'), \\ u_2(t), \ t \in (t', t''). \end{cases}$$

Полезным результатом действия выпрямителя служит образование на выходе постоянного напряжения U, представляющего собой среднее значение u(t):

$$U = \frac{1}{T} \left(\int_{-T+t''}^{t'} u_1(t) dt + \int_{t'}^{t''} u_2(t) dt \right).$$

Небольшие колебания u(t) относительно U называют *пульсациями*. Можно сказать, что напряжение на выходе выпрямителя равно сумме постоянной составляющей U и пульсаций $\delta u(t)$:

$$u(t) = U + \delta u(t), \ \delta u(t) = \begin{cases} u_1(t) - U, \ t \in (-T + t'', t'), \\ u_2(t) - U, \ t \in (t', t''). \end{cases}$$

На практике всегда желательно, чтобы пульсации напряжения на выходе выпрямителя были как можно меньшими.

Относительная величина пульсаций

Согласно рис. 5.8 $U'=\max u(t)$ и $U''=\min u(t)$, поэтому естественно назвать величину (U'-U'')/2 амплитудой пульсаций $\delta u(t)$. Отношение амплитуды пульсаций к постоянной составляющей U напряжения на выходе выпрямителя носит название коэффициента пульсаций $k_{\delta u}$. Если t'-(-T+t'')<< T и $\tau>> T$, то для U' и U'' справедливы следующие два приближенных равенства:

$$U'' = U' \cdot e^{-(t''-t')/\tau} \approx U' \cdot e^{-T/\tau},$$

$$U \approx (U' + U'')/2.$$

Рассматривая приведенные соотношения как систему из двух уравнений относительно двух переменных U' и U'', находим значения этих величин, выраженные через постоянную составляющую U выходного напряжения:

$$U' = \frac{2U}{1 + \exp(-T/\tau)},$$

$$U'' = \frac{2U \exp(-T/\tau)}{1 + \exp(-T/\tau)}.$$

Поэтому

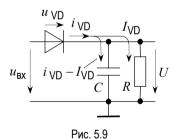
$$k_{\delta u}(def) = \frac{(U' - U'')/2}{U} = \frac{1 - \exp(-T/\tau)}{1 + \exp(-T/\tau)} = \text{th}(0.5 \cdot T/\tau).$$
 (5.0)

При $\tau = 10 \cdot T$ коэффициент пульсаций $k_{\delta u}$ приблизительно равен 0.05.

Постоянное напряжение на выходе выпрямителя

Постоянную составляющую U напряжения на выходе выпрямителя проще всего найти, предположив, что пульсации пренебрежимо малы и ими можно пренебречь (например, благодаря большой емкости конденсатора C). В этом случае выходное напряжение u в течение всего времени остается практически постоянным, равным U, и напряжение u_{VD} на диоде является входным напряжением $u_{\text{BX}}(t)$, сдвинутым в сторону отрицательных значений на величину U (рис. 5.9 и 5.10):

$$u_{VD}(t) = U_{BXm} \cos \omega t - U$$
.



Коль скоро вольт-амперная характеристика диода такая, как показано на рис. 5.36, диод открыт и по нему течет ток $i_{VD}(t)$ только в той части периода колебаний входного напряжения, в пределах которой $u_{VD} > 0$, поэтому импульсы тока диода имеют форму отрезков косинусоиды. Постоянное напряжение на выходе есть результат протекания постоянной составляющей I_{VD} тока диода по резистору R:

$$U = I_{\text{VD}} \cdot R \; ; \tag{5.1}$$

по отношению к остальным составляющим тока диода конденсатор C служит коротким замыканием.

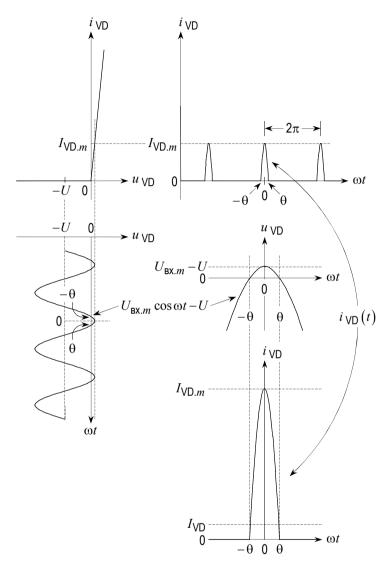


Рис. 5.10

Пусть $-\theta$ и θ — значения ωt , при которых $u_{VD}(t)$ пересекает ось $u_{VD}=0$. В эти моменты времени диод находится на границе отпирания/запирания и напряжение U на выходе равно мгновенному значению входного напряжения:

$$U = U_{\mathsf{BX},m} \cos \theta \,. \tag{5.2}$$

На интервале значений ωt от $-\theta$ до θ ток диода i_{VD} равен u_{VD}/r_{VD} , где r_{VD} — сопротивление диода в прямом направлении. Поэтому

$$I_{\text{VD}} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\theta}^{\theta} \frac{u_{\text{VD}}(\omega t)}{r_{\text{VD}}} d(\omega t) = \frac{1}{2\pi r_{\text{VD}}} \int_{-\theta}^{\theta} (U_{\text{BX},m} \cos \omega t - U) d(\omega t). (5.3)$$

Из (5.1) – (5.3) следует, что величина θ , называемая *углом отсечки*, должна удовлетворять уравнению

$$U_{\mathrm{BX}.m}\cos\theta = \frac{R}{2\pi r_{\mathrm{VD}}}\int_{-\Omega}^{\theta} \left(U_{\mathrm{BX}.m}\cos\omega t - U_{\mathrm{BX}.m}\cos\theta\right) d\left(\omega t\right)$$

или

$$1 = \frac{R}{\pi r_{\text{VD}}} (\operatorname{tg} \theta - \theta).$$

У хорошего выпрямителя постоянное напряжение на выходе U близко к амплитуде входного напряжения $U_{\text{BX}.m}$, то есть угол отсечки θ мал. При малых значениях аргумента для тангенса справедливо приближение: $\operatorname{tg}\theta \approx \theta + \theta^3/3$. В этом случае

$$\theta \approx \sqrt[3]{\frac{3\pi r_{\text{VD}}}{R}}$$

И

$$U \approx U_{\mathrm{BX}.m} \cos\!\left(\sqrt[3]{\frac{3\pi r_{\mathrm{VD}}}{R}}\right). \label{eq:U_BX.m}$$

Постоянное напряжение U на выходе тем ближе к амплитуде входного напряжения $U_{{\sf BX}.m}$, чем больше сопротивление резистора R по сравнение с сопротивлением диода в прямом направлении.

5.1.2. Схема с фильтром нижних частот

Прежде чем обратиться ко второй схеме выпрямителя, имеет смысл рассмотреть гипотетический случай схемы с конденсатором и диодом и разобраться с тем, что следует из рассматриваемого примера. Пусть вольт-амперная характеристика диода в схеме на рис. 5.11 имеет вид, указанный на рис. 5.36, и сопротивление диода в обратном направлении строго равно бесконечности, то есть диод идеально не проводит при отрицательном напряжении на верхнем (на рисунке) электроде. Предполагается, что первоначально конденсатор C разряжен.

Тогда *в установившемся режиме* напряжение на диоде u_{VD} оказывается смещенным в сторону отрицательных напряжений на амплитуду входного напряжения $u_{BX}(t) = U_{BX.m} \cos \omega t$ и диод все время заперт, только в точках касания напряжением $u_{VD}(t)$ нулевой оси снизу он находится на границе отпирания/запирания.

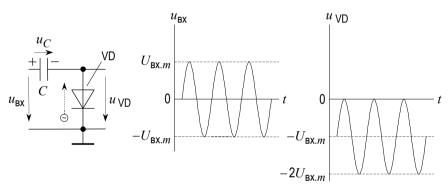


Рис. 5.11

К этому выводу можно прийти путем следующего рассуждения. В первое время после включения переменного напряжения на входе на верхнем выводе диода на какую-то долю периода возникает положительное напряжение, диод открывается и электроны из числа образующих ток диода попадают на правую обкладку конденсатора C и остаются там, поскольку стекать им при отрицательном напряжении на верхнем выводе диода некуда. Следовательно, на конденсаторе C возникает напряжение указанной на рисунке полярности, а напряжение $u_{\rm VD}$ на диоде — согласно закону Кирхгофа — в любой момент времени равно $u_{\rm BX}-u_C$. Напряжение u_C растет до тех пор, пока диод отпирается хотя бы на малую долю периода. Спустя достаточно большое время после включения переменного напряжения на входе напряжение на конденсаторе u_C становится равным $U_{\rm BX}$, и на этом процесс накопления заряда на конденсаторе заканчивается, потому что $u_{\rm VD} \leq 0$ при $u_C = U_{\rm BX}$, .

Говорят, что в схеме на рис. 5.11 при прохождении периодического сигнала происходит сдвиг уровня, то есть изменение среднего значения (постоянной составляющей), и величина этого смещения определяется амплитудой входного сигнала.

Если в схеме на рис. 5.11 поменять полярность включения диода, то в установившемся режиме напряжение на нем будет смещено на $U_{\mathsf{BX}.m}$ вверх (рис. 5.12); в этом случае $u_{\mathsf{VD}} = u_{\mathsf{BX}} + u_{\mathsf{C}}$.

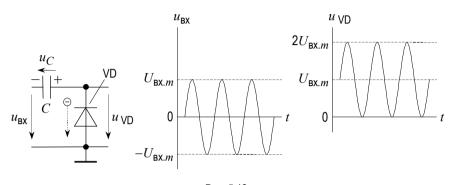


Рис. 5.12

Приведенное выше рассуждение применимо и в том случае, когда вольтамперная характеристика диода в большей степени приближена к зависимости $i_{\text{VD}}(u_{\text{VD}})$ реального кремниевого диода, а именно остается ломаной линией с единственной точкой излома, но имеет излом не в нуле, а в точке с напряжением, равным 0.6...0.7 В; пусть, например, значение этого напряжения равно 0.65 В (рис. 5.13). Но по-прежнему будем считать, что при $u_{\text{VD}} \leq 0.65$ В ток диода тождественно равен нулю. Тогда в установившемся режиме напряжение на диоде будет касаться снизу уровня +0.65 В или сверху уровня -0.65 В, как показано на рисунке, в зависимости от полярности включения диода.

Таким образом, в этих схемах в напряжении на диоде возникает постоянная составляющая. Но чтобы на практике использовать это обстоятельство в целях выпрямления, к выходу такой схемы предстоит подключить нагрузку, вход фильтра нижних частот или входное сопротивление стабилизатора. Другими словами, с практической точки зрения эти схемы представляют интерес только в том случае, когда параллельно с диодом оказывается включен резистор с сопротивлением $\it R$.

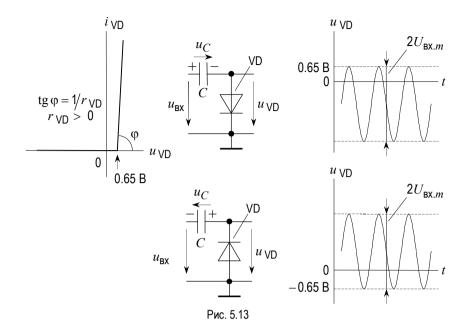
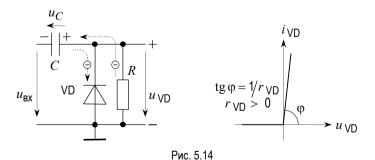


Схема с параллельно включенными диодом и резистором

Ради определенности, мы остановимся на схеме, обеспечивающей положительную постоянную составляющую на своем выходе, и условимся, что диод идеален, его вольт-амперная характеристика имеет излом в точке 0, а его сопротивление в прямом направлении r_{VD} много меньше сопротивления резистора R (рис. 5.14).



Наличие в схеме резистора R дает возможность конденсатору C разряжаться в течение тех отрезков времени, когда диод заперт. В установившемся режиме процессы заряда и разряда конденсатора будут чередоваться, и колебания напряжения $u_C(t)$ (рис. 5.15 и 5.16) будут точно такими, какими были пульсации $\delta u(t)$ напряжения на выходе однополупериодного выпрямителя (см. 5.1). Если постоянная времени RC много больше периода входного напряжения, то относительные изменения напряжения u_C могут быть пренебрежимо малы, само напряжение u_C становится практически постоянным, а его величина U_C тем ближе к амплитуде входного напряжения $U_{\text{BX},m}$, чем больше отношение R/r_{VD} .

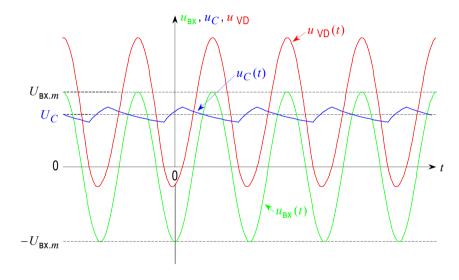


Рис. 5.15

Напряжение $u_{\rm VD}(t)$ на выходе схемы, состоящей из конденсатора и параллельно включенных диода и резистора, в любой момент времени равно $u_{\rm BX}+u_C$, то есть представляет собой гармоническое колебание, сдвинутое (в данном случае в сторону положительных значений) на величину U_C (рис. 5.17).

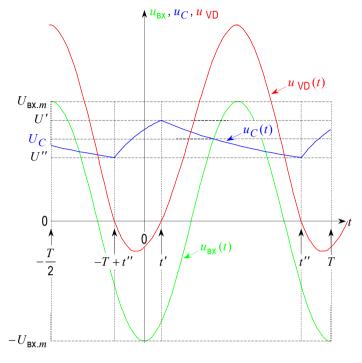


Рис. 5.16

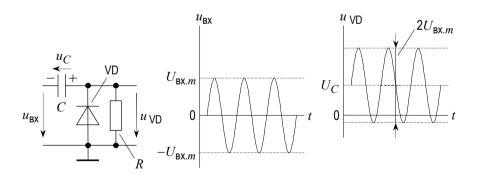
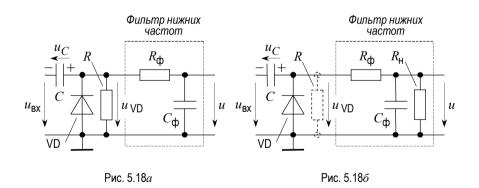


Рис. 5.17

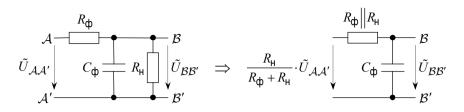
Выпрямитель с фильтром нижних частот

Когда относительная величина изменения напряжения u_C на конденсаторе пренебрежимо мала, в спектре периодического колебания u_{VD} на параллельно включенных диоде и резисторе имеются две составляющие: на нулевой частоте (постоянная составляющая) и на частоте ω входного напряжения u_{BX} . Для того чтобы сделать схему выпрямителем, то есть преобразователем переменного напряжения в постоянное, нужно только добавить фильтр нижних частот с близким к нулю коэффициентом передачи на частоте ω .

Часто в качестве фильтра нижних частот бывает достаточно интегрирующей цепи, состоящей из резистора R_{φ} и конденсатора C_{φ} (рис. 5.18*a*). Если необходимо, чтобы результирующее постоянное напряжение U действовало на нагрузке R_{H} (рис. 5.18*б*), то по теореме об эквивалентном генераторе часть схемы, состоящую из R_{φ} , C_{φ} и R_{H} , можно представить в виде эквивалентной интегрирующей цепи с коэффициентом передачи на нулевой частоте $R_{\mathsf{H}}/(R_{\varphi}+R_{\mathsf{H}})$ и постоянной времени $\left(R_{\varphi} \middle| R_{\mathsf{H}}\right) \cdot C_{\varphi}$ (рис. 5.19); в любом из рассматриваемых случаев граничная частота фильтра нижних частот должна быть много меньше частоты ω входного напряжения.



Для того чтобы постоянное напряжение U на нагрузке было ненамного меньше постоянной составляющей напряжения u_{VD} , сопротивление резистора R_{Φ} выбирают много меньшим сопротивления нагрузки $R_{\rm H}$.



$$\begin{split} \tilde{U}_{\mathcal{A}\mathcal{A}'} &= U_{\mathcal{A}\mathcal{A}'.m} \, e^{j\omega t + \phi_{\mathcal{A}\mathcal{A}'}}, \quad \tilde{U}_{\mathcal{B}\mathcal{B}'} &= U_{\mathcal{B}\mathcal{B}'.m} \, e^{j\omega t + \phi_{\mathcal{B}\mathcal{B}'}} \\ &\quad K \, \big(\, j\omega \big) (def) = \tilde{U}_{\mathcal{B}\mathcal{B}'} \big/ \tilde{U}_{\mathcal{A}\mathcal{A}'} \end{split}$$

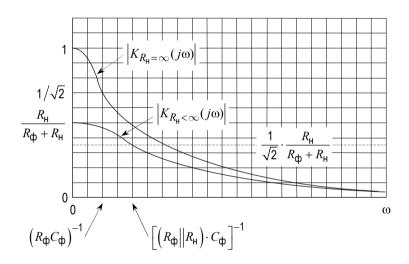


Рис. 5.19

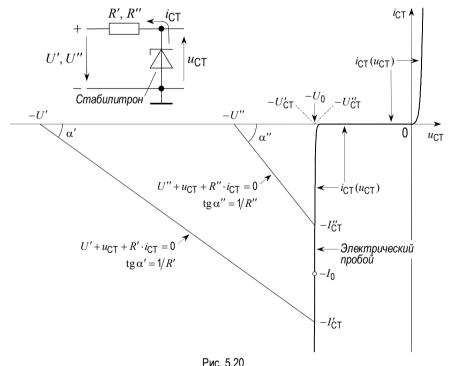
5.2. Стабилизаторы напряжения

Принцип действия стабилизаторов напряжения основан на свойствах так называемых стабилитронов (диодов Зенера).

5.2.1. Стабилизация напряжения с помощью стабилитрона

Стабилитроны

Стабилитрон — это кремниевый диод, у которого вблизи определенного отрицательного напряжения наступает обратимый (не приводящий к разрушению) электрический пробой. На рис. 5.20 показана вольт-амперная характеристика стабилитрона $u_{\text{CT}}(i_{\text{CT}})$, где u_{CT} — напряжение на стабилитроне, а i_{CT} — текущий через него ток. При положительных значениях u_{CT} (прямая ветвь вольт-амперной характеристики) зависимость тока от напряжения точно такая же, как у обычного кремниевого диода. В пределах некоторого ин-



ИС. J.ZC

тервала значений $u_{\rm CT}$ стабилитрон фактически заперт, как обычный диод. Но в узком диапазоне значений $u_{\rm CT}$ вблизи величины $-U_0$, называемой напряжением стабилизации, через стабилитрон может протекать ток большой величины, причем полярность этого тока противоположна той, какая бывает у тока, текущего через открытый обычный диод.

В противоположность прямой ветви вольт-амперной характеристики зависимость $u_{\text{CT}}(i_{\text{CT}})$ в режиме электрического пробоя остается практически линейной. Производители стабилитронов всегда указывают на то, что объявленное напряжение стабилизации относится к вполне определенному (номинальному) значению тока $-I_0$; другими словами, бывает указана характерная точка с координатами (U_0,I_0) . Часть вольт-амперной характеристики стабилитрона, относящаяся к режиму электрического пробоя, в координатах $(u_{\text{CT}},i_{\text{CT}})$ представляет собой почти вертикальную прямую; точнее, эта прямая лишь слегка наклонена по отношению к оси абсцисс: при изменении тока в широких пределах напряжение на стабилитроне остается почти неизменным.

Проводя опыты со стабилитроном, можно экспериментально определить тангенс угла наклона прямой в этой области зависимости $u_{CT}(i_{CT})$. Пусть на вход схемы, в которой последовательно соединены резистор и стабилитрон, в одном испытании подается постоянное напряжение U' указанной на рис. 20 полярности и сопротивление резистора при этом равно R', а в другом испытании эти напряжение и сопротивление равны U'' и R'' соответственно. Тогда в первом испытании множество возможных пар значений $u_{\rm CT}$ и $i_{\rm CT}$ для такой электрической цепи согласно правилу Кирхгофа в координатах $(u_{\rm CT}, i_{\rm CT})$ имеет вид отрезка прямой, начинающегося в точке U' на оси абсцисс, с тангенсом угла наклона α' , равным 1/R'; I'_{CT} – ордината точки, в которой эта прямая пересекается вольт-амперной характеристикой стабилитрона, то есть это величина тока, который должен течь через стабилитрон в данной схеме при оговоренных условиях. Во втором испытании при других значениях входного напряжения и сопротивления резистора через стабилитрон должен течь ток, равный $I_{CT}^{"}$. На вольт-амперной характеристике стабилитрона точкам с ординатами I'_{CT} и I''_{CT} соответствуют значения u_{CT} , равные U'_{CT} и U''_{CT} ; на рисунке эти точки не отмечены на оси абсцисс, поскольку они исключительно близки к напряжению стабилизации $U_{\mathbf{0}}$. По результатам измерения напряжений U', U'', U''_{CT} и U''_{CT} в этих двух испытаниях можно найти тангенс угла наклона вольт-амперной характеристики стабилитрона в режиме пробоя:

$$\frac{\Delta i_{\text{CT}}}{\Delta u_{\text{CT}}} = \frac{I'_{\text{CT}} - I''_{\text{CT}}}{U'_{\text{CT}} - U''_{\text{CT}}} = \frac{1}{r_{\text{cT}}} ,$$

где $I'_{\mathsf{CT}} = (U' - U'_{\mathsf{CT}})/R'$ и $I''_{\mathsf{CT}} = (U'' - U''_{\mathsf{CT}})/R''$, а $r_{\mathsf{CT}} - \partial u \phi \phi$ еренциальное сопротивление стабилитрона.

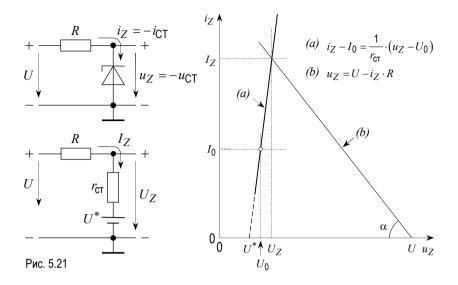
Таким образом, прямолинейный участок вольт-амперной характеристики стабилитрона, соответствующий режиму пробоя, в координатах ($u_{\rm CT}$, $i_{\rm CT}$) может быть представлен в виде

$$i_{\text{CT}} + I_0 = \frac{1}{r_{\text{CT}}} \cdot (u_{\text{CT}} + U_0)$$
 (5.4)

При работе со стабилитронами помимо U_0 , I_0 и $r_{\rm CT}$ бывает важно учесть и другие параметры, такие как минимальный и максимальный токи в режиме пробоя, максимальная мощность рассеяния, рабочий диапазон температур и относительное изменение напряжения стабилизации при изменении температуры на 1°С. Но когда речь идет о применении стабилитрона в стабилизаторе постоянного напряжения, основная задача заключается в определении напряжения на стабилитроне и тока, текущего через него, а для решения этой задачи знания указанных величин U_0 , I_0 и $r_{\rm CT}$ вполне достаточно.

Согласно теореме об эквивалентном генераторе всю схему, за исключением самого стабилитрона, всегда можно считать состоящей из источника постоянной ЭДС и выходного сопротивления. Такое представление возвращает нас к последовательному включению резистора и стабилитрона, когда на входе действует постоянное напряжение U (рис. 5.21 слева вверху). Ради небольшого упрощения имеет смысл перейти от напряжения $u_{\rm CT}$ и тока $i_{\rm CT}$, привязанных к вольт-амперной характеристике стабилитрона (отрицательных в режиме пробоя), к системе координат с напряжением $u_Z = -u_{\rm CT}$ и током $i_Z = -i_{\rm CT}$, полярность которых при U > 0 такая, как указано на рисунке ('Z' – от Zener).

Прямая (a) на рис. 5.21 (сплошная жирная линия) — это прямолинейный участок вольт-амперной характеристики стабилитрона, относящийся к режиму пробоя; уравнение этой прямой то же самое, что и (5.4), только в координатах (u_Z,i_Z) , а именно прямая, проходящая через точку (U_0,I_0) с тангенсом угла наклона $1/r_{\rm CT}$ по отношению к оси абсцисс. (Наклон этой прямой показан на рисунке с преувеличением ради наглядности; на практике сопротивление $r_{\rm CT}$ обычно настолько мало, что эта прямая выглядит как расположенная почти вертикально.) Прямая (b) — это геометрическое место точек (u_Z,i_Z) , для которых должно выполняться очевидное равенство, связывающее напряжения и ток в схеме на рис. 5.21 слева вверху ($\operatorname{tg} \alpha = 1/R$). Точка пересечения прямых (a) и (b) указывает постоянное напряжение U_Z на ста-



билитроне и ток I_Z , текущий через него. Рассматривая (a) и (b) как систему уравнений относительно u_Z и i_Z и решая ее, находим

$$I_Z = \frac{1}{r_{\text{CT}} + R} \cdot (U - U_0 + I_0 \cdot r_{\text{CT}}) = \frac{1}{r_{\text{CT}} + R} \cdot (U - U^*), \tag{5.5}$$

$$U_Z = \frac{r_{\text{CT}}}{r_{\text{CT}} + R} \cdot U + \frac{R}{r_{\text{CT}} + R} \cdot \left(U_0 - I_0 \cdot r_{\text{CT}}\right) = \frac{r_{\text{CT}}}{r_{\text{CT}} + R} \cdot U + \frac{R}{r_{\text{CT}} + R} \cdot U^*, \quad (5.6)$$

где $U^* = U_0 - I_0 \cdot r_{\text{CT}}$ — значение u_Z , при котором продолжение линии (a) пересекает ось абсцисс.

Значения U^* , U_0 и U_Z очень близки. Кроме того, обычно $r_{\rm CT} << R$. Поэтому в первом приближении координаты точки пересечения прямых (a) и (b) равны U_0 и $(U-U_0)/R$ соответственно.

Если стабилитрон пребывает в режиме пробоя, то схему, изображенную на рис. 5.21 слева вверху, можно представить в виде эквивалентной схемы, как показано на рис. 5.21 слева внизу, у которой ток I_Z и напряжение U_Z задаются равенствами (5.5) и (5.6).

Простейший стабилизатор напряжения

Самый простой способ сделать напряжение на нагрузке $R_{\rm H}$ приблизительно постоянным, то есть по возможности не зависящим от значений U и $R_{\rm H}$, заключается в подключении стабилитрона параллельно нагрузке (рис. 5.22) в предположении, что стабилитрон будет оставаться в режиме электрического пробоя.

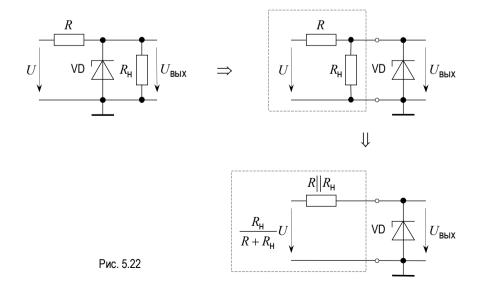
Количественно степень постоянства напряжения U_{BbIX} принято выражать коэффициентом стабилизации и выходным сопротивлением стабилизатора.

Коэффициент стабилизации $K_{\rm CT}$ по определению равен величине, показывающей, во сколько раз относительное изменение напряжения $U_{\rm BbIX}$ меньше относительного изменения напряжения U при одном и том же сопротивлении нагрузки $R_{\rm H}$:

$$K_{\rm CT}(def) = \frac{\Delta U/U}{\Delta U_{\rm BblX}/U_{\rm BblX}}.$$
 (5.7)

Чтобы найти значение $K_{\rm CT}$, преобразуем схему, изображенную на рис. 5.22 слева, по теореме об эквивалентном генераторе и воспользуемся результатом (5.6):

$$U_{\mathsf{BbiX}} = \frac{r_{\mathsf{CT}}}{r_{\mathsf{CT}} + R \mid \mid R_{\mathsf{H}}} \cdot \frac{R_{\mathsf{H}}}{R + R_{\mathsf{H}}} \cdot U + \frac{R \mid \mid R_{\mathsf{H}}}{r_{\mathsf{CT}} + R \mid \mid R_{\mathsf{H}}} \cdot U^{*}. \tag{5.8}$$



При переходе от U к $U + \Delta U$ приращение $U_{\text{вых}}$ равно

$$\Delta U_{\rm BbIX} = \frac{r_{\rm CT}}{r_{\rm CT} + R ~ \big| \big| R_{\rm H}} \cdot \frac{R_{\rm H}}{R + R_{\rm H}} \cdot \Delta U ~. \label{eq:deltaUBbIX}$$

Поэтому

$$\begin{split} K_{\text{CT}} &= \frac{\Delta U}{\Delta U_{\text{BbIX}}} \cdot \frac{U_{\text{BbIX}}}{U} = \\ &= \frac{\Delta U}{\frac{r_{\text{CT}}}{r_{\text{CT}} + R \mid \mid R_{\text{H}}} \cdot \frac{R_{\text{H}}}{R + R_{\text{H}}} \cdot \Delta U} \cdot \frac{\frac{r_{\text{CT}}}{r_{\text{CT}} + R \mid \mid R_{\text{H}}} \cdot \frac{R_{\text{H}}}{R + R_{\text{H}}} \cdot U + \frac{R \mid \mid \mid R_{\text{H}}}{r_{\text{CT}} + R \mid \mid \mid R_{\text{H}}} \cdot U^*}{U} = \\ &= 1 + \frac{R}{r_{\text{CT}}} \cdot \frac{U^*}{U}. \end{split}$$

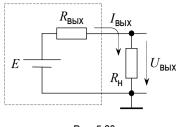
Поскольку U^* и U одного порядка, а $R >> r_{\rm CT}$, коэффициент стабилизации чаще всего много больше 1:

$$K_{\text{CT}} \approx \frac{R}{r_{\text{CT}}} \cdot \frac{U^*}{U}$$
 (5.9)

Для определения выходного сопротивления схемы, состоящей из источника постоянного напряжения U, резистора R и стабилитрона VD, воспользуемся правилом, справедливым в самом общем случае для приращений выходного напряжения и выходного тока при неизменном значении ЭДС внутри активного двухполюсника (по крайней мере, при активном выходном сопротивлении $R_{\rm BbIX}$ и резисторе в качестве нагрузки $R_{\rm H}$).

Пусть, например, сопротивление нагрузки в схеме на рис. 5.23 растет, в результате чего напряжение U_{BbIX} увеличивается на ΔU_{BbIX} . Это возможно только в том случае, если напряжение $U_R = E - U_{\mathsf{BbIX}} = R_{\mathsf{BbIX}} \cdot I_{\mathsf{BbIX}}$ на резисторе R_{BbIX} уменьшается, для чего необходимо, чтобы ток I_{BbIX} уменьшился на некоторую величину ΔI_{BbIX} . Значит, $\Delta U_{\mathsf{BbIX}} = -R_{\mathsf{BbIX}} \cdot \Delta I_{\mathsf{BbIX}}$, откуда следует, что

$$R_{\rm BbIX} = \left| \frac{\Delta U_{\rm BbIX}}{\Delta I_{\rm BbIX}} \right|. \tag{5.10}$$



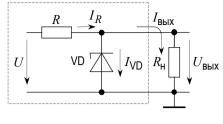


Рис. 5.23 Pис. 5.24

Применим это правило к схеме со стабилитроном (рис. 5.24). Для тока I_R , текущего по резистору R, тока стабилитрона I_{VD} и выходного тока I_{BhX} имеем

$$I_R = I_{
m VD} + I_{
m BbIX} \qquad \Rightarrow \qquad \Delta I_R = \Delta I_{
m VD} + \Delta I_{
m BbIX} \,.$$

Но $I_R = (U - U_{\rm Bbix})/R$ и поэтому $\Delta I_R = -\Delta U_{\rm Bbix}/R$, а $\Delta I_{\rm VD} = \Delta U_{\rm Bbix}/r_{\rm CT}$ согласно предположению, что стабилитрон находится в состоянии электрического пробоя. Таким образом,

$$-\frac{\Delta U_{\rm BbIX}}{R} = \frac{\Delta U_{\rm BbIX}}{r_{\rm CT}} + \Delta I_{\rm BbIX} \,,$$

откуда

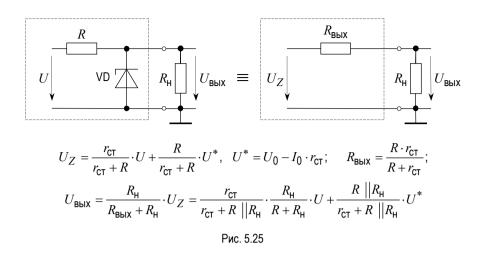
$$\Delta I_{\mathrm{BbIX}} = - \! \left(\frac{1}{R} \! + \! \frac{1}{r_{\mathrm{CT}}} \right) \! \cdot \! \Delta U_{\mathrm{BbIX}}$$

и по правилу (5.10)

$$R_{\text{BbIX}} = \left| \frac{\Delta U_{\text{BbIX}}}{\Delta I_{\text{BbIX}}} \right| = \left(\frac{1}{R} + \frac{1}{r_{\text{CT}}} \right)^{-1} = \frac{R \cdot r_{\text{CT}}}{R + r_{\text{CT}}} = R ||r_{\text{CT}}|. \tag{5.11}$$

На практике $R_{\rm BblX} \approx r_{\rm CT}$, поскольку $R >> r_{\rm CT}$.

Следовательно, часть схемы, обведенную пунктиром на рис. 5.24, можно считать «источником» с ЭДС, величина которой U_Z задается равенством (5.6) (это выходное напряжение схемы на рис. 5.24 при $R_{\rm H}=\infty$, то есть напряжение холостого хода) и выходным сопротивлением $R_{\rm BbIX}$ из (5.11), так что $U_{\rm BbIX}$ в (5.8) есть не что иное, как результат прохождения U_Z через делитель из резисторов $R_{\rm BbIX}$ и $R_{\rm H}$ (рис. 5.25).



5.2.2. Стабилизаторы напряжения с эмиттерными повторителями

Применение транзисторов позволяет уменьшить выходное сопротивление стабилизаторов напряжения, то есть приблизить их к идеальным источникам ЭДС, благодаря чему выходное напряжение стабилизатора становится в еще меньшей степени зависящим от сопротивления нагрузки.

Одна из таких схем приведена на рис. 5.26. На этом рисунке, как и ранее, U — постоянное напряжение на выходе выпрямителя (возможно, с некоторыми пульсациями), транзистор и нагрузка $R_{\rm H}$ включены по схеме эмиттерного повторителя (см. 1.1–1.3), а стабилитрон, по предположению, поставлен в режим электрического пробоя. (На этом рисунке пунктирная кривая со стрелками служит условным указанием того, что напряжение питания эмиттерного повторителя и напряжение, обеспечивающее режим электрического пробоя в стабилитроне, поступают от одного и того же источника напряжения U.)

Напряжение на выходе этого стабилизатора на величину $U_{\mathsf{E}\mathfrak{I}}=0.6...0.7\,\mathsf{B}$ меньше напряжения на стабилитроне, которое почти не зависит от нагрузки R_{H} при условии, что базовый ток транзистора, в $h_{21\mathfrak{I}}+1$ раз меньший эмиттерного тока, текущего по нагрузке, мал по сравнению с током стабилитрона. При изменении сопротивления нагрузки напряжение на ней меняется только в той мере, в какой должно измениться напряжение на стабилитроне, чтобы компенсировать увеличение или уменьшение базового тока транзистора. Другими словами, выходное сопротивление стабилизатора в целом согласно свойству эмиттерного повторителя равно

$$R_{\text{BbIX}} = \frac{R||r_{\text{CT}} + h_{113}|}{h_{213} + 1},$$
 (5.12)

где $R||r_{\text{CT}}|$, согласно (5.11), играет роль сопротивления источника напряжения в базовой цепи транзистора VT, а h_{119} — сопротивление между базой и эмиттером этого транзистора [см. (1.3)].

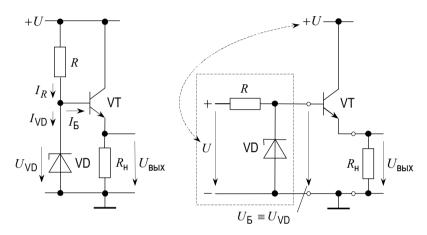


Рис. 5.26

Коэффициент стабилизации в рассматриваемой схеме практически такой же, как и в простейшем стабилизаторе с данными R и $r_{\rm CT}$, поскольку с изменением напряжения U выходное напряжение с коэффициентом пропорциональности, близким к 1, повторяет изменение напряжения на стабилитроне.

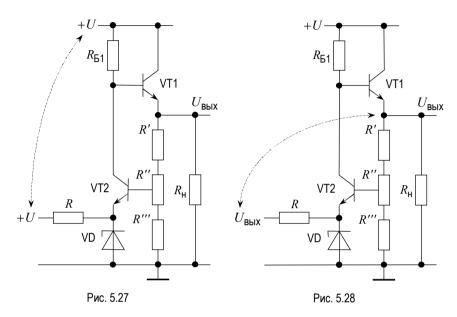
При больших токах нагрузки может возникнуть необходимость применения в таком стабилизаторе составного транзистора по схеме Дарлингтона.

Схемы стабилизаторов напряжения, приведенные на рис. 5.27 и 5.28, подобны схеме на рис. 5.26, но позволяют с помощью *потенциометра R''* изменять величину стабилизированного напряжения на нагрузке.

В схемах на рис. 5.27 и 5.28 действует так называемая *обратная связь*, благодаря которой напряжение $U_{\rm BыX}$ в очень малой степени зависит от сопротивления нагрузки $R_{\rm H}$. Пусть, например, с уменьшением $R_{\rm H}$ (с увеличением тока, потребляемого нагрузкой) напряжение $U_{\rm BыX}$ начинает уменьшаться; поскольку напряжение на стабилитроне VD остается практически неизменным, становится меньшим напряжение база—эмиттер транзистора VT2, в результате чего коллекторный ток транзистора VT2 уменьшается, меньшее напряжение падает на резисторе $R_{\rm F1}$, потенциал базы транзистора

VT1 относительно земли растет, потенциал эмиттера этого транзистора тянется вверх вслед за потенциалом его базы и происходит почти полная компенсация первоначального уменьшения напряжения U_{BhX} .

Для эмиттерных повторителей в схемах источников питания чаще всего



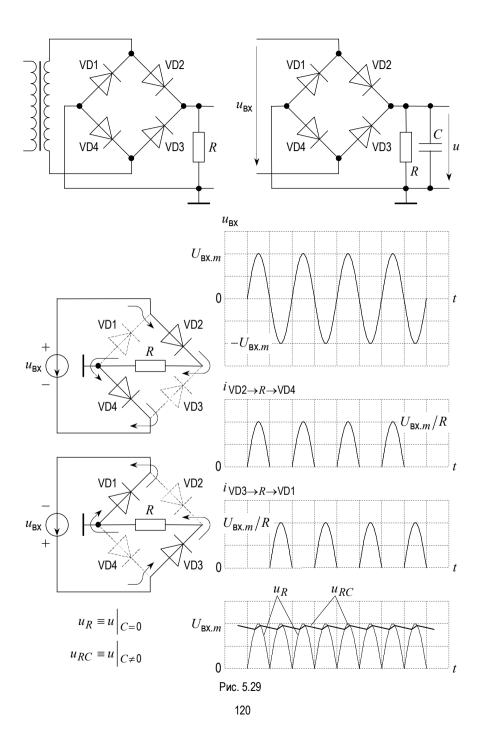
выбирают транзисторы (VT на рис. 5.26 и VT1 на рис. 5.27 и 5.28), у которых допустимым является большой ток эмиттера, а их коллекторы закрепляют на радиаторах, чтобы рассеивать мощность, уходящую на нагревание.

5.3. Другие сведения о выпрямителях и стабилизаторах напряжения

І. Двухполупериодный выпрямитель

Рисунок 5.29 поясняет принцип действия выпрямителя с четырьмя диодами, включенными по схеме электрического моста. За счет того, что разряд конденсатора C происходит только в пределах полупериода входного напряжения, в такой схеме удается получить постоянное напряжение, более близкое к амплитуде входного напряжения, чем в случае однополупериодного выпрямителя, и примерно вдвое меньшие пульсации.

Для рассматриваемой схемы входное напряжение должно поступать *от* незаземленного источника.



II. Фильтрация пульсаций

Когда выпрямитель должен обеспечивать постоянное напряжение на нагрузке, сопротивление которой $R_{\rm H}$ остается неизменным, можно обойтись без стабилизатора напряжения. В этом случае на выходе одно- или двухполупериодного выпрямителя часто помещают фильтр нижних частот, позво-

ляющий значительно уменьшить пульсации. Таким фильтром может служить интегрирующая цепь (RC-фильтр; см. рис. 5.19) или LC-фильтр (рис. 5.30), пропускающий постоянное напряжение U и подавляющий пульсации $\delta u(t)$, если

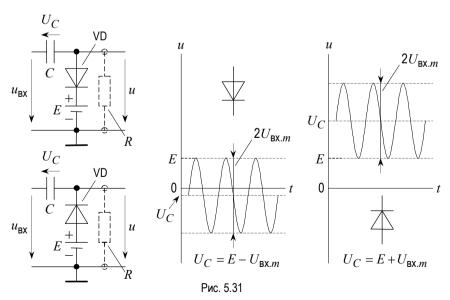
$$U+\delta u(t)$$
 C_{Φ} $R_{\rm H}$ Puc. 5.30

$$\omega L_{\oplus} >> \left| R_{\mathsf{H}} \right| \left| \left(1/j \omega R C_{\oplus} \right) \right|$$

на частоте ω входного напряжения $u_{\mathsf{BX}}(t)$.

ІІІ. Фиксатор уровня

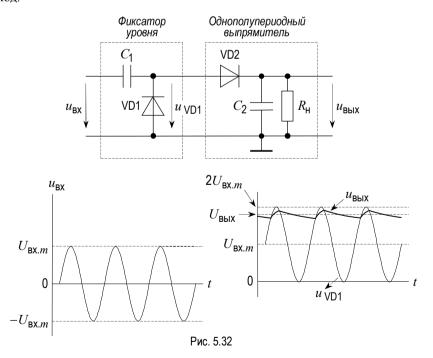
Схемы, в которых происходит сдвиг уровня периодического сигнала (рис. 5.11-5.14, 5.17), иногда называют фиксаторами уровня. Такие схемы или эквивалентные им нередко встречаются в самых разных приложениях электроники. Английское название таких схем — clamper.



Если в фиксаторе уровня последовательно с диодом включен источник постоянного напряжения E (рис. 5.31), то при достаточно большом сопротивлении резистора R сигнал на выходе (в установившемся режиме) оказывается смещенным таким образом, чтобы — в зависимости от полярности включения диода — касаться снизу или сверху уровня E. Указанное на рис. 5.31 расположение напряжения u(t) вдоль оси ординат справедливо при любой полярности источника E и при любом соотношении между значениями E и $U_{\mathsf{RX}\,m}$, где $U_{\mathsf{RX}\,m}$ — амплитуда входного напряжения $u_{\mathsf{RX}\,n}$.

IV. Удвоитель напряжения

В результате объединения фиксатора уровня с однополупериодным выпрямителем, как показано в схеме на рис. 5.32, можно получить на нагрузке $R_{\rm H}$ постоянное напряжение $U_{\rm BblX}$, близкое по величине к удвоенной амплитуде входного сигнала $U_{\rm BX.m}$, то есть к значению, вдвое большему, чем то, которое в лучшем случае может иметь место на выходе однополупериодного выпрямителя при непосредственной подаче входного напряжения $u_{\rm BX}$ на его вход.

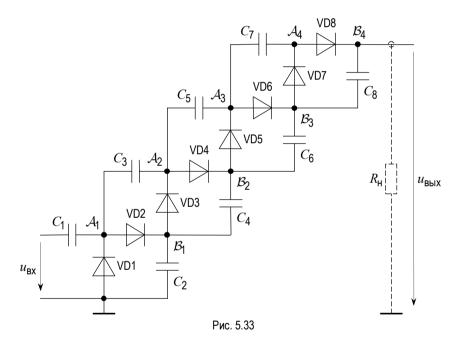


 $U_{\mathsf{BЫX}}$ тем ближе к $2U_{\mathsf{BX}.m}$ и тем меньшими становятся пульсации в напряжении $u_{\mathsf{BЫX}}$, чем больше сопротивление нагрузки R_{H} и емкость конденсатора C_2 .

V. Умножитель напряжения

На рис. 5.33 в качестве примера приведена схема, *теоретически* обеспечивающая получение на выходе постоянного напряжения в 8 раз большего, чем амплитуда входного напряжения $u_{\text{BX}}(t) = U_{\text{BX},m} \cos \omega t$.

В установившемся режиме все конденсаторы в этой схеме на частоте ω представляют собой короткое замыкание по переменному току.



Часть схемы, состоящая из конденсатора C_1 , диодов VD1, VD2 и конденсатора C_2 (расположенная внизу слева), является описанным выше удвоителем напряжения. Без учета потерь, вносимых остальной частью схемы, переменное напряжение справа от конденсатора C_1 (в точке \mathcal{A}_1) сдвинуто на $U_{\mathsf{BX},m}$ вверх, а на конденсаторе C_2 (в точке \mathcal{B}_1) возникает постоянное напряжение положительной полярности, равное $2U_{\mathsf{BX},m}$. (Здесь и далее в пре-

делах пункта **5.3.V** речь идет о напряжениях в точках \mathcal{A}_i , \mathcal{B}_i , i = 1, 2, 3, 4, относительно земли.)

Для части схемы, состоящей из C_3 , VD3, VD4 и C_4 , которая также является удвоителем напряжения $u_{\rm BX}(t)$, действующего на левой обкладке конденсатора C_3 , постоянное напряжение в точке \mathcal{B}_1 служит смещением E, вследствие которого напряжение в точке \mathcal{A}_2 представляет собой гармоническое колебание с амплитудой $U_{{\rm BX}.m}$, касающееся сверху уровня E, как это было объяснено в **5.3.III**. Поэтому на конденсаторе C_4 (в точке \mathcal{B}_2) должно образоваться постоянное положительное напряжение, равное сумме E и $2U_{{\rm BX}.m}$, то есть четырем $U_{{\rm BX}.m}$.

Продолжая подобные рассуждения, мы видим, что напряжение в точке \mathcal{B}_2 служит смещением для фиксатора уровня, состоящего из конденсатора C_5 и диода VD5, и поэтому на выходе удвоителя напряжения C_5 , VD5, VD6 и C_6 (в точке \mathcal{B}_3) образуется постоянное напряжение, равное $6U_{\mathsf{BX},m}$. И так далее.

Указанным способом *теоретически* можно получить постоянное напряжение, в любое число раз больше $U_{\mathsf{BX}.m}$ (с небольшими видоизменениями на случай нечетных чисел). Однако на практике из-за неидеальности диодов и при конечной нагрузке R_{H} достигаемый на этом пути эффект значительно скромнее.

VI. Последовательный диодный детектор

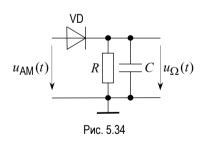


Схема на рис. 5.34 ничем не отличается от однополупериодного выпрямителя на рис. 5.2. Однако при специальном выборе параметров R и C она вполне пригодна для выделения низкочастотной составляющей в амплитудно-модулированном сигнале.

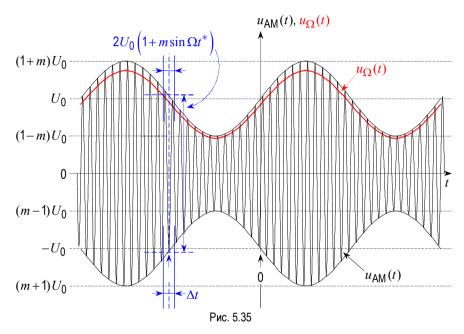
Пусть сигнал на входе этой схемы может быть представлен в виде

$$u_{AM}(t) = U_0 (1 + m \sin \Omega t) \sin \omega_0 t$$
, (5.13)

где частота несущего колебания ω_0 много больше частоты Ω низкочастотной огибающей, а коэффициент модуляции m меньше 1. Выберем постоянную времени RC так, чтобы одновременно выполнялись следующие два сильных неравенства:

$$\frac{2\pi}{\omega_0} \ll RC \ll \frac{2\pi}{\Omega},\tag{5.14}$$

где $2\pi/\omega_0$ — период несущей, а $2\pi/\Omega$ — период огибающей. Тогда на выходе этой схемы возникает напряжение $u_\Omega(t)$, близкое по форме к огибающей входного сигнала, если только амплитуда несущей U_0 достаточно велика и можно пренебречь отличием диода от идеального, а сопротивление открытого диода $r_{\rm VD}$ много меньше R (рис. 5.35, где различие несущей и огибающей по частоте показано условно).



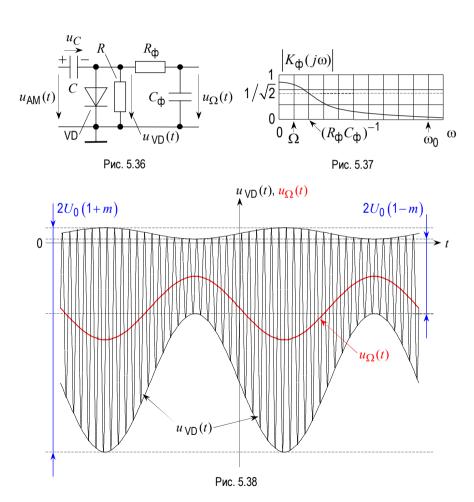
Тот факт, что выходное напряжение $u_{\Omega}(t)$ отслеживает изменение амплитуды высокочастотного колебания, имеет простое объяснение. Рассмотрим интервал времени Δt в окрестностях точки t^* настолько большой, что в нем помещается много периодов колебания частоты ω_0 , но, с другой стороны, достаточно малый, чтобы медленно меняющуюся амплитуду колебаний $u_{\rm AM}(t)$ в пределах этого отрезка времени можно было считать практически неизменной; при выполнении сильных неравенств (5.14) это вполне возможно. Тогда (при выполнении условий, оговоренных в предыдущем абзаце) напряжение на конденсаторе C успевает за время Δt принять значение, при-

близительно равное амплитуде входного сигнала в момент t^* . При переходе к другой точке на оси времени напряжение на конденсаторе C будет принимать новое значение.

При таком применении рассматриваемая схема носит название последовательного диодного детектора, его выходное напряжение имеет вид

$$u_{\Omega}(t) = k_{\Delta} \cdot U_{0} \left(1 + m \sin \Omega t\right),$$

а $k_{\rm Д}$ — коэффициент передачи детектора: $k_{\rm Д} = \cos \theta, \, \theta$ — угол отсечки [см. (5.2)].



VII. Параллельный диодный детектор

Как и однополупериодный выпрямитель, схема с последовательно включенными фиксатором уровня и фильтром нижних частот (рис. 5.18a) может служить для обнаружения низкочастотного сигнала в амплитудно-модулированном колебании $u_{AM}(t)$ [см. (5.13)] на ее входе (рис. 5.36-5.38).

В таком применении обе постоянные времени RC и $R_{\varphi}C_{\varphi}$ должны удовлетворять сильным неравенствам (5.14), чтобы конденсаторы C и C_{φ} , с одной стороны, были коротким замыканием для колебаний частоты ω_0 , а с другой — напряжения на них поспевали изменяться вслед за изменением огибающей колебания $u_{\mathsf{AM}}(t)$.

VIII. Электрические параметры стабилитронов

	1N4728A	KC156A	KC168A	KC190T	Д815Д	KC596B
Напряжение стабилизации $^1\ U_0$, В	3.3±0.2	5.6±0.6	6.8±0.7	9±5%	12±1.2	96±4.8
Номинальный ток I_0 , мА	76	10	10	10	500	5
Дифференциальное сопротивление $r_{\rm CT}$, Ом	<10	46	7	10	2	980
Минимальный ток стабилизации $I_{\rm MИH}$, мА		3	3	5	25	3
Максимальный ток стабилизации $I_{\mathrm{Makc}},\ \mathrm{MA}$	276	55	45	15	650	7
Мощность рассеяния, Вт	1	0.3	0.3	0.15	8	0.72
Температурный коэффициент напряжения стабилизации, %/°C		0.05	0.06	0.0005	0.09	0.001

 $^{^{\}scriptscriptstyle 1}$ При номинальном токе I_0 .

Задание 5

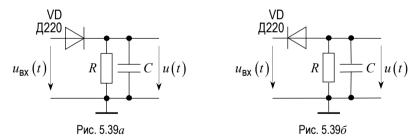
Наблюдение и измерения, предусмотренные этим заданием, нужно производить, используя входы осциллографа =1:10 и вход $ALIII\ 1:4$ цифрового измерителя постоянного напряжения.

Часть 1. Выпрямители

Внимание! Перед тем как приступить к п. 1–3 этого задания, следует убедиться в работоспособности усилителя мощности (рис. 4.16), собранного при выполнении задания 4. Синусоидальное напряжение с выхода усилителя мощности предстоит использовать в качестве входного напряжения $u_{\rm BX}$ в схемах выпрямителей. Частота этого напряжения f пусть равна 10 кГц, а амплитуда $U_{\rm BX,m}$ — примерно 10 В.

1. Однополупериодный выпрямитель

Соберите схему, приведенную на рис. 5.39a или 5.396, с кремниевым диодом Д220.



Сопротивление резистора R выберите из интервала 2.2 ... 5.6 кОм, а емкость конденсатора C найдите из условия, чтобы постоянная времени $\tau = RC$ была в 2...3 раза больше периода входного напряжения 1/f.

На один из входов осциллографа подайте $u_{\rm BX}(t)$, а на другой -u(t), и совместите изображения таким образом, чтобы уровни нуля для обоих каналов совпадали при одинаковой чувствительности по вертикали. Зарисуйте осциллограммы в пределах двух—трёх периодов и отметьте на рисунке амплитуду входного напряжения $U_{\rm BX.m}$ и значения пульсаций выходного напряжения u относительно земли в максимуме u0 и в минимуме u1. Измерьте среднее значение (постоянную составляющую u2 напряжения u3 напряжения u4 цифровым вольтметром постоянного напряжения и отметьте эту величину на

рисунке, проведя горизонтальную линию, относительно которой переменная составляющая напряжения u(t) оказывается расположенной симметрично. Убедитесь, что измеренное значение U не сильно отличается от полусуммы U' и U''. Найдите величину коэффициента пульсаций $k_{\delta u}$ как отношение полуразности U' и U'' к их полусумме и сравните с его теоретическим значением (5.0).

[Замечание: Для этого пункта задания необходимо, чтобы среднее значение напряжения на выходе усилителя мощности было равно нулю, что достигается изменением напряжения смещения ('уровня') $E_{\rm N}$ в компьютерном генераторе сигналов, подключенном ко входу усилителя мощности (см. п. 2 **Задания 4**, рис. 4.16).]

Повторите наблюдение и измерения, о которых говорится в предыдущем абзаце, при вдвое большем значении емкости конденсатора ${\it C}$.

Теперь включите параллельно резистору R электролитический конденсатор большой емкости (\geq 100 мкФ , с соблюдением требуемой полярности), измерьте постоянное напряжение U на выходе выпрямителя (результат выпрямления), найдите отношение U к $U_{\mathsf{BX}.m}$ и, полагая угол отсечки θ малым, определите сопротивление диода в прямом направлении r_{VD} , каким оно было бы, если бы используемый в схеме диод был идеальным и имел такую вольт-амперную характеристику, какая приведена на рис. 5.36:

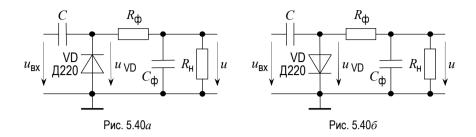
$$r_{\text{VD}} \approx \frac{R}{3\pi} \cdot \left[\arccos\left(\frac{U}{U_{\text{BX},m}}\right) \right]^3$$

(см. 5.1.1).

(Факультативно.) Выполните вновь все действия, указанные в этом пункте задания, с вдвое большим сопротивлением резистора R и теми же, что и ранее, значениями емкостей конденсаторов C, включая электролитический конденсатор. Сравните коэффициенты пульсаций и коэффициент передачи выпрямителя $U/U_{\text{BX}.m}$, относящиеся к меньшему и к большему сопротивлениям нагрузки R.

2. Выпрямитель, состоящий из схемы, осуществляющей сдвиг уровня, и фильтра нижних частот

Соберите одну из схем, приведенных на рис. 5.40a и 5.40δ , выбрав сопротивление нагрузки $R_{\rm H}$ из интервала $8.2\dots13$ кОм, а $R_{\rm \Phi}$ в 10 раз меньше, и взяв конденсаторы C и $C_{\rm \Phi}$ с емкостью $0.47\dots1.5$ мк Φ .

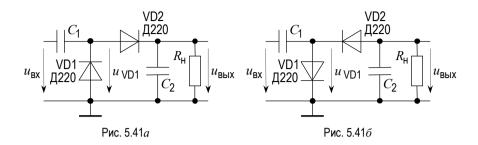


На один из входов осциллографа подайте $u_{VD}(t)$, а на другой -u(t), и совместите изображения таким образом, чтобы *уровни нуля* для обоих каналов совпадали при одинаковой чувствительности по вертикали. Зарисуйте осциллограммы в пределах двух—трёх периодов и отметьте на рисунке уровень нуля, значение амплитуды входного напряжения $U_{\text{BX}.m}$ и величину пульсаций выходного напряжения.

Измерьте среднее значение (постоянную составляющую $U_{\rm VD}$) напряжения $u_{\rm VD}(t)$ цифровым вольтметром постоянного напряжения и отметьте эту величину на рисунке, проведя горизонтальную линию, относительно которой переменная составляющая напряжения $u_{\rm VD}(t)$ оказывается расположенной симметрично. Обратите внимание на то, что $U_{\rm VD} < U_{\rm BX.m}$, то есть напряжение $u_{\rm VD}(t)$ сдвинуто относительно нуля в соответствующую сторону на величину, меньшую $U_{\rm BX.m}$, поскольку у реального диода излом вольт-амперной характеристики (даже если приближенно считать ее ломаной с единственной точкой излома, см. рис. 5.13) происходит не в нуле, а в точке с напряжением $0.6\dots 0.8~{\rm B}$.

Измерьте среднее значение (постоянную составляющую U) напряжения u(t) цифровым вольтметром постоянного напряжения и отметьте эту величину на рисунке, проведя горизонтальную линию, относительно которой переменная составляющая напряжения u(t) оказывается расположенной симметрично: отношение $U/U_{\mathsf{BX}.m}$ представляет собой количественное выражение результата преобразования этой схемой переменного напряжения в постоянное.

3. Удвоитель напряжения (факультативно)



Соберите одну из схем, приведенных на рис. 5.41a и 5.41b, выбрав сопротивление нагрузки $R_{\rm H}$ из интервала 2.2 ... 5.6 кОм и взяв конденсаторы C_1 и C_2 с емкостью 0.47 ... 1.5 мкФ.

На один из входов осциллографа подайте $u_{\text{VD1}}(t)$, а на другой — $u_{\text{вых}}(t)$, и совместите изображения таким образом, чтобы *уровни нуля* для обоих каналов совпадали при одинаковой чувствительности по вертикали. Зарисуйте осциллограммы в пределах двух—трёх периодов и отметьте на рисунке уровень нуля, значение удвоенной амплитуды входного напряжения $2U_{\text{вх},m}$ и величину пульсаций выходного напряжения.

Измерьте среднее значение (постоянную составляющую U) напряжения $u_{\mathsf{BЫX}}(t)$ цифровым вольтметром постоянного напряжения и отметьте эту величину на рисунке, проведя горизонтальную линию, относительно которой переменная составляющая напряжения $u_{\mathsf{BЫX}}(t)$ оказывается расположенной симметрично.

Повторите указанные наблюдение и измерение при $R_{\rm H}$ в 2...3 раза большей величины. Обратите внимание на то, что значение постоянной составляющей U выходного напряжения тем ближе к удвоенному значению амплитуды входного напряжения $2U_{\rm BX}\,m$, чем больше $R_{\rm H}$.

Часть 2. Стабилизаторы напряжения

В этой части задания предстоит измерять только постоянные напряжения на входе и выходе стабилизаторов напряжения и определять значения постоянных токов.

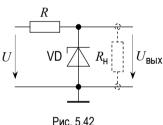
При выполнении этих упражнений токи, протекающие по элементам схемы, могут составлять несколько десятков миллиампер, поэтому возможно заметное нагревание стабилитрона, резисторов и транзистора.

Будьте осторожны при работе со схемами, чтобы не обжечься!

После того как произведены очередные изменения в схеме, дождитесь того, чтобы показания измерительных приборов приняли установившиеся значения в знак того, что достигнут новый тепловой баланс (равновесие) между нагревшимися (или остывшими) в новых условиях элементами схемы и окружающей средой.

При вычислениях желательно оперировать значениями результатов измерений и измеренными омметром сопротивлениями резисторов с точностью до трех десятичных знаков и соответствующим округлением в последнем знаке.

4. Простейший стабилизатор напряжения



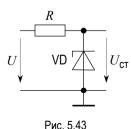
Выберите для экспериментов стабилитрон КС156А или КС168А (рис. 5.42). Используйте справочные сведения о выбранном стабилитроне из табл. в 5.3.VIII.

В качестве исходного значения постоянного напряжения U' примите +10 В. Сопротивление резистора R (рис. 5.42) возьмите равным

$$\frac{U' - \min U_0}{I_{\mathsf{MAKC}}}$$

или немного большим, где $\min U_0$ – наименьшее возможное напряжение стабилизации для выбранного стабилитрона. Резистор R должен допускать рассеяние мощности, равное $(U - \min U_0) \cdot I_{\text{MAKC}}$ Вт.

Измерение сопротивления стабилитрона r_{ct}



Для двух значений входного напряжения $U' = 10 \, \text{B}$ и $U'' = 8 \, \text{B}$ измерьте напряжения на стабилитроне U'_{CT} и U''_{CT} в отсутствие нагрузки (рис. 5.43). Найдите значения токов I'_{CT} и I''_{CT} , протекающих по стабилитрону в этих двух случаях:

$$I'_{\mathsf{CT}} = (U' - U'_{\mathsf{CT}})/R$$
 и $I''_{\mathsf{CT}} = (U'' - U''_{\mathsf{CT}})/R$,

и определите дифференциальное сопротивление стабилитрона:

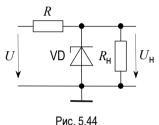
$$r_{\rm CT} = \frac{U'_{\rm CT} - U''_{\rm CT}}{I'_{\rm CT} - I''_{\rm CT}}.$$
 (5.15)

Коэффициент стабилизации простейшего стабилизатора напряжения

Сопротивление резистора нагрузки $R_{\rm H}$ для простейшего стабилизатора напряжения (рис. 5.44) необходимо выбрать таким, чтобы при минимальном напряжении стабилизации $\min U_0$ ток, теклиций по резистору. $R_{\rm H}$ бил, не менице

кущий по резистору R, был не меньше суммы тока $\min U_0/R_{\rm H}$, текущего по самой нагрузке, и минимального тока стабилизации $I_{\rm MИH}$ для данного стабилитрона (см. табл. в 5.3.**VIII**). Это означает, что для $R_{\rm H}$ должно выполняться неравенство:

$$R_{\mathsf{H}} \ge \frac{\min U_{\mathsf{0}}}{U - \min U_{\mathsf{0}} - I_{\mathsf{MVH}} \cdot R} \cdot R \ . \tag{5.16}$$



Пусть при U'=10 В и U''=8 В напряжение на нагрузке в схеме на рис. 5.44 равно $U'_{\rm H}$ и $U''_{\rm H}$ соответственно, $\bar{U}=(U'+U'')/2$ — среднее значение входного напряжения U, $\bar{U}_{\rm H}=(U'_{\rm H}+U''_{\rm H})/2$ — среднее значение напряжения на нагрузке $U_{\rm H}$, $\Delta U=U'-\bar{U}=\bar{U}-U''$ — отклонения входного напряжения U от его среднего значения \bar{U} , а $\Delta U_{\rm H}=U'_{\rm H}-\bar{U}_{\rm H}=\bar{U}_{\rm H}-U''_{\rm H}$ — наблюдаемые при этом отклонения напряжения на нагрузке $U_{\rm H}$ от его среднего значения $\bar{U}_{\rm H}$. Тогда, согласно определению (5.7), коэффициент стабилизации равен

$$K_{\rm CT} = \frac{\Delta U/\bar{U}}{\Delta U_{\rm H}/\bar{U}_{\rm H}} \,. \tag{5.17}$$

Сравните найденное значение K_{CT} с его расчетным значением по формуле (5.9), предположив, что сопротивление стабилитрона r_{CT} равно величине, полученной в результате предыдущего измерения [см. (5.15)], приняв U равным \overline{U} и вычислив U^* по одному из правил: $U^* = U' + I' \cdot r_{\mathsf{CT}} = U'' + I'' \cdot r_{\mathsf{CT}}$, где U^* — точка пересечения продолжения линейной части вольт-амперной характеристики стабилитрона в режиме элек-

трического пробоя с осью напряжений на стабилитроне (см. рис. 5.20 и 5.21). [Можно также, отправляясь от значения $K_{\rm CT}$, полученного в (5.17), найти из (5.9) расчетное значение $r_{\rm CT}$ и сравнить его с результатом непосредственного измерения (5.15).]

Выходное сопротивление простейшего стабилизатора напряжения

Измерений, выполненных в этом пункте задания, в принципе достаточно для нахождения выходного сопротивления стабилитрона, собранного по схеме на рис. 5.44, по правилу (5.10), сравнивая напряжения U'_{CT} и U''_{CT} на стабилитроне в отсутствие нагрузки (рис. 5.42), когда выходной ток (ток в нагрузке) равен нулю, с напряжениями U'_{H} и U''_{H} на нагрузке R_{H} при известных токах, протекающих в ней:

$$R_{\rm BbIX} = \left| \frac{\Delta U_{\rm BbIX}}{\Delta I_{\rm BbIX}} \right| = \frac{U_{\rm CT}^{\prime} - U_{\rm H}^{\prime}}{U_{\rm H}^{\prime}/R_{\rm H}} \ \ \text{или} \ \ R_{\rm BbIX} = \left| \frac{\Delta U_{\rm BbIX}}{\Delta I_{\rm BbIX}} \right| = \frac{U_{\rm CT}^{\prime\prime} - U_{\rm H}^{\prime\prime}}{U_{\rm H}^{\prime\prime}/R_{\rm H}} \,. \label{eq:RbbIX}$$

С тем же успехом выходное сопротивление стабилизатора напряжения можно получить по правилу двух нагрузок, описанному в п. 3 *Задания 1*, проведя со схемой на рис. 5.44 опыты с двумя значениями сопротивления нагрузки, каждое из которых удовлетворяет требованию (5.16).

Ожидаемое значение выходного сопротивления должно быть близко к дифференциальному сопротивлению стабилитрона r_{CT} , найденному ранее, или меньше него, если не выполнено неравенство $r_{\text{CT}} << R$ [см. (5.11)].

5. Стабилизатор напряжения с эмиттерным повторителем

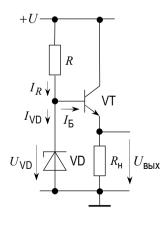


Рис. 5.45

Соберите схему, приведенную на рис. 5.45, с транзистором КТ315 и выбранными ранее стабилитроном и сопротивлением резистора R.

Напряжение U пусть принимает два значения: $U' = 10 \, \text{B}$ и $U'' = 8 \, \text{B}$.

При выборе сопротивления нагрузки $R_{\rm H}$ нужно принять во внимание, что у транзистора КТ315 предельно допустимые значения коллекторного (и эмиттерного) тока $I_{\rm K(9).Makc}$ и мощности $P_{\rm Makc}$, рассеиваемой на коллекторе, равны соответственно 100 мА и 150 мВт, как об этом уже говорилось в 4.4.**П**. Кроме того, макси-

мально допустимая мощность рассеивания у резистора $R_{\rm H}$ в учебном эксперименте равна $0.125~{\rm Br.}$

Пусть при U=U' напряжение на стабилитроне равно U_0 из табл. в 5.3.**VIII** и напряжение на нагрузке $R_{\rm H}$ равно $U'_{\rm BbIX}=U_0-U_{\rm E3}$, где $U_{\rm E3}\approx 0.65\,{\rm B}$. Текущий по нагрузке ток $I_{\rm H}=U'_{\rm BbIX}/R_{\rm H}=\left(U_0-U_{\rm E3}\right)/R_{\rm H}$ не должен превосходить $I_{\rm K(3),MaKC}$, поэтому

$$R_{\rm H} \geq \left(U_{\rm O} - U_{\rm E\Im}\right) / I_{\rm K(\Im).Makc}$$
 .

С другой стороны, $(U'-U'_{\mathsf{BbIX}}) \cdot I_{\mathsf{H}}$ должно быть меньше P_{MAKC} , откуда

$$R_{\rm H} \geq \frac{\left(U' - U'_{\rm BbIX}\right) \cdot U'_{\rm BbIX}}{P_{\rm MAKC}} = \left(U' - U_{\rm 0} + U_{\rm E\Im}\right) \cdot \left(U_{\rm 0} - U_{\rm E\Im}\right) \big/ P_{\rm MAKC} \ . \label{eq:RH}$$

Наконец, $\left(U'_{\mathsf{Bbix}}\right)^2/R_{\mathsf{H}}$ должно быть меньше $0.125~\mathrm{Bt}$, то есть должно выполняться условие

$$R_{\rm H} \ge (U_0 - U_{\rm E\Theta})^2 / (0.125 \, \rm BT)$$
.

Очевидно, что большее из значений в правой части трех последних неравенств служит оценкой снизу для допустимого сопротивления нагрузки R_{H} .

Коэффициент стабилизации стабилизатора напряжения с эмиттерным повторителем

В результате опытов, проводимых со схемой на рис. 5.45, для двух значений входного напряжения U=U' и U=U'' измеряют соответствующие им постоянные напряжения на выходе U'_{BbIX} и U''_{BbIX} , находят средние значения $\bar{U}=(U'+U'')/2$ и $\bar{U}_{\mathsf{BbIX}}=(U'_{\mathsf{BbIX}}+U''_{\mathsf{BbIX}})/2$, принимают

 $\Delta U = U' - \bar{U} = \bar{U} - U''$ и $\Delta U_{\rm BbIX} = U'_{\rm BbIX} - - \bar{U}_{\rm BbIX} = \bar{U}_{\rm BbIX}$ за отклонения этих напряжений от их средних значений и согласно определению (5.7) определяют искомый коэффициент стабилизации:

$$K_{\rm CT} = \frac{\Delta U/\overline{U}}{\Delta U_{\rm BbIX}/\overline{U}_{\rm BbIX}} \, .$$

Выходное сопротивление стабилизатора напряжения с эмиттерным повторителем

Теоретическое значение выходного сопротивления данного стабилизатора напряжения (5.12) исключительно мало. Можно, имея в виду применение правила двух нагрузок (см. п. 3 *Задания 1*), при фиксированном входном напряжении U попытаться измерить выходные напряжения $U_{\text{BыX}} = U_1$ и

 $U_{\mathrm{BbIX}}=U_2$ для двух разных нагрузок, чьи сопротивления $R_{\mathrm{H}}=R_{\mathrm{1}}$ и $R_{\mathrm{H}}=R_{\mathrm{2}}$ удовлетворяют сформулированным выше требованиям. Однако точность проводимых измерений, вероятнее всего, не позволит зарегистрировать различие значений U_{1} и U_{2} , из чего нужно будет сделать вывод, что выходное сопротивление этого стабилизатора почти равно нулю, по крайней мере с точностью до погрешностей измерений.

и_{БЭ}

Литература

- 1. *Куклев Л. П.* Радиотехника и схемотехника: учебное пособие. М.: МФТИ, 2012.
- 2. *Ларин А. Л.* Аналоговая электроника: учебное пособие. М.: МФТИ, 2013.
- 3. *Манаев Е. И.* Основы радиоэлектроники. М.: Книжный дом «ЛИБРОКОМ», 2013.
- 4. *Титце У., Шенк К.* Полупроводниковая схемотехника. В 2-х т. М.: ДМК Пресс, 2015.
- 5. *Усилитель* на биполярных транзисторах: лабораторная работа № 28 / сост. Е. В. Воронов, А. Л. Ларин. М.: МФТИ, 2015.
- 6. Хоровиц П., Хилл У. Искусство схемотехники. М.: БИНОМ, 2016.