

ЛАБОРАТОРНА РОБОТА 2

Створення статичних і динамічних бібліотек для POSIX сумісних (сертифікованих) операційних систем

Мета роботи полягає у оволодінні практичними навичками розробки ПО на системному рівні з використанням бібліотек мови С (C++) для POSIX OS, на прикладі ОС Linux та автоматизації розробки з використанням Makefile статичних і динамічних бібліотек.

Другою метою є ознайомлення з варіантами реалізації алгоритмів у процедурному і ООП парадигмах з використанням мови С (C++).

Перед початком розробки програм потрібно вивчити: основи синтаксису статичних і динамічних бібліотек; організацію і структуру файлової системи POSIX OS, обмеження на імена файлів; типи файлів, каталоги і посилання [1], синтаксис Makefile.

Завдання для лабораторної роботи 2

1. Розробити консольний додаток у парадигмі ООП, що виконує наступні функції:
 - додавання “Робітника” до інформаційної системи або іншу інформаційну сутність за спрямованістю, що вказана у ЛР1 і за результатами ЛР1, далі просто “Робітника”;
 - видалення “Робітника” зі штату, при цьому він має залишатися у інформаційній системі, як минулий;
 - збільшення (зменшення) зарплатні “Робітника”, або іншу аналогічну інформаційну сутність за тематичною за спрямованістю, що вказана у ЛР1 відповідно до варіанту;
 - зображення інформації про “Робітника”, або іншу аналогічну інформаційну сутність за тематичною за спрямованістю, що вказана у ЛР1 відповідно до варіанту.

Для розробки скористатися вихідним кодом та інформацією, що вказана у [5]. Реалізація вихідного коду показана у додатку 2.

2. Створити два репозиторія, користуючись інформацією [1]. У одному програма має бути розділена на основний код і статичні бібліотеки. У іншому репозиторії розробити динамічні бібліотеки.

3. За бажанням можна реалізувати функціональність п.1 у чистому стилі ООП поза шаблоном [5] самостійно. Або реалізувати у процедурному варіанті.

Результатом роботи мають бути 2 репозиторія. У першому 5 файлів вихідного коду відповідно додатку 1 і Makefile для створення динамічних бібліотек.

У другому репозиторії 5 файлів вихідного коду відповідно додатку 1 і Makefile для створення статичних бібліотек.

Програма проведення експерименту лабораторної роботи

1. Створення вихідного коду. Користуючись одним з текстових редакторів, створити файл вихідного коду лабораторної роботи. Зберегти його у робочому каталозі, що містить програмну. Доробити вихідний код відповідно до поданого завдання.
2. У разі появи помилок внести зміни до вихідного коду.
3. Після успішного виконання п. 1, 2 запустити програму на виконання.
4. Після покрокового виконання програми зробити скриншоти екранів і створити звіт, додаючи до звіту скриншоти екранів.
5. Зробити висновки щодо особливостей виконання лабораторної роботи, наявності специфічних особливостей роботи програми. Відмінностей статичних і динамічних бібліотек.

Теоретичні відомості для ЛР 2

Приклад статичної бібліотеки

Створимо свою власну бібліотеку, що має функції: `h_world ()` і `g_world ()`, і виводять на екран "Hello World" і "Goodbye World" відповідно. Почнемо зі статичної бібліотеки.

Створимо файл `world.h`:

```
/* World.h */
```

```
void h_world (void);
```

```
void g_world (void);
```

Створимо файл `h_world.c`:

```
/* H_world.c */
```

```
#include <stdio.h>
```

```
#include "world.h"
```

```
void h_world (void)
```

```
{
```

```
    printf ( "Hello World \n");
```

```
}
```

Тепер створимо файл `g_world.c`, що містить реалізацію функції `g_world ()`:

```
/* G_world.c */  
#include <stdio.h>  
#include "world.h"  
void g_world (void){  
    printf ( "Goodbye World \n");}
```

Можна було б з таким же успіхом вмістити обидві функції в одному файлі (`hello.c`, наприклад), проте для наочності ми рознесли код на два файли.

Тепер створимо файл `main.c`. Це клієнт, який буде користуватися послугами сервера:

```
/* Main.c */  
#include "world.h"  
int main (void){  
    h_world ();  
    g_world ();  
}
```

Тепер напишемо сценарій для `make`. Для цього створюємо `Makefile`:

```
# Makefile for World project  
binary: main.o libworld.a  
    gcc -o binary main.o -L. -lworld  
main.o: main.c  
    gcc -c main.c  
libworld.a: h_world.o g_world.o  
    ar cr libworld.a h_world.o g_world.o  
h_world.o: h_world.c  
    gcc -c h_world.c  
g_world.o: g_world.c  
    gcc -c g_world.c  
clean:  
    rm -f * .o * .a binary
```

У прикладі нижче для наочності у репозиторії присутні дві статичні бібліотеки.

```
binary:main.o test_lib.a
gcc -o binary main.o -L. -l: test_lib.a
main.o:main.c
gcc -c main.c
test_lib.a: f1.o f2.o
ar cr test_lib.a f1.o f2.o
f1.o: f2.c
gcc -c f1.c
f2.o: f2.c
gcc -c f2.c
clean:
rm -f *.o *.a binary
```

Збираємо програму:

```
$ make
gcc -c main.c
gcc -c h_world.c
gcc -c g_world.c
ar cr libworld.a h_world.o g_world.o
gcc -o binary main.o -L. -lworld
$
```

Перевіряємо результат

```
$ ./binary
Hello World
Goodbye World
```

В наведеному прикладі з'явилися три нові речі: опції `-l` і `-L` компілятора, а також команда `ar`. Команда `ar` створює статичну бібліотеку (архів). У нашому випадку два об'єктних файли об'єднуються в один файл `libworld.a`. У Linux практично всі бібліотеки мають префікс `lib`.

Опція `-l`, передана компілятору, обробляється і надсилається лінковщик для того, щоб той підключив до бінарники бібліотеку. Важливо знати лише те, що і бібліотека

libfoo.so і бібліотека libfoo.a підключаються до проекту опцією -lfoo. У нашому випадку libworld.a "урізані" до -lworld.

Опція -L вказує лінковщик, де йому шукати бібліотеку. У разі, якщо бібліотека розташовується в каталозі / lib або / usr / lib, то питання відпадає сам собою і опція -L не потрібна. У нашому випадку бібліотека знаходиться в репозиторії (в поточному каталозі). За замовчуванням лінковщик не проглядається поточний каталог в пошуку бібліотеки, тому опція -L необхідна.

Динамічна бібліотека

Для того, щоб створити і використовувати динамічну (спільно використовувану) бібліотеку, досить потрібно переробити в нашому проекті Makefile.

```
# Makefile for World project

binary: main.o libworld.so
gcc -o binary main.o -L. -lworld -Wl, -rpath ,.
main.o: main.c
gcc -c main.c
libworld.so: h_world.o g_world.o
gcc -shared -o libworld.so h_world.o g_world.o
h_world.o: h_world.c
gcc -c -fPIC h_world.c
g_world.o: g_world.c
gcc -c -fPIC g_world.c
clean:
rm -f * .o *.so binary
```

У прикладі нижче для наочності у репозиторії присутні дві динамічні бібліотеки.

```
binary:main.o test_lib.so
gcc -o binary main.o -L. -l: test_lib.so -Wl,--rpath -Wl,.
main.o:main.c
gcc -c main.c
```

```
test_lib.so: f1.o f2.o
    gcc -shared -o test_lib.so f1.o f2.o
f1.o: f1.c
    gcc -c -fPIC f1.c
f2.o: f2.c
    gcc -c -fPIC f2.c
clean:
    rm -f *.o *.a binary
```

Правило для збірки binary тепер містить опцію `-Wl, -rpath`. Вона означає: передати лінковщик (`-Wl`) опцію `option` з аргументами `optargs`. У нашому випадку ми передаємо лінковщик опцію `-rpath` з аргументом. Що означає опція `-rpath`? Як вже говорилося, лінковщик шукає бібліотеки в певних місцях, зазвичай це каталоги `/lib` і `/usr/lib`, іноді `/usr/local/lib`. Опція `-rpath` просто додає до цього списку ще один каталог. У нашому випадку це поточний каталог. Без вказівки опції `-rpath` програма не запуститься через відсутність бібліотеки.

Питання до ЛР2

1. Базовий перелік команд оболонки для управління і роботи у POSIX сумісних (сертифікованих) ОС.
2. Права доступу до файлів у типових POSIX сумісних (сертифікованих) ОС. Способи відображення і описання. Способи зміни прав доступу.
3. Основні правила розробки Makefile для створення статичних і динамічних бібліотек.
4. Відмінності статичних і динамічних бібліотек у POSIX сумісних (сертифікованих) ОС.
5. Основні команди для всіх етапів розробки програм у GCC компіляторі.
6. Описання роботи розробленої програми на алгоритмічному рівні.
7. Синтаксис класу у C++, створення екземпляру класу, рівні доступу, управління рівнями доступу, доступ до методів екземпляру класу.

Література

1. <https://www.opennet.ru/docs/RUS/zlp/>
2. Б.Керниган, Д.Ритчи, А.Фьюер. Язык программирования Си. Задачи по языку Си. М.: Финансы и статистика, 1985.
3. <https://riptutorial.com/Download/cplusplus.pdf>
4. <https://ru.stackoverflow.com/questions/432480/Создание-makefile>
5. Николас А. Солтер, Майкл Л. Клепер «С++ для профессионалов»
6. <https://linuxguide.rozh2sch.org.ua/>

7. Операційні системи. Методичні вказівки до виконання комп'ютерного практикуму. Для студентів навчальних напрямів 6.040204 «Прикладна математика», 6.170101 «Безпека інформаційних і комунікаційних систем» /Укладачі Грайворонський М.В., Ільїн М.І., Родіонов А.М. – Київ, НТУУ «КПІ», 2012 - 58 с.

8. Maurice J. Bach THE DESIGN OF THE UNIX OPERATING SYSTEM

<https://konspect.blogspot.com/2013/10/virtualbox-debian-nastrojka-obshhih.html>

<https://hyperhost.ua/info/ru/rabota-s-redaktorom-nano-bazovyye-klavishn>

<http://www.gdbtutorial.com/tutorial/how-install-gdb>

https://www.cs.swarthmore.edu/~newhall/unixhelp/howto_gdb.php

<http://www.gdbtutorial.com/tutorial/how-use-gdb-example>

Тематична спрямованість для створення класів ЛР 1. Додаток 1

№1: Інформаційна система Бібліотеки.

Клас

Працівники (Код співробітника, ПІБ, Вік, Пол, Адреса, Паспортні дані, Код посади) [10 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

№2: Інформаційна система Радіостанції.

Клас

Посади (Код посади, Найменування посади, Оклад, Обов'язки, Вимоги) [5 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

№3: Інформаційна система таксопарку

Клас

Автомобілі (Код автомобіля, Код марки, Реєстраційний номер, Номер кузова, Номер двигуна, Рік випуску, Пробіг, Код шофера співробітника, Дата останнього ТО, Код-механіка співробітника, Спеціальні позначки) [10 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

на стеку.

№4: Інформаційна система Туристичного агентства

Клас

Готелі (Код готелю, Найменування, Країна, Місто, Адреса, Кількість звёзд, Контактна особа) [10 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

№5: Інформаційна система Страхової компанії

Клас

Поліси (Номер поліса, Дата початку, Дата закінчення, -імость Сто, Сума виплати, Код виду поліса, Відмітка про виплату, Відмітка про закінчення, Код клієнта, Код співробітника) [10 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

№6: Інформаційна система Шлюбного агентства

Клас

Клієнти (Код клієнта, ПІБ, Пол, Дата народження, Вік, Зростання, вага, Кількість дітей, Сімейний стан, Шкідливі при-вичкі, Хобі, Опис, Код знака, Код відносини, Код націо-нальності, Адреса, Телефон, Паспортні дані , Інформація про партнёре) [10 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

№7: Інформаційна система Сервіс центру

Клас

Види несправностей (Код виду, Код моделі, Опис, Симптоми, Методи ремонту, запчастини Код 1, Код запчастини 2, 3 Код запчастини, Ціна роботи) [5 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

№8: Інформаційна система Школи

Клас

Класи (Код класу, Код співробітника-класного керівника, Код виду, Кількість учнів, Буква, Рік навчання, Рік створення) [5 записів].

Передбачити функціональність додавання інформації, вивід інформації на консоль.

Передбачити функціональність поведінки класу, в залежності від значення певних членів класу.

Під час тестування на етапі виконання створити екземпляри класу на купі пам'яті і на стеку.

Додаток 2. Інформаційна система. Містить 5 файлів.

// Database.h

```

#include <iostream>
#include "Employee.h"

namespace Records {

    const int kMaxEmployees = 100;
    const int kFirstEmployeeNumber = 1000;
    class Database
    {
    public:
        Database();
        ~Database();

        Employee& addEmployee(std::string inFirstName, std::string inLastName);
        Employee& getEmployee(int inEmployeeNumber);
        Employee& getEmployee(std::string inFirstName, std::string inLastName);
        void      displayAll();
        void      displayCurrent();
        void      displayFormer();
    protected:
        Employee  mEmployees[kMaxEmployees];
        int       mNextSlot;
        int       mNextEmployeeNumber;
    };
}

```

// Database.cpp

```

#include <iostream>
#include <stdexcept>
#include <string>

#include "Database.h"

using namespace std;

namespace Records {

    Database::Database()
    {
        mNextSlot = 0;
        mNextEmployeeNumber = kFirstEmployeeNumber;
    }
    Database::~~Database()
    {
    }
    Employee& Database::addEmployee(string inFirstName, string inLastName)
    {
        if (mNextSlot >= kMaxEmployees) {
            cerr << "There is no more room to add the new employee!" << endl;
            throw exception();
        }
    }
}

```

```

    }

    Employee& theEmployee = mEmployees[mNextSlot++];
    theEmployee.setFirstName(inFirstName);
    theEmployee.setLastName(inLastName);
    theEmployee.setEmployeeNumber(mNextEmployeeNumber++);
    theEmployee.hire();

    return theEmployee;
}
Employee& Database::getEmployee(int inEmployeeNumber)
{
    for (int i = 0; i < mNextSlot; i++) {
        if (mEmployees[i].getEmployeeNumber() == inEmployeeNumber) {
            return mEmployees[i];
        }
    }

    cerr << "No employee with employee number " << inEmployeeNumber << endl;
    throw exception();
}

Employee& Database::getEmployee(string inFirstName, string inLastName)
{
    for (int i = 0; i < mNextSlot; i++) {
        if (mEmployees[i].getFirstName() == inFirstName &&
            mEmployees[i].getLastName() == inLastName) {
            return mEmployees[i];
        }
    }

    cerr << "No match with name " << inFirstName << " " << inLastName << endl;
    throw exception();
}

void Database::displayAll()
{
    for (int i = 0; i < mNextSlot; i++) {
        mEmployees[i].display();
    }
}

void Database::displayCurrent()
{
    for (int i = 0; i < mNextSlot; i++) {
        if (mEmployees[i].getIsHired()) {
            mEmployees[i].display();
        }
    }
}

void Database::displayFormer()
{

```

```

    for (int i = 0; i < mNextSlot; i++) {
        if (!mEmployees[i].getIsHired()) {
            mEmployees[i].display();
        }
    }
}
}
}

```

// Employee.h

```

#include <iostream>

namespace Records {
    const int kDefaultStartingSalary = 30000;
    class Employee
    {
    public:

        Employee();

        void    promote(int inRaiseAmount = 1000);
        void    demote(int inDemeritAmount = 1000);
        void    hire();    // hires or re-hires the employee
        void    fire();    // dismisses the employee
        void    display(); // outputs employee info to the console

        // Accessors and setters
        void    setFirstName(std::string inFirstName);
        std::string getFirstName();
        void    setLastName(std::string inLastName);
        std::string getLastName();
        void    setEmployeeNumber(int inEmployeeNumber);
        int     getEmployeeNumber();
        void    setSalary(int inNewSalary);
        int     getSalary();
        bool    getIsHired();
    private:
        std::string mFirstName;
        std::string mLastName;
        int         mEmployeeNumber;
        int         mSalary;
        bool        fHired;
    };
}

```

// Employee.cpp

```

#include <iostream>
#include <string>

#include "Employee.h"

```

```

using namespace std;

namespace Records {

Employee::Employee()
{
    mFirstName = "";
    mLastName = "";
    mEmployeeNumber = -1;
    mSalary = kDefaultStartingSalary;
    fHired = false;
}

void Employee::promote(int inRaiseAmount)
{
    setSalary(getSalary() + inRaiseAmount);
}

void Employee::demote(int inDemeritAmount)
{
    setSalary(getSalary() - inDemeritAmount);
}

void Employee::hire()
{
    fHired = true;
}

void Employee::fire()
{
    fHired = false;
}

void Employee::display()
{
    cout << "Employee: " << getLastName() << ", " << getFirstName() << endl;
    cout << "-----" << endl;
    cout << (fHired ? "Current Employee" : "Former Employee") << endl;
    cout << "Employee Number: " << getEmployeeNumber() << endl;
    cout << "Salary: $" << getSalary() << endl;
    cout << endl;
}

// Accessors and setters

void Employee::setFirstName(string inFirstName)
{
    mFirstName = inFirstName;
}

string Employee::getFirstName()
{
    return mFirstName;
}

void Employee::setLastName(string inLastName)

```

```

{
    mLastName = inLastName;
}

string Employee::getLastName()
{
    return mLastName;
}

void Employee::setEmployeeNumber(int inEmployeeNumber)
{
    mEmployeeNumber = inEmployeeNumber;
}

int Employee::getEmployeeNumber()
{
    return mEmployeeNumber;
}

void Employee::setSalary(int inSalary)
{
    mSalary = inSalary;
}

int Employee::getSalary()
{
    return mSalary;
}

bool Employee::getIsHired()
{
    return fHired;
}

}

```

// UserInterface.cpp

```

#include <iostream>
#include <stdexcept>
#include <string>

#include "Database.h"

using namespace std;
using namespace Records;

int displayMenu();
void doHire(Database& inDB);
void doFire(Database& inDB);
void doPromote(Database& inDB);
void doDemote(Database& inDB);

```

```

int main(int argc, char** argv)
{
    Database employeeDB;
    bool done = false;

    while (!done) {
        int selection = displayMenu();

        switch (selection) {
            case 1:
                doHire(employeeDB);
                break;
            case 2:
                doFire(employeeDB);
                break;
            case 3:
                doPromote(employeeDB);
                break;
            case 4:
                employeeDB.displayAll();
                break;
            case 5:
                employeeDB.displayCurrent();
                break;
            case 6:
                employeeDB.displayFormer();
                break;
            case 0:
                done = true;
                break;
            default:
                cerr << "Unknown command." << endl;
        }
    }
}

int displayMenu()
{
    int selection;

    cout << endl;
    cout << "Employee Database" << endl;
    cout << "-----" << endl;
    cout << "1) Hire a new employee" << endl;
    cout << "2) Fire an employee" << endl;
    cout << "3) Promote an employee" << endl;
    cout << "4) List all employees" << endl;
    cout << "5) List all current employees" << endl;
    cout << "6) List all previous employees" << endl;
    cout << "0) Quit" << endl;
    cout << endl;
}

```

```

    cout << "----> ";

    cin >> selection;

    return selection;
}

void doHire(Database& inDB)
{
    string firstName;
    string lastName;

    cout << "First name? ";
    cin >> firstName;
    cout << "Last name? ";
    cin >> lastName;

    try {
        inDB.addEmployee(firstName, lastName);
    } catch (std::exception ex) {
        cerr << "Unable to add new employee!" << endl;
    }
}

void doFire(Database& inDB)
{
    int employeeNumber;

    cout << "Employee number? ";
    cin >> employeeNumber;

    try {
        Employee& emp = inDB.getEmployee(employeeNumber);
        emp.fire();
        cout << "Employee " << employeeNumber << " has been terminated." << endl;
    } catch (std::exception ex) {
        cerr << "Unable to terminate employee!" << endl;
    }
}

void doPromote(Database& inDB)
{
    int employeeNumber;
    int raiseAmount;

    cout << "Employee number? ";
    cin >> employeeNumber;

    cout << "How much of a raise? ";
    cin >> raiseAmount;

    try {

```



```

    Employee& emp = inDB.getEmployee(employeeNumber);
    emp.promote(raiseAmount);
} catch (...) {
    cerr << "Unable to promote employee!" << endl;
}
}

```

Додаток до ЛР 6

Вихідний код модуля ядра. Частина перша.

```

#include <linux/kernel.h>
#include <linux/module.h>

MODULE_AUTHOR("Present <https://github.com/danya-psch>"); // Подарунок
MODULE_DESCRIPTION("Lab1 test kernel module"); // Опис функціоналу
MODULE_LICENSE("MIT"); // ліцензія

/*
(hello_init)
(hello_exit).
module_init і
module_exit використовують спеціальні макроси ядра
*/

static int __init hw_init(void)
{
    printk(KERN_ERR "Input , Kernel!\n");
    return 0;
}

static void __exit hw_exit(void)
{
    printk(KERN_ERR "It out from, Kernel!\n");
}

module_init(hw_init);
module_exit(hw_exit);

```

Зміст Makefile. Частина перша.

```

ifneq ($(KERNELRELEASE),)
# kbuild part of makefile
obj-m := hw_module.o
else
# normal makefile
KDIR ?= /lib/modules/`uname -r`/build

default:
    $(MAKE) -C $(KDIR) M=$$PWD
clean:
    $(MAKE) -C $(KDIR) M=$$PWD clean
endif

```

Вихідний код модуля ядра. Частина друга.

```
#include <linux/kernel.h>
#include <linux/module.h>
#include <linux/random.h>
#include <linux/slab.h>
#include <linux/types.h>
```

```
MODULE_AUTHOR("Danya Peschanskyi<https://github.com/danya-psch>");
MODULE_DESCRIPTION("Lab 2, using struct list_head");
MODULE_LICENSE("MIT");
```

```
#define LIST_LEN 10
#define MSG_PREF "DANYA_MSG: "
```

```
#define print_msg(msg, ...) printk(KERN_ERR MSG_PREF msg, ##__VA_ARGS__);
```

```
typedef struct {
    struct list_head lnode;
    uint32_t val;
} int_node_t;
```

```
// макрос для освобождения памяти выделенной под элементы списка,
// do {}while(0) требуется, чтоб обернуть код макроса в блок, простого {} недостаточно
```

```
#define ilfree(list_head) \
do { \
    int_node_t *__ptr, *__tmp; \
    list_for_each_entry_safe(__ptr, __tmp, (list_head), lnode) { \
        kfree(__ptr); \
    } \
} while(0)
```

```
// макрос для вывода значений списка в консоль
```

```
#define ilprint(list_head) \
do { \
    int_node_t *__ptr; \
    print_msg("List: {}"); \
    list_for_each_entry(__ptr, (list_head), lnode) { \
        printk(KERN_ERR "\t%i ", __ptr->val); \
    } \
    printk(KERN_ERR "}\n"); \
} while(0)
```

```
// инициализация головы списка, всю реализацию списка можно найти по ссылке
```

```
https://elixir.bootlin.com/linux/latest/source/include/linux/list.h#L714
```

```
static struct list_head int_list = LIST_HEAD_INIT(int_list);
```

```
// функция которая побитово сдвигает значение каждого элемента списка на 1 влево
```

```
static void task(void) {
    int_node_t *ptr;
    list_for_each_entry(ptr, &int_list, lnode) {
```

```

        ptr->val <= 1;
    }
}

static int __init list_module_init(void)
{
    int i;
    int ret = 0;
    print_msg("List allocation start...\n");
    // выделяем динамически память для элементов списка в цикле
    for (i = 0; i < LIST_LEN; ++i) {
        int_node_t *ptr = (int_node_t *)kmalloc(sizeof(*ptr), GFP_KERNEL);
        if (!ptr) {
            print_msg("Can't alloc memory\n");
            ret = -ENOMEM;
            goto alloc_err;
        }
        // функция которая дает нам рандомное значение для указанного количества
байт
        get_random_bytes(&ptr->val, sizeof(ptr->val));
        list_add_tail(&ptr->lnode, &int_list);
    }
    print_msg("List allocation finish\n");
    ilprint(&int_list);

    task();

    ilprint(&int_list);

    return 0;
alloc_err:
    ilfree(&int_list);
    return ret;
}

static void __exit list_module_exit(void)
{
    ilfree(&int_list);
    print_msg("Hasta la vista, Kernel!\n");
}
module_init(list_module_init);
module_exit(list_module_exit);

```

Makefile модуля ядра. Частина друга.

```

ifneq ($(KERNELRELEASE),)
# kbuild part of makefile
obj-m := list_module.o
else
# normal makefile
KDIR ?= /lib/modules/`uname -r`/build

```

```
default:
    $(MAKE) -C $(KDIR) M=$$PWD
clean:
    $(MAKE) -C $(KDIR) M=$$PWD clean
endif
```

Додаток до ЛР 7

Вихідний код модуля ядра.

```
#include <linux/kernel.h>
#include <linux/init.h>
#include <linux/module.h>
#include <linux/kdev_t.h>
#include <linux/fs.h>
#include <linux/cdev.h>
#include <linux/device.h>
#include <linux/time.h>
#include <linux/uaccess.h>

MODULE_AUTHOR("Danya Peschanskyi<https://github.com/danya-psch>");
MODULE_DESCRIPTION("Simple char device module");
MODULE_LICENSE("GPL");

#define BUF_LEN 256

#define MSG_PREF "DANYA_MSG: "
#define print_msg(msg, ...) printk(KERN_ERR MSG_PREF msg, ##__VA_ARGS__);

// структуры ядра необходимые для создания символического драйвера
dev_t devt = 0;
static struct class *dev_class = NULL;
static struct cdev my_cdev;
static struct device *dev = NULL;

static int my_open(struct inode *inode, struct file *file);
static int my_release(struct inode *inode, struct file *file);
static ssize_t my_read(struct file *filp, char __user *buf, size_t len, loff_t * off);
static ssize_t my_write(struct file *filp, const char *buf, size_t len, loff_t * off);
static long my_ioctl(struct file *filp, unsigned int cmd, unsigned long arg);

// структура ядра содержащая указатели на реализации операций для нашего девайса
static struct file_operations fops = {
    .owner      = THIS_MODULE,
    .read       = my_read,
    .write      = my_write,
    .open       = my_open,
    .release    = my_release,
    .unlocked_ioctl = my_ioctl,
};

static int my_open(struct inode *inode, struct file *file)
```

```

{
    print_msg("Driver Open Function Called...!!!\n");
    return 0;
}

static int my_release(struct inode *inode, struct file *file)
{
    print_msg("Driver Release Function Called...!!!\n");
    return 0;
}

static ssize_t my_read(struct file *filp, char __user *buf, size_t len, loff_t *off)
{
    uint8_t data[BUF_LEN] = {0};
    struct timespec t;
    print_msg("Driver Read Function Called...!!!\n");

    // функция для получения времени
    getnstimeofday(&t);
    snprintf(data, BUF_LEN, "Cur time(sec: %i, mircosec: %i)", (int)t.tv_sec, (int)t.tv_nsec);

    if (len > BUF_LEN) {
        len = BUF_LEN;
    }

    // функция для безопасного копирования данных из области ядра в область
пользователя
    if (copy_to_user(buf, data, len)) {
        return -EFAULT;
    }

    return len;
}

static ssize_t my_write(struct file *filp, const char __user *buf, size_t len, loff_t *off)
{
    print_msg("Driver Write Function Called...!!!\n");
    return len;
}

static long my_ioctl(struct file *filp, unsigned int cmd, unsigned long arg) {
    print_msg("Driver Ioctl Function Called...!!!\n");
    return 0;
}

static int __init cdev_module_init(void)
{
    long res = 0;
    // выделяем область chardev и назначаем Major номер
    if((res = alloc_chrdev_region(&devt, 0, 1, "my_cdev")) < 0){
        print_msg("Cannot allocate major number\n");
        goto alloc_err;
    }
}

```

```

    }
    print_msg("Major = %d Minor = %d\n", MAJOR(devt), MINOR(devt));

    // инициализируем новое устройство
    cdev_init(&my_cdev, &fops);
    // добавляем устройство в систему
    if((res = cdev_add(&my_cdev, devt, 1)) < 0){
        print_msg("Cannot add the device to the system\n");
        goto cdev_add_err;
    }

    // создаем класс sysfs
    dev_class = class_create(THIS_MODULE, "my_class");
    // обработка ошибок
    if(IS_ERR(dev_class)){
        res = PTR_ERR(dev_class);
        print_msg("Cannot create the struct class\n");
        goto class_err;
    }

    // создаем узел устройства /dev/my_cdev
    dev = device_create(dev_class, NULL, devt, NULL, "my_cdev");
    // обработка ошибок
    if(IS_ERR(dev)){
        res = PTR_ERR(dev);
        print_msg("Cannot create the Device\n");
        goto dev_create_err;
    }

    print_msg("Device Driver Insert...Done!!!\n");
    return 0;
dev_create_err:
    class_destroy(dev_class);
class_err:
cdev_add_err:
    unregister_chrdev_region(devt, 1);
alloc_err:
    return res;
}

static void __exit cdev_module_exit(void)
{
    device_destroy(dev_class, devt);
    class_destroy(dev_class);
    cdev_del(&my_cdev);
    unregister_chrdev_region(devt, 1);
    print_msg("Device Driver Remove...Done!!!\n");
}
module_init(cdev_module_init);
module_exit(cdev_module_exit);

```

Makefile модуля ядра.

```
ifneq ($(KERNELRELEASE),)
# kbuild part of makefile
obj-m := cdev_module.o
else
# normal makefile
KDIR ?= /lib/modules/`uname -r`/build

default:
$(MAKE) -C $(KDIR) M=$$PWD
clean:
$(MAKE) -C $(KDIR) M=$$PWD clean
endif
```

Програма для роботи з модулем ядра

```
#include<stdio.h>
#include<fcntl.h>
#include<errno.h>
#include<unistd.h>
#include<sys/ioctl.h>

#define BUF_LEN 256

int main(void) {
    int fd = open("/dev/my_cdev", O_RDONLY);

    if (fd < 0) {
        printf("Error number %d", errno);
    }

    unsigned char buf[BUF_LEN] = {0};
    read(fd, buf, BUF_LEN);

    printf("%s\n", buf);

    close(fd);
}
```