Лекція 4 ТСР-сокети, частина 1

Характеристики ТСР

Протокол TCP (Transmission Control Protocol, протокол управління передачею) - це транспортний протокол у комунікаційному домені Internet, визначений у RFC 9293. TCP потребує встановлення логічного з'єднання між двома сторонами, забезпечує дуплексне надійне впорядковане доставлення потоку байтів з перевіркою на помилки у режимі мережевої адресації unicast (за потреби режим передачі даних у ТСР-з'єднанні може бути змінений на симплексний), підтримує варіант out-of-band даних. Зазвичай під час встановлення ТСР-з'єднання є активна сторона (клієнт), яка відправляє запит на встановлення з'єднання, та є пасивна сторона (сервер), яка очікує запитів на встановлення з'єднань, після встановлення ТСР-з'єднання ролі сторін у загальному розумінні є умовними.

Терміни, які визначають режим мережевої адресації. Unicast (one-to-one). Multicat (one-to-many-of-many). Широкомовний (broadcast, one-to-all). Anycast (one-to-one-of-many).

передачі даних дає змогу відправляти дані тільки в одному напрямку в один момент часу. Симплексний (simplex) режим передачі даних дає змогу відправляти дані тільки в одному напрямку, іноді такий режим визначають як напівдуплексний (тобто може бути плутанина в термінах). Режим передачі даних, визначений для транспортного протоколу (наприклад, дуплексний або симплексний для ТСР), не значить, що такий самий режим передачі даних повинен бути на канальному рівні передачі даних (наприклад, напівдуплексний для Ethernet). Власне ідея мережевої моделі OSI або мережевої моделі ТСР/ІР полягає в тому, щоб розподілити мережеві протоколи

Терміни, які визначають режим передачі даних. Дуплексний (duplex) або

повнодуплексний (full-duplex) режим передачі даних дає змогу відправляти та

отримувати дані в будь-який момент часу. *Напівдуплексний (half-duplex*) режим

TCP забезпечує надійне доставлення даних, але ця надійність є умовною. Деякі характеристики цієї надійності можна поліпшити практично, а деякі характеристики не можна вдосконалити принципово. Про це йдеться далі.

за рівнями, щоб зменшити залежність між мережевими протоколами, які

використовуються разом.

не може забезпечити жодний мережевий протокол. Мережа є ненадійним середовищем передачі даних, оскільки на мережу впливають зовнішні чинники, які не контролює жодна зі сторін комунікації (фізична неможливість передавати відправлені дані, відмова спрямовувати відправлені дані іншими системами на шляху від відправника до отримувача і т. ін.).

У ТСР-з'єднанні є дві сторони. Одна сторона — це програма, яка реалізує ТСР,

ТСР не гарантує, що відправлені дані будуть отримані, оскільки таку гарантію

використовує процес користувача або процес ядра. Що мається на увазі під «стороною з'єднання» конкретно зрозуміло з контексту або вказується. Реалізація ТСР відправляє дані сегментами (segment) та вимагає від іншої сторони ТСР-з'єднання відправляти підтвердження (acknowledgment) отримання відправлених даних. Сегменти з даними та сегменти з

підтвердженнями можуть об'єднуватися, завдяки наявності необхідних полів у

заголовку ТСР.

або програма, яка використовує ТСР. Зазвичай ТСР реалізує ядро, а ТСР

Якщо підтвердження про отримання відправлених даних не отримано, тоді реалізація ТСР відправляє відповідний сегмент знову, кожний раз збільшуючи проміжок часу між повторними відправленнями. Це дає змогу не перенавантажувати мережу трафіком, оскільки перенавантаження мережі трафіком може бути причиною неотримання відповідного відправленого сегмента або неотримання відповідного підтвердження. Якщо підтвердження про отримання відправлених даних не отримано, тоді через деякий час (кілька хвилин, конкретне значення визначає реалізація) реалізація ТСР позначає помилку в з'єднанні. Реалізація ТСР постійно вираховує час необхідний для отримання підтвердження (round-trip time, RTT) використовуючи різні алгоритми, тому може динамічно адаптуватися до характеристик мережі, яка може постійно змінюватися. RTT може бути визначений як кілька мілісекунд або десятки секунд. Реалізація ТСР використовує різні алгоритми розрахунку RTT, які враховують різні сценарії поведінки трафіку в мережі.

У ТСР є контрольна сума (checksum), яка обчислюється для значень полів псевдозаголовка ІР (кілька полів заголовка ІРv4 або ІРv6), значень полів заголовка ТСР та даних (payload) сегмента та зберігається в заголовку ТСР.

ТСР та/або вміст сегмента треба шифрувати іншими засобами за потреби. Алгоритм обчислення контрольної суми відомий та використовує тільки дані в ІР пакеті, що відправляється, тому отримувач даних, відправлених через ТСР, не знає чи ці дані були змінені разом із контрольною сумою сторонніми системами під час спрямування цього пакету в мережі. Також алгоритм обчислення контрольної суми не є надійним порівняно з іншими алгоритмами обчислення контрольних сум, але достатній для практичного використання.

Заголовок ТСР та вміст сегмента не шифруються як усталено, тому заголовок

Сторона ТСР-з'єднання точно знає про позначення помилки в з'єднанні, але ця помилка не значить, що відправлені раніше дані не були отримані іншою стороною. Будь-яка сторона ТСР-з'єднання може точно знати про то, що відправлені дані були отримані іншою стороною (процесом), якщо отримає від іншої сторони повідомлення про отримання даних. Сторона ТСР-з'єднання точно знає, що відправлені дані були успішно отримані іншою стороною (системою), у разі успішного завершення цього з'єднання.

Відправлені байти даних у ТСР нумеруються, тому реалізація ТСР може визначити отримання даних не по порядку (out of order) та зібрати отримані

могли бути не отриманні іншою стороною ТСР-з'єднання). Відправлені дані можуть бути отримані не по порядку та можуть бути дубльовані, оскільки протокол мережевого рівня ІР не визначає нічого, щоб забезпечити порядок отримання відправлених даних та забезпечити відсутність дубльованих даних, також інша сторона ТСР-з'єднання може відправляти кілька сегментів поспіль та повторно відправляти сегменти, для даних, для яких не отримав підтвердження. Завдяки нумерації відправлених байтів реалізація ТСР може підтверджувати отримання відразу кількох сегментів та завдяки відповідній опції в заголовку ТСР може підтверджувати отримання кількох сегментів вибірково. Вибіркове підтвердження (selective acknowledgment) значно підвищує продуктивність ТСР у ненадійних мережах проти кумулятивного підтвердження, оскільки вказує іншій стороні ТСР-з'єднання які сегменти (тобто дані) уже було отримано і їх не треба відправляти знову. TCP має управління потоком (flow control). Реалізація TCP постійно повідомляє іншу сторону з'єднання скільки байт даних бажано відправляти, ця

дубльованих даних, але підтверджує їхнє отримання (попередні підтвердження

сегменти в правильному порядку. Реалізація ТСР ігнорує отримання

значення отриманого розміру вікна, але тоді наступні відправлені дані просто будуть ігноруватися. Розмір вікна визначає розмір місця в буфері отриманих даних ТСР-з'єднання. Якщо попередні дані з буфера отриманих даних ТСРз'єднання не були забрані програмою, яка використовує це з'єднання, тоді нема сенсу приймати наступні дані, оскільки вони також можуть бути не забрані цією програмою. ТСР-з'єднання ідентифікується кортежем з чотирьох значень. Перші два значення – це IP адреса відправника (source address), вказується в полі заголовка IP, та номер порту відправника (source port), вказується в полі заголовка TCP. Другі два значення – це IP адреса отримувача (destination address), вказується в полі заголовка IP, та номер порти отримувача (destination

port), вказується в полі заголовка TCP. Ці пари значень на кожній стороні TCP-

з'єднання міняються місцями.

кількість байт у термінах TCP називається розмір вікна (window size). Якщо

наступних сегментів. Звісно, інша сторона ТСР-з'єднання може ігнорувати

розмір вікна дорівнює нулю, тоді відправник має почекати перед відправленням

Підтримування ТСР зазвичай реалізує ядро. Програма користувача використовує ТСР послуговуючись відповідними функціями АРІ між програмою користувача та ядром. Для програми, яка використовує ТСР, дані передаються як потік байтів. ТСР не розмежовує відправлені дані, тому програми, які потребують розділяти дані на повідомлення, мають заздалегідь домовитися про протокол рівня застосунку, який вони будуть використовувати під час комунікації.

Програма користувача може сама реалізувати протокол схожий на ТСР

використовуючи UDP (User Datagram Protocol, протокол датаграм користувача), але реалізувати всі оптимізації, які закладені в стандартах TCP потребує часу. Також програма користувача не може знати характеристики інших мережевих з'єднань у системі, тому не може використовувати їх для динамічної зміни характеристик власного протоколу. Відправлення та отримання даних між програмою користувача та ядром майже завжди вимагатиме копіювання даних між адресними просторами користувача та ядра в системних викликах, повторне відправлення даних вимагатиме виклику відповідного системного

виклику. Тому програмі користувача може бути вигідно використовувати ТСР, якщо властивостей ТСР достатньо для рішення потрібних завдань.

Програма користувача може створити сокет у комунікаційному домені Internet

для можливого використання його в TCP, тобто створити TCP-сокет, системним викликом socket(domain, sock_stream, ipproto_tcp), значення domain має бути аг_inet для IPv4 або аг_inet6 для IPv6. Якщо в значенні протоколу вказати нуль, тоді типове значення протоколу для типу сокета sock_stream буде ipproto_tcp у комунікаційному домені Internet. У сучасних програмах користувача, краще явно вказувати протокол для комунікаційних доменів, які дозволяють таке робити, для запобігання можливої двозначності.

Призначення адреси сокету, частина 1

Деякі протоколи вимагають призначення адреси сокету, а деякі протоколи дозволяють призначити адресу сокету перед його використанням у комунікації. Адреса сокета вказується в структурі адреси сокета відповідного комунікаційного домену. Структури адрес сокетів різні в різних комунікаційних доменах. Функції АРІ, які працюють з адресами сокетів, отримують в аргументі покажчик на struct sockaddr. Відповідно покажчик на об'єкт, який містить структуру адреси сокета в конкретному комунікаційному домені, треба привести до покажчика на struct sockaddr.

Процес користувача може призначити сокету wildcard мережеву адресу. Ця мережева адреса може бути в подальшому змінена ядром або не змінена, залежить від ролі сторони ТСР-з'єднання (клієнт або сервер). Процес користувача може призначити сокету нульовий номер порту, тим самим роблячи запит ядру призначити сокету вільний випадковий номер (ephemeral) порту. Зазвичай це буде номер порту більший за номер 1023. Зазвичай процес користувача має мати відповідні привілеї, щоб призначити сокету номер порту менший за 1024.

зареєстровані порти (registered ports), які IANA не контролює, але реєструє їх для зручності, номери портів 49152–65535 – це приватні порти (private ports), які IANA не контролює та не реєструє. Значення $49152 - \mu = (65536 \times 3) \div 4$. Якщо номер порту отримувача належить діапазону значень 1–1023, тоді це не може бути використано в загальному випадку для авторизації користувача, від імені якого виконується процес-отримувач. По-перше, інша система може не обмежувати процеси і її процеси можуть призначати будь-які номери портів сокетам. По-друге, інша система може бути скомпрометована, тому не можна довіряти її діям. Якщо відомо завдяки якимось механізмам, що інша система не скомпрометована і вона вимагає відповідних привілеїв процесів для призначення номерів портів у діапазоні значень 1–1023, тоді належність номера порту отримувача до діапазону значень 1–1023 може бути використана для авторизації користувача, від імені якого виконується процес-отримувач. Але якщо трафік між системами не шифрується, тоді така авторизація

Номери портів діляться на три діапазони. Номери портів від 1–1023 – це

широко відомі порти (well-known ports), які контролює та призначає сервісами

IANA (Internet Assigned Numbers Authority), номери портів від 1024–49151 – це

користувача нічого не значить. Тут під шифруванням розуміється саме шифрування трафіку, шифрування даних протоколу рівня застосунку недостатньо, оскільки системи, які спрямовують відправлені дані на шляху від відправника до отримувача, можуть змінювати вміст заголовків ТСР (номери портів у тому числі).

Системний виклик bind() призначає адресу сокету, асоційованого з вказаним дескриптором файлу.

```
int bind(int sockfd, const struct sockaddr *addr, socklen_t addrlen);
```

#include <sys/socket.h>

Аргумент sockfd — це дескриптор файлу, з яким має бути асоційований сокет. Аргумент addr для комунікаційного домену Internet має вказувати на об'єкт типу struct sockaddr_in, struct sockaddr_in6 або struct sockaddr_storage. Аргумент addrlen має дорівнюватися розміру відповідної структури адреси сокета. Сокету можна призначити конкретну мережеву адресу або wildcard адресу, сокету неможливо призначити список мережевих адрес. Цей системний виклик не змінює вміст

об'єкта на який вказує аргумент addr не тільки тому, що це покажчик на константні дані, але ще тому, що зазвичай у цьому нема сенсу.

Системний виклик getsockname() повертає призначену адресу сокету, який асоційований з вказаним дескриптором файлу.

#include <sys/socket.h>

Аргумент sockfd — це дескриптор файлу, з яким має бути асоційований сокет. Аргумент addr для комунікаційного домену Internet має вказувати на об'єкт типу struct sockaddr_in, struct sockaddr_in6 або struct sockaddr_storage. Значення *addrlen має дорівнюватися розміру відповідної структури адреси сокета, після виконання системного виклику це значення дорівнюватиметься розміру збереженої адреси сокета в об'єкті, на який вказує аргумент addr. Якщо розміру наданого об'єкта, на який вказує аргумент addr не достатньо, тоді ядро збереже частину вмісту адреси сокета в ньому. Якщо сокету не було призначено ім'я, тоді вміст об'єкта, на який вказує аргумент addr, не визначено. Використання слова

«пате» у назві системного виклику є оманливим, сокету може бути призначена адреса сокета, а не ім'я (мережеве ім'я, чи будь-яке інше).

Приклад програми на С, яка дає змогу вказати текстове представлення IPv4 адреси та/або номера порту в аргументах командного рядка, призначає вказані значення або wildcard адресу та/або нульовий порт TCP-сокета, потім виводить призначену адресу сокету. У прапорцях функції getaddrinfo() вказано аі_passive, для того, щоб поверталася wildcard адреса в результаті.

```
#include <arpa/inet.h>
#include <netinet/in.h>
#include <sys/socket.h>
#include <inttypes.h>
#include <netdb.h>
#include <stddef.h>
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
static void
print_sin4(const char *msg, const struct sockaddr_in *sin4)
    char repr[INET_ADDRSTRLEN];
    if (getnameinfo((struct sockaddr *)sin4, sizeof(*sin4), repr,
```

```
sizeof(repr), NULL, 0, NI_NUMERICHOST) != 0
    ) {
        repr[0] = '?';
        repr[1] = '\0';
    printf("%s %s:%" PRIu16 "\n", msg, repr, ntohs(sin4->sin_port));
int
main(int argc, char **argv)
    struct sockaddr_in sin4;
    const char *addr_str = NULL;
    const char *port_str = NULL;
    socklen_t addrlen;
    int opt, sockfd;
    opterr = 0;
    while ((opt = getopt(argc, argv, "a:p:")) != -1) {
        switch (opt) {
        case 'a':
            addr_str = optarg;
            break;
        case 'p':
            port_str = optarg;
            break;
        default:
            exit_errx("wrong option -%c", optopt);
```

```
if (optind < argc)
    exit_errx("wrong number of command line arguments");
if (addr_str != NULL || port_str != NULL) {
    struct addrinfo ai hints = { 0 };
    struct addrinfo *ai res;
    int error;
    ai_hints.ai_flags = AI_PASSIVE | AI_NUMERICHOST | AI_NUMERICSERV;
    ai_hints.ai_family = AF_INET;
    ai_hints.ai_socktype = SOCK_STREAM;
    ai hints.ai protocol = IPPROTO TCP;
    error = getaddrinfo(addr str, port str, &ai hints, &ai res);
    if (error != 0)
        exit_errx("getaddrinfo(): %s", gai_strerror(error));
    if (ai res->ai next != NULL)
        exit_errx("wrong algorithm: getaddrinfo() "
            "returned multiple results");
    sin4 = *(struct sockaddr_in *)ai_res->ai_addr;
    freeaddrinfo(ai res);
} else {
    sin4 = (struct sockaddr_in){ 0 };
    sin4.sin_family = AF_INET;
    sin4.sin addr.s addr = INADDR ANY;
print_sin4("Argument", &sin4);
```

```
sockfd = socket(AF INET, SOCK STREAM, IPPROTO TCP);
    if (\operatorname{sockfd} < 0)
        exit_err("socket()");
    if (bind(sockfd, (struct sockaddr *)&sin4, sizeof(sin4)) < 0)</pre>
        exit err("bind()");
    addrlen = sizeof(sin4);
    if (getsockname(sockfd, (struct sockaddr *)&sin4, &addrlen) < 0)</pre>
        exit err("getsockname()");
    print_sin4("Bound ", &sin4);
    if (close(sockfd) < 0)</pre>
        exit_err("close()");
// Запускаємо програму з різними опціями та з різними привілеями.
$ ./a.out
Argument 0.0.0.0:0
Bound 0.0.0.0:34423
$ ./a.out -p 123
Argument 0.0.0.0:123
FAIL: bind(): Permission denied
$ ./a.out -p 1234
Argument 0.0.0.0:1234
Bound 0.0.0.0:1234
$ ./a.out -a 1.2.3.4
Argument 1.2.3.4:0
FAIL: bind(): Cannot assign requested address
$ ./a.out -a 127.0.0.1
```

```
Argument 127.0.0.1:0

Bound 127.0.0.1:34593

$ ./a.out -a 127.0.0.1 -p 1234

Argument 127.0.0.1:1234

Bound 127.0.0.1:1234

$ su root -c ./a.out -p 123

Argument 0.0.0.0:123

Bound 0.0.0.0:123

$ su root -c ./a.out -p 53

Argument 0.0.0.0:53

FAIL: bind(): Address already in use

$
```

Ця програма демонструє таке: неможливо призначити не wildcard IPv4 адресу сокету, якщо нема мережевого інтерфейсу в системі з такою мережевою адресою; неможливо призначити деякі номери портів сокету, якщо процес користувача немає відповідних привілеїв; неможливо призначити номер порту сокету, якщо цей номер порту вже зайнятий у комунікаційному домені (уточнення буде в наступній лекції).

Встановлення з'єднання

ТСР потребує встановлення з'єднання між клієнтом та сервером (відправлення сегментів із прапорцями SYN), тому дії, які мають бути виконанні на стороні клієнта та на стороні сервера для встановлення ТСР-з'єднання, мають бути різними, інакше не було б різниці між сервером та клієнтом у ТСР-з'єднанні. Процес користувача може призначити адресу ТСР-сокета, але це не є обов'язковим. Якщо мережеву адресу не призначено ТСР-сокету або призначено wildcard адресу в системному виклику bind(), тоді ядро потім може призначити мережеву адресу сокету само. Значення цієї мережевої адреси буде залежати від ролі сторони ТСР-з'єднання (клієнт або сервер). Якщо номер порту не призначено ТСР-сокету або призначено нульовий номер порту в системному виклику bind(), тоді ядро призначить сокету вільний випадковий номер порту.

Системний виклик listen() позначає сокет, асоційований з вказаним дескриптором файлу таким, що буде приймати з'єднання, та обмежує кількість з'єднань, які очікуватимуть прийняття запиту на з'єднання в черзі. Цей

системний виклик має викликати програма, яка має роль сервера під час створення з'єднання.
#include <sys/socket.h>

int listen(int sockfd, int backlog);

Аргумент backlog надає підказку (hint) ядру щодо обмеження кількості завершених з'єднань, які очікуватимуть прийняття запиту на з'єднання в черзі. Але це значення не точне, ядро може його збільшити або зменшити, також ядро може враховувати незавершені з'єднання в цьому обмеженні. Від'ємне

значення цього аргументу має такий самий сенс як нульове значення. Нульове значення цього аргументу не обов'язково призводить до заборони встановлювання нових з'єднань, тому, якщо процесу потрібно заборонити встановлення нових з'єднань, тоді треба закрити сокет (закрити всі дескриптори файлів, з якими асоційований цей сокет). Максимальне значення для аргументу backlog дорівнює значенню макросу зомахсоми, який визначений у <sys/socket.h>. Наявність обмеження кількості завершених з'єднань у черзі зумовлено обмеженим розміром пам'яті ядра й будь-якої іншої реалізації. Якщо сторона з'єднання ще не прийняла вже встановлені з'єднанні, тоді нема сенсу

встановлювати нові, вони також можуть бути не прийняті або прийняті невідомо коли.

на стороні сервера. TCP-з'єднання створюються прозоро для процесу користувача, це виконує ядро, яке реалізує TCP. Якщо черга заповнена, тоді запит на створення нового TCP-з'єднань (був отриманий сегмент із прапорцем SYN) ігноруються, а ініціатор з'єднання відправлятиме повторні сегменти з прапорцем SYN, оскільки не отримає підтвердження на свій попередній запит створення нового з'єднання. Після чергового неотримання підтвердження з прапорцем SYN, ініціатор TCP-з'єднання завершіть спробу встановити з'єднання з помилкою етімероцт.

Цей системний виклик можна застосовувати для щойно створеного ТСР-сокета

Сокет, для якого був застосований системний виклик listen(), може бути використаний тільки для створення (прийняття) з'єднань на стороні сервера. Його не можна використовувати для відправлення або отримання даних.

Системний виклик _{ассерt()} забирає перше завершене з'єднання із черги або чекає на появу завершеного з'єднання для сокета, асоційованого з вказаним

дескриптором файлу. Цей системний виклик має викликати програма, яка має роль сервера під час створення з'єднання.

#include <svs/socket.h>

int accept(int sockfd, struct sockaddr *restrict addr, socklen_t *restrict addrlen);

Аргумент sockfd — це дескриптор файлу, з яким має бути асоційований сокет, для якого раніше був викликаний системний виклик listen() (сервер). Якщо аргумент addr не null покажчик, тоді в об'єкт, на який вказує цей покажчик, буде збережено адресу сокета іншої сторони з'єднання (клієнта). Аргументи addr та addrlen

використовуються так само, як у системному виклику getsockname(). Якщо аргумент addr null покажчик, тоді аргумент addr len також має бути null покажчиком. Якщо завершене з'єднання було забрано із черги, тоді цей системний виклик повертає ще не зайнятий дескриптор файлу з найменшим можливим номером, з яким асоційований новий сокет. Цей новий сокет можна використовувати для роботи зі з'єднанням, а сокет, асоційований з дескриптором файлу sockfd, можна продовжувати використовувати надалі в системному виклику ассерt().

Цей системний виклик можна застосовувати для ТСР-сокета, для якого був застосований системний виклик listen(), тобто на стороні сервера. Якщо сокету була призначена wildcard мережева адреса, тоді ядро призначить новому сокету, який повертає системний виклик ассерт(), мережеву адресу, яка була вказана ініціатором ТСР-з'єднання (клієнтом), як мережева адреса отримувача (сервера). Зрозуміло, що це буде одна з мережевих адрес системи, інакше система б не отримала запит на встановлення ТСР-з'єднання. Системний виклик accept() для TCP є повільним, його виконання може бути перервано сигналом. Номер помилку буде егитк.

Системний виклик connect() встановлює з'єднання із сервером, адреса якого визначається аргументом, використовуючи сокет, асоційований з вказаним дескриптором файлу. Цей системний виклик має викликати програма, яка має роль клієнта під час створення з'єднання.

int connect(int sockfd, const struct sockaddr *addr, socklen_t addrlen);

#include <sys/socket.h>

Аргумент sockfd — це дескриптор файлу, з яким має бути асоційований сокет, для якого раніше не був викликаний системний виклик listen() (клієнт). Об'єкт, на який вказує аргумент addr, визначає адресу сервера. Аргументи addr та addrlen використовуються так само, як у системному виклику bind(). Цей системний виклик можна застосовувати для щойно створеного TCP-сокета

на стороні клієнта. Якщо сокету була призначена wildcard мережева адреса, тоді ядро призначить цьому сокету мережеву адресу одного з локальних мережевих інтерфейсів системи, який можна використати для встановлення TCP-з'єднанням із сервером. Цей системний виклик чекає завершення встановлення TCP-з'єднання.

Системний виклик connect() для TCP є повільним, його виконання може бути перервано сигналом.

Системний виклик getpeername() повертає адресу іншої сторони з'єднання для сокета, асоційованого з вказаним дескриптором файлу.

```
int getpeername(int sockfd, struct sockaddr *restrict addr,
       socklen t *restrict addrlen);
Аргументи addr Ta addrlen використовуються так само, як у системному виклику
getsockname().
Приклад ТСР-сервера на С, який приймає запити на створення ТСР-з'єднань
на адресі 0.0.0.0:1234 та виводить адреси клієнтів, з якими були створені
з'єднання.
#include <arpa/inet.h>
#include <netinet/in.h>
#include <sys/socket.h>
#include <errno.h>
#include <stdbool.h>
#include <unistd.h>
static bool
system_error(void)
   switch (errno) {
   case EBADF: case EFAULT: case ENOTSOCK: case EINVAL:
```

#include <sys/socket.h>

return true;

```
default:
        return false;
int
main(void)
    struct sockaddr_in srv_sin4 = { 0 };
    struct sockaddr_in cln_sin4;
    in_addr_t srv_addr = INADDR_ANY;
    in_port_t srv_port = htons(1234);
    int backlog = 10;
    socklen t addrlen;
    int listenfd, connfd;
    srv_sin4.sin_family = AF_INET;
    srv_sin4.sin_port = srv_port;
    srv_sin4.sin_addr.s_addr = srv_addr;
    listenfd = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, IPPROTO_TCP);
    if (listenfd < 0)
        exit err("socket()");
    if (bind(listenfd, (struct sockaddr *)&srv_sin4, sizeof(srv_sin4)) < 0)</pre>
        exit_err("bind()");
    if (listen(listenfd, backlog) < 0)</pre>
        exit_err("listen()");
    print_sin4("Accept at", &srv_sin4);
    for (;;) {
```

```
connfd = accept(listenfd, (struct sockaddr *)&cln_sin4, &addrlen);
    if (connfd < 0) {
        if (system_error())
            exit_err("accept()");
        warn_err("accept()");
        continue;
    addrlen = sizeof(srv sin4);
    if (getsockname(connfd, (struct sockaddr *)&srv_sin4, &addrlen) < 0) {
        if (system_error())
            exit_err("getsockname()");
        warn_err("getsockname()");
    } else {
        print_sin4("Server at", &srv_sin4);
        print_sin4("Client at", &cln_sin4);
      Data transfer.
    if (close(connfd) < 0)</pre>
        exit_err("close()");
if (close(listenfd) < 0)</pre>
   exit_err("close()");
```

addrlen = sizeof(cln sin4);

Приклад ТСР-клієнта на С, який ініціює ТСР-з'єднання із сервером на 127.0.0.1:1234 та виводить адресу свого сокета, якому явно не було призначено

```
адресу, після встановлення з'єднання.
#include <arpa/inet.h>
#include <netinet/in.h>
#include <sys/socket.h>
#include <unistd.h>
#ifndef INADDR LOOPBACK
# define INADDR_LOOPBACK ((in_addr_t)0x7f000001)
#endif
int
main(void)
    struct sockaddr_in srv_sin4 = { 0 };
    struct sockaddr_in cln_sin4;
    in_addr_t srv_addr = htonl(INADDR_LOOPBACK);
```

in_port_t srv_port = htons(1234);

srv_sin4.sin_family = AF_INET; srv_sin4.sin_port = srv_port;

srv_sin4.sin_addr.s_addr = srv_addr;

socklen t addrlen;

int sockfd;

```
if (sockfd < 0)
        exit err("socket()");
    if (connect(sockfd, (struct sockaddr *)&srv_sin4, sizeof(srv_sin4)) < 0)</pre>
        exit_err("connect()");
    addrlen = sizeof(cln_sin4);
    if (getsockname(sockfd, (struct sockaddr *)&cln_sin4, &addrlen) < 0) {</pre>
        if (system_error())
            exit_err("getsockname()");
        warn_err("getsockname()");
    } else {
        print_sin4("Client at", &cln_sin4);
       Data transfer.
    if (close(sockfd) < 0)</pre>
        exit_err("close()");
Запускаємо сервер та клієнт у різних терміналах.
$ ./server
Accept at 0.0.0.0:1234
Server at 127.0.0.1:1234
Client at 127.0.0.1:33532
```

print sin4("Server at", &srv sin4);

Server at 127.0.0.1:1234 Client at 127.0.0.1:33548

sockfd = socket(AF INET, SOCK STREAM, IPPROTO TCP);

Server at 127.0.0.1:1234
Client at 127.0.0.1:33532
\$./client
Server at 127.0.0.1:1234
Client at 127.0.0.1:33548
\$
Сервер завершує своє виконання через помилку або отриманий сигнал. Не всі помилки, з якими можуть завершитися системні виклики в цих програмах, є системними помилками, тому наведені програми перевіряють номери помилок

для прийняття рішення чи треба завершувати своє виконання.

\$./client

Зазвичай ТСР-сервер призначає сокету, який буде використовуватися для прийняття з'єднань, номер порту, який відомий клієнтам. Але якщо в сервера є деякий механізм зареєструвати номер порту свого сокета, а в клієнта є деякий механізм отримати зареєстрований номер порту сокета сервера, тоді сервер може використовувати будь-який номер порту для свого сокета.

від клієнтів на створення ТСР-з'єднань на одних ІР адресі та номері порту, потім цю ІР адресу та номер порту успадковує ТСР-сокет, який створює системний виклик accept(). Так само клієнт може використовувати одні й ті самі ІР адресу та номер порту для створення ТСР-з'єднань із різними серверами (сервера мають мати різні ІР адреси та/або різні номери портів). Реалізація ТСР відрізняє кілька одночасних ТСР-з'єднань, оскільки одне з'єднання ідентифікується кортежем з чотирьох значень (ІР адреса та номер порту сервера, ІР адреса та номер порту клієнта).

POSIX визначає такий API для TCP-з'єднань, що сервер може приймати запити

Відправлення та отримання даних, частина 1

У цій темі надається інформація про системні виклики для введеннявиведення, які можна застосовувати для ТСР-сокета, для якого було створено ТСР-з'єднання. Ці системні виклики також можна також застосовувати для звичайних файлів, неіменованих та іменованих каналів, але їхнє застосування для ТСР-сокетів має деякі особливості. Це не всі можливі системні виклики, є ще інші (продовження в наступній лекції).

Системний виклик read() зчитує дані з об'єкта ядра, асоційованого з вказаним дескриптором файлу. Системний виклик write() записує дані в об'єкт ядра, асоційований з вказаним дескриптором файлу.

ssize_t read(int fd, void *buf, size_t count);
ssize_t write(int fd, const void *buf, size_t count);

#include <unistd.h>

Аргумент fd — це номер дескриптора файлу, системний виклик застосовується для об'єкта ядра, асоційованого з цим дескриптором файлу. Аргумент buf вказує на буфер даних в адресному просторі процесу, дані копіюються в або

яку треба прочитати або записати відповідно.

Системні виклики readv() та writev() подібні до read() та write() відповідно, але дають змогу вказати кілька буферів, замість одного (так звані «scatter read» та

«gather write», або «scatter/gather input/output», scatter – розкидати, gather –

збирати).

копіюються із цього буфера відповідно. Аргумент count дорівнює кількості байт,

#include <sys/uio.h>
ssize_t readv(int fd, const struct iovec *iov, int iovcnt);
ssize_t writev(int fd, const struct iovec *iov, int iovcnt);

Ці системні виклики доцільно використовувати у випадках, коли треба прочитати або записати дані одним викликом системного виклику. У struct iov є принаймні такі поля: void *iov_base (покажчик на буфер), size_t iov_len (кількість байтів у буфері). Кількість елементів у масиві, на який вказує аргумент iov,

вказується в аргументі іоvcnt, який має бути більше нуля. Буфери вказані в масиві, на який вказує аргумент іоv, використовуються один за одним, поки вміст одного буфера не буде використано, системний виклик не використовує наступний буфер.

сама вимога є для системних викликів readv() та writev(), але сума значень полів iov_len усіх об'єктів, на які вказує аргумент iov, не має бути більша, ніж значення SSIZE_MAX. Функція sysconf() з аргументом _sc_iov_мах повертає максимальну кількість елементів дозволену в масиві, на який вказує іоу у системних викликах readv() та writev(). Макрос тоу_мах може бути визначений і макрос _xopen_tov_мах визначений у imits.h>. Будь-який системний виклик для введення-виведення з ТСР-сокетом є повільним, як усталено. Ядро для кожного ТСР-сокета має буфер даних на відправлення та буфер отриманих даних, розміри цих буферів обмежені через

обмежений розмір пам'яті ядра. Наявність цих буферів дає змогу ядру

асинхронно відправляти дані інший стороні ТСР-з'єднання та асинхронно

який працює із цим з'єднанням). Буфер отриманих даних необхідний для

отримувати дані від іншої сторони ТСР-з'єднання (асинхронно для процесу,

Системні виклики read() та write() повертають результат типу ssize_t (знаковий

цілочисельний тип), для того, щоб позначити можливу помилку значенням -1.

Тому значення аргументу count не має бути більшим, ніж значення ssize_мах. Така

реалізації керування потоком у ТСР. Отже, потік процесу, який виконує введення-виведення з ТСР-сокетом, не завжди блокується у відповідних системних викликах.

Далі надається семантика системних викликів read() та write() для ТСР-сокетів

(семантика системних викликів readv() та writev() застосованих для TCP-сокетів така сама). Ця семантика не зовсім відповідає POSIX, але дасть змогу коректно працювати із цими системними викликами в реальних системах, які можуть реалізовувати цю семантику по різному, тобто не зовсім відповідно до POSIX.

Системні виклики read() та write() застосовані для TCP-сокета можуть завершитися через помилку, пов'язану з помилкою в з'єднанні. Варіанти номерів помилок такі: єсомителет (інша сторона надіслала сегмент із прапорцем RST, тобто розірвала з'єднання або повідомила, що такого з'єднання вже нема); єтімерой (відбувся тайм-аут у з'єднанні); єсоми воктер, єметроми, єметрез проблеми в мережі). Можуть бути інші номери помилок, навіть нестандартні.

Які саме номери помилок повертаються залежить від реалізації. Якщо

помилку, тоді програма користувача не має продовжувати працювати із цим з'єднанням, це з'єднання вже не буде працювати. Наступні виклики системних викликів read() та write() для цього TCP-з'єднання можуть завершуватися з помилкою з іншим номером помилки або read() може завершуватися без помилки та зчитувати нуль байтів. Як варіант, у разі помилки в ТСР-з'єднанні програма користувача має закрити дескриптор файлу, з яким асоційований ТСР-сокетом. Інтерпретувати номер помилки в загальному випадку нема сенсу, оскільки різні реалізації можуть повертати різні номери помилок. Помилка під час виконання поточного системного виклику read() або write() може бути помилкою в ТСР-з'єднанні, яка була отримана під час виконання попереднього системного виклику read() (помилка під час відправленні сегментів з підтвердженнями) або write() (помилка під час відправлення сегментів з даними з буфера даних на відправлення). Якщо буфер отриманих даних TCP-сокета порожній, тоді read() чекає на данні будь-якого розміру в буфері, тобто потік, який викликав цей системний виклик, блокується. Якщо дані в буфері є, тоді read() зчитує не більше даних, ніж було

системний виклик для введення-виведення для ТСР-з'єднання повертає

вказано в його аргументі. Якщо виконання read() було перервано сигналом, тоді цей системний виклик завершується з помилкою з номером помилки єтитя якщо не було зчитано жодних даних або повертає розмір уже зчитаних даних. Тобто read() для TCP-з'єднання може прочитати менше даних, ніж вказано в його аргументі, навіть якщо його виконання не було перервано сигналом. Якщо інша сторона TCP-з'єднання змінила режим передачі даних на

симплексний у напрямку отримання даних (інша сторона вже не буде відправляти дані, був отриманий сегмент із прапорцем FIN) або завершила це з'єднання (був отриманий сегмент із прапорцем FIN, але з'єднання не було перервано іншою стороною, не був отриманий сегмент із прапорцем RST), тоді read() зчитує дані з буфера отриманих даних і потім зчитує нуль байтів. Наступний виклик read() також може прочитати нуль байтів або може завершитися з помилкою. Якщо програма користувача не відправляє дані в ТСР-з'єднання, тоді програма не знає чи було це з'єднання завершено. Як варіант програма користувача для ТСР-з'єднання може вказати ядру надсилати keep-alive сегменти (буде пояснено), але ядро може відправити перший keep-alive сегмент не раніше, ніж через дві години (рекомендоване

значення) неактивності цього з'єднання (коли нічого не відправляється в обох напрямках з'єднання). Тобто, якщо read() прочитав нуль байт, тоді отримати дані із цього TCP-з'єднання вже неможливо (відправлених даних уже не буде), але невідомо чи інша сторона завершила це з'єднання (немає можливості дізнатися чи режим передачі даних у цьому з'єднанні було змінено іншою стороною на симплексний або чи це з'єднання було завершено іншою стороною, для перевірки треба відправити дані).

Якщо програма користувача вказала в read() прочитати нуль байтів для TCP-

сокета, тоді цей системний виклик зчитує нуль байтів або може завершитися з

помилкою.

Якщо в буфері даних на відправлення TCP-сокета нема достатнього вільного місця, тоді write() чекає на вільне місце достатнього розміру, щоб скопіювати дані в буфер, тобто потік, який викликав цей системний виклик, блокується. Якщо виконання write() було перервано сигналом, тоді цей системний виклик завершується з помилкою з номером помилки єтитя якщо не було записано жодних даних або повертає розмір уже записаних даних. Реалізації можуть записати менше даних у TCP-сокет, ніж вказано в аргументі системного

виклику write(), навіть якщо виконання системного виклику не було перервано сигналом. Зазвичай це відбувається через закриття або переривання ТСР-з'єднання іншою стороною.

Якщо програма користувача змінила режим передачі даних на симплексний у напрямку отримання даних (закрила свій TCP-сокет на запис) або якщо це з'єднання було завершено або перервано іншою стороною, тоді виклик системного виклику write() призведе або може призвести до відправлення процесу синхронного сигналу sigpipe. Якщо цей сигнал ігнорується, опрацьовується процесом або блокується потоком, який отримує синхронний сигнал sigpipe, тоді виконання write() завершиться з помилкою з номером помилки еріре. Усталена поведінка в разі отримання сигналу sigpipe — це завершення виконання процесу.

Успішне виконання системного виклику write(), застосованого для TCP-сокета, не значить, що дані були успішно доставлені системі іншої сторони TCP-з'єднання. Помилка під час виконання системного виклику write() не значить, що раніше відправлені дані не були успішно доставлені системі іншої сторони

TCP-з'єднання. POSIX не визначає поведінку функції write(), застосованої для TCP-сокетів, якщо програма вказує нуль байтів в аргументі. POSIX не визначає поведінку паралельних викликів функцій введеннявиведення для дескриптора файлу, з яким асоційований сокет, але для TCP-

сокета це немає сенсу, оскільки ТСР не розмежовує відправлені дані. Паралельні виклики функцій введення-виведення можуть відбуватися в потоках одного процесу для одного дескриптора файлу або в потоках одного процесу або в різних процесах для дубльованого дескриптора файлу. Зазвичай у книгах наводять реалізації функцій readn() та writen(), які спрощують

використання системних викликів read() та write() відповідно, застосованих для TCP-сокета. Функції readn() та written() можна застосовувати для TCP-сокета, для якого було встановлено ознаку не блокуватися в системному виклику (буде пояснено), а функцію readn() можна застосовувати для ТСР-сокета, для якого не було встановлено ознаку не блокуватися (усталена поведінка). Наведемо реалізацію цих функцій на С, які дещо відрізняються від реалізацій, які зазвичай наводять у книгах: якщо в аргументі вказано нуль байтів, тоді відповідний системний виклик завжди викликається; якщо write() записав нуль

```
реалізації системного виклику write(), які повертали нульове значення через
певну помилку вже не використовуються, навіть якщо вони використовуються,
тоді функція writen() усе одно працюватиме коректно, а рішення про нуль
записаних батів прийматиме програма, яка викликає функцію writen()); функція
завершує своє виконання, якщо системний виклик було перервано сигналом
(опрацювання сигналів не є темою цих лекцій).
#include <errno.h>
#include <unistd.h>
ssize t
readn(int fd, void *buf, size_t n)
   size t total;
   ssize t nread;
   total = 0;
   do {
      nread = read(fd, (char *)buf + total, n - total);
      if (nread < 0) {
          if (errno == EINTR)
             break;
```

return -1;

байтів, тоді функція writen() завершується без помилки (передбачається, що

```
if (nread == 0)
            break;
        total += (size_t)nread;
    } while (total != n);
    return (ssize_t)total;
ssize_t
writen(int fd, const void *buf, size_t n)
    size_t total;
    ssize_t nwritten;
    total = 0;
    do {
        nwritten = write(fd, (char *)buf + total, n - total);
        if (nwritten < 0) {
            if (errno == EINTR)
                break;
            return -1;
        if (nwritten == 0)
            break;
        total += (size_t)nwritten;
    } while (total != n);
    return (ssize_t)total;
```

```
Приклад функції на С для ігнорування сигналу sigpipe.
#include <signal.h>
#include <stddef.h>
void
```

sigpipe_ignore(void)

struct sigaction sigact;

sigact.sa_flags = 0;

sigact.sa_handler = SIG_IGN;

sigemptyset(&sigact.sa_mask);

if (sigaction(SIGPIPE, &sigact, NULL) < 0)</pre>

exit_err("sigpipe_ignore(): sigaction()");

{

Завершення з'єднання, частина 1

Завершення ТСР-з'єднання значить, що сторона з'єднання закрила відповідний сокет та відправила іншій стороні з'єднання сегмент з прапорцем FIN. Це можна виконати застосувавши системний виклик сlose() для дескриптора файлу, з яким асоційований відповідний сокет, або завершивши виконання процесу (ядро закриє всі дескриптори файлів процесу), якщо цій сокет більше не асоційований з іншими дескрипторами файлів.

Завершення ТСР-з'єднання як усталено відбувається асинхронно для потоку, який застосував системний виклик close() для відповідного сокета, або в разі завершення процесу. Тобто системний виклик close() завершується та завершення процесу виконується не чекаючи на результат завершення відповідного ТСР-з'єднання.

Стан завершеного TCP-з'єднання буде визначатися черговістю завершення цього з'єднання в кожній стороні з'єднання. Про це йдеться в наступній лекції.

Багатопроцесний ітеративний сервер

Найпростіший варіант побудови сервера, який працює з клієнтами через ТСР-з'єднання— це ітеративний сервер, який опрацьовує запити одного клієнта повністю, перед тим, як почати опрацьовувати запити наступного клієнта. Приклад коду такого сервера для ТСР-з'єднань був наведений раніше в темі про встановлення з'єднання.

Невідомо скільки часу потрібно для комунікації з клієнтом та опрацювання запитів клієнта. Зазвичай сервер має працювати з кількома клієнтами, тому можна зробити багатопроцесний ітеративний сервер. Ідея цього сервера полягає в тому, що процес сервера заздалегідь створює нові процеси (pre-fork) для опрацювання запитів клієнтів, кожний дочірній процес є ітеративним сервером.

Системний виклик fork() створює новий процес. Вміст пам'яті нового процесу є копією вмісту пам'яті оригінального процесу. Дескриптори файлів у новому процесу дублюються з дескрипторів файлів оригінального процесу. Обидва процеси продовжують своє виконання повертаючись з виклику fork().

процесів використовуючи системний виклик fork(). Нові процеси отримують дубльовані дескриптори файлів оригінального процесу, у такий спосіб вони отримують дескриптор файлу, з яким асоційований ТСР-сокет, який прийматиме з'єднання. Дочірні процеси викликають системний виклик ассерт() для цього дескриптора файлу (можливо одночасно), а ядро вибере який із цих системних викликів отримує новий дескриптор файлу, з яким буде асоційований сокет для першого завершеного ТСР-з'єднання з черги.

Системний виклик fork() повертає -1 у разі помилки, о у новому процесі, PID

Сервер створює ТСР-сокет, який прийматиме з'єднання, та створює кілька

Отримавши дескриптор файлу дочірній процес опрацьовує запити клієнта

нового процесу в оригінальному процесі.

усіма процесами, які реалізуються сервер.

Приклад реалізації такого сервера на С++. У цій програмі не реалізовано підтримування зупинки всіх процесів сервера, тому що це приклад реалізації і сигнали та управління процесами не є темами цих лекцій. Для завершення всіх

повністю, перед тим як почати опрацьовувати запити наступного клієнта. Якщо

запити від клієнтів є незалежними, тоді не треба реалізовувати взаємодію між

процесів сервера, достатньо натиснути Ctrl-C у терміналі, де запускається сервер. Дочірній процес отримує копію стандартного потоку виведення та копію вмісту його буфера. Якщо цей буфер непорожній, тоді дані, які зберігаються в ньому, можуть бути виведені два рази (в оригінальному та в дочірньому процесі). Щоб вирішити цю проблему, треба заборонити буферизацію для стандартного потоку виведення або вивести вміст його буфера в оригінальному процесі перед викликом fork(). #include <cstdlib> #include <iostream>

```
#include <vector>
#include <arpa/inet.h>
#include <netinet/in.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netdb.h>
#include <unistd.h>
std::ostream&
operator << (std::ostream& os, const struct sockaddr_in& sin4)
```

char repr[INET_ADDRSTRLEN];

if (getnameinfo((struct sockaddr*)&sin4, sizeof(sin4), repr, sizeof(repr),

```
NULL, 0, NI NUMERICHOST) != 0
        repr[0] = '?';
        repr[1] = '\0';
    return os << repr << ':' << htons(sin4.sin_port);</pre>
class Server {
private:
    int listenfd;
    pid_t pid;
    void handle_client(int connfd) const
        ssize t nread;
        unsigned char ch;
        nread = read(connfd, &ch, 1);
        if (nread < 0) {
            if (system_error())
                exit_err("Server::handle_client(): read()");
            warn_err("Server::handle_client(): read()");
        } else if (nread == 0) {
            warn_errx("Process ", this->pid, " TCP connection is half-closed");
        } else {
            std::cout << "Process " << this->pid << " read byte " <<
                static_cast<unsigned int>(ch) << " from TCP connection\n";</pre>
```

```
public:
    Server(int listenfd)
        : listenfd(listenfd), pid(getpid())
    ~Server()
        if (close(this->listenfd) < 0)</pre>
            exit_err("Server::~Server(): close()");
    void run()
        struct sockaddr_in srv_sin4, cln_sin4;
        socklen_t addrlen;
        int connfd;
        for (;;) {
            addrlen = sizeof(cln_sin4);
            connfd = accept(this->listenfd, (struct sockaddr*)&cln_sin4,
                &addrlen);
            if (connfd < 0) {
                if (system_error())
                    exit_err("Server::run(): accept()");
                warn_err("Server::run(): accept()");
```

```
continue;
            addrlen = sizeof(srv_sin4);
            if (getsockname(connfd, (struct sockaddr*)&srv_sin4,
                &addrlen) < 0
            ) {
                 if (system_error())
                     exit_err("Server::run(): getsockname()");
                warn_err("Server::run(): getsockname()");
            } else {
                 std::cout << "Process " << this->pid << ", server at " <<
                     srv sin4 << '\n';</pre>
            std::cout << "Process " << this->pid << ", client at " <</pre>
                cln sin4 << "\n";
            this->handle_client(connfd);
            if (close(connfd) < 0)</pre>
                 exit_err("Server::run(): close()");
int
main()
    struct sockaddr_in srv_sin4{};
    std::vector<pid_t> pid_vec;
    in_addr_t srv_addr = INADDR_ANY;
```

```
in port t srv port = htons(1234);
int backlog = 10;
unsigned int server_num = 3;
int listenfd;
try {
    pid_vec.reserve(server_num);
} catch (...) {
    exit_err("std::vector::reserve()");
listenfd = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, IPPROTO_TCP);
if (listenfd < 0)
    exit err("socket()");
srv sin4.sin family = AF INET;
srv sin4.sin port = srv port;
srv_sin4.sin_addr.s_addr = srv_addr;
if (bind(listenfd, (struct sockaddr*)&srv_sin4, sizeof(srv_sin4)) < 0)</pre>
    exit_err("bind()");
if (listen(listenfd, backlog) < 0)</pre>
    exit_err("listen()");
std::cout << "Accept at " << srv sin4 << '\n';
std::cout.flush();
for (unsigned int i = 0; i < server_num; ++i) {
    pid_t pid = fork();
    if (pid < 0) {
        warn_err("fork()");
```

```
pid_vec.push_back(pid);
    } else {
        Server(listenfd).run();
        return EXIT_SUCCESS;
if (close(listenfd) < 0)</pre>
    exit_err("close()");
if (pid_vec.size() == 0)
    exit_errx("cannot create any new process");
pause();
```

} else if (pid > 0) {

Багатопроцесний паралельний сервер

Ідея багатопроцесного паралельного сервера полягає в тому, що сервер створює нові процеси для опрацювання запитів нових клієнтів. Сервер приймає ТСР-з'єднання та створює новий процес використовуючи системний виклик fork(). Новий процес отримує дубльовані дескриптори файлів оригінально процесу, так він отримує дескриптор файлу, з яким асоційований сокет встановленого ТСР-з'єднання. Далі оригінальний процес має закрити дескриптор файлу, з яким асоційований сокет ТСР-з'єднання, а дочірній процес має закрити дескриптор файлу, з яким асоційований сокет, який використовується для прийняття ТСР-з'єднань. Дочірній процес опрацьовує запити від клієнта та завершує своє виконання.

Сервер, який створює нові процеси для опрацювання запитів нових клієнтів, повинен мати обмеження на максимальну кількість дочірніх процесів. Якщо постійно приймати нові TCP-з'єднання та створювати нові процеси, тоді кількість створених процесів може бути занадто великою для виконання на конкретному комп'ютері. Нові процеси використовують пам'ять, дескриптори файлів та їх треба виконувати (використовується процесорний час).

налаштовує адресні простори оригінального та нового процесів так, щоб вони використовували за можливості спільну пам'ять, відтерміновуючи фізичне копіювання пам'яті (так зване ледаче копіювання). Для реалізації цього ядро послуговується властивостями віртуальної пам'яті. Регіони адресної карти оригінального процесу, які відображаються без права модифікації (це коди та read-only дані з файлів програми) будуть відображені з такими самими правами доступу в новому процесі в ту саму фізичну пам'ять (це буде спільна пам'ять для двох процесів). Регіони адресної карти оригінального процесу, які відображаються з правом модифікації (це дані та стек програми, це анонімна пам'ять, її вміст процес створює під час свого виконання) будуть відображені в обох процесах із правами доступу read-only (це буде спільна пам'ять для двох процесів). Під час модифікації даних у цій пам'яті (ця модифікація не вдасться через неможливість модифікувати вміст пам'яті, яка відображена з правами доступу read-only, буде згенерована відповідна виключна ситуація) ядро виконає фізичне копіювання вмісту відповідної фізичної сторінки у вільну фізичну сторінку, змінить відображення та права доступу на read-write

Пам'ять нового процесу є копією пам'яті оригінального процесу. Зазвичай ядро

відповідної віртуальної сторінки. Технологія такого відтермінованого копіювання вмісту пам'яті називається *copy-on-write* (COW).

Якщо сервер створив певну кількість дочірніх процесів для опрацювання ТСР-

з'єднань, тоді сервер має почекати, поки якийсь із цих процесів не завершить своє виконання використовуючи системний виклик waitpid(), і тільки потім приймати нові TCP-з'єднання.

Може здатися, що створення нового процесу для опрацювання запитів від одного клієнта є рішенням, яке взагалі немає сенсу. Насправді опрацювання запитів від одного клієнта в окремому процесі підвищує безпеку сервера. Якщо

запить від одного клієнта в окремому процесі підвищує оезпеку сервера. Якщо в коді сервера є помилка і якщо цю помилку може використати клієнт, тоді клієнт може скомпрометувати тільки один процес, який безпосередньо опрацьовує запити від цього клієнта. Ще більше підвищити безпеку сервера можна так. Дочірній процес викликає системний виклик ехесve() та змінює свій образ (програму користувача, яка буде виконуватися в контексті процесу). Після зміни образу процесу дескриптори файлів залишаються відкритими як усталено. Номер дескриптора файлу, з яким асоційований сокет ТСР-з'єднання, можна передати в аргументі командного рядка новій програмі. Якщо

змінити образ процесу, тоді в пам'яті процесу взагалі не буде жодного вмісту пам'яті оригінального процесу (сервера, який приймає ТСР-з'єднання).

Приклад реалізації такого сервера на С.

```
#include <netinet/in.h>
#include <sys/socket.h>
#include <sys/wait.h>
#include <errno.h>
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <unistd.h>
static void
handle_client(int connfd)
    ssize_t nread;
    unsigned char ch;
    nread = read(connfd, &ch, 1);
    if (nread < 0) {
        if (system_error())
            exit_err("read()");
        warn_err("read()");
    } else if (nread == 0) {
        warn_errx("TCP connection is half-closed");
```

```
} else {
        printf("Process %jd: read byte %hhu from TCP connection\n",
            (intmax_t)getpid(), ch);
int
main(void)
{
    struct sockaddr_in srv_sin4 = { 0 };
    struct sockaddr_in cln_sin4;
    in_addr_t srv_addr = INADDR_ANY;
    in_port_t srv_port = htons(1234);
    int backlog = 10;
    pid_t pid;
    socklen_t addrlen;
    int listenfd, connfd;
    listenfd = socket(AF_INET, SOCK_STREAM, IPPROTO_TCP);
    if (listenfd < 0)
        exit_err("socket()");
    srv_sin4.sin_family = AF_INET;
    srv_sin4.sin_port = srv_port;
    srv_sin4.sin_addr.s_addr = srv_addr;
    if (bind(listenfd, (struct sockaddr *)&srv_sin4, sizeof(srv_sin4)) < 0)</pre>
        exit_err("bind()");
    if (listen(listenfd, backlog) < 0)</pre>
        exit_err("listen()");
```

```
print sin4("Accept at", &srv sin4);
for (;;) {
    addrlen = sizeof(cln sin4);
    connfd = accept(listenfd, (struct sockaddr *)&cln_sin4, &addrlen);
    if (connfd < 0) {
        if (system_error())
            exit err("accept()");
        warn_err("accept()");
        continue;
    addrlen = sizeof(srv_sin4);
    if (getsockname(connfd, (struct sockaddr *)&srv_sin4, &addrlen) < 0) {</pre>
        if (system_error())
            exit err("getsockname()");
        warn_err("getsockname()");
    } else {
        print_sin4("Server at", &srv_sin4);
    print_sin4("Client at", &cln_sin4);
   for (;;) {
        pid = waitpid(-1, NULL, WNOHANG);
        if (pid < 0) {
            if (errno != ECHILD)
                exit_err("waitpid()");
            break;
        if (pid == 0)
```

```
fflush(stdout);
       pid = fork();
       if (pid < 0) {
          warn_err("fork()");
       } else if (pid == 0) {
          if (close(listenfd) < 0)</pre>
              exit_err("close()");
          handle_client(connfd);
          if (close(connfd) < 0)</pre>
              exit_err("close()");
          return EXIT SUCCESS;
       if (close(connfd) < 0)
          exit_err("close()");
   if (close(listenfd) < 0)</pre>
       exit_err("close()");
Програма чекає на завершення дочірніх процесів за допомогою системного
виклику waitpid(). Вказані аргументи значать таке: перший аргумент -1 вказує,
чекати на завершення будь-якого дочірнього процесу; null покажчик у другому
аргументі вказує не повертати інформацію про статус завершеного дочірнього
```

break;

printf("Process %jd exited\n", (intmax_t)pid);

процесу (ця інформація в цій програмі не потрібна); третій аргумент мюнам вказує не блокуватися в системному виклику, якщо не буде жодного завершеного дочірнього процесу. Для вказаних аргументів системний виклик маітріd() повертає: -1 у разі помилки, номер помилки есніго позначає відсутність дочірніх процесів; о якщо жодний дочірній процес не було завершено; PID завершеного дочірнього процесу.