Zagraj w hokeja z ładunkami elektrycznymi Dokumentacja

Kamil Sikora, Maciej Ładoś, Michał Bar April 2020

Spis treści

1	Opis projektu	•
2	Model fizyczny	
3	Model symulacyjny	4
4	Opis gry	ţ
5	Implementacja5.1Struktura kodu5.2Wybrane stałe5.3Wybrane modele i ich metody5.4Kontrollery	į į
ĸ	Literatura	(

1 Opis projektu

Projekt polega na symulacji gry w hokeja z dodatnio naładowanym krążkiem poruszanym jedynie poprzez wpływ innych ładunków elektrycznych. Gracz sam decyduje o rozmieszczeniu ładunków. Celem gry jest umieszczenie krążka w bramce. Gra kończy się po strzeleniu gola lub dotknięciu przez krążek któregoś z ładunków bądź przeszkód.

Projekt zdecydowaliśmy się wykonać w JavaScript

2 Model fizyczny

Fizyka w grze jest oparta na prawie Coulomba, którego treść brzmi: Siła wzajemnego oddziaływania dwóch naładowanych cząstek jest wprost proporcjonalna do iloczynu wartości tych ładunków i odwrotnie proporcjonalna do kwadratu odległości między nimi.

$$F = k \frac{q1 \cdot q2}{r^2}$$

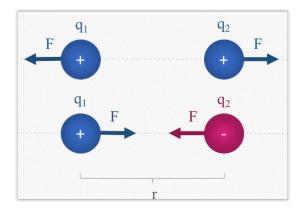
 ${\cal F}$ - siła elektrostatyczna

q1,q2 - ładunki elektryczne

r - odległość

k - stała elektrostatyczna w przybliżeniu równa 9 · $10^9 \frac{N \cdot m^2}{C^2}$

Oba ładunki mają również masę, lecz w świecie cząstek, atomów i cząsteczek chemicznych, możemy całkowicie zaniedbać ich wzajemne oddziaływania grawitacyjne.



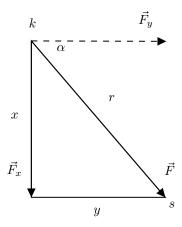
Rysunek 1: Prawo Coulomba- oddziaływanie ładunków

3 Model symulacyjny

Nasza symulacja operuje w płaszczyźnie dwuwymiarowej. Każdy obiekt będzie posiadał dwie współrzędne - x i y. Odległość między ciałami może być zatem wyznaczona jako odległość punktów na płaszczyźnie.

$$r = \sqrt{(x_b - x_a)^2 + (y_b - y_a)^2}$$

W celu uproszczenia obliczeń siłę \vec{F} oddziałującą na ładunki rozkładamy na składowe $\vec{F_x}$ oraz $\vec{F_y}$. Zakładamy, że środkiem naszego układu współrzędnych będzie krążek – pozwoli nam to na skorzystanie z funkcji trygonometrycznych do wyliczenia tych składowych.



Korzystając z funkcji trygonometrycznych otrzymamy:

$$\sin \alpha = \frac{\vec{F}_x}{r} = \frac{x}{r}$$
 $\cos \alpha = \frac{\vec{F}_y}{r} = \frac{y}{r}$

Przyjmujemy, że wartości ładunków są takie same, więc pomijamy je w obliczeniach. Wyprowadzamy wzory na składowe:

$$\vec{F}_x = \frac{\sin \alpha}{r^2} \quad \vec{F}_y = \frac{\cos \alpha}{r^2}$$

Korzystając z II zasady dynamiki Newtona, wyprowadzamy wzór na przyspieszenie ładunku:

$$F = m \cdot a \Rightarrow a = \frac{F}{m}$$

Ostatecznie wzory:

$$a_x = k \cdot \frac{\sin \alpha}{m \cdot r^2}$$
 $a_y = k \cdot \frac{\cos \alpha}{m \cdot r^2}$

4 Opis gry

Celem gry jest umieszczenie krążka w bramce za pomocą wstawiania odpowiednich ładunków i w ten sposób generowania pola elektrycznego. Za pomocą prawego przycisku myszy wstawiamy ładunki dodatnie, a za pomocą lewego ujemne. Znak krążka który domyślnie jest ujemny możemy zmienić zaznaczając/odznaczając pole 'Puck is positive'. Dostępne są cztery poziomy trudności do wyboru: training, easy, medium, hard. Różnią się one ilością i rozmieszczeniem przeszkód. W grze dostępne mamy przyciski do zarządzania akutalnym stanem planszy. 'Start' i 'Stop' służą rozpoczynania i zatrzymywania symulacji, 'Reset' ustawia pozycję krążka na domyślną, 'Clear' usuwa ładunki i ustawia pozycję krążka na domyślną. Licznik 'Tries' to ilość naszych błędnych prób, 'Charges' to ilość ładunków na planszy. Istnieje możliwość narysowania trasy przebytej przez krążek za pomocą pola 'Trace' oraz sił pola wektorowego za pomocą pola 'Field'.

5 Implementacja

5.1 Struktura kodu

- const folder zawiera pliki przechowujące wszelkie stałe wykorzystywane w programie
- 2. assets folder z plikami graficznymi oraz plikiem css
- 3. controllers są tu zawarte klasy obsługujące interakcje klienta z programem oraz akcje wykonywane przez program
- 4. events zawiera klasę która zapewnia obsługę zdarzeń w grze
- 5. extensions folder z rozszerzeniami wykorzystywanymi w programie
- 6. models zawarte są tu wszelkie klasy tworzące obiekty w grze oraz podfolder physics, który przechowuje obiekty fizyczne oraz model fizyczny

5.2 Wybrane stałe

- 1. COULOMB_FORCE_FACTOR odpowiada stałej k z obliczeń z sekcji 'Model Symulacyjny'
- 2. CHARGE_MIN_DISTANCE minimalna odległość na jakiej utrzymywane są ładunki, aby nie dopuścić do współistnienia krążka i ładunku w tym samym miejscu i czasie zgodnie z zasadą Pauliego. W związku z tym zakładamy w naszym modelu dystans między ładunkami na minimum 25 jednostek odległości
- 3. PUCK_VELOCITY_DIVIDER dzielnik prędkości aby wizualizacja symulacji była lepiej dostrzegalna

5.3 Wybrane modele i ich metody

1. Bounding Box - główna klasa zapewniająca ruch oraz kolizje obiektów na planszy. Jej pola to x,y składowe położenia oraz szerokość width i wysokość height obiektu.

Zawiera trzy metody do obsługi kolizji: touches(), contains(), intersects(). move() przypisuje nowe położenie obiektu na podstawie przekazanych parametrów dotyczących przemieszczenia.

distance() oblicza dystans między obiektami w grze.

- 2. GameObject rozszerza *BoundingBox*, bazowa abstrakcyjna klasa dla wielu modeli w grze. Deklaruje metody *update()*, *render()*.
- 3. Group klasa implementująca działania na tablicach obektów tworzonych jako grupy w grze
- 4. Hockey Goal - klasa implementująca rysowanie bramki na podstawie two-rzonego
 BoundingBoxa
- 5. Obstacle klasa dzięki która tworzy i renderuje przeszkody w grze
- 6. Trace klasa wykorzystywana przez klasę Puck do rysowania trasy krążka
- 7. ElectricCharge bazowa klasa dla klas NegativeCharge, PositiveCharge tworząca odpowiedni ładunek na podstawie przekazanego typu type. Typ jest zawarty domyślnie w konstruktorach klas NegativeCharge, PositiveCharge.
- 8. Puck klasa dziedzicząca po *ElectricCharge* tworząca krążek jako ładunek ujemny lub dodatni.

Krążek posiada własną masę mass oraz promień radius.

acceleration, velocity to odpowiednio przyspieszenie i prędkość krążka potrzebne do wyznaczania jego ruchu.

tracegdzie przypisany jest obiekt klasy Trace oraz $\mathit{traceIsActive}$ dotyczą możliwości rysowania przebytej przez krążek trasy.

update(), render() zapewniają odpowiednio ruch oraz rysowanie krążka.

9. VectorField - klasa tworząca obiekty składające się na pole wektorowe. Posiada ona ustalony zbiór punktów, i dla każdego z nich oblicza siłę która działałaby na krążek w danym miejscu. Następnie dla koordynatów tworzony jest obiekt Field Vector, który rysowany jest na bazie przekazanej mu siły. Klasa pola wektorowego oblicza również medianę wszystkich sił, by w prosty sposób można było na jej podstawie odpowiednio przeskalować i pokolorować wektory, w celu lepszej wizualizacji pola.

```
··render(ctx) ·{
23 ····const·dy·=·Math.sin(angle)·*·this.length;
26
  ····ctx.fillStyle = this.color;
  ····ctx.beginPath();
  ····ctx.arrow(this.x·-·dx, this.y·-·dy, this.x·+·dx, this.y·+·dy, [
29 .....0,
30 .....1,
31 ....-10,
32 .....1,
33 ....-10,
34 .....5,
  ····]);
  ····ctx.fill();
..}
38
```

Rysunek 2: Funkcja rysująca wektor, kształt strzałki wyznaczany jest na bazie jej bazowej długości i kąta wektora siły. Implementacja wyznaczania siły używa metody calculate opisanej poniżej. Podmieniana jest jedynie pozycja krążka by zasymulować oddziaływanie w punkcie.

10. CoulombForce - klasa implementująca obliczenia modelu fizycznego. Oblicza przyspieszenie krążka na podstawie siły między dwoma przekazanymi ładunkami. Jej obiekt jest tworzony podczas dodawania ładunku w GameController i dodawany do forces w klasie Game

```
calculate() {
    this.displacement = {
        x: this.charge2.x - this.charge1.x,
        y: this.charge2.y - this.charge1.y,
    };

    this.r = Math.max(this.charge1.distance(this.charge2), CHARGE_MIN_DISTANCE);
    this.rCube = Math.pow(this.r, y: 3);

    this.x = this.calculateComposite(this.displacement.x);
    this.y = this.calculateComposite(this.displacement.y);
}
```

Rysunek 3: Funkcja calculate obliczająca przyspieszenie krążka na podstawie siły między ładunkami

calculate - główna funkcja obliczająca przyspieszenie wypadkowe krążka, wykorzystywana w updateForces() w Game

displacement przechowuje przemieszczenie między krążkiem a ładunkiem dla danych składowych

 \boldsymbol{r} odległość między krążkiem a ładunkiem

rCubeodległość podniesiona do sześcianu, upraszcza obliczenia w calculate Composite

x,y składowe wyznaczanej siły

calculateComposite()funkcja oblicza przyspieszenie dla podanego przemieszczenia składowego.

Odpowiednik w modelu fizycznym

$$a_x = k \cdot \frac{\sin \alpha}{m \cdot r^2}$$
 $a_y = k \cdot \frac{\cos \alpha}{m \cdot r^2}$

Odpowiednikiem sinusa lub cosinusa jest $\frac{displacement}{r}$. Jako że w mianowniku występuje również r^2 , wyrażenie $\frac{displacement}{r \cdot r^2}$ zostało zastąpione przez $\frac{displacement}{rCube}$

Czynniki charge.getSign()w liczniku odpowiadają za wyznaczenie odpowiedniego kierunku przyspieszenia

5.4 Kontrollery

- 1. Controller bazowa klasa dla pozostałych kontrolerów zawierająca pole eventBus przechowujące obiekt klasy Eventbus do obsługi zdarzeń w grze.
- 2. InputController klasa obsługująca zdarzenia wymuszone przez klienta przez funkcjonalności takie jak: przycisk, checkbox, pole typu 'input' i kliknęcia myszą. Dla każdego typu interakcji użytkownika z programem jest zaimplementowana jedna z funkcji registerButtonListeners(), registerCheckboxListeners(), registerRadioListeners(), registerInputListeners(), registerMouseListeners() wysyłąjąca odpowiedni komunikat dzięki eventBus.emit().
- 3. GameControler klasa obsługująca wszelkie zdarzenia w grze. game pole przechowujące aktualną sesję gry. registerListeners() główna funkcja implementująca reakcję na konkretne zdarzenie wysłane przez grę lub użytkownika poprzez InputController. Przez eventBus.on() sprawdza czy aktywne jest dane zdarzenie clear() wyczyszczenie planszy i stanu gry onDifficultyChange() funkcja reagująca na zmianę poziomu trudności placeCharge() funkcja obsługująca umiejscowienie ładunków na planszy showGoalMessageAnimation(), showFailureMessageAnimation() funkcje wyświetlające animacje tekstu w zależności od zdarzenia

6 Literatura

- 1. Zbigniew Kąkol, Kamil Kutorasiński. Prawo Coulomba.
- 2. Zbigniew Kakol. Fizyka. Kraków 2019
- 3. David Halliday, Robert Resnick, Jearl Walker. Podstawy fizyki. Tom 3