

T.C. KÜTAHYA DUMLUPINAR ÜNİVERSİTESİ MÜHENDİSLİK FAKÜLTESİ

DIGIT RECOGNIZER

SILA ÇAKMAK 202113171078

YÜKSEK DÜZEY PROGRAMLAMA DERSİ PROJE ÖDEVİ

DERS'İN ÖĞRETMENİ DOÇ.DR HASAN TEMURTAŞ

KÜTAHYA, 2024

1.1 Projenin Amaç ve Kapsamı

Projenin amacı el yazısı rakamları sınıflandırmayı amaçlamaktadır. Modelde derin öğrenme yöntemi olan Multi-Layer Perceptron, MLP (çok katmanlı bir yapay sinir ağı) bulunmaktadır. Projede MNIST el yazısı veri seti 0'dan 9'a kadar rakamların el yazısıyla yazılmış görüntülerden oluşan bir veri kümesidir. Görseller gri tonlamalı ve 28x28 piksel boyutundadır.

1.2 Projede Kullanılan Model

Projede MLP çok katmanlı yapay sinir ağı model kullanılmıştır. MLP kısaca denetimli öğrenme algoritmalarıyla çalışan bir tür yapay sinir ağıdır. Genellikle sınıflandırma ve regresyon gibi problemleri çözmek için kullanılır. MLP'nin temel bileşenleri: Katmanlar, ağırlıklar ve önyargılar, aktivasyon fonksiyonları, ileri yayılım, geri yayılım ve optimizasyon ve ögrenme oranı MLP modelinin temel bileşenleridir.

Bu projede:

Modelin giriş verisi, 28x28 pikselden oluşan MNIST el yazısı rakamlarıdır. Bu veriler düzleştirilerek 784 boyutlu bir giriş vektörü haline getirilmiştir.

Modelde bir gizli katman bulunmaktadır. Bu katman, giriş verileri ile ReLU (Rectified Linear Unit) aktivasyon fonksiyonu kullanılarak çalışmaktadır. Gizli katman ağırlıkları ve önyargıları şu şekilde başlatılmıştır.

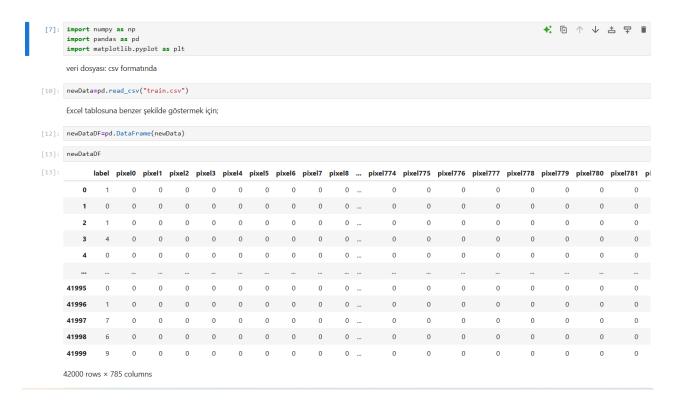
- w_gizli: 10x784 boyutunda ağırlık matrisi.
- **b_gizli**: 10x1 boyutunda önyargı vektörü.

Modelde buluna çıkış katmanı ise 10 nörondan oluşmaktadır. Çıkışlar, SoftMax aktivasyon fonksiyonu ile sınıf olasılıklarına dönüştürülmüştür

1.3 Kodlar ve Çıktıları

Kaggledan alınan Digit Recognizer veri setini aldım. Veri setinde bulan ana dosyaları projemin bulunduğu aynı klasöre taşıdım. Veri setinde bulunan dosyalar:train.csv, test.csv, sample_submission.csv

İlk olarak train dosyamı okudum ve Dataframe formatına çevirerek çıktı oluşturdum:



Giriş katmanı: 784 (28*28 boyutunda pikseller, her piksel bir özellik). Normalizasyon: Piksel değerleri 0-255 arasında olduğu için değerleri 255 böldüm amacım 0-1 aralığına tüm değerleri çekmek. Bu modelin daha hızlı ve kararlı çalışmasını sağlar.

```
y = newDataDF["label"].values
x = newDataDF.drop('label', axis=1).values / 255.0 # Normalizasyon
m, n = x.shape
```

Daha sonra verileri karıştırdım. Eğitim(train) seti ve geliştirme(dev:develop) setlerini ayırdım.

```
np.random.seed(1)
x, y = x[np.random.choice(x.shape[0], size=x.shape[0], replace=False)], y[np.random.choice(y.shape[0], size=y.shape[0], replace=False)]

#Dogrulamak icin 1000 satırdaki elemanları sectik ve tranpoze işlemine tabi tutduk

x_dev = x[:1000].T
y_dev = y[:1000]
X_train = x[1000:].T
Y_train = y[1000:]
```

Parametreleri_başlat() fonksiyonu ağın ağırlık(w=weight) ve bias (b) rastgele başlatmak amacı ile kullanılan fonksiyondur. Wgizli:Gizli katman için giriş (784) ile çıkış nörönları (10) arasındaki bağlantılar, Bgizli: gizli katman için bias, Wcikis gizli katmandan çıkış katmanına bağlantılar ve bcikis ise çıkış katmanı için bias.

```
def parametreleri_baslat():
    w_gizli = np.random.rand(10, 784) - 0.5
    b_gizli = np.random.rand(10, 1) - 0.5
    w_cikis = np.random.rand(10, 10) - 0.5
    b_cikis = np.random.rand(10, 1) - 0.5
    return w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis
```

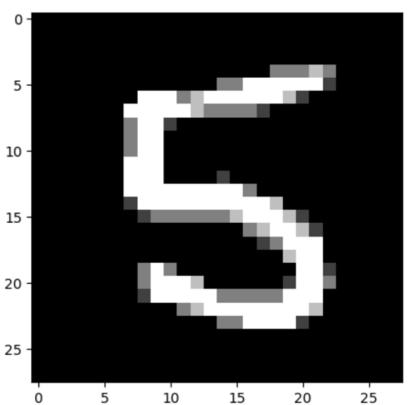
Aktivasyon fonksiyonları, kısaca relu aktivasyonu gizli katmanda doğrusal olmayan bir dönüşüm yapmak amacıyla kullanılır. Negatif girişleri sıfıra çeker, pozitif girişleri olduğu gibi bırakır. Softmax aktivasyonu ise çıkış katmanındaki sonuçları olasılık dağılımı olarak normalize etmek amacı taşımaktadır. İleri yayılım verileri girişten çıkışa taşımak ve her adımda aktivasyon fonksiyonlarını uygular. Geri yayılım Hata sinyalini hesaplayarak ağırlıklar (w) ve bias (b) için gradyanları elde eder. Optimazyon işlemi ise parametreleri güncelleme fonksiyonu ile tamamlanır.

```
★ 回 ↑ ↓ 占 〒
def relu_aktivasyonu(z):
   return np.maximum(z, 0)
def softmax_aktivasyonu(z):
   exp_z = np.exp(z - np.max(z))
    return exp_z / np.sum(exp_z, axis=0)
def ileri_yayilim(w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis, x):
   z1 = w gizli.dot(x) + b gizli
   a1 = relu aktivasyonu(z1)
   z2 = w_cikis.dot(a1) + b_cikis
   a2 = softmax_aktivasyonu(z2)
   return z1, a1, z2, a2
def one_hot(y, num_classes):
   one_hot_matrix = np.zeros((num_classes, y.size))
   one_hot_matrix[y, np.arange(y.size)] = 1
   return one hot matrix
def relu_türev(z):
    return z > 0
def geri_yayilim(z1, a1, z2, a2, w_cikis, x, y, num_classes):
   one_hot_y = one_hot(y, num_classes)
    dz2 = a2 - one_hot_y
    dw2 = dz2.dot(a1.T) / x.shape[1]
   db2 = np.sum(dz2, axis=1, keepdims=True) / x.shape[1]
   dz1 = w_cikis.T.dot(dz2) * relu_türev(z1)
    dw1 = dz1.dot(x.T) / x.shape[1]
   db1 = np.sum(dz1, axis=1, keepdims=True) / x.shape[1]
    return dw1, db1, dw2, db2
def parametreleri guncelle(w gizli, b gizli, w cikis, b cikis, dw1, db1, dw2, db2, alpha):
   w_gizli -= alpha * dw1
    b_gizli -= alpha * db1
    w cikis -= alpha * dw2
   b_cikis -= alpha * db2
   return w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis
```

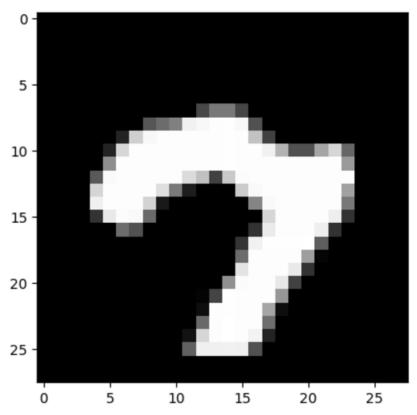
```
def tahmin_yap(x, w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis):
    _, _, _, a2 = ileri_yayilim(w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis, x)
    predictions = np.argmax(a2, axis=0)
    return predictions
def tahminleri_test_et(index, w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis):
   current_image = X_train[:, index][: , None]
    predictions = tahmin\_yap(current\_image \ , \ w\_gizli \ , \ b\_gizli \ , \ w\_cikis \ , \ b\_cikis)
    label = Y_train[index]
   print("Tahmin: ", predictions)
   print("Etiket: ", label)
   current_image = current_image.reshape((28 , 28)) * 255
    plt.gray()
    plt.imshow(current_image , interpolation='nearest')
    plt.show()
w_gizli , b_gizli , w_cikis , b_cikis = parametreleri_baslat()
tahminleri_test_et(0 , w_gizli , b_gizli , w_cikis , b_cikis)
tahminleri_test_et(1 , w_gizli , b_gizli , w_cikis , b_cikis)
```

Bu aktivasyonlar sonucu oluşan çıktı ekranı:

Tahmin: [3]
Etiket: 1







Son olarak modeli belirli bir öğrenme oranı ve iterasyon sayısı ile eğitimi ve Her 100 iterasyonda bir doğruluk kontrolü yapılır. Eğitim sırasında her veri örneği için ileri ve geri yayılım gerçekleştirilir.

```
\label{lem:def-train_model} \textbf{def train_model}(X\_train,\ Y\_train,\ X\_dev,\ Y\_dev,\ alpha,\ num\_iterations,\ num\_classes):
    w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis = parametreleri_baslat()
    \begin{tabular}{ll} \textbf{for} & i & \textbf{in} & range(num\_iterations): \\ \end{tabular}
         for j in range(X_train.shape[1]):
             x = X_train[:, j:j+1]
             y = Y_train[j]
             z1, a1, z2, a2 = ileri_yayilim(w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis, x)
             dw1, db1, dw2, db2 = geri_yayilim(z1, a1, z2, a2, w_cikis, x, y, num_classes)
              # Parametre güncelleme
             w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis = parametreleri_guncelle(w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis, dw1, db1, dw2, db2, alpha)
         # Her 100 iterasyonda doğruluk kontrolü
         if i % 100 == 0:
             predictions = tahmin_yap(X_dev, w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis)
             accuracy = np.mean(predictions == Y_dev)
              print(f"Iterasyon {i}: Geliştirme setindeki doğruluk: {accuracy * 100:.2f}%")
    return w_gizli, b_gizli, w_cikis, b_cikis
w\_gizli, \ b\_gizli, \ w\_cikis, \ b\_cikis = train\_model(X\_train, \ Y\_train, \ x\_dev, \ y\_dev, \ alpha=0.1, \ num\_iterations=1000, \ num\_classes=num\_classes)
```

Eğitim sonucu doğruluk kontrolü:

```
Iterasyon 0: Geliştirme setindeki doğruluk: 12.30%
Iterasyon 100: Geliştirme setindeki doğruluk: 12.40%
Iterasyon 200: Geliştirme setindeki doğruluk: 12.40%
Iterasyon 300: Geliştirme setindeki doğruluk: 12.30%
Iterasyon 400: Geliştirme setindeki doğruluk: 12.30%
Iterasyon 500: Geliştirme setindeki doğruluk: 12.30%
```