

Wintersemester 2016/2017

Übungen zu Angewandte Mathematik: Numerik - Blatt 9

Abgabe schriftlich vor der Vorlesung am Mittwoch, den 18.1. um 10:00 (c.t.). Bitte die Gruppennummer mit angeben.

Aufgabe 1 (Kondition von Funktionen, 2+2=4 Punkte)

Absolute und relative Konditionszahlen einer Funktion $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ am Punkt x sind definiert durch

$$K_{\text{abs}} := |f'(x)|, \quad K_{\text{rel}} := \left| \frac{f'(x) \cdot x}{f(x)} \right|.$$

- a) Berechne jeweils die absoluten und relativen Konditionszahlen für die Funktionen $\exp(x)$ und $\ln(x)$. Für welche x sind diese Funktionen jeweils schlecht konditioniert?
- b) Beweise, dass für zwei Funktionen $f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ die absolute Konditionszahl der Verkettung $f(g(x))$ sich als Produkt der absoluten Konditionszahlen von f und g berechnet. Zeige die analoge Aussage für die relativen Konditionszahlen.

Hinweis: Wenn man die Kondition von $f(g(x))$ am Punkt x betrachtet heißt das natürlich, dass man die Kondition von f am Punkt $g(x)$ verwenden muss.

Aufgabe 2 (IEEE Fließkommazahlen, 2+2=4 Punkte)

Wir betrachten Fließkommazahlen gemäß IEEE Standard.

- a) Seien $x, y > 0$ zwei aufeinander folgende Zahlen mit einfacher Genauigkeit. Wie viele Zahlen z mit doppelter Genauigkeit und $x \leq z < y$ gibt es?
- b) Was ist die kleinste natürliche Zahl $x \in \mathbb{N}$, die nicht ohne Rundungsfehler mit einfacher Genauigkeit darstellbar ist?

Hinweis: Bei einfacher Genauigkeit hat die Mantisse 24 bit, bei doppelter Genauigkeit sind es 53 bit.

Aufgabe 3 (Kondition der Normalengleichung, 4 Punkte)

Sei $A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ mit $m > n$ eine Matrix mit vollem Rang. Wir betrachten die Matrix $B := A^*A$ aus der Normalengleichung. Zeige

$$K_2(B) = (K_2(A))^2.$$

Dabei bezeichnet K_2 die Kondition der Matrizen bezüglich der 2-Norm. Was bedeutet das für die Lösung linearer Ausgleichsprobleme anhand der Normalengleichung?

Hinweis: Verwende die Formel zur Berechnung der Matrixkondition anhand der Singulärwertzerlegung (Bemerkung 7.3 im Skript). Lassen sich aus der Singulärwertzerlegung von A Eigenschaften der Singulärwertzerlegung von B ableiten?

① a) für $\exp(x)$:

$$K_{\text{abs}} := |\exp'(x)| = |\exp(x)| = |e^x| \Rightarrow \text{abs. Konditionszahl} \\ \text{ist schlecht für } x \gg 0$$

$$K_{\text{rel}} := \left| \frac{e^x \cdot x}{e^x} \right| = |x| \Rightarrow \text{rel. Konditionszahl} \\ \text{ist schlecht für } x \gg 1$$

für $\ln(x)$:

$$K_{\text{abs}} := \left| \frac{1}{x} \right| \Rightarrow \text{abs. Konditionszahl ist schlecht} \\ \text{für } |x| < 1$$

$$K_{\text{rel}} := \left| \frac{\frac{1}{x} \cdot x}{\ln(x)} \right| = \left| \frac{1}{\ln(x)} \right| \Rightarrow \text{schlecht für } |x| < 1$$

13/2

b) $f, g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

~~Thabs (g(x))~~

$$k_{\text{abs}} = |f'(g(x)) \cdot g'(x)| = |f'(g(x))| \cdot |g'(x)| = k_{\text{abs } f} \cdot k_{\text{abs } g} \quad \checkmark$$

$$= \left| \frac{f'(g(x)) \cdot g'(x)}{f(g(x))} \right| \cdot \left| \frac{g'(x) \cdot x}{g(x)} \right| = k_{\text{rel } f} \cdot k_{\text{rel } g}$$

- ② a) $x, y > 0$ mit 24-bit Mantisse
 $x \leq z < y$ mit 53-bit Mantisse

x und y sind zwei aufeinander folgende Zahlen

\Rightarrow unterscheiden sich in niederwertigstem Bit

Double Precision hat $53 - 24 = 29$ zusätzliche Bits.

$\Rightarrow 2^{29}$ zusätzliche Zahlen d.h. zu x und y
 unterscheiden beide können
 (536.870.912) ✓

- b) Aufbauen einer Floatingpointzahl x : $x = s \cdot m \cdot b^e$
 $= s \cdot m \cdot 2^e$
 (Vorzeichen) (Mantisse) (Basis und Exponent)
- Für $e=0$ und $s=11 \dots 1$ sind alle ganzen Zahlen m darstellbar: $m \cdot 2^0 = m \cdot 1$
 - m ist maximal 2^{24}
 $\Rightarrow 2^{24} + 1 = 16.777.217$ ist die erste
 nicht ~~darstellbare~~ exakte darstellbare FP-Zahl ✓

Aufgabe 3: Kondition der Normalform

$A \in \mathbb{C}^{m \times n}$ mit $m > n$ mit vollem Rang (also $\text{Rang}(A) = n$)

$B = A^* A$ SVD von A ist $U \Sigma V^*$

$$\sum k_2(B) = (k_2(A))^2$$

Beweis: $B \in \mathbb{C}^{n \times n}$ nicht singular

$$A = U \Sigma V^*$$

$$k_2(B) = \|B\|_2 \cdot \|B^{-1}\|_2 = \|A^* A\|_2 \cdot \|(A^* A)^{-1}\|_2 = \|V \Sigma^* \Sigma V^*\|_2 \cdot \|(V \Sigma^* \Sigma V^*)^{-1}\|_2$$

$$= \|\Sigma^* \Sigma\|_2 \cdot \|(\Sigma^* \Sigma)^{-1}\|_2 = \sigma_1^2 \cdot \frac{1}{\sigma_n^2} = \left(\frac{\sigma_1}{\sigma_n}\right)^2$$

U orthonormal

$$= (\|\Sigma\|_2 \cdot \|\Sigma^*\|_2)^2 = (\|U \Sigma V^*\|_2 \cdot \|V \Sigma^* U^*\|_2)^2$$

U, V orthonormal

$$= (\|A\|_2 \cdot \|A^*\|_2)^2 = (k_2(A))^2$$

(v)

4/4

Bem: σ_1 der größte Singulärwert von A und σ_n der kleinste Singulärwert von A

Aufgabe 4: Tikhonov-Regulierung

$$\sum k_2(T) = \sqrt{\frac{\sigma_1^2 + \lambda^2}{\sigma_n^2 + \lambda^2}}, \text{ wobei } \sigma_1 \text{ und } \sigma_n \text{ wie in Aufgabe 3}$$

Beweis:

Sei $A = U \Sigma V^*$ eine SVD von A

$$\Rightarrow T^* T = \begin{pmatrix} A \\ \lambda I \end{pmatrix}^* \begin{pmatrix} A \\ \lambda I \end{pmatrix} = (A^* \lambda I) \begin{pmatrix} A \\ \lambda I \end{pmatrix} = (A^* A + \lambda^2 I) \checkmark$$

SVD \rightarrow

$$= V \Sigma^* \Sigma V^* + \lambda^2 I = V \Sigma^* \Sigma V^* + \lambda^2 \cdot V I V^*$$

$$= V \Sigma^* \Sigma V^* + V(\lambda^2 I) V^* = V (\Sigma^* \Sigma + \lambda^2 I) V^*$$

$$\Sigma_T = \Sigma^* \Sigma + \lambda^2 I$$

$$\Rightarrow k_2(T) = \sqrt{k_2(T^* T)} = \sqrt{\|\Sigma_T\|_2 \cdot \|\Sigma_T^*\|_2} = \sqrt{(\sigma_1 + \lambda^2) \cdot \frac{1}{(\sigma_n + \lambda^2)}}$$

$$= \sqrt{\frac{(\sigma_1 + \lambda^2)}{(\sigma_n + \lambda^2)}}$$

□

4/4