

数学建模模型算法精讲课——

非线性规划

—— 江北老师

相信是成功的起点，
坚持是成功的终点！

非线性规划

- 模型引出
- 模型原理
- 典型例题
- 代码求解





➤ 除了上节课讲到的线性规划模型，优化类问题往往还有一些更复杂的

- 常见**收益率、传播率、经济增长率**等规划问题，往往涉及到 $\frac{1}{x}$ 的形式，属于非线性

- 空间运动问题：比如空间约束、避免碰撞、角度调整等等

因为空间运动往往是曲线或是角度的变换，常用到三角函数、指数函数等形式，属于非线性

- 运输问题：比如已知坐标，要运送物品，会用到距离公式，是变量的指数形式，属于非线性
- 示例：

$$\begin{aligned} \min \quad & y = x_1^2 + x_2^2 - x_1x_2 - 2x_1 - 5x_2, \\ \text{s.t.} \quad & \begin{cases} -(x_1 - 1)^2 + x_2 \geq 0, \\ 2x_1 - 3x_2 + 6 \geq 0 \end{cases} \end{aligned}$$

- 这就是一个**非线性规划模型**，与线性规划类似，也是在确定决策变量后写出目标函数和约束条件。

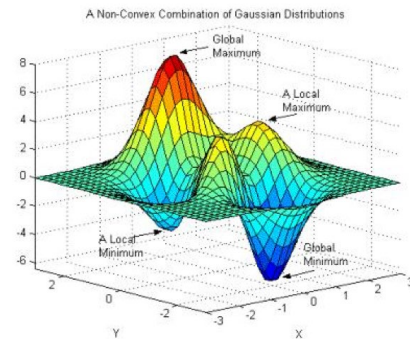


➤ 非线性规划

非线性规划是一种求解目标函数或约束条件中有一个或几个非线性函数的最优化问题的方法。运筹学的一个重要分支。20世纪50年代初，库哈(H. W. Kuhn) 和托克 (A. W. Tucker) 提出了非线性规划的基本定理，为非线性规划奠定了理论基础。这一方法在工业、交通运输、经济管理和军事等方面有广泛的应用，特别是在“**最优设计**”方面，它提供了数学基础和计算方法，因此有重要的实用价值。

➤ 非线性规划模型特点

- 模型中至少一个变量是**非线性**，即包含 x^2 , e^x , $\frac{1}{x}$, $\sin x$, $\log_2 x$ 等形式
- 线性规划有通用求准确解的方法（单纯形法），它的最优解只存在于可行域的边界上；非线性规划的最优解（若存在）可能在其可行域的任一点达到，目前非线性规划还**没有适合各种问题的一般解法**，各种方法都有其特定的适用范围
- 针对数学建模来说，掌握matlab的函数求**近似解**即可





➤ 非线性规划模型的标准型

$$\begin{aligned} & \min f(x) \\ & \text{s.t.} \begin{cases} Ax \leq b, Aeq \cdot x = beq & (\text{线性}) \\ c(x) \leq 0, Ceq(x) = 0 & (\text{非线性}) \\ lb \leq x \leq ub \end{cases} \end{aligned}$$

➤ 非线性规划求解的Matlab函数

- fmincon函数: $[x, fval] = \text{fmincon}(\text{fun}, x0, A, b, Aeq, beq, lb, ub, \text{nonlcon}, \text{option})$
 - ✓ fun : 把目标函数定义为一个单独的函数文件 (\min)
 - ✓ $x0$: 决策变量的初始值
 - ✓ A, b : 线性约束的不等式变量系数矩阵和常数项矩阵 (\leq 或 $<$)
 - ✓ Aeq, beq : 线性约束的等式变量系数矩阵和常数项矩阵
 - ✓ lb, ub : 决策变量的最小取值和最大取值
 - ✓ nonlcon : 非线性约束, 包括不等式和等式
 - ✓ option : 求解非线性规划使用的方法



➤ **fmincon函数**: $[x, fval] = fmincon(fun, x0, A, b, Aeq, beq, lb, ub, nonlcon, option)$

• 非线性规划中对于**初始值 $x0$ 的选取非常重要**，因为非线性规划的算法求解出来的是一个局部最优解。如果要求全局最优解，有两个思路：

- ✓ 给定不同的初始值，在里面找到一个最优解；
- ✓ 先用**蒙特卡罗模拟**，得到一个蒙特卡罗解，然后将这个解作为初始值来求最优解

• option选项可以给定求解的算法，一共有五种，interior-point（内点法）、trust-region-reflective（信赖域反射法）、sqp（序列二次规划法）、sqp-legacy（约束非线性优化算法）、active-set（有效集法）。不同的算法有其各自的优缺点和适用情况，我们可以改变求解的算法来对比求解的结果。

• fun 表示目标函数，我们要编写一个独立的“m文件”储存目标函数

```
function f = fun(x)
    f = .....
end
```



➤ **fmincon函数**: $[x, fval] = \text{fmincon}(\text{fun}, x_0, A, b, Aeq, beq, lb, ub, \text{nonlcon}, \text{option})$

- *nonlcon* 表示**非线性部分的约束**，也要编写一个独立的“m文件”储存非线性约束条件

function $[c, ceq] = \text{nonlfun}(x)$

c=[非线性不等式约束1;

... ..

非线性不等式约束2]

ceq=[非线性等式约束1;

... ..

非线性等式约束2]

end

- 决策变量**下标要改为括号**，比如 x_1 要改为 $x(1)$ ，matlab才能识别
- 若不存在某种约束，可以用“[]”替代，若后面全为“[]”且option使用默认，后面的“[]”可省略



➤ 选址问题

- 临时料场： $A(5, 1)$ ， $B(2, 7)$ ；日储量各20吨

工地位置坐标及日需求量						
	I	II	III	IV	V	VI
横坐标	1.25	8.75	0.5	5.75	3	7.25
纵坐标	1.25	0.75	4.75	5	6.5	7.25
日需求量	3	5	4	7	6	11

- (1) 试制定每天的供应计划，即从两料场分别向各工地运送多少吨水泥，使总的吨千米数最小？
- (2) 为了进一步减少吨千米数，打算舍弃两个临时料场，改建两个新的，日储量各为20吨，问应建在何处，节省的吨千米数为多大？



➤ 选址问题

• 1) 确定决策变量

✓ 设第 i 个工地的坐标 (a_i, b_i) ，水泥日用量 d_i ， $i = 1, 2, \dots, 6$ ；料场位置 (x_j, y_j) ，日储量 e_j ， $j = 1, 2$ ；
从料场 j 向工地 i 的运送量为 x_{ij}

• 2) 确定约束条件

✓ 料场水泥运输总量**不超过其日储量**： $\sum_{i=1}^6 x_{ij} \leq e_j, j = 1, 2$

✓ 两个料场向某工地运输量之和**等于该工地水泥日用量**： $\sum_{j=1}^2 x_{ij} = d_i, i = 1, 2, \dots, 6$

• 3) 确定目标函数

✓ 求总吨千米数最小，即运送量乘运送距离求和最小 $\min f = \sum_{j=1}^2 \sum_{i=1}^6 x_{ij} \sqrt{(x_j - a_i)^2 + (y_j - b_i)^2}$

• 4) 建立模型

$$\begin{aligned} \min \quad & f = \sum_{j=1}^2 \sum_{i=1}^6 x_{ij} \sqrt{(x_j - a_i)^2 + (y_j - b_i)^2} \\ \text{s.t.} \quad & \begin{cases} \sum_{i=1}^6 x_{ij} \leq e_j, j = 1, 2 \\ \sum_{j=1}^2 x_{ij} = d_i, i = 1, 2, \dots, 6 \\ x_{ij} \geq 0, i = 1, 2, \dots, 6; j = 1, 2 \end{cases} \end{aligned}$$



➤ 选址问题

• 5) 求解

✓ 对于第一问：因料场位置已知，故决策变量仅为 x_{ij} ，为**线性规划模型**

✓ 对于第二问：新料场位置位置，所以 x_i 和 x_j 均为变量，且不是线性的，故为**非线性规划模型**

✓ 共有8个约束

$$\begin{aligned} \min f &= \sum_{j=1}^2 \sum_{i=1}^6 x_{ij} \sqrt{(x_j + a_i)^2 + (y_j - b_i)^2} \\ s.t. \begin{cases} \sum_{i=1}^6 x_{ij} \leq e_j, j=1,2 & (x_{11} + x_{21} + \dots + x_{61} \leq e_1, x_{12} + x_{22} + \dots + x_{62} \leq e_2) \\ \sum_{j=1}^2 x_{ij} = d_i, i=1,2,\dots,6 & (x_{11} + x_{12} = d_1, \dots, x_{61} + x_{62} = d_6) \\ x_{ij} \geq 0, i=1,2,\dots,6; j=1,2 \end{cases} \end{aligned}$$

✓ 注意，在matlab里这些双角标的变量要**改为单角标的变量**，如 $x_{11} \rightarrow x_1$ ， $x_{21} \rightarrow x_2$ ， \dots ， $x_{62} \rightarrow x_{12}$



➤ 示例代码

$$\min y = x_1^2 + x_2^2 - x_1x_2 - 2x_1 - 5x_2,$$

$$\text{s.t.} \begin{cases} -(x_1 - 1)^2 + x_2 \geq 0, \\ 2x_1 - 3x_2 + 6 \geq 0 \end{cases}$$

```
clear;clc
```

```
format long g %可以将Matlab的计算结果显示为一般的长数字格式（默认会保留四位小数，或使用科学计数法）
```

```
%% 例题1的求解
```

```
% max f(x) = x1^2 + x2^2 - x1*x2 - 2x1 - 5x2
```

```
% s.t. -(x1-1)^2 + x2 >= 0 ; 2x1-3x2+6 >= 0
```

```
x0 = [0 0]; %任意给定一个初始值
```

```
A = [-2 3]; b = 6;
```

```
[x,fval] = fmincon(@fun1,x0,A,b,[],[],[],[],@nonlfun1) % 注意 fun1.m文件和nonlfun1.m文件都必须  
在当前文件夹目录下
```

```
fval = -fval
```



➤ 示例代码

```
%% 使用其他算法对例题求解
% Matlab默认使用的算法是'interior-point' 内点法
% 使用interior point算法 （内点法）
option = optimoptions('fmincon','Algorithm','interior-point')
[x,fval] = fmincon(@fun1,x0,A,b,[],[],[],[],@nonlfun1,option)
fval = -fval
% 使用SQP算法 （序列二次规划法）
option = optimoptions('fmincon','Algorithm','sqp')
[x,fval] = fmincon(@fun1,x0,A,b,[],[],[],[],@nonlfun1,option)
fval = -fval %得到-4.358, 远远大于内点法得到的-1,猜想是初始值的影响
% 改变初始值试试
x0 = [1 1]; %任意给定一个初始值
[x,fval] = fmincon(@fun1,x0,A,b,[],[],[],[],@nonlfun1,option) % 最小值为-1, 和内点法相同（这
说明内点法的适应性要好）
fval = -fval
```



➤ 示例代码

%% 使用蒙特卡罗的方法来找初始值(推荐)

```
clc,clear;
```

```
n=10000000; %生成的随机数组数
```

```
x1=unifrnd(-100,100,n,1); % 生成在 [-100,100] 之间均匀分布的随机数组成的n行1列的向量构成x1
```

```
x2=unifrnd(-100,100,n,1); % 生成在 [-100,100] 之间均匀分布的随机数组成的n行1列的向量构成x2
```

```
fmin=+inf; % 初始化函数f的最小值为正无穷(后续只要找到一个比它小的我们就对其更新)
```

```
for i=1:n
```

```
    x = [x1(i), x2(i)]; %构造x向量, 这里千万别写成了: x = [x1, x2]
```

```
    if ((x(1)-1)^2-x(2)<=0) & (-2*x1(i)+3*x2(i)-6 <= 0) % 判断是否满足条件
```

```
        result = -x(1)^2-x(2)^2 +x(1)*x(2)+2*x(1)+5*x(2); % 如果满足条件就计算函数值
```

```
        if result < fmin % 如果这个函数值小于我们之前计算出来的最小值
```

```
            fmin = result; % 那么就更新这个函数值为新的最小值
```

```
        x0 = x; % 并且将此时的x1 x2更新为初始值
```

```
    end
```

```
end
```

```
end
```

```
disp('蒙特卡罗选取的初始值为: '); disp(x0)
```

```
A = [-2 3]; b = 6;
```

```
[x,fval] = fmincon(@fun1,x0,A,b,[],[],[],[],@nonlfun1)
```

```
fval = -fval
```



➤ 示例代码

```
function f = fun1(x)
% 注意：这里的f实际上就是目标函数，函数的返回值也是f
% 输入值x实际上就是决策变量，由x1和x2组成的向量
% fun1是函数名称，到时候会被fmincon函数调用，可以任意取名
% 保存的m文件和函数名称得一致，也要为fun1.m
%  $\max f(x) = x_1^2 + x_2^2 - x_1 * x_2 - 2x_1 - 5x_2$ 
f = -x(1)^2 - x(2)^2 + x(1) * x(2) + 2 * x(1) + 5 * x(2) ;
end
function [c,ceq] = nonlfun1(x)
% 注意：这里的c实际上就是非线性不等式约束，ceq实际上就是非线性等式约束
% 输入值x实际上就是决策变量，由x1和x2组成的一个向量
% 返回值有两个，一个是非线性不等式约束c，一个是非线性等式约束ceq
% nonlfun1是函数名称，到时候会被fmincon函数调用，可以任意取名，但不能和目标函数fun1重名
% 保存的m文件和函数名称得一致，也要为nonlfun1.m
%  $-(x_1-1)^2 + x_2 \geq 0$ 
c = [(x(1)-1)^2 - x(2)]; % 千万别写成了：(x1-1)^2 -x2
ceq = []; % 不存在非线性等式约束，所以用[]表示
end
```



➤ 例题代码

代码较复杂，可直接看代码文件xuanzhiwenti.m。

欢迎关注数模加油站

THANKS



有兴趣的小伙伴可以关注微信公众号或加入建模交流群获取更多免费资料

公众号：数模加油站

交流群：709718660