Chapitre IV : Analyse numérique de l'effet Morton

1 INTRODUCTION

Après avoir présenté les modélisations des phénomènes physiques dans les chapitres II et III, celui-ci s'intéresse à les exploiter afin de réaliser l'analyse numérique de l'effet Morton. Comme décrit dans le chapitre bibliographie, toutes les modélisations de l'effet Morton introduit trois aspects physiques (figure du chapitre I) qui contribuent à l'instabilité vibratoire provoqué par l'effet Morton. En prenant en compte la qualité de résultats numériques ciblés et le coût de temps de simulation, différentes stratégies sont adaptées pour effectuer cette analyse. Dans ce chapitre, En se basant sur la méthode des coefficients d'influences, plusieurs approches d'analyse avec les degrés de complexité différentes sont présentées en détail. Ces méthodes sont appliquées au cas expérimentaux conçus pour cette thèse et à un cas historiques dans la littérature. En appuyant sur les coefficients d'influence de l'effet Morton, les solutions empiriques utilisées et les pistes de prévention de l'effet Morton instable sont discutées.

2 METHODES D'ANALYSE DE L'EFFET MORTON

L'analyse de l'effet de Morton est basée sur les coefficients d'influence A, B, C initialement utilisés par Murphy et Lorenz en 2010 [1]. Ces trois coefficients caractérisent respectivement la sensibilité de la vibration (V) au balourd (U), celle de la différence de température à l'état stable (T_{ss}) à la vibration (V) et celle du balourd thermique (U_{th}) à la différence de température (T). Leurs explications en détail sont présentées au chapitre I et ne sont pas décrites de nouveaux ici. Elles permettent de relier les contributions des trois aspects physiques à l'effet Morton instable tel que décrit dans Eq.1.

$$\begin{cases} V = AU \\ T_{ss} = BV \\ U = U_0 + U_{th} = U_0 + CT \end{cases}$$
 Eq.1

2.1 FORME MATRICIELLE DES COEFFICIENTS D'INFLUENCE

Les trois coefficients d'influence A, B, C sont exprimés sous forme matricielle comme dans Eq.2 :

$$\mathbf{M} = |M| \begin{bmatrix} \cos \alpha_M & \sin \alpha_M \\ -\sin \alpha_M & \cos \alpha_M \end{bmatrix}$$
 Eq.2

Un vecteur $v_0 = |v_0|(cos\alpha_0, sin\alpha_0)^T$ multiplie par la matrice M subi une homothétie |M| et une rotation $-\alpha_M$:

$$v_1 = Mv_0 = |v_1| {\cos \alpha_1 \choose \sin \alpha_1}$$
 Eq.3

Avec $|v_1| = |M||v_0|$ et $\alpha_1 = \alpha_0 - \alpha_M$.

Le module |M| des coefficients décrit une sensibilité du $|v_1|$ par rapport à $|v_0|$. La phase α_M décrit le déphasage entre les deux vecteurs v_0 et v_1 utilisés pour décrire les informations physiques concernés.

2.2 CRITERE DE STABILITE

Le critère de stabilité de l'effet Morton s'est basé sur l'évolution d'état thermique en régime transitoire. Lors du fonctionnement du système rotor, le calcul de l'évolution temporelle de son état thermique peut être décrit par l'équation Eq.4.

$$D\dot{T}(t) + K[T(t) - T_{ss}] = 0$$

ou

$$\tau \dot{T}(t) + T(t) = T_{ss}$$

Avec

T(t): vecteur de la température dépendant du temps

 T_{ss} : température en régime stationnaire

 $\dot{T}(t)$: vélocité thermique ou gradient de température dans le temps

D: amortissement thermique (équivalent à la masse du rotor)

K: rigidité thermique

 τ : constante de temps thermique $\tau = D/K$

Si l'état thermique du rotor est stable et convergé dans le temps, la solution de Eq.4 existe quand le t tends vers $+\infty$. Un critère de stabilité peut être établi à partir de cette hypothèse. En remplaçant le vecteur T_{ss} dans Eq.4 par les matrices d'influence de l'effet Morton A,B,C, on obtient :

$$\dot{T}(t) + \frac{1}{\tau}(I - BAC)T(t) = \frac{1}{\tau}BAU_0$$
 Eq.5

Cette équation est une équation différentielle du premier ordre, inhomogène et avec des coefficients constants. La solution générale de son équation homogène est sous forme $T(t) = \hat{T}e^{st}$ avec ses valeurs propres s. Après l'injecter dans l'équation homogène de Eq.5 et les valeurs propres s sont obtenues:

$$s = \frac{BAC - I}{\tau}$$
 Eq.6

Après calcul, ces valeurs propres sont :

$$s = \frac{(|BAC|cos \angle_{BAC} - 1) \pm j |BAC|sin \angle_{BAC}}{\tau}$$
 Eq.7

D'un point de vue physique, le constant du temps τ est toujours positive. Ainsi, la seule exigence de stabilité de la solution générale est que la partie réelle des valeurs propres ne soit pas positive.

$$Re(s) \le 0$$
 Eq.8

Ce qui revient à

$$\varsigma = |BAC|cos \angle_{BAC} \le 1$$
ou
$$Eq.9$$

$$\varsigma = |B||A||C|cos(\angle_B + \angle_A + \angle_C) \le 1$$

Ainsi, on introduire l'indicateur de l'effet Morton ς qui permet de conditionne l'apparition de l'effet Morton instable.

L'étude de stabilité de l'effet Morton revient à calculer les trois matrices de coefficients d'influence A, B, C liée aux trois aspects physiques qui contribue au déclanchement de l'instabilité vibratoire. Ces trois matrices peuvent être obtenues avec les modèles simplifiés ou robustes, linéaires ou non-linéaires. En fonction des modèles utilisés pour calculer les coefficients d'influence de l'effet Morton, les méthodes d'analyse de l'effet Morton peuvent être regroupé en 3 types. Ces trois types de méthode visent différent compromis entre la qualité de prédiction et le temps de calcul.

2.3 APPROCHE LORENZ ET MURPHY

L'approche proposée par Lorenz et Murphy est une démarche analytique et simplifié qui vise à réaliser l'analyse de l'effet Morton à partir des outils numériques répandus et abordables. L'hypothèse inhérente dans cette méthode est que la réponse thermique du système rotor est infiniment lente par rapport à la réponse dynamique du rotor. C'est-à-dire, la réponse dynamique est traitée en régime stationnaire et l'analyse de l'effet Morton est effectuée en état quasi-stationnaire. Cette hypothèse permet d'éviter les calculs thermo-hydrodynamiques en régime transitoire dans le palier qui est souvent très couteux en termes de temps de calcul. En outre, la réponse au balourd est effectuée en utilisant les coefficients dynamiques de palier et le calcul du balourd thermique s'est basé sur une formule analytique. Ces approches simplifiées et linéaire déterminent les coefficients d'influence de l'effet Morton avec une précision modérée et rendent l'analyse de l'effet Morton très accessible.

L'application de la méthode est divisée en 11 étapes. Les descriptions de chaque étape sont données dans la suite :

- (1) Réaliser le calcul à charge imposé aux vitesses de rotation ciblées pour le palier hydrodynamique et calculer les coefficients dynamiques à la position d'équilibre statique du rotor dans le palier.
- (2) Imposer un balourd à la position axiale du disque U et réaliser le calcul de la réponse au balourd dans la configuration du rotor investigué. Le résultat du calcul permet d'avoir le vecteur de vibration V et d'obtenir l'orbite de la vibration synchrone. Cette orbite entoure la position d'équilibre statique du rotor dans le palier, qui est obtenue à l'étape (1).
- (3) Positionner le rotor au premier point qui construit l'orbite, le calcul à cette position imposée permet d'avoir le champ de température du film dans la direction circonférentielle du rotor.

Le champ de température à la surface du rotor est supposé égal à la moyenne du champ de température du film.

- (4) Répéter le calcul de l'étape (3) aux points successifs qui construit l'orbite de la vibration synchrone. La référence [] préconise d'utiliser 24 points équidistants pour représenter l'orbite. Le fait que la rotation propre du rotor a lieu en même temps de la vibration synchrone, à chaque position imposée sur l'orbite, un champ de température instantané à la surface du rotor est établi dans le repère du rotor $R_r < r, t >$.
- (5) En se basant sur les champs de température obtenue aux points sur l'orbite, le calcul de la valeur moyenné de ces champs de température donne le champ de température finale. Celuici est supposé être en régime stationnaire lors de la vibration synchrone et il est représentatif du rotor qui fonctionne en état stationnaire.
- (6) Basé sur le champ de température à la surface du rotor en état stationnaire, la différence de la température ΔT est obtenue.
- (7) Calculer la phase du point haut en se basant sur l'orbite obtenu à l'étape (2). Présumer un déphasage de 30 degrés à la surface du rotor entre le point haut et le point chaud. Selon [], le point chaud est retardé par rapport au point haut. La phase du point chaud et la température ΔT donnent le vecteur de température T.
- (8) Calculer le coefficient d'influence B en fonction du vecteur de vibration V et le vecteur de température T. Ce coefficient représente la sensitivité de la différence de la température ΔT par rapport au niveau de vibration dans le palier.
- (9) Calculer le coefficient d'influence A en se basant sur le vecteur de vibration V et le balourd initial imposé U. Ce coefficient représente la sensitivité du niveau de vibration par rapport au balourd. Dans le cas du calcul de la réponse au balourd en utilisant les caractéristiques dynamiques de palier linéaire, cette sensitivité est indépendante du balourd imposé.
- (10) Calculer le coefficient d'influence C en utilisant le formule analytique proposé dans []. La phase de ce coefficient est 180 degré selon la courbure du rotor après la déformation thermique.

$$\vec{C} = M \frac{\alpha L L_w}{R} e^{pha(\vec{C})j}$$

M: masse du disque au porte-à-faux en [g]

 α : coefficient de dilatation thermique

Eq.10

 L_w : largeur du palier en [mm]

L : distance axiale entre le milieu du disque et le milieu du palier [mm]

R : Rayon de l'arbre [mm]

 $pha(\vec{C})$: 180 degré à cause de la courbure de rotor générée par \vec{T}

(11) Calculer l'indicateur de l'effet Morton ς . Cet indicateur illustre la stabilité de l'effet Morton à la vitesse ciblé.

Malgré l'efficacité et le bon rapport qualité/temps de cette méthode d'analyse, sa limitation est également évidente. Elle ne prend pas en compte les effets transitoires qui contribuent au déclanchement de l'effet Morton instable. De plus, cette approche ne considère pas la non-linéarité du palier lors du grand déplacement du rotor dans le palier et le modèle thermomécanique du rotor. Ces négligences pourraient introduire des imprécisions lors du calcul des coefficients d'influence de l'effet Morton et sous-estimer l'indicateur de l'effet Morton ς .

2.4 APPROCHE ANALYTIQUE AMELIOREE

L'approche analytique améliorée est inspirée de celle de Lorenz et Murphy. Cette approche utilise les modèles plus avancés qui permettent de calculer les coefficients d'influence de l'effet Morton de manière plus précise. Les améliorations principales sont listées dans la suite :

- (1) Le calcul de la réponse au balourd est réalisé en utilisant le modèle non linéaire du palier à la place des coefficients dynamiques. Le modèle non linéaire du palier permet de calculer la force fluide de manière plus précise, en particulier dans le cas du grand déplacement. Il permet de mieux prendre en compte l'effet thermique agissant sur la force fluide.
- (2) Le champ de température à la surface du rotor est obtenu par un modèle thermique du rotor. Ce modèle thermique du rotor est couplé thermiquement avec le modèle complet du palier par le flux thermique généré à l'interface fluide-rotor. Le calcul thermique en transitoire permet de prendre en compte l'effet transitoire et de prédire le point haut à la surface du rotor.
- (3) Le coefficient d'influence ${\it C}$ est calculé par un modèle thermomécanique basé sur la méthode des éléments finis. En fait, ce coefficient ${\it C}$ est calculé par une multiplication de la masse du disque et le déplacement de la fibre neutre sous chargement thermique de $\Delta T=1^{\circ}{\it C}$. Le modèle thermomécanique permet d'évaluer ce déplacement de la fibre neutre sans simplification.

Une comparaison de l'approche analytique améliorée avec l'approche de Lorenz et Murphy est résumée dans le *Tableau 1*.

Tableau 1 comparaison de l'approche Lorenz et Murphy avec l'approche analytique améliorée.

Coefficient de l'effet Morton	Vecteur	Approche analytique de Lorenz et Murphy	Approche analytique améliorée
A	U	À définir par utilisateur	À définir par utilisateur
(Vibration/Balourd)	V	Calcul linéaire (coefficients dynamiques) de la réponse au balourd	Calcul non linéaire (transitoire) de la réponse au balourd
B	_	de la reponse da baloara	reponse ad baloard
(Delta T / Vibration) C (Balourd thermique/ Delta T)	T	Température du rotor approximée par celle obtenu dans le film lubrifiant	Température du rotor obtenu par un modèle thermique du rotor
	U_{th}	Déformation thermique approximé par le formule analytique	Déformation thermique calculé par un modèle thermomécanique du rotor.

3 ETUDES DU BANC D'ESSAI

Le banc d'essais dédié à tester et valider la modélisation de l'effet Morton possède deux configurations. Une configuration courte du rotor 430mm et une configuration longue du rotor 700mm. Dans les deux configurations, le rotor est supporté du côté du moteur (DE) par le même roulement à billes et du côté opposé au moteur (NDE) par le même palier testé. Leurs caractéristiques sont présentées dans le *Tableau 2*

Tableau 2 : Caractéristic	iues du p	alier circu	laire et le	lubrifiant VG32
Tableau E . Caracteristic	Jucs du p	anci ciica	Idii C Ct iC	Iddition VOJE

Palier hydrodynamique	circulaire	Lubrifiant	VG32
Diamètre	45 mm	Densité	860 $[kg/m^3]$
Longueur	15 mm	Viscosité à 40°C	0.0251 [Pa.s]
Jeu radial théorique	50 μm	Viscosité à 80°C	0.0064 [Pa.s]
		Pression d'alimentation	1.09 [bar]
		Température ambiante	20 °C

3.1 CONFIGURATION COURTE DU ROTOR 430MM

Le rotor 430mm possède un diamètre intérieur Ø35 mm et un diamètre extérieur Ø45 mm. Un disque de 0.7kg est monté en porte à faux à l'extrémité NDE du rotor. La configuration du rotor est illustrée à la *Figure 1* et les caractéristiques physiques nécessaires pour effectuer de l'analyse de l'effet Morton sont présentées dans le *Tableau 3*.

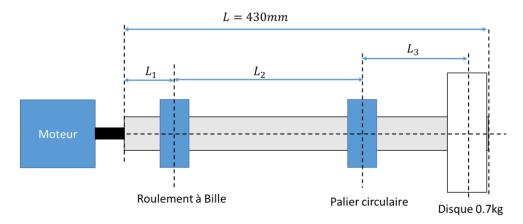


Figure 1: La configuration du rotor 430mm

Tableau 3: paramètres physiques du rotor 430mm

Rotor court	en Acier		
Diamètre extérieure	45 mm	Diamètre intérieure	35 mm
Longueur totale (L)	430 mm	Densité	7800 [kg/m^3]
Distance accouplement/roulement (L_1)	90 mm	Diamètre extérieure du disque	73 mm
Distance roulement/palier (L_2)	198.5 mm	Largeur du disque	35 mm
Distance palier/disque (L_3)	120 mm		

3.1.1 ANALYSE MODALE

L'analyse modale est réalisée en utilisant le modèle du rotor à n degrés de liberté et en se basant sur les coefficients dynamiques non isothermes du palier. Ces coefficients sont présentés dans les *Figure* 2 et *Figure* 3. Ils sont obtenus aux positions d'équilibre statiques du rotor dans le palier qui sont montrés à la *Figure* 4. La résolution de l'équation de l'énergie du film lubrifiant est prise en compte dans le calcul de ces coefficients. Une température de 55° C imposée au rotor et une paroi adiabatique sont utilisées comme les conditions aux limites thermiques. Les résultats de cette analyse sont illustrés dans la *Figure* 5.

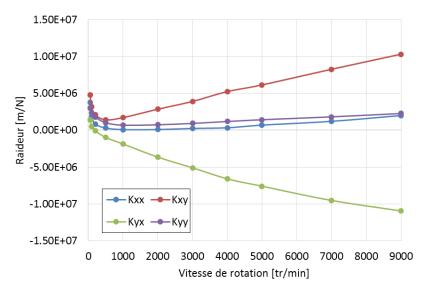


Figure 2 : Coefficients de raideur du palier utilisé aux vitesses différentes

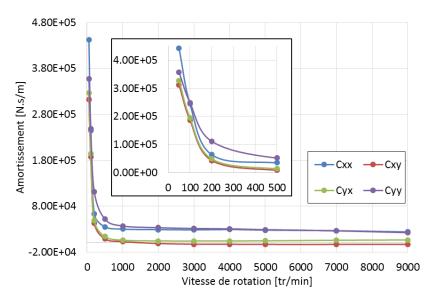


Figure 3 : coefficient d'amortissement du palier utilisé aux vitesses différentes

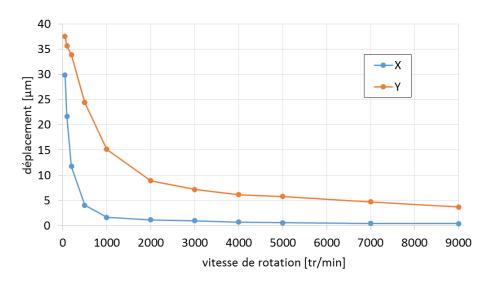


Figure 4 : position d'équilibre statique du rotor dans le palier aux vitesses différentes

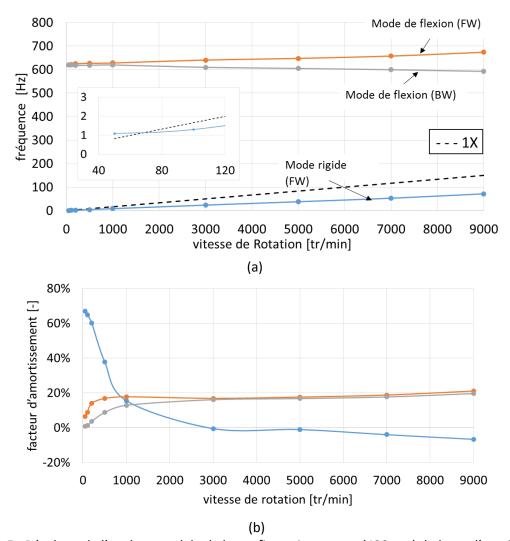


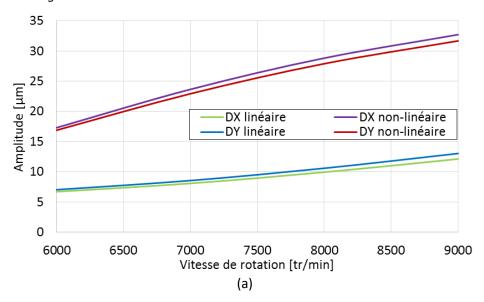
Figure 5 : Résultats de l'analyse modale de la configuration courte (430mm) du banc d'essais : (a) diagramme de Campbell et (b) diagramme de stabilité

Selon les résultats, le rotor creux testé se comporte principalement le mode rigide dans la plage des vitesses calculées, car la fréquence de son premier mode de flexion est d'environ 600 Hz. Ce résultat justifie l'utilisation possible d'un rotor à 4 degré de liberté pour modéliser son comportement dans la plage des vitesses de fonctionnement. En outre, cette analyse prédit un changement de signe du facteur d'amortissement vers 3000 tr/min. Ce changement implique que le rotor se comporte de manière instable vers cette vitesse calculée. Ce comportement instable a été observé comme la vibration sous-synchrone pendant l'essai. Malgré cette instabilité identifiée par l'analyse modale basée sur les caractéristiques dynamiques linéaires du palier, la stabilisation du banc peut être retrouvée si le balourd est assez important et les amplitudes de vibration seront élevées. Dans ce cas, le résultat de stabilité sera différent de ceux présenté dans la *Figure 5*.

3.1.2 CALCULS DES MATRICES A, B, C

1) Détermination du coefficient A

Le coefficient A à une vitesse donnée est obtenu à l'issu du calcul de la réponse au balourd. La plage de vitesse intéressée est choisie autour de 7000 tr/min. Cette vitesse est ciblée pendant l'essai. En fonction de l'approche choisie, ce calcul est réalisé de manière linéaire ou non linéaire. Le calcul linéaire est utilisé dans l'approche Lorenz et Murphy. Il s'est basé sur les coefficients dynamiques non isothermes présentés dans la section d'analyse modale. Le calcul non linéaire est préconisé dans l'approche analytique améliorée. Il fait appel au modèle complet du palier. Afin d'avoir une cohérence avec l'essai, le balourd de 102.6 g.mm avec une phase de 180° par rapport à l'axe r du repère $R_r < r$, t > est imposé. Les résultats du calcul de la réponse au balourd obtenu par les deux approches sont illustrés dans la *Figure 6*.



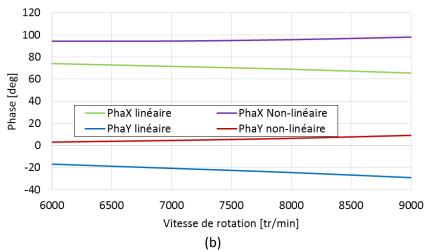


Figure 6 : Résultats du calcul de la réponse au balourd (Um=102.6gmm à 180 deg) du rotor 430mm : (a) amplitude et (b) Phase

En choisissant la direction X du repère fixe R < X, Y > comme la base du vecteur de vibration \mathbf{V} et le vecteur du balourd \mathbf{U} , le coefficient d'influence \mathbf{A} sous la forme matricielle est calculé. Le résultat est présenté dans la Figure 7.

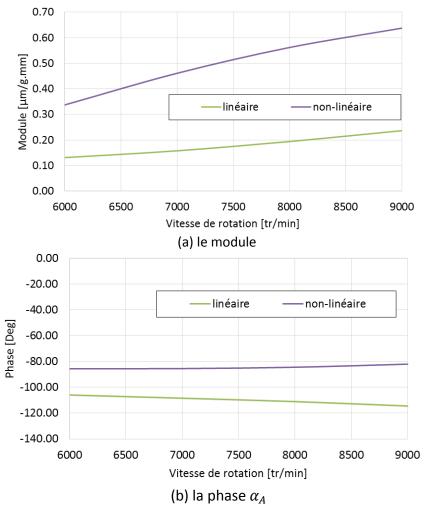


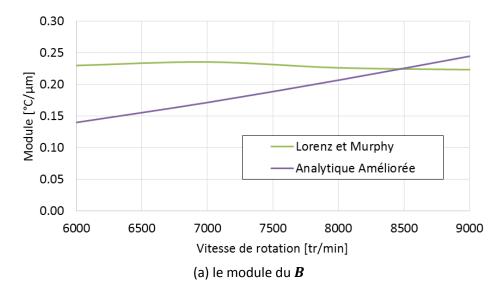
Figure 7 : Résultat du calcul du coefficient d'influence A

2) Détermination du coefficient **B**

Le coefficient B est calculé à partir du champ de température à la surface du rotor dans le palier. En fonction de l'approche choisie, cette température du rotor est obtenue différemment. Pour rappeler, l'approche de Lorenz et Murphy approxime ce champ de température instantané à partir de celui moyenné à travers le film lubrifiant alors que l'approche analytique amélioré utilise le modèle thermique du rotor couplé avec l'équation de l'énergie du film pour l'avoir. En utilisant ces deux approches, les champs de température du rotor au plan médian du palier sont obtenus, ce qui permet d'évaluer la différence de la température ΔT et la position du point chaud à la surface du rotor. Le vecteur de la température T est ainsi exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le Tableau 4.

	Vitesse [rpm]	6000.00	7000.00	8000.00	9000.00
Approche	Delta T [°C]	3.09	3.81	4.51	5.42
Lorenz et Murphy	Phase (T)[deg]	43.75	40.22	36.63	32.59
Approche	Delta T [°C]	4.84	8.11	11.92	16.00
Analytique améliorée	Phase (T)[deg]	59.50	53.50	52.50	53.50

Tableau 4 : résultats obtenus par les deux approches pour construire le vecteur de température T En utilisant le vecteur de vibration V obtenu précédemment, la détermination du coefficient d'influence B est réalisée et ses résultats sont présentés dans la Figure 8.



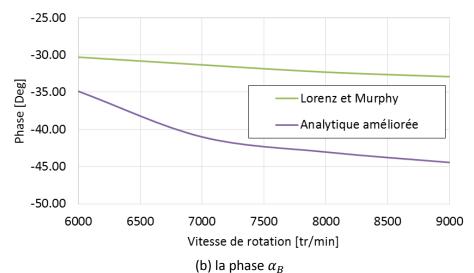


Figure 8 : Résultat du calcul du coefficient d'influence B

3) Détermination du coefficient C

La détermination du coefficient ${\it C}$ est liée à la configuration géométrique du banc et la masse du disque en porte à faux. Elle est indépendante de la vitesse de rotation. Le module de ce coefficient ${\it C}$ est calculé par une multiplication de la masse du disque et le déplacement de la fibre neutre sous chargement thermique de $\Delta T=1^{\circ}{\it C}$. Cette multiplication donne une équivalence d'un balourd qui est désigné comme le balourd thermique créé. La phase du coefficient ${\it C}$ est 180 degré car le disque est positionné en porte à faux. En résumé, le module de ${\it C}$ est dépendant du déplacement de la fibre neutre sous chargement thermique de $\Delta T=1^{\circ}{\it C}$ et la masse du disque en porte à faux.

En fonction de l'approche choisie, le déplacement de la fibre neutre à la position du disque en porte à faux est obtenu différemment. L'approche Lorenz et Murphy utilise la formule analytique pour l'approximer (équation XX). Le résultat de ce calcul prévoit un déplacement de $0.898~\mu m$ à la position du disque sous un chargement thermique $\Delta T=1^{\circ}C$. Prenant en compte la masse du disque de 0.7~kg, le module du \emph{C} obtenu par l'approche Lorenz et Murphy est de 0.63~g. mm/°C.

L'approche analytique améliorée calcule le déplacement de la fibre neutre du rotor par un modèle thermomécanique du rotor. En imposant un champ de température 1D avec une différence de 1 °C à la surface du rotor dans le palier (Figure 9). Le modèle thermomécanique calcule la déformation thermique de la fibre neutre. Ce résultat est illustré dans la *Figure 10*. Considérant la masse du disque en porte à faux et le déplacement de 1.77 μ m à la position du disque, le module du C obtenu par l'approche analytique améliorée est de 1.24 g. mm/°C.

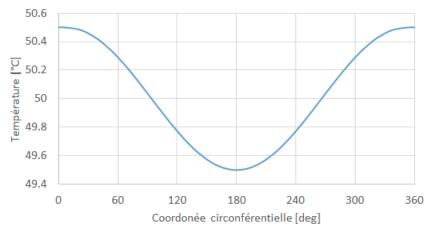


Figure 9 : champ de température imposé au modèle thermomécanique

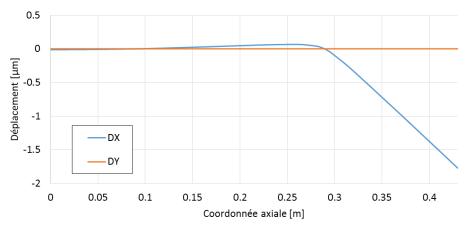


Figure 10 : déformation thermique de la fibre neutre sous un chargement $\Delta T=1^{\circ}\mathcal{C}$

3.1.3 RESULTAT DE L'ANALYSE DE L'EFFET MORTON

Une fois les trois coefficients d'influence calculée, l'analyse de stabilité de l'effet Morton est réalisée. Cette analyse calcule l'indicateur de stabilité de l'effet Morton ayant présenté dans l'Eq.9. Le résultat de l'analyse de stabilité de l'effet Morton est illustré dans *Figure 11*.

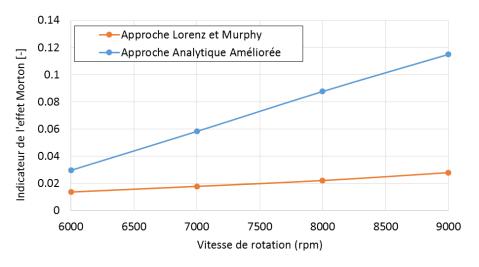


Figure 11 : Résultat d'analyse de stabilité de l'effet Morton (configuration 430mm)

La *Figure 11* montre que les indicateurs de la stabilité de l'effet Morton sont tous largement inférieur à 1 dans la plage de vitesses ciblées. Ce résultat prédit un comportement stable de l'effet Morton sous cette configuration du banc. L'augmentation de l'amplitude est convergée et se stabilise au cours du temps, ainsi que la phase de vibration et la température du rotor.

3.2 CONFIGURATION DU ROTOR LONG 700MM

Les origines de concevoir cette configuration longue du rotor 700mm sont d'augmenter la masse du disque en porte à faux et de rapprocher la vitesse de fonctionnement à sa vitesse critique du mode de flexion. En fait, suite à l'analyse de l'effet Morton sur le rotor 430mm, la faible sensibilité du balourd thermique créé par rapport à la ΔT (le module C) est remarquée. Ainsi, cette configuration du rotor 700mm avec un disque de 10.4kg en porte à faux est proposée et cette masse représente 51% de la masse totale du rotor. Le rallongement du rotor à 700mm en gardant le même diamètre permet de faciliter l'installation du disque et de baisser la fréquence du mode de flexion. Grâce à cette diminution envisagée, le rapprochement de la vitesse de fonctionnement à la vitesse critique du mode de flexion devient possible. En plus, pour améliorer la stabilité du palier et en même temps pour baisser la fréquence du mode de flexion, un disque supplémentaire de 6.4kg est positionné entre le roulement et le palier. La configuration longue du rotor est illustrée dans la *Figure 12*. Ses caractéristiques physiques sont présentées dans le *Tableau 5*

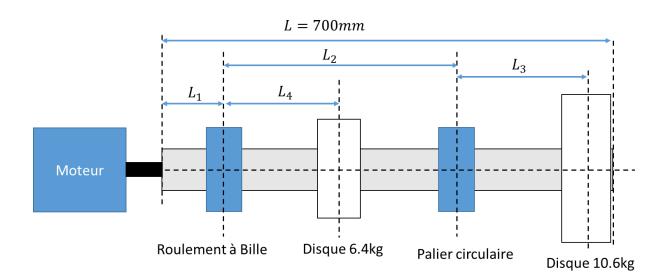


Figure 12: La configuration du rotor 700mm

Tableau 5: paramètres physiques du rotor 700mm

Rotor long	en Acier		
Diamètre extérieure	45 mm	Densité	7800 [kg/m^3]
Diamètre intérieure	35 mm	Diamètre extérieure du disque 6.4kg	149 mm
Longueur totale (L)	700 mm	Largeur du disque	52 mm
Distance accouplement/roulement (L_1)	30 mm	Diamètre extérieure du disque 10.4kg	152 mm
Distance roulement/palier (L_2)	520 mm	Largeur du disque	80 mm
Distance palier/disque 10.4kg (L_3)	110 mm		
Distance roulement/disque 6.4kg (L_4)	260 mm		

3.2.1 ANALYSE MODALE

L'analyse modale du rotor 700mm est réalisée en utilisant la même démarche que le rotor 430mm. Les coefficients dynamiques non isothermes sont obtenus à la position d'équilibre statique du rotor dans le palier. La température de 55 °C est imposée à la surface du rotor et le flux thermique nul est imposé au coussinet pour résoudre l'équation de l'énergie du film. Les résultats d'analyse modale du rotor 700 mm sont présentés dans la *Figure 16*. Selon le résultat, une vitesse critique du mode de flexion se trouve vers 8000 tr/min comme attendu. Dans cette configuration, en rapprochant à cette vitesse, la sensibilité de la vibration par rapport au balourd (c'est-à-dire le module du coefficient d'influence A) est le maximum. L'analyse de l'effet Morton du rotor 700mm en fonction des balourds différents à la vitesse 7500 tr/min est réalisé dans la suite. Les grands balourds (160, 180, 200, 220 g.mm) sont choisis pour réaliser cette analyse, car ils produisent le grand déplacement du rotor dans le palier, ce qui favorise l'apparition d'une grande ΔT à la surface du rotor.

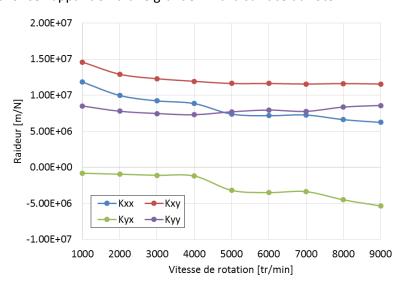


Figure 13 : Coefficients de raideur du palier utilisé sous la charge statique 175N

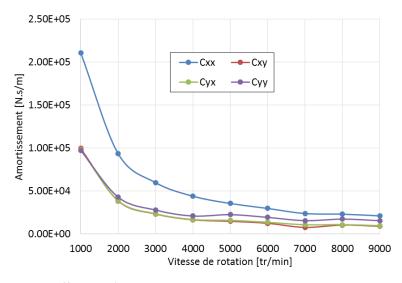


Figure 14: coefficient d'amortissement du palier sous la charge statique 175N

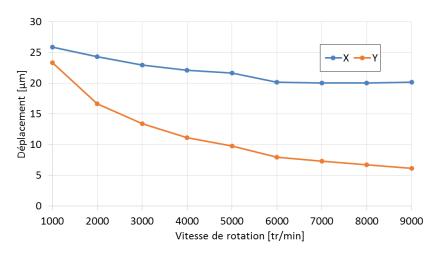
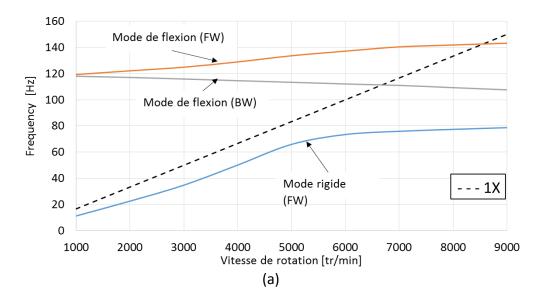


Figure 15 : position d'équilibre statique du rotor 700mm dans le palier



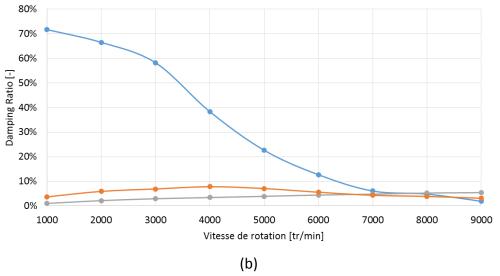
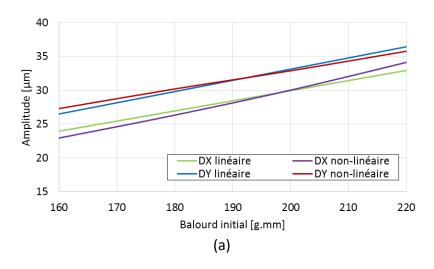


Figure 16 : Résultats de l'analyse modale de la configuration longue (700mm) du banc d'essais : (a) diagramme de Campbell et (b) diagramme de stabilité

3.2.2 CALCULS DES MATRICES A, B, C

1) Détermination du coefficient A

Différent de l'analyse de l'effet Morton sur le rotor 430mm, le calcul de la réponse au balourd pour le rotor 700mm est réalisé en fonction des balourds différents à la vitesse fixe 7500 tr/min. L'intérêt de choisir cette vitesse est de rapprocher la vitesse de fonctionnement à la vitesse critique qui se trouve vers 8000tr/min et le module du coefficient d'influence \boldsymbol{A} est optimisé pour reproduire l'effet Morton instable dans cette configuration. Tous balourds initiaux sont positionnés à 180 degré par rapport à l'axe r du repère de rotor $R_r < r, t >$. Le calcul est réalisé en utilisant la approche Lorenz et Murphy ainsi que l'approche analytique améliorée. Les résultats du calcul de la réponse au balourd sont illustrés à la *Figure 17*.



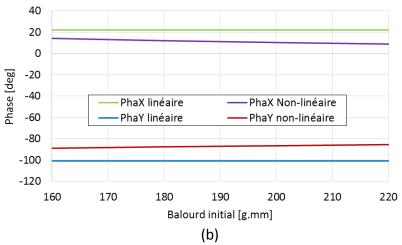


Figure 17 : Résultats du calcul de la réponse au balourd (Um différent à 180 deg) du rotor 700mm : (a) amplitude et (b) Phase

En choisissant la direction X du repère fixe R < X, Y > comme la base du vecteur de vibration \mathbf{V} et le vecteur du balourd \mathbf{U} , le coefficient d'influence \mathbf{A} du rotor 700 mm sous la forme matricielle est calculé. Le résultat est présenté dans la Figure 7.

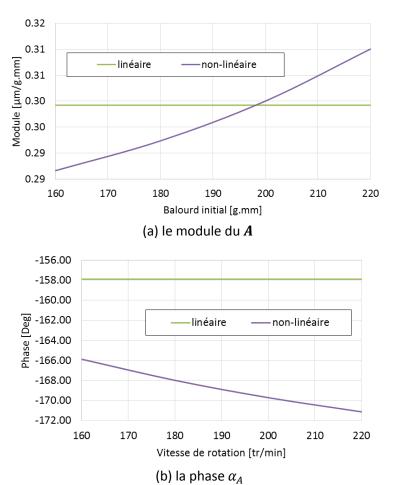


Figure 18 : Résultat du calcul du coefficient d'influence \boldsymbol{A} du rotor 700mm

2) Détermination du coefficient B

En appliquant les deux approches, le champ de température à la surface du rotor est calculé. Les résultats permettent de déterminer la différence de la température (ΔT) et sa phase. Le vecteur de la température T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T du rotor 700mm est exprimé à partir du "Delta T" et "Phase(T)" dans le T dans le T dans le T de T d

Tableau 6: La différence de température obtenue par les deux approches pour construire le vecteur de température T

	Balourd [g.mm]	160	180	200	220
Approche	Delta T [°C]	5.83	6.36	7.75	8.51
Lorenz et Murphy	Phase (T)[deg]	291.43	292.79	301.59	302.68
Approche	Delta T [°C]	8.72	10.20	11.72	15.55
Analytique améliorée	Phase (T)[deg]	343.50	343.50	345.50	347.50

En utilisant le vecteur de vibration V obtenu précédemment, la détermination du coefficient d'influence B est réalisée et ses résultats sont présentés dans la Figure 19.

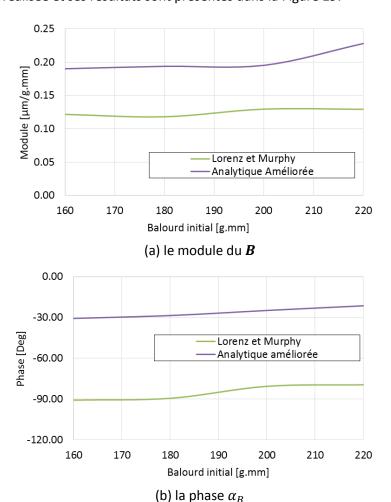


Figure 19 : Coefficient d'influence \boldsymbol{B} du rotor 700mm

3) Détermination du coefficient \boldsymbol{C}

En appliquant la formule analytique proposé dans l'approche Lorenz et Murphy, le déplacement de la fibre neutre du rotor à la position du disque de 10.4kg est calculé. Le résultat prévoit un déplacement de 0.823 μ m sous un chargement thermique de $\Delta T=1^{\circ}C$. En multipliant par la masse du disque, le module du C obtenu par l'approche de Lorenz et Murphy est de 8.56 g.mm/°C.

En utilisant le modèle thermomécanique préconisé dans l'approche analytique améliorée, le déplacement de la fibre neutre est calculé de manière précise. Sous le chargement thermique de $\Delta T=1^{\circ}C$, le déplacement de la fibre neutre du rotor 700mm est illustré dans la *Figure 20*. Cette approche précise prévoit un déplacement de 1.43 μ m à la position axiale où se trouve le centre du disque. Ainsi, le module du C calculé par l'approche analytique améliorée est de 14.87 g. mm/°C.

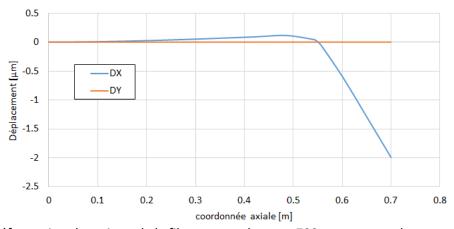


Figure 20 : Déformation thermique de la fibre neutre du rotor 700mm sous un chargement $\Delta T=1^{\circ}\mathcal{C}$

3.2.3 RESULTAT DE L'ANALYSE DE L'EFFET MORTON

Les trois coefficients d'influence calculée précédemment permettent d'évaluer l'indicateur de stabilité de l'effet Morton. Le résultat de l'analyse est illustré dans *Figure 21*.

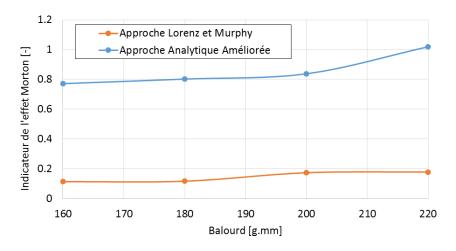


Figure 21 : Diagramme de stabilité de l'effet Morton (configuration 700mm)

La *Figure 21* montre une grande différence entre l'approche Lorenz et Murphy et l'approche analytique améliorée. Cette différence provient principalement de l'imprécision du calcul thermomécanique par la formule analytique et la sous-estimation du vecteur de la différence de la température *T*. Ce résultat montre que selon l'approche analytique améliorée, l'effet Morton instable est susceptible d'être produit avec un grand balourd sous la configuration longue du rotor 700mm.

4 APPLICATION DU CAS HISTORIQUE: ROTOR FAULKNER, STRONG ET KIRK

Le cas d'étude est choisi en fonction des outils numériques à la disposition et la disponibilité des données du rotor. En prenant ces deux contraintes, le rotor du turbocompresseur décrit par Faulkner, Strong et Kirk [2] est choisi. Ce cas utilise les paliers à lobes qui donnent la possibilité d'utiliser les outils numériques mis aux points dans le chapitre précédente.

Selon [2], [5], le rotor du turbocompresseur étudié est devenu instable près de 9900 tr/min lors du fonctionnement. Cependant, l'analyse modale n'a pas prédit l'existence d'une telle vitesse critique. Initialement, les auteurs pensaient que la roue de turbine se détachait aux vitesses élevée. Néanmoins, l'inspection sur la position de la roue avant et après l'opération a prouvé que cette roue n'a pas bougé pendant le fonctionnement. Ils ont finalement conclu que la source de l'instabilité était le balourd thermique crée par la déformation asymétrique du rotor près de l'extrémité du disque de turbine à flux radial. Cette conclusion est partagée par Balbahadur et Kirk [5]. Basé sur la configuration du rotor, lls ont prédit cette instabilité de l'effet Morton vers 9640 tr/min. Ainsi, les objectifs de l'application à ce rotor est de prédire la vitesse de déclenchement de l'effet Morton instable avec la méthode actuelle et la comparer avec les résultats dans la littérature.

Le turbocompresseur décrit possède une turbine centrifuge à une extrémité et un disque de turbine à flux radial à l'autre extrémité. La configuration de son rotor est illustrée dans la Figure 22. Cette machine est supportée par deux paliers à trois lobes qui comprennent 3 rainures axiales sur toute la longueur du palier. Les données générales du rotor, palier et lubrifiant utilisées sont exposés au Tableau 7. Il faut souligner que contrairement à la modélisation de Balbahadur et Kirk présentée dans [5] qui traite le palier comme un palier circulaire pour la raison de simplicité, l'étude actuelle le modélise comme un palier à lobes. Néanmoins, par manque de l'information détaillée sur la géométrique des lobes et les données du lubrifiant, les données présentées au Tableau 7 peuvent être différentes du cas réel.

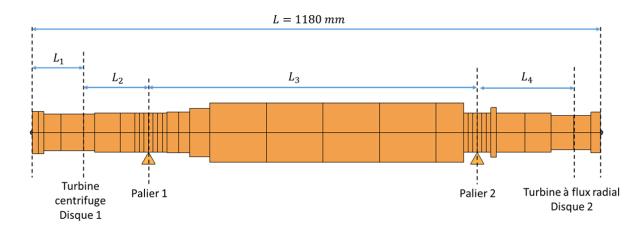


Figure 22: configuration du rotor Faulkner, Strong et Kirk

Tableau 7 : données physiques du cas Faulkner, Strong et Kirk

Rotor	en Acier	Disques	
Longueur totale (L)	1180 mm	Densité	7800 [kg/m^3]
$Distance L_1$	100 mm	Diamètre intérieur du disque 1	76 mm
$Distance L_2$	141 mm	Diamètre extérieure du disque 1	460 mm
Distance L_3	683 mm	Largeur du disque 1	40 mm
Distance L_4	200 mm	Diamètre intérieur du disque 2	7 mm
		Diamètre extérieure du disque 2	400 mm
		Largeur du disque 2	64 mm
Paliers	3 lobes	Lubrifiant	
Largeur	57 mm	Densité	850 [kg/m^3]
Diamètre	82 mm	Capacité thermique	2000 [J/kg/°C]
Jeu radial	71.1 μm	Température de référence	87.8 °C
Amplitude angulaire	100 deg	Viscosité à Tref	0.0066 [Pa.s]
Angle du début des lobes 0,120,240		Coefficient pour la loi exponentielle	$0.031[^{\circ}C^{-1}]$

4.1 ANALYSE MODALE

L'analyse modale est réalisée en se basant sur les coefficients dynamiques non isothermes des paliers. Ces coefficients sont présentés dans la Figure 23. La température de 50°C imposée au rotor et au coussinet est utilisée comme les conditions aux limites thermiques. La viscosité est dépendante de la température et sa variation suit une loi exponentielle. Les résultats de cette analyse sont illustrés dans la Figure 24.

En appuyant sur ce résultat, aucune vitesse critique n'a été trouvé proche de la vitesse 10000 tr/min, ce qui est cohérent avec la description dans la littérature. Cependant, le facteur d'amortissement de la structure est devenue négative à partir de la vitesse 8000 tr/min et une instabilité apparait. En calculant la masse critique des paliers, il est obtenu que ces valeurs des masses critiques du palier à partir de 8000 tr/min soient inférieures au poids du rotor reparti sur les deux paliers. Ce résultat prouve

que cette instabilité est liée aux paliers. A cause de la méconnaissance d'information précise sur la géométrie des paliers, les données du lubrifiant et la condition de fonctionnement du rotor, le calcul des coefficients dynamiques risque d'être imprécis. En outre, faute de cette instabilité, le calcul non linéaire de la réponse au balourd n'a pas convergé et l'orbite périodique n'a pas établi à la vitesse ciblée. Pour cette raison, l'analyse numérique de l'effet Morton est effectué uniquement avec l'approche analytique du type Lorenz et Murphy basé sur les coefficients dynamique. En fait, malgré l'instabilité du palier présent, l'analyse de l'effet Morton avec l'approche analytique permet de savoir toujours la sensibilité du rotor à l'effet Morton instable. Ces résultats approximatif permet toutefois de contribuer à la compréhension du déclenchement de l'effet Morton instable (Il faut donner plus d'information dans cette partie, à discuter avec Mihai et Amine).

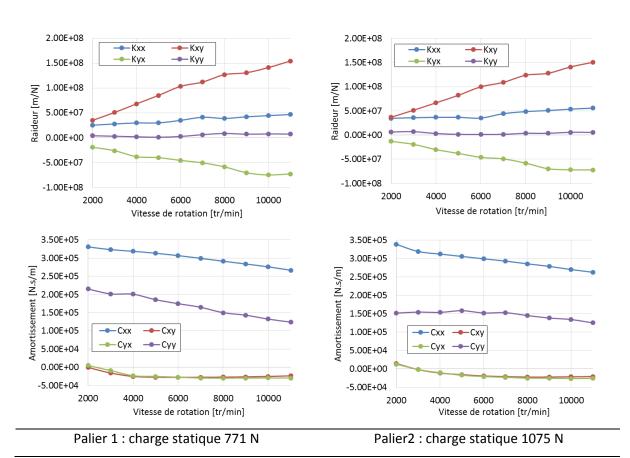


Figure 23: Coefficients dynamiques des paliers à 3 lobes du rotor Faulkner, Strong et Kirk

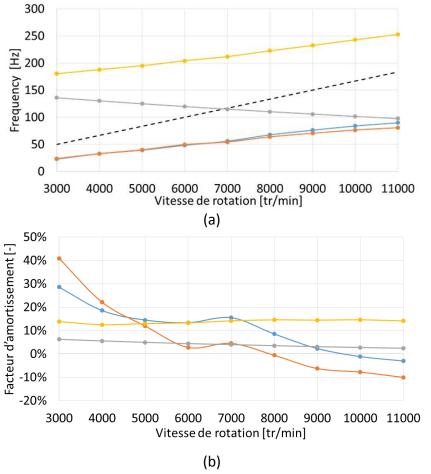


Figure 24 : Résultats de l'analyse modale du rotor Faulkner, Strong et Kirk : (a) diagramme de Campbell et (b) diagramme de stabilité

4.2 ANALYSE DE L'EFFET MORTON

L'analyse de l'effet Morton est réalisée en utilisant l'approche de Lorenz et Murphy. Comme la cause de l'instabilité thermique identifiée sur la côté de la turbine à flux radial, l'analyse concentre sur le disque 2 et le palier 2. Un balourd mécanique de 173 g.mm est imposé au niveau du disque à l'extrémité de la turbine à flux radial. D'après le résultat de la réponse au balourd au niveau du palier 2, le coefficient d'influence A est déterminé.

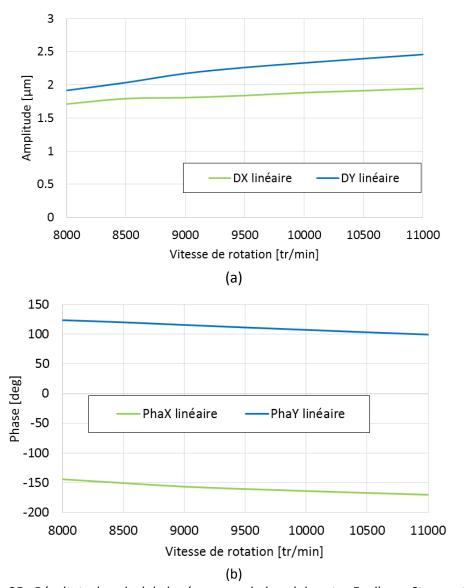
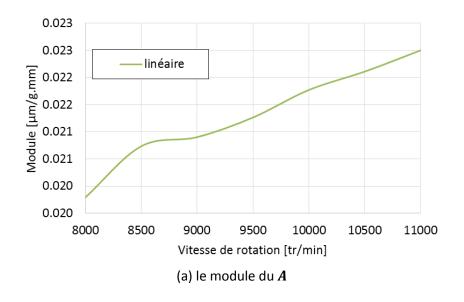


Figure 25 : Résultats du calcul de la réponse au balourd du rotor Faulkner, Strong et Kirk : (a) amplitude et (b) Phase



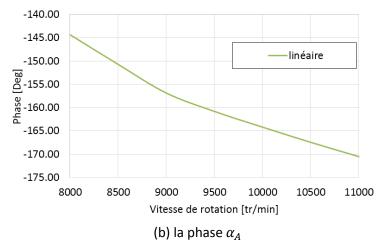


Figure 26: Résultat du calcul du coefficient d'influence A du rotor Faulkner, Strong et Kirk.

Le coefficient d'influence **B** est déterminé à partir de la différence de la température du rotor et sa phase. En approximant le champ de température du rotor par celle du lubrifiant, les champs de température sont obtenus au niveau du palier et ils sont présentés dans la Figure 27.

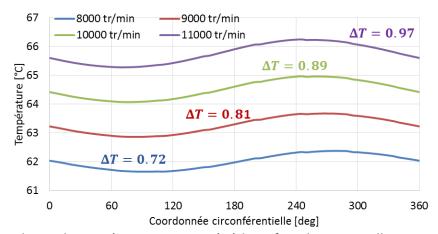
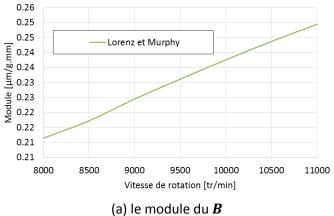


Figure 27 : champ de température approximée à la surface du rotor Faulkner, Strong et Kirk En utilisant le vecteur de vibration ${m V}$ obtenu précédemment, la détermination du coefficient d'influence B est réalisée et ses résultats sont présentés dans la Figure 28.



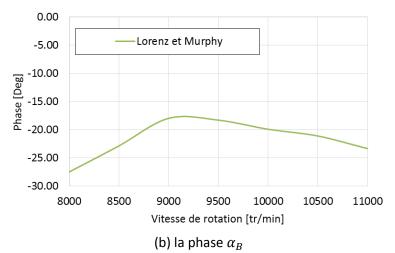


Figure 28 : Coefficient d'influence **B** du rotor Faulkner, Strong et Kirk

Le coefficient d'influence ${\it C}$ est déterminé en utilisant la formule Eq.10. Le calcul analytique prévoit un déplacement de 3 μm sous un chargement thermique de $\Delta T=1^{\circ}{\it C}$. Tenant en compte la masse du disque 2 de 61.7kg, le module du ${\it C}$ estimé par l'approche de Lorenz et Murphy est de 188.71 g.mm/°C.

Les trois coefficients d'influence calculés précédemment permettent d'évaluer l'indicateur de stabilité de l'effet Morton et le résultat de cette analyse est ainsi illustré dans Figure 29. Il est observé que l'indicateur de l'effet Morton dépasse 1 vers 10300 tr/min et l'effet Morton instable est susceptible d'être déclenché proche de cette vitesse. Cette vitesse critique de l'effet Morton est en accord avec la vitesse d'instabilité observée à 9900 tr/min et la vitesse instable obtenue par Balbahadur et Kirk à 9640 tr/min.

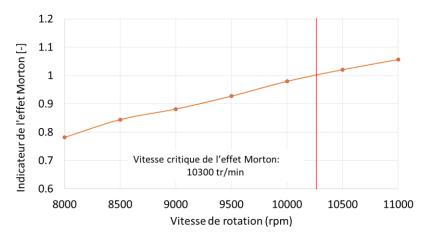


Figure 29 : Diagramme de stabilité de l'effet Morton (rotor Faulkner, Strong et Kirk)

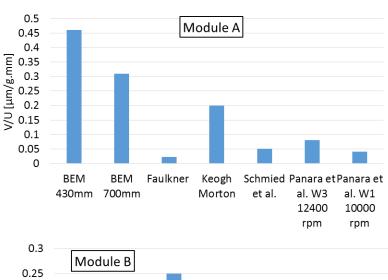
5 SOLUTIONS DE L'EFFET MORTON INSTABLE

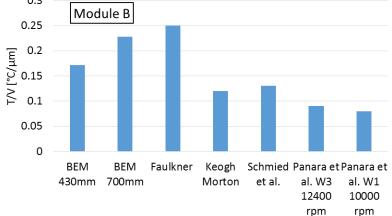
La méthode de l'analyse numérique de l'effet Morton servit à quantifier le risque du déclenchement de l'effet Morton instable sur les machines. Quand l'indicateur de l'effet Morton est supérieur à 1 ($\varsigma >$ 1), les mesures de prévention devraient être prises pour éviter l'instabilité provoquée par cet effet.

Des solutions empiriques et pragmatiques ont été découvertes et utilisée pour éviter l'effet Morton instable dans la littérature. Cependant, ces solutions ne sont pas universelles et elles sont valables uniquement sur les cas individuels. Pour mieux comprendre ces solutions et ensuite proposer des nouvelles préventions pour éviter l'effet Morton instable, les solutions empiriques proposées dans la littérature pour éviter l'effet Morton instable sont discutées et expliquée en appuyant sur les coefficients d'influence A, B, C dans cette section.

5.1 COMPARAISON QUANTITATIVE DES COEFFICIENTS D'INFLUENCE ABC

Avant d'introduire les solutions empiriques en fonction de chaque coefficient d'influence, une comparaison quantitative de ses modules est d'abord présentée. Cette comparaison permet de connaître la grandeur du module de chaque coefficient. Pour rendre cette comparaison plus représentative, plusieurs cas d'étude complémentaires dans la littérature sont pris en compte, à savoir le turbodétendeur décrit par Schmied et al. [3]; le rotor symétrique décrit par Keogh et Morton [4]; un rotor expérimental sous plusieurs configurations W1, W2 et W3 présenté par Panara et al. [6]. Les coefficients d'influence dans ces cas sont issus directement des références sans faire appeler aux modèles numériques dans cette thèse.





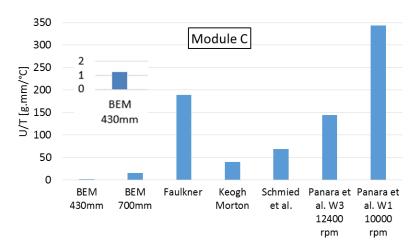


Figure 30 : Comparaison des coefficients d'influence de l'effet Morton entre les cas d'études

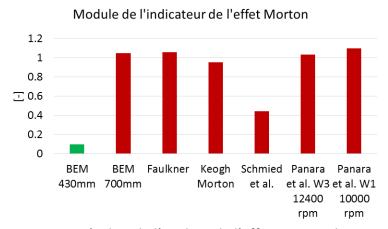


Figure 31 : Résultat de l'analyse de l'effet Morton des cas

Parmi les cas présenté, à part rotor 430mm du Banc de l'Effet Morton (BEM), tous les autres rotors sont signalés de se comporter avec l'effet Morton instable selon les références ou les calculs précédents. En appuyant sur la comparaison des coefficients d'influence à la Figure 30, les trois remarques intéressantes peuvent être faites :

- 1) En comparant le rotor 430mm avec les autres cas, malgré une sensibilité importante de la vibration au balourd (le module A), l'effet Morton instable est difficile de reproduire sur le rotor à cause de la sensibilité faible du balourd thermique par rapport à ΔT (le module C).
- 2) Pour les rotors du cas Faulkner et Panara et al. W1, tous les deux possèdent une sensibilité importante du balourd thermique par rapport à la différence de la température ΔT (Module C vaut 188 et 335 gmm/°C), alors que ses sensibilité de la vibration par rapport au balourd sont les plus faibles parmi les cas étudié.
- 3) Le module du C est 100 fois plus important que ceux des A, B. Ces derniers sont de l'ordre d'une dixième.

Ces trois remarques soulignent la contribution importante du coefficient d'influence du type \mathbf{C} au déclenchement de l'effet Morton instable. Celui-ci explique pourquoi l'effet Morton instable s'apparait

sur les rotors avec la configuration en porte à faux. Pour la suite, les solutions et les pistes de prévention dans la littérature sont discutés en appuyant sur ces coefficients d'influence.

5.2 SOLUTIONS LIEES AU COEFFICIENT C

Pour rappeler, le coefficient d'influence ${\it C}$ caractérise la sensibilité du balourd thermique par rapport à la différence de la température ΔT . Ce coefficient d'influence est indépendant des conditions de fonctionnement telle que la vitesse de rotation et la température du lubrifiant. Il est lié directement à la configuration géométrique du rotor et du palier étudié, ainsi le matériau de rotor. En se basant sur la formule Eq.10, les paramètres physiques qui contribuent au module de coefficient d'influence ${\it C}$ sont identifiés :

- Largeur du palier L_w
- Rayon du rotor R_a
- Distance axiale entre le centre de masse en porte à faux et le centre du palier
- Coefficient de la dilatation thermique α
- Masse du disque en porte à faux M

Parmi les solutions empiriques liées au coefficient ${\it C}$, la réduction de la masse en porte à faux est le plus pragmatique. Par exemple, en 1994, de Jongh et Morton [9] ont réussi à faire disparaître l'effet Morton instable sur un rotor de compresseur. En remplaçant les disques en acier et les composant de l'accouplement en acier par ceux-ci en titane et en aluminium, la masse en porte à faux est largement réduit. Il faut souligner également que la réduction de masse en porte à faux pourrait changer le module des coefficients ${\it A}$ et ${\it B}$ en gardant le même balourd. Cependant, prenant en compte la grandeur de la variation du module des coefficients d'influence, la réduction du module du ${\it C}$ est souvent prédominant par rapport au changement du module des ${\it A}$ et ${\it B}$. Par exemple, dans le cas du rotor Faulkner et al., si le disque en acier de 61.2kg est remplacé par celui en aluminium, la masse en porte à faux est diminué à 21.05kg. En occurrence, l'indicateur de l'effet Morton ${\it c}$ est divisé par trois.

5.3 SOLUTIONS LIEES AU COEFFICIENT $A \in B$

Les solutions de l'effet Morton liées aux coefficients d'influence A et B ne peuvent pas simplement être justifiées par une formule analytique comme la réduction de masse en porte à faux. Le module des deux coefficients dépende de l'ensemble de la structure ainsi que les conditions de fonctionnement. Ainsi, les solutions correspondantes sont plus délicates. En outre, le niveau de vibration et la ΔT sont souvent corrélées. Cette corrélation a été mesurée et prouvée expérimentalement sur le banc d'essai BEM du rotor 430mm (voir *Figure 32*). Quand le niveau de vibration est important, la ΔT est également plus importante. C'est pour cette raison que la variation

du module du $\bf \it B$ est faible et compris entre 0.1 et 0.2 °C/ μ m. Dans la suite, deux pistes pour éviter l'effet Morton instables liées aux coefficients $\bf \it A$, $\bf \it B$ sont discutées :

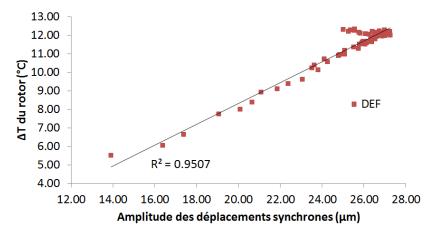


Figure 32 : Corrélation entre le ΔT du rotor et les amplitudes de la vibration synchrone mesurée sur le rotor 430mm du Banc de l'effet Morton.

5.3.1 ELOIGNEMENT DES VITESSES CRITIQUES

Plusieurs études dans la littérature qui se comportent avec l'effet Morton instable ont montré que les vitesses du déclenchement de l'effet Morton sont proches des vitesses critiques du rotor. Une comparaison de cette vitesse du déclenchement et les vitesses critiques sont réalisé en [8] et ses résultats sont montrés au Tableau 8. Pour une configuration du rotor définie, en approchant la vitesse critique, le niveau de la vibration synchrone deviendra de plus en plus important à cause de la résonance. Ainsi, le module du coefficient \boldsymbol{A} devient plus grand vers la vitesse critique, ainsi que le module de l'indicateur de l'effet Morton. Le déclenchement de l'effet Morton instable est donc devenu plus probable. Pour diminuer ce risque, le fait d'éloigner la vitesse critique permet effectivement de limiter le module du \boldsymbol{A} et arrive à prévenir l'effet Morton instable.

Tableau 8 : comparaison des vitesses du déclenchement et les vitesses critiques

Cas d'étude	Vitesse du déclenchement de l'effet Morton instable (tr/min)	Vitesses critiques (tr/min)
1994, de Jongh [9]	10500	14000
1997, Faulkner [2]	9800	> 12500
1997, Corcoran [10]	8500	9100
1998, de Jong [11]	7200	8000
1999, Berot []	6510	2500,5200
2008, Schmied [3]	18600	28894
2011, Lorenz [12]	4200	4000, 5756

Toutefois, il n'est pas toujours valable. Dans le cas avec une vitesse de rotation élevée comme celui de Schmied [3], la dissipation de l'énergie par le cisaillement visqueux est importante. Malgré avec une amplitude faible de vibration à la vitesse 18600 tr/min qui est loin de sa vitesse critique 28894 tr/min, une ΔT significative pourrait être produite. En occurrence, le module du $\bf B$ est important et l'effet Morton instable avait encore lieu. Pour corriger cette instabilité, Schmied et al. ont rigidifié le rotor pour augmenter la vitesse critique du premier mode de flexion. Cette mesure permet de diminuer la sensibilité de la vibration du balourd (le coefficient $\bf A$). En même temps, la réduction de la largeur du palier et le refroidissement du lubrifiant ont été également effectués. Ces deux dernière mesure baissent respectivement le module du coefficient $\bf C$ et celui du $\bf B$. A travers cet exemple, tous les coefficients d'influence de l'effet Morton devraient être pris en compte, surtout aux vitesses de rotation qui dépassent 15000 tr/min.

5.3.2 CHANGEMENT SUR LES CONDITIONS DU FONCTIONNEMENT

Selon les deux articles de review [8] et [13], les pistes sur les conditions du fonctionnement pour éviter l'effet Morton instable pourraient être regroupées principalement par 2 catégories suivantes :

Paliers hydrodynamique

La mise à niveau de palier comprend l'amélioration de la géométrie, la pré-charge ou le changement du type du palier. Selon De jongh [13], la réduction du jeu radial augmente la dissipation de l'énergie par le cisaillement visqueux et engendre une différence de la température plus importante ΔT . En même temps, cette mesure augmente la raideur et l'amortissement du palier qui affaiblir la sensibilité de la vibration au balourd (coefficient A). Avec un balourd imposé donnée, ce changement du jeu provoque une vibration plus faible et une ΔT au rotor plus grande. Par l'interprétation des coefficients d'influence, ce dernier signifie que le module du A est devenu plus faible alors que celui du B s'est agrandi. Les deux effets se compensent. Afin de connaître le changement apporté sur l'indicateur ς , l'analyse de l'effet Morton est nécessaire afin de savoir précisément quel effet est plus prédominant. En outre, la réduction de son largeur est aussi une option, car elle permet de réduire le module du $m{C}$. En même temps, cette mesure augmente l'excentricité relative dans le palier lors du fonctionnement. La référence signale que l'excentricité relative importante aide à refroidir le lubrifiant. Ainsi la différence de la température au rotor ΔT est réduite. Cependant, la grande excentricité relative change également la raideur et l'amortissement du palier, ce qui pourrait diminuer le niveau de vibration V. Pour cette raison, la réduction apportée sur le module du B reste à confirmer par l'analyse de l'effet Morton.

La modification des caractéristiques de palier influence tous les coefficients d'influence de l'effet Morton. La réduction apportée sur l'indicateur ς n'est pas évidente. Afin de trouver une modification

optimale sur le palier pour diminuer le risque de cet effet, une étude paramétrique en utilisant la méthode de l'analyse de l'effet Morton est nécessaire.

Lubrifiant

la modification de la viscosité du lubrifiant influence les modules des coefficients A et B. Selon [13], en augmentant la température d'alimentation, le lubrifiant devient moins visqueux lors du fonctionnement. Le lubrifiant moins visqueux signifie que la génération de la chaleur par le cisaillement visqueux est plus faible, ainsi une ΔT est plus faible. Cette méthode a réussi à faire disparaître l'effet Morton instable sur un rotor du compresseur d'air de McGinley [12] et le rotor du turbodétendeur de Schmied et Pozivil [3]. Néanmoins, le changement sur la viscosité modifie également la raideur et l'amortissement du palier. Ces derniers déterminent le niveau de la vibration du rotor au niveau du palier, ainsi modifie le module de A.

En outre, l'équilibrage du rotor visé à diminuer le niveau de vibration aide également à éviter l'effet Morton; l'installation de la barrière de l'isolation thermique [] dédié à réduire la différence de la température ΔT permet également d'éviter l'effet Morton instable.

5.4 CONCLUSION SUR LES SOLUTIONS DE L'EFFET MORTON INSTABLE

En synthétisé et analysant ces solutions utilisée dans la littérature, les solutions efficaces et universelles pour éviter l'effet Morton instable sont difficiles à trouver, à part la limitation de masse en porte à faux en phase de la conception. Dans la plupart du cas, les solutions trouvées sont valables uniquement aux cas individuels. Cette difficulté est liée intrinsèquement à la nature des phénomènes multi-physiques de l'effet Morton. En fait, les solutions utilisées pour diminuer le risque de cette instabilité font intervenir les plusieurs effets qui contribuent au déclenchement de l'effet Morton instable. Souvent, ceux-ci sont contradictoires. Par exemple, la réduction du jeu radial du palier hydrodynamique. Ainsi, en fonction de configuration de chaque rotor, l'effet prédominant n'est pas le même. Malgré le manque des solutions universelles, les pistes de la prévention évoquées par ces solutions donnent le chemin à suivre pour trouver les solutions pertinentes aux cas individuels. En suivante ces pistes, des études basant sur la méthode de l'analyse numérique de l'effet Morton pourrait être effectué afin de trouver, de justifier et de proposer les solutions.

En outre, pour la configuration figée d'un rotor, c'est-à-dire la modification de l'ensemble de structure n'est pas possible, les conditions de fonctionnement peuvent être optimisées pour échapper à l'effet Morton instable. Cette optimisation est réalisée principalement en suivant deux pistes : (1) éloigner de la vitesse critique du mode dominant et augmenter l'amortissement pour diminuer le niveau de la vibration, ainsi que la différence de la température au rotor ΔT ; (2) refroidir le film lubrifiant ou diminuer le cisaillement visqueux pour limiter la génération de la chaleur.

6 CONCLUSION

Ce chapitre a présenté la méthode d'analyse numérique de l'effet Morton avec deux approches différentes et a illustré son application aux trois cas d'étude : deux cas du banc d'essai et un cas dans la littérature. Le résultat de l'analyse sur le rotor 430mm permet de décrypter ceux-ci du banc d'essais qui sont présentés dans le chapitre suivant. Puis, l'analyse sur le rotor 700mm permet de montrer la possibilité de déclencher l'effet Morton instable sous condition des grands balourds. Ensuite, l'étude du cas historique montre la validation de la méthode actuelle pour investiguer l'effet Morton. Enfin, les solutions et pistes de préventions de l'effet Morton sont discutées en appuyant sur les coefficients d'influence de l'effet Morton. En concluant sur les solutions empiriques et les pistes de prévention préposées, les solutions universelles de l'effet Morton sont difficiles à trouver et la méthode d'analyse de l'effet Morton permet de trouver, justifier et proposer les solutions aux cas individuels.

7 REFERENCE

- [1] B.T. Murphy, and J.A. Lorenz, 2010, "Simplified Morton Effect Analysis for Synchronous Spiral Instability", ASME Journal of Vibration and Acoustics, Vol. 132, October, 2010
- [2] H.B. Faulkner, W.F. Strong, and R.G. Kirk, 1997. "Thermally induced synchronous instability of a radial inflow overhung turbine, Part II" Proceedings of ASME Design Engineering Tehcnical Conferences, Sacramento, California, DETC97/VIB-4174
- [3] J. Schmied, J. Pozivil and J. Walch, "Hot Spots in Turboexpander Bearings: Case History, Stability Analysis, Measurements and Operational Experience," ASME 2008 Turbo Expo: Power for Land, Sea, and Air, Berlin, Germany, pp. 1267-1277, 2008.
- [4] P.Keogh and P.Morton, "The Dynamic Nature of Rotor Thermal Bending Due to Unsteady Lubricant Shearing Within a Bearing," Proc. R. Soc. London, Ser. A: Math. Phys. Sci., 445(1924), pp. 273–290, 1994.
- [5] A.C. Balbahadur and G.Kirk, "Part II-Case Studies for a Synchronous Thermal instability operating in Overhung Rotors", International Journal of Rotating Machinery, vol. 10, pp.447-487, 2004
- [6] D. Panara, S. Panconi, and D. Griffini, "Numerical Prediction and Experimental Validation of Rotor Thermal Instability," 44th Turbomachinery Symposium, College Station, TX, 2015.
- [7] Suh J, Palazzolo A. "Three-Dimensional Thermohydrodynamic Morton Effect Simulation Part I: Theoretical Model", ASME Journal of Tribology. 2014; 136(3):031706-031706-14. doi:10.1115/1.4027309.

- [8] Tong X, Palazzolo A, Suh J. A Review of the Rotordynamic Thermally Induced Synchronous Instability (Morton) Effect. ASME. Appl. Mech. Rev. 2017;69(6):060801-060801-13. doi:10.1115/1.4037216.
- [9] F. de Jongh and P. Morton, "The Synchronous Instability of a Compressor Rotor due to Bearing Journal Differential Heating," International Gas Turbine and Aeroengine Congress and Exposition, Hague, Netherlands, doi:10.1115/94-GT-035. 1994.
- [10] Corcoran, J., Rea, H., Cornejo, G., et al., "Discovering, the Hard way, How a high Performance Coupling Influenced the Critical Speeds an Bearing Loading of an Overhung Radial Compressor A case History, "Proc. 17th Turbomachinery Symp., College Station, TX, 1997.
- [11] F. de Jongh and P. van der Hoeven, "Application of a heat barrier sleeve to prevent synchronous rotor instability", in Proceedings of the Twenty-seventh Turbomachinery Symposium, 1998, pp.17-26.
- [12]B.T. Murphy, and J.A. Lorenz, "Case Study of Morton Effect Shaft Differential Heating in a Variable-Speed Rotating Electric Machine, Proceedings of GT2011, ASME Turbo Expo, June 6-11 2011, BC, Canada
- [13]F. de Jongh, The synchronous rotor instability phenomenon Morton Effect, Proceedings of the thirty-seventh turbomachinery symposium, 2008.