Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

Институт компьютерных наук и технологий

Кафедра компьютерных систем и программных технологий

**Отчет по лабораторной работе №8\_1**

**Курс: «Проектирование реконфигурируемых гибридных вычислительных систем»**

**Тема: Dataflow.** **Single-producer-consumer Violations**

Выполнил студент гр. 3540901/81501 Селиверстов Я.А.

(подпись)

Руководитель Антонов А.П.

(подпись)

“\_\_\_” \_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_2019 г.

Санкт – Петербург

2019

Оглавление

[1. Задание 4](#_Toc30279997)

[2. Первое решение 7](#_Toc30279998)

[2.1. Моделирование 8](#_Toc30279999)

[2.2. Синтез 8](#_Toc30280000)

[3. Второе решение 10](#_Toc30280001)

[3.1. Синтез 11](#_Toc30280002)

[3.2. C\RTL моделирование 13](#_Toc30280003)

[4. Третье решение 14](#_Toc30280004)

[4.1. Синтез 14](#_Toc30280005)

[5. Выводы 17](#_Toc30280006)

1. Задание

* Создать проект lab8\_1
* Микросхема: xa7a12tcsg325-1q
* Создать две функции (см. Текст ниже) – исходную и модифицированную - и провести их анализ.

**Single-producer-consumer Violations**

***For Vivado HLS to perform the DATAFLOW optimization, all elements passed between tasks***

***must follow a single-producer-consumer model. Each variable must be driven from a single task***

***and only be consumed by a single task. In the following code example, temp1fans out and is***

***consumed by both Loop2and Loop3. This violates the single-producer-consumer model.***

**void foo\_b(int data\_in[N], int scale, int data\_out1[N], int data\_out2[N]) {**

**int temp1[N];**

**Loop1: for(int i = 0; i < N; i++) {**

**temp1[i] = data\_in[i] \* scale;**

**}**

**Loop2: for(int j = 0; j < N; j++) {**

**data\_out1[j] = temp1[j] \* 123;**

**}**

**Loop3: for(int k = 0; k < N; k++) {**

**data\_out2[k] = temp1[k] \* 456;**

**}**

**}**

***A modified version of this code uses function Split to create a single-producer-consumer***

***design. In this case, data flows from Loop1 to Split and then to Loop2 and Loop3.***

***The data now flows between all four tasks, and Vivado HLS can perform the DATAFLOW***

***Optimization***

**void Split (in[N], out1[N], out2[N]) {**

**// Duplicated data**

**L1:for(int i=1;i<N;i++) {**

**out1[i] = in[i];**

**out2[i] = in[i];**

**}**

**}**

**void foo\_m(int data\_in[N], int scale, int data\_out1[N], int data\_out2[N]) {**

**int temp1[N], temp2[N]. temp3[N];**

**Loop1: for(int i = 0; i < N; i++) {**

**temp1[i] = data\_in[i] \* scale;**

**}**

**Split(temp1, temp2, temp3);**

**Loop2: for(int j = 0; j < N; j++) {**

**data\_out1[j] = temp2[j] \* 123;**

**}**

**Loop3: for(int k = 0; k < N; k++) {**

**data\_out2[k] = temp3[k] \* 456;**

**}**

**}**

* Создать тест lab8\_1\_test.c для проверки функций выше.
* Для функции **foo\_b**
  + задать: clock period 10; clock\_uncertainty 0.1
  + осуществить моделирование (с выводом результатов в консоль)
  + осуществить синтез для:
    - привести в отчете:
      * performance estimates=>summary
      * utilization estimates=>summary
      * scheduler viewer (выполнить Zoom to Fit)
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
      * resource viewer (выполнить Zoom to Fit)
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
* Для функции **foo\_m**
  + задать: clock period 10; clock\_uncertainty 0.1
  + осуществить моделирование (с выводом результатов в консоль)
  + осуществить синтез для случая **FIFO for the memory buffers**:
    - привести в отчете:
      * performance estimates=>summary
      * utilization estimates=>summary
      * scheduler viewer (выполнить Zoom to Fit)
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
      * resource viewer (выполнить Zoom to Fit)
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
      * Dataflow viewer
  + осуществить синтез для случая **ping-pong buffers**:
    - привести в отчете:
      * performance estimates=>summary
      * utilization estimates=>summary
      * scheduler viewer (выполнить Zoom to Fit)
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
      * resource viewer (выполнить Zoom to Fit)
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
      * Dataflow viewer
  + Осуществить C|RTL моделирование для случая **FIFO for the memory buffers**
    - Привести результаты из консоли
    - Открыть временную диаграмму (все сигналы)
      * Отобразить два цикла обработки на одном экране
        + На скриншоте показать Latency
        + На скриншоте показать Initiation Interval
* Выводы
  + Объяснить отличия в синтезе foo\_b и двух вариантов foo\_m между собой

1. Первое решение

Исходный текст подготовленной для синтеза функции и теста приведён ниже:

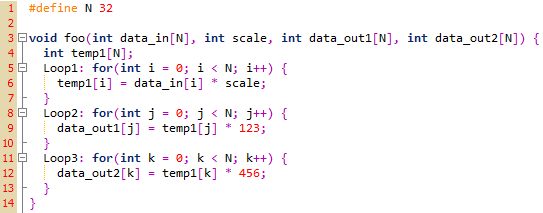


Рис. 2.1. Исходный код синтезируемой функции

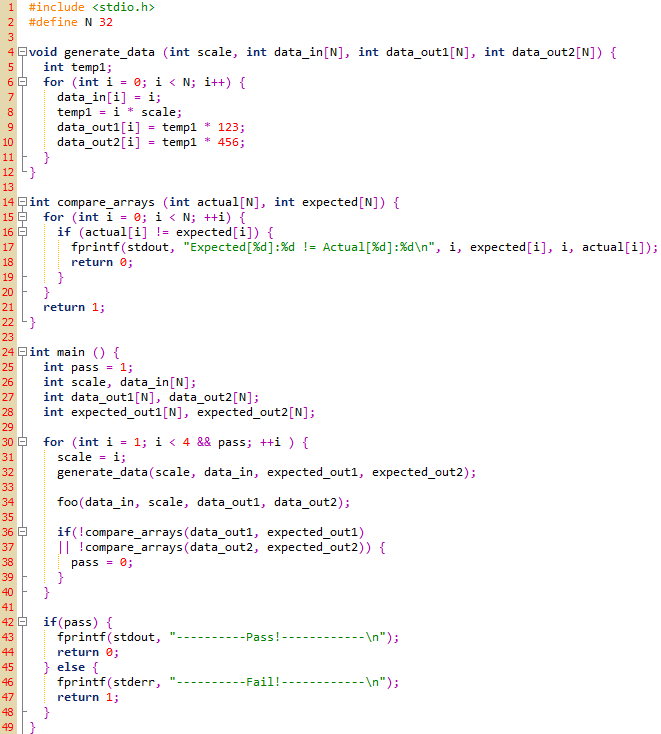


Рис. 2.2. Исходный код теста

* 1. Моделирование

При запуске моделирования можно увидеть, что тест успешно пройден:

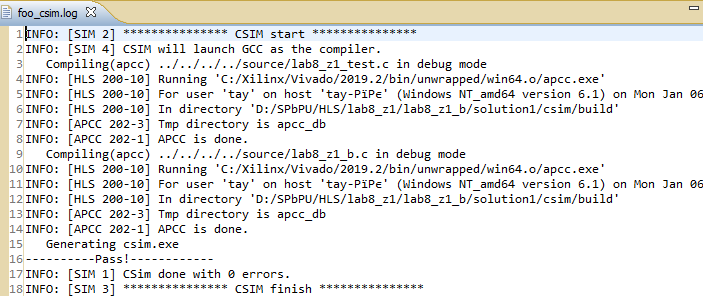


Рис. 2.3. Результаты моделирования

* 1. Синтез

Приведем в отчете требуемые данные о проекте:

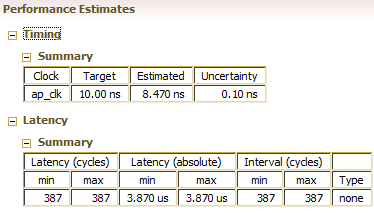


Рис. 2.4. Производительность

Здесь можно увидеть, что достигнутая задержка равна 8.47 + 0.1, что укладывается в заданные нами требования к тактовой частоте.

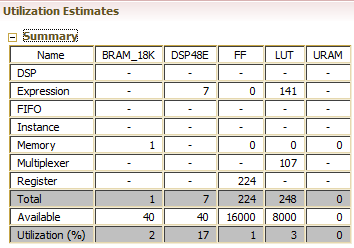


Рис. 2.5. Занимаемые ресурсы

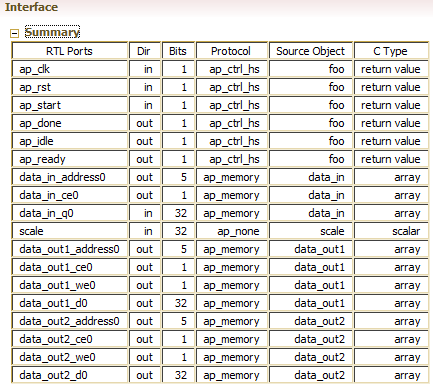


Рис. 2.6. Применяемые интерфейсы

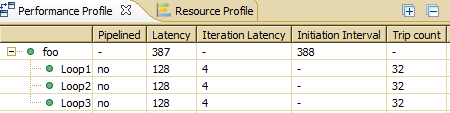


Рис. 2.7. Профиль производительности

На этом рисунке видно, что задержка получения выходного значения составляет 387 тактов с момента старта, а задержка после старта до готовности приема новых данных – 388:

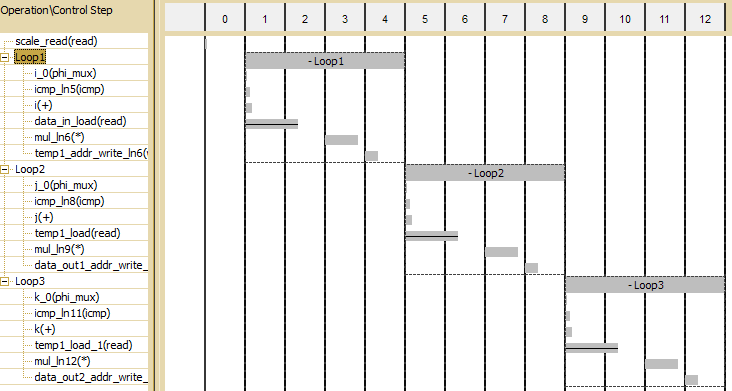


Рис. 2.8. Временная диаграмма

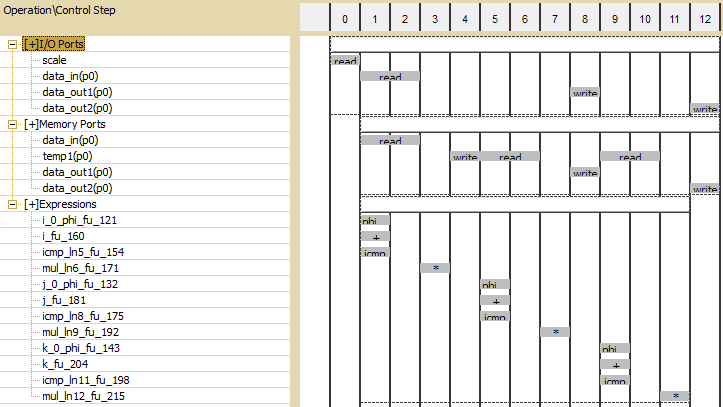


Рис. 2.9. Диаграмма использования ресурсов

1. Второе решение

Исходный текст подготовленной для синтеза функции приведён ниже:

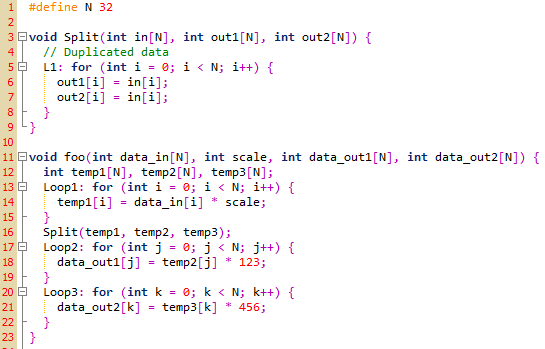


Рис. 3.1. Исходный код синтезируемой функции

Добавим директиву, которая изменяет способ передачи данных.

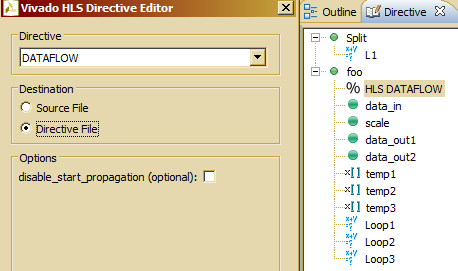


Рис. 3.2. Добавление директивы

* 1. Синтез

Приведем в отчете требуемые данные о проекте:

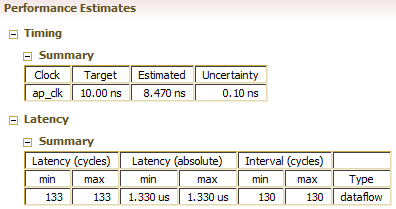


Рис. 3.3. Производительность

Здесь можно увидеть, что достигнутая задержка равна 8.47 + 0.1, что укладывается в заданные нами требования к тактовой частоте.

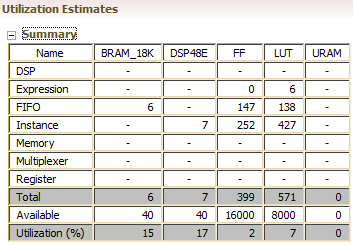


Рис. 3.4. Затрачиваемые ресурсы

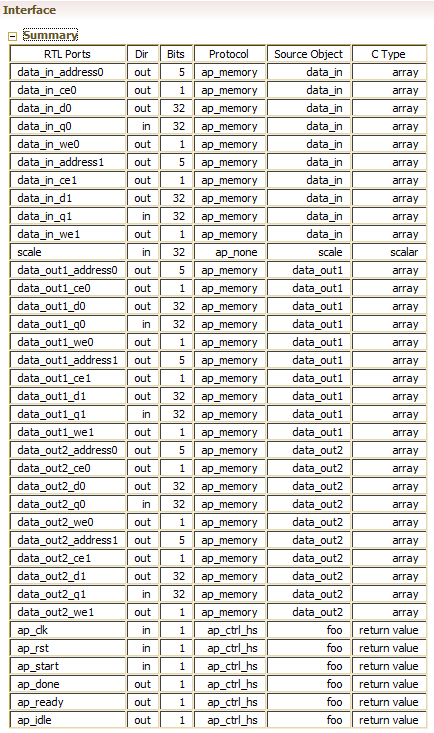


Рис. 3.5. Применяемые интерфейсы



Рис. 3.6. Профиль производительности

На этом рисунке видно, что задержка получения результатов с момента старта – 133 такта, а задержка после старта до готовности приема новых данных – 130:

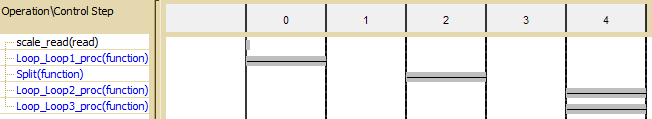


Рис. 3.7. Временная диаграмма

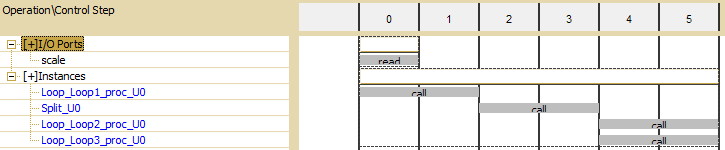


Рис. 3.8. Диаграмма использования ресурсов

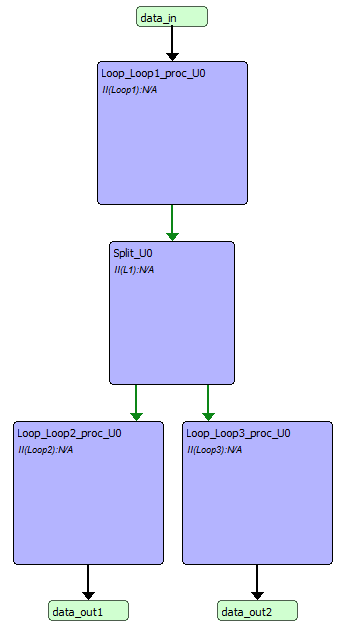


Рис. 3.9. Диаграмма потоков данных

* 1. C\RTL моделирование

При совместном моделировании, программа отобразила те же самые, ожидаемые нами значения Latency и II:

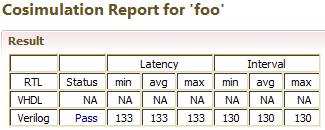


Рис. 3.10. C\RTL моделирование

Покажем временную диаграмму совместного моделирования с отмеченными на ней Latency и Initiation Interval:

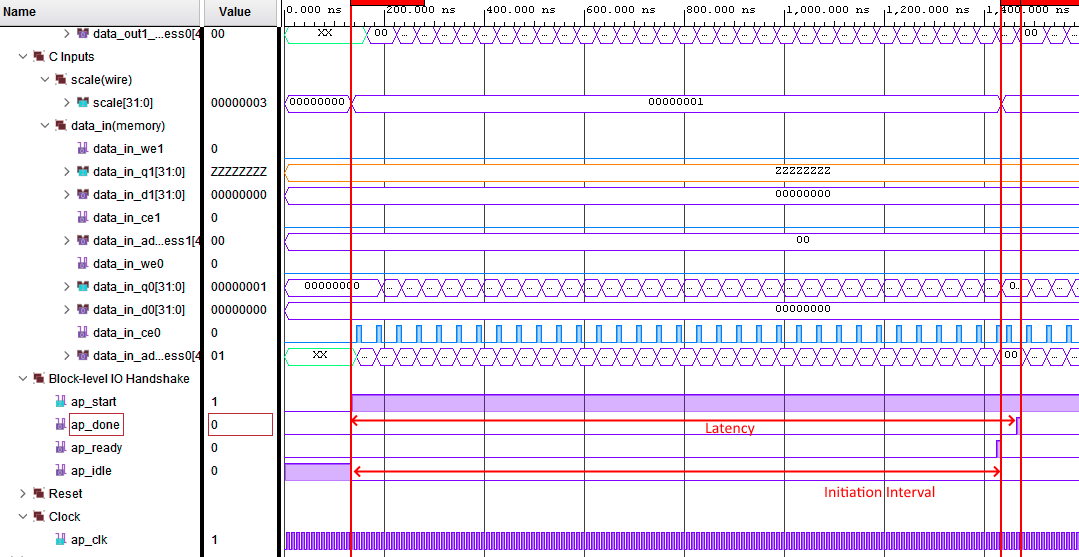


Рис. 3.11. Временная диаграмма совместного моделирования

1. Третье решение

Добавим директиву, которая изменяет способ обмена данными.

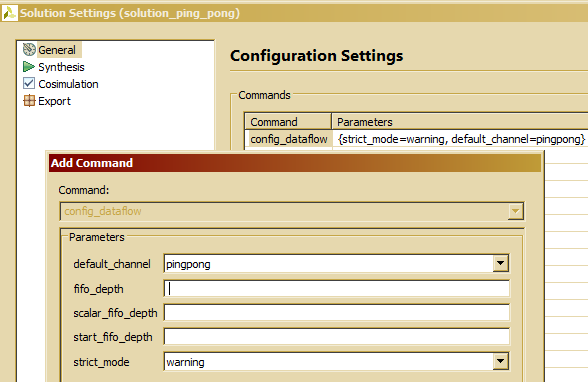


Рис. 4.1. Добавление директивы

* 1. Синтез

Приведем в отчете требуемые данные о проекте:

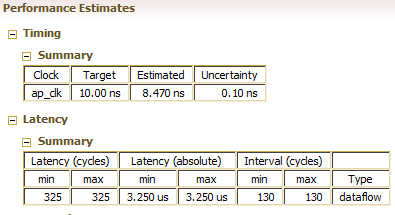


Рис. 4.2. Производительность

Здесь можно увидеть, что достигнутая задержка равна 8.47 + 0.1, что укладывается в заданные нами требования к тактовой частоте.

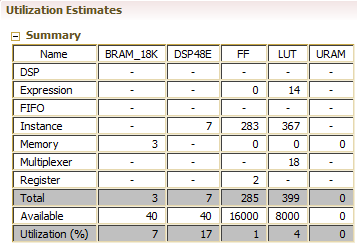


Рис. 4.3. Затрачиваемые ресурсы

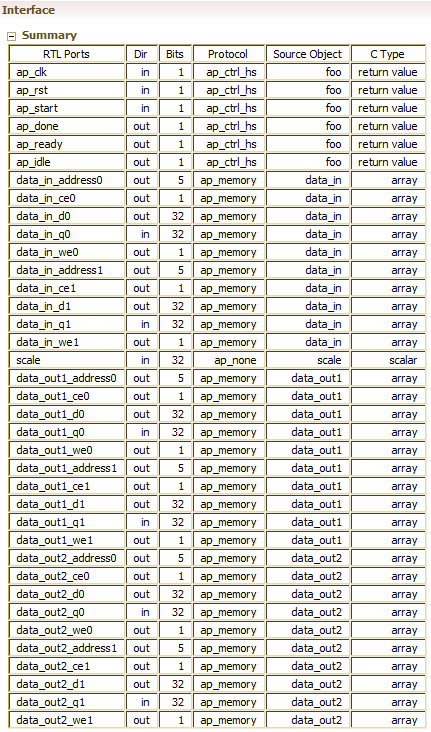


Рис. 4.4. Применяемые интерфейсы



Рис. 4.5. Профиль производительности

На этом рисунке видно, что задержка получения результатов с момента старта – 325 тактов, а задержка после старта до готовности приема новых данных – 130:

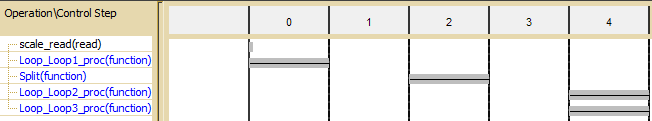


Рис. 4.6. Временная диаграмма

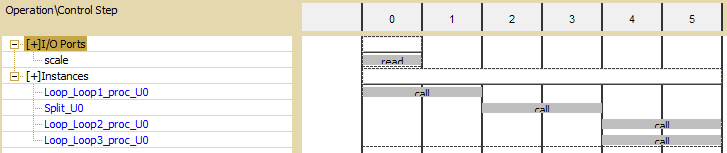


Рис. 4.7. Диаграмма использования ресурсов

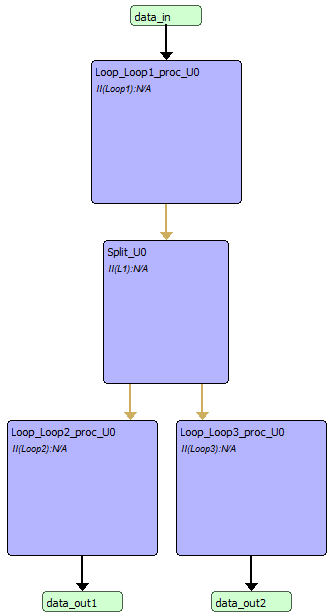


Рис. 4.8. Диаграмма потоков данных

1. Выводы

В данной лабораторной работе были рассмотрены варианты применения директивы Dataflow.В первом решении не используются директивы, выполнение циклов в функции происходит последовательно. В случае, когда добавляется директива для функции, между функциями добавляются буферы данных, что позволяет циклам работать параллельно. Количество требуемых ресурсов выше, чем у первого случая. В третьем решении, вместо буферов FIFO используются буферы ping-pong, что сказывается негативно на параметре Latency, сохраняя при этом тоже значение показателя Initiation Interval.